

- 3.4.6. Converta o seguinte esquema de programa recursivo numa versão iterativa que não use uma pilha.  $f(n)$  é uma função que retorna **TRUE** ou **FALSE**, com base no valor de  $n$ , e  $g(n)$  é uma função que retorna um valor do mesmo tipo de  $n$  (sem modificar  $n$ ).

```

rec(n)
int n;
{
    if (f(n) == FALSE) {
        /* qualquer grupo de comando em C que */
        /* não mude o valor de n */
        rec(g(n));
    } /* fim if */
} /* fim rec */

```

Generalize seu resultado para o caso em que  $rec$  retorna um valor.

- 3.4.7. Seja  $f(n)$  uma função e  $g(n)$  e  $h(n)$  funções que retornam um valor do mesmo tipo de  $n$  sem modificar  $n$ . Permita que  $(stmts)$  represente qualquer grupo de comando em  $C$  que não modifiquem o valor de  $n$ . Prove que o esquema do programa recursivo  $rec$  é equivalente ao esquema iterativo  $iter$ :

```

rec(n)
int n;
{
    if (f(n) == FALSE) {
        (stmts);
        rec(g(n)) •
        rec(h(n));
    } /* fim if */
} /* fim rec */

struct stack {
    int top;
    int nvalues[MAXSTACK];
};

iter(n)
int n;
{
    struct stack s;

    s.top = -1;

```

```

    push(&s, n);
    while(empty(&s) == FALSE) {
        n = pop(&s);
        if (f(n) == FALSE) {
            (stmts);
            push(&s, h(n));
            push(&s, g(n));
        } /* fim if */
    } /* fim while */
} /* fim iter */

```

*Prove que os comandos if em iter podem ser substituídos pela seguinte repetição:*

```

while (f(n) == FALSE) {
    (stmts)
    push(&s, h(n));
    n = g(n);
} /* fim while */

```

### 3.5. EFICIÊNCIA DA RECURSIVIDADE

*Em geral, uma versão não-recursiva de um programa executará com mais eficiência, em termos de tempo e espaço, do que uma versão recursiva. Isso acontece porque o trabalho extra dispendido para entrar e sair de um bloco é evitado na versão não-recursiva. Conforme constatamos, é possível identificar um número considerável de variáveis locais e temporárias que não precisam ser salvas e restauradas pelo uso de uma pilha. Num programa não-recursivo, essa atividade de empilhamento desnecessária pode ser eliminada. Entretanto, num procedimento recursivo, geralmente o compilador não consegue identificar essas variáveis, e elas são, portanto, empilhadas e desempilhadas para evitar problemas.*

*Contudo, verificamos também que, às vezes, uma solução recursiva é o método mais natural e lógico de solucionar um problema. Não é certo que um programador consiga desenvolver a solução não-recursiva para o problema das Torres de Hanoi diretamente a partir da declaração do problema. Podemos fazer um comentário semelhante sobre o problema de converter formas prefixas em posfixas, em que a solução recursiva flui diretamente das*

*definições. Uma solução não-recursiva envolvendo pilhas é mais difícil de desenvolver e mais propensa a erros.*

*Dessa forma, ocorre um conflito entre a eficiência da máquina e a do programador. Com o custo da programação aumentando consideravelmente e o custo da computação diminuindo, chegamos ao ponto em que, na maioria dos casos, não compensa para o programador construir exaustivamente uma solução não-recursiva para um problema que é resolvido com mais naturalidade de forma recursiva. Evidentemente, um programador incompetente e supostamente inteligente pode surgir com uma solução recursiva complicada para um problema simples, que pode ser resolvido de imediato por métodos não-recursivos. (Um exemplo disso é a função fatorial ou até mesmo a busca binária.) Entretanto, se um programador competente identificar uma solução recursiva como o método mais simples e mais objetivo para solucionar determinado problema, provavelmente não compensará perder tempo e esforço descobrindo um método mais eficiente.*

*Entretanto, nem sempre esse é o caso. Se um programa precisa ser executado com frequência (em geral, computadores inteiros são dedicados a executar continuamente o mesmo programa), de forma que o aumento de eficiência na velocidade de execução aumente consideravelmente a produtividade operacional, o investimento extra no tempo de programação será compensado. Mesmo nesses casos, é provável que seja melhor criar uma versão não-recursiva simulando e transformando a solução recursiva, do que tentar criar uma solução não-recursiva a partir do enunciado do problema.*

*Para fazer isso com mais eficiência, é necessário primeiro escrever uma rotina recursiva e, em seguida, sua versão simulada, incluindo todas as pilhas e temporárias. Depois que isso for feito, elimine todas as pilhas e variáveis supérfluas. A versão final será um refinamento do programa original e, com certeza, muito mais eficiente. Evidentemente, a eliminação de toda operação supérflua e redundante aumenta a eficiência do programa resultante. Entretanto, toda transformação aplicada num programa é mais uma abertura pela qual pode surgir um erro imprevisto.*

*Quando uma pilha não pode ser eliminada da versão não-recursiva de um programa e quando a versão recursiva não contém nenhum dos parâmetros adicionais ou variáveis locais, a versão recursiva pode ser tão ou mais veloz que a versão não-recursiva, sob um compilador eficiente. As Torres de Hanoi representam um exemplo desse programa recursivo. O fatorial, cuja versão não-recursiva não precisa de uma pilha, e o cálculo de números de Fibonacci, que contém uma segunda chamada recursiva desne-*

*cessária (e não precisa de uma pilha também), é um exemplo onde a recursividade deve ser evitada numa implementação prática. Examinaremos outro exemplo de recursividade eficiente (no percurso de árvores ordenadas) na Seção 5.2.*

*Outro aspecto a lembrar é que as chamadas explícitas a pop, push e empty, bem como os testes de ocorrência de underflow e estouro, são bastante dispendiosas. Na realidade, elas podem freqüentemente ultrapassar o custo adicional da recursividade. Sendo assim, para maximizar a real eficiência do tempo de execução de uma tradução não-recursiva, essas chamadas devem ser substituídas por código em-linha e os testes de ocorrência de underflow/estouro devem ser eliminados se soubermos que estamos operando dentro dos limites do vetor.*

*As idéias e transformações que desenvolvemos ao apresentar a função fatorial e o problema das Torres de Hanoi podem ser aplicadas a problemas mais complexos, cuja solução não-recursiva não esteja prontamente evidente. Até onde uma solução recursiva (real ou simulada) pode ser transformada numa solução direta dependerá do problema em questão e da engenhosidade do programador.*

## EXERCÍCIOS

- 3.5.1. Execute as versões recursiva e não-recursiva da função fatorial das Seções 3.2 e 3.4, e examine quanto espaço e tempo cada uma exige quando  $n$  fica maior.*
- 3.5.2. Faça o mesmo que no Exercício 3.5.1 para o problema das Torres de Hanoi.*

## Filas e Listas

*Este capítulo apresenta a fila e a fila de prioridade, duas importantes estruturas de dados usadas freqüentemente para simular situações do mundo real. Os conceitos de pilha e fila são, na seqüência, estendidos a uma nova estrutura, a lista. Várias formas de listas e suas operações associadas serão examinadas e apresentaremos várias aplicações.*

### 4.1. A FILA E SUA REPRESENTAÇÃO SEQUENCIAL

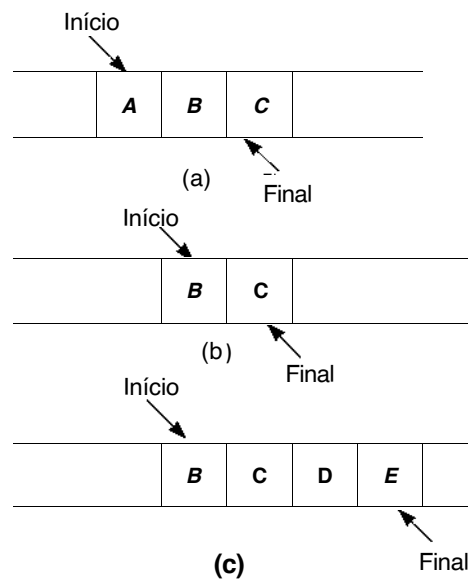
*Uma fila é um conjunto ordenado de itens a partir do qual podem-se eliminar itens numa extremidade (chamada início da fila) e no qual podem-se inserir itens na outra extremidade (chamada final da fila).*

*A Figura 4.1.1a ilustra uma fila contendo três elementos, A, B e C. A é o início da fila e C é o final. Na Figura 4.1.1b, foi eliminado um elemento da fila. Como os elementos só podem ser eliminados a partir do início da fila, A é removido e B passa a ocupar o início da fila. Na Figura 4.1.1c, quando os itens D e E forem inseridos, essa operação deverá ocorrer no final da fila.*

*Como D foi inserido na fila antes de E, ele será removido em primeiro lugar. O primeiro elemento inserido numa fila é o primeiro a ser removido. Por essa razão, uma fila é ocasionalmente chamada lista fifo (first-in,*

*first-out* — o primeiro que entra é o primeiro a sair), ao contrário de uma pilha, que é uma lista *lifo* (*last-in, first-out* — o último a entrar é o primeiro a sair). Existem muitos exemplos de fila no mundo real. Uma fila de banco ou no ponto de ônibus e um grupo de carros aguardando sua vez no pedágio são exemplos conhecidos de filas.

Três operações primitivas podem ser aplicadas a uma fila. A operação  $\text{insert}(q, x)$  insere o item  $x$  no início da fila  $q$ . A operação  $x = \text{remove}(q)$  elimina o último elemento da fila  $q$  e define  $x$  com seu conteúdo. A terceira operação,  $\text{empty}(q)$ , retorna falso ou verdadeiro, dependendo de a fila conter ou não algum elemento. A fila que aparece na Figura 4.1.1 pode ser obtida pela seguinte seqüência de operações. Pressupomos que a fila esteja inicialmente vazia.



**Figura 4.1.1** Uma fila.

```
insert(q, A);
insert(q, B);
insert(q, C);
x = remove(q);
insert(q, D);
insert(q, E)
```

(Figura 4.1.1a)

(Figura 4.1.1b;  $x$  eh definido com A)

(Figura 1.1.1c)

*A operação inseri sempre pode ser executada, uma vez que não há limite para o número de elementos que uma fila pode conter. A operação remove, contudo, só pode ser aplicada se a fila não estiver vazia; não existe um método para remover um elemento de uma fila sem elementos. O resultado de uma tentativa inválida de remover um elemento de uma fila vazia é chamado de underflow. Evidentemente, a operação empty é sempre aplicável.*

## A FILA COMO UM TIPO DE DADO ABSTRATO

*A representação de uma fila como um tipo de dado abstrato é simples. Usamos eltype pra indicar o tipo do elemento da fila e parametrizamos o tipo da fila com eltype.*

```
abstract typedef«eltype»  QUEUE(eltype);

abstract empty(g)
QUEUE(eltype) q;
postcondition      empty == (len(q) == 0);
abstract eltype remove(q)
QUEUE(eltype) q;
precondition       empty(q) == FALSE;
postcondition       remove == first(q');
                   q == sub(q', 1, len(q') - 1);

abstract insert(q, elt)
QUEUE(eltype) q;
eltype elt;
postcondition       q == q' + <elt>;
```

## IMPLEMENTAÇÃO DE FILAS EM C

*Como uma fila pode ser representada em C? Uma idéia é usar um vetor para armazenar os elementos da fila e duas variáveis, front e rear, para armazenar as posições dentro do vetor do primeiro e último elementos da fila. Poderíamos declarar uma fila q de inteiros com:*