

Министерство образования и науки РФ  
ФГБПОУ ВПО Тульский государственный университет  
КАФЕДРА АВТОМАТИКИ И ТЕЛЕМЕХАНИКИ

**РЕШЕНИЕ СИСТЕМ ЛИНЕЙНЫХ АЛГЕБРАИЧЕСКИХ УРАВНЕНИЙ**

Лабораторная работа № 1  
по курсу «Вычислительный практикум»

Вариант № 4

Выполнил: студент группы 220601

\_\_\_\_\_ Белым А.А.  
(подпись)

Проверил: к. ф.-м. н., доцент

\_\_\_\_\_ Карцева А.С.  
(подпись)

Тула 2011

## Цель работы

Цель работы заключается в том, чтобы изучить различные методы интерполяции и написать программу, реализующий один из таких методов.

## Задание на работу

По значениям функции  $f(x)$  построить полином Ньютона с разделенными разностями.

$$f(x) = x^4 + 3x - 1$$

## Теоретическая справка

При проведении эксперимента, при табулировании сложных функций результатов получают в виде таблично-заданной функции.

Таблицы делятся на два вида: регулярные (с равноотстоящими узлами) и нерегулярные:

$$x_i = x_0 + i_h. \quad 1$$

Величину  $h$  называют шагом таблицы. У нерегулярных таблиц точки по оси абсцисс размещаются произвольно. Точки с координатами  $(x_i, y_i), i = 0, 1, \dots, n$  называют узлами интерполяции.

Интерполяцию функций понимают в двух значениях.

В узком значении под интерполяцией понимают отыскание величин таблично заданной функции, соответствующих промежуточным (межузловым) значениям аргумента, отсутствующим в таблице .

Под интерполяцией в широком смысле понимают отыскание аналитического вида функции  $y = F(x)$ , выбранной из определённого класса функций и точно проходящую через узлы интерполяции . При этом задача формулируется таким образом : на отрезке  $[a, b]$  заданы  $(n+1)$  точки  $x_0, x_1, x_2, \dots, x_n$  и значения некоторой функции  $f(x)$  в этих точках :

$$f(x_0) = y_0, f(x_1) = y_1, \dots, f(x_n) = y_n. \quad (1)$$

Вид функции либо неизвестен вовсе, либо он неудобен для расчётов (сложная функция, которую необходимо при расчётах интегрировать, дифференцировать и т. п.) .

Требуется построить функцию  $F(x)$  (интерполирующую функцию), принимающую в узлах интерполяции те же значения, что и исходная функция  $f(x)$ , т. е.

$$F(x_0) = y_0, F(x_1) = y_1, \dots, F(x_n) = y_n. \quad (2)$$

В такой постановке задача имеет бесконечное множество решений, или совсем не имеет. Однако эта задача становится однозначной, если вместо произвольной функции искать полином степени не выше  $n$ , удовлетворяющий условиям (3):

$$F(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n \quad (3)$$

Такую задачу называют алгебраической или полиномиальной интерполяцией.

Возможность применения полиномов для интерполяции обосновывается теоремами Вейерштрасса. Применение полиномов для вычислений представляет определённые удобства (при интегрировании, дифференцировании, вычислении значений функции в силу свойств аддитивности членов полинома и простого вида каждого члена).

Сущность применения интерполяционных формул состоит в том, что функция  $y = f(x)$ , для которой известна лишь таблица значений, заменяется интерполяционным многочленом, который рассматривается как приближённое аналитическое выражение для функции  $f(x)$ . При этом, естественно, возникает вопрос о точности такого приближения и оценки погрешности, возникающей при замене  $f(x)$  на  $F(x)$ .

Для построения интерполирующего многочлена применяются многочисленные способы интерполяции. Рассмотрим построение интерполяционных многочленов Ньютона с разделными разностями.

Интерполяционным многочленом Ньютона называется многочлен

$$P_n(x) = f(x_0) + f(x_0, x_1)(x - x_0) + f(x_0, x_1, x_2)(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \\ + f(x_0, x_1, \dots, x_n)(x - x_0)(x - x_1)\dots(x - x_{n-1}),$$

где  $f(x_0, x_1), f(x_0, x_1, x_2), \dots, f(x_0, x_1, \dots, x_n)$  – разделенные разности, которые могут быть вычислены рекуррентно по формулам:

Разделенная разность нулевого порядка функции  $f(x)$  – сама функция  $f(x)$ .

Разделенная разность n-го порядка определяется через разделенную разность  $(n - 1)$ -го порядка по формуле:

$$f(x_0, x_1, \dots, x_n) = \frac{f(x_1, x_2, \dots, x_n) - f(x_0, x_1, \dots, x_{n-1})}{x_n - x_0}$$

### Схема алгоритма

На рисунке 1 представлена схема алгоритма получения интерполяционного многочлена Ньютона с разделенными разностями.

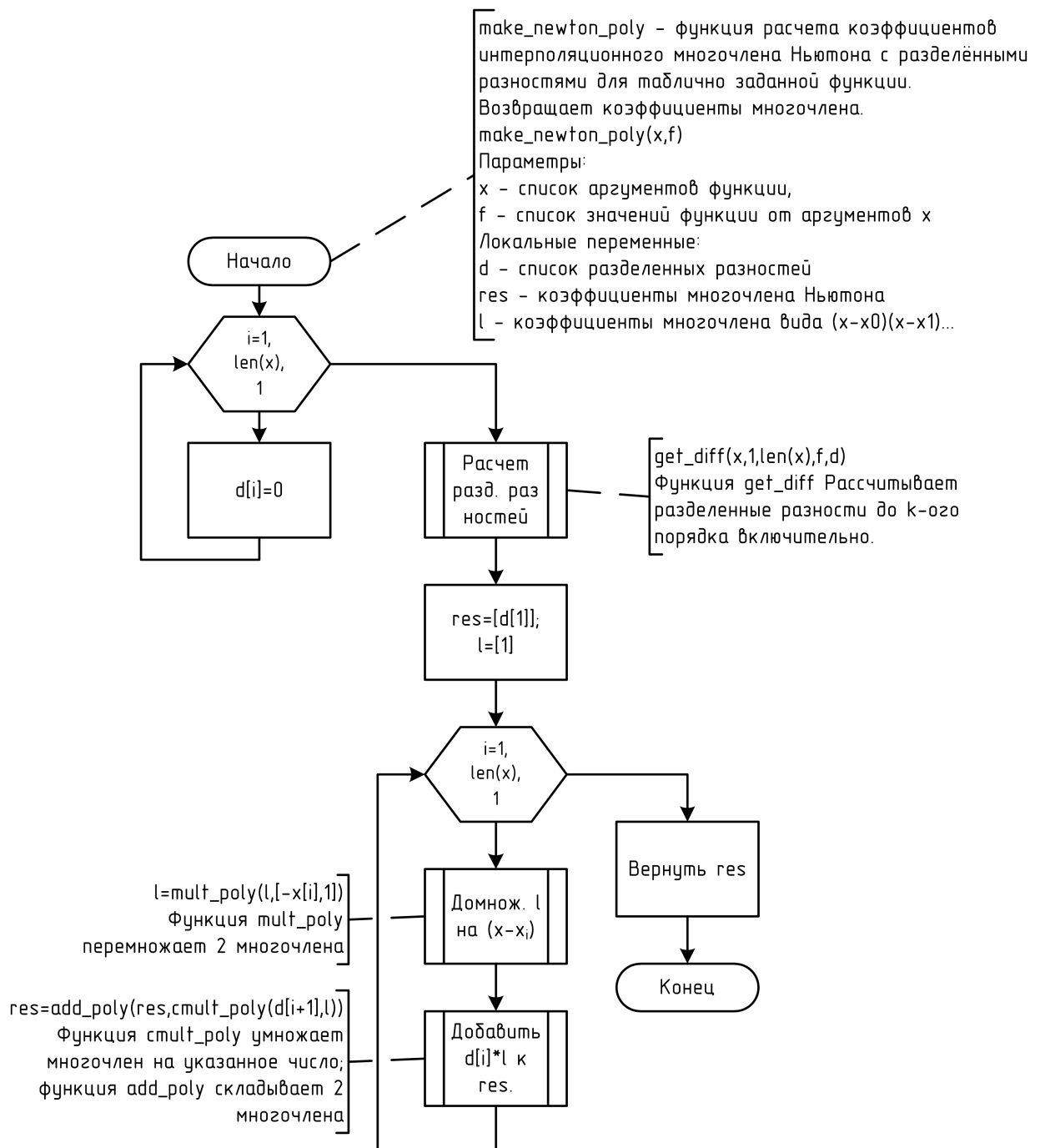


Рисунок 1 - Схема алгоритма получения интерполяционного многочлена Ньютона

На рисунке 2 представлена схема алгоритма получения разделенных разностей для интерполяционного многочлена Ньютона.

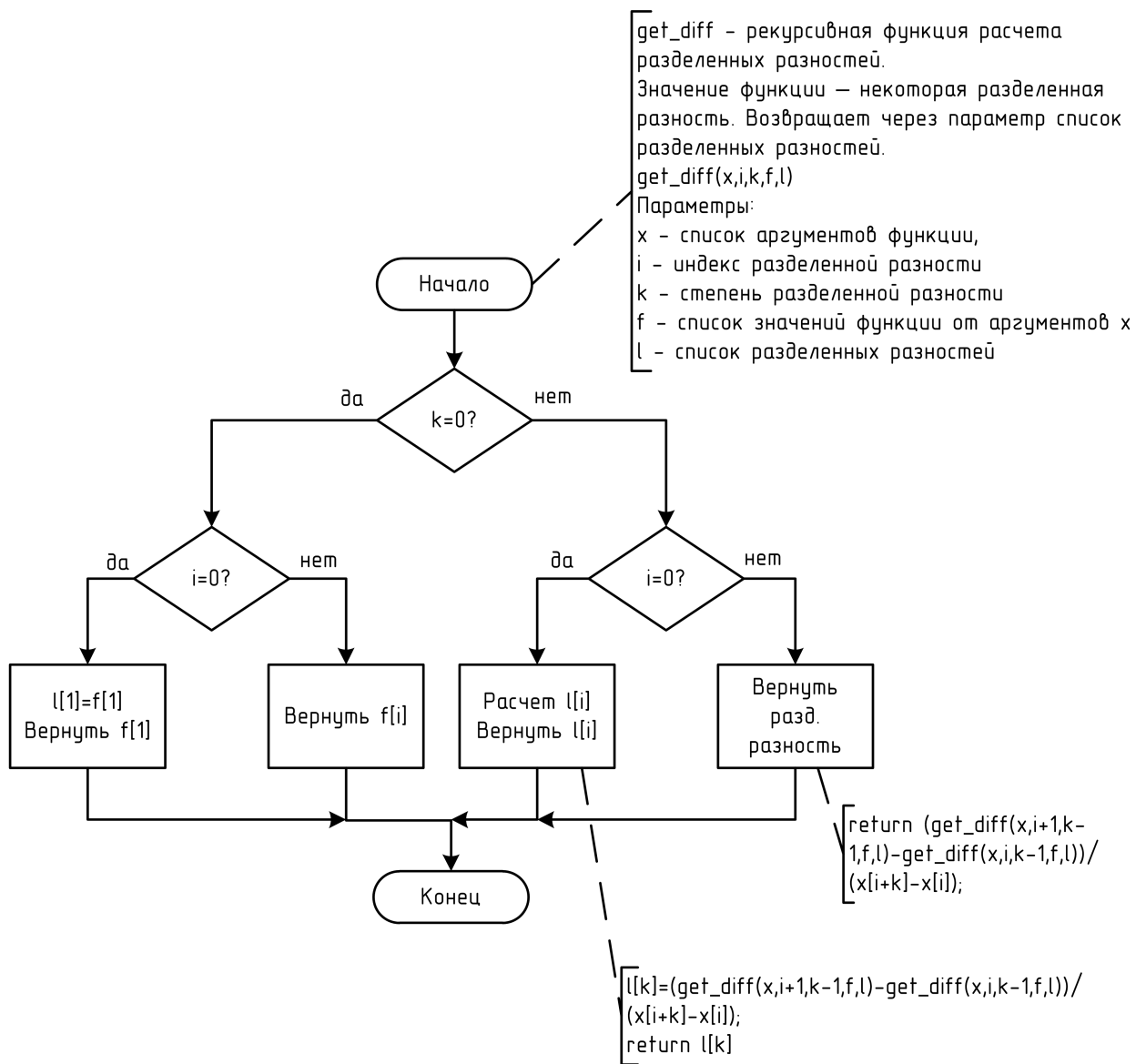


Рисунок 2 - Схема алгоритма получения разделенных разностей

На рисунке 3 представлена схема алгоритма перемножения многочленов.

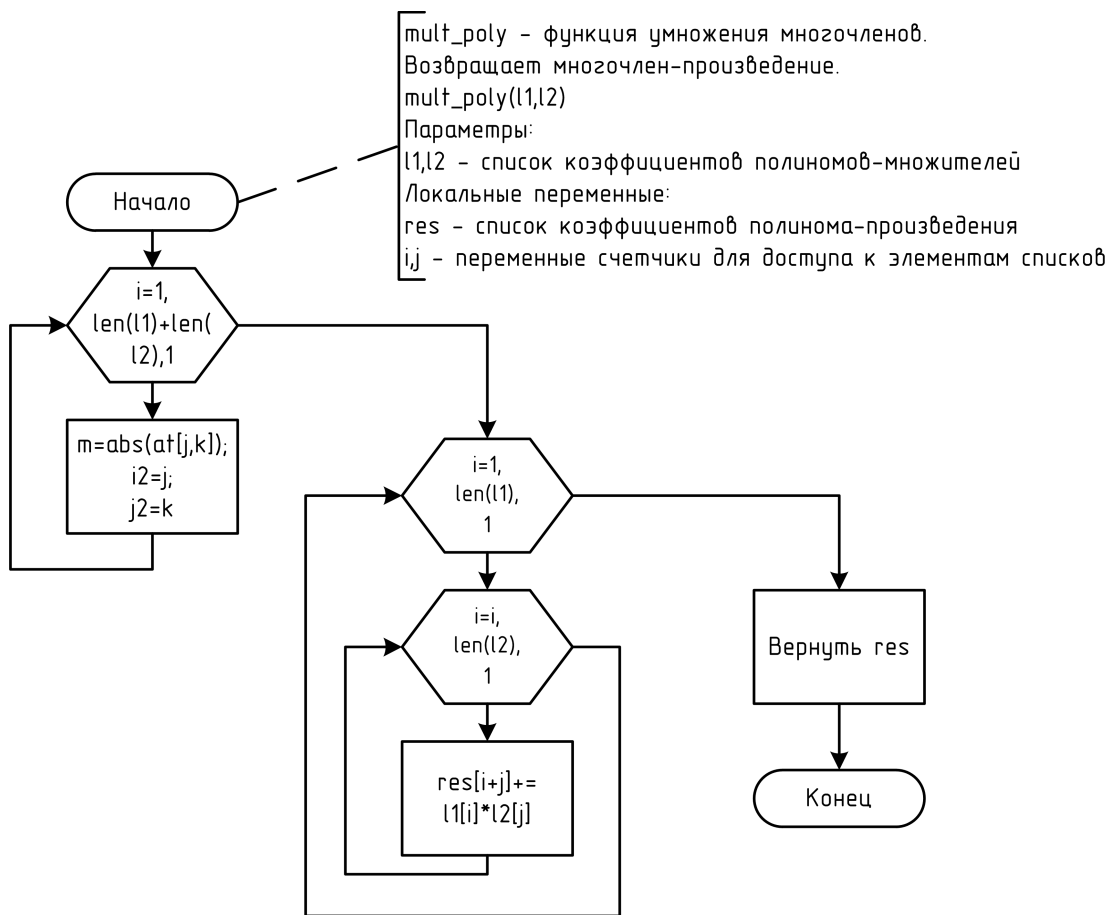


Рисунок 3 - Схема алгоритма перемножения многочленов

На рисунке 4 представлена схема алгоритма умножения многочлена на число.

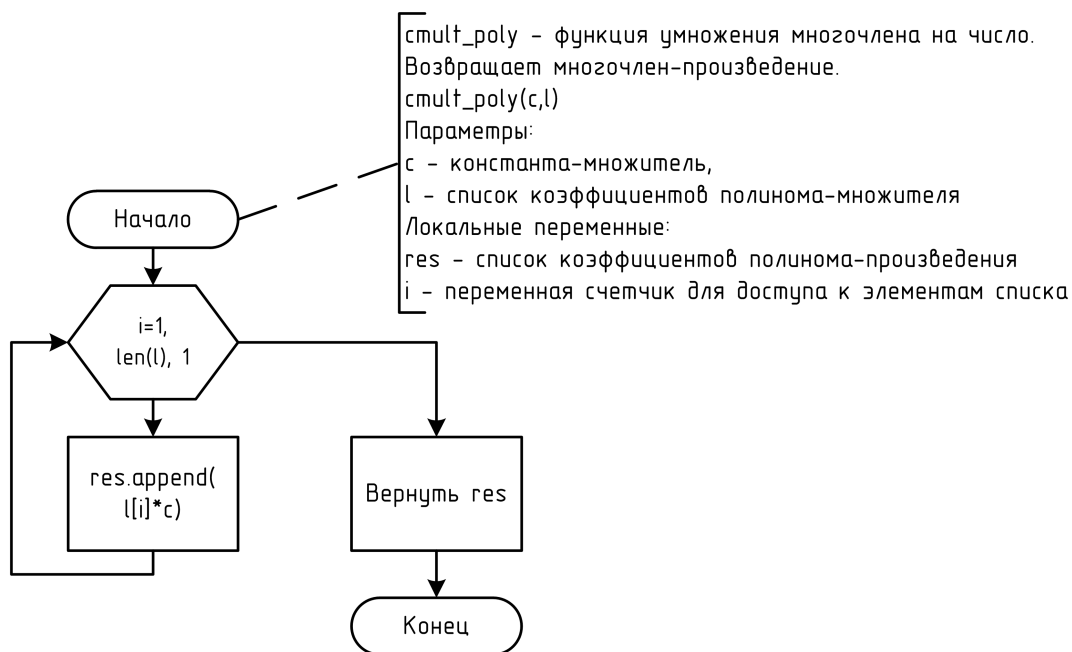


Рисунок 4 - Схема алгоритма умножения многочлена на число

На рисунке 5 представлена схема алгоритма сложения многочленов.

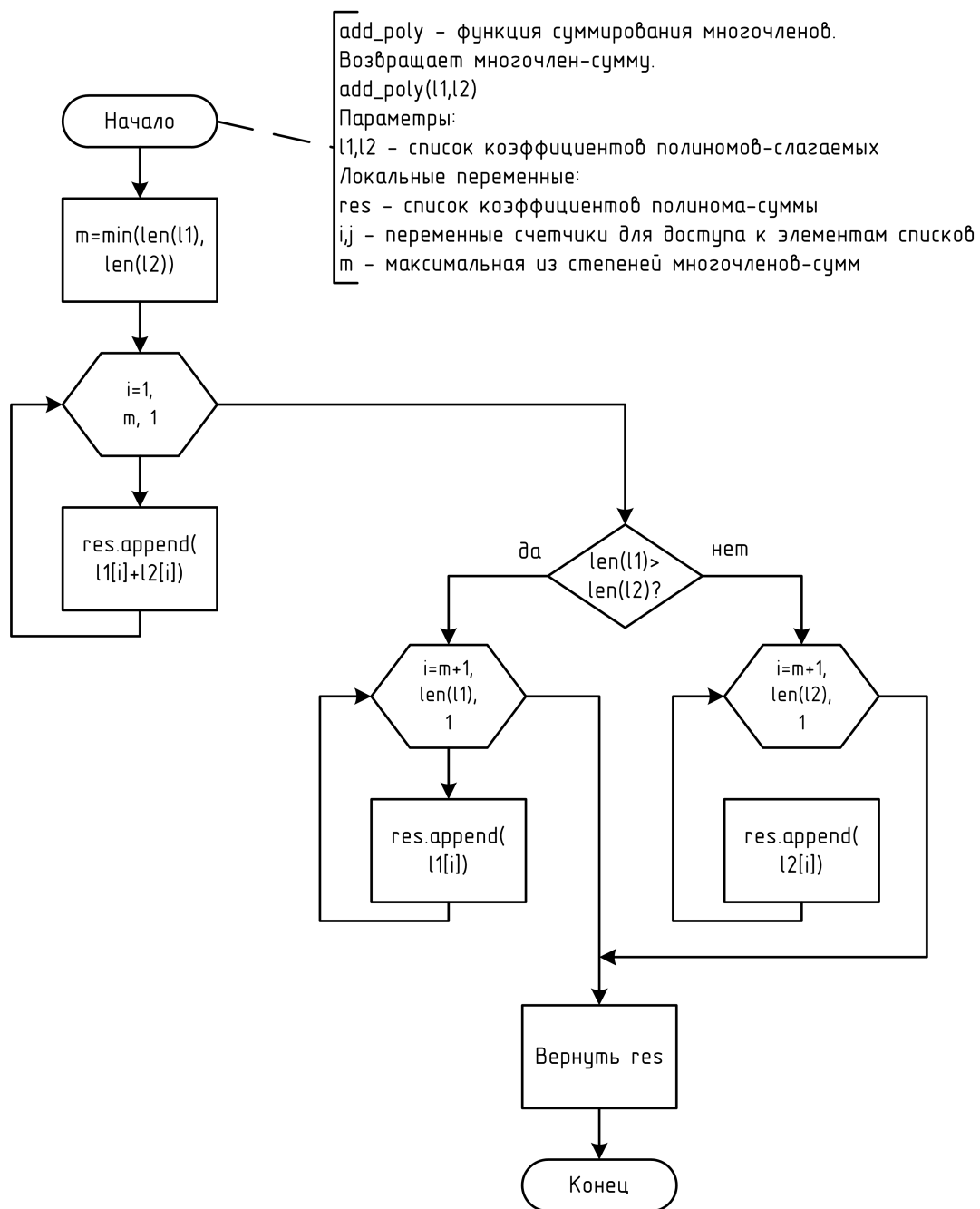


Рисунок 5 - Схема алгоритма сложения многочленов

## Инструкция пользователя

Программа позволяет построить интерполяционный многочлен Ньютона с разделенными разностями.

Программе необходимо передать списки аргументов и значений интерполируемой функции. Каждый список можно создать 2-мя способами. Список аргументов можно полностью ввести с клавиатуры, указав перед этим количество элементов списка, а можно сгенерировать значениями из некоторого диапазона - в данном случае передайте программе границы интервала и шаг изменения аргумента. Список значений можно также ввести с клавиатуры для соответствующих аргументов и в том же порядке, в котором вводились аргументы, а можно рассчитать значения для введенных уже аргументов от тестовой функции  $f(x) = x^4 + 3x - 1$ .

После завершения расчетов программа выведет на экран искомый интерполяционный многочлен.

## Инструкция программиста

При разработке программы построение интерполяционного многочлена Ньютона с разделенными разностями были написаны следующие процедуры и функции:

1. `make_newton_poly` - функция расчета коэффициентов интерполяционного многочлена Ньютона с разделёнными разностями для таблично заданной функции.

Возвращает коэффициенты многочлена.

`make_newton_poly(x,f)`

Параметры функции представлены в таблице 1 :

Таблица 1 - Параметры функции расчета коэффициентов интерполяционного многочлена

имя	тип	предназначение
x		список аргументов функции,
f		список значений функции от аргументов x

Локальные переменные функции представлены в таблице 2 :



Таблица 2 - Локальные переменные функции расчета коэффициентов интерполяционного многочлена

имя	тип	предназначение
d		список разделенных разностей
res		коэффициенты многочлена Ньютона
l		коэффициенты многочлена вида $(x-x_0)(x-x_1)...$

2. `get_diff` - рекурсивная функция расчета разделенных разностей.

Возвращает список разделенных разностей.

`get_diff(x,i,k,f,l)`

Параметры функции представлены в таблице 3 :

Таблица 3 - Параметры функции расчета разделенных разностей

имя	тип	предназначение
x		список аргументов функции,
i		индекс разделенной разности
k		степень разделенной разности
f		список значений функции от аргументов x
l		список разделенных разностей

3. `mult_poly` - функция умножения многочленов.

Возвращает многочлен-произведение.

`mult_poly(l1,l2)`

Параметры функции представлены в таблице 4 :

Таблица 4 - Параметры функции умножения многочленов

имя	тип	предназначение
l1,l2		списки коэффициентов полиномов-множителей

Локальные переменные функции представлены в таблице 5 :

Таблица 5 - Локальные переменные функции умножения многочленов

имя	тип	предназначение
res		список коэффициентов полинома-произведения
i,j		переменные счетчики для доступа к элементам списков

4. `smult_poly` - функция умножения многочлена на число.

Возвращает многочлен-произведение.

`smult_poly(c,l)`

Параметры функции представлены в таблице 6 :

Таблица 6 - Параметры функции умножения многочлена на число

имя	тип	предназначение
c		константа-множитель,
l		список коэффициентов полинома-множителя

Локальные переменные функции представлены в таблице 7 :

Таблица 7 - Локальные переменные функции умножения многочлена на число

имя	тип	предназначение
res		список коэффициентов полинома-произведения
i		переменная счетчик для доступа к элементам списка

5. `add_poly` - функция суммирования многочленов.

Возвращает многочлен-сумму.

`add_poly(l1,l2)`

Параметры функции представлены в таблице 8 :

Таблица 8 - Параметры функции суммирования многочленов

имя	тип	предназначение
l1,l2		список коэффициентов полиномов-слагаемых

Локальные переменные функции представлены в таблице 9 :

Таблица 9 - Локальные переменные функции суммирования многочленов

<b>имя</b>	<b>тип</b>	<b>предназначение</b>
res		список коэффициентов полинома-суммы
i,j		переменные счетчики для доступа к элементам списков
m		максимальная из степеней многочленов-сумм

## Текст программы

Ниже представлен текст программы на языке Python 3.2, реализующей построение интерполяционного многочлена Ньютона с разделенными разностями.

```
def get_diff(x,i,k,f,l):  
    '''  
    get_diff – рекурсивная функция расчета разделенных разностей.  
    Значение функции – некоторая разделенная разность.  
    Возвращает через параметр список разделенных разностей.  
    Параметры:  
    x – список аргументов функции,  
    i – индекс разделенной разности  
    k – степень разделенной разности  
    f – список значений функции от аргументов x  
    l – список разделенных разностей  
    '''  
  
    if k==0:  
        if i==0:  
            l[0]=f[0]  
            return l[0]  
        return f[i]  
    else:  
        if i==0:  
            l[k]=(get_diff(x,i+1,k-1,f,l)-  
                get_diff(x,i,k-1,f,l))/(x[i+k]-x[i])  
            return l[k]  
        return (get_diff(x,i+1,k-1,f,l)-  
            get_diff(x,i,k-1,f,l))/(x[i+k]-x[i])  
  
def mult_poly(l1,l2):  
    '''  
    mult_poly – функция умножения многочленов.  
    Возвращает многочлен–произведение.  
    Параметры:
```

```

l1,l2 – список коэффициентов полиномов–множителей

Локальные переменные:

res – список коэффициентов полинома–произведения

i,j – переменные счетчики для доступа к элементам списков
'''

res=[0 for i in range(0,len(l1)+len(l2)-1)]

for i in range(0,len(l1)):
    for j in range(0,len(l2)):
        res[i+j]+=l1[i]*l2[j]

return res

def add_poly(l1,l2):
    '''
    add_poly – функция суммирования многочленов.

    Возвращает многочлен–сумму.

    Параметры:

    l1,l2 – список коэффициентов полиномов–слагаемых

    Локальные переменные:

    res – список коэффициентов полинома–суммы

    i,j – переменные счетчики для доступа к элементам списков

    m – максимальная из степеней многочленов–сумм
    '''

    res=[]

    m=min(len(l1),len(l2))

    for i in range(0,m):
        res.append(l1[i]+l2[i])

    if len(l1)>len(l2):
        for i in range(m,len(l1)):
            res.append(l1[i])

    else:
        for i in range(m,len(l2)):
            res.append(l2[i])

```

```

return res

def cmult_poly(c,l):
    '''
    cmult_poly — функция умножения многочлена на число.

    Возвращает многочлен-произведение.

    Параметры:

    c — константа-множитель,

    l — список коэффициентов полинома-множителя

    Локальные переменные:

    res — список коэффициентов полинома-произведения

    i — переменная счетчик для доступа к элементам списка
    '''
    res=[]

    for i in l:
        res.append(c*i)

    return res

def make_newton_poly(x,f):
    '''
    make_newton_poly — функция расчета коэффициентов
    интерполяционного многочлена
    Ньютона с разделёнными разностями для таблично заданной функции.

    Возвращает коэффициенты многочлена.

    Параметры:

    x — список аргументов функции,

    f — список значений функции от аргументов x

    Локальные переменные:

    d — список разделенных разностей

    res — коэффициенты многочлена Ньютона

    l — коэффициенты многочлена вида  $(x-x_0)(x-x_1)\dots$ 
    '''

```

```

d=[0 for i in x]

get_diff(x,0,len(x)-1,f,d)

res=[d[0]];l=[1]

for i in range(0,len(x)-1):

    l=mult_poly(l,[-x[i],1])

    res=add_poly(res,cmult_poly(d[i+1],l))

return res


def input_data():

    x=input_x()

    return x,input_f(x)


def func(x):

    return x**4+3*x-1


def input_x():

    x=[];

    answ=input('Хотите ввести аргументы функции вручную? y,[n]: ');

    if answ=='y':

        n=int(input('Введите количество аргументов: '))

        for i in range (0,n):

            x_i=input('Введите x[{}]: '.format(i))

            x.append(float(x_i))

    else:

        a=float(input('Введите минимальное значение: '))

        b=float(input('Введите максимальное значение: '))

        if b<a:

            raise ValueError

        step=float(input('Введите шаг изменения: '))

        while a+step<=b:

            x.append(a);

            a+=step

```

```

        x.append(b);

    return x

def input_f(x):

    f=[]

    answ=input('Хотите ввести значения функции вручную? y, [n]: ');

    if answ=='y':

        for i in range(0,len(x)):

            f_i=input('Введите f(x[{}]): '.format(i))

            f.append(float(f_i))

    else:

        for i in x:

            f.append(func(i))

    return f

def print_poly(poly):

    if len(poly)>2:

        for i in range(len(poly)-1,1,-1):

            if poly[i]>0:

                print('+{}x^{}'.format(poly[i],i),end='')

            elif poly[i]<0:

                print('{}x^{}'.format(poly[i],i),end='')

    if len(poly)>1:

        if poly[1]>0:

            print('+{}x'.format(poly[1]),end='')

        elif poly[1]<0:

            print('{}x'.format(poly[1]),end='')

    if poly[0]>0:

        print('+{}'.format(poly[0]),end='')

    elif poly[0]<0:

        print('{}'.format(poly[0]),end='')

    print()

```



```

if __name__ == '__main__':
    try:
        print('Программа строит интерполяционный многочлен Ньютона'
              ' с конечными разностями.')
        x, f = input_data()
    except ValueError as e:
        print("Ошибка ввода данных!\nИнформация об ошибке:", e)
    else:
        poly = make_newton_poly(x, f)
        print_poly(poly)
        print('Программа завершена...');

```

## Тестовый пример

Ниже на рисунке 6 представлен пример работы программы при построении полинома Ньютона второй степени для функции  $f(x) = x^4 + 3x - 1$  с ручным вводом аргументов функции.

```
Программа строит интерполяционный многочлен Ньютона с конечными разностями.  
Хотите ввести аргументы функции вручную? y, [n]: y  
Введите количество аргументов: 3  
Введите x[0]: 2  
Введите x[1]: 3  
Введите x[2]: 3.5  
Хотите ввести значения функции вручную? y, [n]: n  
+48.75x^2-175.75x+177.5  
Программа завершена...
```

Рисунок 6 - Пример работы программы с ручным вводом аргументов

На рисунке 7 можно увидеть пример работы программы при построении полинома третьей степени для тестовой функции с автоматическим заполнением таблицы аргументов.

```
Программа строит интерполяционный многочлен Ньютона с конечными разностями.  
Хотите ввести аргументы функции вручную? y, [n]: n  
Введите минимальное значение: 2  
Введите максимальное значение: 3.5  
Введите шаг изменения: 0.5  
Хотите ввести значения функции вручную? y, [n]: n  
+11.0x^3-44.75x^2+82.75x-53.5  
Программа завершена...
```

Рисунок 7 - Пример работы программы с автоматическим заполнением таблицы аргументов

## Вывод

В этой лабораторной работе я изучил различные методы интерполяции. Интерполяция необходима, когда из-за сложности исследуемой функции трудно провести её анализ, но допустимо взять другую, более простую функцию, которая проходит через некоторые точки исходной функции. Процесс получения такой более простой функции и называется интерполяцией. Интерполяция широко применяется в различных областях науки и техники.