Введение

В данном проекте была поставлена задача разработки оптимизирующего компилятора для языка, описываемого заданной грамматикой.

Для реализации проекта был выбран язык С#. В связи с этим было принято решение использовать генератор синтаксического анализатора Yacc и генератор лексического анализатора Lex.

Структура проекта

Проект состоит из следующих основных компонентов:

- библиотека, реализующая оптимизации;
- консольное приложение;
- реализация GUI (графический интерфейс в рамках IDE)
- проект с тестами

Содержание:

- 1. Парсер языка и построение AST-дерева.
- 2. Реализация Pretty Print визитора.
- 3. Структура для работы с трехадресным кодом.
- 4. Генерация трехадресного кода по синтаксическому дереву.
- 5. Выделение базовых блоков в трехадресном коде.
- 6. Структура графа потока управления (CFG), создание CFG по набору базовых блоков.
- 7. Накопление Def-Use и Use-Def информации в пределах ББл.
- 8. Алгоритм выделения "живых" переменных и удаление "мертвого" кода (каскадное).
- 9. Свертка констант, протяжка констант.
- 10. Применение алгебраических и логических тождеств.
- 11. Протяжка копий.
- 12. Общий алгоритм при наличии вектора оптимизаций (О1, О2, ...).
- 13. Представление данных для анализа потока данных (DFA).
- 14. Интерфейс передаточной функции.
- 15. Передаточная функция для достигающих определений, множества gen и kill.
- 16. Настроить СІ, авторевью кода и тесты.
- 17. Реализация передаточной функции композицией.
- 18. Итерационный алгоритм для достигающих определений.
- 19. Вычисление множеств Use(B) и Def(B) для активных переменных.
- 20. Реализация общего итерационного алгоритма.
- 21. Поиск множеств E_GEN и E_KILL для базового блока.
- 22. Итерационный алгоритм для достигающих выражений.
- 23. Тестирование итерационного алгоритма для достигающих выражений.
- 24. Удаление мертвого кода между базовыми блоками.
- 25. Генерация IL-кода.
- 26. Создание простого аналога среды разработки (IDE).
- 27. Оптимизация "Распространение констант" между базовыми блоками.
- 28. Базовые структуры и итерационный алгоритм для распросранения констант.
- 29. Нумерация ББЛ в порядке "Обращение обратного порядка обхода".
- 30. Проверка CFG на приводимость.
- 31. Расчет глубины CFG.
- 32. Модифицировать итерационный Алгоритм с нумерацией базовых блоков и подсчётом количества итераций.
- 33. Примеры неправильных нумераций с тах кол-вом итераций.

- 34. Обобщённый итерационный алгоритм.
- 35. Классификация рёбер CFG.

Название задачи

Парсер языка и построение AST-дерева

Постановка задачи

Написать парсер языка на языке C# с использованием GPLex и Yacc. Реализовать построение синтаксического дерева программы.

Зависимости задач в графе задач

От задачи зависит:

- Базовые визиторы
- PrettyPrinter
- Генерация трёхадресного кода

Теоретическая часть задачи

Для решения данной задачи необходимо реализовать две составляющие: лексер и парсер языка.

Опр. Лексический анализатор (лексер) — это программа или часть программы, выполняющая лексический анализ. Лексер предназначен для разбиения входного потока символов на лексемы - отдельные, осмысленные единицы программы.

Основные задачи, которые выполняет лексер:

• Выделение идентификаторов и целых чисел

- Выделение ключевых слов
- Выделение символьных токенов

Опр. Парсер (или синтаксический анализатор) — часть программы, преобразующей входные данные (как правило, текст) в структурированный формат. Парсер выполняет синтаксический анализ текста. Парсер принимает на вход поток лексем и формирует абстрактное синтаксическое дерево (AST).

Практическая часть задачи (реализация)

Для автоматического создания парсера создаются файлы SimpleLex.lex (описание лексического анализатора) и SimpleYacc.y (описание синтаксического анализатора).

Код лексического и синтаксического анализаторов создаются на C# запуском командного файла generateParserScanner.bat.

Синтаксически управляемая трансляция состоит в том, что при разборе текста программы на каждое распознанное правило грамматики выполняется некоторое действие. Данные действия придают смысл трансляции (переводу) и поэтому мы называем их семантическими. Семантические действия записываются в .у-файле после правил в фигурных скобках и представляют собой код программы на С# (целевом языке компилятора).

Как правило, при трансляции программа переводится в другую форму, более приспособленную для анализа, дальнейших преобразований и генерации кода.

Мы будем переводить текст программы в так называемое синтаксическое дерево. Если синтаксическое дерево построено, то программа синтаксически правильная, и ее можно подвергать дальнейшей обработке.

В синтаксическое дерево включаются узлы, соответствующие всем синтаксическим конструкциям языка. Атрибутами этих узлов являются их существенные характеристики. Например, для узла оператора присваивания AssignNode такими атрибутами являются IdNode - идентификатор в левой части оператора присваивания и ExprNode - выражение в правой части оператора присваивания.

Парсер языка

Парсер был реализован для языка со следующим синтаксисом:

```
а = 777; // оператор присваивания
```

```
// пример арифметических операций

a = a - b;

a = a + b;

a = a * 3;

a = 5 * b;
```

```
// пример операторов сравнения

c = a < b;

c = b > a;
```

```
c = a != b;
c = a == b;
// логическое "нет"
c = !a;
```

```
// полная форма условного оператора

if (a < b)
    a = 555;

else
{
    b = 666;
    c = 777;
}

// сокращенная форма условного оператора

if (b == c)
    c = 666;
```

```
// операторы циклов

// цикл while

while(3)

{
    ...
}

// цикл for c шагом 2

for(i = 0, 10, 2)

{
    ...
```

```
}
// цикл for c шагом 1 по умолчанию

for(i = 0, 10)
{
....
}
```

```
// оператор вывода
print(a);
print(a, b, c);
```

```
// оператор goto
goto h;
// переход по метке
h: {c = a + b;}
```

Для создания парсера использовались GPLex и Yacc, были созданы соответствующие файлы .lex и .y.

Пример содержимого .lex файла:

```
{ID} {
  int res = ScannerHelper.GetIDToken(yytext);
  if (res == (int)Tokens.ID)
    yylval.sVal = yytext;
  return res;
}
```

```
"=" { return (int)Tokens.ASSIGN; }
";" { return (int)Tokens.SEMICOLON; }
```

Пример содержимого .у файла:

```
%token <iVal> INUM
%token <sVal> ID
%type <eVal> expr ident W T F
%type <stVal> assign statement cycle for if
expr : W \{ \$\$ = \$1; \}
     | expr LT W \{ \$\$ = new BinaryNode(\$1, \$3, OperationType.
Less); }
     | expr GT W { $$ = new BinaryNode($1, $3, OperationType.
Greater); }
     | expr LE W \{ \$\$ = new BinaryNode(\$1, \$3, OperationType.
LessEq); }
     | expr GE W { $$ = new BinaryNode($1, $3, OperationType.
GreaterEq); }
     | expr EQ W \{ \$\$ = new BinaryNode(\$1, \$3, OperationType.
Equal); }
     | expr NEQ W { $$ = new BinaryNode($1, $3, OperationType
.NotEqual); }
```

Построение AST-дерева

Для построения AST дерева были созданы классы для каждого типа узла:

- Node.cs базовый класс для всех узлов
- ExprNode.cs базовый класс для выражений
- AssignNode.cs операция присваивания
- BinaryNode.cs класс для бинарных операций
- UnaryNode.cs класс для унарных операций
- ExprListNode.cs класс для списка операций
- IntNumNode.cs класс для целочисленных констант
- IdNode.cs класс для идентификаторов
- StatementNode.cs базовый класс для всех операторов
- BlockNode.cs класс для блока
- CycleNode.cs класс для цикла while
- ForNode.cs класс для цикла for

- GoToNode.cs класс для goto
- IfNode.cs класс для оператора сравнения
- LabeledNode.cs класс метки goto
- PrintNode.cs класс оператора вывода
- EmptyNode.cs класс для пустого узла

Пример кода, описывающего оператор вывода:

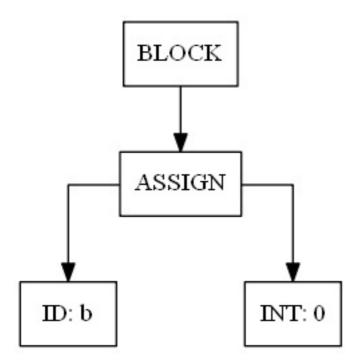
```
namespace Compiler.Parser.AST
{
    public class PrintNode : StatementNode
    {
        public ExprListNode ExprList { get; set; }

        public PrintNode(ExprListNode exprlist)
        {
            ExprList = exprlist;
        }
    }
}
```

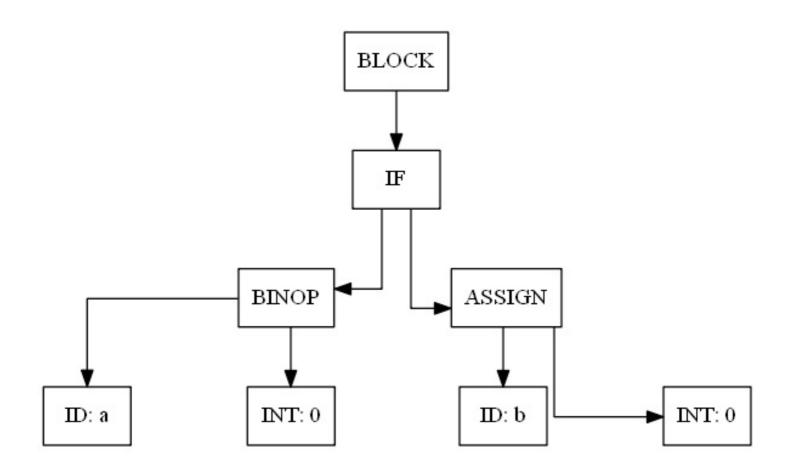
Тесты

1.

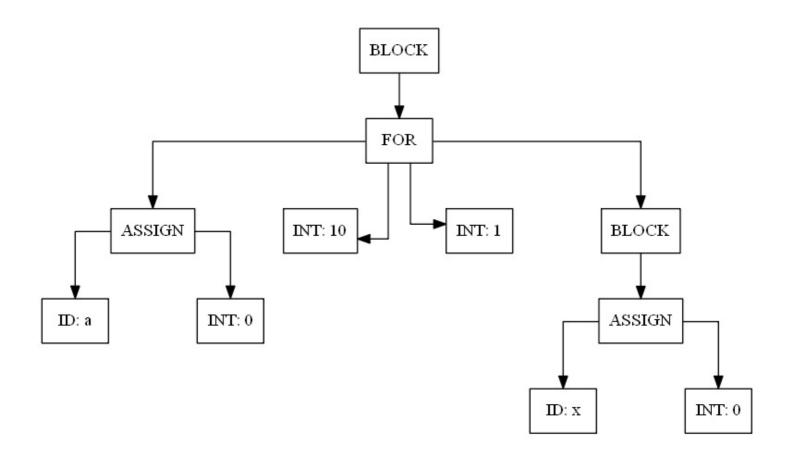
$$b = 0;$$



$$b = 0;$$



```
for(a = 0, 10, 1) {
    x = 0;
}
```

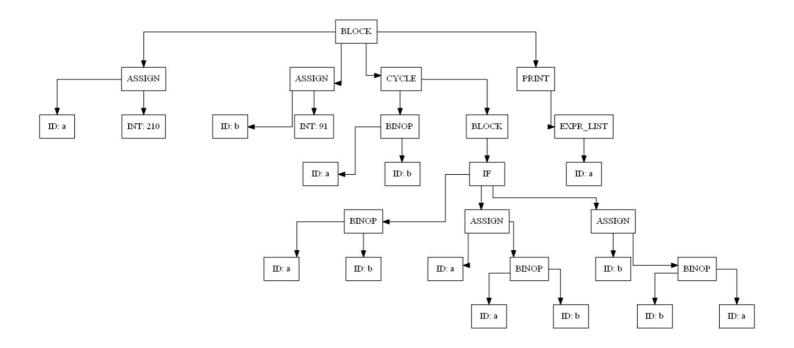


Пример работы.

Алгоритм Евклида.

```
a = 210;
b = 91;

while (a != b)
{
    if (a > b)
        a = a - b;
    else
        b = b - a;
}
print (a);
```



Название задачи

Реализация Pretty Print визитора

Постановка задачи

Heoбходимо реализовать Pretty Print визитор, который по AST восстанавливает отформатированный исходный код программы.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

• AST-дерево

Теоретическая часть задачи

Для восстановления исходного кода программы по AST будем совершать обход дерева,

накопливая код в поле визитора Text, при этом учитывая тип посещаемго узла.

Для этого класс PrettyPrintVisitor реализует интерфейс Ivisitor.

Отступы поддерживаются с помощью переменной Indent, которая увеличивается на 2

при входе в блок и уменьшается на 2 перед выходом из блока.

Практическая часть задачи (реализация)

Набор методов класса PrettyPrintVisitor, реализующих Ivisitor:

```
VisitIdNode(IdNode id)
0.
1.
    VisitIntNumNode(IntNumNode num)
   VisitUnaryNode(UnaryNode unop)
2.
   VisitBinaryNode(BinaryNode binop)
3.
4.
   VisitAssignNode(AssignNode a)
   VisitCycleNode(CycleNode c)
5.
    VisitBlockNode(BlockNode bl)
6.
   VisitPrintNode(PrintNode p)
7.
8.
   VisitGoToNode(GoToNode q)
   VisitLabeledNode(LabeledNode l)
9.
10. VisitExprListNode(ExprListNode el)
11. VisitIfNode(IfNode iif)
12. VisitForNode(ForNode w)
13. VisitEmptyNode(EmptyNode w)
14. VisitExprNode(ExprNode s)
```

Пример реализации VisitExprListNode:

Пример работы.

Исходный код:

```
if (1 < -3)
    a = 123;
else
    goto h;
for(i = 0, 10)
{
    print(1 >= 3);
    if (1 + 3)
    {
        a = 1;
    }
}
h: {c = a + b;}
```

Исходный код, восстановленный через PrettyPrintVisitor:

```
if ((1 < - 3))
  a = 123;
else
  goto h;
for(i = 0,10,1)
{
   print((1 >= 3));
```

```
if ((1 + 3))
{
    a = 1;
}
h:
{
    c = (a + b);
}
```

Название задачи:

Структура для работы с трехадресным кодом

Постановка задачи:

Реализовать структуру для работы с трехадресным кодом.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

AST

От задачи зависит:

- генерация трехадресного кода по синтаксическому дереву
- базовые блоки

Теоретическая часть задачи

Трехадресный код - это последовательность операторов вида:

- x = op z
- goto L
- if x goto L
- nop
- x = y op z

- x = y
- print

где x, y, z - имена, константы или сгенерированные компилятором временные объекты, L - метка, ор - бинарный оператор, print, goto - соответствующие операторы языка.

Трехадресный код представляет собой линеаризованное представление синтаксического дерева или ориентированного ациклического графа, в котором явные имена соответствуют внутренним узлам графа.

Практическая часть задачи (реализация)

Трехадресный код представляет собой иерархию классов:

- Sазовый класс строки кода, характеризуется уникальным идентификатором
 - пустая строка (пор, возможно помеченный)
 - оператор печати
 - оператор присваивания (основной оператор кода, может быть унарным и бинарным)
 - оператор безусловного перехода (goto label)
 - оператор условного перехода (if cond goto label)

Также присутсвует набор служебных классов:

- выражения-операнды
 - константы (целые числа)
 - переменные (именованные и не очень)

декоратор идентификатора - позволяет представить
 идентификатор(метку) строки в удобном для пользователя виде
 на печати или при отладке

Пример 1

```
a = 3;
b = 1 + 1;
c = a * b;
print(c);
```

Вывод:

```
l1 : t0 = 3
l0 : a = 3
l4 : t2 = 1
l5 : t3 = 1
l3 : t1 = 2
l2 : b = 2
l8 : t5 = 3
l9 : t6 = 2
l7 : t4 = 6
l6 : c = 6
l11 : t7 = 6
l10 : print t7
```

Пример 2

```
for(i = 0, 3, 1 + 1)
print(1, 2, 3);
```

Вывод:

```
10 : t0 = 0
12 : t2 = 1
13 : t3 = 1
11 : t1 = 2
14 : nop
16 : t4 = t1 >= 0
l7 : if t4 goto l12
19 : t6 = 3
18 : t5 = t0 <= 3
l10 : if t5 goto l30
l11 : goto l17
l12 : nop
115 : t8 = 3
114 : t7 = t0 >= 3
l16 : if t7 goto l30
l17 : nop
120 : t9 = 1
l19 : print t9
122 : t10 = 2
l21 : print t10
```

124 : t11 = 3

l23 : print t11

126 : t13 = 1

127 : t14 = 1

125 : t12 = 2

128 : t0 = t0 + 2

129 : goto 14

Название задачи:

Генерация трехадресного кода по синтаксическому дереву

Постановка задачи:

Релизовать генератор трехадресного кода по синтаксическому дереву.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

- AST
- Структура для работы с ТА кодом

От задачи зависит:

• Базовые блоки

Теоретическая часть задачи

Трехадресный код - это последовательность операторов вида:

- x = op z
- goto L
- if x goto L
- nop
- x = y op z

- x = y
- print

где x, y, z - имена, константы или сгенерированные компилятором временные объекты, L - метка, ор - бинарный оператор, print, goto - соответствующие операторы языка.

Трехадресный код представляет собой линеаризованное представление синтаксического дерева или ориентированного ациклического графа, в котором явные имена соответствуют внутренним узлам графа.

Практическая часть задачи (реализация)

Генератор трехадресного кода был выполнен с использованием паттерна *визитор*. С его помощью обходили исходное AST рекурсивно.

Входные данные:

• Синтаксическое дерево

Выходные данные:

• Список команд трехадресного кода

Используемые структуры данных:

• Структура для ТА кода

Пример работы 1

```
a = 3;
b = 1 + 1;
c = a * b;
print(c);
```

Вывод:

```
l1 : t0 = 3
l0 : a = 3
l4 : t2 = 1
l5 : t3 = 1
l3 : t1 = 2
l2 : b = 2
l8 : t5 = 3
l9 : t6 = 2
l7 : t4 = 6
l6 : c = 6
l11 : t7 = 6
l10 : print t7
```

Пример работы 2

```
for(i = 0, 3, 1 + 1)
  print(1, 2, 3);
```

Вывод:

```
10 : t0 = 0
12 : t2 = 1
13 : t3 = 1
11 : t1 = 2
14 : nop
16 : t4 = t1 >= 0
l7 : if t4 goto l12
19 : t6 = 3
18 : t5 = t0 <= 3
l10 : if t5 goto l30
l11 : goto l17
l12 : nop
115 : t8 = 3
114 : t7 = t0 >= 3
l16 : if t7 goto l30
l17 : nop
120 : t9 = 1
l19 : print t9
122 : t10 = 2
l21 : print t10
124 : t11 = 3
l23 : print t11
126 : t13 = 1
127 : t14 = 1
125 : t12 = 2
128 : t0 = t0 + 2
129 : goto 14
```

Название задачи

Выделение базовых блоков в трехадресном коде.

Постановка задачи

Предоставить возможность получить множество базовых блоков по исходному коду программы в формате трехадресного кода.

Зависимости задач в графе задач

- Все оптимизации на уровне базовых блоков
- Построение графа потока управления

Теоретическая часть задачи

Базовый блок – последовательность инструкций или кода, имеющая одну точку входа, одну точку выхода и не содержащая инструкций передачи управления ранее точки выхода. Другими словами, это последовательность инструкций, каждая из которых исполняется тогда и только тогда, когда исполняется первая инструкция из последовательности.

На начало базового блока может указывать одновременно несколько инструкций перехода, конец же блока — либо инструкция передачи управления, либо инструкция, предшествующая переходу.

Базовые блоки являются основной единицей кода, над которой проводятся оптимизации компилятором. Также они являются

Практическая часть задачи (реализация)

- Был реализован класс BasicBlock, который представляет собой простую обертку над массивом узлов трехадресного кода. Дополнительная возможность, которые предоставляет класс идентификация блока с помощью поля ID.
- Был реализован метод построения списка базовых блоков программы как часть класса TACode.
- При создании базового блока у команды, входящей в этот базовый блок, обновляется вспомогательное поле **Block**.

Основная работа алгоритма состоит в поиске лидеров. Лидер - это точка входа в базовый блок.

```
FindLeaders(CodeList)
  add(leaders, CodeList[0])
  for i = 1 to size(CodeList) do
    node = CodeList[i]

  if node is labeled and i not in leaders then
    add(leaders, i)
  if node is GoTo then
    add(leaders, i+1)
```

По полученному списку лидеров можно сделать разбиение на диапазоны участков кода. Т.е. из набора лидеров вида [а0, a1, a2,

```
а3, ...] получается набор лидеров вида [(а0, а1), (а1, а2), (а2, а3), ...]. При таком подходе для правильной группировки пар требуется добавить последнюю команду в список лидеров: add(leaders, size(CodeList)).
```

Для каждой полученной пары генерируется базовый блок, в который помещаются все команды из диапазона [a i, a {i+1})

Название задачи

Структура графа потока управления (CFG), создание CFG по набору базовых блоков.

Постановка задачи

Предоставить возможность получить граф потока управления по набору базовых блоков.

Зависимости задач в графе задач

- Все задачи анализа на уровне CFG
- Все оптимизации на уровне CFG
- IDE

Теоретическая часть задачи

Граф потока управления – множество всех возможных путей исполнения программы, представленное в виде графа.

В графе потока управления каждый узел графа соответствует базовому блоку.

В графе потока управления устанавливаются связи между подряд идущими базовыми блоками, кроме случая, когда базовый блок завершается инструкцией перехода, а также между блоками в которых есть безусловный переход и блоками, куда этот переход ведет.

Практическая часть задачи (реализация)

- Был реализован класс **ControlFlowGraph**, который представляет собой простую обертку над массивом базовых блоков.
- В класс **BasicBlock** Были добавлены структуры для возможности установления связей между блоками.
- Был реализован метод построения связей между массивом базовых блоков.

Основная работа алгоритма состоит из двух этапов. На первом этапе происходит поиск **GoTo** (безусловных переходов) в последней строчке базового блока.

```
ConnectBasicBlocks(BBList)
  for i = 0 to size(BBList)
    bb = BBList[i]
    if lastLine(bb) is GoTo
        last = lastLine(bb)
        target = getTarget(last)
        targetNode = getNode(target)
        connect(bb, targetNode)
```

Таким образом мы устанавливаем явные связи между блоками с безусловными переходами и блоками, в которые эти переходы ведут.

Во второй части алгоритма происходит установление связей между идущими подряд базовыми блоками.

```
ConnectChainedBasicBlocks(BBList)
  for i = 0 to size(BBList) - 1
      current = BBList[i]
      next = BBList[i+1]
      if lastLine(cur) is GoTo
            continue
      connect(current, next)
```

Если в последней строке есть безусловный переход, то связи между блоками быть не может в силу семантики оператора GoTo.

Тесты

Трёхадресный код

Пример работы

Граф потока управления

```
В1
B2 v
B3 <--
B4----
B5
```

Название задачи

Накопление Def-Use и Use-Def информации в пределах ББл

Постановка задачи

Для базового блока необходимо реализовать Def-Use и Use-Def цепочки

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

• Трехадресный код

Теоретическая часть задачи

Будем разделять переменные на два типа: def-переменные и useпеременные.

Def-переменная - это определение переменной, когда ей присваивается какое-либо значение.

Use-переменная - это использование переменной, т.е. где-то в програмее переменной было присвоено значение, а теперь нас интересует только значение нашей переменной. Построение этих цепочек будем вести по следующим командам в терхадресном коде:

1) Assign: result = left op right

В данном варианте, result будет являтся def-переменной, a left и right -

use-переменной

(при условии, что left и right - это переменные, которые были определены ранее в коде).

```
2) ifGoto: if (x) goto L1
```

В данном варианте переменная x - будет являтся use-переменной (при условии, что x - это переменные, которые были определены ранее в коде).

```
3) Print: print(x)
```

В данном варианте переменная x - будет являтся use-переменной (при условии, что x - это переменные, которые были определены ранее в коде).

Структура Def-Use цепочки:

```
0. a = 5
1. x = a
2. a = 4
3. x = 3
4. y = x + 7
5. print(y)
6. print(x)
```

Практическая часть задачи (реализация)

```
/// Def цепочка
        /// </summary>
        public DList DList { get; }
        /// <summary>
        /// Use цепочка
        /// </summary>
        public UList UList { get; }
        /// Добавляет Use переменную в DList
        private void AddUseVariable(Expr expr, Guid strId)
        {
            if (expr is Var)
            {
                var variable = expr as Var;
                // Поиск последнего переопределения переменно
й
                var index = DList.FindLastIndex(v =>
                {
                    return v.DefVariable.Name.Id == variable.
Id;
                });
                var UVar = new DUVar(variable, N[strId]);
                // Добавление Use переменной
```

```
if (index != -1)
                    DList[index].AddUseVariables(UVar);
                else
                    UListNotValid.Add(UVar);
        /// Создает Use цепочку для базового блока
        private void BuildUList()
            foreach (var dN in DList)
                var dVar = dN.DefVariable;
                foreach (var uVar in dN.UseVariables)
                    UList.Add(new UNode(uVar as DUVar, dVar a
s DUVar));
                }
        }
        /// Добавляет Use переменные
        /// <param name="UseVariables">Список используемых пе
ременных</param>
        public void AddUseVariables(params DUVar[] UseVariabl
es)
```

```
this.UseVariables.AddRange(UseVariables.ToList())
        }
        /// Удаляет Use переменные
        /// <param name="UseVariables">Список используемых пе
ременных</param>
        public void RemoveUseVariables(params DUVar[] UseVari
ables)
            for (var i = 0; i < this.UseVariables.Count; i++)</pre>
                if (UseVariables.Contains(this.UseVariables[i
]))
                    this.UseVariables.RemoveAt(i--);
        }
```

```
DULists DL = new DULists(B);

// Use цепочка

var useList = new List<UNode> {
    new UNode(new DUVar(a, 1), new DUVar(a, 0)),
    new UNode(new DUVar(x, 2), new DUVar(x, 1)),
    new UNode(new DUVar(x, 3), new DUVar(x, 1)),
    new UNode(new DUVar(a, 3), new DUVar(a, 0)),
    new UNode(new DUVar(y, 4), new DUVar(y, 2)),
    new UNode(new DUVar(a, 5), new DUVar(a, 3))
```

```
};
// Def цепочка
var defList = new List<DNode> {
   new DNode(new DUVar(a, 0),
             new List<DUVar> {
             new DUVar(a, 1),
               new DUVar(a, 3)
             }),
   new DNode(new DUVar(x, 1),
             new List<DUVar> {
             new DUVar(x, 2),
               new DUVar(x, 3)
            }),
   new DNode(new DUVar(y, 2),
             new List<DUVar> {
             new DUVar(y, 4)
             }),
    new DNode(new DUVar(a, 3),
            new List<DUVar> {
               new DUVar(a, 5)
             }),
};
```

Алгоритм выделения "живых" переменных и удаление "мертвого" кода (каскадное)

Постановка задачи

Необходимо реализовать алгоритм определения "живых" переменных и удаления "мертвого" кода

Описание

Основная идея заключается в следующем: осуществляется проход по элемента трехадресного кода в рамках одного базового блока. Переменная может быть активной или неактивной, изначально все переменные считаются активными, поскольку они могут быть использованы в других блоках. Удаляем элементы трехадресного кода, которые являются присваиванием. Переменная, которой присваивается значение, является неактивной. Если же переменная используется в правой части, она помечается как активная.

Входные данные

Базовый блок

Выходные данные

Базовый блок без мертвого кода

Ниже представлен фрагмент программы, осуществляющий удаление "мертвого" кода:

```
do
{
    // Вычисляем CFG
    cfg = CreateCFG(code);
    // Вычисляем OUT переменные для всех блоков в

CFG
    this.OUT = (new IterativeAlgorithmAV(cfg)).OU

T;
    countRemove = 0;

// Для каждого блока в cfg
```

```
foreach (var B in cfg.CFGNodes)
                    // Удаляем мертвые строки кода
                    var newB = RemoveDeadCodeInBlock(B);
                    var curCountRem = B.CodeList.Count() - ne
wB.CodeList.Count();
                    if (curCountRem != 0)
                    {
                        var idxStart = CalculateIdxStart(cfg,
 cfg.IndexOf(B).Value) - countRemove;
                        var len = B.CodeList.Count();
                        code = ReplaceCode(code, newB.CodeLis
t.ToList(), idxStart, len);
                        countRemove += curCountRem;
```

Свертка констант, протяжка констант

Постановка задачи

Создать класс, реализующий итерационный алгоритм для задачи распостронения констант, и класс, реализующий свертку констант.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

• Трехадресный код

От задачи зависит:

• Общий алгоритм при наличии вектора оптимизаций (О1, О2, ...)

Теоретическая часть задачи

Распространение констант - хорошо известная проблема глобального анализа потока данных. Цель распространения констант состоит в обнаружении величин, которые являются постоянными при любом возможном пути выполнения программы, и в распространении этих величин так далеко по тексту программы, как только это возможно. Выражения, чьи операнды являются константами, могут быть вычислены на этапе компиляции. Поэтому использование алгоритмов распространения констант позволяет компилятору выдавать более компактный и быстрый код.

Рассмотрим следующий пример:

```
int x = 14;
int y = 7 - x / 2;
return y * (28 / x + 2);
```

Распространение х возвращает:

```
int x = 14;
int y = 7 - 14 / 2;
return y * (28 / 14 + 2);
```

Далее, свёртка констант и распространение у возвращают следующее:

```
int x = 14;
int y = 0;
return 0;
```

Практическая часть задачи (реализация)

Были реализованы классы ConstantFolding и ConstantPropagation.

```
public class ConstantFolding : IOptimization
{
    private bool SetNode(Assign node)
    {
```

```
switch (node.Operation)
                case OpCode.Plus:
                    node.Right = (IntConst)node.Left + (IntCo
nst)node.Right;
                    node.Operation = OpCode.Copy;
                    node.Left = null;
                    break;
                case OpCode.Minus:
                    node.Right = (IntConst)node.Left - (IntCo
nst)node.Right;
                    node.Operation = OpCode.Copy;
                    node.Left = null;
                    break;
                case OpCode.Mul:
                    node.Right = (IntConst)node.Left * (IntCo
nst)node.Right;
                    node.Operation = OpCode.Copy;
                    node.Left = null;
                    break;
                case OpCode.Div:
                    node.Right = (IntConst)node.Left / (IntCo
nst)node.Right;
                    node.Operation = OpCode.Copy;
                    node.Left = null;
                    break;
                default:
                    throw new ArgumentOutOfRangeException();
```

```
return true;
        }
        public List<Node> Optimize(List<Node> nodes, out bool
 applied)
            var app = false;
            var enumerable = nodes.OfType<Assign>().Where(ass
gn => assgn.Left is IntConst && assgn.Right is IntConst);
            foreach (var node in enumerable)
                app = SetNode(node);
            applied = app;
            return nodes;
    }
```

```
if (nodes[i] is Assign node && node.Operation
 == OpCode.Copy && node.Right is IntConst)
                {
                    for (int j = i + 1; j < nodes.Count; j++)
                    {
                        if (nodes[j] is Assign nextNode)
                        {
                            //Если мы встретили объявление эт
ого же элемента
                            if (node.Result.Equals(nextNode.R
esult))
                                 break;
                            //Проверка использования Result в
 левом операнде другого узла
                            if (node.Result.Equals(nextNode.L
eft))
                             {
                                 nextNode.Left = node.Right;
                                 nodes[j] = nextNode;
                                 app = true;
                             }
                            //Проверка использования Result в
 правом операнде другого узла
                             if (node.Result.Equals(nextNode.R
ight))
                                 nextNode.Right = node.Right;
                                 nodes[j] = nextNode;
```

```
app = true;
                        }
                        if (nodes[j] is Print printNode)
                        {
                            //Если Result равна тому, что нах
одится в Print и левый операнд node пустой
                            if (node.Left is null && node.Res
ult.Equals(printNode.Data))
                                 printNode.Data = node.Right;
                                 app = true;
                    }
            }
            applied = app;
            return nodes;
    }
```

Свёртка констант:

```
a = b
c = 20 * 3 ----> c = 60
```

```
d = 10 + 1 ----> d = 11
e = 100 / 50 ----> e = 2
a = 30 - 20 ----> a = 10
k = c + a
```

Протяжка констант:

```
a = 10
c = b - a ----> c = b - 10
d = c + 1
e = d * a ----> e = d * 10
a = 30 - 20
k = c + a ----> k = c + a
```

Пример работы.

Свёртка констант:

```
public void Test1()
{
    var taCodeConstantFolding = new TACode();
    var assgn1 = new Assign()
    {
        Left = null,
        Operation = OpCode.Copy,
        Right = new Var(),
        Result = new Var()
```

```
};
var assgn2 = new Assign()
{
    Left = new IntConst(20),
    Operation = OpCode.Mul,
    Right = new IntConst(3),
    Result = new Var()
};
var assgn3 = new Assign()
    Left = new IntConst(10),
    Operation = OpCode.Plus,
    Right = new IntConst(1),
    Result = new Var()
};
var assgn4 = new Assign()
{
    Left = new IntConst(100),
    Operation = OpCode.Div,
    Right = new IntConst(50),
    Result = new Var()
};
var assgn5 = new Assign()
    Left = new IntConst(30),
    Operation = OpCode.Minus,
    Right = new IntConst(20),
    Result = assgn1.Result
```

```
};
            var assgn6 = new Assign()
            {
                Left = assgn2.Result,
                Operation = OpCode.Plus,
                Right = assgn5.Result,
                Result = new Var()
            };
            taCodeConstantFolding.AddNode(assgn1);
            taCodeConstantFolding.AddNode(assgn2);
            taCodeConstantFolding.AddNode(assgn3);
            taCodeConstantFolding.AddNode(assgn4);
            taCodeConstantFolding.AddNode(assgn5);
            taCodeConstantFolding.AddNode(assgn6);
            var optConstFold = new ConstantFolding();
            optConstFold.Optimize(taCodeConstantFolding.CodeL
ist.ToList(), out var applConstFold);
            Assert.AreEqual(assgn2.Right, 60);
            Assert.AreEqual(assgn3.Right, 11);
            Assert.AreEqual(assgn4.Right, 2);
            Assert.AreEqual(assgn5.Right, 10);
            Assert.True(true);
```

Протяжка констант:

```
public void Test1()
            var taCodeConstProp = new TACode();
            var assgn1 = new Assign()
            {
                Left = null,
                Operation = OpCode.Copy,
                Right = new IntConst(10),
                Result = new Var()
            };
            var assgn2 = new Assign()
            {
                Left = new Var(),
                Operation = OpCode.Minus,
                Right = assgn1.Result,
                Result = new Var()
            };
            var assgn3 = new Assign()
            {
                Left = assgn2.Result,
                Operation = OpCode.Plus,
                Right = new IntConst(1),
                Result = new Var()
            };
            var assgn4 = new Assign()
```

```
Left = assgn3.Result,
    Operation = OpCode.Mul,
    Right = assgn1.Result,
    Result = new Var()
};
var assgn5 = new Assign()
{
    Left = new IntConst(30),
    Operation = OpCode.Minus,
    Right = new IntConst(20),
    Result = assgn1.Result
};
var assgn6 = new Assign()
{
    Left = assgn2.Result,
    Operation = OpCode.Plus,
    Right = assgn5.Result,
    Result = new Var()
};
taCodeConstProp.AddNode(assgn1);
taCodeConstProp.AddNode(assgn2);
taCodeConstProp.AddNode(assgn3);
taCodeConstProp.AddNode(assgn4);
taCodeConstProp.AddNode(assgn5);
taCodeConstProp.AddNode(assgn6);
```

```
var optConstProp = new CopyPropagation();
    optConstProp.Optimize(taCodeConstProp.CodeList.To
List(), out var applCopProp);

Assert.AreEqual(assgn2.Right, assgn1.Result);
    Assert.AreEqual(assgn4.Right, assgn1.Result);
    Assert.AreNotSame(assgn6.Right, assgn1.Result);
    Assert.True(true);
}
```

Применение алгебраических и логических тождеств.

Постановка задачи

Реализовать оптимизацию применение алгебраических и логических тождеств для базового блока.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

• Трехадресный код

Теоретическая часть задачи

В коде программы могут быть применены следующие тождества для оптимизации:

$$x + 0 = x$$
 $x * 1 = x$
 $0 + x = x$ $1 * x = x$
 $x - 0 = x$ $x * 0 = 0$
 $x - x = 0$ $x / 1 = x$
 $x / x = 1$

Практическая часть задачи (реализация)

Часть кода для оптимизации операции сложения. Полный файл по

```
public List<Node> Optimize(List<Node> nodes, out bool applied
{
    var app = false;
    var enumerable = nodes
        .OfType<Assign>()
        .Where(assn => assn.Operation != OpCode.Copy && assn.
Left != null);
    foreach (var node in enumerable)
        switch (node.Operation)
            case OpCode.Plus:
                if (node.Left.Equals(Zero))
                    app = SetLeft(node);
                else if (node.Right.Equals(Zero))
                    app = SetRight(node);
                break;
}
```

(в трехадресном коде)

```
l0: a = b + 0 => l0: a = b
l1: b = 1 * a => l1: b = a
```

Пример работы.

(в трехадресном коде)

```
l0: a = b + 0
l1: a = a * 1
l2: a = a - 0
l3: a = a + b
l4: a = a * 1

=>
l0: a = b
l1: a = a
l2: a = a
l3: a = a + b
l4: a = a
```

Протяжка копий

Постановка задачи

Создать класс, реализующий алгоритм протяжки копий.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

• Трехадресный код

От задачи зависит:

• Общий алгоритм при наличии вектора оптимизаций (О1, О2, ...)

Теоретическая часть задачи

Протяжка копий - еще одна известная проблема глобального анализа потока данных. Цель протяжки копий - заменить переменные их значениями.

Следующий фрагмент кода

$$y = x;$$

$$z = 3 + y$$

после выполнения протяжки копий будет выглядеть вот так:

```
z = 3 + x
```

Практическая часть задачи (реализация)

Был реализован класс CopyPropagation.

```
public class CopyPropagation : IOptimization
    {
        public List<Node> Optimize(List<Node> nodes, out bool
 applied)
        {
            var app = false;
            for (int i = 0; i < nodes.Count; i++)
            {
                if (nodes[i] is Assign node && node.Operation
 == OpCode.Copy && !(node.Right is IntConst))
                {
                    for (int j = i + 1; j < nodes.Count; j++)
                    {
                        if (nodes[j] is Assign nextNode)
                            //Если мы встретили объявление эт
ого же элемента
                            if (node.Result.Equals(nextNode.R
esult))
```

```
break;
                             //Проверка использования Result в
 левом операнде другого узла
                             if (node.Result.Equals(nextNode.L
eft))
                                 nextNode.Left = node.Right;
                                 nodes[j] = nextNode;
                                 app = true;
                             //Проверка использования Result в
 правом операнде другого узла
                             if (node.Result.Equals(nextNode.R
ight))
                             {
                                 nextNode.Right = node.Right;
                                 nodes[j] = nextNode;
                                 app = true;
                             }
                     }
            }
            applied = app;
            return nodes;
```

Протяжка копий:

```
a = b
c = b - a ----> c = b - b
d = c + 1
e = d * a ----> e = d * b
a = 30 - 20
k = c + a ----> k = c + a
```

Пример работы.

```
public void Test1()
        {
            var taCodeCopyProp = new TACode();
            var assgn1 = new Assign()
            {
                Left = null,
                Operation = OpCode.Copy,
                Right = new Var(),
                Result = new Var()
            };
            var assgn2 = new Assign()
            {
                Left = assgn1.Right,
                Operation = OpCode.Minus,
                Right = assgn1.Result,
```

```
Result = new Var()
};
var assgn3 = new Assign()
    Left = assgn2.Result,
    Operation = OpCode.Plus,
    Right = new IntConst(1),
    Result = new Var()
};
var assgn4 = new Assign()
{
    Left = assgn3.Result,
    Operation = OpCode.Mul,
    Right = assgn1.Result,
    Result = new Var()
};
var assgn5 = new Assign()
{
    Left = new IntConst(30),
    Operation = OpCode.Minus,
    Right = new IntConst(20),
    Result = assgn1.Result
};
var assgn6 = new Assign()
{
    Left = assgn2.Result,
    Operation = OpCode.Plus,
    Right = assgn5.Result,
```

```
Result = new Var()
            };
            taCodeCopyProp.AddNode(assgn1);
            taCodeCopyProp.AddNode(assgn2);
            taCodeCopyProp.AddNode(assgn3);
            taCodeCopyProp.AddNode(assgn4);
            taCodeCopyProp.AddNode(assgn5);
            taCodeCopyProp.AddNode(assgn6);
            var optCopyProp = new CopyPropagation();
            optCopyProp.Optimize(taCodeCopyProp.CodeList.ToLi
st(), out var applCopProp);
            Assert.AreEqual(assgn2.Right, assgn1.Right);
            Assert.AreEqual(assgn4.Right, assgn1.Right);
            Assert.AreNotSame(assgn6.Right, assgn1.Right);
            Assert.True(true);
        }
```

Общий алгоритм при наличии вектора оптимизаций (О1, О2, ...)

Постановка задачи

Необходимо реализовать алгоритм, который применял бы все возможные оптимизации для базового блока.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

• Все реализованные оптимизации для базового блока

Теоретическая часть задачи

Требуется реализовать алгоритм, который применил бы к базовому блоку все имеющиеся оптимизации до тех пор, пока это возможно делать.

Практическая часть задачи (реализация)

Был реализован класс AllOptimizations и функция

ApplyAllOptimizations, применяющая все оптимизации к

трехадресному коду.

```
public class AllOptimizations
{
    private List<IOptimization> BasicBlockOptimizationLis
```

```
t()
            List<IOptimization> optimizations = new List<IOpt</pre>
imization>();
            optimizations.Add(new CopyPropagation());
            optimizations.Add(new ConstantFolding());
            optimizations.Add(new ConstantPropagation());
            optimizations.Add(new DeclarationOptimization());
            optimizations.Add(new AlgebraicOptimization());
            optimizations.Add(new SubexpressionOptimization()
);
            return optimizations;
        }
        private List<IOptimization> 020ptimizationList()
            return new List<IOptimization>();
        public TACode ApplyAllOptimizations(TACode code)
            List<IOptimization> o1Optimizations = BasicBlockO
ptimizationList();
            var canApplyAny = true;
```

```
while (canApplyAny)
                canApplyAny = false;
                var blocks = code.CreateBasicBlockList().ToLi
st();
                var codeList = new List<Node>();
                foreach (var b in blocks)
                {
                    var block = b.CodeList.ToList();
                    for (int i = 0; i < o10ptimizations.Count
; i++)
                    {
                        block = o10ptimizations[i].Optimize(b
lock, out var applied);
                        canApplyAny = canApplyAny || applied;
                    }
                    codeList.AddRange(block);
                }
                code = new TACode();
                code.CodeList = codeList;
                foreach (var line in code.CodeList)
                    code.LabeledCode[line.Label] = line;
```

```
return code;
}
}
```

```
a = b
c = b - a ----> c = 0
n = 20
c = 20 * 3 ----> c = 60
d = 10 + n ----> d = 30
```

Пример работы.

```
public void Test1()
{
    var taCodeAllOptimizations = new TACode();
    var assgn1 = new Assign()
    {
        Left = null,
        Operation = OpCode.Copy,
        Right = new Var(),
        Result = new Var()
    };
    var assgn2 = new Assign()
    {
        Left = assgn1.Right,
    }
}
```

```
Operation = OpCode.Minus,
    Right = assgn1.Result,
    Result = new Var()
};
var assgn3 = new Assign()
{
    Left = null,
    Operation = OpCode.Copy,
    Right = new IntConst(20),
    Result = new Var()
};
var assgn4 = new Assign()
{
    Left = new IntConst(20),
    Operation = OpCode.Mul,
    Right = new IntConst(3),
    Result = new Var()
};
var assgn5 = new Assign()
{
    Left = new IntConst(10),
    Operation = OpCode.Plus,
    Right = assgn3.Result,
    Result = new Var()
};
taCodeAllOptimizations.AddNode(assgn1);
taCodeAllOptimizations.AddNode(assgn2);
taCodeAllOptimizations.AddNode(assgn3);
```

```
taCodeAllOptimizations.AddNode(assgn4);
taCodeAllOptimizations.AddNode(assgn5);

var allOptimizations = new AllOptimizations();
allOptimizations.ApplyAllOptimizations(taCodeAllOptimizations);

Assert.AreEqual(assgn2.Right, 0);
Assert.AreEqual(assgn4.Right, 60);
Assert.AreEqual(assgn5.Right, 30);
Assert.True(true);
}
```

Представление данных для анализа потока данных (DFA).

Постановка задачи

Предоставить инфраструктуру для написания алгоритмов анализа графа потока управления.

Зависимости задач в графе задач

• Все оптимизации на уровне CFG

Теоретическая часть задачи

Под анализом потоков данных понимают совокупность задач, нацеленных на выяснение некоторых глобальных свойств программы, то есть извлечение информации о поведении тех или иных конструкциях в некотором контексте. Такая постановка задачи возможна по той причине, что язык программирования и вычислительная среда определяют некоторую общую "безопасную", семантику конструкций, которая годится "на все случаи жизни". Учет же контекстных условий позволяет делать более конкретные, частные заключения о поведении той или иной конструкции; при этом такие заключения, вообще говоря, перестают быть верными в другом контексте.

Например, общая семантика присваивания заключается в вычислении выражения, стоящего в правой части, и присваивании полученного

значения в переменную, стоящую в левой части. Однако в случае, когда выражение в правой части не имеет побочных эффектов, а переменная в левой части более нигде не используется, данный оператор становится эквивалентен пустому. Понятно, что на смысл каждой конструкции может оказывать влияние любая конструкция, из которой в этом графе достижима данная.

Отсюда следует, что для правильного учета контекста необходимо принять во внимание влияние всех путей до данной вершины: сначала определив влияние каждого пути, а затем выделив общую часть. Задача осложняется тем, что при наличии циклов множество всех путей в графе управления становится бесконечным.

Итерационный алгоритм

Логически процесс решения задачи анализа потоков данных состоит из двух стадий, выполняемых одновременно. Локальная стадия заключается в учете влияния отдельного оператора (группы операторов в узле графа управления) в предположении, что уже имеется решение задачи анализа потоков данных перед этим оператором. На глобальной стадии происходит решение задачи анализа для каждого пути, ведущего в данную вершину, и затем выделение общей части всех таких решений.

Основной проблемой подхода является проблема остановки алгоритма. Действительно, в какой момент процесс уточнения разметки должен прекратиться? Очевидно, в тот момент, когда получено решение задачи анализа потоков данных. Однако поскольку решение задачи неизвестно, то и воспользоваться этим наблюдением напрямую оказывается невозможным. Поэтому для определения завершаемости алгоритма используется другой принцип -- принцип достижения неподвижонй точки.

Частично-упорядоченное множество X будем называть множеством конечной высоты N тогда и только тогда, когда длины всех строго возрастающих последовательностей элементов X ограничены N. Это означает, что для произвольной возрастающей последовательности начиная с некоторого места все элементы становятся одинаковыми. Рассмотрим теперь функцию перехода F, удовлетворяющую соотношению F(µ) ≥ µ для произвольной разметки µ. Понятно, что при таком условии при итерировании F начиная с некоторого места будет достигнута ее неподвижная точка. Множество X и функция перехода F подбираются таким образом, чтобы эта неподвижная точка являлась решением задачи анализа потоков данных.

Практическая часть задачи (реализация)

- Был реализован интерфейс IAlgorithm, предками которого обязаны быть все алгоритмы на графе потока управления. Интерфейс содержит единственный метод Analyze, который возвращает словарь с парами вида <узел графа потока управления, кортеж IN и OUT массивов>, полученных в ходе анализа. На вход методу подается тройка <граф потока управления, набор операций сбора алгоритма, передаточная функция>.
- Был реализован интерфейс ILatticeOperations, который представляет собой набор операций сбора, определяющих

поведение алгоритма. Интерфейс включает:

- нижнюю и верхнюю границы,
- бинарный оператор, устанавливающий порядок между двумя элементами IN / OUT ,
- оператор сбора, который пользователь должен определить сам изходя из потребностей алгоритма.

<!-- #### Тесты ТООО

Пример работы.

TODO -->

Интерфейс передаточной функции

Постановка задачи

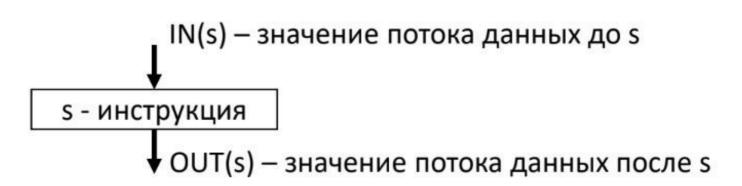
Определить интерфейс передаточной функции.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

- Структуры базовых блоков От задачи зависит:
- Итерационный алгоритм
- DFA-анализ

Теоретическая часть задачи



Передаточная функция:

 $SOUT[S] = f_{S}(IN[S]) \text{ } f_{S} \text{ } text{ задает семантику }$ uнструкции} \$\$

В задаче обратного потока данных:

```
$$ IN[S] = f_{S}(OUT[S]) $$
Очевидно, что
$$ IN[S_{i+1}] = OUT[S_{i}] $$
```

Передаточная функция ББЛ - композиция передаточных функций инструкций

```
f \{B\} = f \{S1\} \setminus f \{S2\} \setminus circ ... \setminus f \{SN\}
```

Полурешётка— полугруппа, бинарная операция в которой коммутативна и идемпотентна.

С точки зрения теоретико-множественного подхода, полурёшетка определяется как частично упорядоченное множество, для каждой пары элементов которого определена точная верхняя грань (верхняя полурешётка) или точная нижняя грань (нижняя полурешётка). Множество, являющееся одновременно верхней и нижней полурешёткой является решёткой.

Практическая часть задачи (реализация)

где basicBlock - базовый блок, input - множество IN, ops - набор

операций над полурешеткой.

Операции над полурешеткой реализуют интерфейс:

```
public interface ILatticeOperations<T>
{
    T Operator(T a, T b);
    bool? Compare(T a, T b);

    T Lower { get; }

    T Upper { get; }
}
```

Тесты

Не подразумеваются.

Пример работы.

Не подразумевается.

Передаточная функция для достигающих определений, множества gen и kill.

Постановка задачи

Реализовать передаточную функция для достигающих определений, вычисление множеств gen и kill.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

- Структура базовых блоков
- Интерфейс передаточной функции

Теоретическая часть задачи

Определение: Будем говорить, что определение d достигает точки p, если существует путь от точки, непосредственно следующей за d, к точке p, такой, что d не уничтожается вдоль этого пути.

Привести пример

Анализ должен быть консервативным: если не знаем, есть ли другое присваивание на пути, то считаем, что существует.

Достигающие определения используются при:

1. Является ли x константой в точке p? (если p достигает одно определение x, и это - определение константы)

2. Является ли х в точке р неинициализированной? (если р не достигает ни одно определение х)

genB - множество определений, генерируемых базовым блоком В. **killB** - множество остальных определений переменных, определяемых в определениях genB, в других ББл.

Практическая часть задачи (реализация)

Ниже представлена реализация передаточной функции для достигающих определений и метод вычисления множеств gen и kill.

```
public class TransferFunction: ITransferFunction<HashSet<Gu
id>>
    {
        private TACode taCode;
        public TransferFunction(TACode ta) => taCode = ta;
        public HashSet<Guid> Transfer(BasicBlock basicBlock,
HashSet<Guid> input, ILatticeOperations<HashSet<Guid>> ops)
        {
            var (gen, kill) = GetGenAndKill(basicBlock, ops);
            var inset = new HashSet<Guid>(input);
            return new HashSet<Guid>(inset.Except(kill).Union
(gen));
```

```
public (HashSet<Guid>, HashSet<Guid>) GetGenAndKill (
BasicBlock basicBlock, ILatticeOperations<HashSet<Guid>> ops)
        {
            var gen = new HashSet<Guid>(basicBlock.CodeList.W
here(x => x is Assign).Select(x => x.Label));
            var vars = basicBlock.CodeList
                 .Where(x \Rightarrow x \text{ is Assign})
                 .Select(x => ((x as Assign).Result as Var).Id
                 .ToList();
            var ad = taCode.CodeList
                 .Where(x => !gen.Contains(x.Label) && x is As
sign)
                 .Cast<Assign>()
                 .Where(x => vars.Contains((x.Result as Var).I
d))
                 .Select(x => x.Label);
            var kill = new HashSet<Guid>(ad);
            return (gen, kill);
```

Тесты

```
l1: a = 3 - 5
l2: b = 10 + 2
l3: c = -1
l4: if 1 goto l3
```

```
l5: d = c + 1999
l6: if 2 goto l2
l7: e = 7 * 4
l8: f = 100 / 25
```

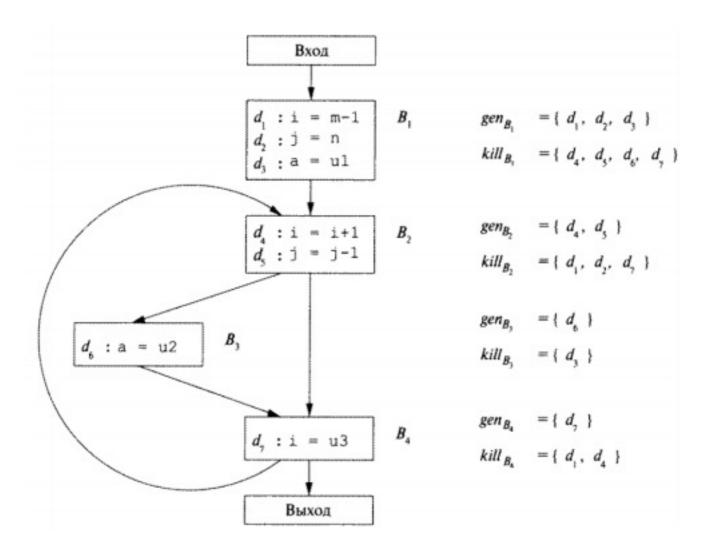
```
gen(B1) = { l1 }
kill(B1) = { }

gen(B2) = { l2 }
kill(B2) = { }

gen(B3) = { l3 }
kill(B3) = { }

gen(B4) = { l5 }
kill(B4) = { }
```

Пример работы.



Передаточная функция для достигающих определений, множества gen и kill.

Постановка задачи

Реализовать передаточную функция для достигающих определений, вычисление множеств gen и kill.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

- Структура базовых блоков
- Интерфейс передаточной функции

Теоретическая часть задачи

Определение: Будем говорить, что определение d достигает точки p, если существует путь от точки, непосредственно следующей за d, к точке p, такой, что d не уничтожается вдоль этого пути.

Привести пример

Анализ должен быть консервативным: если не знаем, есть ли другое присваивание на пути, то считаем, что существует.

Достигающие определения используются при:

1. Является ли х константой в точке p? (если p достигает одно определение x, и это - определение константы)

2. Является ли х в точке р неинициализированной? (если р не достигает ни одно определение х)

genB - множество определений, генерируемых базовым блоком В. **killB** - множество остальных определений переменных, определяемых в определениях genB, в других ББл.

Практическая часть задачи (реализация)

Ниже представлена реализация передаточной функции для достигающих определений и метод вычисления множеств gen и kill.

```
public class TransferFunction: ITransferFunction<HashSet<Gu
id>>
    {
        private TACode taCode;
        public TransferFunction(TACode ta) => taCode = ta;
        public HashSet<Guid> Transfer(BasicBlock basicBlock,
HashSet<Guid> input, ILatticeOperations<HashSet<Guid>> ops)
        {
            var (gen, kill) = GetGenAndKill(basicBlock, ops);
            var inset = new HashSet<Guid>(input);
            return new HashSet<Guid>(inset.Except(kill).Union
(gen));
```

```
public (HashSet<Guid>, HashSet<Guid>) GetGenAndKill (
BasicBlock basicBlock, ILatticeOperations<HashSet<Guid>> ops)
        {
            var gen = new HashSet<Guid>(basicBlock.CodeList.W
here(x => x is Assign).Select(x => x.Label));
            var vars = basicBlock.CodeList
                 .Where(x \Rightarrow x \text{ is Assign})
                 .Select(x => ((x as Assign).Result as Var).Id
                 .ToList();
            var ad = taCode.CodeList
                 .Where(x => !gen.Contains(x.Label) && x is As
sign)
                 .Cast<Assign>()
                 .Where(x => vars.Contains((x.Result as Var).I
d))
                 .Select(x => x.Label);
            var kill = new HashSet<Guid>(ad);
            return (gen, kill);
```

Тесты

```
l1: a = 3 - 5
l2: b = 10 + 2
l3: c = -1
l4: if 1 goto l3
```

```
l5: d = c + 1999
l6: if 2 goto l2
l7: e = 7 * 4
l8: f = 100 / 25
```

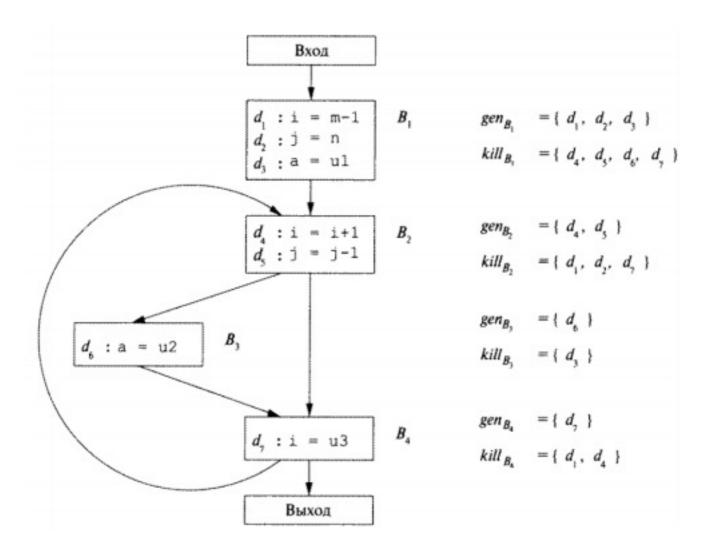
```
gen(B1) = { l1 }
kill(B1) = { }

gen(B2) = { l2 }
kill(B2) = { }

gen(B3) = { l3 }
kill(B3) = { }

gen(B4) = { l5 }
kill(B4) = { }
```

Пример работы.



Настроить CI, авторевью кода и тесты

Постановка задачи

С помощью облачных сервисов:

- настроить прекоммит хуки на проверку оформления кода по заданным параметрам
- настроить прекоммит хуки на сборку проекта с указанной конфигурацией
- выбрать библиотеку для тестов

Зависимости задач в графе задач

Отсутствуют

Теоретическая часть задачи

Прекоммит хуки не позволяют позволяют принять, например, пулл реквест, пока не выполнены некоторые условия.

Для удаленной сборки проекта был выбран сервис Travis-CI, так как в нем есть поддержка С#. Для анализа code climate был выбран сервис Codacy.

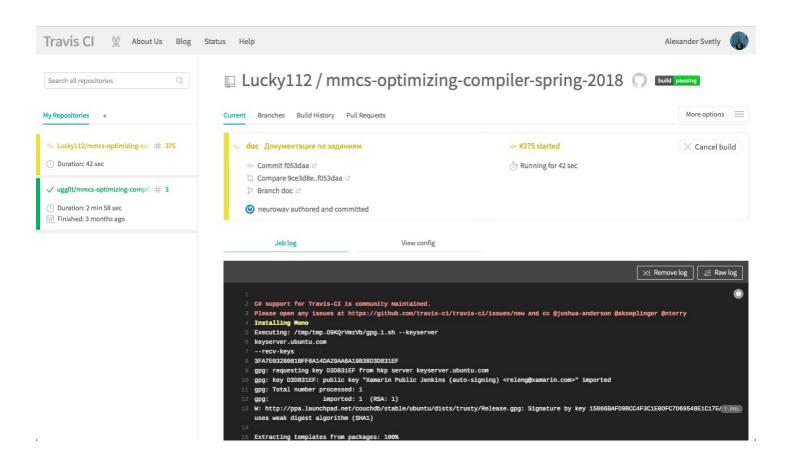
Практическая часть задачи (реализация)

Привер конфигурации для сборки проекта

language: csharp
solution: Compiler.Parser.sln
mono:
 - latest
script:
 - xbuild /p:Configuration=WithoutIDE Compiler.Parser.sln

Пример работы.

• Окно мониторинга сборки проекта



Реализация передаточной функции композицией

Постановка задачи

```
f_s(X) - для кода f_b(X) - для блока X - множество из DFA OUT[B] = f_b(IN[B]) Нужно уметь находить суперпозицию f b = f s1 . f s2 . . . . f sn
```

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

• Базовый блок

Теоретическая часть задачи

Отсутствует

Практическая часть задачи (реализация)

Набор методов класса PrettyPrintVisitor, реализующих Ivisitor:

```
public static class TransferFunctionUtils
{
    public static ITransferFunction<T> Compose<T>(this ITransferFunction<T> f1, ITransferFunction<T> f2) {}
```

Пример работы.

Отсутствует

Итерационный алгоритм для достигающих определений.

Постановка задачи

Реалзовать итерационный алгоритм для достигающих определений.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

- Интерфейс передаточной функции
- Передаточная функция и генерация множеств gen и kill
- Стурктура базовых блоков
 От задачи зависит:
- Тестирование итерационного алгоритма

Теоретическая часть задачи

Определение: Будем говорить, что определение d достигает точки p, если существует путь от точки, непосредственно следующей за d, к точке p, такой, что d не уничтожается вдоль этого пути.

Анализ должен быть консервативным: если не знаем, есть ли другое присваивание на пути, то считаем, что существует.

Достигающие определения используются при:

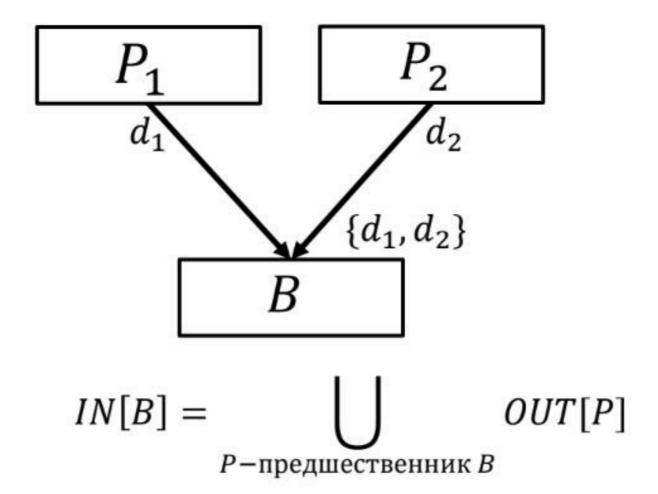
1. Является ли х константой в точке р? (если р достигает одно

- определение х, и это определение константы)
- 2. Является ли х в точке р неинициализированной? (если р не достигает ни одно определение х)

Передаточная функция в общем случае для достигающих определений:

$$f_B(X) = gen_B \cup (X - kill_B)$$
, где $kill_B = kill_1 \cup kill_2 \cup \cdots \cup kill_n$ $gen_B = gen_n \cup (gen_{n-1} - kill_n) \cup (gen_{n-2} - kill_{n-1} - kill_n) \cup \cdots \cup (gen_1 - kill_2 - \cdots - kill_n)$

Оператор сбора для достигающих определений:



Уравнения для достигающих определений:

$$OUT[Bxoд] = \emptyset$$

$$OUT[B] = gen_B \cup (IN[B] - kill_B)$$

$$IN[B] = \bigcup_{P-\text{предш } B} OUT[P]$$

Итеративный алгоритм:

Вход: граф потока управления, в котором для каждого ББл вычислены genB и killB

Выход: Множества достигающих определений на входе IN[B] и на выходе OUT[B] для каждого ББл B

```
OUT [Bxoд] = \varnothing; for (каждый базовый блок B, отличный от входного) OUT [B] = \varnothing; while (внесены изменения в OUT) for (каждый базовый блок B, отличный от входного) { IN [B] = \bigcup_{P-\text{предшественник } B} \text{ OUT } [P]; OUT [B] = gen_B \cup (\text{IN } [B] - kill_B); }
```

Сходимость алгоритма: на каждом шаге IN[B] и OUT[B] не уменьшаются для всех B и ограничены сверху, поэтому алгоритм

Практическая часть задачи (реализация)

Алгоритм реализован в соответствии со схемой, приведенной выше.

```
public class IterativeAlgorithm : IAlgorithm<HashSet<Guid>>
{
    public InOutData<HashSet<Guid>> Analyze(ControlFlowGraph
graph, ILatticeOperations<HashSet<Guid>> ops, ITransferFuncti
on<HashSet<Guid>> f)
    {
        var data = new InOutData<HashSet<Guid>>
        {
            [graph.CFGNodes.ElementAt(0)] = (ops.Lower, ops.L
ower)
        };
        foreach (var node in graph.CFGNodes)
            data[node] = (ops.Lower, ops.Lower);
        var outChanged = true;
        while (outChanged)
        {
            outChanged = false;
            foreach (var block in graph.CFGNodes)
            {
                var inset = block.Parents.Aggregate(ops.Lower
(x, y)
                    => ops.Operator(x, data[y].Item2));
```

```
var outset = f.Transfer(block, inset, ops);
    if (outset.Except(data[block].Item2).Any())
    {
        outChanged = true;
        data[block] = (inset, outset);
     }
    }
    return data;
}
```

Тесты

```
l1: a = 3 - 5

l2: b = 10 + 2

l3: c = -1

l_: if 1 goto l3

ass4 = l5: d = c + 1999

l_: if 2 goto l2

l7: e = 7 * 4

l8: f = 100 / 25
```

```
IN[0] = { }
OUT[0] = { l1 }
IN[1] = { l1, l2, l3, l5 }
```

```
OUT[1] = { l1, l2, l3, l4 }

IN[2] = { l1, l2, l3, l5 },

OUT[2] = { l1, l2, l4, l5 }

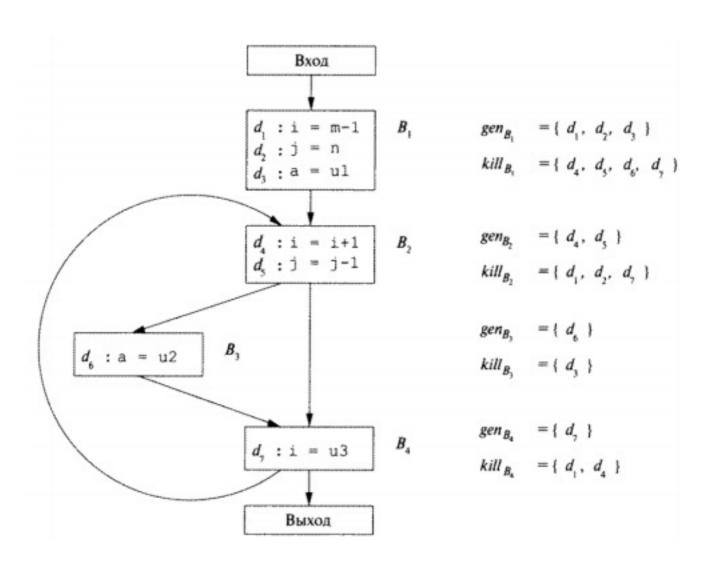
IN[3] = { l1, l2, l3, l5 }

OUT[3] = { l1, l2, l3, l5 }

IN[4] = { l1, l2, l3, l5 }

OUT[4] = { l1, l2, l3, l5, l7, l8 }
```

Пример работы.



Блок В	$OUT[B]^0$	$\operatorname{IN}\left[B\right]^{1}$	$OUT[B]^1$	$IN[B]^2$	$OUT[B]^2$
B_1	0000000	0000000	1110000	0000000	1110000
B_2	0000000	1110000	0011100	1110111	0011110
B_3	0000000	0011100	0001110	0011110	0001110
B_4	0000000	0011110	0010111	0011110	0010111
Выход	0000000	0010111	0010111	0010111	0010111

Вычисление множеств Use(B) и Def(B) для активных переменных

Зависит от:

BasicBlock

От задачи зависит:

Итерационный алгоритм для активных переменных

В точке р переменная х является активной, если существует путь, проходящий через р, начинающийся присваиванием, заканчивается ее использованием и на всем промежутке нет других присваиваний переменной х. Def(B) - множество переменных, определенных в базовом блоке до любого их использования.

Существует также альтернитивное определение: Def(B) - множество переменных, определенных в базовом блоке. Use(B) - множество переменных, определенных в базовом блоке до любого их определения.

Входные данные

Базовый блок

Выходные данные

Пара множеств Use(B) и Def(B)

Реализация общего итерационного алгоритма

Зависит от:

CFG

Постановка задачи

Необходимо создать класс для реализации общего итерационного алгоритма

Описание

Для всех узлов, за исключением входного, определяем множеств о OUT, как множество всех узлов,

и множество IN, которые является пустым для всех узлов.

Осуществляем итеративный проход по всем узлам, в цикле множе ство IN для узла определяется как

пересечение множеств ОUT для всех

предшественнико

в узла, а множество ОUT для узла

определяется как IN, объединенное с текущим узлом.

Предыдуший цикл выполняется до тех пор, пока множество IN и OUT изменяются, множества OUT

для узлов являются результатом.

Реализация

```
public IterativeAlgorithmAV(ControlFlowGraph CFG)
    this.CFG = CFG;
    StartSettings();
    Algorithm();
/// <summary>
/// Класс для итеративного алгоритма
/// активных переменных
/// </summary>
/// <param name="CFG"></param>
public IterativeAlgorithmAV(List<Node> listNode)
    var TA = new TACode();
    TA.CodeList = listNode;
    this.CFG = new ControlFlowGraph(TA);
    StartSettings();
    Algorithm();
/// <summary>
/// Стартовые настройки алгоритма
/// </summary>
private void StartSettings()
```

```
IN = new Dictionary<Guid, ActiveVar>();
           OUT = new Dictionary<Guid, ActiveVar>();
           DefSet = new Dictionary<Guid, DSet>();
           UseSet = new Dictionary<Guid, USet>();
           foreach (var B in CFG.CFGNodes)
           {
               IN.Add(B.BlockId, new ActiveVar());
               OUT.Add(B.BlockId, new ActiveVar());
               var duSets = new DUSets(B);
               DefSet.Add(B.BlockId, duSets.DSet);
               UseSet.Add(B.BlockId, duSets.USet);
       /// <summary>
       /// Сравнение двух словарей
       /// </summary>
       /// <param name="obj1"></param>
       /// <param name="obj2"></param>
       /// <returns></returns>
       public bool EqualIN(Dictionary<Guid, ActiveVar> obj1,
Dictionary<Guid, ActiveVar> obj2)
           var IsEqual = true;
```

```
foreach (var v in obj1)
                if (v.Value.Count != obj2[v.Key].Count)
                    return false;
                for (var i = 0; i < v.Value.Count; i++)</pre>
                    IsEqual &= v.Value.ElementAt(i) == obj2[v
.Key].ElementAt(i);
            return IsEqual;
       /// <summary>
        /// Копирование словаря
        /// </summary>
        /// <returns></returns>
        private Dictionary<Guid, ActiveVar> CopyIN()
        {
            var oldSetIN = new Dictionary<Guid, ActiveVar>();
            foreach (var elem in IN)
            {
                ActiveVar AV = new ActiveVar();
                foreach (var v in elem.Value)
                    AV.Add(v);
```

```
oldSetIN.Add(elem.Key, AV);
    return oldSetIN;
}
/// <summary>
/// Базовый итеративный алгоритм
/// </summary>
private void Algorithm()
{
    Dictionary<Guid, ActiveVar> oldSetIN;
    do
    {
        oldSetIN = CopyIN();
        foreach (var B in CFG.CFGNodes)
        {
            var idB = B.BlockId;
            // Первое уравнение
            foreach (var child in B.Children)
            {
                var idCh = child.BlockId;
                OUT[idB].UnionWith(IN[idCh]);
            }
```

```
var subUnion = new ActiveVar(OUT[idB]);
subUnion.ExceptWith(DefSet[idB]);

// Второе уравнение
IN[idB].UnionWith(UseSet[idB]);
IN[idB].UnionWith(subUnion);
}

while (!EqualIN(oldSetIN, IN));
}

}
```

Поиск множеств E_GEN и E_KILL для базового блока

Постановка задачи

Реализовать алгоритм поиска множеств **E_GEN** и **E_KILL** по базовому блоку

Зависимости задач в графе задач

- Базовые блоки
- Трехадресный код
- Реализация итеративного алгоритма для достигающих выражений

Теоретическая часть задачи

Множество **E_GEN** - это такое множество, которое содержит все выржения сгенерированные базовым блоком **B**. Причем переменные из выражений не переопределяются до конца блока.

Множество E_KILL - это такое множество, которое содержит все выражения из программы уничтожаемые базовым блоком В

Блок генерирует выражение x + y, если он вычисляет x + y и потом не переопределяет x и y

Блок уничтожает выражение х + у, если он присваивает х или у и

Практическая часть задачи (реализация)

- Был релизован класс TransferFunction, который в свою очередь унаследован от интерфейса ITransferFunction
- Был релизован метод GetEGenEKill для поиска множеств e gen и e kill
- Был реализован метод Transfer, который по переданному ему базовому блоку и входному множеству IN находит множества e_gen, e_kill и применяет передаточную функцию для вычисления множества OUT.

Алгоритм состоит из двух этапов. На первом этапе происходит поиск множества e gen для базового блока

```
if !redefinition:
        e_gen.Add(expr.Label)
node_index++
```

На втором этапе происходит поиск множества e kill.

- Сначала находим список всех выражений-присвоений базового блока(не обязательно только x + y).
- Далее, из всех выражений-присвоений(вида x + y) трёхадресного кода исключаем выражения-присвоения базового блока.
- Находим метки выражений-присвоений базового блока.
- Ищем множество e_kill для всех выражений-присвоений текущего базового блока

```
foreach node in basicBlock.Nodes:
   if node is Assign as ass:
     basicBlockAssignNodes.Add(ass)
```

exceptedAssignNodes = AllAssignNodes.Except(basecBlockAss
igns)

marksBasicBlockAssignNodes = basicBlockAssignNodes.Select
(ass_node => ass_node.Result.Id)

foreach ean in exceptedAssignNodes:

contains = false

if (ean.Left is Var as lv) && marksBasicBlockAssignNo
des.contains(lv.Id):

Метод Transfer

```
def Transfer(basicBlock, IN):
    (e_gen, e_kill) = GetEGenEKill(basicBlock)
    outset = Union(IN \ e_kill, e_gen)
```

Итерационный алгоритм для достигающих выражений

Постановка задачи

Реализовать алгоритм поиска IN/OUT множеств для всех базовых блоков программы.

Зависимости задач в графе задач

- Базовые блоки
- Трехадресный код
- Граф потока управления
- Поиск множеств E_GEN и E_KILL
- Оптимизации доступных выражений

Теоретическая часть задачи

Выражение вида x + y доступно в точке p, если любой путь от входа k р вычисляет x + y и после последнего вычисления до достижения p нет присваиваний x и y.

Оператор сбора - операция над множествами. Для алгоритма достигающих выражений оператор сбора это пересечение.

U - универсальное множество.

Универсальное множество - множество, содержащее все выраженияприсвоения вида x + y программы.

В отличие от алгоритма о достигающих определениях в алгоритме достигающих выражений осуществляется прямой проход(сверху вниз),

а не обратный.

Смысл алгоритма поиска достигающих выражений в том, чтобы найти достигающие выржения на входе(IN) и на выходе(OUT) базового блока для всех базовых блоков в программе

Практическая часть задачи (реализация)

- Был релизован класс IterativeAlgorithm, который в свою очередь унаследован от интерфейса IAlgorithm
- Был релизован метод Analyze, который по переданному ему графу потоку управления, оператора сбора и передаточной функции находит IN/OUT множества для всех базовых блоков
- Так же был реализован класс Operations, который унаследован от интерфейса ILatticeOperations. Класс Operations инкапсулирует нахождение верхней границы полурешётки(универсального множества выражений-присвоений трёхадресного кода) и метод Operator, который реализует оператор сбора.

Псевдокод алгоритма.

```
def Analyze(CFG, op, tf)
    IN[B0] = {}
    OUT[B0] = tf.Transfer(B0, IN[B0], op)

foreach block in CFG.Blocks.Skip(1):
    IN[block] = {}
```

```
changed = true
while changed:
    changed = false
    foreach block in CFG.Blocks.Skip(1):
        IN[block] = op(block.Parents)
        OUT[block] = tf.Transfer(block, IN[block], op
)

if OUT[block] \ OUT_prev[block] != {} :
        changed = true
        data[block] = (IN[block], OUT[block])
```

<!-- #### Тесты ТОDО

Пример работы

TODO -->

Тестирование итерационного алгоритма для достигающих выражений

Постановка задачи

Провести тестирование алгоритма достигающих выражений

Зависимости задач в графе задач

- Базовые блоки
- Трехадресный код
- Граф потока управления
- Поиск множеств E_GEN и E_KILL
- Итерационный алгоритм поиска достигающих выражений

Практическая часть задачи (реализация)

• Были произведены автоматические тесты для алгоритма поиска достигающих выражений

Тесты

Трёхадресный код теста

```
0) t0 = 3 |

1) t1 = 5 + t0 | B1

2) t2 = t1 + t0 |
```

Граф потока упраления трёхадресного кода

```
V
B4
```

Пример работы

```
B1
e gen = \{l1, l2\}, e kill = \{l3, l6, l7\}
IN = \{\}, OUT = \{l1, l2\}
B2
e_gen = \{13\}, e_kill = \{12, 16, 17\}
IN = \{l1, l2\}, OUT = \{l1, l3\}
B3
e_gen = \{16\}, e_kill = \{11, 12, 17, 110\}
IN = \{l1, l3\}, OUT = \{l3, l6\}
B4
e_gen = {}, e_kill = {}l10, l11, l12{}
IN = \{13, 16\}, OUT = \{13, 16\}
```

Удаление мертвого кода между базовыми блоками

Зависит от:

CFG

Описание

На вход поступает код программы, на выходе код с удаленными строками (мертвыми).

Для класса графа один из участников проекта реализовал насле дника (пронумерованный граф),

у которого все блоки пронумерованы, чтобы если у нас был гра ф, то мы могли бы

восстановить исходный код программы. Значит, для нашего кода мы строим такой граф.

После этого для такого графа мы применяем итерационный алгор итм и получаем ОUT-переменные.

И теперь для каждого блока в этом графе мы удаляем строки ме ртвого кода следующим образом:

подается блок, для него мы вычисляем живые/мертвые переменны е. Также для нашего блока были

посчитаны OUT-переменные с помощью итерационного алгоритма.

Мы делаем следущее, если в списке

мертвых переменных встретилась переменная, которая является out (т.е. нужна другому блоку в

```
программе), то мы находим последнее последнее присваивание э
той переменной и перемещаем его в
 список живых переменных. После все строки с мертвыми перемен
ными мы удаляем. Самое главное, что
 этот алгоритм принимает код, а возвращает уже без мертвого к
ода. Теперь получается необходимо
удалить код, который был удален алгоритмом из исходного кода
 программы. Это делается алгоритмом
 замещения кода: идея состоит в том, что мы имеем исходный бл
ок В и измененный блок без мертвого
 кода Т. Мы хотим найти в исходном блоке вхождение блока В и
заменить его на вхождение блока Т.
Для этого мы вычисляем глобальный индекс первой строчки кода
блока В в исходном коде и заменяем код.
После этого мы строим граф для нашего нового кода и повторяе
м все шаги, пока на каком-то этапе
```

Реализация

мы не удалим ни одной строчки кода.

```
/// Удаление мертвого кода в CFG

/// </summary>

/// <returns></returns>

private TACode RemoveDeadCodeInCFG()

{

var code = new TACode();

code.CodeList = CodeIN.CodeList.ToList();

NumeratedGraph cfg;
```

```
int countRemove;
        do
            // Вычисляем CFG
            cfg = CreateCFG(code);
            // Вычисляем OUT переменные для всех блоков в CFG
            this.OUT = (new IterativeAlgorithmAV(cfg)).OUT;
            countRemove = 0;
            // Для каждого блока в cfg
            foreach (var B in cfg.CFGNodes)
            {
                // Удаляем мертвые строки кода
                var newB = RemoveDeadCodeInBlock(B);
                var curCountRem = B.CodeList.Count() - newB.C
odeList.Count();
                if (curCountRem != 0)
                    var idxStart = CalculateIdxStart(cfg, cfg
.IndexOf(B).Value) - countRemove;
                    var len = B.CodeList.Count();
                    code = ReplaceCode(code, newB.CodeList.To
List(), idxStart, len);
                    countRemove += curCountRem;
```

```
while (countRemove != 0);
        return code;
    }
    /// <summary>
    /// Вычисляет индекс в исходном коде
    /// </summary>
    /// <returns></returns>
    private int CalculateIdxStart(NumeratedGraph cfg, int idx
B)
    {
        var idxStart = 0;
        foreach (var B in cfg.CFGNodes)
            if (cfg.IndexOf(B).Value < idxB)</pre>
                idxStart += B.CodeList.Count();
        return idxStart;
    }
    /// <summary>
    /// Заменияет код
    /// </summary>
    /// <returns></returns>
    private TACode ReplaceCode(TACode code, List<Node> nodes,
 int idxStart, int len)
```

```
{
    var newCode = new List<Node>();

    newCode.AddRange(code.CodeList.Take(idxStart));
    newCode.AddRange(nodes);
    newCode.AddRange(code.CodeList.Skip(idxStart + len));

    var TA = new TACode();
    TA.CodeList = newCode;

    return TA;
}
```

Генерация IL-кода #46

Постановка задачи

Необходимо создать транслятор трёхадресного кода в IL-код, а также

иметь возможность вывести его или выполнить.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от: Трехадресный код

Теоретическая часть задачи

IL-код - промежуточный язык, используемы в платформе .NET, так же

называемый «высокоуровневый ассемблер» виртуальной машины .NET,

в который переводятся все программы написанные на этой платформе.

IL-код состоит из операций работы со стеком (положить на стек

зачение, сложить два числа с вершины стека и т.д.) и операций

передачи управления (операции перехода по меткам). Так как

операции и il-коде очень просты, необходимо было каждую инструкцию

трёхадресного кода перевести в набор инструкций из IL-кода.

Практическая часть задачи (реализация)

Из-за объёма приведём только интерфейс.

Класс транслятор

```
public class TAcode2ILcodeTranslator
{
    public void Translate(TACode tACode)
    public void RunProgram()
    public string PrintCommands()
}
```

Удобная обёртка над командами генерации il-кода.

```
class GenCodeCreator
        public void Emit(OpCode op)
        public void Emit(OpCode op, int num)
        public void Emit(OpCode op, LocalBuilder lb)
        public void Emit(OpCode op, Label 1)
        public LocalBuilder DeclareLocal(Type t)
        public Label DefineLabel()
        public void MarkLabel(Label 1)
        public void EmitWriteLine()
        public void EndProgram()
        public void RunProgram()
        public void WriteCommandsOn()
        public void WriteCommandsOff()
```

Пример работы.

Код программмы:

```
a=10;
b=20;
if (a<b)
{
    c=30;
}
else
{
    c=40;
}
print(c);</pre>
```

Трёхадресный код:

```
l1 : t0 = 10
l0 : a = 10
l3 : t1 = 20
l2 : b = 20
l6 : t3 = 10
l7 : t4 = 20
l5 : t2 = 10 < 20
l4 : if t2 goto l11
l9 : t5 = 40
l8 : c = 40
l10 : goto l15
```

l11 : nop

114 : t6 = 30

113 : c = 30

l15 : nop

118 : t7 = c

l17 : print t7

IL-код:

nop

DefineLabel Label0

DefineLabel Label1

DeclareLocal var0: System.Int32

ldc.i4 10

stloc var0

DeclareLocal var1: System.Int32

ldc.i4 10

stloc var1

DeclareLocal var2: System.Int32

ldc.i4 20

stloc var2

DeclareLocal var3: System.Int32

ldc.i4 20

stloc var3

DeclareLocal var4: System.Int32

ldc.i4 10

stloc var4

```
DeclareLocal var5: System.Int32
ldc.i4 20
stloc var5
DeclareLocal var6: System.Int32
ldc.i4 10
ldc.i4 20
clt
stloc var6
DefineLabel Label2
ldloc var6
brfalse Label2
br Label0
nop
MarkLabel Label2
DeclareLocal var7: System.Int32
ldc.i4 40
stloc var7
DeclareLocal var8: System.Int32
ldc.i4 40
stloc var8
br Label1
nop
MarkLabel Label0
nop
DeclareLocal var9: System.Int32
ldc.i4 30
stloc var9
ldc.i4 30
```

stloc var8
nop
MarkLabel Label1
nop
DeclareLocal var10: System.Int32
ldloc var8
stloc var10
ldloc var10
WriteLine
ret

Создание простого аналога среды разработки (IDE)

Постановка задачи

Создать среду для проверки работы компилятора со следующими возможностями:

- интерактивный ввод и загрузка исходного кода из файла;
- сборка программы в исполняемый файл, в т.ч.:
 - запуск синтаксического разбора программы;
 - запуск генерации трехадресного кода;
 - запуск генерации графа потока управления;
 - запуск генерации IL-кода;
- вывод информации об успешности или неудачности какой-либо операции этапа сборки проекта;
- возможность запустить сборку программы с оптимизациями, которые задаются пользователем в интерактивном режиме;
- запуск итоговой программы с возможности вывода результата;
- вывод вспомогательной информации, такой как:
 - сгенерированный трехадресный код;
 - сгенерированный IL-код;
 - визуальное представление абстрактного семантического дерева программы;
 - визуальное представление графа потока управления программы;
 - результаты работы итеративных алгоритмов.

Зависимости задач в графе задач

Нет зависимостей.

Теоретическая часть задачи

Нет теоретической части.

Практическая часть задачи (реализация)

Для написания программы был выбран WinForms32. При проектировании программы был применен паттерн MVC. Данное решение позволило сделать код чистым и легко редактируемым, так как вся логика была вынесена в отдельные обработчики, которые связывались с визуальным представлением при помощи механизма событий.

Для вывода графических представлений AST и CFG был использован сторонний инструмент **Graphviz**. Данная программа (разработка ведется с 1988 года) давно зарекомендовала себя как мощный инструмент, с помощью которого можно достаточно быстро получить визуальное представление для графов любой сложности. Граф строится по текстовому описанию, известному как **DOT** формат.

В случае с CFG генерация текстового описания графа достаточно прямолинейная и простая. Вершины представляют собой базовые блоки, а дуги берутся из поля Children.

Для генерации AST файла был написан класс AstGraphvizVisitor,

реализующий интерфейс IVisitor, в котором при посещении каждого узла происходит запись информации в объект StringBuilder, в котором, по окончании обхода, содержится контент DOT файла.

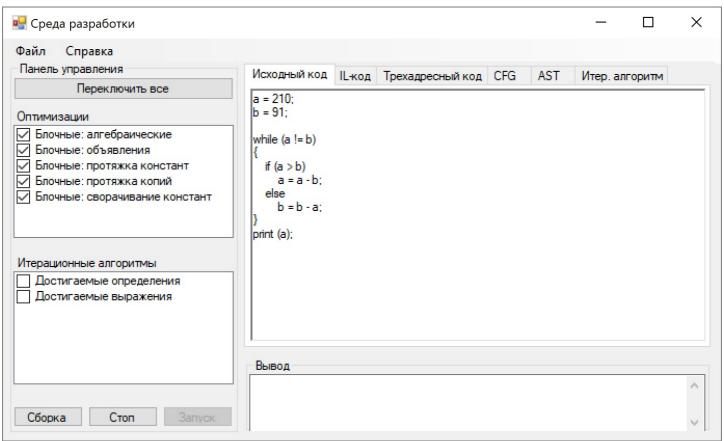
Для вызова Graphviz была применена легковесная обертка GraphvizWrapper.NET. Использование обертки позволило избежать ручного вызова процессов Graphviz с передачей DOT файла и перехватом потока вывода процесса.

Тесты

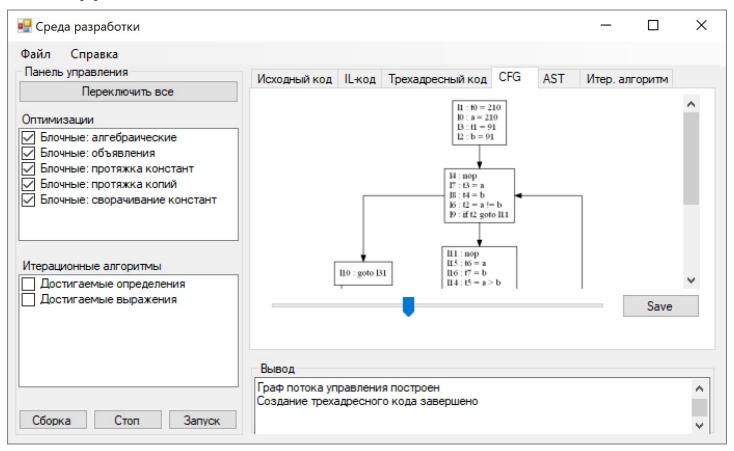
В силу простоты программы применялось ручное тестирование

Пример работы

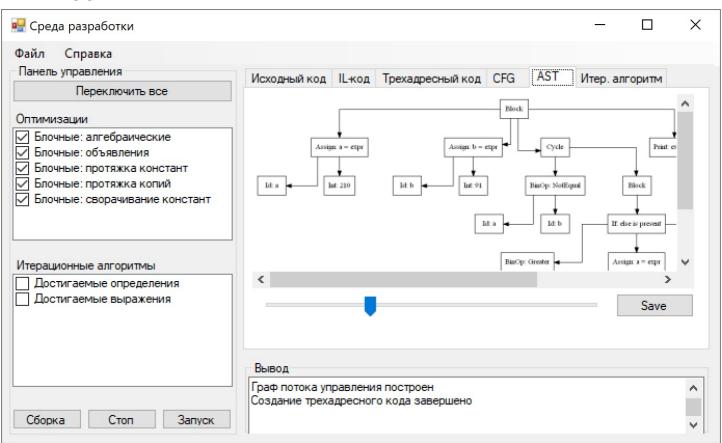
Окно программы



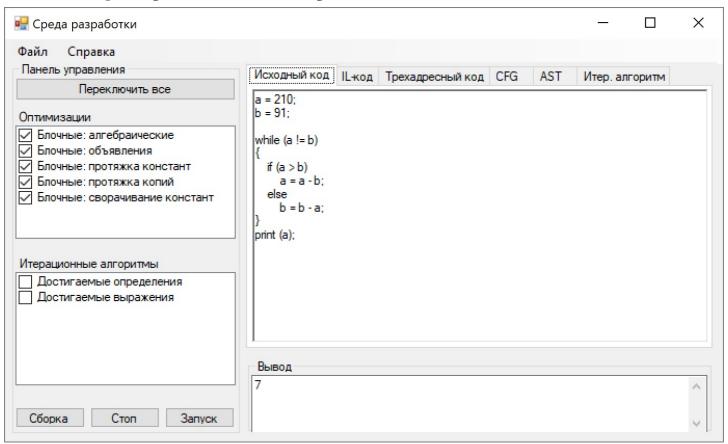
Вывод CFG



Вывод AST



Вывод результата запуска



Оптимизация "Распространение констант" между базовыми блоками

Постановка задачи

Реализовать протяжку констант, но уже между базовыми блоками.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

 Базовые структуры и итерационный алгоритм для распросранения констант

Теоретическая часть задачи

Необходимо разрешить оптимизацию распространения констант между базовыми блоками. Для этого нужно получить данные из итерационного алгоритма для распространения констант, а затем правильно их применить для трёхадресного кода, чтобы в итоге код стал оптимизированным. Итерационный алгоритм присваивает переменным одно из трёх значений: Not A Constant, Undefined или Is Constant.

Практическая часть задачи (реализация)

```
public InOutData<Dictionary<Guid, VarValue>> TempFunc
(TACode taCode, ControlFlowGraph cfg)
{
```

```
Operations ops = new Operations(taCode);
            TransferFunction f = new TransferFunction();
            IterativeAlgorithm itAlg = new IterativeAlgorithm
();
            var result = itAlq.Analyze(cfg, ops, f);
            return result;
        public TACode Optimize(TACode taCode, out bool applie
d)
            var app = false;
            var visited = new Dictionary<Guid, bool>();
            ControlFlowGraph cfg = new ControlFlowGraph(taCod
e);
            var ioData = TempFunc(taCode, cfg);
            foreach (var node in taCode.CodeList.ToList().OfT
ype<Assign>())
                visited[node.Result.Id] = false;
            for (int j = taCode.CodeList.Count() - 1; j > 0;
j - - )
            {
                var node = taCode.CodeList.ElementAt(j) as As
sign;
                if (node != null)
```

```
{
                     for (int i = 0; i < cfg.CFGNodes.Count();</pre>
 i++)
                         if (ioData[cfg.CFGNodes.ElementAt(i)]
.Item1.ContainsKey(node.Result.Id) && ioData[cfg.CFGNodes.Ele
mentAt(i)].Item1[node.Result.Id].varType is VarValue.Type.CON
ST)
                             if (visited[node.Result.Id] == tr
ue)
                                 break;
                             visited[node.Result.Id] = true;
                             node.Right = ioData[cfg.CFGNodes.
ElementAt(i)].Item1[node.Result.Id].value;
                             node.Left = null;
                             node.Operation = OpCode.Copy;
                             taCode.CodeList[j] = node;
                         }
                 }
            applied = app;
            return taCode;
```

Тесты

Например, есть такой фрагмент кода, состоящий из двух базовых блоков:

```
a = 91;
b = 5;

goto h;

h: c = b - 1;
```

После глобальной оптимизации распространения констант должно получится следующее:

```
a = 91;
b = 5;

goto h;

h: c = 5 - 1;
```

Пример работы.

Большой пример, демонстрирующий алгоритм.

Базовые структуры и итерационный алгоритм для распросранения констант

Постановка задачи

Реализовать структуры для задачи распространения констант и применить итерационный алгоритм

Зависимости задач в графе задач

- Интерфейс передаточной функции
- Передаточная функция и генерация множеств gen и kill
- Стурктура базовых блоков

Теоретическая часть задачи

Введем полурешетку вида:

Каждая переменная в некоторой таблице имеет одно из значений в полурешетке - *UNDEF* (undefigned), *const*, *NAC* (not a const). Таблица является декартовым произведением полурешеток, и следовательно, сама полурешетка.

Таким образом, элементом данных будет отображение m на соответствующее значение полурешетки.

- 1. Если s не является присваиванием, то f тождественна, т.е. m=m'
- 2. Если s присваивание, то для каждого v != x : m'(v) = m(v)
- 3. Если s присваивание константе, то m'(x) = const
- 4. Если s: x = y + z, то
 - om'(x) = m(y) + m(z), если m(y) и m(z) const
 - \circ m'(x) = NAC, если m(y) или m(z) NAC
 - m'(x) = UNDEF в остальных случаях

Функция монотонна, потому итерационный процесс решает поставленную задачу.

Практическая часть задачи (реализация)

Необходимо описать операции, передаточную функцию и итерационный алгоритм. Для этого предварительно был реализован класс *VarValue*, который хранит тип переменных (*UNDEF*, *const*, *NAC*), их значения если это константа, и операции над ними.

```
public class VarValue
{
    public enum Type { UNDEF, CONST, NAC };

    public Type varType; // Операнд определяющий тип пере
менной
    public IntConst value; // Операнд со значением конста
нты, если тип переменной CONST
```

```
// Три вида конструктора для инициализации значений в
 различных ситуациях
        public VarValue()
            varType = Type.UNDEF;
            value = null;
        }
        public VarValue(IntConst c)
            varType = Type.CONST;
            value = c;
        }
        public VarValue(Var v)
            varType = Type.NAC;
           value = null;
        }
        //реализация опреатора сбора
        public VarValue CollectionOperator(VarValue right)
        {
            if (right == null || this == right)
                return this;
            if (this.varType == Type.NAC || right.varType ==
Type.NAC)
                return new VarValue(new Var());
```

```
if (this.varType == Type.CONST && right.varType =
= Type.CONST)
                return new VarValue(new Var());
            if (this.varType == Type.CONST)
                return this;
            return right;
        }
        // функция-обертка для применения операций над премен
НЫМИ
        public static VarValue UseOperation(VarValue left, Va
rValue right, OpCode code)
        {
            if (left.varType == Type.CONST && right.varType =
= Type.CONST)
                return new VarValue(ApplyOperation(left.value
, right.value, code));
            return OperationUnderNotConst(left, right);
        }
        // применение операций над не константными значениями
        private static VarValue OperationUnderNotConst(VarVal
ue left, VarValue right)
            if (left.varType == Type.NAC || right.varType ==
Type.NAC)
                return new VarValue(new Var());
            if (left.varType == Type.UNDEF || right.varType =
```

```
= Type.UNDEF)
                return new VarValue();
            return null;
        // применение операций над константами
        private static IntConst ApplyOperation(IntConst left,
 IntConst right, OpCode op)
        {
            switch (op)
            {
                case OpCode.Plus: return left + right;
                case OpCode.Minus: return left - right;
                case OpCode.Mul: return left * right;
                case OpCode.Div: return left / right;
                default: return left;
        // функция сравнения для перегрузки операторов сравне
ния
        public override bool Equals(object obj)
        {
            if (ReferenceEquals(null, obj)) return false;
            if (ReferenceEquals(this, obj)) return true;
            if (obj.GetType() != this.GetType()) return false
            if (varType == ((VarValue)obj).varType)
```

```
if (varType == Type.CONST && value != ((VarVa
lue)obj).value)
                    return false;
                return true:
            return false:
        public static bool operator ==(VarValue left, VarValu
e right)
            return Equals(left, right);
        public static bool operator !=(VarValue left, VarValu
e right)
    }
```

Далее описываются классы Operations, TransferFunction,
IterativeAlgorithm, которые реализуют интерфейс ILatticeOperations,
ITransferFunction и IAlgorithm соответственно.

Класс *Operations* описывает структуру полурешетки: в качестве таблиц используется структура *Dictionary Guid, VarValue* ставящая в соответсвие каждой переменной ее состояние (текущий тип). В

качестве нижней границы все значения словаря инициализируются как NAC, а в качестве верхней UNDEF. Так же реализован метод применения оператора сбора:

```
public Dictionary<Guid, VarValue> Operator(Dictionary
<Guid, VarValue> a, Dictionary<Guid, VarValue> b)
        {
            var aCopy = a.ToDictionary(entry => entry.Key, en
try => entry.Value);
            var bCopy = b.ToDictionary(entry => entry.Key, en
try => entry.Value);
            Dictionary<Guid, VarValue> result = new Dictionar
y<Guid, VarValue>();
            foreach (var key in aCopy.Keys)
            {
                result[key] = a[key].CollectionOperator(b[key
]);
                if (bCopy.ContainsKey(key))
                    bCopy.Remove(key);
            foreach (var key in bCopy.Keys)
                result.Add(key, bCopy[key]);
            return result;
```

Класс *TransferFunction* непосредственно реализует функцию f описанную в теоретической части, *IterativeAlgorithm* описывается как

и базовый, с учетом заданной структуры данных.

Нумерация ББЛ в порядке "Обращение обратного порядка обхода".

Постановка задачи

Реализовать возможность нумерации ББл в порядке "Обращение обратного порядка обхода".

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

• Control Flow Graph

От задачи зависит:

• Модифицированный итерационный алгоритм с нумерацией базовых блоков и подсчётом количества итераций

Теоретическая часть задачи

Важный для анализа графа потока вариант - упорядочивание в глубину (depth-first ordering), которое представляет собой обращение обратного порядка обхода. Иначе говоря, при упорядочивании в глубину мы посещаем узел, затем обходим его крайний слева узел-преемник, после этого - узел, затем обходим его крайний справа узел-преемник, после этого - узел, расположенный слева от него, и т.д. Однако, перед тем как строить дерево для графа потока, следует выбрать, какой из преемников является крайним справа, какой - его левым соседом и т.д.

```
<img
src="https://image.ibb.co/eU6oqy/9bebbf5e_2639_409f_a626_2c10d48cdc8",
width="540" height="600" />
```

Практическая часть задачи (реализация)

```
// Методы расширения для удобного использования нумерации
 базовых блоков
    public static class GraphNumExt
        // Обращает порядок нумерации
        public static IGraphNumerator Reverse(this GraphNumer
ator n, ControlFlowGraph g)
            => new ReverseNum(g, n);
        // Нумерация в обратном порядке
        public static NumeratedGraph BackOrder(this TACode co
de)
        {
            var graph = new NumeratedGraph(code, null);
            graph.Numerator = GraphNumerator.BackOrder(graph)
            return graph;
        // Нумерация в прямом порядке
        public static NumeratedGraph StraightOrder(this TACod
e code)
```

```
var graph = new NumeratedGraph(code, null);
            graph.Numerator = GraphNumerator.BackOrder(graph)
.Reverse(graph);
            return graph;
        // Реализация IGraphNumerator для обращения порядка н
умерации
        private class ReverseNum : IGraphNumerator
        {
            private readonly ControlFlowGraph graph;
            private readonly IGraphNumerator num;
            public ReverseNum(ControlFlowGraph graph, IGraphN
umerator num)
                graph = graph;
                num = num;
            public int? GetIndex(BasicBlock b)
            {
                var ind = num.GetIndex(b);
                if (ind == null) return null;
                return _graph.CFGNodes.Count() - ind.Value;
```

```
}
    // Реализация нумерации в обратном порядке
    public class GraphNumerator : IGraphNumerator
    {
        public static GraphNumerator BackOrder(ControlFlowGra
ph graph)
            var root = graph.CFGNodes.ElementAt(0);
            var num = new GraphNumerator();
            var index = 0;
            var openSet = new HashSet<BasicBlock>();
            void Iter(BasicBlock node)
            {
                openSet.Add(node);
                var children = node.Children;
                foreach(var c in children.Where(x => !openSet
.Contains(x)))
                    Iter(c);
                num. num[node] = index++;
            Iter(root);
            return num;
```

```
private readonly Dictionary<BasicBlock, int> num = n
ew Dictionary<BasicBlock, int>();
        public virtual int? GetIndex(BasicBlock b)
            => num.TryGetValue(b, out var res) ?
                new int?(res) : null;
    // Граф с нумерованными базовыми блоками
    public class NumeratedGraph : ControlFlowGraph
        public NumeratedGraph(TACode code, IGraphNumerator nu
merator) : base(code)
        {
            Numerator = numerator;
        }
        public IGraphNumerator Numerator { get; set; }
        public int? IndexOf(BasicBlock b) => Numerator.GetInd
ex(b);
        private string NodeToString(BasicBlock n)
        {
            var blockName = TACodeNameManager.Instance[n.Bloc
kId];
            var index = Numerator?.GetIndex(n);
```

```
return $"({index}:{blockName})";
        }
        public override string ToString()
            var s = new StringBuilder();
            foreach (var n in CFGNodes)
                s.AppendLine(
                        $"{NodeToString(n)} : [{ String.Join(
", ", n.Children.Select(NodeToString)) }]"
                    );
           return s.ToString();
        }
   // Интефейс для любых нумераций CFG
   public interface IGraphNumerator
        int? GetIndex(BasicBlock b);
```

Тесты

```
a = 1;
goto h;
h: b = 1;
```

```
goto h2;
h2: c = 1;
d = 1;
```

```
numer[0] == cfg[0]
numer[1] == cfg[1]
numer[2] == cfg[2]
```

```
где numer - нумератор, cfg - граф потока управления.

Результат работы - перенумерованные блоки от 0 до 2 сверху вниз.
```

Пример работы

```
var cfg = new ControlFlowGraph(tacodeInstance);
var numer = GraphNumerator.BackOrder(cfg);
Assert.AreEqual(0, numer.GetIndex(cfg.CFGNodes.ElementAt(0)))
;
Assert.AreEqual(1, numer.GetIndex(cfg.CFGNodes.ElementAt(1)))
;
Assert.AreEqual(2, numer.GetIndex(cfg.CFGNodes.ElementAt(2)))
;
```

Проверка CFG на приводимость

Постановка задачи

Необходимо проверить CFG на приводимость

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

- Классификация ребер CFG по Глубинному остовному дереву
- Дерево доминаторов

Теоретическая часть задачи

Алгоритм проверки основан на следующей теореме:

Теорема о приводимости графа потока управления:

Граф потока управления является приводимым, если для любого глубинного остовного дерева этого графа все отступающие(retreating) ребра являются обратными(back).

Практическая часть задачи (реализация)

Алгоритм проверки CFG на приводимость:

- Получить список всех отсупающих(retreating) ребер CFG по Глубинному остовномоу дереву
- Построить дерево доминаторов
- Проверить, что конец всех отступающих ребер доминирует над их началом с помощью дерева доминаторов

Пример работы.

Исходный код программы с неприводимым CFG:

```
if (1 < -3)
    a = 123;
else
    goto h;
b = 777;
for(i = 0, 10)
{
    print(1 >= 3);
    h: {c = a + b;}
    if (1 + 3)
    {
        a = 1;
    }
}
```

Ответ: false.

Исходный код программы с приводимым CFG:

```
a = 2;
while(3)
{
 b = 10;
goto h;
}
for(i = 0, 10, 1 + 1)
print(1,2,3);
h: \{c = a + b;\}
for(i = 0, 10)
{
print(1 >= 3);
if (1 + 3)
 {
a = 1;
 }
}
```

Ответ: true.

Расчет глубины CFG

Постановка задачи

Необходимо рассчитать глубину CFG

Зависимости задач в графе задач

Зависит от:

• Классификация ребер CFG по Глубинному остовному дереву

Теоретическая часть задачи

Глубина графа потока равна наибольшему числу отступающих ребер вдоль любого ациклического пути.

Практическая часть задачи (реализация)

Алгоритм нахождения глубины дерева:

- Запустить классификатор ребер
- Выполнить обход графа в глубину по вершинам, увеличивая значение максимальной глубины для текущего пути на один при встрече отступающего ребра из текущей вершины
- Вернуть максимальное значение глубины для всех путей

Пример работы.



Модифицировать итерационный Алгоритм с нумерацией базовых блоков и подсчётом количества итераций.

Постановка задачи

Модифицировать итерационный Алгоритм с нумерацией базовых блоков и подсчётом количества итераций.

Зависимости задач в графе задач

Задача зависит от:

- Обобщенный итерационный алгоритм От задачи зависит:
- Тестирование

Теоретическая часть задачи

При использовании порядка "вглубь" количество проходов, необходимое для распространения любого достигающего определения вдоль люого ацикличного пути, не более чем на единицу превышает число ребер пути, идущих от блока с большим номером к блоку с меньшим. Эти ребра являются отступающими, так что необходимое количество проходов на единицу больше глубины. Предыдущему алгоритму для того, чтобы определить достижение всех определений, требуется один дополнительный проход, так что верхняя граница количества проходов, необходимых алгоритму с упорядочиванием

блоков вглубь, в действительности на 2 превышает глубину. Изучение показало, что средняя глубина типичного графа потока равна 2.75. Таким образом, алгоритм сходится очень быстро.

Практическая часть задачи (реализация)

```
public class OptimizedGenericIterativeAlgorithm<T> : IAlgorit
hm<T>
    {
        public Func<T, T, bool> Comparer { get; set; }
        public Func<(T, T)> Fill { get; set; }
        public Func<(T, T), (T, T), bool> Finish { get; set;
}
        // Нумерация графа (для оптимизации передается в поря
дке обратного обхода)
        public IGraphNumerator Numerator { get; set; }
        // Счётчик операций
        public int OpsCount { get; set; }
        public InOutData<T> Analyze(
            ControlFlowGraph graph,
            ILatticeOperations<T> ops,
            ITransferFunction<T> f)
            var data = new InOutData<T>
            {
```

```
[graph.CFGNodes.ElementAt(0)] = Fill()
            };
            foreach (var node in graph.CFGNodes)
                data[node] = Fill();
            OpsCount = 0;
            var outChanged = true;
            while (outChanged)
            {
                outChanged = false;
                foreach (var block in graph.CFGNodes.OrderBy(
x \Rightarrow Numerator.GetIndex(x))) // упорядочивание базовых блоков
                 {
                    OpsCount++; // увеличение счетчика операц
ий
                     var inset = block.Parents.Aggregate(ops.L
ower, (x, y)
                         => ops.Operator(x, data[y].Item2));
                     var outset = f.Transfer(block, inset, ops
);
                     if (!Finish((inset, outset), data[block])
                         outChanged = true;
                     data[block] = (inset, outset);
```

```
}
return data;
}
```

Тесты

Тестирование проводилось в другом задании.

Примеры неправильных нумераций с тах кол-вом итераций #66

Постановка задачи

Привести несколько примеров неправильной нумерации базовых блоков, из-за которой число итераций какого-либо итерационного алгоритма будет максимальным.

Зависимости задач в графе задач

Зависит от: Трехадресный код

Теоретическая часть задачи

Проблема нумерации базовых блоков естественным образом всплывает, в тот момент, когда мы начинаем задумываться о эффективности итерационного алгоритма. Действительно если рассмотреть, например, такую нумерацию 3->5->12->2->6->8->7->15, где стрелки показывают, как блоки идут друг за другом в коде, а номера тот порядок, в котором эти блоки будут обходиться. Тогда на первой итерации верные значения распространятся только в блоки 3,5,12. На второй в 3,5,12,2,6,8. На третьей во все. И четвёртая итерация понадобится, чтобы проверить, что распространившиеся значения не поменялись.

Максимальное количество итераций, которое может сделать алгоритм равно произведению числа базовых блоков на высоту полурешётки. Но

эта оценка неточная, поэтому, например, для алгоритма достигающих определений, максимальным числом итераций будет максимальная длинна пути распространения некоторого определения в базовых блоках, среди всех определений всех переменных. Пронумеровав блоки вдоль этого пути в обратном порядке, мы заставим итерационный алгоритм выполняться максимальное число итераций.

В примере, показанном ниже оказалось достаточным пронумеровать все вершины в обратном порядке, чтобы получить максимальное число итераций 6, увеличив его с изначальных трёх.

Практическая часть задачи (реализация)

```
var taCode = new TACode();
var ass1 = new Assign
{
    Left = new IntConst(10),
    Operation = OpCode.Copy,
    Result = new Var()
};
var ass2 = new Assign
{
    Left = new IntConst(10),
    Operation = OpCode.Mul,
    Right = new IntConst(3),
    Result = new Var()
};
ass2.IsLabeled = true;
```

```
var ass3 = new Assign
{
    Left = ass2.Result,
    Operation = OpCode.Plus,
    Right = ass1.Result,
    Result = new Var()
};
ass3.IsLabeled = true;
var ass4 = new Assign
{
    Operation = OpCode.Copy,
    Right = new IntConst(0),
    Result = new Var()
};
var ass5 = new Assign
{
    Operation = OpCode.Copy,
    Right = new IntConst(14),
    Result = ass4.Result
};
var ass6 = new Assign
{
    Operation = OpCode.Minus,
    Left = ass3.Result,
    Right = ass2.Result,
    Result = ass4.Result
};
ass6.IsLabeled = true;
```

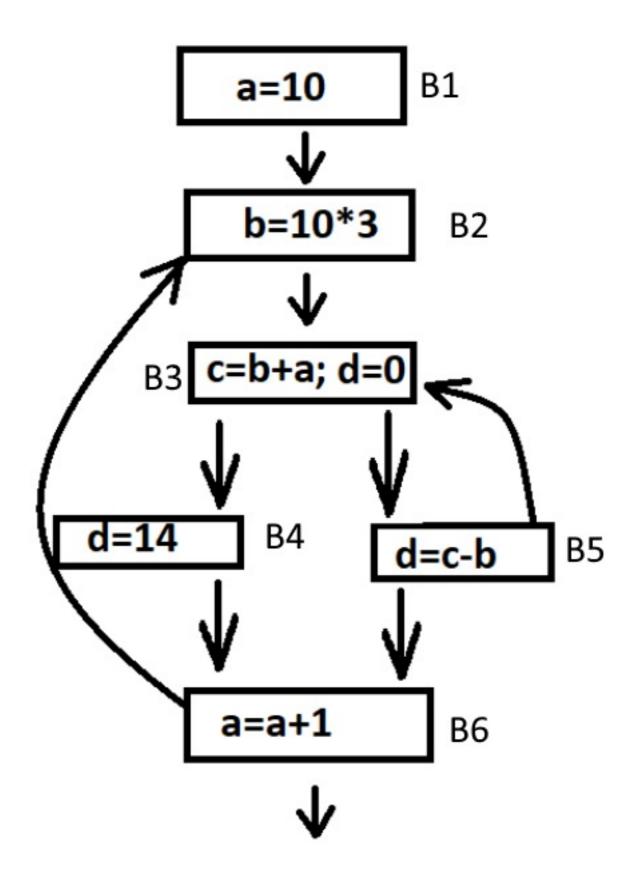
```
var ass7 = new Assign
{
    Operation = OpCode.Plus,
    Right = new IntConst(1),
    Left = ass1.Result,
    Result = ass1.Result
};
ass7.IsLabeled = true;
var ifgt1 = new IfGoto
{
    Condition = new IntConst(1),
    TargetLabel = ass6.Label
};
var ifgt2 = new IfGoto
{
    Condition = new IntConst(2),
    TargetLabel = ass3.Label
};
var ifgt3 = new IfGoto
{
    Condition = new IntConst(3),
    TargetLabel = ass2.Label
};
var goto1 = new Goto
{
    TargetLabel = ass7.Label
};
var empty = new Empty { };
```

```
taCode.AddNode(ass1);
taCode.AddNode(ass2);
taCode.AddNode(ass3);
taCode.AddNode(ass4);
taCode.AddNode(ifqt1);
taCode.AddNode(ass5):
taCode.AddNode(goto1);
taCode.AddNode(ass6);
taCode.AddNode(ifgt2);
taCode.AddNode(ass7);
taCode.AddNode(ifgt3);
taCode.AddNode(empty);
var cfg = new ControlFlowGraph(taCode);
taCode.CreateBasicBlockList();
var op = new Operations(taCode);
var tf = new TransferFunction(taCode);
var algo = new GenericIterativeAlgorithm<HashSet<Guid>>()
{
    Finish = (a, b) =>
        var (a1, a2) = a;
        var (b1, b2) = b;
        return !a2.Except(b2).Any();
    },
    Comparer = (x, y) \Rightarrow !x.Except(y).Any(),
    Fill = () => (op.Lower, op.Lower),
    DebugToString = (x) \Rightarrow x.Aggregate("", (s, y) \Rightarrow s +
```

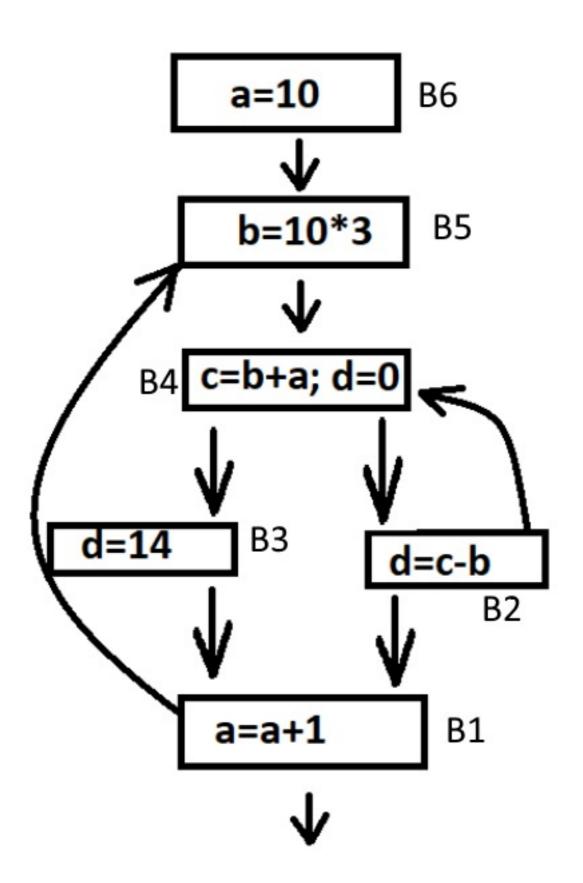
```
+ TACodeNameManager.Instance[y])
};
var inout = algo.Analyze(cfg, op, tf);
Assert.True(algo.CountOfDoneIterations == 3);
cfg.ReverseCFGNodes();
inout = algo.Analyze(cfg, op, tf);
Assert.True(algo.CountOfDoneIterations == 6);
```

Пример работы.

Граф программы, правильная нумерация блоков с числом итераций - 3.



Неправильная нумерация блоков с максимальным числом итераций - 6.



Обобщённый итерационный алгоритм

Постановка задачи

Реализовать обобщённый итерационный алгоритм

Зависимости задач в графе задач

Задача зависит от:

- Control Flow Graph
- Интерфейс передаточной функции

Теоретическая часть задачи

```
OUT[BXOД] = v_{BXOД};
1)
    for (каждый базовый блок B, отличный от входного) OUT[B] = T;
2)
3)
    while (внесены изменения в OUT)
          for (каждый базовый блок B, отличный от входного) {
4)
5)
                IN [B] = \wedge_{P-\text{предшественник } B} \text{OUT } [P];
               OUT[B] = f_B(IN[B]);
6)
     а) Итеративный алгоритм для прямой задачи потока данных
    IN[ВЫХОД] = v_{ВЫХОД};
1)
2)
    for (каждый базовый блок B, отличный от выходного) IN [B] = T;
3)
    while (внесены изменения в IN)
4)
          for (каждый базовый блок B, отличный от выходного) {
               OUT [B] = \wedge_{S-\text{преемник } B} \text{IN } [S];
5)
               IN[B] = f_B(OUT[B]);
6)
    б) Итеративный алгоритм для обратной задачи потока данных
       Рис. 9.23. Прямая и обратная версии итеративного алгоритма
```

Практическая часть задачи (реализация)

```
public class GenericIterativeAlgorithm<T> : IAlgorithm<T>
{
    public Func<T, T, bool> Comparer { get; set; }
    public Func<(T, T)> Fill { get; set; } // начальное з
начение (значение первого узла)
    public Func<(T,T), (T,T), bool> Finish { get; set; }
// условие завершения итерационного алгоритма

public InOutData<T> Analyze(
    ControlFlowGraph graph,
```

```
ILatticeOperations<T> ops,
            ITransferFunction<T> f)
            var data = new InOutData<T>();
            data[graph.CFGNodes.ElementAt(0)] = Fill();
            foreach (var node in graph.CFGNodes)
                data[node] = Fill();
            var outChanged = true;
            while (outChanged)
                outChanged = false;
                foreach (var block in graph.CFGNodes)
                {
                    var inset = block.Parents.Aggregate(ops.L
ower, (x, y)
                        => ops.Operator(x, data[y].Item2));
                    var outset = f.Transfer(block, inset, ops
);
                    if (!Finish((inset,outset), data[block]))
                     {
                        outChanged = true;
                    }
                    data[block] = (inset, outset);
            return data;
```

```
}
```

Тесты

Для тестирования использовался случай достигающих опеределений.

```
l1: a = 3 - 5

l2: b = 10 + 2

l3: c = -1

l_: if 1 goto l3

ass4 = l5: d = c + 1999

l_: if 2 goto l2

l7: e = 7 * 4

l8: f = 100 / 25
```

```
IN[0] = { }
OUT[0] = { l1 }

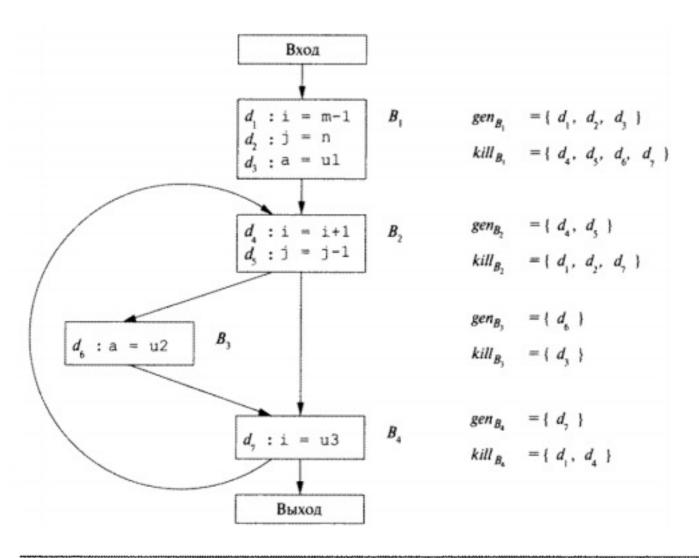
IN[1] = { l1, l2, l3, l5 }
OUT[1] = { l1, l2, l3, l4 }

IN[2] = { l1, l2, l3, l5 },
OUT[2] = { l1, l2, l4, l5 }

IN[3] = { l1, l2, l3, l5 }
OUT[3] = { l1, l2, l3, l5 }
```

```
IN[4] = { l1, l2, l3, l5 }
OUT[4] = { l1, l2, l3, l5, l7, l8 }
```

Пример работы.



Блок В	$OUT[B]^0$	$IN[B]^1$	$OUT[B]^1$	$IN[B]^2$	$OUT[B]^2$
B_1	0000000	0000000	1110000	0000000	1110000
B_2	0000000	1110000	0011100	1110111	0011110
B_3	0000000	0011100	0001110	0011110	0001110
B_4	0000000	0011110	0010111	0011110	0010111
Выход	0000000	0010111	0010111	0010111	0010111

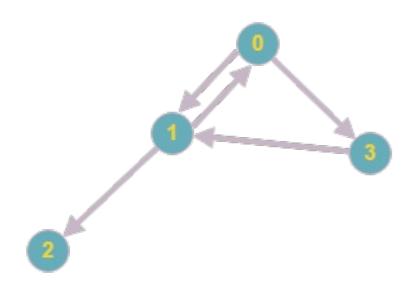
Классификация рёбер CFG.

Постановка задачи

Дан ControlFlowGraph. Все его рёбра необходимо классифицировать на три группы:

- 1. Наступающие (coming) рёбра идут от узла к его истинному потомку.
- 2. Отступающие (retreating) рёбра идут от узла к его предку.
- 3. Поперечные (coming) все остальные рёбра.

Пример классификации:



Рёбра 0 \rightarrow 1 и 1 \rightarrow 2 являются наступающими, 1 \rightarrow 0 - отступающее, и 3 \rightarrow 1 поперечное.

Зависимости задач в графе задач

Задачи, от которых зависит текущая задача:

- 1. Построение ControlFlowGraph.
- 2. Построение глубинного остовного дерева.

Задачи, зависящие от текущей:

1. Проверка CFG на приводимость

Теоретическая часть задачи

Для решения данной задачи строится глубинное остовное дерево - обход "поиск в глубину" вершин ControlFlowGraph, начиная с первой вершины. Отметим, что в процессе обхода графа вершину нумеруются согласно Те рёбра, которые попали в данный граф, являются наступающими.

Ребро из вершины \mathbf{x} в вершину \mathbf{y} будет являться отступающим в том случае, если вершина \mathbf{y} является предком вершины \mathbf{x} (или номер вершины \mathbf{x} больше номера вершины \mathbf{y}).

Практическая часть задачи (реализация)

Вначале был создал класс-перечисление, в котором определяются классы рёбер:

```
public enum EdgeType
{
    Coming = 1,
    Retreating = 2,
    Cross = 3
```

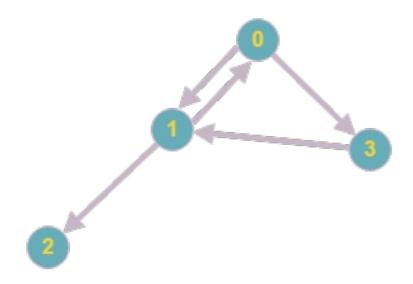
```
}
```

Дополнительно был создан класс EdgeTypes, являющийся словарём, где ключ - ребро ControlFlowGraph, а значение - тип ребра.

Наконец, в самом классе ControlFlowGraph добавлено поле EdgeTypes, где и хранится результат классификации.

Тесты

Возьмём ControlFlowGraph из примера выше:



Результат работы программы:

 $0 \rightarrow 1 : Coming$

 $1 \rightarrow 2$: Coming

 $0 \rightarrow 3$: Coming

 $1 \rightarrow 0$: Retreating

 $3 \rightarrow 1$: Cross

Пример работы.

Приведём алгоритм работы данной задачи:

```
public void ClassificateEdges()

{
    var depthTree = new DepthSpanningTree(this);
    foreach (var edge in CFGAuxiliary.Edges)
    {
        if (depthTree.SpanningTree.Edges.Any(e => e.T arget.Equals(edge.Target) && e.Source.Equals(edge.Source)))
        {
}
```

Метод для вызова в IDE:

```
public string PrintCFGEdgeClassification(ControlFlowGraph con
trolFlowGraph)
{
          controlFlowGraph.ClassificateEdges();
          return controlFlowGraph.EdgeTypes.ToString();
}
```