

# **INF3995 – Projet de conception d'un système informatique**

## **Rapport d'avancement de projet – Équipe 106**

**Remise : 6 octobre 2025**

### **Tâches réalisées durant la semaine**

- Anis Menouar
  - 1. Révision du PDR
  - 2. Recherche sur l'odométrie
  - 3. Recherche sur la cartographie et la librairie Slam-toolbox
- Arnaud Grandisson
  - 1. Révision du PDR
  - 2. Prise en main du package slam\_toolbox
  - 3. Programmation d'un prototype qui lance la cartographie en même temps que le robot
  - 4. Recherche sur l'affichage de la carte sur un site web
  - 5. Prototypage d'une structure fonctionnel pour le transfert de données de carte vers le site web
- Matis Roux
  - 1. Révision du PDR
  - 2. Avancement du Docker Compose
  - 3. Tests du docker sur la station au sol
- Sarah Aksas
  - 1. Révision du PDR
  - 2. Réalisation de tests pratiques sur Docker
  - 3. Rédaction des issues du CDR et des jalons
- Félix Paillé Dowell
  - 1. Révision du PDR
  - 2. Tests du docker sur la station au sol
  - 3. Révision du fonctionnement des fonctionnalités RF1 et RF2
- Patrick Léonnel Nzudom Ketchateu
  - 1. Révision du PDR
  - 2. Avancement du Docker Compose
  - 3. Recherche sur odometrie et Slam

### **Les enjeux majeurs rencontrés**

- La grève de la stm a rendu les déplacements vers l'école plus compliqués pour le laboratoire de vendredi
- L'utilisation de nouvelles composantes du robot comment odométrie ou lidar qui sont moins maîtrisé ont rendu le début de la cartographie compliqué

### **Le plan d'action pour la semaine en cours :**

1. Avoir terminé une première version de la cartographie avec 1 robot
  - a. Recueillir les données de la carte pour les envoyer vers le serveur web
  - b. Récupérer les données sur le serveur web et les afficher sur le front-end
  - c. Synchroniser la mise à jour de la carte avec la vue sur le front-end