

# Capítulo 1

## Espaços Vetoriais

Videoaula 12 - Espaços Vetoriais

<https://www.youtube.com/watch?v=UkKQEYRdiks>

Videoaula 18 - Espaços Vetoriais Abstratos

<https://www.youtube.com/watch?v=dkaUQG1Ic3A>

Videoaula 13 - Subespaços Vetoriais

<https://www.youtube.com/watch?v=4D-q80IXa94>

Videoaula 16 - Base e Dimensão

<https://www.youtube.com/watch?v=wSXwQ3gM7Eo>

Videoaula 17 - Coordenadas

<https://www.youtube.com/watch?v=GPnZsHawg6A>

Videoaula 20 - Ortogonalidade

<https://www.youtube.com/watch?v=QxsxaQrCHww>

Videoaula 21 - Processo de Ortogonalização de Gram-Schmidt

<https://www.youtube.com/watch?v=GbQ-pjpsY9Q>

## 1.1 Espaços Vetoriais

Espaços vetoriais são, basicamente, a nossa bancada de trabalho, e os vetores, as ferramentas com as quais construímos muitas funcionalidades. Exemplos disso são as LLMs (ChatGPT, Gemini, DeepSeek) e os sites de busca (Google, DuckDuckGo). Eles utilizam vetores para executar suas tarefas: todas as entradas são convertidas para dentro de um espaço vetorial e, de acordo com a posição do seu vetor, o sistema aproxima os resultados mais relevantes para você.

Além das aplicações na vida real, também temos na matemática pura, espaços vetoriais são muito necessário em cálculo de múltiplas variáveis e uma das bases de análise funcional.

**Definição 1.1.1.** ***Espaços vetorial** é um conjunto  $V$  não vazio no qual existe as operações de adição (entre vetores) e multiplicação por um número real (escalar), respeitando as seguintes propriedades com as operações citadas:*

**Adição:**

- (A1)  $u + v = v + u$  (Comutatividade);
- (A2)  $(u + v) + w = u + (v + w)$  (Associatividade);
- (A3)  $\exists v : v + u = u + v = u$  denotamos  $v$  por  $\vec{0}$  (Vetor nulo);
- (A4)  $\forall u \exists v : u + v = v + u = \vec{0}$  denotamos  $v$  por  $-u$  (Inverso aditivo).

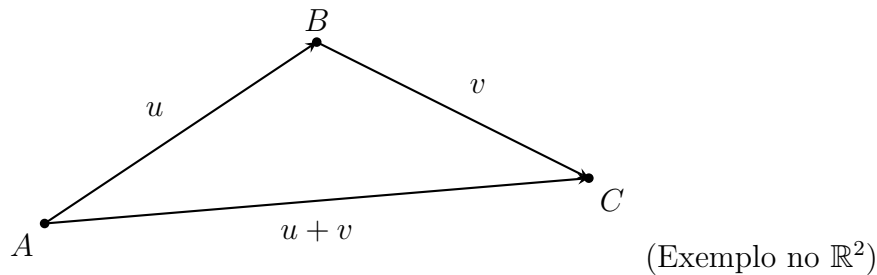
**Multiplicação por Escalar:**

- (M1)  $\alpha(u + v) = \alpha u + \alpha v$  (Distributividade de um escalar);
- (M2)  $(\alpha + \beta)v = \alpha v + \beta v$  (Distributividade de um vetor);
- (M3)  $v \cdot 1 = v$  (Multiplicação por 1);
- (M4)  $\alpha(\beta \cdot v) = (\alpha \cdot \beta)v$  (Associatividade).

**Definição 1.1.2.** *Elementos de um espaço vetorial  $V$  são denominados **vetores**.*

*Exemplo 1.1.3* (Exemplo de espaço vetorial). O plano euclidiano de dimensão  $n$  ( $\mathbb{R}^n$ ) é um dos exemplos mais clássicos de espaço vetorial, seja dois vetores  $u = (\eta_1, \dots, \eta_n)$  e  $v = (\delta_1, \dots, \delta_n)$  e também dois escalares  $\alpha$  e  $\beta$ , com sua soma e multiplicação definido por:

$$\begin{aligned} u + v &= (\eta_1 + \delta_1, \dots, \eta_n + \delta_n) \\ \alpha \cdot u &= (\alpha\eta_1, \dots, \alpha\eta_n) \end{aligned}$$



*Exemplo 1.1.4* (Exemplo de espaço vetorial). O conjunto das matrizes  $n \times m$  com soma entre vetores e multiplicação por escalar definido da seguinte forma:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2m} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nm} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \dots & b_{1m} \\ b_{21} & b_{22} & \dots & b_{2m} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ b_{n1} & b_{n2} & \dots & b_{nm} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (a+b)_{11} & (a+b)_{12} & \dots & (a+b)_{1m} \\ (a+b)_{21} & (a+b)_{22} & \dots & (a+b)_{2m} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ (a+b)_{n1} & (a+b)_{n2} & \dots & (a+b)_{nm} \end{bmatrix}$$

$$\alpha \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2m} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nm} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (\alpha a)_{11} & (\alpha a)_{12} & \dots & (\alpha a)_{1m} \\ (\alpha a)_{21} & (\alpha a)_{22} & \dots & (\alpha a)_{2m} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ (\alpha a)_{n1} & (\alpha a)_{n2} & \dots & (\alpha a)_{nm} \end{bmatrix}$$

é um espaço vetorial, chamado de espaço vetorial das matrizes  $n \times m$ .

## Exercícios

1. Descreva o vetor nulo dos seguintes espaços vetoriais, considerando as operações usuais:

a)  $\mathbb{R}^5$

b)  $\mathbb{M}_{3 \times 2}$

2. Mostre que o espaço  $\mathbb{P}_n = \{p(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n : a_0, a_1, a_2, a_3, \dots, a_n \in \mathbb{R}\}$  dos polinômios reais de grau menor ou igual a  $n$  é um espaço vetorial real, com as operações usuais de soma e multiplicação por escalar.
3. Verifique se  $V = \{x \in \mathbb{R} : x > 0\}$  é um espaço vetorial com as operações de adição ( $\oplus$ ) e a multiplicação por escalar ( $\odot$ ) dadas abaixo. Em caso positivo, prove e indique o vetor nulo (neutro aditivo) e o inverso aditivo.

$$x \oplus y = xy \quad \text{e} \quad \alpha \odot x = x^\alpha$$

## 1.2 Subespaços Vetoriais

Subespaços vetoriais são subconjuntos de um espaço vetorial maior que ainda utilizam das mesmas operações e são "independentes" do espaço vetorial original, sendo mais exato:

**Definição 1.2.1.** *Seja  $E$  um espaço vetorial. Um **subespaço vetorial** (ou simplesmente **subespaço**) de  $E$  é um subconjunto  $F \subset E$  com as seguintes propriedades:*

(P1)  $\vec{0} \in F$ ;

(P2) Se  $u, v \in F$  então  $u + v \in F$ ;

(P3) Se  $v \in F$  então, para todo  $\alpha \in \mathbb{R}$ ,  $\alpha v \in F$ .

Decorrendo da definição, percebemos que todo subespaço é um espaço vetorial em si mesmo, também percebemos que em todo espaço vetorial existe o **subespaço trivial**, composto somente pelo vetor nulo.

## Exercícios

1. Prove que um plano é um subespaço vetorial de  $\mathbb{R}^3$  se, e somente se, o plano passa pela origem.
2. Sejam  $A_{m \times n}$  e  $B_{n \times 1}$  matrizes. Prove que o conjunto solução de  $AX = B$  é subespaço vetorial de  $M_{n \times 1}$  se, e somente se,  $B = 0$ .

## 1.3 Base, Dimensão e Coordenadas

## 1.4 Produto Interno

## 1.5 Ortogonalidade

### 1.5.1 Processo de Ortogonalização de Gram-Schmidt