AG2 - Actividad Guiada 2

Nombre: Johnny Andres Illescas Fernandez

Link:

https://colab.research.google.com/drive/1FpirdSakwX4LYAat3PTOvICdzzUoaVq8?

usp=sharing

Github:

https://github.com/AndresGin/VIU_Algoritmos_de_optimizacion/tree/main/AG2

In []:

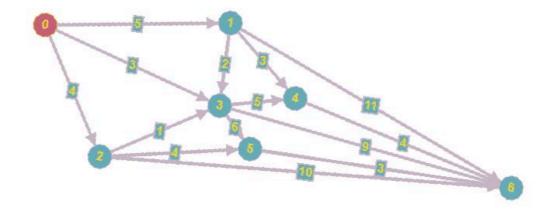
import math

Programación Dinámica. Viaje por el rio

- **Definición**: Es posible dividir el problema en subproblemas más pequeños, guardando las soluciones para ser utilizadas más adelante.
- Características que permiten identificar problemas aplicables:
 - -Es posible almacenar soluciones de los subproblemas para ser utilizados más adelante
 - -Debe verificar el principio de optimalidad de Bellman: "en una secuencia optima de decisiones, toda sub-secuencia también es óptima" (*)
 - -La necesidad de guardar la información acerca de las soluciones parciales unido a la recursividad provoca la necesidad de preocuparnos por la complejidad espacial (cuantos recursos de espacio usaremos)

Problema

En un río hay **n** embarcaderos y debemos desplazarnos río abajo desde un embarcadero a otro. Cada embarcadero tiene precios diferentes para ir de un embarcadero a otro situado más abajo. Para ir del embarcadero i al j, puede ocurrir que sea más barato hacer un trasbordo por un embarcadero intermedio k. El problema consiste en determinar la combinación más barata.



- *Consideramos una tabla TARIFAS(i,j) para almacenar todos los precios que nos ofrecen los embarcaderos.
- *Si no es posible ir desde i a j daremos un valor alto para garantizar que ese trayecto no se va a elegir en la ruta óptima(modelado habitual para restricciones)

```
In [2]: #Viaje por el rio - Programación dinámica
       TARIFAS = [
       [0,5,4,3,float("inf"),999,999], #desde nodo 0
       [999,0,999,2,3,999,11], #desde nodo 1
       [999,999, 0,1,999,4,10], #desde nodo 2
       [999,999,999, 0,5,6,9],
       [999,999, 999,999,0,999,4],
       [999,999, 999,999,0,3],
       [999,999,999,999,999,0]
       #999 se puede sustituir por float("inf") del modulo math
       TARIFAS
Out[2]: [[0, 5, 4, 3, inf, 999, 999],
        [999, 0, 999, 2, 3, 999, 11],
        [999, 999, 0, 1, 999, 4, 10],
        [999, 999, 999, 0, 5, 6, 9],
        [999, 999, 999, 0, 999, 4],
        [999, 999, 999, 999, 0, 3],
        [999, 999, 999, 999, 999, 0]]
In [3]: #Calculo de la matriz de PRECIOS y RUTAS
       # PRECIOS - contiene la matriz del mejor precio para ir de un nodo a otr
       # RUTAS - contiene los nodos intermedios para ir de un nodo a otro
       def Precios(TARIFAS):
       #Total de Nodos
         N = len(TARIFAS[0])
         #Inicialización de la tabla de precios
         PRECIOS = [ [9999]*N for i in [9999]*N] \#n \times n
         RUTA = [ [""]*N for i in [""]*N]
         #Se recorren todos los nodos con dos bucles(origen - destino)
         # para ir construyendo la matriz de PRECIOS
         for i in range(N-1):
          for j in range(i+1, N):
            MIN = TARIFAS[i][j]
            RUTA[i][i] = i
            for k in range(i, j):
              if PRECIOS[i][k] + TARIFAS[k][j] < MIN:</pre>
                 MIN = min(MIN, PRECIOS[i][k] + TARIFAS[k][j] )
                 RUTA[i][j] = k
              PRECIOS[i][j] = MIN
         return PRECIOS, RUTA
```

```
In [4]: PRECIOS, RUTA = Precios(TARIFAS)
        #print(PRECIOS[0][6])
        print("PRECIOS")
        for i in range(len(TARIFAS)):
          print(PRECIOS[i])
        print("\nRUTA")
        for i in range(len(TARIFAS)):
          print(RUTA[i])
       PRECIOS
       [9999, 5, 4, 3, 8, 8, 11]
       [9999, 9999, 999, 2, 3, 8, 7]
       [9999, 9999, 9999, 1, 6, 4, 7]
       [9999, 9999, 9999, 5, 6, 9]
       [9999, 9999, 9999, 9999, 999, 4]
       [9999, 9999, 9999, 9999, 9999, 3]
       [9999, 9999, 9999, 9999, 9999, 9999]
       RUTA
       ['', 0, 0, 0, 1, 2, 5]
              , 1, 1, 1, 3, 4]
                11, 2, 3, 2, 5]
               '', '', 3, 3, 3]
           . . .
               '', '', '', 4, 4]
In [5]: #Calculo de la ruta usando la matriz RUTA
        def calcular_ruta(RUTA, desde, hasta):
          if desde == RUTA[desde][hasta]:
          #if desde == hasta:
            #print("Ir a :" + str(desde))
            return desde
            return str(calcular_ruta(RUTA, desde, RUTA[desde][hasta])) + ',' + s
        print("\nLa ruta es:")
        calcular_ruta(RUTA, 0,6)
       La ruta es:
Out[5]: '0,2,5'
```

Problema de Asignacion de tarea

```
[14, 15, 13, 22],
                  [11, 17, 19, 23],
                  [17,14,20,28]]
 In [7]: #Calculo del valor de una solucion parcial
         def valor(S,COSTES):
           VALOR = 0
           for i in range(len(S)):
             VALOR += COSTES[S[i]][i]
           return VALOR
         valor((3,2, ),COSTES)
 Out[7]: 34
 In [8]: #Coste inferior para soluciones parciales
         # (1,3,) Se asigna la tarea 1 al agente 0 y la tarea 3 al agente 1
         def CI(S,COSTES):
           VALOR = 0
           #Valores establecidos
           for i in range(len(S)):
             VALOR += COSTES[i][S[i]]
           #Estimacion
           for i in range( len(S), len(COSTES) ):
             VALOR += min( [ COSTES[j][i] for j in range(len(S), len(COSTES)) ])
           return VALOR
         def CS(S,COSTES):
           VALOR = 0
           #Valores establecidos
           for i in range(len(S)):
             VALOR += COSTES[i][S[i]]
           #Estimacion
           for i in range( len(S), len(COSTES) ):
             VALOR += max( [ COSTES[j][i] for j in range(len(S), len(COSTES)) ])
           return VALOR
         CI((0,1),COSTES)
 Out[8]: 68
 In [9]: #Genera tantos hijos como como posibilidades haya para la siguiente eleme
         \#(0,) \rightarrow (0,1), (0,2), (0,3)
         def crear_hijos(NODO, N):
           HIJOS = []
           for i in range(N ):
             if i not in NODO:
               HIJOS.append({'s':NODO +(i,)})
           return HIJOS
In [10]: crear_hijos((0,), 4)
Out[10]: [{'s': (0, 1)}, {'s': (0, 2)}, {'s': (0, 3)}]
```

```
In [11]: def ramificacion_y_poda(COSTES):
         #Construccion iterativa de soluciones(arbol). En cada etapa asignamos un
         #Nodos del grafo { s:(1,2),CI:3,CS:5 }
           #print(COSTES)
           DIMENSION = len(COSTES)
           MEJOR_SOLUCION=tuple( i for i in range(len(COSTES)) )
           CotaSup = valor(MEJOR SOLUCION, COSTES)
           #print("Cota Superior:", CotaSup)
           N0D0S=[]
           NODOS.append({'s':(), 'ci':CI((),COSTES)
           iteracion = 0
           while( len(NODOS) > 0):
              iteracion +=1
             nodo_prometedor = [ min(NODOS, key=lambda x:x['ci']) ][0]['s']
             #print("Nodo prometedor:", nodo_prometedor)
             #Ramificacion
             #Se generan los hijos
             HIJOS = \{ (s':x[s'], ci':CI(x[s'], COSTES) \}  for x in crear_hijo
             #Revisamos la cota superior y nos quedamos con la mejor solucion si l
             NODO FINAL = [x \text{ for } x \text{ in } HIJOS \text{ if } len(x['s']) == DIMENSION ]
             if len(NODO FINAL ) >0:
               \#print("\n*******Soluciones:", [x for x in HIJOS if len(x['s']) =
               if NODO_FINAL[0]['ci'] < CotaSup:</pre>
                  CotaSup = NODO_FINAL[0]['ci']
                 MEJOR SOLUCION = NODO FINAL
             #Poda
             HIJOS = [x for x in HIJOS if x['ci'] < CotaSup
             #Añadimos los hijos
             NODOS.extend(HIJOS)
             #Eliminamos el nodo ramificado
             NODOS = [ x for x in NODOS if x['s'] != nodo_prometedor
           print("La solucion final es:" ,MEJOR_SOLUCION , " en " , iteracion , "
In [12]: ramificacion_y_poda(COSTES)
```

```
La solucion final es: [{'s': (1, 2, 0, 3), 'ci': 64}] en 10 iteraciones
```

Implementacion de tarea 1

para dimension: 4

```
In [13]: #Imports
         import numpy as np
         import itertools
         import time
         import pandas as pd
         import matplotlib.pyplot as plt
         from google.colab.data table import DataTable
In [14]: # Función para generar matrices de costos aleatorias
         def generar matriz costos(dimension, rango=(10, 50)):
             return np.random.randint(rango[0], rango[1], size=(dimension, dimensi
In [15]: # Algoritmo de Fuerza Bruta
         def fuerza_bruta(COSTES):
             start time = time.time() # Medir tiempo de ejecución
             N = len(COSTES) # Número de tareas/agentes
             mejor_valor = float('inf') # Inicializamos con infinito
             mejor_solucion = ()
             for s in itertools.permutations(range(N)): # Todas las asignaciones
                 valor_tmp = valor(s, COSTES)
                 if valor_tmp < mejor_valor:</pre>
                     mejor_valor = valor_tmp
                     mejor_solucion = s
             elapsed_time = time.time() - start_time # Tiempo transcurrido
             print(f"\nFuerza Bruta: Mejor solución: {mejor_solucion} con costo: {
             print(f"Tiempo de ejecución: {elapsed_time:.4f} segundos")
             return mejor valor, elapsed time
In [16]: resultados = []
         for N in range(3, 12): # Desde 3x3 hasta 15x15
             print(f"\n=== Evaluando N={N} ===")
             COSTES = generar_matriz_costos(N)
             # Evaluar Fuerza Bruta
             fb_costo, fb_tiempo = fuerza_bruta(COSTES)
             # Evaluar Ramificación y Poda
             start time = time.time()
             ramificacion_y_poda(COSTES)
             rp_tiempo = time.time() - start_time
             # Guardar resultados
             resultados.append((N, fb_tiempo, rp_tiempo))
             print(f"Tiempo Fuerza Bruta: {fb_tiempo:.4f} s")
             print(f"Tiempo Ramificación y Poda: {rp_tiempo:.4f} s")
```

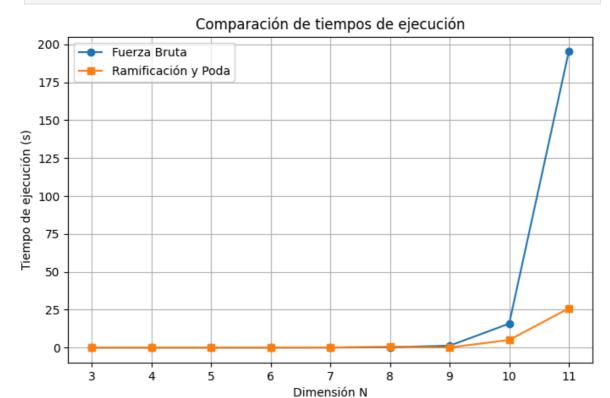
=== Evaluando N=3 ===

```
Fuerza Bruta: Mejor solución: (0, 2, 1) con costo: 58
Tiempo de ejecución: 0.0001 segundos
La solucion final es: [{'s': (0, 2, 1), 'ci': np.int64(58)}] en 5 itera
ciones para dimension: 3
Tiempo Fuerza Bruta: 0.0001 s
Tiempo Ramificación y Poda: 0.0002 s
=== Evaluando N=4 ===
Fuerza Bruta: Mejor solución: (0, 3, 1, 2) con costo: 93
Tiempo de ejecución: 0.0001 segundos
La solucion final es: [{'s': (0, 2, 3, 1), 'ci': np.int64(93)}] en 16 i
teraciones para dimension: 4
Tiempo Fuerza Bruta: 0.0001 s
Tiempo Ramificación y Poda: 0.0006 s
=== Evaluando N=5 ===
Fuerza Bruta: Mejor solución: (2, 1, 0, 3, 4) con costo: 94
Tiempo de ejecución: 0.0006 segundos
La solucion final es: [{'s': (0, 1, 3, 2, 4), 'ci': np.int64(96)}] en 27
iteraciones para dimension: 5
Tiempo Fuerza Bruta: 0.0006 s
Tiempo Ramificación y Poda: 0.0011 s
=== Evaluando N=6 ===
Fuerza Bruta: Mejor solución: (1, 2, 0, 4, 3, 5) con costo: 103
Tiempo de ejecución: 0.0038 segundos
La solucion final es: [{'s': (2, 0, 1, 4, 3, 5), 'ci': np.int64(103)}] en
83 iteraciones para dimension: 6
Tiempo Fuerza Bruta: 0.0038 s
Tiempo Ramificación y Poda: 0.0078 s
=== Evaluando N=7 ===
Fuerza Bruta: Mejor solución: (6, 3, 0, 1, 2, 5, 4) con costo: 113
Tiempo de ejecución: 0.0326 segundos
La solucion final es: [{'s': (2, 3, 4, 1, 6, 5, 0), 'ci': np.int64(113)}]
en 785 iteraciones para dimension: 7
Tiempo Fuerza Bruta: 0.0326 s
Tiempo Ramificación y Poda: 0.1007 s
=== Evaluando N=8 ===
Fuerza Bruta: Mejor solución: (4, 0, 5, 2, 7, 6, 1, 3) con costo: 144
Tiempo de ejecución: 0.2777 segundos
La solucion final es: [{'s': (1, 6, 7, 5, 0, 2, 3, 4), 'ci': np.int64(14
5)}] en 2324 iteraciones para dimension: 8
Tiempo Fuerza Bruta: 0.2777 s
Tiempo Ramificación y Poda: 0.6387 s
=== Evaluando N=9 ===
Fuerza Bruta: Mejor solución: (6, 5, 3, 0, 2, 7, 1, 8, 4) con costo: 145
Tiempo de ejecución: 1.2677 segundos
La solucion final es: [{'s': (3, 6, 4, 2, 8, 1, 0, 5, 7), 'ci': np.int64(1
45)}] en 1112 iteraciones para dimension: 9
```

```
Tiempo Fuerza Bruta: 1.2677 s
        Tiempo Ramificación y Poda: 0.1063 s
        === Evaluando N=10 ===
        Fuerza Bruta: Mejor solución: (5, 3, 7, 9, 6, 8, 4, 0, 2, 1) con costo: 16
        Tiempo de ejecución: 15.8074 segundos
        La solucion final es: [{'s': (7, 9, 8, 1, 6, 0, 4, 2, 5, 3), 'ci': np.int6
        4(168)}] en 8020 iteraciones para dimension: 10
        Tiempo Fuerza Bruta: 15.8074 s
        Tiempo Ramificación y Poda: 5.0241 s
        === Evaluando N=11 ===
        Fuerza Bruta: Mejor solución: (8, 6, 2, 3, 10, 7, 4, 9, 5, 1, 0) con cost
        Tiempo de ejecución: 195.3227 segundos
        La solucion final es: [{'s': (10, 9, 2, 3, 6, 8, 1, 5, 0, 7, 4), 'ci': np.
        int64(145)}] en 15945 iteraciones para dimension: 11
        Tiempo Fuerza Bruta: 195.3227 s
        Tiempo Ramificación y Poda: 25.9166 s
In [17]: resultados2 = []
         for N in range(3, 12): # Desde 3x3 hasta 13x13
             print(f"\n=== Evaluando N={N} ===")
             COSTES = generar_matriz_costos(N)
             # Evaluar Ramificación y Poda
             start time = time.time()
             ramificacion_y_poda(COSTES)
             rp_tiempo = time.time() - start_time
             # Guardar resultados
             resultados2.append((N, rp_tiempo))
             print(f"Tiempo Ramificación y Poda: {rp_tiempo:.4f} s")
```

```
=== Evaluando N=3 ===
        La solucion final es: [{'s': (2, 0, 1), 'ci': np.int64(87)}] en 6 itera
        ciones para dimension: 3
        Tiempo Ramificación y Poda: 0.0002 s
        === Evaluando N=4 ===
        La solucion final es: [{'s': (2, 1, 0, 3), 'ci': np.int64(106)}] en 12
        iteraciones para dimension: 4
        Tiempo Ramificación y Poda: 0.0003 s
        === Evaluando N=5 ===
        La solucion final es: [{'s': (1, 0, 2, 3, 4), 'ci': np.int64(84)}] en 12
        iteraciones para dimension: 5
        Tiempo Ramificación y Poda: 0.0004 s
        === Evaluando N=6 ===
        La solucion final es: [{'s': (1, 3, 0, 5, 4, 2), 'ci': np.int64(96)}] en
        49 iteraciones para dimension: 6
        Tiempo Ramificación y Poda: 0.0014 s
        === Evaluando N=7 ===
        La solucion final es: [{'s': (5, 6, 2, 3, 4, 0, 1), 'ci': np.int64(104)}]
        en 473 iteraciones para dimension: 7
        Tiempo Ramificación y Poda: 0.0340 s
        === Evaluando N=8 ===
        La solucion final es: [{'s': (3, 7, 6, 5, 2, 4, 1, 0), 'ci': np.int64(11
        3)}] en 829 iteraciones para dimension: 8
        Tiempo Ramificación y Poda: 0.0966 s
        === Evaluando N=9 ===
        La solucion final es: [{'s': (5, 0, 7, 6, 8, 1, 4, 3, 2), 'ci': np.int64(1
        41)}] en 1835 iteraciones para dimension: 9
        Tiempo Ramificación y Poda: 0.3596 s
        === Evaluando N=10 ===
        La solucion final es: [{'s': (2, 1, 6, 5, 0, 8, 4, 3, 9, 7), 'ci': np.int6
        4(178)}] en 5285 iteraciones para dimension: 10
        Tiempo Ramificación y Poda: 2.6881 s
        === Evaluando N=11 ===
        La solucion final es: [{'s': (4, 8, 10, 0, 6, 7, 5, 2, 9, 1, 3), 'ci': np.
        int64(153)}] en 3440 iteraciones para dimension: 11
        Tiempo Ramificación y Poda: 1.9450 s
In [18]: # Crear DataFrame con los resultados
         df = pd.DataFrame(resultados, columns=['N', 'Fuerza Bruta (s)', 'Ramifica'
         DataTable(df) # Muestra la tabla interactiva
         # Graficar los tiempos de ejecución
         plt.figure(figsize=(8, 5))
         plt.plot(df['N'], df['Fuerza Bruta (s)'], marker='o', linestyle='-', labe
         plt.plot(df['N'], df['Ramificación y Poda (s)'], marker='s', linestyle='-
         plt.xlabel("Dimensión N")
         plt.ylabel("Tiempo de ejecución (s)")
         plt.title("Comparación de tiempos de ejecución")
         plt.legend()
```

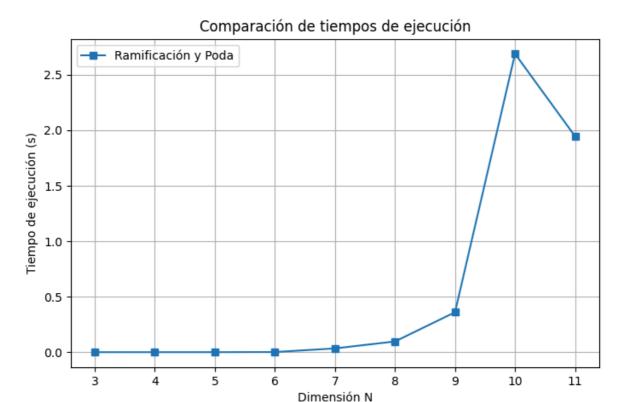
```
plt.grid(True)
plt.show()
```



```
In [19]: # Crear DataFrame con los resultados
df2 = pd.DataFrame(resultados2, columns=['N', 'Ramificación y Poda (s)'])
DataTable(df2) # Muestra la tabla interactiva

# Graficar los tiempos de ejecución
plt.figure(figsize=(8, 5))
plt.plot(df2['N'], df2['Ramificación y Poda (s)'], marker='s', linestyle=

plt.xlabel("Dimensión N")
plt.ylabel("Tiempo de ejecución (s)")
plt.title("Comparación de tiempos de ejecución")
plt.legend()
plt.grid(True)
plt.show()
```



¿A partir de qué dimensión el algoritmo por fuerza bruta deja de ser una opción?

El algoritmo de **fuerza bruta** evalúa todas las posibles asignaciones, por lo que su **complejidad factorial** O(n!) hace que el tiempo de ejecución crezca de manera exponencial. Según nuestras pruebas:

- Para n=3 a n=6, el tiempo de ejecución es manejable.
- Para n=7, se observa un incremento notable en el tiempo de cómputo.
- Para n=8, la ejecución ya se vuelve muy lenta.
- Para $n \geq 9$, el tiempo de ejecución es **demasiado alto** y no se pudo completar en un tiempo razonable.

Por lo tanto, **fuerza bruta deja de ser viable a partir de** n=8 en este experimento.

¿Hay algún valor de la dimensión a partir del cual el algoritmo de ramificación y poda también deja de ser una opción válida?

El algoritmo de **ramificación y poda** mejora la eficiencia mediante la eliminación de ramas no óptimas, reduciendo el espacio de búsqueda en comparación con la fuerza bruta. Sin embargo, su **complejidad aún es exponencial** en el peor caso.

En esta prueba:

• Para n=3 a n=8, el tiempo de ejecución se mantuvo aceptable.

- Para n=9 y n=10, el tiempo de ejecución aumentó, pero el algoritmo aún finalizó en un tiempo razonable.
- Para n>10, el tiempo de ejecución comenzó a ser **excesivo**, y no se logró determinar en qué punto exacto deja de ser viable.

Dado que el rendimiento del algoritmo de **ramificación y poda depende del número de podas efectuadas**, en esta ejecución no fue posible determinar con certeza un límite exacto para su utilidad.

Conclusión

- Fuerza bruta deja de ser viable a partir de n=8.
- Ramificación y poda sigue siendo manejable hasta n=10, pero para valores mayores el tiempo de ejecución aumenta considerablemente.
- No se pudo determinar un punto exacto donde ramificación y poda deja de ser viable, ya que depende de la estructura del problema y de la cantidad de podas realizadas.

Para valores de >10, se recomienda explorar **técnicas heurísticas o metaheurísticas** como **búsqueda tabú, algoritmos genéticos o enfoques de optimización aproximada**.

Descenso del gradiente

```
import math  #Funciones matematicas
import matplotlib.pyplot as plt #Generacion de gráficos (otra opcion sea
import numpy as np #Tratamiento matriz N-dimensionales y ot
#import scipy as sc
import random
```

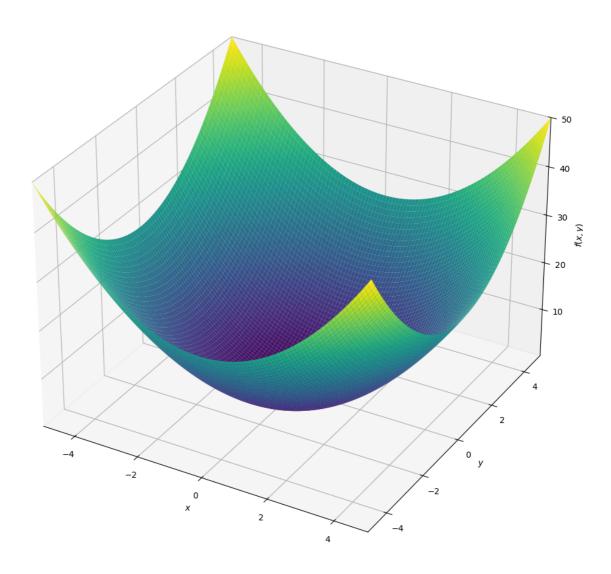
Vamos a buscar el minimo de la funcion paraboloide :

$$f(x) = x^2 + y^2$$

Obviamente se encuentra en (x,y)=(0,0) pero probaremos como llegamos a él a través del descenso del gradiante.

```
plot3d(x**2 + y**2,
	(x,-5,5),(y,-5,5),
	title='x**2 + y**2',
	size=(10,10))
```

x**2 + y**2



```
In [23]: #Prepara los datos para dibujar mapa de niveles de Z
    resolucion = 100
    rango=5.5

X=np.linspace(-rango,rango,resolucion)
Y=np.linspace(-rango,rango,resolucion)
Z=np.zeros((resolucion,resolucion))
for ix,x in enumerate(X):
    for iy,y in enumerate(Y):
        Z[iy,ix] = f([x,y])

#Pinta el mapa de niveles de Z
plt.contourf(X,Y,Z,resolucion)
plt.colorbar()

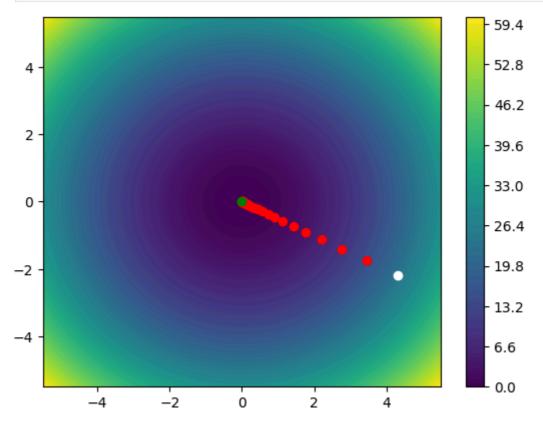
#Generamos un punto aleatorio inicial y pintamos de blanco
```

```
P=[random.uniform(-5,5 ),random.uniform(-5,5 )]
plt.plot(P[0],P[1],"o",c="white")

#Tasa de aprendizaje. Fija. Sería más efectivo reducirlo a medida que nos
TA=.1

#Iteraciones:50
for _ in range(50):
    grad = df(P)
    #print(P,grad)
    P[0],P[1] = P[0] - TA*grad[0] , P[1] - TA*grad[1]
    plt.plot(P[0],P[1],"o",c="red")

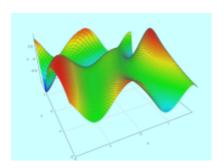
#Dibujamos el punto final y pintamos de verde
plt.plot(P[0],P[1],"o",c="green")
plt.show()
print("Solucion:" , P , f(P))
```



Solucion: [6.166972603145723e-05, -3.123344948412927e-05] 4.77868347547264 8e-09

¿Te atreves a optimizar la función?:

$$f(x) = sin(1/2*x^2 - 1/4*y^2 + 3)*cos(2*x + 1 - e^y)$$

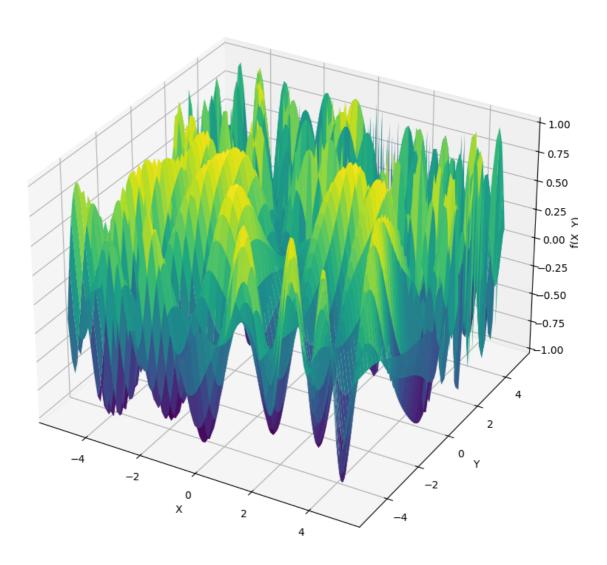


PROCEDIMIENTO ADICIONAL

```
In [35]: # Importa numpy para operaciones numéricas eficientes con arreglos y matr
         import numpy as np
         # Importa pyplot de matplotlib para crear gráficos estáticos e interactiv
         import matplotlib.pyplot as plt
         # Importa random para generar números aleatorios y hacer selecciones alea
         import random
         # Importa math para funciones matemáticas como trigonometría y logaritmos
         import math
         # Importa funciones simbólicas de sympy para crear variables, derivadas y
         from sympy import symbols, diff, sin, cos, exp
In [36]: # Definir variables simbólicas 'x' e 'y' para usar en expresiones simbóli
         x, y = symbols('x y')
         # Definir la función simbólica f en términos de 'x' e 'y'.
         f_{sym} = sin((1/2) * x**2 - (1/4) * y**2 + 3) * cos(2*x + 1 - exp(y))
         # Calcular las derivadas parciales de la función con respecto a 'x' y 'y'
         df dx = diff(f sym, x)
         df_{dy} = diff(f_{sym}, y)
         # Convertir la función simbólica a una función numérica utilizando lambda
         f = lambda X: math.sin((1/2) * X[0]**2 - (1/4) * X[1]**2 + 3) * math.cos(
         # Crear una función lambda para calcular el gradiente numérico (derivadas
         df = lambda X: [ float(df_dx.evalf(subs={x: X[0], y: X[1]})),
                           float(df_dy.evalf(subs={x: X[0], y: X[1]})) ]
In [37]: # Definir la función f que se desea graficar
         def f(X, Y):
             return np.sin(0.5 * X**2 - 0.25 * Y**2 + 3) * np.cos(2*X + 1 - np.exp
         # Crear los datos para el gráfico 3D
         x = np.linspace(-5, 5, 100)
         y = np.linspace(-5, 5, 100)
         X, Y = np.meshgrid(x, y)
         Z = f(X, Y)
         # Crear la figura y el eje 3D
         fig = plt.figure(figsize=(10, 10))
         ax = fig.add_subplot(111, projection='3d')
         # Graficar la superficie
         ax.plot_surface(X, Y, Z, cmap='viridis')
         # Añadir título y etiquetas
         ax.set_title('Nueva función')
         ax.set_xlabel('X')
         ax.set_ylabel('Y')
         ax.set_zlabel('f(X, Y)')
```

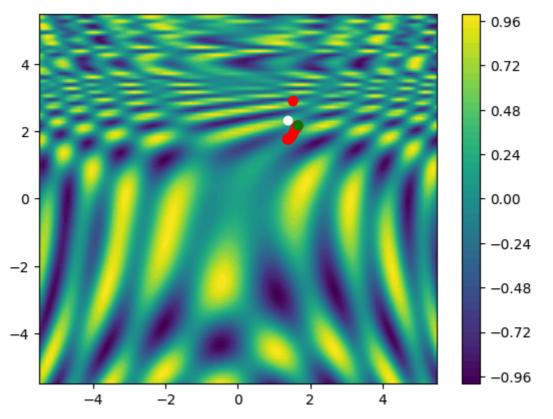
```
# Mostrar el gráfico
plt.show()
```

Nueva función



```
In [38]: # Definir la función f y su gradiente (como en el código anterior)
             return np.\sin(0.5 * X[0]**2 - 0.25 * X[1]**2 + 3) * np.\cos(2*X[0] + 1)
         def df(X):
             # Derivadas parciales calculadas previamente
             df_dx = np.cos(0.5 * X[0]**2 - 0.25 * X[1]**2 + 3) * np.exp(2*X[0] +
             df_dy = -0.5 * X[1] * np.sin(0.5 * X[0]**2 - 0.25 * X[1]**2 + 3) * np
             return [df_dx, df_dy]
         # Preparar datos para el mapa de niveles
         resolucion = 100
         rango = 5.5
         X = np.linspace(-rango, rango, resolucion)
         Y = np.linspace(-rango, rango, resolucion)
         Z = np.zeros((resolucion, resolucion))
         # Rellenar la matriz Z con los valores de la función f
         for ix, x_val in enumerate(X):
             for iy, y_val in enumerate(Y):
```

```
Z[iy, ix] = f([x_val, y_val])
# Dibujar el mapa de niveles (contornos)
plt.contourf(X, Y, Z, levels=50, cmap="viridis")
plt.colorbar()
# Generar un punto inicial aleatorio
P = [random.uniform(-rango, rango), random.uniform(-rango, rango)]
plt.plot(P[0], P[1], "o", color="white") # Pintar el punto inicial en bl
# Tasa de aprendizaje fija
TA = 0.1
# Iteraciones del descenso del gradiente
for _{\rm in} range(50):
    grad = df(P) # Calcular el gradiente
    P[0] = TA * grad[0] # Actualizar x
    P[1] -= TA * grad[1] # Actualizar y
    plt.plot(P[0], P[1], "o", color="red") # Pintar el camino recorrido
# Pintar el punto final en verde
plt.plot(P[0], P[1], "o", color="green")
plt.show()
# Mostrar la solución encontrada
print("Solución encontrada:", P, "Valor de f(P):", f(P))
```



Solución encontrada: [np.float64(1.6572828646319069), np.float64(2.1971386 17952343)] Valor de f(P): 0.0006887803033128649