

Sustitución hacia Abajo

Sea la matriz A , la matriz de Coeficientes, $n \times n$.
Con forma de diagonal Superior (luego de haber aplicado la reducción Gaussiana); y \vec{b} el Vector Solución del Sistema $A\vec{x} = \vec{b}$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{Gauss}} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$
$$\vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}, \quad \vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Podemos Considerar la Matriz $M \in \text{Matrices } (n \times (n+1))$

$$M = (A | b) \Rightarrow M = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & \dots & x_n & \\ a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ \vdots & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_{nn} & b_n \end{pmatrix}$$

Para la n -ésima fila, Podemos Ver que $x_n = \frac{b_n}{a_{nn}}$,

Ahora, Si Subimos a la fila $n-1$, tomando en cuenta el Valor de x_n , obtenemos que $x_{n-1} = \frac{b_{n-1} - a_{n-1,n} x_n}{a_{n-1,n-1}}$

Para x_i , podemos Ver que Se obtiene al restar cada x_{ij} (Variable de cada columna de la fila i) a b_i y Dividirlo entre el Coeficiente que acompaña a x_i , de la Siguiente forma:

Para la fila i : $\rightarrow a_{ij}$

$(0, \dots, a_{ii}, a_{i,i+1}, \dots, a_{i,n} | b_i)$

$x_1, \dots, x_i, x_{i+1}, \dots, x_n$

\downarrow
 x_j

$$x_i = \frac{b_i - x_{i+1}a_{i,i+1} - \dots - x_ja_{i,j} - \dots - x_na_{i,n}}{a_{ii}} \rightarrow \text{Podemos factorizar el signo negativo}$$

$$x_i = \frac{b_i - (x_{i+1}a_{i,i+1} + \dots + x_ja_{i,j} + \dots + x_na_{i,n})}{a_{ii}} \rightarrow \text{Sumatoria}$$

Podemos ver que j comienza desde $i+1$ y va hasta n .

$$x_i = \frac{b_i - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}x_j}{a_{ii}}$$

\rightarrow Sustitución hacia atrás

\rightarrow Siempre y Cuando $a_{ii} \neq 0$

5) Para la Sustitución hacia adelante, Consideremos la Matriz triangular inferior A , el Vector Solución \vec{b} y el Vector de Variables \vec{x} :

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \dots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}, \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}, \quad \vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$A \in M_{n \times n}$$

Podemos Considerar la matriz expandida, $M \in M(n \times (n+1))$
 donde $M = (A|b) \rightarrow$ Representando el sistema $A\vec{x} = \vec{b}$

$$M = \left(\begin{array}{cccc|c} a_{11} & 0 & \dots & 0 & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & 0 & \dots & 0 & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} & 0 & b_n \end{array} \right) \rightarrow \text{Para Resolver el sistema usamos la sustitución hacia adelante.}$$

$x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, x_n$

Veamos que para $x_1 = \frac{b_1}{a_{11}} \rightarrow$ Tenemos en cuenta estos valores para sustituir en los x_i posteriores.

Para x_2 , en la segunda fila:

$$x_2 = \frac{b_2 - a_{21}x_1}{a_{22}} \rightarrow \text{Entonces, para el } x_i \text{ de la } i\text{-ésima fila:}$$

Para la i -ésima fila:

$$\left(\begin{array}{ccccccc|c} a_{i1} & a_{i2} & a_{i3} & \dots & a_{ij} & \dots & a_{ii} & 0 & \dots & 0 & b_i \end{array} \right)$$

$x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad \dots \quad x_j \quad \dots \quad x_i \quad \dots \quad x_n$

no nos interesan

Entonces, para obtener x_i :

$$x_i = \frac{b_i - a_{i1}x_1 - a_{i2}x_2 - a_{i3}x_3 - \dots - a_{ij}x_j - \dots - a_{i,i-1}x_{i-1}}{a_{ii}}$$

- Vemos que $j \in \{1, 2, \dots, i-1\}$

Podemos factorizar el signo negativo y escribirlo en términos de suma

$$x_i = \frac{b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j}{a_{ii}}$$

→ Sustitución hacia adelante

→ Siempre que $a_{ii} \neq 0$