Lab1

February 20, 2021

[168]: <IPython.core.display.HTML object>

0.0.1 Representação de funções periódicas via séries de Fourier

Seja a função f(t) periódica com período P, isto é f(t) = f(t + nP) para n = 1, 2, 3, ..., e absolutamente integrável num intervalo de comprimento P. Considerando que a função f(t) admite representação em termos de uma série trigonométrica de Fourier, f(t) pode ser escrita como

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left[a_n \cos\left(\frac{n\pi t}{T}\right) + b_n \sin\left(\frac{n\pi t}{T}\right) \right]$$

em que a_n e b_n são os coeficientes de Fourier da expansão de f(t), calculados de acordo com as expressões

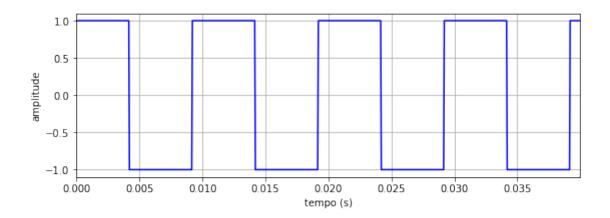
$$a_n = \frac{2}{P} \int_P f(t) \cos\left(2\pi t \frac{n}{P}\right) dt b_n = \frac{2}{P} \int_P f(t) \sin\left(2\pi t \frac{n}{P}\right) dt.$$

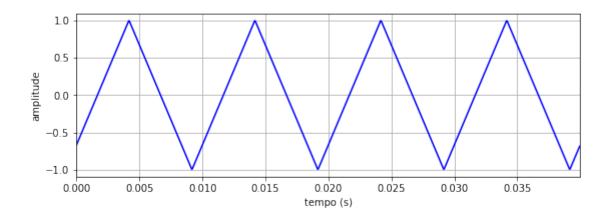
Em particular, temos que

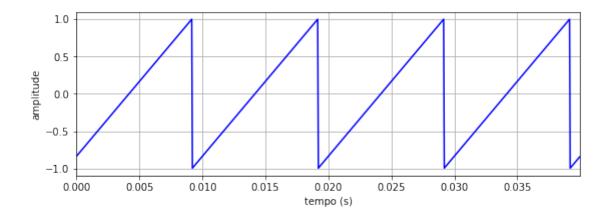
$$a_0 = \frac{2}{P} \int_P f(t) \cos(0) dt = \frac{2}{P} \int_P f(t) dt$$
 (1)

$$b_0 = \frac{2}{P} \int_P f(t) \sin(0) dt = 0.$$
 (2)

```
[169]: from scipy.signal import square, sawtooth
                   # Frequência fundamental
       f0 = 100
       fa = 200*f0 # Frequência de amostragem
          = np.arange(0, 40e-3, 1/fa)
           = np.pi
           = /6
       quad = square(2**f0*t + )
                                                   # onda quadrada com frequência_
        \rightarrow fundamental f0 e phase inicial
       triang = sawtooth(2**f0*t + , width = 0.5) # onda triangular com frequência
       \hookrightarrow fundamental f0 e phase inicial
       dente = sawtooth(2**f0*t + )
                                                    # onda dente de serra com frequência_
        \rightarrow fundamental f0 e phase inicial
       plt.figure()
       plt.plot(t, quad, 'b')
       plt.ylim(quad.min(0)-0.1, quad.max(0)+0.1)
       plt.xlim(0,t.max(0))
       plt.xlabel('tempo (s)')
       plt.ylabel('amplitude')
       plt.grid()
       plt.figure()
       plt.plot(t, triang, 'b')
       plt.ylim(triang.min(0)-0.1, triang.max(0)+0.1)
       plt.xlim(0,t.max(0))
       plt.xlabel('tempo (s)')
       plt.ylabel('amplitude')
       plt.grid()
       plt.figure()
       plt.plot(t, dente, 'b')
       plt.ylim(dente.min(0)-0.1, dente.max(0)+0.1)
       plt.xlim(0,t.max(0))
       plt.xlabel('tempo (s)')
       plt.ylabel('amplitude')
       plt.grid()
```







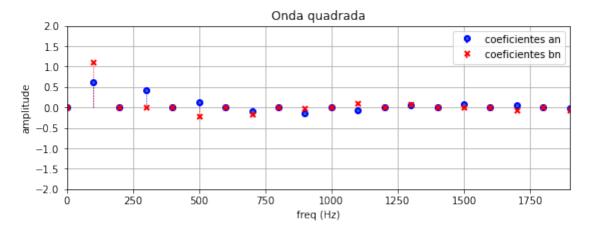
0.0.2 Cálculo dos coeficientes de Fourier via integração numérica

Primeiramente, vamos definir uma função para calcular numericamente os coeficientes a_n e b_n da série de Fourier para uma função periódica f(t) qualquer.

```
[170]: def fourierCoeff(t,f,P,n):
            t : vetor de instantes de tempo contendo pelo menos um período completo da j
        \rightarrow função [segundos]
            f : vetor de valores de f(t) calculados para cada instante em t
            P : período fundamental de f [segundos]
            n : ordem do coeficiente de Fourier desejado [número inteiro]
            an : coeficiente an
            bn : coeficiente bn
           11 11 11
           dt = t[1]-t[0] # período de amostraqem [passo de integração]
           N = np.ceil(P/dt) # número de amostras correspondente a um período completo,
        \rightarrow da onda
           an = 0
           bn = 0
           # integração numérica dos coeficientes an e bn
           for ind in range(0, int(N)):
               an = an + f[ind]*cos(2*np.pi*t[ind]*n/P)*dt
               bn = bn + f[ind]*sin(2*np.pi*t[ind]*n/P)*dt
           an = an*2/P
           bn = bn*2/P
           return an, bn
```

0.0.3 Aproximação via série de Fourier para a onda quadrada

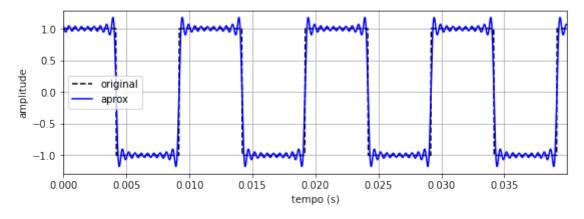
```
plt.figure()
(markers, stemlines, baseline) = plt.stem(xf, quad_an, 'b', __
→use_line_collection=True,label = 'coeficientes an')
plt.setp(baseline, visible=False)
plt.setp(markers, marker='o', markersize=5, markeredgecolor="b", __
 →markeredgewidth=2)
plt.setp(stemlines, linestyle="--", color="b", linewidth=0.5 )
(markers, stemlines, baseline) = plt.stem(xf, quad_bn,'r',_
→use_line_collection=True,label = 'coeficientes bn')
plt.setp(baseline, visible=False)
plt.setp(markers, marker='x', markersize=5, markeredgecolor="r", __
 →markeredgewidth=2)
plt.setp(stemlines, linestyle="--", color="r", linewidth=0.5 )
plt.title('Onda quadrada')
plt.legend()
plt.xlim(0,xf.max(0))
plt.ylim(-2,2)
plt.xlabel('freq (Hz)')
plt.ylabel('amplitude')
plt.grid()
```



```
[172]: # Aproximação da onda quadrada via somatório de harmônicas da série de Fourier

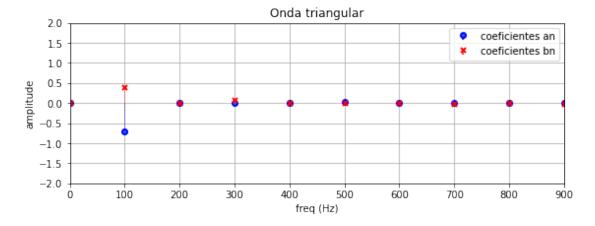
ncoeff = 20 # número de componentes harmônicos (incluindo componente dc, n=0)

quad_aprox = 0
for n in range(0,ncoeff):
    if n != 0:
        quad_aprox = quad_aprox + quad_an[xf==n*f0]*cos(2**n*f0*t)\
```

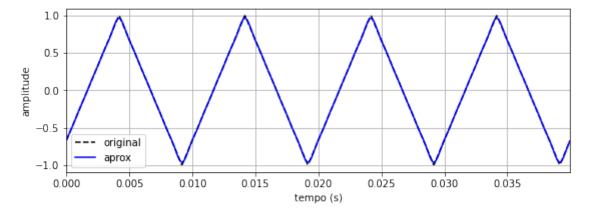


0.0.4 Aproximação via série de Fourier para a onda triangular

```
plt.setp(markers, marker='o', markersize=5, markeredgecolor="b", __
 →markeredgewidth=2)
plt.setp(stemlines, linestyle="--", color="b", linewidth=0.5 )
(markers, stemlines, baseline) = plt.stem(xf, triang_bn,'r',__
→use_line_collection=True,label = 'coeficientes bn')
plt.setp(baseline, visible=False)
plt.setp(markers, marker='x', markersize=5, markeredgecolor="r", ___
 →markeredgewidth=2)
plt.setp(stemlines, linestyle="--", color="r", linewidth=0.5 )
plt.title('Onda triangular')
plt.legend()
plt.xlim(0,xf.max(0))
plt.ylim(-2,2)
plt.xlabel('freq (Hz)')
plt.ylabel('amplitude')
plt.grid()
```

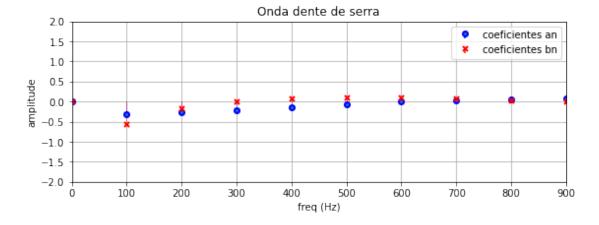


```
plt.plot(t, triang,'k--',label = 'original')
plt.plot(t,triang_aprox,'b',label = 'aprox')
plt.xlim(0,t.max(0))
plt.xlabel('tempo (s)')
plt.ylabel('amplitude')
plt.legend()
plt.grid()
```

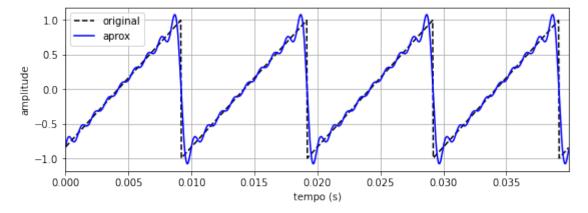


0.0.5 Aproximação via série de Fourier para a onda dente de serra

```
[175]: # Coeficientes de Fourier da onda dente de serra
       ncoeffs = 10 # número de componentes harmônicos (incluindo componente dc, n=0)
       dente_an = np.zeros((ncoeffs, 1));
       dente_bn = np.zeros((ncoeffs, 1));
                = np.zeros((ncoeffs, 1));
       for n in range(0,ncoeffs): # calcula coeficientes de Fourier para n=0 atéu
        \rightarrow n = ncoeffs - 1
           dente_an[n], dente_bn[n] = fourierCoeff(t, dente, 1/f0, n)
           xf[n] = n*f0
       plt.figure()
       (markers, stemlines, baseline) = plt.stem(xf, dente_an, 'b', __
        →use_line_collection=True,label = 'coeficientes an')
       plt.setp(baseline, visible=False)
       plt.setp(markers, marker='o', markersize=5, markeredgecolor="b", __
        →markeredgewidth=2)
       plt.setp(stemlines, linestyle="--", color="b", linewidth=0.5 )
```



```
plt.xlim(0,t.max(0))
plt.xlabel('tempo (s)')
plt.ylabel('amplitude')
plt.legend()
plt.grid()
```



0.0.6 Reescrevendo a série de Fourier na sua forma harmônica

Podemos expressar a série de Fourier de maneira simplificada utilizando a sua forma harmônica, utilizando apenas a função cosseno para representar os componentes harmônicos da função.

$$f(t) = A_0 + \sum_{n=1}^{\infty} A_n \cdot \cos\left(2\pi t \frac{n}{P} - \theta_n\right)$$

em que

$$A_0 = \frac{a_0}{2}$$
, $A_n = \sqrt{a_n^2 + b_n^2}$ para $n \ge 1$, $\theta_n = \arctan\left(\frac{b_n}{a_n}\right)$

Esta representação é interessante porque nos permite determinar diretamente a energia associada a cada componente de frequência do sinal.

```
[180]: # Aproximação da onda quadrada via somatório de harmônicas da série de Fourier

ncoeffs = 10 # número de componentes harmônicos (incluindo componente dc, n=0)

quad_an = np.zeros((ncoeffs, 1))
quad_bn = np.zeros((ncoeffs, 1))
xf = np.zeros((ncoeffs, 1))
An = np.zeros((ncoeffs, 1))
n = np.zeros((ncoeffs, 1))
```

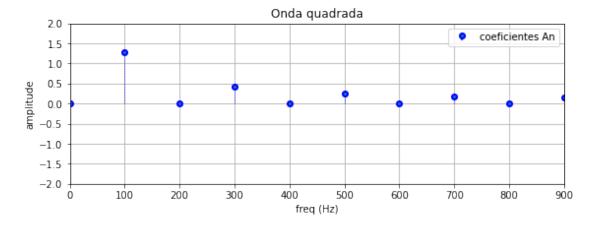
```
for n in range(0,ncoeffs): # calcula coeficientes de Fourier para n=0 até_1
\rightarrow n = ncoeffs - 1
    quad_an[n], quad_bn[n] = fourierCoeff(t, quad , 1/f0, n)
    xf[n] = n*f0
for n in range(0,ncoeffs):
    if n != 0:
        An[n] = sqrt(quad_an[n]**2 + quad_bn[n]**2)
        n[n] = arctan2(quad_bn[n], quad_an[n]) # calcula arctan(bn/an)
    else:
        An[n] = quad_an[n]/2
plt.figure()
(markers, stemlines, baseline) = plt.stem(xf, An, 'b', __
→use_line_collection=True,label = 'coeficientes An')
plt.setp(baseline, visible=False)
plt.setp(markers, marker='o', markersize=5, markeredgecolor="b", u
→markeredgewidth=2)
plt.setp(stemlines, linestyle="--", color="b", linewidth=0.5 )
plt.title('Onda quadrada')
plt.legend()
plt.xlim(0,xf.max(0))
plt.ylim(-2,2)
plt.xlabel('freq (Hz)')
plt.ylabel('amplitude')
plt.grid()
plt.figure()
(markers, stemlines, baseline) = plt.stem(xf, n, 'b', __
→use_line_collection=True,label = 'fases n')
plt.setp(baseline, visible=False)
plt.setp(markers, marker='o', markersize=5, markeredgecolor="b", __
→markeredgewidth=2)
plt.setp(stemlines, linestyle="--", color="b", linewidth=0.5 )
plt.title('Onda quadrada')
plt.legend()
plt.xlim(0,xf.max(0))
plt.ylim(-2*,2*)
plt.xlabel('freq (Hz)')
plt.ylabel('fase [rad]')
plt.grid()
```

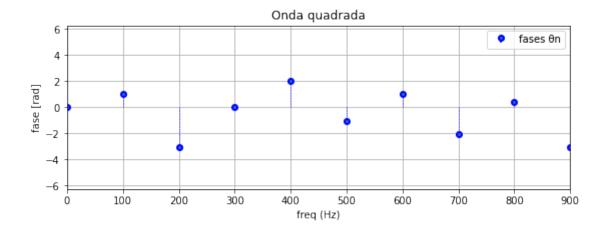
```
quad_aprox = 0

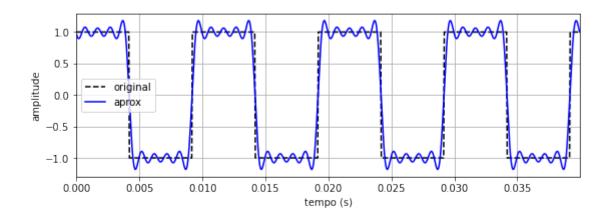
for n in range(0,ncoeffs):
    if n != 0:
        quad_aprox = quad_aprox + An[n]*cos(2**n*f0*t - n[n]) # soma n-ésimo_
        componente harmônico

    else:
        quad_aprox = An[n]

plt.figure()
plt.plot(t, quad,'k--',label = 'original')
plt.plot(t,quad_aprox,'b',label = 'aprox')
plt.xlim(0,t.max(0))
plt.xlabel('tempo (s)')
plt.ylabel('amplitude')
plt.legend()
plt.grid()
```







0.1 Distorção

O conceito de distorção aparece no contexto das disciplinas relacionadas à engenharia elétrica, particulamente nas áreas de processamento de sinais e comunicações. Diz-se que um sinal sofreu distorção quando o mesmo teve a sua forma original modificada, excetuando-se os casos em que tal modificação corresponde a uma mudança de escala de amplitude, ou a um atraso no tempo, que obviamente não alteram a forma de nenhum sinal. Distorções podem ser classificadas em dois tipos básicos:

Distorções lineares: causadas por operações lineares sofridas pelo sinal.

Distorções não-lineares: causadas por operações não-lineares sofridas pelo sinal.

0.1.1 Quando um sistema linear e invariante no tempo (LIT) não causará distorção?

As duas operações lineares que não distorcem um sinal estão resumidas em

$$y(t) = Gx(t - \tau). \tag{1}$$

Podemos considerar y(t) (1) como sendo a saída de um sistema LIT, cuja resposta ao impulso é $h(t) = G\delta(t-\tau)$, quando o sinal x(t) é aplicado na entrada. Analisando (1) no domínio da frequência, temos

$$Y(f) = Ge^{-j2\pi f\tau}X(f) \tag{3}$$

(4)

$$Y(f) = H(f)X(f), \text{ com } H(f) = Ge^{-j2\pi f\tau}.$$
 (2)

Note que a resposta em amplitude de H(f) é constante (|H(f)| = G) e a resposta em fase $(\angle H(f) = -2\pi f\tau)$ é uma função linear de f. Portanto, a menos que o sistema LTI possua resposta em frequência na forma expressa em (0.1.1), y(t) será uma versão distorcida de x(t).

Verificação para o caso de sinais periódicos Considerando que o sinal x(t) é periódico e admite representação em termos de uma série de Fourier, temos

$$x(t) = A_0 + \sum_{n=1}^{\infty} A_n \cos(2\pi n f_0 t - \theta_n)$$

logo, de (1) temos que

$$y(t) = GA_0 + \sum_{n=1}^{\infty} GA_n \cos [2\pi n f_0(t - \tau) - \theta_n]$$

$$y(t) = GA_0 + \sum_{n=1}^{\infty} GA_n \cos [2\pi n f_0 t - 2\pi n f_0 \tau - \theta_n]$$

$$y(t) = GA_0 + \sum_{n=1}^{\infty} GA_n \cos [2\pi n f_0 t - \theta_n + \Delta \theta]$$

Desse modo, perceba que para que o sinal x(t) não sofra distorção, todos os seus componentes de frequência devem sofrer o mesmo ganho G (ou atenuação, se |G| < 1) e o desvio de fase $\Delta \theta$ gerado pelo atraso τ deve ser linear com relação à frequência $\Delta \theta = (-2\pi f_0 \tau)n$, o que está de acordo com (0.1.1)

[]: