学习情况

2014-4-22

周永强

六院八隊

Contents

说明 1	学习情况	3
NAPI		3
1	NAPI简介	
2	NAPI驱动设计	4
3	NAPI定义	4
4	NAPI注册与初始化	4
5	调度NAPI	5
6	删除NAPT	8

说明

1 学习情况

课程已经进入中期,有许多课程任务要做,主要是前期拖延积攒下来的任务。实验室那边去的事情不多,所以这段时间去的比较少,于是便以课程为主。我选的课普遍几乎都是应用性比较强的课程,Linux内核要做源码分析,高级并行程序要做并行程序设计,分布式系统要结合分布式做一个android应用,路由器原理又要做netmagic平台上的SDN计数器。前三个任务已经完成过半,最后一个还没有开始做,因为我的硬件基础几乎等于0,所以比较吃力。

后面的内容是有关于内核网卡驱动中napi技术的介绍和分析,也是为选的课程作业,结合了网上别人的分析和自己阅读源代码后写出来的,由于表达能力不是太好,写得可能不是太明白,同时限于水平问题,可能会有错的地方。

NAPI

1 NAPI简介

NAPI("New API")是对设备驱动程序报文处理的一个框架,其设计的初衷是为了提高高速网络设备的性能。NAPI通过两种机制来提高性能,分别是:中断减负和报文节流。

中断减负:典型的报文处理流程是当报文到达网卡时,设备产生中断通知 CPU,然后 CPU 响应中断,从网卡读取报文数据交由上层协议栈。但是对于高速网卡设备来说,单位时间内会产生数以千计的中断通知系统响应报文处理,频繁的中断会严重影响系统的性能。NAPI 允许驱动在大流量的网络环境时禁用中断,从而降低中断次数,降低系统因中断造成的负担。

报文节流: 当大量报文涌向系统时,系统必然会产生丢包,相比交由系统处理时才丢弃报文,能够尽早地丢弃报文更好。使用NAPI的驱动能够在报文到达网络适配器时就将其丢弃,内核根本无法看到它们,这里丢弃报文指的是指因系统处理不过而丢弃的报文。

新的网卡在开发驱动时应该使用NAPI技术以获得更好的性能。

2 NAPI驱动设计

NAPI的设计思想就一句话,综合了中断和轮询。当网络数据到达网卡时,产生中断,此时中断程序响应,但是中断程序并不处理数据,而是禁用中断,并且通过NAPI的poll函数以轮询的方式对数据进行处理,而且在适当的时候重新启用中断,具体什么时候,后面还会讲。使用NAPI共分为四步骤,分别为:定义,注册与初始化,调度和删除。

下面以e1000驱动为例子,详细说明使用NAPI技术的驱动程序接收数据的全过程。

3 NAPI定义

NAPI使用结构体 napi_struct 描述,如果驱动程序要使用该技术的话,可以在自己的结构体中内嵌实现。在e1000驱动adapter的定义中可以看到napi struct的存在。

Program 1: e1000.h

```
/*e1000.h*/
struct e1000_adapter {
    /*...*/
    /*嵌入napi结构*/
struct napi_struct napi;
    /*...*/
}
```

4 NAPI注册与初始化

napi_struct在定义以后,必须初始化和注册才能够使用。其初始化与注册是在e1000_probe函数中完成,该函数是探测函数,会在。。(PCI routine)。。执行。注册函数为:

netif napi add(dev, &napi, poll, weight)

前两个参数是设备和napi结构指针,重要的是第三个参数,第三个参数是函数指针,指向使用napi时要使用的轮询函数,在注册的时候必须指明该参数,然后当使用轮询接收数据时,会回调该函数。在e1000驱动中,轮询函数为e1000_clean。

Program 2: e1000_probe

```
/*e1000_main.c*/
static int e1000_probe(struct pci_dev *pdev, const struct pci_device_id *ent)
{
   struct net_device *netdev;
   struct e1000_adapter *adapter;
```

```
/*...*/
SET_NETDEV_DEV(netdev, &pdev->dev);
pci_set_drvdata(pdev, netdev);
adapter = netdev_priv(netdev);
adapter->netdev = netdev;
adapter->pdev = pdev;
/*...*/
//初始化网卡驱动的相关操作,包括open,close等
netdev->netdev_ops = &e1000_netdev_ops;
e1000_set_ethtool_ops(netdev);
/*...*/
//napi初始化与注册,这里面要指明轮询函数为e1000_clean
netif_napi_add(netdev, &adapter->napi, e1000_clean, 64);
/*...*/
}
```

5 调度NAPI

在讲napi的调度之前必须先说明一下中断,中断在e1000_open中注册完成,注册完成后,每当网卡有数据到达,便会产生中断,然后调用中断处理程序,在中断处理程序中禁用中断,并且调度napi轮询接收数据。napi的调度函数为:

```
void napi_schedule(struct napi_struct *napi);
或:
if (napi_schedule_prep(napi))
__napi_schedule(napi);
二者的效果一样,只不过后者是先测试当前已经在进行napi调度了。
```

Program 3: e1000_open

```
/*e1000_open*/
static int e1000_open(struct net_device *netdev)
{
    struct e1000_adapter *adapter = netdev_priv(netdev);
    struct e1000_hw *hw = &adapter->hw;
    /*...*/
    //网卡设置,其中apapter->clean_rx 在其中进行设置
    e1000_configure(adapter);
    /*...*/
    //申请中断
    err = e1000_request_irq(adapter);
    if (err)
        goto err_req_irq;
```

```
/*...*/
   napi enable(&adapter->napi);
   e1000 irq enable(adapter);
   /*...*/
}
//中断注册
static int e1000_request_irq(struct e1000_adapter *adapter)
   struct net_device *netdev = adapter->netdev;
   //中断处理函数设定
   irq_handler_t handler = e1000_intr;
   int irq_flags = IRQF_SHARED;
   int err;
   //申请中断,中断处理函数为e1000_intr
   err = request_irq(adapter->pdev->irq, handler, irq_flags, netdev->name, netdev);
   /*...*/
}
static irqreturn_t el000_intr(int irq, void *data)
{
   /*...*/
   /* disable interrupts, without the synchronize_irq bit */
   ew32(IMC, ~0);
   E1000_WRITE_FLUSH();
   //调度napi进行数据接收
   if (likely(napi_schedule_prep(&adapter->napi))) {
       adapter->total_tx_bytes = 0;
       adapter->total tx packets = 0;
       adapter->total rx bytes = 0;
       adapter->total_rx_packets = 0;
       __napi_schedule(&adapter->napi);
   /*...*/
```

当napi调度以后,后面的工作便是轮询接收数据,轮询函数已经在e1000_probe中设定为e1000_clean。

```
Program 4: e1000_c1ean
```

```
static int el000_clean(struct napi_struct *napi, int budget)
{
```

```
struct e1000 adapter *adapter = container of(napi, struct e1000 adapter, napi);
int tx clean complete = 0, work done = 0;
//发送数据报文,这是发送流程里面的,暂时可以不关心
tx_clean_complete = e1000_clean_tx_irq(adapter, &adapter->tx_ring[0]);
//接收数据,这里clean rx 为函数指针,指向数据接收函数
//budget为接收数据量的限制
adapter->clean_rx(adapter, &adapter->rx_ring[0], &work_done, budget);
if (!tx_clean_complete)
   work_done = budget;
/* If budget not fully consumed, exit the polling mode */
//如果budget没有用完,也即接收的数据量没有超多限度,
//那么说明轮询可以暂时结束了,重新启用中断,响应后续到来的数据
if (work_done < budget) {</pre>
   if (likely(adapter->itr setting & 3))
       el000 set itr(adapter);
   napi_complete(napi);
   if (!test bit( E1000 DOWN, &adapter->flags))
       //重新启用中断
       e1000_irq_enable(adapter);
}
return work_done;
```

最后还要看一下clean_rx函数,这个函数之所以设定成指针是为了灵活使用接收函数,不同型号的网卡可能不一样,但是原理都是一样的,该指针的初始化在e1000_open函数中的e1000_configure()中进行设定,而该函数又调用e1000_configure_rx进行设定接收函数,假定接收函数被设为e1000_clean_rx_irq(设成其他函数也一样,原理是相同的),接收函数完成功能见代码。

Program 5: e1000_c1ean_rx_irq

```
//sk_buff代表报文,下面接收完毕就上交协议栈做下一步的处理
//数据也就从网卡驱动进入内核协议栈进行解析了
struct sk_buff *skb;
u8 status;
if (*work_done >= work_to_do)
  break:
(*work_done)++;
/* read descriptor and rx_buffer_info after status DD */
rmb();
skb = buffer info->skb;
buffer info->skb = NULL;
prefetch(skb->data - NET_IP_ALIGN);
/*...*/
length = le16_to_cpu(rx_desc->length);
/*...*/
process_skb:
  total_rx_bytes += (length - 4); /* don' t count FCS */
  total rx packets++;
/*...*/
skb_put(skb, length);
/*...*/
e1000_receive_skb(adapter, status, rx_desc->special, skb);
next desc:
  rx_desc->status = 0;
 /*...*/
```

6 删除NAPI

消注册在网卡消注册的时候进行调用,调用函数为netif_napi_del(),具体的代码不再分析。

Bibliography

- [1] http://www.linuxfoundation.org/node/add/wiki?gids[]=5066.
- [2] Linux kernel 2.6.34.