Optimización de red

December 3, 2023

```
[1]: # %load mnist_loader.py
     #### Libraries
     # Standard library
     import pickle
     ##Esta libreria nos permite serializar objetos es decir convertir un objeto en
     #un lenquaje específico y deserializar que es el proceso análogo de string a⊔
      ⇔objeto)
     import gzip ##para comprimir y descomprimir archivo.zip como el mnist.pkl.gz
     # Third-party libraries
     import numpy as np## nos permite realizar los calculos con arrays
     def load_data(): ##vamos a definir una función
         f = gzip.open('mnist.pkl.gz', 'rb') #abre el archivo.zip, el modo rb, u
      ⇔predeterminado como lectura de datos binarios)
         training_data, validation_data, test_data = pickle.load(f,_
      ⇔encoding="latin1")#definimos las variables a las que con
         #.load vamos a deserealizar y a dodificar en ascii global
         f.close()# cierra el mnist.pk
         return (training_data, validation_data, test_data)
     #regresa las variables en datos de entrenamiento, datos de validación, y de l
      \hookrightarrow prueba
     def load_data_wrapper():## pre procesamiento de los datos
         tr_d, va_d, te_d = load_data()##a estas variables les aplicamos la función
         training_inputs = [np.reshape(x, (784, 1)) for x in tr_d[0]] ##reformamos_u
      ⇒una matriz de 784 x1 para la lista tr_d
         #comenzando por el elemento O
         training_results = [vectorized_result(y) for y in tr_d[1]] ##vamos a definir_
      ⇔antes la función
         training_data = zip(training_inputs, training_results)##como un ziper de_
      →una chamrra retorna un nuevo iterable
```

```
#cuyos elementos son tuplas que contienen un elemento de training data conustro de training results

validation_inputs = [np.reshape(x, (784, 1)) for x in va_d[0]]

validation_data = zip(validation_inputs, va_d[1]) #proceso análogo al zipu

para training data

test_inputs = [np.reshape(x, (784, 1)) for x in te_d[0]]

test_data = zip(test_inputs, te_d[1])

return (training_data, validation_data, test_data) #regresa los nuervosu

arrayas que formamos en la función.

def vectorized_result(j): ##esta función toma un entero

e = np.zeros((10, 1)) #matriz de ceros de 10x1

e[j] = 1.0

return e

# %load network.py
```

```
[22]: # %load network.py
      #### Libraries
      # Standard library
      import random # está libreria nos permite obtener datos aleatorios para⊔
       \rightarrow a.l.imen.t.a.r
      # Third-party libraries
      import numpy as np
      class Network(object): ##definimos la clase que será la neurona
          def __init__(self, sizes): ##es la función con los parametros no de neuronas__
       ⇔por capas y pesos
              self.num_layers = len(sizes)#tamaño de capas
              self.sizes = sizes
              self.biases =[np.random.randn(y, 1) for y in sizes[1:]]
              self.weights = [np.random.randn(y, x)#esta funcion crea los pesos_
       \rightarrow aleatoriamente
                               for x, y in zip(sizes[:-1], sizes[1:])]
      def feedforward(self, a):
          for b, w in zip(self.biases, self.weights):
              a = sigmoid(np.dot(w, a)+b)##producto punto y le sumamos la bias
              return a
      def SGD(self, training data, epochs, mini_batch_size, momentum, eta, ##obtiene los_u
       ⇒pesos para el backpropagation y evita que se atore
```

```
test_data=None):
  training_data = list(training_data)##lista de datos para entrenar
  n = len(training_data)#nos da el tamaño de training data
  if test_data:
      test_data = list(test_data)
      n_test = len(test_data)
       for j in range(epochs):
           random.shuffle(training_data)##reorganizamos aleatoriamente los_
\rightarrow datos
           mini_batches = [
               training_data[k:k+mini_batch_size] #reparte los datos entre elu
⇔númeroi de minibatches
               for k in range(0, n, mini_batch_size)]
           for mini_batch in mini_batches:
               self.update_mini_batch(mini_batch, eta)##el.update le actualiza_
\hookrightarrowal minibatch
           if test_data:
               print("Epoch {} : {} / {}".format(j,self.
⇔evaluate(test_data),n_test))#este ciclo nos permite visualizar
               #datos o epocas
           else:
               print("Epoch {} complete".format(j))
  def update_mini_batch(self, mini_batch, eta):#la función que actualiza el⊔
\rightarrowminibatch
      nabla_b = [np.zeros(b.shape) for b in self.biases] #llena de ceros
       #las listas que definimos se van llenando de la suma del grad poru
\rightarrow minibatch
      nabla_w = [np.zeros(w.shape) for w in self.weights]
       for x, y in mini_batch:
           delta_nabla_b, delta_nabla_w = self.backprop(x, y)#funcion de coste
           nabla_b = [nb+dnb for nb, dnb in zip(nabla_b, delta_nabla_b)]
           nabla_w = [nw+dnw for nw, dnw in zip(nabla_w, delta_nabla_w)]
       self.weights = [w-(eta/len(mini_batch))*nw
                       for w, nw in zip(self.weights, nabla_w)]#A los nuevos_
⇔datos que obtuvimos del
       #grad del minibatch se les resta el valor del aprendizaje
       self.biases = [b-(eta/len(mini_batch))*nb
                      for b, nb in zip(self.biases, nabla_b)]
  def backprop(self, x, y):
      nabla_b = [np.zeros(b.shape) for b in self.biases]
      nabla_w = [np.zeros(w.shape) for w in self.weights]
       # feedforward
```

```
activation = x
        activations = [x] # lista de todas las activaciones de capa en capa
        zs = [] # definimos una lista a la que le vamos a meter los pesos poru
 \hookrightarrow capa
        for b, w in zip(self.biases, self.weights): #ciclo para ir juntandou
 ⇔pesos y bias por capa
            z = np.dot(w, activation)+b
            zs.append(z)#a\tilde{n}ade
            activation = sigmoid(z) #aplica la función sigmoide a mi producto⊔
 ⇒punto antes definido
            activations.append(activation) #añade a activations cada valor_
 ⇔previamente calculado
        # backward pass
        delta = self.cost_derivative(activations[-1], y) * \
            sigmoid_prime(zs[-1])#calcula el error de atrás hacía adelante es⊔
 \rightarrowdecir
        nabla_b[-1] = delta
        nabla_w[-1] = np.dot(delta, activations[-2].transpose())
        for 1 in range(2, self.num_layers): #errores para el gradiente
            z = zs[-1]
            sp = sigmoid_prime(z)#derivada
            delta = np.dot(self.weights[-l+1].transpose(), delta) * sp
            nabla_b[-1] = delta
            nabla_w[-1] = np.dot(delta, activations[-1-1].transpose())
        return (nabla_b, nabla_w)
    def evaluate(self, test_data):
        test_results = [(np.argmax(self.feedforward(x)), y)#función para_
 →argumento mayor de la función feedforward para calcular
                        #la salida de la red
                        for (x, y) in test_data]
        return sum(int(x == y) for (x, y) in test_results) #regersa la suma
    def cost_derivative(self, output_activations, y):##funcion de costo en∟
 ⇔relacion con las salidas
        return (output_activations-y)
#### Miscellaneous functions
def sigmoid(z):
    return 1.0/(1.0+np.exp(-z))##función sigmoide
def sigmoid_prime(z):##derivada de la función sigmoide
    return sigmoid(z)*(1-sigmoid(z))
```

```
[]: import numpy as np
      class AdamOptim():
          def __init__(self, sizes): ##es la función con los parametros no de neuronas_
       ⇔por capas y pesos
              self.num_layers = len(sizes)#tamaño de capas
              self.sizes = sizes
              self.biases =[np.random.randn(y, 1) for y in sizes[1:]]
              self.weights = [np.random.randn(y, x)#esta funcion crea los pesosu
       \hookrightarrow aleatoriamente
                              for x, y in zip(sizes[:-1], sizes[1:])]
      def feedforward(self, a):
          for b, w in zip(self.biases, self.weights):
              a = sigmoid(np.dot(w, a)+b)##producto punto y le sumamos la bias
              return a
          def update(self, t, w, b, dw, db):
              ## dw, db are from current minibatch
              ## momentum beta 1
              # *** weights *** #
              self.m_dw = self.beta1*self.m_dw + (1-self.beta1)*dw
              # *** biases *** #
              self.m_db = self.beta1*self.m_db + (1-self.beta1)*db
              ## rms beta 2
              # *** weights *** #
              self.v_dw = self.beta2*self.v_dw + (1-self.beta2)*(dw**2)
              # *** biases *** #
              self.v_db = self.beta2*self.v_db + (1-self.beta2)*(db)
              ## bias correction
              m_dw_corr = self.m_dw/(1-self.beta1**t)
              m_db_corr = self.m_db/(1-self.beta1**t)
              v dw corr = self.v dw/(1-self.beta2**t)
              v_db_corr = self.v_db/(1-self.beta2**t)
              ## update weights and biases
              w = w - self.eta*(m_dw_corr/(np.sqrt(v_dw_corr)+self.epsilon))
              b = b - self.eta*(m_db_corr/(np.sqrt(v_db_corr)+self.epsilon))
              return w, b
[18]: def SGDmom(self, training_data, epochs, mini_batch_size, eta, momentum,
                  test data=None):
              training_data = list(training_data)
[23]: import mnist_loader ## importar código/bloque de los datos
      import Network #importar código de la red
```

```
import network_SGDmom
      training data, validation_data, test_data = mnist_loader.load_data_wrapper()
      training_data = list(training_data)
      test_data=list(test_data)
      net = Network.Network([784, 30, 10]) ##parametros para entrenar
      net.SGDmom(training_data, 10, 2, 3.0, .82, test_data=test_data)
       ModuleNotFoundError
                                                 Traceback (most recent call last)
      Cell In[23], line 2
             1 import mnist loader ## importar código/bloque de los datos
       ----> 2 import Network #importar código de la red
             3 import network SGDmom
             4 training_data, validation_data, test_data = mnist_loader.
        →load_data_wrapper()
      ModuleNotFoundError: No module named 'Network'
[13]: def SGD momentum(self, training data, epochs, mini_batch_size, eta, momentum):
         Cell In[13], line 1
          def SGD momentum(self, training data, epochs, mini batch size, eta, momentum)
       SyntaxError: invalid syntax
[28]: def softmax(x): ## probabilidad de pertenencia a n clase
          e_x = np.exp(x - np.max(x, axis=1))#
          return e_x / e_x.sum(axis=1)
      def crossentropy(y_true, y_pred): #predicción del modelo y como est dada
          m = y_true.shape[0]
          logx = -np.log(y_pred[range(m), np.argmax(y_true, axis=1)])
          loss = np.sum(logx) / m ##que tan grande es el error
          return loss#
```

Calcula la pérdida de entropía cruzada con Softmax

loss = categorical_crossentropy(y_true, y_pred)
print(f"Pérdida de entropía cruzada: {loss}")

```
[]: #combinando momentum con rns
     class Adam:
         def adamio(self, learning_rate=0.0001, beta1=0.9, beta2=0.999,_
      ⊶epsilon=1e-7):#función adamio variables para sqd y rmsprop
             self.learning_rate = learning_rate##self porque es clase
             self.beta1 = beta1
             self.beta2 = beta2
             self.epsilon = epsilon
             self.t = 0
             self.m = None
             self.v = None
         def minimizar(self, gradientes, parametros):
             if self.m is None:
                 self.m = np.zeros_like(parametros)
                 self.v = np.zeros_like(parametros)
             self.t += 1 #sumar
             self.m = self.beta1 * self.m + (1 - self.beta1) * gradients#por_
      →definición del algoritmo
             self.v = self.beta2 * self.v + (1 - self.beta2) * (gradients ** 2)#vars_{\sqcup}
      \rightarrowmomentum
             m_hat = self.m / (1 - self.beta1 ** self.t)
             v_hat = self.v / (1 - self.beta2 ** self.t)#vars rms prop
             update = self.learning_rate * m_hat / (np.sqrt(v_hat) + self.epsilon)
             parameters -= update
         for i in range(num_iterations):
             # Calcula el gradiente
             gradient = 2 * initial_parameters
```