## Linear und Time-invariant systems ##

Un sistema es llumudo lineal wondo tiene las sig. prop.

T {51[n] + 52[n]} = T {51[n]} + T {52[n]}

Exemplos: · Ideal delay

- · Moving average
- · Convolution

Dada una señal discreta en el tiempo, si se le aplica una transformación sigue siendo discreta en el tiempo y se le llurna invaliante-en-el-tiempo.