学习情况

2014-4-22

周永强

六院八隊

Contents

说明 1	学习情况	3
NAPI		3
1	NAPI简介	
2	NAPI驱动设计	4
3	NAPI定义	4
4	NAPI注册与初始化	4
5	调度NAPI	5
6	删除NAPT	8

说明

1 学习情况

课程已经进入中期,有许多课程任务要做,主要是前期拖延积攒下来的任务。实验室那边去的事情不多,所以这段时间去的比较少,于是便以课程为主。我选的课普遍几乎都是应用性比较强的课程,Linux内核要做源码分析,高级并行程序要做并行程序设计,分布式系统要结合分布式做一个android应用,路由器原理又要做netmagic平台上的SDN计数器。前三个任务已经完成过半,最后一个还没有开始做,因为我的硬件基础几乎等于0,所以比较吃力。

后面的内容是有关于内核网卡驱动中napi技术的介绍和分析,也是为选的课程作业,结合了网上别人的分析和自己阅读源代码后写出来的,由于表达能力不是太好,写得可能不是太明白,同时限于水平问题,可能会有错的地方。

NAPI

1 NAPI简介

NAPI("New API")是对设备驱动程序报文处理的一个框架,其设计的初衷是为了提高高速网络设备的性能。NAPI通过两种机制来提高性能,分别是:中断减负和报文节流。

中断减负:典型的报文处理流程是当报文到达网卡时,设备产生中断通知 CPU,然后 CPU 响应中断,从网卡读取报文数据交由上层协议栈。但是对于高速网卡设备来说,单位时间内会产生数以千计的中断通知系统响应报文处理,频繁的中断会严重影响系统的性能。NAPI 允许驱动在大流量的网络环境时禁用中断,从而降低中断次数,降低系统因中断造成的负担。

报文节流: 当大量报文涌向系统时,系统必然会产生丢包,相比交由系统处理时才丢弃报文,能够尽早地丢弃报文更好。使用NAPI的驱动能够在报文到达网络适配器时就将其丢弃,内核根本无法看到它们,这里丢弃报文指的是指因系统处理不过而丢弃的报文。

新的网卡在开发驱动时应该使用NAPI技术以获得更好的性能。

2 NAPI驱动设计

NAPI的设计思想就一句话,综合了中断和轮询。当网络数据到达网卡时,产生中断,此时中断程序响应,但是中断程序并不处理数据,而是禁用中断,并且通过NAPI的poll函数以轮询的方式对数据进行处理,而且在适当的时候重新启用中断,具体什么时候,后面还会讲。使用NAPI共分为四步骤,分别为:定义,注册与初始化,调度和删除。

下面以e1000驱动为例子,详细说明使用NAPI技术的驱动程序接收数据的全过程。

3 NAPI定义

NAPI使用结构体 napi_struct 描述,如果驱动程序要使用该技术的话,可以在自己的结构体中内嵌实现。在e1000驱动adapter的定义中可以看到napi struct的存在。

```
/*e1000.h*/
struct e1000_adapter {
    /*...*/
    struct napi_struct napi;
    /*...*/
}
```

4 NAPI注册与初始化

napi_struct在定义以后,必须初始化和注册才能够使用。其初始化与注册是在e1000_probe函数中完成,该函数是探测函数,会在。。(PCI routine)。。执行。注册函数为:

netif napi add(dev, &napi, poll, weight)

前两个参数是设备和napi结构指针,重要的是第三个参数,第三个参数是函数指针,指向使用napi时要使用的轮询函数,在注册的时候必须指明该参数,然后当使用轮询接收数据时,会回调该函数。在e1000驱动中,轮询函数为e1000 clean。

```
/*e1000_main.c*/
static int e1000_probe(struct pci_dev *pdev, const struct
    pci_device_id *ent)
{
    struct net_device *netdev;
    struct e1000_adapter *adapter;
    /*...*/
    SET_NETDEV_DEV(netdev, &pdev->dev);
    pci_set_drvdata(pdev, netdev);
    adapter = netdev_priv(netdev);
    adapter->netdev = netdev;
```

```
adapter —>pdev = pdev;
/*...*/
//初始化网卡驱动的相关操作,包括,等openclose
netdev —>netdev_ops = &e1000_netdev_ops;
e1000_set_ethtool_ops(netdev);
/*...*/
//初始化与注册,这里面要指明轮询函数为napie1000_clean
netif_napi_add(netdev, &adapter —>napi, e1000_clean, 64);
/*...*/
}
```

5 调度NAPI

在讲napi的调度之前必须先说明一下中断,中断在e1000_open中注册完成,注册完成后,每当网卡有数据到达,便会产生中断,然后调用中断处理程序,在中断处理程序中禁用中断,并且调度napi轮询接收数据。napi的调度函数为:

```
void napi_schedule(struct napi_struct *napi);
或:
if (napi_schedule_prep(napi))
__napi_schedule(napi);
二者的效果一样,只不过后者是先测试当前已经在进行napi调度了。
```

```
static int e1000_open(struct net_device *netdev)
   struct e1000 adapter *adapter = netdev priv(netdev);
   struct e1000 hw *hw = &adapter->hw;
   /*...*/
   //网卡设置,其中apapter->clean rx 在其中进行设置
   e1000 configure (adapter);
   /*...*/
   //申请中断
   err = e1000_request_irq(adapter);
   if (err)
       goto err_req_irq;
   /*...*/
   napi enable (&adapter ->napi);
   e1000_irq_enable(adapter);
   /*...*/
//中断注册
static int e1000 request irg(struct e1000 adapter *adapter)
```

```
struct net_device *netdev = adapter->netdev;
    //中断处理函数设定
    irq_handler_t handler = e1000_intr;
    int irg flags = IRQF SHARED;
    int err:
    //申请中断,中断处理函数为e1000 intr
    err = request_irq(adapter->pdev->irq, handler, irq_flags,
       netdev -> name, netdev);
    /*...*/
static irqreturn_t e1000_intr(int irq, void *data)
    /*...*/
    /* disable interrupts, without the synchronize irq bit */
    ew32 (IMC, ^{\sim}0);
    E1000 WRITE FLUSH();
    //调度进行数据接收napi
    if (likely(napi schedule prep(&adapter->napi))) {
        adapter \rightarrow total tx bytes = 0;
        adapter -> total_tx_packets = 0;
        adapter \rightarrow total rx bytes = 0;
        adapter -> total_rx_packets = 0;
        __napi_schedule(&adapter->napi);
    /*...*/
```

当napi调度以后,后面的工作便是轮询接收数据,轮询函数已经在e1000_probe中设定为e1000 clean。

```
static int e1000_clean(struct napi_struct *napi, int budget)
{
    struct e1000_adapter *adapter = container_of(napi, struct e1000_adapter, napi);
    int tx_clean_complete = 0, work_done = 0;
    //发送数据报文, 这是发送流程里面的, 暂时可以不关心
    tx_clean_complete = e1000_clean_tx_irq(adapter, &adapter-> tx_ring[0]);
    //接收数据, 这里clean_rx 为函数指针, 指向数据接收函数
    //为接收数据量的限制budget
    adapter->clean_rx(adapter, &adapter->rx_ring[0], &work_done , budget);
```

```
if (!tx_clean_complete)
    work_done = budget;

/* If budget not fully consumed, exit the polling mode */
    //如果没有用完,也即接收的数据量没有超多限度,budget
    //那么说明轮询可以暂时结束了,重新启用中断,响应后续到来的数据
    if (work_done < budget) {
        if (likely(adapter->itr_setting & 3))
            e1000_set_itr(adapter);
        napi_complete(napi);
        if (!test_bit(__E1000_DOWN, &adapter->flags))
            //重新启用中断
            e1000_irq_enable(adapter);
}
return work_done;
}
```

最后还要看一下clean_rx函数,这个函数之所以设定成指针是为了灵活使用接收函数,不同型号的网卡可能不一样,但是原理都是一样的,该指针的初始化在e1000_open函数中的e1000_configure()中进行设定,而该函数又调用e1000_configure_rx进行设定接收函数,假定接收函数被设为e1000_clean_rx_irq(设成其他函数也一样,原理是相同的),接收函数完成功能见代码。

```
static bool e1000 clean rx irq(struct e1000 adapter *adapter,
                  struct e1000 rx ring *rx ring,
                  int *work_done, int work_to_do)
 /*...*/
 i = rx_ring->next_to_clean;
 rx desc = E1000 RX DESC(*rx ring, i);
 buffer_info = &rx_ring->buffer_info[i];
 while (rx_desc->status & E1000_RXD_STAT_DD) {
   //代表报文,下面接收完毕就上交协议栈做下一步的处理sk buff
   //数据也就从网卡驱动进入内核协议栈进行解析了
   struct sk buff *skb;
   u8 status:
   if (*work_done >= work_to_do)
     break;
    (*work done) ++;
  /* read descriptor and rx_buffer_info after status DD */
   rmb();
```

```
skb = buffer_info->skb;
buffer_info->skb = NULL;

prefetch(skb->data - NET_IP_ALIGN);
/*...*/

length = le16_to_cpu(rx_desc->length);
/*...*/
process_skb:
    total_rx_bytes += (length - 4); /* don't count FCS */
    total_rx_packets++;

/*...*/
skb_put(skb, length);
/*...*/
e1000_receive_skb(adapter, status, rx_desc->special, skb);

next_desc:
    rx_desc->status = 0;
/*...*/
}
```

6 删除NAPI

消注册在网卡消注册的时候进行调用,调用函数为netif_napi_del(),具体的代码不再分析。

Bibliography

- [1] http://www.linuxfoundation.org/node/add/wiki?gids[]=5066.
- [2] Linux kernel 2.6.34.