# Preparando terreno no mundo da Machine Learning

Um passo de cada vez!

# **AGENDA**

- → K-NN
- → Árvore de Decisão

# K-NN

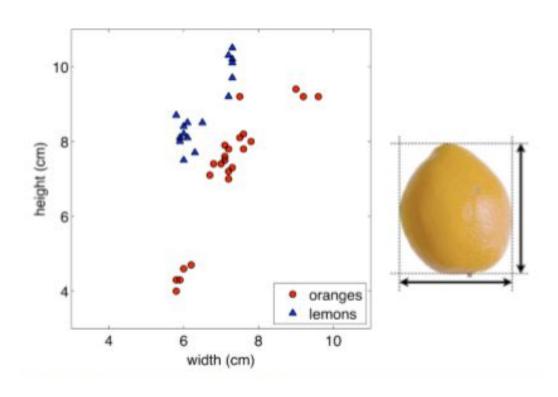
"Diga-me com quem tu andas, que eu digo quem tu és"

#### Revisando...

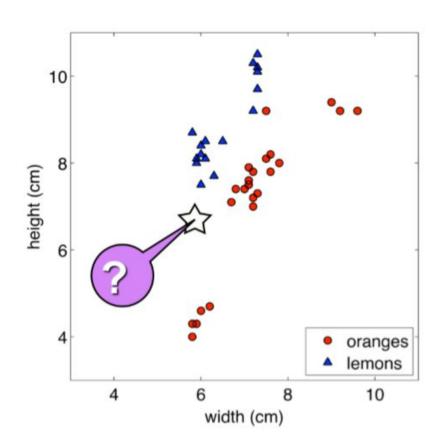
- → O que são parâmetros?
  - "Concentram" o que foi aprendido a partir dos dados.
- → O que são hiperparâmetros?
  - Definem o "comportamento geral" do modelo.

Um modelo pode não ter parâmetros?

#### Aprendizado baseado em instâncias



#### Aprendizado baseado em instâncias

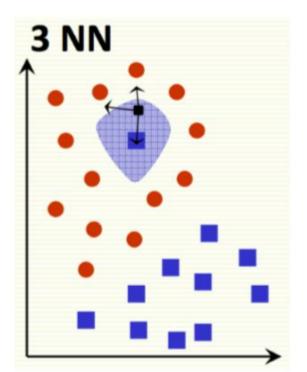


#### Aprendizado baseado em instâncias

- → Modelos não-paramétricos
- → Não possuem uma etapa de treinamento
- → Predições são baseadas nas instâncias de treinamento mais próximas do padrão de teste.
- → Precisam armazenar os dados de treinamento para realizar predições.

#### Nearest Neighbors - Vizinhos mais próximos

Ideia: Usar os vizinhos mais próximo



#### Nearest Neighbors - Vizinhos mais próximos

#### K Nearest Neighbors (KNN) para classificação

1 Encontre os K padrões  $x_k, k \in \{1, \dots, K\}$  mais próximo do padrão de teste  $x_*$ :

$$oldsymbol{x}_{\mathsf{NN}} = rg \min_{oldsymbol{x}_i \in \{oldsymbol{x}_1, \cdots, oldsymbol{x}_N\}} d(oldsymbol{x}_i, oldsymbol{x}_*).$$

 $oldsymbol{2}$  Retorne a classe mais comum entre os K padrões encontrados.

#### **KNN - Observações**

- > Valores muito altos de K podem incluir informação de dados muito distantes e simplificam a região de decisão.
- Valores muito baixos de K podem ser sensíveis a ruído e tornam a região de decisão mais complexa.

#### **KNN - Observações**

→ Distância Euclidiana:

$$\|x_i - x_j\|_2 = \sqrt{\sum_{d=1}^D (x_{id} - x_{jd})^2}.$$

→ Distância de Manhattan:

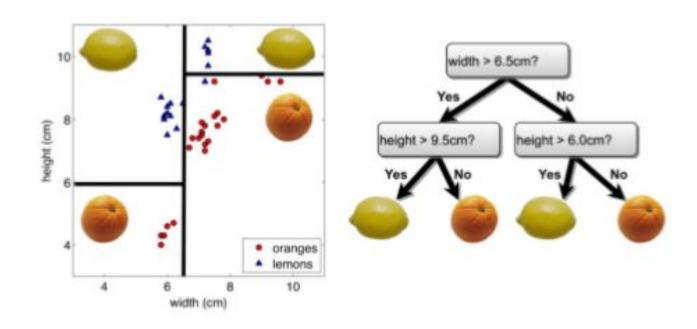
$$\|x_i - x_j\|_1 = \sum_{d=1}^{D} |x_{id} - x_{jd}|.$$

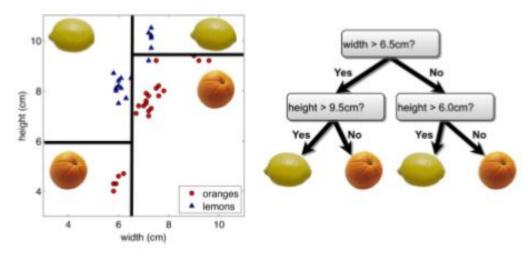
→ Distância de Mahalanobis:

$$d_M(x_i, x_j) = \sqrt{(x_i - x_j)^{\top} \Sigma^{-1} (x_i - x_j)},$$

em que  $\Sigma$  é matriz de covariância dos dados de treinamento.

Ideia: Usamos regras lógicas (se-então) para separar as frutas





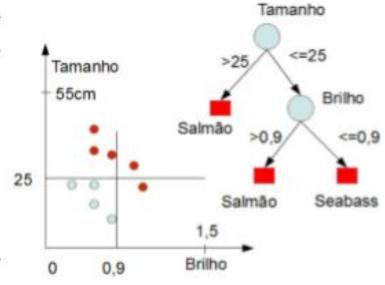
- → Nós internos verificam os valores dos atributos
- → Ramificação é feita de acordo com o limiar (threshold) escolhido.
- → Nós terminais (folhas) estão associados a uma classe específica.

#### Predições usando árvores de decisão

Dada uma árvore de decisão já existente e um padrão de teste:

- 1 Inicie no nó mais superior (raiz da árvore).
- O Considere o atributo do nó em questão.
- O Verifique o limiar do nó atual e siga um dos ramos existentes.
- O Caso chegue em um nó terminal (folha), retorne a saída associada. Caso contrário, desça para o próximo nó interno e continue.

Brilho	Tamanho	Classe
1.2	23	Salmão
1.1	30	Salmão
0.9	36	Salmão
0.8	45	Salmão
0.8	38	Salmão
0.9	15	Seabass
8.0	20	Seabass
0.8	25	Seabass
0.7	25	Seabass



- Problema: Como obter a árvore de decisão automaticamente a partir dos dados de treinamento?
- Problema: Construir a menor árvore (mais concisa) é um problema NP completo.
- Ideia: Seguir uma abordagem heurística gulosa (greedy):
  - Comece de uma árvore vazia;
  - Encontre o melhor atributo para realizar uma divisão;
  - Repita recursivamente o passo anterior para o próximo nó até encontrar uma folha.

Problema: Como encontrar o melhor atributo para realizar a divisão?

- Ideia: Usar índices de pureza.
  - Pureza máxima: Somente exemplos de uma mesma classe em uma folha.
  - Pureza mínima: Quantidades iguais de todas as classes em uma folha.
  - Distribuições intermediárias devem ser quantificadas por um índice.

#### Entropia (teoria da informação)

- Taxa de informação gerada por uma fonte de dados.
- Dados improváveis fornecem mais informação (mais "surpresa").
- Maior a pureza, menor a entropia, sendo quantificada por:

$$H = -\sum_k P(C_k) \log_2 P(C_k)$$

#### Índice (ou impureza de) Gini

- Frequência em que um exemplo aleatório seja incorretamente classificado.
- Pode ser quantificada por:

$$G = \sum_{k} P(C_k)(1 - P(C_k)) = 1 - \sum_{k} P(C_k)^2$$

#### Treinamento guloso (greedy) de árvores de decisão

- Calcule o índice de pureza/impureza do nó atual (nó pai);
- Crie ramificações a partir de um atributo e um limiar candidatos;
- Escolha a ramificação com maior queda de impureza (maior pureza) em relação ao nó pai;
- Para cada nó criado pela ramificação escolhida:
  - Se n\u00e3o houver exemplos de treinamento, retorne a classe mais comum no n\u00f3 pai.
  - Se todos os exemplos s\u00e3o de uma mesma classe, retorne-a.
  - Caso contrário, retorne ao primeiro passo.

### **HANDS-ON!**