

Verteilte Systeme

Übung zum Webserver

Mouaad Gssair

Andreas Baur

Daniel Grotz

Andreas Roth

6. Juni 2019

Table of Contents

1. EINLEITUNG	3
2. EINRICHTEN/VORBEREITUNG	3
2.1. PROJEKTORDNER HERUNTERLADEN	3
3. IMPLEMENTIERUNG	4
3.1. INTERRUPT VEKTOR-TABELLE ANPASSEN	4
3.2. FATFS PORT-ANPASSUNGEN	6
3.3. LANGE FILENAMEN AKTIVIEREN	7
3.4. FILE-APIS EINFÜGEN	9
3.5. HTML DATEIEN ERGÄNZEN UND SPEICHERN	10
3.6. LWIP OPTIONEN ANPASSEN	10
3.6.1. <i>DHCP</i>	10
3.6.2. <i>AutoIP</i>	10
3.6.3. <i>Weitere Optionen</i>	10
4. TEST & LÖSUNG	10
4.1. SCHRITTE	10
5. OPTIONALE FEATURES	11
5.1. GPIO PORT KONFIG	11
5.2. GPIO HANDLER IMPLEMENTIERUNG	5
5.3. HTTP-GET REQUEST (JAVASCRIPT)	11
5.4. HTTP-GET HANDLER (FS-OPEN)	12

1. Einleitung

In der folgenden Laboraufgabe ist ein Embedded Webserver mit einer SD-Karteplatine für das Filesystem auf dem TM4C129EXL LaunchPad zu implementieren. Dabei soll das unvollständige Grundprojekt zuerst importiert werden um dann die noch notwendigen Konfigurationen gemäß den Vorgaben anzupassen. Eine entsprechende Anleitung zur genauen Vorgehensweise bei der Implementierung und Konfiguration ist in den folgenden Kapiteln zu finden.

2. Einrichten/Vorbereitung

2.1. Projektordner herunterladen

Link zur Git Repository

https://github.com/GMouaad/Webserver_SD-Card_Uebung



3. Implementierung

3.1. Interrupt Vektor-Tabelle anpassen

In diesem Schritt müssen in der Interrupt Vektor Tabelle folgende Interrupt-Handler angelegt werden.

lwIPEthernetIntHandler: Wird aufgerufen bei empfangen einer gültigen Nachricht über den Ethernetport.

SysTickIntHandler: Wird für den periodischen Aufruf des lwIP-Protokoll-Stacks benötigt.

disk_timerproc: Wird von FatFS benötigt um Zeitüberschreitungen zu signalisieren und Pausen zu generieren.

```
59 extern void lwIPEthernetIntHandler(void);
60 extern void SysTickIntHandler(void);
61 extern void disk_timerproc(void);
```

Anschließend muss die Interrupt-Service-Routine für den FatFS-Timer in der Datei **mmc-ek-tm4c1294xl.c** (im **Projekt-Ordner** unter `\third_party\fatfs\port` zu finden) implementiert werden.

```
void disk_timerproc (void)
{
    //    BYTE n, s;
    BYTE n;

    n = Timer1;                                /* 100Hz decrement timer */
    if (n) Timer1 = --n;
    n = Timer2;
    if (n) Timer2 = --n;

    TimerIntClear(TIMER0_BASE, TIMER_TIMA_TIMEOUT);
}
```

1.1. Timer Initialisierung

Die zuvor beschriebene Interrupt-Service-Routine `disk_timerproc` soll alle 10ms aufgerufen werden. Hierfür wird ein Timer benötigt. Er wird so eingestellt, dass alle 10ms ein Timer-Overflow-Interrupt generiert wird. Die folgende Initialisierung des Timers erfolgt in der Datei **`webserv_appl_fcns.c`**.

```
void InitTimer0Int(void)
{
    uint32_t ui32_Period;

    SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_TIMER0);
    TimerConfigure(TIMER0_BASE, TIMER_CFG_PERIODIC);
    ui32_Period = (g_ui32SysClock/100);    //120MHz/100 => 1.2Mticks -> Period of 0.01s

    TimerLoadSet(TIMER0_BASE, TIMER_A, ui32_Period - 1);    //-1 zero-count

    TimerIntEnable(TIMER0_BASE, TIMER_TIMA_TIMEOUT);
    TimerEnable(TIMER0_BASE, TIMER_A);
    IntEnable(INT_TIMER0A);
}
```

3.2. FatFs Port-Anpassungen

Um die SD-Karte nutzen zu können, müssen die Ports für die SPI-Schnittstelle an das verwendete Boosterpack angepasst werden. Folgend sind die Port-Definitionen aufgelistet, welche in die Datei **mmc-ek-tm4c1294xl.c** (im **Projekt-Ordner** unter `\third_party\fatfs\port` zu finden) eingefügt werden müssen.

```
/* Definition of the Boosterpack is used */
#define VS_Webserver_Boost

#ifdef defined(VS_Webserver_Boost)
/* Peripheral definitions for EK-TM4C1294XL and EK-TM4C129EXL boards */
/* SSI port */
#define SDC_SSI_BASE          SSI3_BASE
#define SDC_SSI_SYSCCTL_PERIPH SYSCCTL_PERIPH_SSI3

/* GPIO for SSI pins */
/* CLK pin */
#define SDC_SSI_CLK_SYSCCTL_PERIPH SYSCCTL_PERIPH_GPIOQ
#define SDC_SSI_CLK_GPIO_PORT_BASE GPIO_PORTQ_BASE
#define SDC_SSI_CLK              GPIO_PIN_0
/* TX pin */
#define SDC_SSI_TX_SYSCCTL_PERIPH SYSCCTL_PERIPH_GPIOQ
#define SDC_SSI_TX_GPIO_PORT_BASE GPIO_PORTQ_BASE
#define SDC_SSI_TX              GPIO_PIN_2
/* RX pin */
#define SDC_SSI_RX_SYSCCTL_PERIPH SYSCCTL_PERIPH_GPIOQ
#define SDC_SSI_RX_GPIO_PORT_BASE GPIO_PORTQ_BASE
#define SDC_SSI_RX              GPIO_PIN_3
/* CS pin */
#define SDC_SSI_FSS_SYSCCTL_PERIPH SYSCCTL_PERIPH_GPIOA
#define SDC_SSI_FSS_GPIO_PORT_BASE GPIO_PORTA_BASE
#define SDC_SSI_FSS              GPIO_PIN_7
```

3.3. Lange Filenamen aktivieren

Standardmäßig lassen sich beim FatFs-Modul nur kurze Filenamen im 8.3 Zeichen-Namensformat verwenden. Hierbei bestehen Dateinamen aus acht Buchstaben oder Ziffern, gefolgt von einem Punkt und der aus drei Zeichen bestehenden Namenserverweiterung. Um lange File und Verzeichnisnamen bis zu einer Zeichenlänge von 255 Zeichen verwenden zu können, müssen folgende Anpassungen gemacht werden:

- 1) Anpassungen in der Datei `ffconfig.h` (im **SW_ROOT-Ordner** unter `\third_party\fatfs\src` zu finden)

Zunächst muss der richtige Zeichensatz eingestellt werden. In unserem Fall ist das der Latin1 Zeichensatz mit der `CODE_PAGE` 1252.

```
62
63 #define _CODE_PAGE 1252
64 /* The _CODE_PAGE specifies the OEM code page to be used on the target system.
65 / Incorrect setting of the code page can cause a file open failure.
66 /
67 / 932 - Japanese Shift-JIS (DBCS, OEM, Windows)
```

Anschließend muss die Unterstützung für lange Filenamen durch die Definition von `ENABLE_LFN` freigeschaltet werden.

```
95 #define ENABLE_LFN
96 #ifdef ENABLE_LFN
97 #define _USE_LFN 1 /* 0 to 3 */
98 #else
99 #define _USE_LFN 0 /* 0 to 3 */
100 #endif
101 #define _MAX_LFN 255 /* Maximum LFN length to handle (12 to 255) */
```

Festlegen der Sektorgröße mit 512 Byte.

```
138 #define _MAX_SS 512 /* 512, 1024, 2048 or 4096 */
```

2) Anpassungen in der Datei mmc-ek-tm4c1294xl.c (im Projekt-Ordner unter \third_party\fatfs\port zu finden)

Hier müssen die folgenden zwei Funktionen implementiert werden. Sie sind für die Konvertierung der langen Filenamen zuständig.

```
/*-----*/
/*  Needed no convert 8x3 filenames in long filenames  */
/*-----*/
WCHAR ff_convert (WCHAR wch, UINT dir)
{
    if (wch < 0x80) {
        /* ASCII Char */
        return wch;
    }

    /* I don't support unicode it is too big! */
    return 0;
}

/*-----*/
/*  Needed no convert 8x3 filenames in long filenames  */
/*-----*/
WCHAR ff_wtoupper (WCHAR wch)
{
    if (wch < 0x80) {
        /* ASCII Char */
        if (wch >= 'a' && wch <= 'z') {
            wch &= ~0x20;
        }
        return wch;
    }

    /* I don't support unicode it is too big! */
    return 0;
}
```


3.4. File-APIs einfügen

Das Lesen gewünschter Files aus der SD-Karte erfolgt über die Funktionen `f_open`, `f_read` und `f_close`. Diese müssen wie folgt in die Datei **enet_fs.c** implementiert werden.

1) `f_open`

Die Funktion `f_open` öffnet eine Datei und erstellt ein Dateiobjekt. Das Dateiobjekt wird für die Identifikation und für nachfolgende Lese und Schreibvorgänge in die Datei verwendet. Die geöffnete Datei sollte nach dem Dateizugriff mit der Funktion `f_close` geschlossen werden.

```
if (ustrncmp(pcName, "/", 1) == 0)
{
    fresult = f_open(psFatFile, pcName + 1, FA_READ);
}
else
{
    fresult = f_open(psFatFile, pcName, FA_READ);
}
```

2) `f_read`

Die Funktion beginnt an der Position auf die der Lese-/ Schreibzeiger zeigt Daten aus der Datei zu lesen.

```
fresult = f_read(psFile->pextension, pBuffer, iCount, &uiBytesRead);
```

3) `f_close`

Die Funktion schließt ein geöffnetes Dateiobjekt. Nachdem die Funktion erfolgreich ausgeführt wurde, ist das Dateiobjekt nicht mehr gültig und kann verworfen werden.

```
f_close(psFile->pextension);
```

3.5. HTML Dateien ergänzen und speichern

Es muss ein Index.htm oder Index.html Datei vorhanden sein. Beispielseiten sind im Ordner „fs“ zu finden. Speichern Sie die Dateien auf einer SD-Karte, und stecken Sie diese in das Booster Pack ein.

3.6. LwIP Optionen anpassen

3.6.1. DHCP

Um automatisch eine IP-Adresse zugewiesen zu bekommen, braucht man ein DHCP Server. Diese Option ist in LwIP vorhanden, man muss es allerdings aktivieren. Setzen Sie dafür den Wert von `LWIP_DHCP` in `lwipopts.h` auf 1.

```
#define LWIP_DHCP 1 // default is 0
```

3.6.2. AutoIP

Eine weitere Option, die in LwIP vorhanden ist, ist AutoIP. Diese ermöglicht die Zuweisung von einer statische IP-Adresse, die aus der MAC-Adresse berechnet wird. Setzen Sie den Wert von `LWIP_AUTOIP` auf 1, um die Option zu aktivieren.

```
#define LWIP_AUTOIP 1 // default is 0
```

3.6.3. Weitere Optionen

Die Applikation erwartet eine Zuweisung der IP-Adresse, entweder vom DHCP Server oder von AutoIP. Um diese Wartezeit zu reduzieren, kann man die Wiederholungen der DHCP Server Proben verkleinern, indem man den Wert von `LWIP_DHCP_AUTOIP_COOP_TRIES` in `lwipopts.h` ändert.

```
#define LWIP_DHCP_AUTOIP_COOP_TRIES 1 // default is 9
```

4. Test & Lösung

4.1. Schritte

- Firmware auf dem MCU programmieren
- Ethernet Kabel und SD-Karte Adapter einstecken.

- Auf die vom DHCP oder AutoIP zugewiesene IP-Adresse warten. Die IP-Adresse wird nach einiger Sekunden auf dem Display gezeigt werden.
- IP-adresse im Browser eingeben.

5. Optionale Features

Um zusätzliche Funktionalitäten in dem Projekt hinzuzufügen, Beispielsweise eine LED Steuerung, befolgen Sie folgende Schritte.

5.1. GPIO Port konfig

Konfigurieren Sie die Ports, an der die LED angeschlossen ist. Dies sollte am Anfang des Programablaufs geschehen.

5.2. HTML Datei anpassen

Fügen Sie HTML Tags in der gpio.htm datei hinzu, und definieren Sie die Tags mit id="smth", so dass Sie später mit Javascript darauf zugreifen können.

Die Ergebnisse sollten wie folgt aussehen:

```
<div class="card">
  <p id="ledState">LED State</p>
  <div id="img">
    
  </div>
  <br>
  <br>
  <button onclick="toggleLED();">Toggle LED</button>
  <br>
  <br>
  LED ansteuern
</div>
```

5.3. HTTP-GET Request (javascript)

Implementieren Sie eine Javascript Funktion, die ein HTTP-GET Request generieren kann. Die Funktion muss in einer verbundenen Javascript-Datei implementiert werden und würde wie folgt aussehen:

```
function toggleLED() {
  var req = false;
  function callbackFunction() {
```

```

        if (req.readyState == 4) {
            if (req.status == 200) {
                // TODO: Handel Response Here
                // Hint: Access HTML Tags by id and change the Content
            }
        }

    }

    if (window.XMLHttpRequest) {
        req = new XMLHttpRequest();
    }
    else if (window.ActiveXObject) {
        req = new ActiveXObject("Microsoft.XMLHTTP");
    }
    if (req) {
        // TODO: Set the appropriate URI for the GET Request
        req.open("GET", "/toggle_led?id=" + Math.random(), true);
        req.onreadystatechange = callbackFunction;
        req.send(null);
    }
}

```

5.4. HTTP-GET Handler (fs-open)

Fügen Sie eine weitere Funktion zur Verarbeitung Ihres generierten HTTP-GET Requestes ein, indem Sie eine weitere IF-Anweisung in der Funktion `fs_open()` hinzufügen. Diese ist in der Datei `enet_fs.c` zu finden.

```

// TODO: Change the URI accordingly to what you wrote in the GET Request
if (ustrncmp(pcName, "/toggle_led", 11) == 0)
{
    char pcBuf[5];

    // TODO: toggle LED depending on the previous state
    if(!ledState){
        strcpy(pcBuf, "ON");
        ledState = 1;
        MAP_GPIOPinWrite(GPIO_PORTN_BASE, GPIO_PIN_0,
                        (MAP_GPIOPinRead(GPIO_PORTN_BASE, GPIO_PIN_0) ^
                         GPIO_PIN_0));
    }
    else{
        strcpy(pcBuf, "OFF");
        ledState = 0;
        MAP_GPIOPinWrite(GPIO_PORTN_BASE, GPIO_PIN_0,

```

```

                                (MAP_GPIOPinRead(GPIO_PORTN_BASE, GPIO_PIN_0) ^
                                GPIO_PIN_0));
    }

    psFile->data = pcBuf;
    psFile->len = strlen(pcBuf);
    psFile->index = psFile->len;
    psFile->pextension = NULL;
    return (psFile);
}

```

Lösung

https://github.com/GMouaad/Webserver_SD-Card

