

**doll** Portuguese (PRT)

## Mechanical Doll

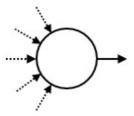
Uma boneca mecânica é uma boneca que repete automaticamente uma sequência específica de movimentos. No Japão, desde a antiguidade, foram criadas muitas bonecas mecânicas.

Os movimentos de uma boneca mecânica são controlados por um **circuito** composto de **componentes**, conectados por tubos. Cada componente possui uma ou duas **saídas**, e pode ter um número arbitrário (possivelmente zero) de **entradas**. Cada componente pode ter um número arbitrário de entradas. Cada tubo conecta a saída de um componente à entrada do mesmo ou de outro componente. Exatamente um tubo está conectado a cada entrada e exatamente um tubo está conectado a cada saída.

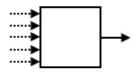
Para entender como a boneca se mexe, considere que uma **bola** é colocada em um dos componentes. A bola anda pelo circuito. A cada passo de seu movimento, ela deixa o componente por uma de suas saídas, atravessa o tubo conectado a essa saída, e entra no componente na outra ponta do tubo.

Há três tipos de componentes: **origem**, **gatilho**, e **interruptor**. Há exatamente uma origem, M gatilhos e S interruptores (S pode ser zero). Sua tarefa é determinar o valor de S. Cada componente tem um número de série distinto.

A origem é o componente onde a bola inicia seu trajeto. Ele tem uma saída e seu número de série é 0.

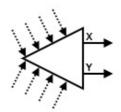


O gatilho faz a boneca executar um movimento específico sempre que a bola entra no componente. Todo gatilho tem uma saída; os números de série dos gatilhos variam de 1 a M.



Um interruptor tem duas saídas, chamadas de 'X' e 'Y'. O estado de um interruptor é

'X' ou 'Y'. Após a bola entrar em um interuptor, ela sai do componente através da saída indicada pelo estado atual do interruptor. Em seguida, interruptor troca seu estado para o estado oposto. Inicialmente, o estado de cada interruptor é 'X'. Os números de série dos interruptores variam de -1 a -S.



Você receberá o número de gatilhos M, assim como uma sequência A de comprimento N, cujos elementos são números de série de gatilhos; cada gatilho pode figurar várias vezes (ou nenhuma vez) em A. Sua tarefa é criar um circuito que satisfaça as seguintes condições:

- A bola retorna à origem após algum número de passos.
- Quando a bola returna à origem pela primeira vez, o estado de cada interruptor é
   'X'.
- A bola returna à origem pela primeira vez após ativar gatilhos exatamente N vezes. Os números de série destes gatilhos, *em ordem*, são  $A_0, A_1, \ldots, A_{N-1}$ .
- Seja P o número de trocas de estados em gatilhos causados pela bola antes de seu retorno à origem; o valor de P não deve exceder  $20\,000\,000$ .

Ao mesmo tempo, você não quer usar muitos interuptores.

# Detalhes de implementação

Você deve implementar o procedimento seguinte:

```
create_circuit(int M, int[] A)
```

- M: o número de gatilhos.
- A: um array de comprimento N, indicando, em ordem, os números de série dos gatilhos que a bola precisa entrar.
- Este procedimento é chamado exatamente uma vez.
- ullet Note que o valor de N é o comprimento do array A, e pode ser obtido conforme as notas de implementação.

Seu programa deve chamar o seguinte procedimento para responder:

```
answer(int[] C, int[] X, int[] Y)
```

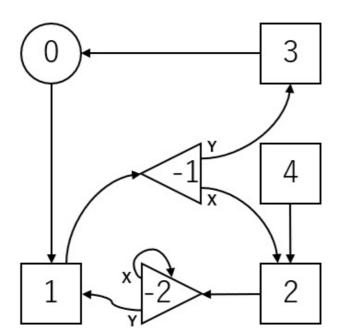
ullet C: um array de comprimento M+1. A saída do componente i ( $0 \le i \le M$ ) é conectada ao componente C[i].

- X, Y: arrays do mesmo comprimento. O comprimento S desses arrays é o número de interruptores. O interruptor -j ( $1 \le j \le S$ ), tem a sua saída 'X' conectada ao dispositivo X[j 1], e a sua saída 'Y' conectada ao dispositivo Y[j 1].
- Todo elemento de C, X, e Y deve ser um inteiro entre -S e M, inclusive.
- S deve ser no máximo  $400\,000$ .
- Este procedimento deve ser chamado exatamente uma vez.
- O circuito representado por C, X, e Y deve satisfazer as condições do enunciado.

Se alguma das condições acima não for satisfeita, seu programa será julgado Wrong Answer. Caso contrário, seu programa será julgado Accepted e sua pontuação será calculada a partir de S (veja a seção Subtarefas).

### Example

Seja M=4, N=4, e A=[1,2,1,3]. O avaliador chama create\_circuit(4, [1, 2, 1, 3]).



A figura acima mostra o circuito indicado pela chamada answer([1, -1, -2, 0, 2], [2, -2], [3, 1]). Os números na figura são os números de série dos componentes.

Dois interruptores são usados e, portanto, S=2.

Inicialmente, os estados dos interruptores -1 e -2 são ambos 'X'.

A bola percorre o circuito da seguinte maneira:

$$0 \longrightarrow 1 \longrightarrow -1 \stackrel{X}{\longrightarrow} 2 \longrightarrow -2 \stackrel{X}{\longrightarrow} -2 \stackrel{Y}{\longrightarrow} 1 \longrightarrow -1 \stackrel{Y}{\longrightarrow} 3 \longrightarrow 0$$

• Quando a bola entra o interruptor -1 pela primeira vez, seu estado é 'X'. Logo, a bola segue para o gatilho 2; em seguida, o estado do interruptor -1 muda para 'Y'.

• Quando a bola entra o interruptor -1 pela segunda vez, seu estado é 'Y'. Logo, a bola segue para o gatilho 3; em seguinda, o estado do interruptor -1 muda para 'X'.

Finalmente, a bola retorna à origem após ter percorrido os gatilhos 1, 2, 1, 3. Os estados dos gatilhos -1 e -2 são ambos 'X'. O valor de P é 4. Portanto, o circuito satisfaz as condições do enunciado.

O ficheiro sample-01-in.txt no pacote anexo compactado corresponde a esse exemplo; outros exemplos de entrada também estão disponíveis no pacote.

#### Restrições

- $1 \le M \le 100000$
- $1 \le N \le 200\,000$
- $1 \le A_k \le M \ (0 \le k \le N-1)$

#### Subtarefas

A pontução e as restrições para cada caso de teste são:

- 1. (2 pontos) Para cada i ( $1 \le i \le M$ ), o inteiro i aparece no máximo uma vez na sequência  $A_0, A_1, \ldots, A_{N-1}$ .
- 2. (4 pontos) Para cada i ( $1 \le i \le M$ ), o inteiro i aparece no máximo duas vezes na sequência  $A_0, A_1, \ldots, A_{N-1}$ .
- 3. (10 pontos) Para cada i ( $1 \le i \le M$ ), o inteiro i aparece no máximo quatro vezes na sequência  $A_0, A_1, \ldots, A_{N-1}$ .
- 4. (10 pontos) N = 16
- 5. (18 pontos) M = 1
- 6. (56 pontos) Nenhuma restrição adicional

Para cada caso de teste, se seu programa for julgado **Accepted**, sua pontuação será calculada de acordo com valor de S:

- Se  $S \leq N + \log_2 N$ , você recebe a pontuação integral para o caso de teste.
- Para cada caso de teste mas subtarefas 5 e 6, se  $N+\log_2 N < S \leq 2N$ , você receberá pontuação parcial: a pontuação de cada caso de teste é  $0.5+0.4 imes \left(\frac{2N-S}{N-\log_2 N}\right)^2$ , multiplicado pela pontuação atribuída à subtarefa.
- Caso contrário, a sua pontuação é 0.

Note que a sua pontuação em cada subtarefa é o mínimo das pontuações dos casos de teste da subtarefa.

### Avaliador de exemplo

O avaliador de exemplo lê a entrada da entrada padrão, no seguinte formato:

- linha 1: M N
- linha 2:  $A_0 A_1 ... A_{N-1}$

O avaliador de exemplo produz três saídas

Primeiro, o avaliador imprime o seu output num ficheiro out.txt, no seguinte formato:

- linha 1: S
- linha  $2 + i \ (0 \le i \le M)$ : C[i]
- linha 2 + M + j ( $1 \le j \le S$ ): X[j 1] Y[j 1]

Segundo, o avaliador de exemplo simula os movimentos da bola. Ele imprime, em ordem, os números de série dos componentes em que a bola entrou para um ficheiro chamado log.txt.

Terceiro, o avaliador de exemplo imprime o julgamento da sua resposta para a saída padrão:

- ullet Se seu programa for julgado **Accepted**, o avaliador de exemplo imprime S e P no formato Accepted: S P.
- Se seu programa for julgado **Wrong Answer**, o avaliador de exemplo imprime Wrong Answer: MSG. O significado de MSG é:
  - answered not exactly once: o procedimento answer não é chamado exatamente uma vez.
  - $\circ$  wrong array length: o comprimento de C não é M+1, ou os comprimentos de X e Y são diferentes.
  - $\circ$  over 400000 switches: S é maior do que  $400\,000$ .
  - $\circ$  wrong serial number: há um elemento de C, X, ou Y menor do que -S ou maior do que M.
  - $\circ$  over 20000000 inversions: a bola não retorna à origem em  $20\,000\,000$  mudanças de estado dos interruptores.
  - state 'Y': há um interruptor cujo estado é 'Y' no momento em que a bola retorna à origem.
  - wrong motion: os gatilhos ativados são diferentes da sequência A.

Note que o avaliador pode não criar um ficheiro out.txt e/ou log.txt quando o seu programa é julgado como Wrong Answer.