Техническое описание робота команды «кВАНт»

Аннотация

Техническое описание подготовлено участниками команды «кВАНт» для участия в XII Региональной олимпиаде по образовательной робототехнике школьников Томской области 2024 в регламенте RoboCupJunior Rescue Simulation.

Состав команды «кВАНт» Областного государственного бюджетного образовательного учреждения «Томский физико-технический лицей»:

- Гужихин Иван (программирование, создание технического описания, изучение работы датчиков Webots);
- Бан Ангелина (программирование, создание тренировочного лабиринта, создание плаката);

Наш тренер: Косаченко Сергей Викторович



Фото 1. Команда «кВАНт».



Фото 3. Логотип ОГБОУ «Томский физико-технический лицей».



Фото 2. Наш тренер – Косаченко Сергей Викторович.

Опыт участия в робототехнических соревнованиях

- 1. Диплом за 3 место, Кубок Губернатора Томской области по образовательной робототехнике для детей, регламент «Состязания роботов с техническим зрением памяти Виктора Ширшина», 2023г. (команда «кВАНт»)
- 2. Диплом победителя, Всероссийская ярмарка технологических проектов «Ехро-ТЕСН Junior», номинация «Робототехнические и транспортные системы», проект «Работоспособный прототип устройства «Умная теплица «TERRABOT»», 2023г. https://kvantoriumtomsk.ru/tpost/cx6dfridu1-kvantorianets-iz-parabeli-stal-pobeditel (Иван Гужихин)
- 3. Диплом за 3 место, Кубок Губернатора Томской области по образовательной робототехнике для детей, регламент «Лабиринт туда и обратно», 2022г. https://vk.com/wall-112410914_656 (Иван Гужихин)
- 4. Диплом 1 степени, Городская программа воспитания и дополнительного образования «Образовательная робототехника» соревнования «Осенний кубок», 2023г. (Ангелина Бан)
- 5. Диплом за 3 место, IX Межрегиональный открытый фестиваль научно-технического творчества «Робоарт-2023», соревнования «Эстафета», 2023г. (Ангелина Бан)
- 6. Диплом за 3 место, Открытые соревнования по робототехнике «РобоСеверск-Х», регламент «Сортировка», 2023г. (Ангелина Бан)
- 7. Диплом 2 степени, Городская программа воспитания и дополнительного образования «Кубок Робомороза» соревнования «Осенний кубок», 2023г. (Ангелина Бан)
- 8. Диплом 1 степени, Городская программа воспитания и дополнительного образования «Образовательная робототехника» соревнования «Осенний кубок», 2022г. (Ангелина Бан)
- 9. Диплом за 2 место, VII Соревнования по образовательной робототехнике на Кубок Губернатора Томской области для детей, состязание Марафон шагающих роботов, 2021г. (Ангелина Бан)

Ссылка на дипломы: https://github.com/AngelinaBan/RoboCup-Rescue-Maze-blob/main/опыт_участия_в_poбототехнических_соревнованиях_кВАНт.pdf

Процесс работы

Чтобы разобраться с симулятором Webots: роботом, датчиками, средой программирования, полем — мы обращаемся к следующим источникам информации:

https://www.youtube.com/@KajalGada/videos https://www.youtube.com/@StormingRobots/videos

Для реализации алгоритма мы использовали модель робота e-puck, в утилите Erebus были установлены два датчика расстояния.

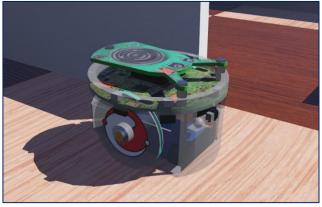


Фото 4. Модель робота e-puck.



Фото 5. Утилита Erebus. Здесь можно добавлять и настраивать датчики для робота.

Действие робота: Робот проходит лабиринт по алгоритму левой руки. Ссылка на программу: https://github.com/AngelinaBan/RoboCup-Rescue-Maze-/blob/main/kvant1 контроллер для робота.cpp

Для тестирования робота, мы также создали в симуляторе первое тренировочное поле — самодельный лабиринт.

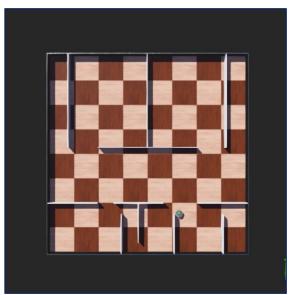


Фото 6. Самодельный тренировочный лабиринт.

В настоящее время мы разбираемся с работой других датчиков Webots, с лидаром и с полями от Erebus.

Благодарности

Команда «кВАНт» благодарит нашего тренера — Косаченко Сергея Викторовича, а также ОГБОУ «Томский физико-технический лицей» за предоставленные ноутбуки.

Ham Githab: https://github.com/AngelinaBan/RoboCup-Rescue-Maze-