

Министерство образования и науки РФ
ФГБПОУ ВПО Тульский государственный университет
КАФЕДРА АВТОМАТИКИ И ТЕЛЕМЕХАНИКИ

АЛГЕБРАИЧЕСКОЕ ИНТЕРПОЛИРОВАНИЕ

Лабораторная работа № 2
по курсу «Вычислительный практикум»

Вариант № 4

Выполнил: студент группы 220601

_____ Белым А.А.
(подпись)

Проверил: к. ф.-м. н., доцент

_____ Карцева А.С.
(подпись)

Тула 2011

Цель работы

Цель работы заключается в том, чтобы изучить различные методы интерполяции и написать программу, реализующий один из таких методов.

Задание на работу

По значениям функции $f(x)$ построить полином Ньютона с разделенными разностями.

$$f(x) = x^4 + 3x - 1$$

Теоретическая справка

При проведении эксперимента, при табулировании сложных функций результатов получают в виде таблично-заданной функции.

Таблицы делятся на два вида: регулярные (с равноотстоящими узлами) и нерегулярные:

$$x_i = x_0 + i_h. \quad 1$$

Величину h называют шагом таблицы. У нерегулярных таблиц точки по оси абсцисс размещаются произвольно. Точки с координатами $(x_i, y_i), i = 0, 1, \dots, n$ называют узлами интерполяции.

Интерполяцию функций понимают в двух значениях.

В узком значении под интерполяцией понимают отыскание величин таблично заданной функции, соответствующих промежуточным (межузловым) значениям аргумента, отсутствующим в таблице .

Под интерполяцией в широком смысле понимают отыскание аналитического вида функции $y = F(x)$, выбранной из определённого класса функций и точно проходящую через узлы интерполяции . При этом задача формулируется таким образом : на отрезке $[a, b]$ заданы $(n+1)$ точки $x_0, x_1, x_2, \dots, x_n$ и значения некоторой функции $f(x)$ в этих точках :

$$f(x_0) = y_0, f(x_1) = y_1, \dots, f(x_n) = y_n. \quad (1)$$

Вид функции либо неизвестен вовсе, либо он неудобен для расчётов (сложная функция, которую необходимо при расчётах интегрировать, дифференцировать и т. п.) .

Требуется построить функцию $F(x)$ (интерполирующую функцию), принимающую в узлах интерполяции те же значения, что и исходная функция $f(x)$, т. е.

$$F(x_0) = y_0, F(x_1) = y_1, \dots, F(x_n) = y_n. \quad (2)$$

В такой постановке задача имеет бесконечное множество решений, или совсем не имеет. Однако эта задача становится однозначной, если вместо произвольной функции искать полином степени не выше n , удовлетворяющий условиям (3):

$$F(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n \quad (3)$$

Такую задачу называют алгебраической или полиномиальной интерполяцией.

Возможность применения полиномов для интерполяции обосновывается теоремами Вейерштрасса. Применение полиномов для вычислений представляет определённые удобства (при интегрировании, дифференцировании, вычислении значений функции в силу свойств аддитивности членов полинома и простого вида каждого члена).

Сущность применения интерполяционных формул состоит в том, что функция $y = f(x)$, для которой известна лишь таблица значений, заменяется интерполяционным многочленом, который рассматривается как приближённое аналитическое выражение для функции $f(x)$. При этом, естественно, возникает вопрос о точности такого приближения и оценки погрешности, возникающей при замене $f(x)$ на $F(x)$.

Для построения интерполирующего многочлена применяются многочисленные способы интерполяции. Рассмотрим построение интерполяционных многочленов Ньютона с разделными разностями.

Интерполяционным многочленом Ньютона называется многочлен

$$P_n(x) = f(x_0) + f(x_0, x_1)(x - x_0) + f(x_0, x_1, x_2)(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \\ + f(x_0, x_1, \dots, x_n)(x - x_0)(x - x_1)\dots(x - x_{n-1}),$$

где $f(x_0, x_1), f(x_0, x_1, x_2), \dots, f(x_0, x_1, \dots, x_n)$ – разделенные разности, которые могут быть вычислены рекуррентно по формулам:

Разделенная разность нулевого порядка функции $f(x)$ – сама функция $f(x)$.

Разделенная разность n-го порядка определяется через разделенную разность $(n - 1)$ -го порядка по формуле:

$$f(x_0, x_1, \dots, x_n) = \frac{f(x_1, x_2, \dots, x_n) - f(x_0, x_1, \dots, x_{n-1})}{x_n - x_0}$$

Схема алгоритма

На рисунке 1 представлена схема алгоритма получения интерполяционного многочлена Ньютона с разделенными разностями.

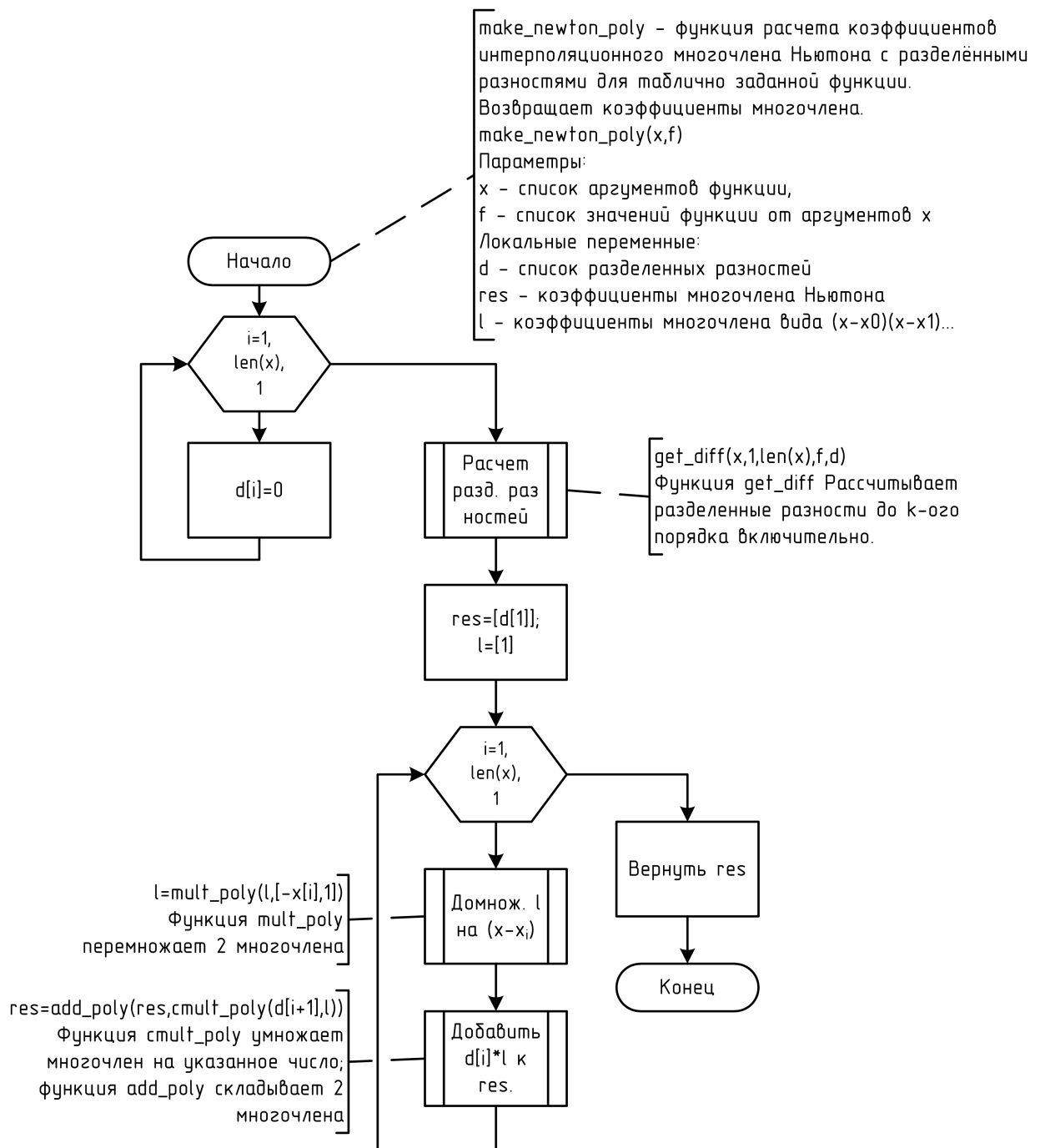


Рисунок 1 - Схема алгоритма получения интерполяционного многочлена Ньютона

На рисунке 2 представлена схема алгоритма получения разделенных разностей для интерполяционного многочлена Ньютона.

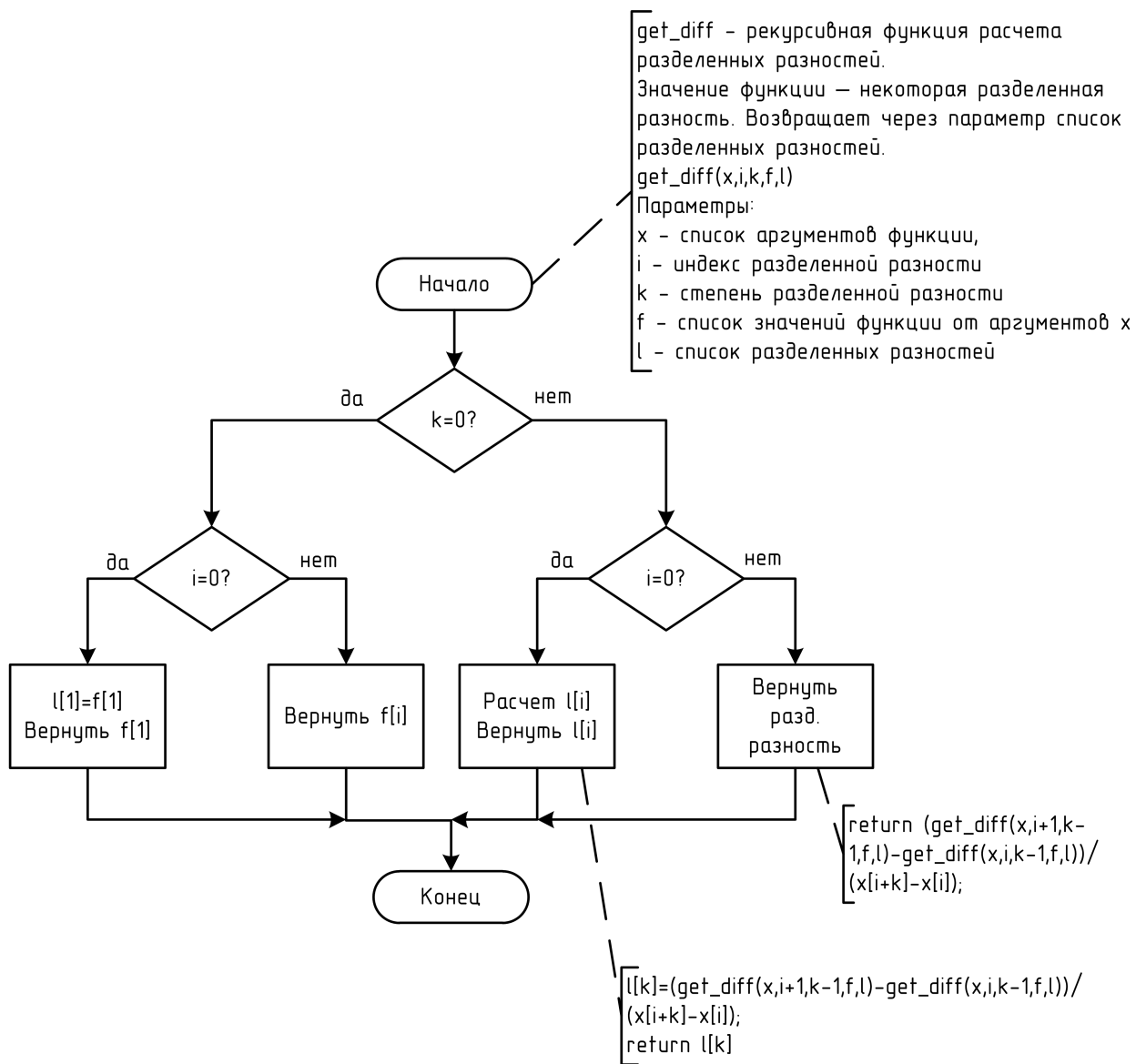


Рисунок 2 - Схема алгоритма получения разделенных разностей

На рисунке 3 представлена схема алгоритма перемножения многочленов.

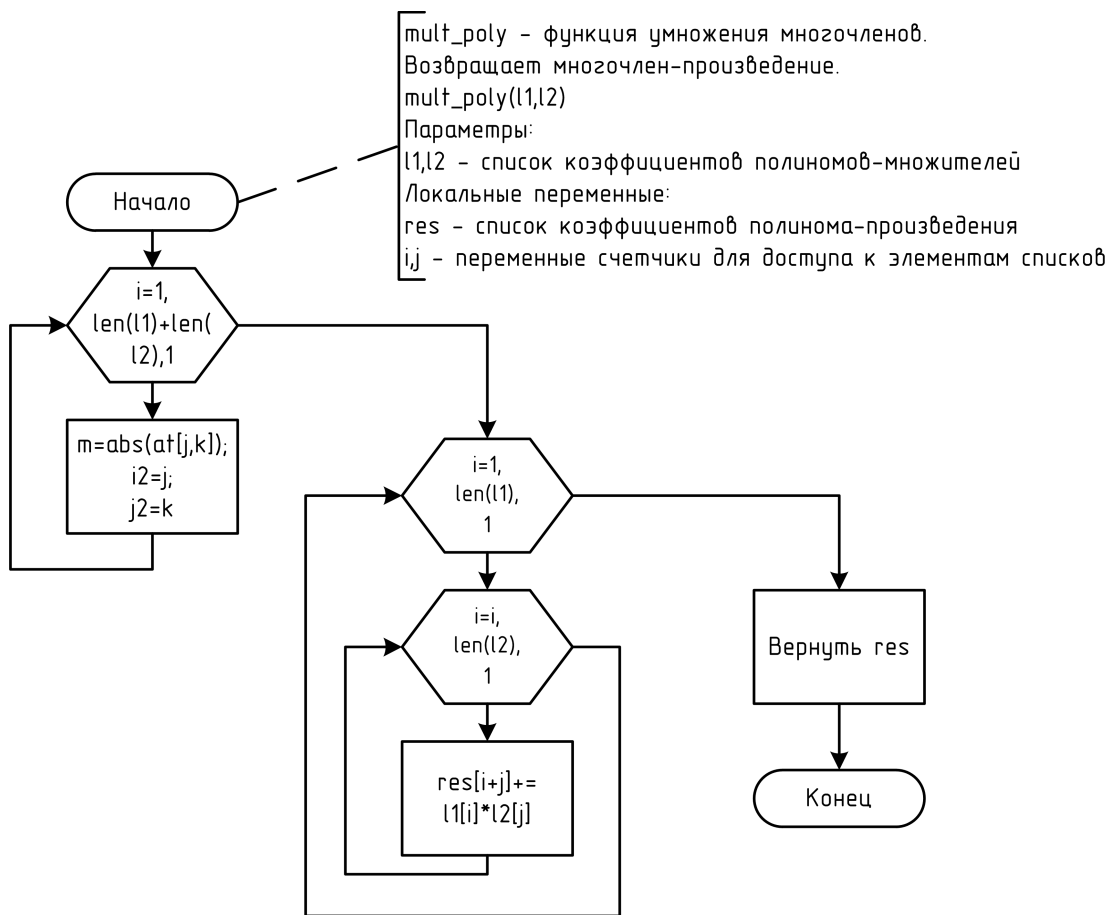


Рисунок 3 - Схема алгоритма перемножения многочленов

На рисунке 4 представлена схема алгоритма умножения многочлена на число.

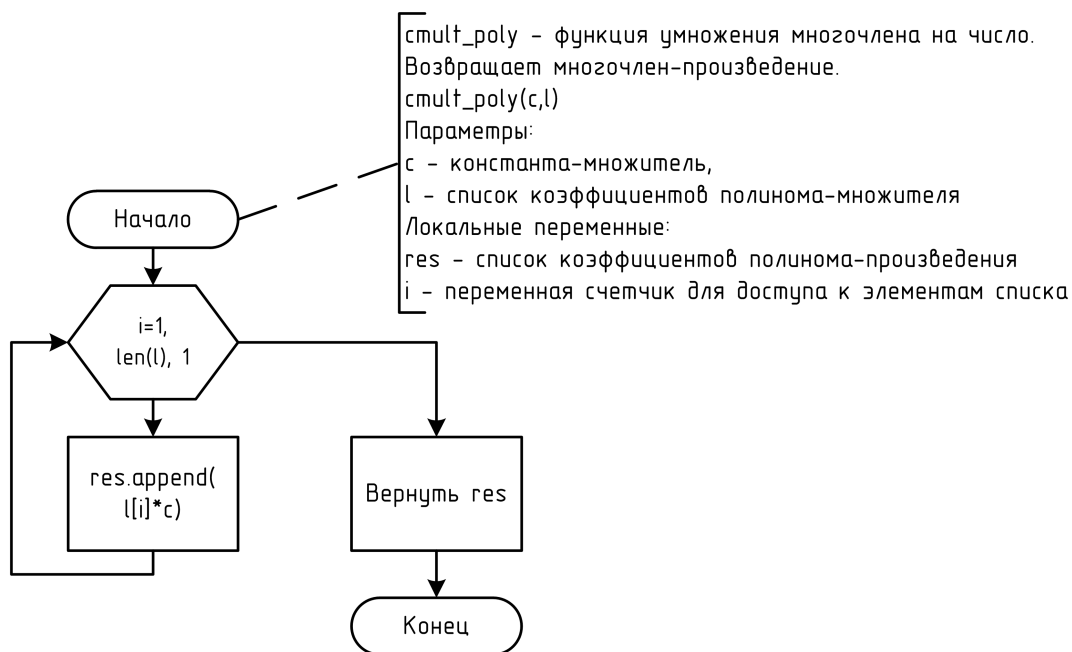


Рисунок 4 - Схема алгоритма умножения многочлена на число

На рисунке 5 представлена схема алгоритма сложения многочленов.

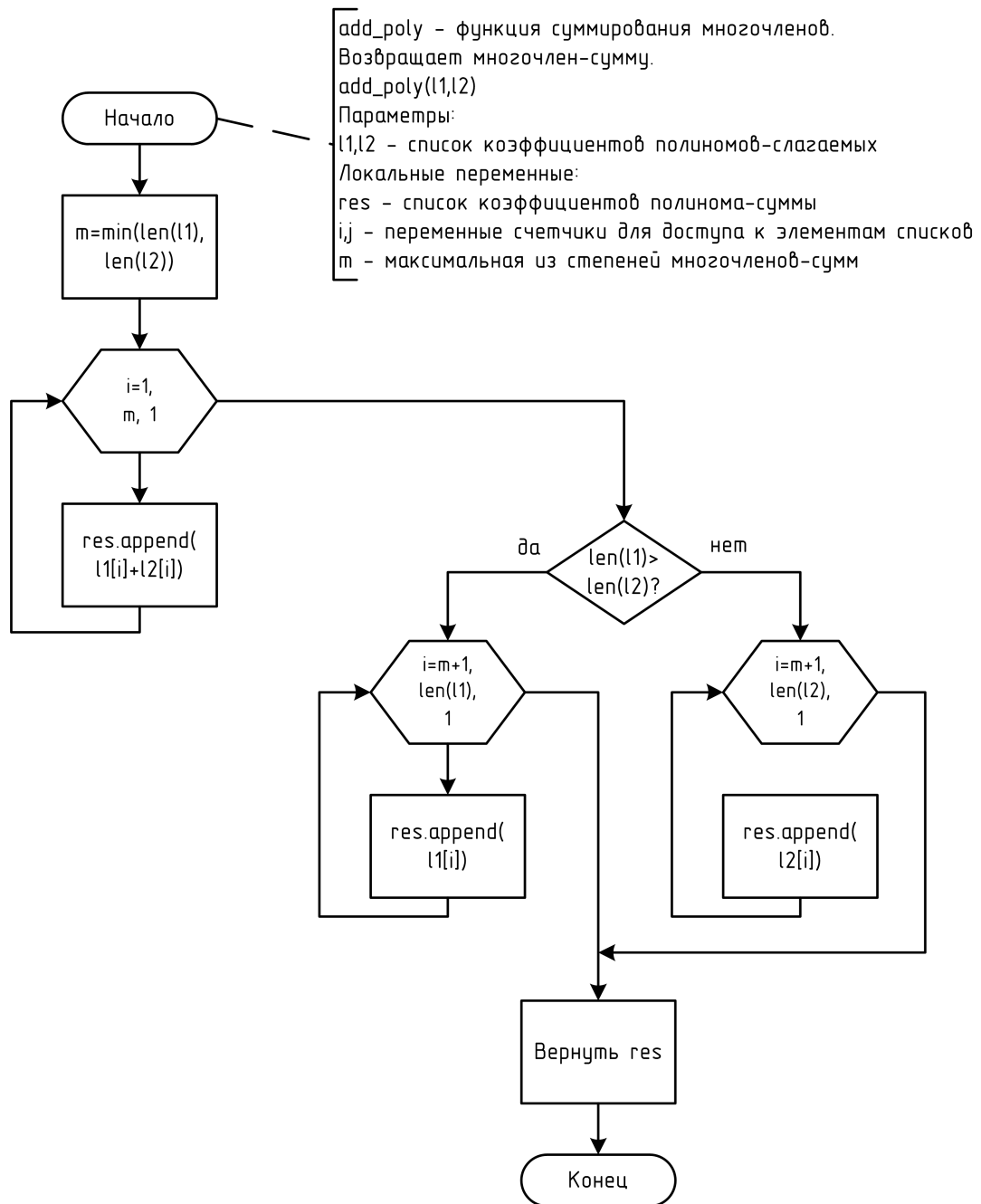


Рисунок 5 - Схема алгоритма сложения многочленов

Инструкция пользователя

Программа позволяет построить интерполяционный многочлен Ньютона с разделенными разностями.

Программе необходимо передать списки аргументов и значений интерполируемой функции. Каждый список можно создать 2-мя способами. Список аргументов можно полностью ввести с клавиатуры, указав перед этим количество элементов списка, а можно сгенерировать значениями из некоторого диапазона - в данном случае передайте программе границы интервала и шаг изменения аргумента. Список значений можно также ввести с клавиатуры для соответствующих аргументов и в том же порядке, в котором вводились аргументы, а можно рассчитать значения для введенных уже аргументов от тестовой функции $f(x) = x^4 + 3x - 1$.

После завершения расчетов программа выведет на экран искомый интерполяционный многочлен.

Инструкция программиста

При разработке программы построение интерполяционного многочлена Ньютона с разделенными разностями были написаны следующие процедуры и функции:

1. `make_newton_poly` - функция расчета коэффициентов интерполяционного многочлена Ньютона с разделёнными разностями для таблично заданной функции.

Возвращает коэффициенты многочлена.

`make_newton_poly(x,f)`

Параметры функции представлены в таблице 1 :

Таблица 1 - Параметры функции расчета коэффициентов интерполяционного многочлена

имя	тип	предназначение
x		список аргументов функции,
f		список значений функции от аргументов x

Локальные переменные функции представлены в таблице 2 :

Таблица 2 - Локальные переменные функции расчета коэффициентов интерполяционного многочлена

имя	тип	предназначение
d		список разделенных разностей
res		коэффициенты многочлена Ньютона
l		коэффициенты многочлена вида $(x-x_0)(x-x_1)...$

2. `get_diff` - рекурсивная функция расчета разделенных разностей.

Возвращает список разделенных разностей.

`get_diff(x,i,k,f,l)`

Параметры функции представлены в таблице 3 :

Таблица 3 - Параметры функции расчета разделенных разностей

имя	тип	предназначение
x		список аргументов функции,
i		индекс разделенной разности
k		степень разделенной разности
f		список значений функции от аргументов x
l		список разделенных разностей

3. `mult_poly` - функция умножения многочленов.

Возвращает многочлен-произведение.

`mult_poly(l1,l2)`

Параметры функции представлены в таблице 4 :

Таблица 4 - Параметры функции умножения многочленов

имя	тип	предназначение
l1,l2		списки коэффициентов полиномов-множителей

Локальные переменные функции представлены в таблице 5 :

Таблица 5 - Локальные переменные функции умножения многочленов

имя	тип	предназначение
res		список коэффициентов полинома-произведения
i,j		переменные счетчики для доступа к элементам списков

4. `smult_poly` - функция умножения многочлена на число.

Возвращает многочлен-произведение.

`smult_poly(c,l)`

Параметры функции представлены в таблице 6 :

Таблица 6 - Параметры функции умножения многочлена на число

имя	тип	предназначение
c		константа-множитель,
l		список коэффициентов полинома-множителя

Локальные переменные функции представлены в таблице 7 :

Таблица 7 - Локальные переменные функции умножения многочлена на число

имя	тип	предназначение
res		список коэффициентов полинома-произведения
i		переменная счетчик для доступа к элементам списка

5. `add_poly` - функция суммирования многочленов.

Возвращает многочлен-сумму.

`add_poly(l1,l2)`

Параметры функции представлены в таблице 8 :

Таблица 8 - Параметры функции суммирования многочленов

имя	тип	предназначение
l1,l2		список коэффициентов полиномов-слагаемых

Локальные переменные функции представлены в таблице 9 :

Таблица 9 - Локальные переменные функции суммирования многочленов

имя	тип	предназначение
res		список коэффициентов полинома-суммы
i,j		переменные счетчики для доступа к элементам списков
m		максимальная из степеней многочленов-сумм

Текст программы

Реализация задачи построения интерполяционного многочлена Ньютона с разделенными разностями написана на языке Python 3.2 и состоит из двух частей.

Первая часть, файл `mat.py`, содержит вычислительное ядро и консольный интерфейс. Исходный текст этого модуля приводится ниже.

```
def get_diff(x,i,k,f,l):  
    '''  
    get_diff – рекурсивная функция расчета разделенных разностей.  
  
    Значение функции – некоторая разделенная разность.  
  
    Возвращает через параметр список разделенных разностей.  
  
    Параметры:  
  
    x – список аргументов функции,  
  
    i – индекс разделенной разности  
  
    k – степень разделенной разности  
  
    f – список значений функции от аргументов x  
  
    l – список разделенных разностей  
    '''  
  
    if k==0:  
        if i==0:  
            l[0]=f[0]  
            return l[0]  
        return f[i]  
    else:  
        if i==0:  
            l[k]=(get_diff(x,i+1,k-1,f,l)–  
                get_diff(x,i,k-1,f,l))/(x[i+k]–x[i])  
            return l[k]  
        return (get_diff(x,i+1,k-1,f,l)–  
            get_diff(x,i,k-1,f,l))/(x[i+k]–x[i])  
  
def mult_poly(l1,l2):  
    '''  
  
    mult_poly – функция умножения многочленов.
```

Возвращает многочлен–произведение.

Параметры:

l1,l2 – список коэффициентов полиномов–множителей

Локальные переменные:

res – список коэффициентов полинома–произведения

i,j – переменные счетчики для доступа к элементам списков

'''

```
res=[0 for i in range(0,len(l1)+len(l2)-1)]
```

```
for i in range(0,len(l1)):
```

```
    for j in range(0,len(l2)):
```

```
        res[i+j]+=l1[i]*l2[j]
```

```
return res
```

```
def add_poly(l1,l2):
```

'''

add_poly – функция суммирования многочленов.

Возвращает многочлен–сумму.

Параметры:

l1,l2 – список коэффициентов полиномов–слагаемых

Локальные переменные:

res – список коэффициентов полинома–суммы

i,j – переменные счетчики для доступа к элементам списков

m – максимальная из степеней многочленов–сумм

'''

```
res=[]
```

```
m=min(len(l1),len(l2))
```

```
for i in range(0,m):
```

```
    res.append(l1[i]+l2[i])
```

```
if len(l1)>len(l2):
```

```
    for i in range(m,len(l1)):
```

```
        res.append(l1[i])
```

```
else:
```

```

        for i in range(m, len(l2)):

            res.append(l2[i])

    return res

def cmult_poly(c, l):
    '''
    cmult_poly — функция умножения многочлена на число.

    Возвращает многочлен-произведение.

    Параметры:

    c — константа-множитель,

    l — список коэффициентов полинома-множителя

    Локальные переменные:

    res — список коэффициентов полинома-произведения

    i — переменная счетчик для доступа к элементам списка
    '''
    res=[]

    for i in l:

        res.append(c*i)

    return res

def make_newton_poly(x, f):
    '''
    make_newton_poly — функция расчета коэффициентов
    интерполяционного многочлена
    Ньютона с разделёнными разностями для таблично заданной функции.

    Возвращает коэффициенты многочлена.

    Параметры:

    x — список аргументов функции,

    f — список значений функции от аргументов x

    Локальные переменные:

    d — список разделенных разностей

    res — коэффициенты многочлена Ньютона

```

```

l - коэффициенты многочлена вида (x-x0)(x-x1)...
'''

d=[0 for i in x]

get_diff(x,0,len(x)-1,f,d)

res=[d[0]];l=[1]

for i in range(0,len(x)-1):

    l=mult_poly(l,[-x[i],1])

    res=add_poly(res,cmult_poly(d[i+1],l))

return res


def input_data():

    x=input_x()

    return x,input_f(x)


def func(x):

    return x**4+3*x-1


def input_x():

    x=[];

    answ=input('Хотите ввести аргументы функции вручную? y,[n]: ');

    if answ=='y':

        n=int(input('Введите количество аргументов: '))

        for i in range (0,n):

            x_i=input('Введите x[{}]: '.format(i))

            x.append(float(x_i))

    else:

        a=float(input('Введите минимальное значение: '))

        b=float(input('Введите максимальное значение: '))

        if b<a:

            raise ValueError

        step=float(input('Введите шаг изменения: '))

        while a+step<=b:

```

```

        x.append(a);

        a+=step

    x.append(b);

    return x

def input_f(x):

    f=[]

    answ=input('Хотите ввести значения функции вручную? y, [n]: ');

    if answ=='y':

        for i in range(0,len(x)):

            f_i=input('Введите f(x[{}]): '.format(i))

            f.append(float(f_i))

    else:

        for i in x:

            f.append(func(i))

    return f

def print_poly(poly):

    if len(poly)>2:

        for i in range(len(poly)-1,1,-1):

            if poly[i]>0:

                print('+{}x^{}'.format(poly[i],i),end='')

            elif poly[i]<0:

                print('{}x^{}'.format(poly[i],i),end='')

    if len(poly)>1:

        if poly[1]>0:

            print('+{}x'.format(poly[1]),end='')

        elif poly[1]<0:

            print('{}x'.format(poly[1]),end='')

    if poly[0]>0:

        print('+{}'.format(poly[0]),end='')

    elif poly[0]<0:

        print('{}'.format(poly[0]),end='')

```



```

print()

if __name__ == '__main__':
    try:
        print('Программа строит интерполяционный многочлен Ньютона'
              ' с конечными разностями.')
        x,f=input_data()
    except ValueError as e:
        print("Ошибка ввода данных!\nИнформация об ошибке:",e)
    else:
        poly=make_newton_poly(x,f)
        print_poly(poly)
        print('Программа завершена...');

```

Вторая часть - файл `inter.py` - является графическим интерфейсом для вычислительного ядра первого модуля. Далее представлен текст этого второго модуля.

```

# Eliminate the need to prefix everything with "tkinter."

```

```

from tkinter import *

from math import floor,cos,sin,sqrt

from mat import make_newton_poly,func

class polynomial:
    def __init__(self,coef):
        self.coef=coef

    def __call__(self,x):
        res=0;
        p_x=1
        for i in self.coef:
            res+=p_x*i
            p_x*=x
        return res

class plotlet:
    def __init__(self,f,color,width):
        self.f=f

```

```

        self.color=color

        self.width=width

class plotter:

    def __init__(self, canv=None, dx=1, zoom=1, x0=0, y0=0, delta=1, plotlets=None):

        self.canv=canv;

        self.dx=dx

        self.x0=x0

        self.y0=y0

        self.delta=delta

        self.zoom=zoom

        if plotlets:

            self.plotlets=plotlets

        else:

            self.plotlets=[]

        if canv:

            self.canv.bind('<Button-1>', self.__lock_mouse)

            self.canv.bind('<B1-Motion>', self.__move_handler)

            if plotlets:

                self.plot()

    def draw_orts(self):

        self.canv.create_line(3, self.canv["height"], 3, 1, width=2, arrow=LAST)

        self.canv.create_line(0, int(self.canv["height"]), self.canv["width"], int(self.canv["height"])-5, width=2)

        min_=floor((-self.x0/self.zoom/self.delta)+1)

        max_=floor((int(self.canv["width"])-self.x0)/self.zoom/self.delta)

        while min_<=max_:

            self.canv.create_line(self.x0+min_*self.delta*self.zoom,

                                   self.canv["height"],

                                   self.x0+min_*self.delta*self.zoom,

                                   int(self.canv["height"])-5, width=2)

            canv.create_text(self.x0+min_*self.zoom*self.delta, int(self.canv["height"])-5,

                             anchor='s', text=str(min_*self.delta),

                             font="Verdana 7", justify=CENTER, fill='black')

            min_+=1

```

```

min_=floor(-self.y0/self.zoom/self.delta)

max_=floor((int(self.canv[ "height" ])-self.y0)/self.zoom/self.delta)+1

while max_>=min_:

    self.canv.create_line(3,

                           int(self.canv[ "height" ])-self.y0-max_*self.delta*self.d

                           8,

                           int(self.canv[ "height" ])-self.y0-max_*self.zoom*self.d

                           width=2)

    canv.create_text(11,int(self.canv[ "height" ])-self.y0-max_*self.delta*self.zo

                       anchor='w',text=str(max_*self.delta),

                       font="Verdana 7",justify=CENTER,fill='black')

    max_-=1

def plot(self):

    self.canv.delete('all')

    maxx,maxy=int(self.canv[ "width" ]),int(self.canv[ "height" ])

    for plt in self.plotlets:

        if plt.f:

            x=-self.x0/self.zoom;y=plt.f(x)

            while x<maxx/self.zoom:

                x2=x+self.dx;y2=plt.f(x2)

                canv.create_line(self.x0+self.zoom*x, #x begin

                                maxy-self.zoom*y-self.y0, #y begin

                                self.x0+self.zoom*x2, #x end

                                maxy-self.zoom*y2-self.y0, #y end

                                width=plt.width,fill=plt.color)

                x,y=x2,y2

    self.draw_orts()

def __lock_mouse(self,event):

    self._lock_x,self._lock_y=event.x-self.x0,int(self.canv[ "height" ])-event.y-self.y0

def __move_handler(self,event):

    self.x0=event.x-self._lock_x

    self.y0=int(self.canv[ "height" ])-event.y-self._lock_y

```

```

        self.plot()

def add_click(event):
    try:
        float(add1.get())
    except:
        pass
    else:
        lb.insert(END, add1.get())

def del_click(event):
    x=lb.curselection()

    while x:
        lb.delete(x[0])
        x=lb.curselection()

def run_click(event):
    global poly
    x=[float(i) for i in lb.get(0, END)]
    y=[func(i) for i in x]

    print(1)

    coeff=make_newton_poly(x,y)
    poly=polynomial(coeff)

    print(2)

    pl.plotlets.append(plotlet(poly, "red", 3))
    pl.plot()

    print(3)

def zoom_move(event):
    pl.zoom=sclzoom.get()

    pl.plot()

root=Tk()

canv=Canvas(root,width=500,height=500,bg="white")

def det_move(event):

```

```

    try:
        pl.dx=1/scldet.get()

    except:

        pass

    else:

        pl.plot()

def delta_enter(event):

    try:

        pl.delta=float(ec.get())

    except:

        pass

    else:

        pl.plot()

def check(event):

    try:

        x=float(e1.get())

    except:

        exit()

    f1.set(str(func(x)));

    try:

        f2.set(str(poly(x)))

    except:

        pass

frm1=Frame(root,width=150,height=350)

delb=Button(frm1,text="УДАЛИТЬ")

delb.bind("<Button-1>",del_click)

lb = Listbox(frm1,selectmode=EXTENDED)

scr = Scrollbar(frm1,command=lb.yview)

lb.configure(yscrollcommand=scr.set)

```

```

addl=Entry(frm1,width=20)

addb=Button(frm1,text='+')
addb.bind("<Button-1>",add_click)
addb.bind("<Return>",add_click)
runb=Button(frm1,text="Посчитать")
runb.bind('<Button-1>',run_click)
frm1.grid(row=0,column=0)
delb.grid(row=0,column=0,columnspan=2)

lb.grid(row=1,column=0)
scr.grid(row=1,column=1,sticky=N+S)
addl.grid(row=3,column=0)
addb.grid(row=3,column=1)
runb.grid(row=4,column=0,columnspan=2)
canv.grid(row=0,column=1)

frm2=Frame(root,width=150,height=350)
lz=Label(frm2,text="Масштаб:")
sclzoom=Scale(frm2,from_=1,to=500,orient=HORIZONTAL)
sclzoom.set(30)
ld=Label(frm2,text="Детализация:")
scldet=Scale(frm2,from_=1,to=100,orient=HORIZONTAL)
scldet.set(10)
lc=Label(frm2,text="Цена деления:")
ec=Entry(frm2)
l1=Label(frm2,text="Проверка точки:")
e1=Entry(frm2,width=20)
f1,f2=StringVar(),StringVar()
l2=Label(frm2,text="Значение интерполируемой функции:")
e2=Entry(frm2,width=20,textvariable=f1)
l3=Label(frm2,text="Значение интерполирующей функции:")
e3=Entry(frm2,width=20,textvariable=f2)

```

```

b2=Button(frm2, text="Посчитать ")

sclzoom.bind("<B1-Motion>", zoom_move)
scldet.bind("<B1-Motion>", det_move)
ec.bind("<Return>", delta_enter)
b2.bind("<Button-1>", check)

lz.grid(row=0, column=0)
sclzoom.grid(row=0, column=1)
ld.grid(row=1, column=0)
scldet.grid(row=1, column=1)
lc.grid(row=2, column=0)
ec.grid(row=2, column=1)
l1.grid(row=4, column=0)
e1.grid(row=5, column=0)
b2.grid(row=3, column=1, rowspan=4)
l2.grid(row=3, column=2)
e2.grid(row=4, column=2)
l3.grid(row=5, column=2)
e3.grid(row=6, column=2)
frm2.grid(row=1, column=0, columnspan=2)
mainfunc=plotlet(func, "blue", 3)
pl=plotter(canv, 0.1, 30, plotlets=[mainfunc])
pl.plot()
root.mainloop()

```

Тестовый пример

Ниже на рисунке 6 представлен пример работы программы при построении полинома Ньютона второй степени для функции $f(x) = x^4 + 3x - 1$.

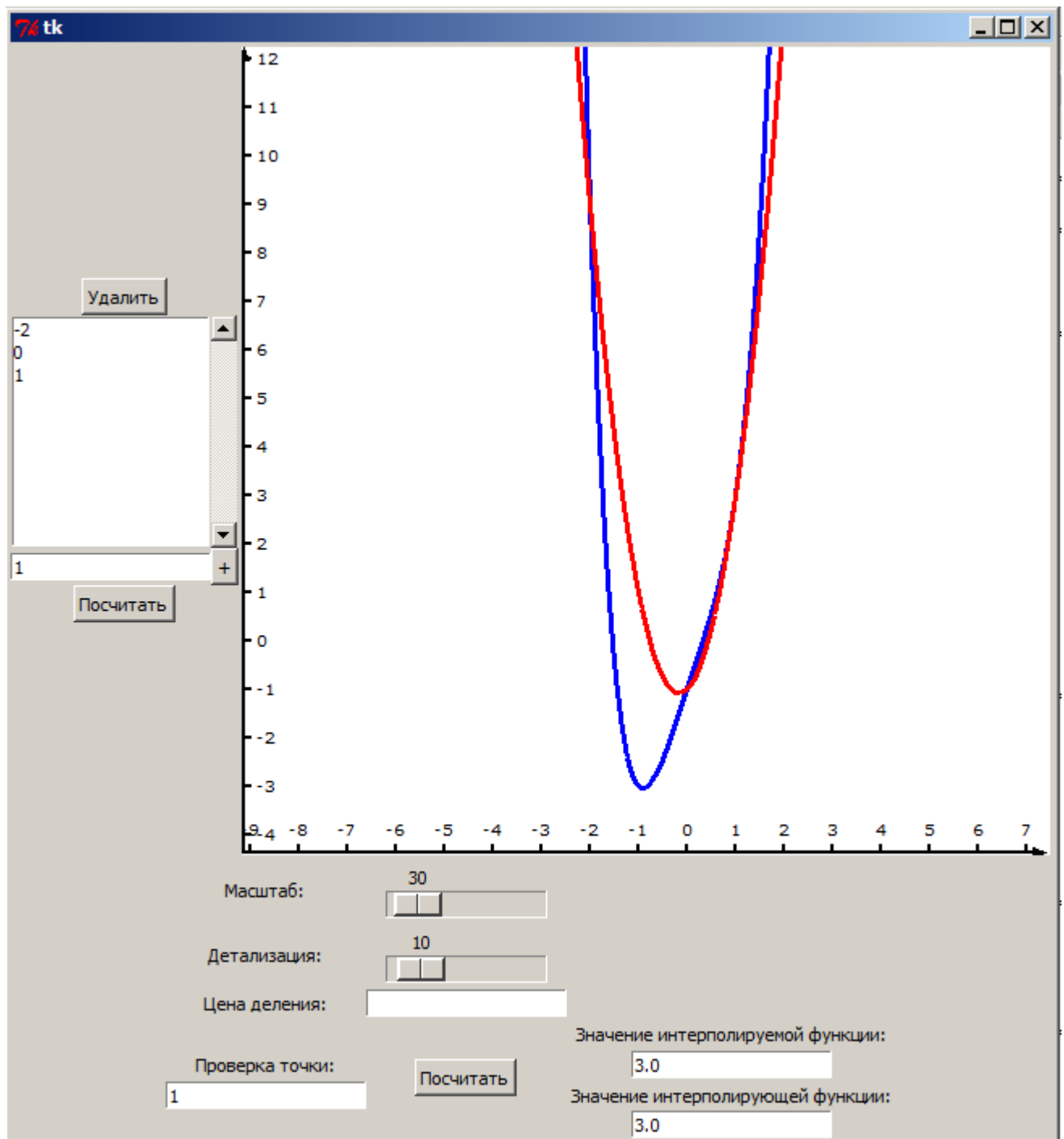


Рисунок 6 - Пример работы программы

Вывод

В этой лабораторной работе я изучил различные методы интерполяции. Интерполяция необходима, когда из-за сложности исследуемой функции трудно провести её анализ, но допустимо взять другую, более простую функцию, которая проходит через некоторые точки исходной функции. Процесс получения такой более простой функции и называется интерполяцией. Интерполяция широко применяется в различных областях науки и техники.