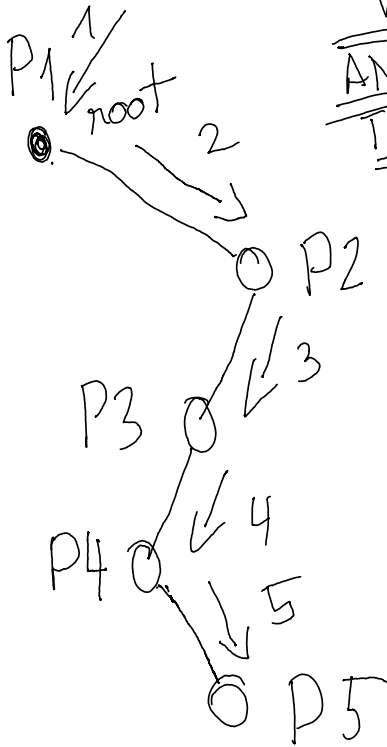


VÄLJAKUTSED

ANTUD

TRAJEKTOORIL

node height min max



1) $AVLRec(\text{root}, h-1, -\infty, \infty)$

parent 2) $AVLRec(P2, h-2, \text{P1}, \infty)$

vasakul 3) $AVLRec(P3, h-3, P1, P2)$

vasakul 4) $AVLRec(P4, h-4, P1, P3)$

parent 5) $AVLRec(P5, h-5, P4, P3)$

def $AVLRec(\text{node}, h, \text{min}, \text{max})$:

if $(h \neq 0)$:

vasak = RandNode(min, node)

parem = RandNode(node, max)

$AVLRec(\text{vasak}, h-1, \text{min}, \text{node})$

$AVLRec(\text{parem}, h-1, \text{node}, \text{max})$

return node

Põhimõte:

+ Kui me läheme Paremasse lapsNode, siis me uuendame funktsiooni väärteses min väärtust praeguse node väärtusega, sest antud punktist paremale läinud elemendid peavad olema suuremad kui see

+ Kui me läheme vasakusse lapsNode, siis me uuendame funktsiooni väärteses max väärtust praeguse node väärtusega, sest antud punktist vasakule läinud elemendid peavad olema väiksemad kui see element.