

СИНГУЛЯРНОЕ МАТРИЧНОЕ РАЗЛОЖЕНИЕ

САФОНОВ АНДРЕЙ

СТУДЕНТ ФН1-21Б

18 АПРЕЛЯ 2019 Г.

ТЕОРЕТИЧЕСКАЯ ЧАСТЬ

Сингулярное разложение — это разложение определенного типа для произвольной прямоугольной матрицы.

$$A = U \cdot S \cdot V^T,$$

где матрицы U и V^T — это две ортогональные матрицы, причем в U векторы расположены по столбцам, а в V — по строкам.

Матрица S — матрица, равная размеру исходной матрице A и содержащая сингулярные значения, расположенные на главной диагонали ($\mu_i = \sqrt{\lambda_i}$, где λ — собственное число матрицы $B = A^T \cdot A$).

ВОЗМОЖНЫЙ ВАРИАНТ РАЗЛОЖЕНИЯ МАТРИЦЫ

m, n — КОЛ-ВО СТРОК И СТОЛБЦОВ СООТВЕТСТВЕННО

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

При $m > n$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & \dots & a_{mm} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \mu_1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \mu_n & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & \dots & b_{nn} \end{pmatrix}^T$$

ГДЕ В МАТРИЦЕ S РАЗМЕРА $m \times n$ РАСПОЛОЖЕНЫ СИНГУЛЯРНЫЕ ЗНАЧЕНИЯ В НЕВОЗРАСТАЮЩЕМ ПОРЯДКЕ.

НАХОЖДЕНИЕ ЭЛЕМЕНТОВ РАЗЛОЖЕНИЯ

Для начала вычислим матрицу $B = A^T \cdot A$. Матрица B — квадратная симметричная матрица размера $n \times n$. Значит данная матрица будет содержать n собственных чисел, каждому из которых будет соответствовать собственный вектор.

QR - разложение — один из методов нахождения собственных чисел путем разложения матрицы на произведение ортогональной и верхней треугольной матриц.

$$B = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Причем матрица Q представляет собой произведение матриц вращения

$$T_{ij} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & \cos \alpha & \dots & \sin \alpha & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & -\sin \alpha & \dots & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

НАХОЖДЕНИЕ ЭЛЕМЕНТОВ РАЗЛОЖЕНИЯ

$$\text{ГДЕ } \cos \alpha = \frac{a_{ij}}{\sqrt{a_{ii}^2 + a_{ij}^2}}, \text{ А } \sin \alpha = \frac{a_{ij}}{\sqrt{a_{ii}^2 + a_{ij}^2}}$$

Получая QR - разложение, находим матрицу $B_1 = R \cdot Q$.

Повторяем для матрицы B_i аналогичные преобразования n раз, пока матрица не будет диагональной,

$$B_n = \begin{pmatrix} \lambda_1 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix}$$

где λ_i — есть собственные числа матрицы, расположенные в неубывающем порядке.

Соответственно, для каждого собственного числа λ_i находим собственный вектор b_i , решая однородную СЛАУ.

$$B - \lambda_i \cdot E = 0$$

НАХОЖДЕНИЕ ЭЛЕМЕНТОВ РАЗЛОЖЕНИЯ

ДАЛЕЕ РЕШАЕМ ОДНОРОДНУЮ СИСТЕМУ МЕТОДОМ ГАУССА

$$\begin{cases} b_{11}x_1 + b_{12}x_2 + \cdots + b_{1n}x_n = 0 \\ b_{21}x_1 + b_{22}x_2 + \cdots + b_{2n}x_n = 0 \\ \vdots \\ b_{n1}x_1 + b_{n2}x_2 + \cdots + b_{nn}x_n = 0 \end{cases}$$

ОТСЮДА И ПОЛУЧАЕМ СОБСТВЕННЫЙ ВЕКТОР

$$b_i = (x_1, x_2, \dots, x_n)$$

ТАКИМ ОБРАЗОМ МЫ ПОЛУЧАЕМ МАТРИЦУ V , В СТРОКАХ КОТОРОЙ
РАСПОЛОЖЕНЫ СОБСТВЕННЫЕ ВЕКТОРЫ

$$V = \begin{pmatrix} x_{11} & \cdots & x_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{n1} & \cdots & x_{nn} \end{pmatrix}$$

НАХОЖДЕНИЕ ЭЛЕМЕНТОВ РАЗЛОЖЕНИЯ

Для нахождения матрицы U необходимо найти промежуточную матрицу $C = A \cdot V^T$, где матрица C будет размером $m \times n$.

Затем воспользуемся ортогональным дополнением для матрицы C (доведем матрицу до квадратной), где $(m - n)$ — количество векторов, входящих в ортогональное дополнение.

Из уравнения $C \cdot X = 0$ составим СЛАУ и решим ее методом Гаусса. Аналогично получаем векторы и добавляем их матрицу C .

$$U = \begin{pmatrix} y_{11} & \dots & y_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ y_{1m} & \dots & y_{mm} \end{pmatrix}$$

Последняя матрица имеет вид

$$S = \begin{pmatrix} \mu_1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \mu_n & 0 \end{pmatrix}$$

После нахождения матриц U и V^T их векторы необходимо нормировать.

ПРАКТИЧЕСКАЯ ЧАСТЬ

```
C:\Users\A\ape\source\repos\SVD\Debug\SVD.exe
Enter size of Matrix A
rows = 3
columns = 2
Enter Matrix A
A[0][0] = 6
A[0][1] = 2
A[1][0] = 3
A[1][1] = -1
A[2][0] = 1
A[2][1] = 3
Matrix A
  6   2
  3  -1
  1   3
Transposition Matrix A
  6   3   1
  2  -1   3
Matrix At*A
 46   12
 12   14
Matrix AtA Diagonal
 50   0
  0  10
Singular Value Decomposition
Matrix U
 0.89   0  -0.45
 0.36  -0.6   0.72
 0.27   0.8   0.54
Matrix S
 7.1   0
  0   3.2
  0   0
Matrix Vt
 0.95  0.32
-0.32  0.95
```


ЗАКЛЮЧЕНИЕ

С помощью SVD - разложения возможна быстрая аппроксимация матрицы произвольного размера с наименьшей потерей числовых данных.

ЛИТЕРАТУРА

- ▶ А.А. Амосов., Ю.А. Дубинский, Н.В. Копченова "Вычислительные методы для инженеров" 543 с.
- ▶ Е.С. Тверская "Семинары по вычислительной математике" 19 с.
- ▶ Ю.П. Власов, В.П. Посвянский "Методические указания к практическим занятиям и самостоятельной работе по дисциплине Численные методы" 36 с.
- ▶ С. К. Соболев "Сингулярное разложение матрицы" 2 с.

СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ!