Parcial 1 Info2

Integrantes:

Daniel Andres Agudelo Garcia Andres Felipe Rendon Villada Esteban Felipe Guiza Piñeros

Despartamento de Ingeniería Electrónica y
Telecomunicaciones
Universidad de Antioquia
Medellín
Marzo de 2021

$\acute{\mathbf{I}}\mathbf{ndice}$

Desarrollo	
2.1. Esquema de desarrollo	
2.2. Algoritmo implementado	
2.3. Problemas que se presentaron	
2.4. Solucion a problematicas presentadas	

1. Introduccion: Analisis del problema

Obervamos la problematica a tener en cuenta, en la cual planteamos diferentes soluciones y elegimos la mas optima, pensando en un desarrollo ideal a la propuesta hecha, formando una idea de proyecto y estructurando las mecanicas y/o codigos a implementar, tomando como eje principal que el usuario pueda ingresar el numero que desee de patrones a generar.

Al tener las soluciones planteadas, buscamos e investigamos todos los conceptos que vamos a necesitar para el montaje del circuito en tinkercar, al igual que entender el funcionamiento de todos sus componentes para tener conciencia de como lo vamos a utilizar.

2. Desarrollo

2.1. Esquema de desarrollo

Buscamos la solucion de programacion en c++, implementando las ideas pensadasy realizando un funcionamiento optimo, cumpliendo las problematicas propuestas. La solucion propuesta es hacer que el usuario sea quien incorpore

el patron que desea mostrar en los leds, ingresando cada valor uno por uno, el cual le dará libertad de crear cualquier figura que desee.

Luego pensamos el montaje del arduino y todos sus componentes en el cual por medio de un transistor que estara configurado como un switch haciendo que los leds se enciendan o apaguen, dependiendo de lo ingresado por el usuario, estipulado por una determinada señal, con el objetivo de mostrar el patron ingresado. Por consecuente se tiene el codigo funcionando en c++, empezamos

a plantear la contruccion del sistema en Tinkercar, cambiando el codigo en lenguaje de c++ al lenguaje de programacion que se maneja en Tinkercar.

2.2. Algoritmo implementado

Codigo c++ *definicion de los puertos* *funciones y configuracion de pines*

2.3. Problemas que se presentaron

Al empezar el montaje del sistema en tinkercar, hubo muchos errores en la conexion de los componentes, obligandonos a recrear en varias ocasiones la reestructuración del sistema.

(Problemas presentados) Al principio ibamos a usar 8 integrados para las filas y 8 integrados para controlar las señales de las coumnas pero luego de analizarlo, nos dimos cuenta que no seria una forma factible para su desarrollo, ya que era mas complicado la manipulacion del pulso y los datos de entrada, a travez del pin de datos "SER"No entendimos como conectar la matriz al comienzo, por lo que buscabamos los diagramas estematicos de los leds. *Imagen del arduino con sus componentes de fondo negro*

Hubo dificultad el como encender los leds, la deficinion de matener el led encendido.

hubo dificultades en el entendimiento del integrado, ya que no contabamos con la experiencia de la electronica y con un programa como arduino.

(Problema) Posteriormente pensamos implementar transistores con el objetivo de poder switchear la señal para indicar cual led iba a prender, pero se nos fue indicado que no era permitido.

2.4. Solucion a problematicas presentadas

Luego decidimos usar 8 integrados para controlar las 8 filas de la matriz, usando 3 pines digitales del arduino para el control de la señal, para controlar las señales que recibe el integrado. Cada integrado usara la salida inversa de la anterior como dato de entrada del integrado siguiente, excepto el ultimo que tiene el pin de salida inversa libre. Mas adelante se empezo a realizar la codificación y configuration de los puertos del arduino como salidas digitales.

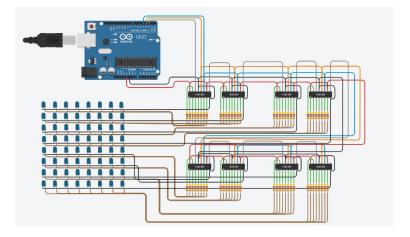


Figura 1: Tinkercar

^{*}Pines integrado 1 y 2*

3. Conclusión