

Лекция 12

Алгебраические структуры

- **Алгебраическая структура** это множество с заданным на нём набором **операций** и **отношений**, удовлетворяющим некоторой системе аксиом.
- Алгебраическая система с пустым множеством отношений называется **алгеброй**, а система с пустым множеством операций — **моделью**.
- **Морфизм** это отображение, сохраняющее операцию (изоморфизм, автоморфизм, гомоморфизм, эндоморфизм).
- Основные структуры – **группы, кольца, тела, поля**.

Кольцо

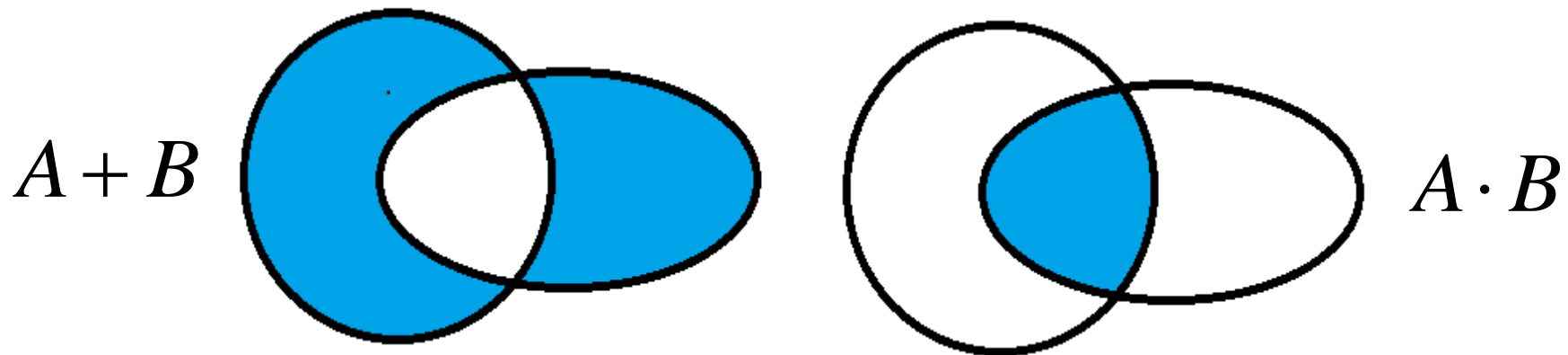
- **Кольцо** – алгебраическая структура (множество K), в котором определены две бинарные операции (+ -«сложение» и \times -«умножение»), причём $\forall a, b, c \in K$
 - 1) $a + b = b + a$ коммутативность сложения;
 - 2) $a + (b + c) = (a + b) + c$ ассоциативность сложения;
 - 3) $\exists 0 \in K : a + 0 = a$ существование нейтрального элемента (нуля) ;
 - 4) $\forall a \in K \exists b \in K : a + b = 0$ существование противоположного элемента ($b = -a$);
 - 5)
$$\begin{cases} a \times (b + c) = a \times b + a \times c \\ (b + c) \times a = b \times a + c \times a \end{cases}$$
 дистрибутивность.

- Кольцо – это абелева группа по сложению и полугруппа по умножению, с дистрибутивностью операций.
- **Примеры** колец:
 - 1) $\{0\}$ - тривиальное кольцо;
 - 2) множество целых чисел;
 - 3) множество рациональных чисел;
 - 4) множество кватернионов;
 - 5) множество вычетов по модулю натурального числа n ;
 - 6) множество квадратных матриц;
 - 7) множество многочленов с целыми коэффициентами от n переменных;

8) множество подмножеств некоторого множества X
с операциями:

$$A + B = A \Delta B = (A \setminus B) \cup (B \setminus A) \quad \text{симметрическая разность;}$$

$$A \times B = A \cap B \quad \text{пересечение.}$$



Тело

- Тело – это алгебраическая структура, которая является абелевой группой по сложению и группой по умножению (исключая деление на нуль).
- Пример. Тело кватернионов (гиперкомплексных чисел).

Кватернион можно определить

- стандартно (арифметически)
- матрично
- через вектор и скаляр

Кватернион стандартно определяется как формальная
сумма вида $q = a + bi + cj + dk$,

где a, b, c, d — вещественные числа, а i, j, k — мнимые
единицы со следующим свойством:

$$i^2 = j^2 = k^2 = ijk = -1 .$$

Таблица умножения базисных кватернионов:

x	1	i	j	k
1	1	i	j	k
i	i	-1	k	$-j$
j	j	$-k$	-1	i
k	k	j	$-i$	-1

Например,

$$(1 + i + j + k) \cdot (j + k) = -2 + 2k$$

Умножение кватернионов
некоммутативно.

Кватернионы также можно определить как вещественные квадратные матрицы следующего вида:

$$q = \begin{pmatrix} a & -b & -c & -d \\ b & a & -d & c \\ c & d & a & -b \\ d & -c & b & a \end{pmatrix}$$

Сумма и произведение определяются как обычные сумма и произведение матриц.

Кватернионы удобны при описании изометрий 3-х и 4-х мерных евклидовых пространств.

Кватернионы применяются в механике, вычислительной математике, при создании 3D графики.

Поле

- **Поле** – это алгебраическая структура, состоящая из множества, в которой определены две бинарные операции (сложение и умножение) и обратные к ним (вычитание и деление, кроме деления на нуль); обе операции коммутативные и связанные дистрибутивностью $\left((a + b) \cdot c = a \cdot c + b \cdot c \right)$
- Поле – абелева группа по сложению и абелева группа по умножению (исключая деление нуль).
- Коммутативное по умножению тело есть поле.
- Всякое конечное тело является полем.

- Примеры полей.
 - 1) поле рациональных чисел;
 - 2) поле действительных чисел;
 - 3) поле комплексных чисел;
 - 4) поле вычетов по модулю простого числа p
(в этом последнем случае поле – конечно).

Линейные пространства

Векторное (или **линейное**) **пространство** — это математическая структура, которая представляет собой множество элементов, называемых **векторами**, для которых определены операции сложения друг с другом и умножения на число — скаляр.

Эти операции подчинены **восьми аксиомам**.

Скаляры — элементы какого-либо поля чисел.

Если снабдить векторное пространство **метрикой**, то оно становится метрическим (евклидовым) пространством.

Если снабдить его **топологией**, оно становится функциональным (гильбертовым) пространством.

Определение

Линейное пространство F над полем P это множество элементов произвольной природы, называемых векторами $\{\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z}, \dots\}$, над которыми определены операции сложения и умножения на число из поля P , удовлетворяющие аксиомам:

1. Коммутативность сложения

$$\mathbf{x} + \mathbf{y} = \mathbf{y} + \mathbf{x}$$

2. Ассоциативность сложения

$$(\mathbf{x} + \mathbf{y}) + \mathbf{z} = \mathbf{x} + (\mathbf{y} + \mathbf{z})$$

3. Существование нуля

$$\exists \mathbf{0} \forall \mathbf{x} : \mathbf{x} + \mathbf{0} = \mathbf{x}$$

4. Существование противоположного элемента

$$\forall \mathbf{x} \exists (-\mathbf{x}) : \mathbf{x} + (-\mathbf{x}) = \mathbf{0}$$

5. Ассоциативность умножения на число

$$\alpha(\beta \mathbf{x}) = (\alpha\beta) \mathbf{x}$$

6. Унитарность (умножение на 1 сохраняет вектор)

$$1 \cdot \mathbf{x} = \mathbf{x}$$

7. Дистрибутивность умножения на вектор
относительно сложения скаляров

$$(\alpha + \beta) \cdot \mathbf{x} = \alpha \cdot \mathbf{x} + \beta \cdot \mathbf{x}$$

8. Дистрибутивность умножения на скаляр
относительно сложения векторов

$$\alpha \cdot (\mathbf{x} + \mathbf{y}) = \alpha \cdot \mathbf{x} + \alpha \cdot \mathbf{y}$$

Примеры линейных пространств

1. Множество L_n ***n*-мерных векторов** с действительными координатами над полем действительных чисел с обычными операциями сложения векторов и умножения вектора на число;
2. Множество ***матриц размерами $m \times n$*** с целыми числами в качестве элементов и обычными операциями сложения матриц и умножения на число;
3. Множество ***многочленов степени $\leq n$*** с целыми коэффициентами с обычными операциями сложения и умножения на число;
4. Множество ***непрерывных функций***, заданных на отрезке $[0;1]$, с обычными операциями сложения и умножения на число;

Свойства линейных пространств

- *Линейная комбинация:* $\mathbf{x} = \alpha_1 \mathbf{x}_1 + \alpha_2 \mathbf{x}_2 + \dots + \alpha_n \mathbf{x}_n$
- *Линейная зависимость:*
система векторов $\{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k\}$ линейно зависима, если хотя бы один из них можно выразить линейно через остальные.
- *Базис* – максимальная линейно независимая система векторов.
- *Размерность* (ранг) – мощность базиса.
- *Теорема.* Каждый вектор линейного пространства можно представить, и притом единственным образом, в виде линейной комбинации векторов базиса.

- Коэффициенты такой линейной комбинации (коэффициенты разложения) называются *координатами* вектора в данном базисе.
- *Подпространство* – подмножество линейного пространства, которое само является линейным пространством с теми же операциями.
- *Теорема.* Сумма и пересечение линейных подпространств также являются линейными подпространствами.

Размерность суммы линейных подпространств равна сумме их размерностей минус размерность их пересечения.

- Изоморфизм линейных пространств – взаимно-однозначное соответствие, сохраняющее операции.

Пример решения РГЗ-3

Образует ли линейное пространство множество всех векторов, лежащих на одной оси, если в нём определены сумма любых двух элементов \mathbf{a} и \mathbf{b} , равная $\mathbf{a} + \mathbf{b}$ и произведение любого элемента \mathbf{a} на любое действительное число α , равное $\alpha \cdot |\mathbf{a}|$?

Решение. **Не образует**, т.к. не выполнены аксиомы 6 и 8. Действительно, если $1 \cdot \mathbf{x} = |\mathbf{x}| = \mathbf{x}$, то $1 \cdot (-\mathbf{x}) = |-\mathbf{x}| = \mathbf{x}$, что возможно только если $\mathbf{x} = \mathbf{0}$.

Дистрибутивность: $\alpha \cdot (\mathbf{x} + \mathbf{y}) = \alpha \cdot |\mathbf{x} + \mathbf{y}| = \alpha \cdot |\mathbf{x}| + \alpha \cdot |\mathbf{y}|$, что верно только для однонаправленных векторов.

Еще пример решения РГЗ-3

Образует ли линейное пространство множество всех функций $\mathbf{a} = f(t)$, $\mathbf{b} = g(t)$, принимающих положительные значения, если в нем определена сумма любых двух элементов, равная $\mathbf{a} + \mathbf{b} = f(t) \cdot g(t)$, и произведение любого элемента на любое действительное число, равное на $\alpha \cdot \mathbf{a} = (f(t))^\alpha$?

Решение. Выполнены почти все аксиомы линейного пространства. При этом роль нейтрального элемента выполняет функция $e(t) \equiv 1$. Не выполнена лишь аксиома 4 (существование противоположного элемента).

Примечание. Если дополнительно потребовать монотонность функций, то множество станет линейным пространством.