$$q_{0} - \underset{\theta_{(0,0,0)}}{\mathsf{Rx}} - \underset{\theta_{(0,0,1)}}{\mathsf{Rz}} - \underset{\theta_{(0,0,2)}}{\mathsf{Rx}} -$$

$$q_{1} - \underset{\theta_{(0,1,0)}}{\mathsf{Rx}} - \underset{\theta_{(0,1,1)}}{\mathsf{Rz}} - \underset{\theta_{(0,1,2)}}{\mathsf{Rx}} -$$

$$q_{2} - \underset{\theta_{(0,2,0)}}{\mathsf{Rx}} - \underset{\theta_{(0,2,1)}}{\mathsf{Rz}} - \underset{\theta_{(0,2,2)}}{\mathsf{Rx}} -$$

$$q_{3} - \underset{\theta_{(0,3,0)}}{\mathsf{Rx}} - \underset{\theta_{(0,3,1)}}{\mathsf{Rz}} - \underset{\theta_{(0,3,2)}}{\mathsf{Rx}} -$$

$$q_{4} - \underset{\theta_{(0,4,0)}}{\mathsf{Rx}} - \underset{\theta_{(0,4,1)}}{\mathsf{Rz}} - \underset{\theta_{(0,4,2)}}{\mathsf{Rx}} -$$