

图像数字化技术

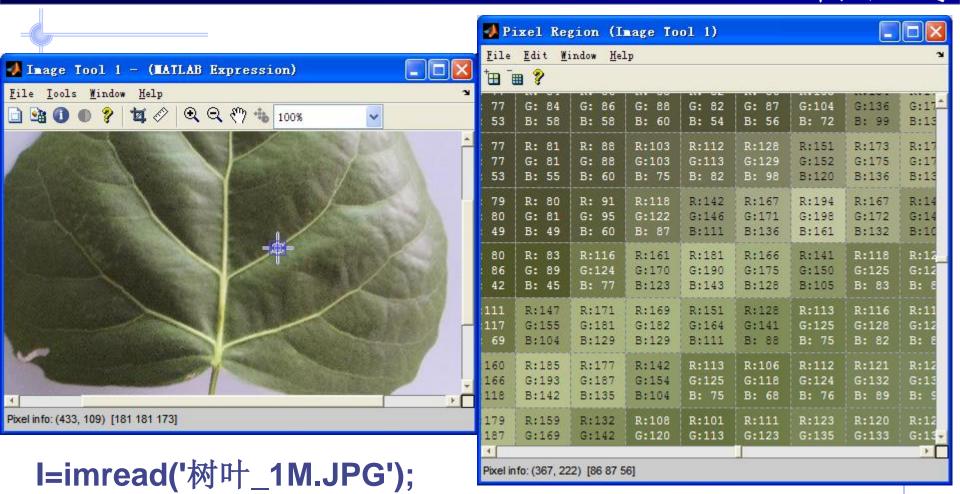
许向阳 xuxy@hust.edu.cn

计算机学院医学图像信息研究中心



图像是什么?





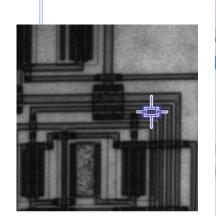
I是 480*640*3的矩阵

imtool(I)



图像是什么?





60	59	59	59	58	57	58	59	58	58	55	55	59	59	60	58	55	57	58
48	47	46	46	45	45	44	43	43	44	45	42	45	47	46	46	44	46	46
37	36	35	37	37	35	34	32	32	34	35	35	36	36	35	37	34	36	38
38	39	43	45	45	43	42	39	41	43	42	44	45	43	42	45	42	44	49
57	58	65	67	68	65	64	64	67	68	68	69	72	73	71	68	71	71	77
80	77	81	86	83	79	81	84	91	91	85	83	86	95	97	93	96	95	97
81	79	77	80	79	76	77	79	87	90	79	76	78	85	90	90	87	87	87
59	59	56	56	57	55	54	55	60	62	56	54	56	58	60	60	55	56	57
39	41	41	37	37	40	39	40	41	40	37	36	36	38	38	40	36	36	35
42	45	45	39	41	47	47	46	45	45	43	44	43	43	44	45	43	41	38
59	61	59	55	60	62	62	61	62	62	61	61	61	63	64	62	59	59	57

彩色图像 → 灰度图像

g = 0.2989 *R + 0.5870 * G + 0.1140 * B



图像处理有哪些?



放大、缩小、旋转 等 几何变换 调节亮度、调整对比度、调整色彩 美颜 (去斑)、黑白图像上色 PS(增加、裁剪、修改目标) 去噪、去模糊、去雾 图像拼接 目标定位、目标检测、目标分割



图像处理的本质是什么?



对给出的矩阵进行处理得到期望的新矩阵

已知: A1、A2、......

计算: B1、B2、......

要求:满足......约束条件,或者,使得目标函数

f(B1,B2,...) 达到最大/最小





10	15	9		
12	20	11		
8	10	18		

10	0	0
0	0	0
0	0	0

0	0	0
12	0	0
0	0	0

0	0	0
0	0	0
8	0	0

0	15	0
0	0	0
0	0	0

0	0	0
0	20	0
0	0	0

0	0	0
0	0	0
0	10	0

0	0	9
0	0	0
0	0	0

0	0	0
0	0	11
0	0	0

0	0	0
0	0	0
0	0	18





10	15	9
12	20	11
8	10	18

串行化 (10,15, 9, 12, 20, 11, 8, 10, 18)

```
(1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)
10 *
15 *
        (0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)
 9 *
        (0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0)
12 *
        (0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0)
20 *
        (0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0)
11 *
        (0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0)
 8 *
        (0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0)
10 *
        (0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0)
18 *
        (0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1)
```

M*N 的图像

M*N 维空间下的 一个点





10	15	9
12	20	11
8	10	18

位平面:

用二进制编码像素值

每一位对应一幅图

0	0	0
0	16	0
0	0	16

8	8	8
8	0	8
8	8	0

0	4	0
4	4	0
0	0	0

2	2	0
0	0	2
0	2	2

0	1	1
0	0	1
0	0	0





10	15	9
12	20	11
8	10	18

均值与残差

13	13	13
13	13	13
13	13	13

-3	2	-4
-1	7	-2
-5	-3	5



图像处理方法



对矩阵进行处理

矩阵论

概率论

图论

微积分

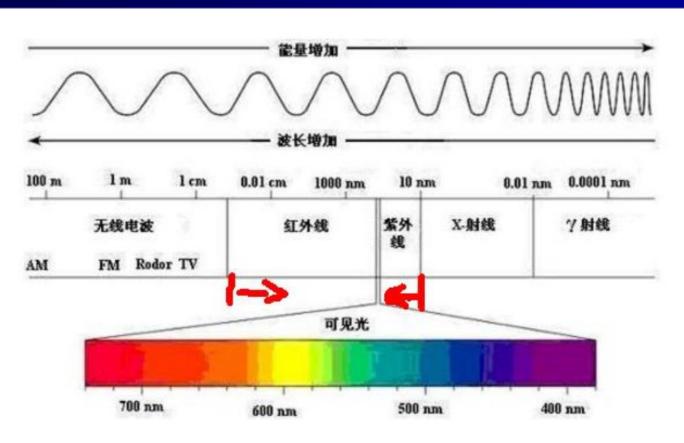
数字信号变化

形态学

深度学习的方法







电磁波:可见光(波长380纳米~780纳米)、不可见光

γ射线、x射线、紫外线、可见光、红外线、无线电波

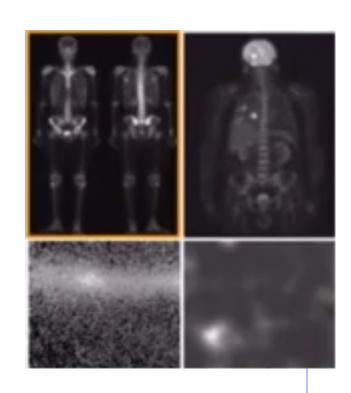




γ (伽马)射线成像

- > 穿透力很强,一般建筑物无法屏蔽
- > 核医学、天文观测、核工业
- ▶ 同位素扫描 ECT Emission Computed Tomography
- ➤ 正电子放射 PET

 Positron EmissionTomography



骨骼ECT	人体PET
天鹅星座环	核反应器电 子管辐射

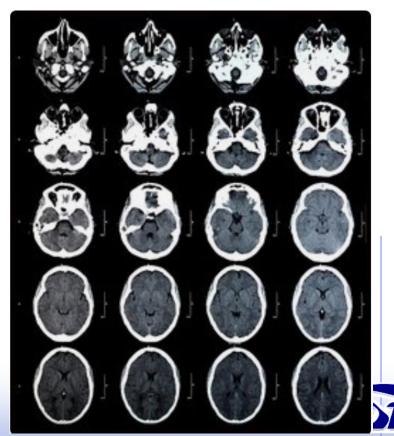




x 射线成像

- > 穿透力较强
- ➤ 医学诊断、工业、其他领域 X 光片、CT

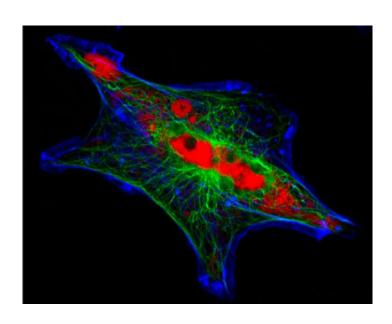






紫外线成像

- > 平板印刷技术、工业检测、生物监测、天文观测
- > 荧光显微镜成像

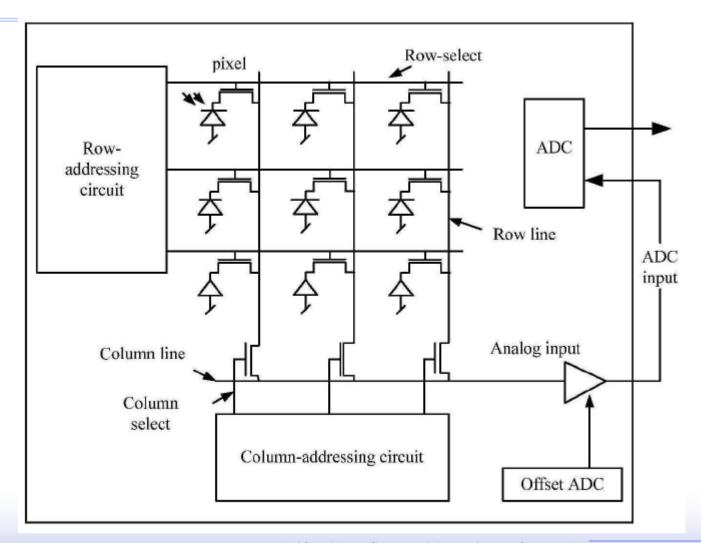


人类神经母细胞荧光显微图像



可见光学成像









- ▶ 光照射到像素阵列上时,光电效应发生,光积分开始
- > 像素单元内产生相应的光生电荷
- > 在行选逻辑控制下,选通相应的行像素单元
- > 在列选逻辑的控制下,选通相应的列像素单元
- ▶ 像元的信号依次通过各自所在的列总线将信号传输到相应的模拟信号处理单元
- ➤ 模拟信号通过A/D转换器,转换为数字信号输出。





为什么数码相机可以拍出彩色照片?

人眼圆锥细胞对红、绿、蓝三种颜色特别敏感

彩色胶卷底片之上依次有三个感光层,分别对红、绿、蓝三种颜色进行曝光,最后叠加形成一张彩色底片





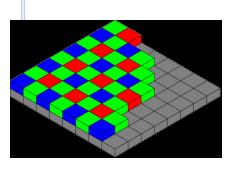
方案1:

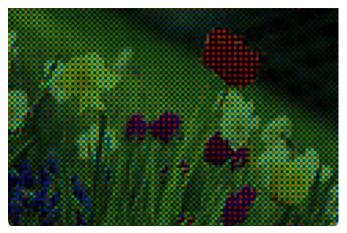
照相机内置三个图像传感器,分别记录红、绿、蓝三种颜色。这种方法能产生最准确的颜色信息,但是成本太高,无法投入实用。





方案2: 只用一块图像传感器,在图像传感器前面,设置一个滤光层,上面布满了滤光点,与下层的像素一一对应。每个滤光点只能通过红、绿、蓝之中的一种颜色.







由中间的图像,采用"去马赛克"(demosaicing)方法, 计算出 右边的图像。

布赖斯·拜尔,"拜尔滤光法" (Bayer filter)

红外成像











微波成像

- ▶雷达
- > 全天时、全天候采集数据
- > 穿透云层



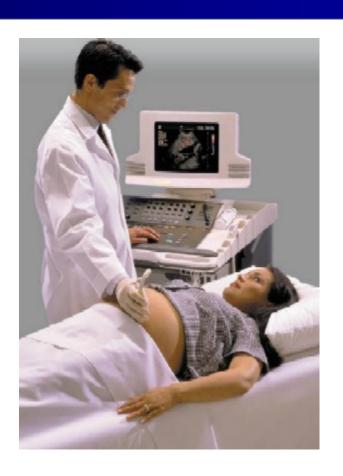




超声(UltraSound)成像





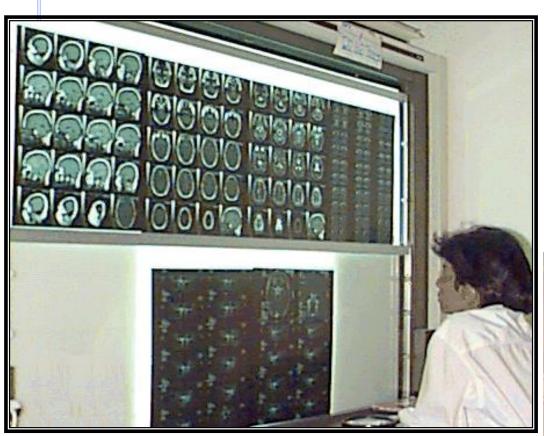


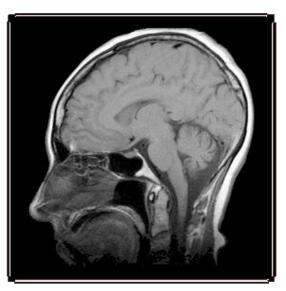
Ultrasound examination during pregnancy



磁共振(Magnetic Resonance)成像 華中科技大学











```
I=imread( 'onion.png');
figure, imshow(I)
J=rgb2gray(I);
figure, imshow(J)
% g = 0.2989 *R + 0.5870 * G +0.1140 * B
```

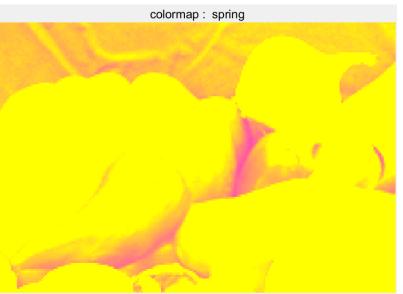






```
figure, imshow(J, winter);
    title('colormap: winter');
figure, imshow(J, spring);
    title('colormap: spring');
```









```
[K, map]=imread('corn.tif');
figure,imshow(K, map);
map1=map;
map1(:,1)=0;
figure,imshow(K,map1); title('colormap: map1');
map2 = map;
map2(:,2)=0;
figure,imshow(K,map2); title('colormap: map2');
```

map X					
256x3 double					
	1	2	3		
1	0.0588	0.0196	0.0471		
2	0.3647	0.3647	0.3922		
3	0.5765	0.0078	0.0667		
4	0.9451	0.6627	0.2784		
5	0.7686	0.4353	0.1255		
6	0.3098	0.0078	0.0510		
7	0.6000	0.1686	0.2588		
8	0.6314	0.6627	0.6902		
9	0.3373	0.1569	0.2118		



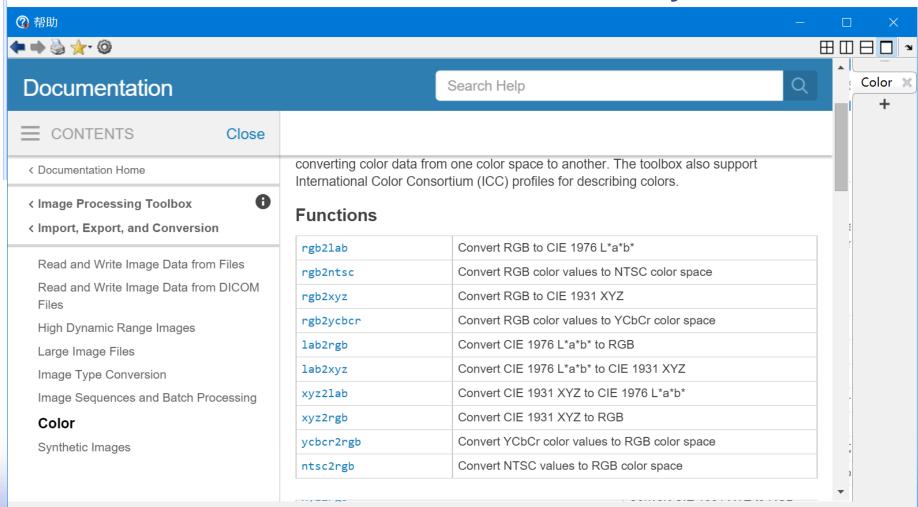








不同的颜色空间 RGB、Lab、Luv、LCh、Yxy、CMYK、Hex

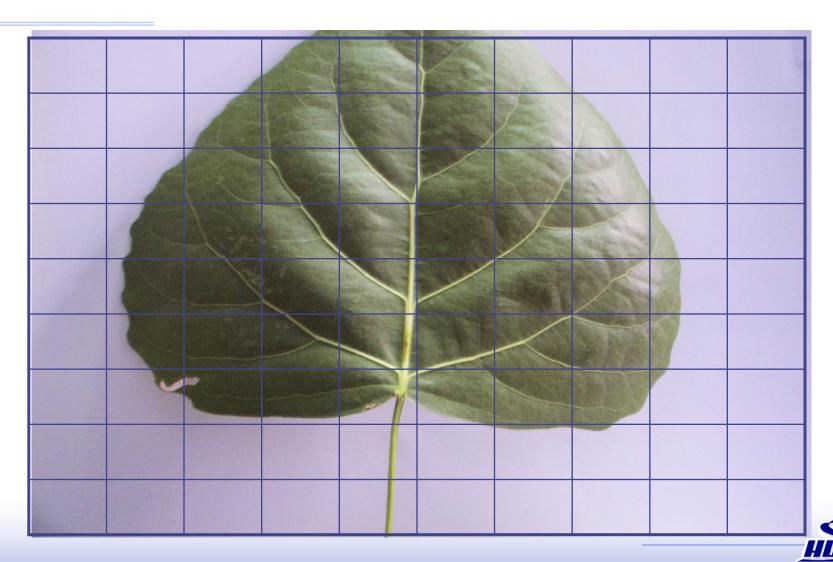




成像的核心——采样与量化









图像的获取说明: 同一片树叶(位置固定), 相机固定 两次拍摄,改变了图像像素数目。

在AcdSee等软件下仔细观察, 找出两幅图像的差异。 Why?











树叶_1M



两幅树叶图像有差别的原因分析:

- >像素代表的物理尺寸不同;
- >一个像素的颜色是
 - 一个网格中物理对象的颜色均值;
- >小尺寸网格 (即像素点多) 的图像要清晰些。





成像设备的分辨率:

空间采样 – 空间分辨率 Resolution

像素越多,(空间)分辨率越高。 像素越少,(空间)分辨率越低。

Question:

低分辨率的图像能否通过放大获得高分辨率图像的效果,Why?





Question:

树叶未变、相机的相对位置也没有变化,为什么低分辨率的图像在屏幕上看起来要小一些,Why?

为什么同一图像在有的显示器上显示得大,而在有的显示器上显示得大?

显示设备的分辨率



分辨率

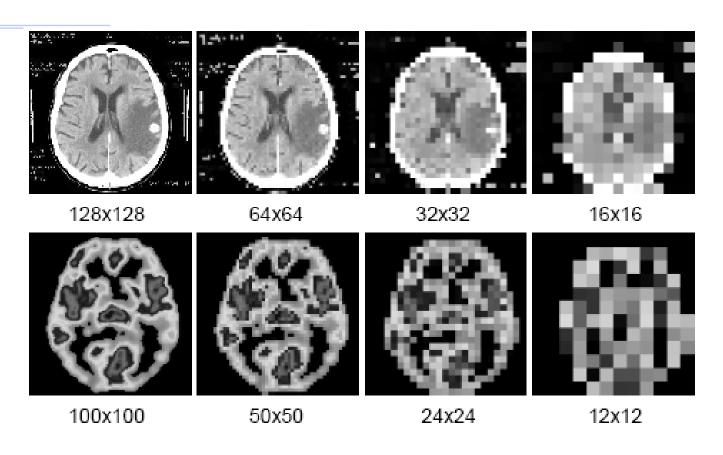


- ▶成像设备的分辨率
- ▶显示设备的分辨率
- **▶人眼的分辨率**
- ▶打印设备的分辨率

信息处于加工处理的各个阶段







The spatial resolution of an image is the physical size of a pixel in an image















512

1024

实验:用ACDSee看不同大小的图像

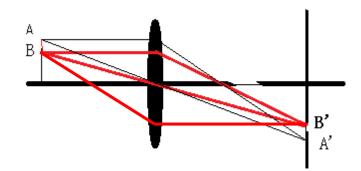


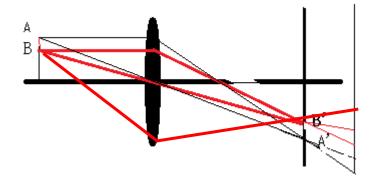


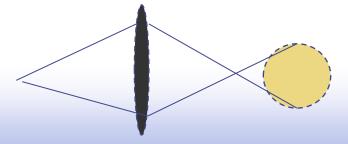
近视眼 为何 视物不清, 感到模糊?











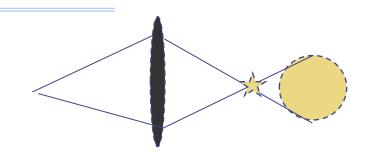
正常眼

近视眼

- 空间中的一个点的光线对 多个视网膜细胞有影响;
- ▶ 一个细胞接受到多个点的 光影响:

点扩散函数 PSF
Point Spread Function
输入为一点光源时其输出
像的光场分布





点扩散函数 PSF

输入为一点光源时其输出像的光场分布

- > 可以用一个模板来描述扩散系数
- ▶ 每个系数 大于等于 0
- > 系数总和为 1

1/9	1/9	1/9
1/9	1/9	1/9
1/9	1/9	1/9

0	1/5	0
1/5	1/5	1/5
0	1/5	0

h ₋₁₁	h01	h11
h ₋₁₀	h00	h10
h ₋₁₋₁	h ₀₋₁	h ₁₋₁

Q: 如何模拟计算 一个图像的扩散结果?





方法1:

假设图像只有一个点的值非0,其它点的值均为0,扩 散结果如何计算?

对图像中的每一点,都将其扩散,模糊图像是各个点 扩散结果之和。

```
原图 I, 模糊图 J =0;
for 原图的每一个点 (x,y) {
   将 I(x,y) 扩散到 J 中,并与之前的J累加
   J(x,y) += I(x,y)*h00;
   J(x+1,y+1) += I(x,y) * h11;
   J(x-1, y-1) += I(x,y) *h_{-1-1}
```





方法2:

图像中所有的点,都会按相同的扩散系数 留给自己;

J00(x,y) = I(x,y) * h00 对所有的 (x,y)

图像中所有的点,都会按相同的扩散系数 给自己的左上角点:

• • • • • •

最后的结果:

$$J(x,y) = J00(x,y) + J11(x,y) +$$





方法3:

对模糊图像中所有的每一点,都会受到原图像的多个点的影响。

$$J(x,y) = I(x,y)*h00 + f(x-1,y-1)*h11 + f(x+1,y+1)*h_{-1-1} + \dots$$



密度分辨率

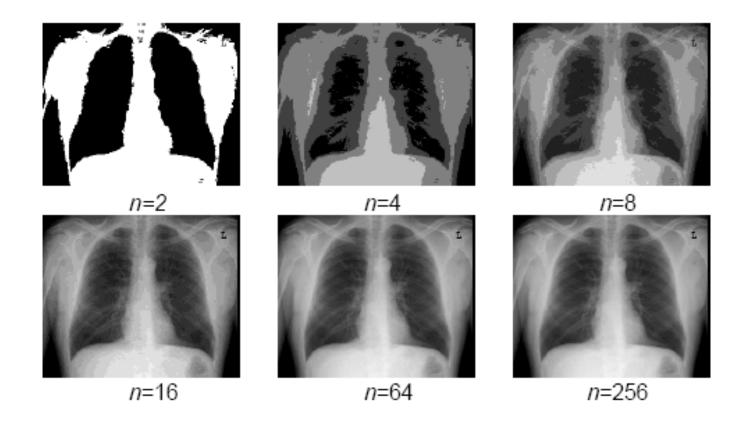


像素的颜色取值范围?



密度分辨率







采样与量化



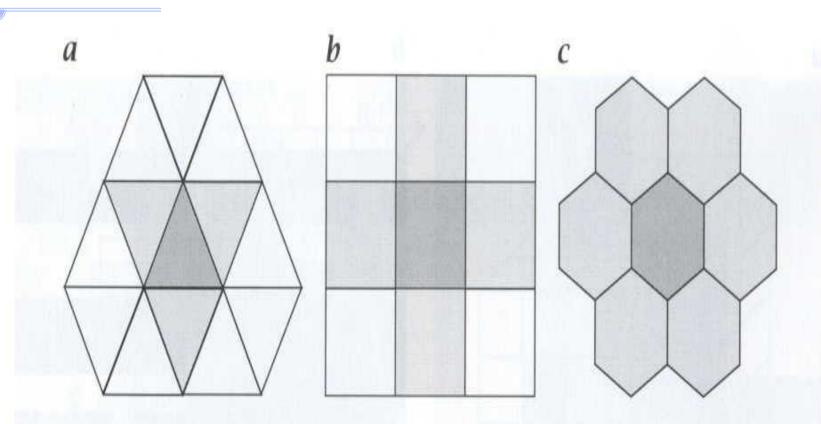
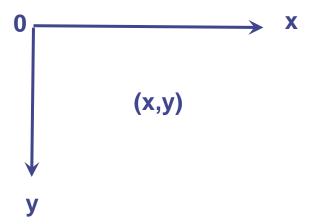


Figure 2.3: The three possible regular grids in 2-D: **a** triangular grid, **b** square grid, **c** hexagonal grid.

坐标系



计算机显示区的坐标 (默认情况下)



CDC::MoveTo

CDC::SetPixel

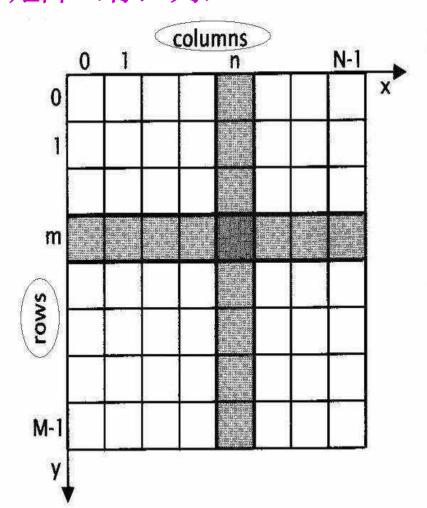
.

COLORREF SetPixel(int x, int y, COLORREF crColor); CPoint MoveTo(int x, int y);

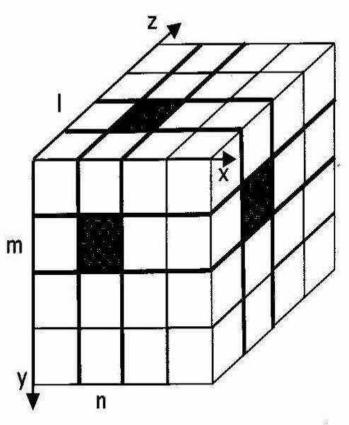




矩阵(行,列)



矩阵(层,行,列)





坐标系



图像(宽×高)

图像的高度

