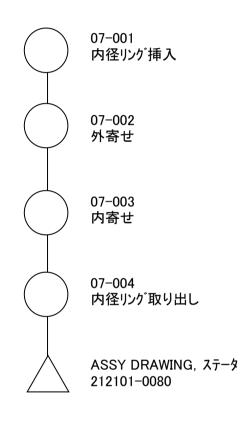
工程系統図	電機製造2部 生技4室 吉 小 山	配 布 先
ライン名	アセンブリ品番、品名 212100-0080	<sup>名称</sup> 量確用
690A MGステータライン	ステータS/A, モータ	重点管理指定 💲 🗘 🔘 🖸
系統No. 系統名 < 1 / 1 >	→ 品番、品名	納入先、引当車種
07	212100-0080	トヨタ
端末修正	ステータS/A, モータ	690A



 $L\pm0.8$ 

 $0 \pm 1.5$ 

 $95.05 \pm 1$ 

# 工程管理明細書

発行課 電機製造2部 生技4室 作成日付

吉 Ш <u>6/02/08|6/02/08</u> 6/02/08  $\blacksquare$ 坂 地

 $L\pm 0.$ 

2

(59.

 $95.05 \pm 2$ 

配 布 先

初期流動用

\$ \$ © ©

系統No. 一系統図番号 ライン名

690A MGステータライン

工程No. 工程名 ステーション名

2/8/2016 アセンブリ品番、品名

212100-0080

ステータS/A, モータ

品番、品名

〈加工図〉

【図面規格】

径方向位置

周方向位置

【加工模式図】

高さ位置

<1/1>

212100-0080

ステータS/A, モータ

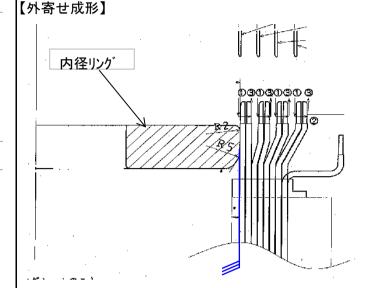
重点管理指定 納入先、引当車種

トヨタ

名称

690A

〈加工図〉



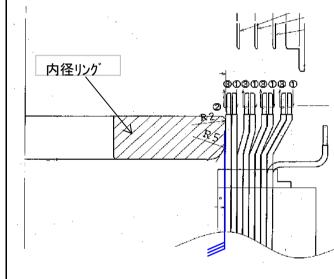
### 【内寄せ成形】

初期流動期間中の検討結果反映

改定理由

小坂

改定者



# 端末修正(1号)

### 〈工程仕様〉

07

捻り成形後の径方向の端末が外径側に膨らむため 端末を外寄せ、内寄せ成形して端末を溶接電極クランプ できる範囲まで修正する。

## <設備>

NO.1 設備

設備機番 SMC-0812 設備名 端末修正機

型式 容量

メーカー名

3.9kW, 2t 工機部

〈加工条件〉

サイクルタイム 90s

内径リング径  $\phi$  147.396g6

ブレート、先端差込高さ 90.05(反リードコア端面より)

#### 【外寄せ加工条件】

ブレード名称	①差込位置	②外寄せ位置		
2層 — 3層間	91.78	96.40		
4層 — 5層間	85.30	89.12		
6層 — 7層間	79.20	82.84		
8層内側	71.83	75.06		

#### 【内寄せ加工条件】

ブレード名称	①差込位置	②内寄せ位置		
1層外側	98.39	91.89		
2層外側 6,10,14スロットのみ)	98.39	92.39		
2層 - 3層間	92.29	86.34		
4層 — 5層間	85.51	81.64		
6層 — 7層間	79.26	75.99		

#### 〈作業方法〉

- 1. ワークを設備に搬入する
- 2. 内径リングを挿入する
- 3. 1st,2stの外寄せ成形を実施する。
- 4. 1st,2stの内寄せ成形を実施する。 (外寄成形とラップ動作)

1/19/2017 管理間隔

改定日

 $\triangle 2$ No.

5. 内径リングを取り外す。

#### <品質>△

J-R95. 04±0. 8

〈定期清掃〉

以下項目に関しては、フェンツ等で定期清掃のこと。

- ▪修正矢
- ・ワーク受け

#### <日常点検>

- ・日常点検チェックシートに基づき実施の事。
- ・給油指導表に基づき実施の事。

### <不良品処置>

改定項目

端末修正失敗したワークは全て廃却の事。

計測時重	垂	重 No.	特性	管 理 方 法		工程能力		品質 ID	
	里		計測器	管理間隔	管理手法	管理者	$\sigma$ , X, Cp, Cpk	備考	関係基準
♦		1	メインエアー圧 0.4±0.05MPa	1/直(仕掛かり時)	条件管理	作業者			
<b>*</b>			圧力計(0.001)		チェックシート				
		2	コア位置決め部 異物付着無きこと	1/直(仕掛かり時)	条件管理	作業者			
<u> </u>			目視		チェックシート				
L♦		3	成形ブレード、傷・打コン・欠け無きこと	1/直(仕掛かり時)	条件管理	作業者			
`			目視		チェックシート				
·•		4	径方向位置 1T:95.04, 2T:92.8mm ±0.8mm						
•			3次元測定器	条件変更時	記録紙	班長		16スロット測定(No.1、4、7・・・3スロット毎)	
		5	径方向位置 3T:89.06, 4T:86.81mm ±0.8mm						
•			3次元測定器	条件変更時	記録紙	班長		16スロット測定(No.1、4、7・・・3スロット毎)	
		6	径方向位置 5T:83.07, 6T:80.82mm ±0.8mm		47 64				
*			3次元測定器	条件変更時	記録紙	班長		16スロット測定(No.1、4、7・・・3スロット毎)	
		7	径方向位置 7T:77.08, 8T:74.84mm ±0.8mm	<b>5</b> 111 <b></b>	^- ^-				
		_	3次元測定器	条件変更時	記録紙	班長		16スロット測定(No.1、4、7・・・3スロット毎)	
<b>.</b>		8	周方向位置 0±1.5	<b>5</b> 111 <b></b>	^- ^-				
			3次元測定器	条件変更時	記録紙	班長		16スロット測定(No.1、4、7・・・3スロット毎)	
			高さ位置 95.05±1	1/直、修正矢交換時	記録紙	作業者			
			専用測定器(0.01)		=7 52 64	/L Alle +/			
♦		10	成形側高さ 22.1+0.5/-0.3	1/直、修正矢交換即	記球紙	作業者			
		4.4	専用測定器(0.01)	1/# WT 5 + 12 5	T h	<i>/⊢</i> ₩ ★			
L		11	コイル変形/キス゛なきこと	1/直、修正矢交換即	ナエツク	作業者		阳	
<u> </u>			目視				<u> </u>	*限度見本参照	