

Álgebra Linear I

Aula 20

Professora Kelly Karina

Norma

Definição:

Seja V um espaço vetorial com produto interno \langle, \rangle . Definimos a *norma* de um vetor v em relação a este produto interno por

$$\|v\| = \sqrt{\langle v, v \rangle}$$

Observação:

- Se $\|v\| = 1$, ou seja, $\langle v, v \rangle = 1$, dizemos que v é *unitário* ou que v está normalizado;
- Todo vetor não nulo $v \in V$ pode ser normalizado, tomando $\frac{v}{\|v\|}$;
- No \mathbb{R}^3 com o produto interno usual, se $v = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ então $\|v\| = \sqrt{\langle v, v \rangle} = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$, que é o comprimento do vetor v .

Propriedades:

Seja V um espaço vetorial com produto interno. Para quaisquer v, w em V e $\alpha \in \mathbb{R}$.

$$i) \quad ||v|| \geq 0 \text{ e } ||v|| = 0 \text{ se e somente se } v = 0.$$

$$ii) \quad ||\alpha v|| = |\alpha| ||v||$$

$$iii) \quad |\langle v, w \rangle| \leq ||v|| ||w|| \text{ (Desigualdade de Schwarz)}$$

$$iv) \quad ||v + w|| \leq ||v|| + ||w|| \text{ Desigualdade triangular}$$

Definição:

Sejam V um espaço vetorial munido de produto interno \langle, \rangle e $v, w \in V$ não nulos. Definimos o *ângulo* θ entre v e w como o ângulo entre 0 e π tal que

$$\cos\theta = \frac{\langle v, w \rangle}{\|v\| \|w\|}$$

Note que esta definição é compatível com a noção de ortogonalidade pois se $\langle v, w \rangle = 0$ então $\cos\theta = 0$, ou seja, $\theta = \frac{\pi}{2}$.

Definição:

Seja V um espaço vetorial com produto interno. Diz-se que $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ de V é **ortonormal** se for ortogonal e cada vetor for unitário, isto é,

$$\langle v_i, v_j \rangle = \begin{cases} 0 & \text{se } i \neq j \\ 1 & \text{se } i = j \end{cases}$$

Processo de Ortogonalização de Gram-Schmidt

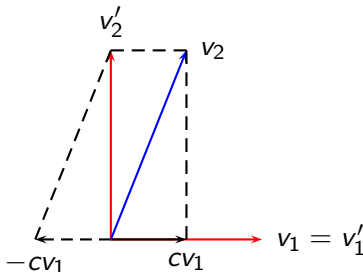
Inicialmente, descreveremos o processo para uma base

$$B = \{v_1, v_2\}.$$

Seja $v'_1 = v_1$. Tome $v'_2 = v_2 - cv'_1$, onde c é um número escolhido de modo que $\langle v'_2, v'_1 \rangle = 0$, ou seja $\langle v_2 - cv'_1, v'_1 \rangle = 0$. Isto significa que $c = \frac{\langle v_2, v'_1 \rangle}{\langle v'_1, v'_1 \rangle}$.

Portanto

$$\begin{aligned} v'_1 &= v_1 \\ v'_2 &= v_2 - \frac{\langle v_2, v'_1 \rangle}{\langle v'_1, v'_1 \rangle} v'_1 \end{aligned}$$



Podemos então normalizá-los, $\|u_1\| = \frac{v'_1}{\|v'_1\|}$ e $\|u_2\| = \frac{v'_2}{\|v'_2\|}$, obtendo uma base $B' = \{u_1, u_2\}$ ortonormal.

O Processo de ortogonalização visto pode ser generalizado para uma base $B = \{v_1, \dots, v_n\}$.

$$v'_1 = v_1$$

$$v'_2 = v_2 - \frac{\langle v_2, v'_1 \rangle}{\langle v'_1, v'_1 \rangle} v'_1$$

$$v'_3 = v_3 - \frac{\langle v_3, v'_2 \rangle}{\langle v'_2, v'_2 \rangle} v'_2 - \frac{\langle v_3, v'_1 \rangle}{\langle v'_1, v'_1 \rangle} v'_1$$

$$\vdots$$

$$v'_n = v_n - \frac{\langle v_n, v'_{n-1} \rangle}{\langle v'_{n-1}, v'_{n-1} \rangle} v'_{n-1} - \dots - \frac{\langle v_n, v'_1 \rangle}{\langle v'_1, v'_1 \rangle} v'_1$$

Este procedimento é conhecido como:

“Processo de Ortogonalização de Gram-Schmidt”.

Observação:

Se quisermos obter uma base ortonormal, basta normalizarmos os vetores v_i' , ou seja, tomando $u_i = \frac{v_i'}{\|v_i'\|}$, obtemos a base $\{u_1, \dots, u_n\}$ de vetores ortonormais.

Exemplo:

Seja $B = \{(1, 1, 1), (0, 2, 1), (0, 0, 1)\}$ uma base do \mathbb{R}^3 . Obter a partir de B uma base ortonormal em relação ao produto interno usual.

Solução:

Sejam $v_1 = (1, 1, 1)$, $v_2 = (0, 2, 1)$, $v_3 = (0, 0, 1)$.

$$v'_1 = v_1 = (1, 1, 1)$$

$$\begin{aligned} v'_2 &= v_2 - \frac{\langle v_2, v'_1 \rangle}{\langle v'_1, v'_1 \rangle} v'_1 \\ &= (0, 2, 1) - \frac{\langle (0, 2, 1), (1, 1, 1) \rangle}{\langle (1, 1, 1), (1, 1, 1) \rangle} (1, 1, 1) \\ &= (0, 2, 1) - \frac{3}{3} (1, 1, 1) \\ &= (-1, 1, 0). \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}v'_3 &= v_3 - \frac{\langle v_3, v'_2 \rangle}{\langle v'_2, v'_2 \rangle} v'_2 - \frac{\langle v_3, v'_1 \rangle}{\langle v'_1, v'_1 \rangle} v'_1 \\&= (0, 0, 1) - \frac{\langle (0, 0, 1), (-1, 1, 0) \rangle}{\langle (-1, 1, 0), (-1, 1, 0) \rangle} (-1, 1, 0) - \frac{\langle (0, 0, 1), (1, 1, 1) \rangle}{\langle (1, 1, 1), (1, 1, 1) \rangle} (1, 1, 1) \\&= (0, 0, 1) - 0 - \frac{1}{3} (1, 1, 1) \\&= \left(-\frac{1}{3}, -\frac{1}{3}, \frac{2}{3}\right).\end{aligned}$$

Então os vetores normalizados são:

$$u_1 = \frac{v'_1}{||v'_1||} = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right)$$

$$u_2 = \frac{v'_2}{||v'_2||} = \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right)$$

$$u_3 = \frac{v'_3}{||v'_3||} = \left(-\frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}} \right)$$

e $B' = \{u_1, u_2, u_3\}$ é uma base ortonormal.

Operadores Ortogonais

Definição:

Seja V um espaço vetorial de dimensão finita munido de produto interno. Um operador linear $T : V \rightarrow V$ é ortogonal se preserva a norma de cada vetor, ou seja, para qualquer $v \in V$

$$\|T(v)\| = \|v\|$$

Observação:

Nestes operadores serão consideradas somente bases ortonormais em V .

Exemplo:

1) No \mathbb{R}^2 com produto interno usual, o operador linear definido por:

$$T(x, y) = \left(\frac{4}{5}x + \frac{3}{5}y, \frac{3}{5}x - \frac{4}{5}y \right)$$

é ortogonal.

De fato,

$$\begin{aligned} |T(x, y)| &= \sqrt{\left(\frac{4}{5}x + \frac{3}{5}y\right)^2 + \left(\frac{3}{5}x - \frac{4}{5}y\right)^2} \\ &= \sqrt{\frac{16}{25}x^2 + \frac{24}{25}xy + \frac{9}{25}y^2 + \frac{9}{25}x^2 - \frac{24}{25}xy + \frac{16}{25}y^2} \\ &= \sqrt{\frac{25}{25}x^2 + \frac{25}{25}y^2} = |(x, y)| \end{aligned}$$

Exemplo:

2) Consideremos o \mathbb{R}^2 com o produto interno usual. A rotação do plano de um ângulo θ dada por

$$T(x, y) = (x \cos \theta - y \sin \theta, x \sin \theta + y \cos \theta)$$

é ortogonal.

3)

No \mathbb{R}^3 , com o produto interno usual, o operador linear dado por

$$T(x, y, z) = (-y, x, -z)$$

é ortogonal.

Propriedades:

I) Seja $T : V \rightarrow V$ um operador ortogonal sobre o espaço euclidiano V . Então a inversa da matriz de T coincide com sua transposta, isto é $[T]^{-1} = [T]^t$;
A matriz T tal que $[T]^{-1} = [T]^t$ é chamada **matriz ortogonal**.

II) O determinante de uma matriz ortogonal é 1 ou -1 .
Note que disso concluímos que um operador ortogonal T é inversível.

III) Todo operador linear $T : V \rightarrow V$ preserva produto interno, ou seja, para quaisquer $u, v \in V$ temos que $\langle T(u), T(v) \rangle = \langle u, v \rangle$.
Dessa propriedade temos que todo operador ortogonal preserva ângulo entre dois vetores. Deste fato e da definição de operador ortogonal temos que:

T transforma bases ortonormais em bases ortonormais.

IV) A composta de duas transformações ortogonais é uma transformação ortogonal ou, equivalentemente, o produto de duas matrizes ortogonais é uma matriz ortogonal.

V) As colunas (ou linhas) de uma matriz ortogonal são vetores ortonormais.