

Лабораторная работа № 2_1

Команды пересылки данных

Цель работы:

Практическое овладение навыками разработки программного кода на языке Ассемблер. Изучение команд передачи данных и использования различных способов адресации операндов. Практическое освоение основных функций отладчика TD.

Порядок выполнения работы:

1. Создать рабочую папку для текстов программ на ассемблере и записать в нее файлы `tasm.exe`, `tlink.exe`, `rtm.exe` и `td.exe` из пакета `tasm`, а также файл с исходным текстом программы на ассемблере, который сохранить с именем `prog4.asm`.
2. Создать загрузочный модуль, загрузить его в отладчик и выполнить программу в пошаговом режиме.

Содержание отчета:

1. Цель работы.
2. Постановка задачи.
3. Листинг программы `prog3_1`.
4. Таблица состояния программы в ходе выполнения программы.
5. Листинг программы `prog3_2`.
6. Окно DUMP памяти отладчика до и после выполнения варианта.
7. Ответы на [контрольные вопросы](#).
8. Вывод.

Постановка задачи:

1. Изучить методические указания и рекомендованную литературу.
2. Написать программу `Prog_3` с помощью [шаблона](#), приведённого ниже.
3. Задать начальные значения переменных `A`, `B`, `C`, `D` в сегменте данных в соответствии с вариантом ([Таблица 1](#)).
4. Проследить за работой в Турбоотладчике, заполнить [Таблицу 2](#) для строк программы с 19 по 35.
5. Выполнить вариант задания (Приложение 2) ,

Теоретическая часть

КОМАНДЫ ПЕРЕСЫЛКИ ДАННЫХ

Команды передачи данных (команды пересылок) предназначены для организации пересылки данных между регистрами, регистрами и памятью, памятью и регистрами, а также для загрузки регистров или ячеек памяти данными. При выполнении команд передачи данных флаги не устанавливаются.

Наиболее часто используемой командой передачи данных является команда `MOV`.

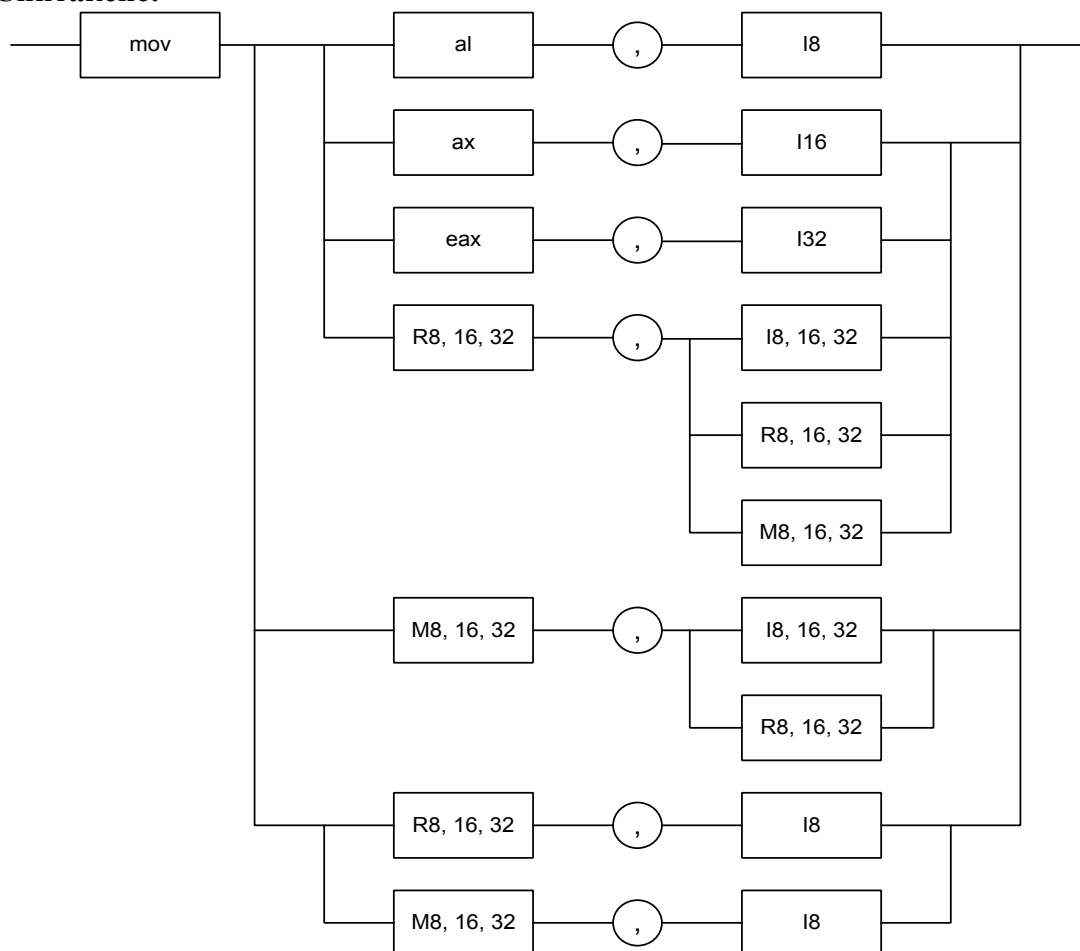
MOV (MOVe operand)

Пересылка операнда

mov приемник , источник

Назначение:

Пересылка данных между регистрами или регистрами и памятью.

Синтаксис:Синтаксическое описание команды **mov****Алгоритм работы:**

Копирование второго операнда в первый операнд.

Применение:

Команда **mov** применяется для различного рода пересылок данных, при этом, несмотря на всю простоту этого действия, необходимо помнить о некоторых ограничениях и особенностях выполнения данной операции:

- направление пересылки в команде **mov** всегда справа налево, то есть из второго операнда в первый;
- значение источника не изменяется;
- оба операнда не могут быть из памяти (при необходимости можно использовать цепочечную команду **movs**);
- лишь один из операндов может быть сегментным регистром;
- желательно использовать в качестве одного из операндов регистр **al/ax/eax**, так как в том случае **TASM** генерирует более быструю форму команды **mov**;

Пример использования:

```

mov  al, 5 ;в регистр al помещается число 5
mov  bl, al ;в регистр bl помещается значение регистра al
mov  cx, [A];в регистр cx помещается значение переменной A
mov  [A], ax ;переменная A получает значение регистра ax
mov  eax, 5 ;в регистр eax помещается число 5
mov  ebx, eax ;в регистр ebx помещается значение регистра eax

```

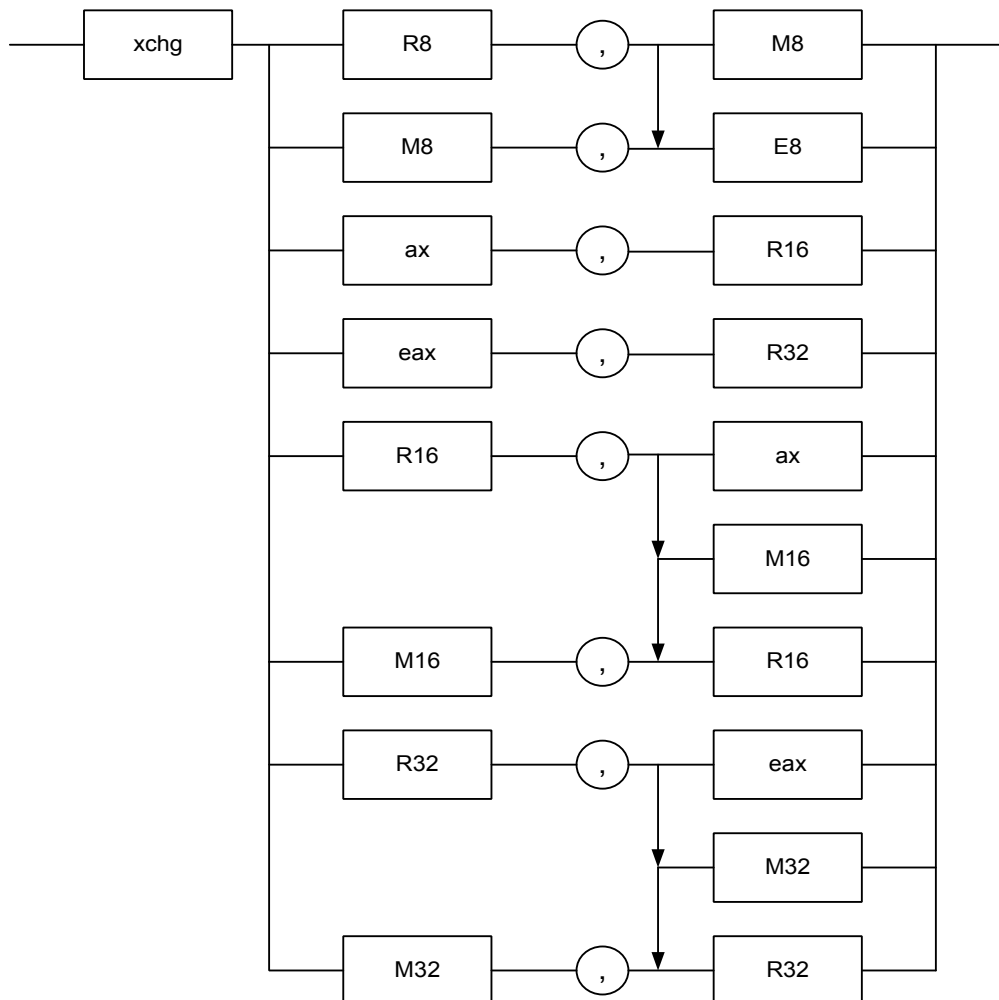
XCHG (eXCHanGE)

Обмен

xchg операнд_1, операнд_2

Назначение:

Обмен двух значений между регистрами или между регистрами и памятью.

Синтаксис:Синтаксическое описание команды **xchg****Алгоритм работы:**

Обмен содержимого операнд_1 и операнд_2.

Применение:

Команду **xchg** можно использовать для выполнения операции обмена двух операндов с целью изменения порядка следования байт, слов, двойных слов или их временного сохранения в регистре или памяти. Альтернативой является использование для этой цели стека.

Пример использования:

```
; поменять порядок следования байт в слове
ch  label  byte
dw   0f85ch
.    .    .
mov  al,  ch1
xchg ch1, al
mov  ch1, al
```

КОМАНДА ЗАГРУЗКИ ИСПОЛНИТЕЛЬНОГО АДРЕСА

```
-----
LEA  reg, mem;
-----
```

Применение:

Загружает в регистр **reg**, указанный в качестве первого операнда, относительный адрес второго операнда, который находится в памяти

КОМАНДЫ РАБОТЫ СО СТЕКОМ

PUSH – поместить в стек.

```
-----
PUSH src;
-----
```

Применение:

Используются для занесения данных в стек и извлечения данных из стека. Для адресации к вершине стека используется **регистр указателя стека SP**, который при выполнении стековых команд автоматически модифицируется.

В качестве операнда может использоваться любой 16 разрядный регистр или двухбайтовая ячейка памяти. Все стековые команды манипулируют только двухбайтовыми данными – словами.

Алгоритм работы

Это команда Она уменьшает на 2 содержимое указателя стека **SP** и заносит на вершину стека по этому адресу двухбайтовый операнд, указанный в команде.

$SP := (SP) - 2$, $[(SS):(SP)] := (src)$.

POP – извлечь из стека

```
-----
POP dst;;
-----
```

Алгоритм работы

Команда извлекает 16-ти разрядные данные из ячеек стека, на которые указывает указатель **SP** и помещает их в получатель, указанный в ко-манде. Содержимое **SP** при этом автоматически **увеличивается на 2**.

Контрольные вопросы

1. Как записываются общие команды передачи данных на Ассемб-лере? Что может использоваться в качестве операндов команды?
2. Для чего предназначена команда LEA и что является ее операндами?
3. Поясните выполнение команд работы со стеком.
4. Поясните выполнение команды обмена данными.

Пример программного кода

```

PPG_4. asm      {Пример использования команд передачи данных}
1  .model small
2  .stack 100h
3  .data
4  A db ?       ; зарезервировать
5  B db ?       ; в памяти
6  C db ?       ; место для
7  D db ?       ; переменных
8
9  .code        ; открыть сегмент кода
10 Start:
11 mov AX, @Data ; инициализировать сегмент
12 mov DS, AX    ; данных
13 mov A, 9      ; инициализировать
14 mov B, 1Ch    ; переменные A, B, C, D
15 mov C, 8      ; значениями Вашего
16 mov D, 10h    ; варианта
17 mov AL, A
18 mov AH, B
19 xchg AL,Ah
20 mov BX, 3E10h
21 mov
22 push BX
23 push CX
24 push AX
25 lea SI, C
26 mov AX, SI
27 lea DI, D
28 mov BX, DI
29 pop AX
30 pop CX
31 pop BX
32 mov BX, AX
33 mov A, AL
34 mov B, AH
35 mov C, 0
36 mov AX, 4C00h ; завершить программу
37 int 21        ; с помощью DOS
38 end Start     ; закрыть процедуру
39 END           ; закрыть программу

```

Таблица 1 Начальные значения переменных для программы

№ варианта	Значения переменных				№ варианта	Значения переменных			
	A	B	C	D		A	B	C	D
1	3	9	2Eh	AAh	9	32	6	9h	eh
2	5Ah	2	42	9	10	22h	32	25	10h
3	B5h	55h	15	8	11	32	C1h	6	21
4	22h	7	8	12	12	3Bh	10	12h	9
5	15	1Ah	1Fh	6	13	3Bh	1Fh	11	12
6	3	1Eh	12	22h	14	5	8	10h	0Fh
7	7h	12	1Dh	9	15	12h	12	05h	9
8	5	2Eh	18h	11	16	9	1Ch	8	10h

Таблица 2 Результат выполнения программы

Вариант ...						
Файл и № строки	Команда Ассемблера	Машинный код	Длина машинного кода, байт	Логический адрес в памяти	Физический адрес в памяти	Состояние регистров и флагов
Prog_3 1						AX=..., BX=..., CX=..., DX=..., SP=..., BP=..., SI=..., DI=..., IP=..., DS=..., SS=..., CS=..., ES=...; CF=..., ZF=..., SF=..., OF=..., PF=..., AF=...
Prog_3 2						AX=..., BX=..., CX=..., DX=..., SP=..., BP=..., SI=..., DI=..., IP=..., DS=..., SS=..., CS=..., ES=...; CF=..., ZF=..., SF=..., OF=..., PF=..., AF=...

Варианты заданий:

Вариант 1. Задать одномерный массив, состоящий из X элементов (X задается преподавателем из диапазона $[1..8]$). Заполнить массив константами. Переместить заданный массив в другую область памяти, поменяв местами элементы с четными и нечетными номерами (поставив каждый элемент с четным номером на место нечетного элемента и каждый элемент с нечетным номером – на место четного)

а) элементы массива – однобайтовые (vec1);

б) элементы массива – двухбайтовые (vec2);

Вариант 2. Задать одномерный массив, состоящий из X элементов (X задается преподавателем из диапазона $[1..8]$). Заполнить массив константами. Переместить в другую область памяти элементы с нечетными номерами

а) элементы массива – однобайтовые (vec1);

б) элементы массива – двухбайтовые (vec2);

Вариант 3. Задать одномерный массив, состоящий из X элементов (X задается преподавателем из диапазона $[1..8]$). Заполнить массив константами. Переместить в другую область памяти элементы с четными номерами

а) элементы массива – однобайтовые (vec1);

б) элементы массива – двухбайтовые (vec2);

Вариант 4. Задать одномерный массив, состоящий из X элементов (X задается преподавателем из диапазона $[1..8]$). Заполнить массив константами. Создать новый одномерный массив, поместив в него на место элементов с четными номерами элементы заданного массива с нечетными номерами и обнулив элементы нового массива с нечетными номерами

а) элементы массива – однобайтовые (vec1);

б) элементы массива – двухбайтовые (vec2);

Вариант 5. Задать одномерный массив, состоящий из X элементов (X задается преподавателем из диапазона $[1..8]$). Заполнить массив константами. Создать новый одномерный массив, поместив в него на место элементов с нечетными номерами элементы заданного массива с нечетными номерами и заполнив элементы нового массива с четными номерами максимальными значениями констант

а) элементы массива – однобайтовые (vec1);

б) элементы массива – двухбайтовые (vec2).

Таблица индивидуальных заданий

Вариант	Массивы	Значения элементов
1	vec1	1,2,3,4,8,7,6,5
	vec2	-10,-20,10,20,-30,-40,30,40
2	vec1	5,6,7,8,12,11,10,9
	vec2	-20,-30,20,30,-40,-50,40,50
3	vec1	8,7,6,5,1,2,3,4
	vec2	-30,-40,30,40,-10,-20,10,20
4	vec1	12,11,10,9,5,6,7,8
	vec2	-40,-50,40,50,-20,-30,20,30

5	vec1	11,12,13,14,18,17,16,15
	vec2	10,20,-10,-20,30,40,-30,-40
6	vec1	18,17,16,15,11,12,13,14
	vec2	30,40,-30,-40,10,20,-10,-20
7	vec1	21,22,23,24,28,27,26,25
	vec2	40,50,-40,-50,20,30,-20,-30
8	vec1	28,27,26,25,21,22,23,24
	vec2	20,30,-20,-30,40,50,-40,-50
9	vec1	31,32,33,34,38,37,36,35
	vec2	50,60,-50,-60,70,80,-70,-80
10	vec1	38,37,36,35,31,32,33,34
	vec2	70,80,-70,-80,50,60,-50,-60
11	vec1	1,3,5,7,9,11,13,15
	vec2	20,30,40,50,-50,-40,-30,-20
12	vec1	9,11,13,15,1,3,5,7,
	vec2	-50,-40,-30,-20,20,30,40,50
13	vec1	28,27,26,25,21,22,23,24
	vec2	20,-20,30,-30,40,-40,50,-50,
14	vec1	31,32,33,34,35,36,37,38
	vec2	50,-50,60,-60,70,-70,80,-80
15	vec1	1,2,3,4,8,7,6,5
	vec2	-1,-2,-3,-4,-8,-7,-6,-5
16	vec1	18,17,16,15,11,12,13,14
	vec2	-10,-20,10,20,-30,40,-30,40
17	vec1	8,7,6,5,1,2,3,4
	vec2	30,40,-30,-40,10,20,-10,-20