作业 Chapter 3 - **1** -

作业 Chapter 3

姓名: 范潇 学号: 2254298 日期: 2024年3月25日

1. (3.1)

本题的目标是最小化费用。费用由两部分组成、生产费用和存储费用。

本题的约束由两部分组成:要满足需求以及受生产能力的约束。其中,满足需求对应的方程并不是三个季度的生产数量分别大于 40,60,80, 而是到该季度的累计生产量大于到该季度的累计需求,因为可以超额生产并存储。

我在 MATLAB 的实时编辑器中完成了该题的求解,具体代码和输出在下一页中给出。 从结果中可以看出,最低花费为 11280 元,此时三个季度生产的台数分别为 50,60,70。

```
prob = optimproblem("Description","Factory","ObjectiveSense","minimize")%最小化费用
min = [40 60 80]
x = optimvar("num",3,"UpperBound",100)%每季度生产的台数
c = 50*x + 0.2*x.*x%每季度的生产费用
```

```
prob.Constraints.first = x(1) > 40

prob.Constraints.second = x(1) + x(2) > 100

prob.Constraints.third = x(1) + x(2) + x(3) > 180

storage_cost = (x(1) - 40 + x(2) + x(1) - 100) *4
```

```
prob.Objective = storage_cost + sum(c)
```

[sol optival] = solve(prob)

将使用 quadprog 求解问题。

找到满足约束的最小值。

优化已完成,因为目标函数沿 可行方向在最优性容差值的范围内呈现非递减, 并且在约束容差值范围内满足约束。

<停止条件详细信息> sol = 包含以下字段的 struct: num: [3×1 double] optival = 1.1280e+04

sol.num

ans = 3×1

50.0000

60.0000

70.0000

作业 Chapter 3 - 2 -

2. (3.2)

我在 MATLAB 的实时编辑器中完成了该题的求解,具体代码和输出在下一页中给出。

```
delta_theta = optimvar("delta_theta",6,"LowerBound",-pi/6,"UpperBound",pi/6)
x0 = [150 85 150 145 130 0]
y0 = [140 85 155 50 150 0]
theta0 = [243 236 220.5 159 230 52]
theta = theta0 + delta_theta'
v = 800%飞机飞行速度
thetas = repmat(theta,6,1)
x0s = repmat(x0,6,1)
y0s = repmat(y0,6,1)
a = 4*v*v*(sin((thetas-thetas')./2)).*(sin((thetas-thetas')/2))
b = 2*v*((x0s-x0s').*(cos(thetas)-cos(thetas'))+(y0s-y0s').*(sin(thetas)-
sin(thetas')))
c = (x0s-x0s').*(x0s-x0s') + (y0s-y0s').*(y0s-y0s') - 64
Delta = b.*b-4*a.*c - diag(ones(6,1))*1e10
%关于对角线对称,为了确保对角线也满足不等式约束,所以减去一个对角阵
prob.Constraints.delta = Delta <=0</pre>
prob.Objective = sum(delta_theta.*delta_theta)
prob =
 OptimizationProblem - 属性:
     Description: 'plane'
   ObjectiveSense: 'minimize'
       Variables: [1×1 struct] containing 1 OptimizationVariable
       Objective: [1×1 OptimizationExpression]
     Constraints: [1x1 struct] containing 1 OptimizationConstraint
 请使用 show 查看问题表示。
guess.delta_theta = [0 0 0 0 0 0]
guess = 包含以下字段的 struct:
   delta_theta: [0 0 0 0 0 0]
```

prob = optimproblem("Description", "plane", "ObjectiveSense", "minimize")

[sol optimval]=solve(prob,guess)

将使用 fmincon 求解问题。

警告: 矩阵接近奇异值,或者缩放不良。结果可能不准确。RCOND = 2.946843e-17。 警告:矩阵接近奇异值,或者缩放不良。结果可能不准确。RCOND = 2.946843e-17。 找到目标函数值更低的可行点。

可能存在局部最小值。满足约束。

fmincon 已停止,因为当前步长小于 步长容差值并且在约束容差值范围内满足约束。

<停止条件详细信息> sol = 包含以下字段的 struct: delta_theta: [6×1 double] optimval = 0.3968

sol.delta_theta

ans = 6×1

- -0.1982
- -0.1861
- 0.1155
- -0.4772
- -0.0804
- 0.2744

作业 Chapter 3 - **3** -

3. (3.3)

我在 MATLAB 的实时编辑器中完成了该题的求解,具体代码和输出在下一页中给出。

由于 \max 函数无法直接出现在 optimexpr 中,我使用 $\mathrm{fcn2optimexpr}$ 将该功能转化为可以使用的 optimexpr。同时,在调试的过程中,我发现如果惩罚项过大,则 MATLAB 无法进行求解,当我把惩罚项 从 $\mathrm{1e20}$ 调整为 $\mathrm{1e5}$ 后便能正常求解。

```
prob = optimproblem("Description", "plane", "ObjectiveSense", "minimize")
delta theta = optimvar("delta theta",6)
x0 = [150 85 150 145 130 0]
y0 = [140 85 155 50 150 0]
theta0 = [243 236 220.5 159 230 52]
theta = theta0 + delta_theta'
v = 800%飞机飞行速度
thetas = repmat(theta,6,1)
x0s = repmat(x0,6,1)
y0s = repmat(y0,6,1)
a = 4*v*v*(sin((thetas-thetas')./2)).*(sin((thetas-thetas')/2))
b = 2*v*((x0s-x0s').*(cos(thetas)-cos(thetas'))+(y0s-y0s').*(sin(thetas)-
sin(thetas')))
c = (x0s-x0s').*(x0s-x0s') + (y0s-y0s').*(y0s-y0s') - 64
Delta = b.*b-4*a.*c - diag(ones(6,1))*1e10
%关于对角线对称,为了确保对角线也满足不等式约束,所以减去一个对角阵
mymax = @(x)sum(sum((x>=0).*x))
prob.Objective = sum(delta_theta.*delta_theta)+...
1e5*fcn2optimexpr(mymax,Delta)+1e5*fcn2optimexpr(mymax,delta_theta-pi/6)+...
1e5*fcn2optimexpr(mymax,-pi/6-delta_theta)%惩罚项不宜过大
prob =
 OptimizationProblem - 属性:
     Description: 'plane'
   ObjectiveSense: 'minimize'
       Variables: [1×1 struct] containing 1 OptimizationVariable
       Objective: [1x1 OptimizationExpression]
     Constraints: [0x0 struct] containing 0 OptimizationConstraints
 请使用 show 查看问题表示。
```

guess.delta_theta = [0 0 0 0 0 0]

```
guess = 包含以下字段的 struct:
delta_theta: [0 0 0 0 0 0]
```

[sol optimval]=solve(prob,guess)

将使用 fminunc 求解问题。

找到局部最小值。

优化已完成,因为梯度大小小于 最优性容差的值。

<停止条件详细信息> sol = 包含以下字段的 struct: delta_theta: [6×1 double] optimval = 0.1982

sol.delta_theta

ans = 6×1 -0.1475 0 0.2936 -0.0412 0.2861 作业 Chapter 3 - **4** -

4. (3.4)

我在 MATLAB 的实时编辑器中完成了该题的求解,具体代码和输出在下一页中给出。 程序给出的最大值为 18.0833。

```
prob = optimproblem("Description","function","ObjectiveSense","max")
x1 = optimvar("x1")
x2 = optimvar("x2")
x3 = optimvar("x3")
prob.Objective = 2*x1+3*x1*x1 + 3*x2+ x2*x2 + x3
prob.Constraints.inq1 = x1 + 2*x1*x1 + x2 + 2*x2*x2 + x3 <= 10
prob.Constraints.inq2 = x1 + x1*x1 + x2 + x2*x2 - x3 <= 50
prob.Constraints.inq3 = 2*x1 + x1*x1 + 2*x2 + x3 <= 40
prob.Constraints.eng1 = x1*x1 + x3 == 2
prob.Constraints.inq4 = x1 + 2*x2*x2 >= 1
prob.Constraints.inq5 = x1>=0
initialGuess.x1 = 1
initialGuess = 包含以下字段的 struct:
   x1: 1
   x2: 10
   x3: 1
initialGuess.x2 = 10
initialGuess = 包含以下字段的 struct:
   x1: 1
   x2: 10
   x3: 1
initialGuess.x3 = 1
initialGuess = 包含以下字段的 struct:
   x1: 1
   x2: 10
   x3: 1
[sol optival] = solve(prob,initialGuess)
将使用 fmincon 求解问题。
找到满足约束的局部最小值。
优化已完成, 因为目标函数沿
可行方向在最优性容差值范围内呈现非递减,
并且在约束容差值范围内满足约束。
<停止条件详细信息>
sol = 包含以下字段的 struct:
   x1: 2.3333
   x2: 0.1667
   x3: -3.4444
optival = 18.0833
```