

Отчет по заданию №2

**Первая краевая задача для одномерного
стационарного уравнения теплопроводности с
кусочно-непрерывными коэффициентами.**

Вариант: 2

Выполнила: Брындина А.А., 305 группа

Преподаватель: Есикова Н.Б.

**Московский государственный университет имени
М.В.Ломоносова
Факультет вычислительной математики и кибернетики**

2020

Содержание

1) Постановка задачи.....	3
2) Аналитическое решение модельной задачи.....	4
3) Численное решение задачи.....	5
4) Пример работы программы.....	6
5) Исходный код программы.....	8
6) Приложение.....	13

Постановка задачи

Нам необходимо найти решение обыкновенного дифференциального уравнения второго порядка с кусочно-непрерывными коэффициентами

$$(k(x)u'(x))' - q(x)u(x) = -f(x), \quad 0 < x < 1,$$

и краевые условия:

$$u(0) = u_1, \quad u(1) = u_2$$

$$k(x) \geq c_1 > 0, \quad q(x) \geq 0.$$

$k(x), q(x), f(x)$ - кусочно-непрерывные функции, имеющие разрыв первого рода в точке x_0 .

В точке разрыва x_0 ставятся условия сопряжения:

$$[u] = 0, \quad [k'u] = 0 \quad \text{при } x = x_0$$

Вариант 2:

$x_0 = 0.525$ - точка разрыва

вид коэффициентов:

$$k_1(x) = e^{-x^2}, \quad q_1(x) = x^2, \quad f_1(x) = \sin(x) \quad \text{при } x < x_0,$$

$$k_2(x) = x, \quad q_2(x) = x^2, \quad f_2(x) = \sin(x) \quad \text{при } x > x_0,$$

значения u_1, u_2 :

$$u_1 = 0, \quad u_2 = 1,$$

точность $\varepsilon = 0.01$

Аналитическое решение модельной задачи

Аналитическое решение задачи можно построить, если заменить функции $k(x)$, $q(x)$, $f(x)$ константами.

Рассмотрим модельную задачу с постоянными коэффициентами k, q, f :

$$ku'' - qu = -f$$

$$u(0) = 0, u(1) = 1$$

Тогда введем обозначения для коэффициентов:

$$k = k_1(x_0) = k_1, q = q_1(x_0) = q_1, f = f_1(x_0) = f_1 \quad \text{при } 0 < x < x_0,$$

$$k = k_2(x_0) = k_2, q = q_2(x_0) = q_2, f = f_2(x_0) = f_2 \quad \text{при } x_0 < x < 1.$$

Общее решение задачи:

$$u = C_1 e^{\lambda_1 x} + C_2 e^{-\lambda_1 x} + \mu_1, \quad 0 < x < x_0$$

$$u = C_3 e^{\lambda_2 x} + C_4 e^{-\lambda_2 x} + \mu_2, \quad x_0 < x < 1.$$

μ_1, μ_2 - частное решение неоднородного уравнения,

$$\text{где } \mu_1 = \frac{f_1}{q_1}, \mu_2 = \frac{f_2}{q_2}$$

Как найти коэффициенты C_1, C_2, C_3, C_4 описано на стр.13("Приложение").

Численное решение задачи

На отрезке $0 \leq x \leq 1$ введем равномерную сетку

$$\omega = \{x_i = ih, i = 0, 1, \dots, N, x_0 = 0, x_N = 1, h = 1/N\}$$

Заменим следующей разностной задачей

$$(ay_{\bar{x}})_{\hat{x},i} - d_i y_i = -\varphi_i, \quad 1 \leq i \leq N-1$$

$$y_0 = \mu_1, y_1 = \mu_2$$

где $d_i = q(x_i)$, $\varphi_i = f(x_i)$

Запишем разностную производную

$$(ay_{\bar{x}})_{\hat{x},i} = 1/h \left(a_{i+1} \frac{y_{i+1} - y_i}{h} - a_i \frac{y_i - y_{i-1}}{h} \right)$$

Задача записывается в виде системы

$$C_0 y_0 - B_0 y_1 = f_0, \quad i = 0$$

$$-A_i y_{i-1} + C_i y_i - B_i y_{i+1} = f_i, \quad 1 \leq i \leq N$$

$$-A_N y_{N-1} + C_N y_N = f_N, \quad i = N$$

Учтем, что

$$B_0 = A_N = 0, \quad C_0 = C_N = 1, \quad f_0 = \mu_1, \quad f_N = \mu_2, \quad f_i = \varphi_i$$

$$A_i = \frac{k_i}{h^2}, \quad B_i = \frac{k_{i+1}}{h^2}, \quad C_i = A_i + B_i + d_i, \quad 1 \leq i \leq N-1$$

Эта задача может быть решена методом правой прогонки

1) прямой ход прогонки

$$\alpha_{i+1} = \frac{B_i}{C_i - \alpha_i A_i}, \quad \beta_{i+1} = \frac{f_i + A_i \beta_i}{C_i - \alpha_i A_i}, \quad i = 1, 2, \dots, N-1$$

2) обратный ход прогонки

$$y_N = \beta_{N+1}$$

$$y_i = \alpha_{i+1} y_{i+1} + \beta_{i+1}, \quad i = N-1, \dots, 1, 0$$

Пример работы программы

1) Пример работы программы для немодельной задачи

Start program! Enter N, please:

10

Model or no ? Enter m, please:

1

no model

x = 0	y_N[0] = 0	y_2N[0] = 0	delta = 0
x = 0.1	y_N[0.1] = 0.0947736	y_2N[0.1] = 0.0934821	delta = 0.00129152
x = 0.2	y_N[0.2] = 0.191404	y_2N[0.2] = 0.188315	delta = 0.00308955
x = 0.3	y_N[0.3] = 0.290899	y_2N[0.3] = 0.285459	delta = 0.00544047
x = 0.4	y_N[0.4] = 0.394448	y_2N[0.4] = 0.386035	delta = 0.00841264
x = 0.5	y_N[0.5] = 0.503558	y_2N[0.5] = 0.491451	delta = 0.0121071
x = 0.6	y_N[0.6] = 0.639291	y_2N[0.6] = 0.631853	delta = 0.00743793
x = 0.7	y_N[0.7] = 0.750855	y_2N[0.7] = 0.746413	delta = 0.00444157
x = 0.8	y_N[0.8] = 0.84502	y_2N[0.8] = 0.842582	delta = 0.00243745
x = 0.9	y_N[0.9] = 0.92676	y_2N[0.9] = 0.925723	delta = 0.00103681
x = 1	y_N[1] = 1	y_2N[1] = 1	delta = 0

max delta = 0.0121071 > 0.01

New N = 20

x = 0	y_N[0] = 0	y_2N[0] = 0	delta = 0
x = 0.05	y_N[0.05] = 0.0466285	y_2N[0.05] = 0.0463435	delta = 0.000284952
x = 0.1	y_N[0.1] = 0.0934821	y_2N[0.1] = 0.0928521	delta = 0.000629974
x = 0.15	y_N[0.15] = 0.140672	y_2N[0.15] = 0.139635	delta = 0.00103705
x = 0.2	y_N[0.2] = 0.188315	y_2N[0.2] = 0.186806	delta = 0.00150867
x = 0.25	y_N[0.25] = 0.236533	y_2N[0.25] = 0.234485	delta = 0.00204788
x = 0.3	y_N[0.3] = 0.285459	y_2N[0.3] = 0.2828	delta = 0.00265841
x = 0.35	y_N[0.35] = 0.335239	y_2N[0.35] = 0.331894	delta = 0.00334479
x = 0.4	y_N[0.4] = 0.386035	y_2N[0.4] = 0.381923	delta = 0.00411254
x = 0.45	y_N[0.45] = 0.438034	y_2N[0.45] = 0.433066	delta = 0.00496845
x = 0.5	y_N[0.5] = 0.491451	y_2N[0.5] = 0.48553	delta = 0.00592088
x = 0.55	y_N[0.55] = 0.565469	y_2N[0.55] = 0.560871	delta = 0.00459807
x = 0.6	y_N[0.6] = 0.631853	y_2N[0.6] = 0.628292	delta = 0.00356136
x = 0.65	y_N[0.65] = 0.691834	y_2N[0.65] = 0.689094	delta = 0.00273982
x = 0.7	y_N[0.7] = 0.746413	y_2N[0.7] = 0.744331	delta = 0.00208247
x = 0.75	y_N[0.75] = 0.796426	y_2N[0.75] = 0.794874	delta = 0.00155173
x = 0.8	y_N[0.8] = 0.842582	y_2N[0.8] = 0.841463	delta = 0.00111925
x = 0.85	y_N[0.85] = 0.8855	y_2N[0.85] = 0.884737	delta = 0.000763235
x = 0.9	y_N[0.9] = 0.925723	y_2N[0.9] = 0.925257	delta = 0.000466626
x = 0.95	y_N[0.95] = 0.963742	y_2N[0.95] = 0.963526	delta = 0.000215863
x = 1	y_N[1] = 1	y_2N[1] = 1	delta = 0

max delta = 0.00592088 < 0.01

2)Пример работы программы для модельной задачи

Start program! Enter N, please:

10

Model or no ? Enter m,please:

0

model

x=0	u[0] =0	y[0] =0	delta = 0
x=0.1	u[0.1] =0.108396	y[0.1] =0.107654	delta = 0.000741417
x=0.2	u[0.2] =0.21058	y[0.2] =0.209097	delta = 0.00148365
x=0.3	u[0.3] =0.306925	y[0.3] =0.304696	delta = 0.0022295
x=0.4	u[0.4] =0.39778	y[0.4] =0.394798	delta = 0.00298178
x=0.5	u[0.5] =0.483475	y[0.5] =0.479731	delta = 0.00374333
x=0.6	u[0.6] =0.591173	y[0.6] =0.595508	delta = 0.00433441
x=0.7	u[0.7] =0.701637	y[0.7] =0.704864	delta = 0.00322747
x=0.8	u[0.8] =0.806234	y[0.8] =0.808374	delta = 0.00214004
x=0.9	u[0.9] =0.905514	y[0.9] =0.906581	delta = 0.00106617
x=1	u[1] =1	y[1] =1	delta = 0

max delta = 0.00433441 < 0.01

Исходный код программы

```
#include <stdio.h>
#include <iostream>
#include <cmath>
#include <math.h>
using namespace std;
double x0 = 0.525; // точка разрыва

void progonka(double* x, double* y, double* k, double* q, double* fi, int N, int m) {
    double* alfa; // прогоночные коэффициенты
    double* beta;
    double* a; // диагональные элементы матрицы
    double* b;
    double* c;
    double h = 1.0 / N; // шаг

    //cout << "h =" << h << '\n' ;
    for (int i = 0; i < N + 1; i++) {
        x[i] = 0.0;
        y[i] = 0.0;
        k[i] = 0.0;
        q[i] = 0.0;
        fi[i] = 0.0;
    }
    for (int i = 0; i < N + 1; i++) {
        x[i] = i * h;
    }
    for (int i = 0; i < N + 1; i++) {
        if (m == 1) { // немодельная задача
            if (x[i] < x0) {
                k[i] = exp(-x[i] * x[i]);
                q[i] = x[i] * x[i];
                fi[i] = sin(x[i]);
            }
            else {
                k[i] = x[i];
                q[i] = x[i] * x[i];
                fi[i] = sin(x[i]);
            }
        }
        else { // модельная задача
            if (x[i] < x0) {
                k[i] = exp(-x0 * x0);
                q[i] = x0 * x0;
                fi[i] = sin(x0);
            }
            else {
```



```

        k[i] = x0;
        q[i] = x0 * x0;
        fi[i] = sin(x0);
    }
}
}
alfa = new double[N + 2];
beta = new double[N + 2];
a = new double[N + 2];
b = new double[N + 2];
c = new double[N + 2];
for (int i = 1; i < N; i++) {
    a[i] = k[i] / (h * h);
    //cout << "a[" << i << "]=" << a[i] << " " << '\n';
    b[i] = k[i + 1] / (h * h);
    //cout << "b[" << i << "]=" << b[i] << " " << '\n';
    c[i] = k[i] / (h * h) + k[i + 1] / (h * h) + q[i];
    //cout << "c[" << i << "]=" << c[i] << " " << '\n';
}
b[0] = 0;
a[N] = 0;
c[0] = c[N] = 1;
fi[0] = 0; fi[N] = 1;
alfa[1] = 0.0;
beta[1] = 0.0;
// прямой ход прогонки
for (int i = 1; i < N; i++) {
    alfa[i + 1] = b[i] / (c[i] - a[i] * alfa[i]);
    beta[i + 1] = (fi[i] + a[i] * beta[i]) / (c[i] - alfa[i] * a[i]);
}
// обратный ход прогонки
y[N] = 1;
for (int i = N - 1; i >= 0; i--) {
    y[i] = alfa[i + 1] * y[i + 1] + beta[i + 1];
}
delete[]a;
delete[]b;
delete[]c;
delete[]alfa;
delete[]beta;
}
void real_decision(double* u, int N) {
    double h = 1.0 / N;
    double* x;
    x = new double[N + 1];
    for (int i = 1; i < N + 1; i++) {
        x[i] = i * h;
    }
}

```

```

double k1 = exp(-x0 * x0);
double q1 = x0 * x0;
double fi1 = sin(x0);
double d1 = fi1 / q1; // частное решение

double k2 = x0;
double q2 = x0 * x0;
double fi2 = sin(x0);
double d2 = fi2 / q2;

double lambda1 = sqrt(q1 / k1);
double lambda2 = sqrt(q2 / k2);

double A1 = exp(-lambda1 * x0) - exp(lambda1 * x0);
double B1 = exp(-2 * lambda2 + lambda2 * x0) - exp(-lambda2 * x0);
double D1 = d1 * (exp(lambda1 * x0) - 1) + exp(lambda2 * x0 - lambda2) * (1 - d2) + d2;

double A2 = -k1 * (lambda1 * exp(lambda1 * x0) + lambda1 * exp(-lambda1 * x0));
double B2 = k2 * (lambda2 * exp(-2 * lambda2 + lambda2 * x0) + lambda2 * exp(-lambda2
* x0));
double D2 = k1 * d1 * lambda1 * exp(lambda1 * x0) + k2 * lambda2 * exp(-lambda2 +
lambda2 * x0) * (1 - d2);

double znam= A1 * B2 - B1 * A2;

double const2 = (D1 * B2 - B1 * D2) / znam;
double const4 = (A1 * D2 - A2 * D1) / znam;
double const1 = -d1 - const2;
double const3 = exp(-lambda2) * (1 - d2 - const4 * exp(-lambda2));

u[0] = 0;
u[N] = 1;
for (int i = 1; i < N; i++) {
    if (x[i] < x0)
        u[i] = const1 * exp(lambda1 * x[i]) + const2 * exp(-lambda1 * x[i]) + d1;
    else
        u[i] = const3 * exp(lambda2 * x[i]) + const4 * exp(-lambda2 * x[i]) + d2;
}
delete[] x;
}

double max_delta(double* u1, double* u2, int N) {
    double Max = 0.0;
    for (int i = 0; i < N + 1; i++) {
        if (Max < abs(u1[i] - u2[i])) {
            Max = abs(u1[i] - u2[i]);
        }
    }
}
return Max;

```

```

}

int main() {
    int N, m;
    double delta, maximum;
    double* q, * k, * y, * u, * x, * fi;
    cout << "Start program! Enter N, please:" << endl;
    cin >> N;
    double h = 1.0 / N; // шаг
    cout << "Model or no ? Enter m, please: " << endl;
    cin >> m;
    if (m == 0) {
        cout << " model " << endl;
    }
    else {
        cout << "no model" << endl;
    }
    while (N < 10000) {
        if (m == 0) {
            u = new double[N + 1];
            real_decision(u, N);
            x = new double[N + 1];
            y = new double[N + 1];
            q = new double[N + 1];
            k = new double[N + 1];
            fi = new double[N + 1];
            progonka(x, y, k, q, fi, N, m);
            for (int i = 0; i < N + 1; i++) {
                cout << "x=" << x[i] << " u[" << x[i] << "] =" << u[i] << " y[" << x[i] << "] =" << y[i] << "
delta = " << abs(y[i] - u[i]) << "\n";
            }
            delta = max_delta(u, y, N);
            if (max_delta(u, y, N) < 0.01) {
                cout << "max delta = " << max_delta(u, y, N) << " < 0.01 " << "\n";
                break;
            }
            else {
                cout << "max delta = " << max_delta(u, y, N) << " > 0.01 " << "\n";
                N = 2 * N;
                cout << "New N = " << N << "\n";
            }
            delete[] x;
            delete[] k;
            delete[] q;
            delete[] fi;
            delete[] y;
            delete[] u;
        }
    }
}

```

```

} else {
    maximum = 0;
    x = new double[N + 1];
    y = new double[N + 1];
    q = new double[N + 1];
    k = new double[N + 1];
    fi = new double[N + 1];

    progonka(x, y, k, q, fi, N,m);
    delete[] x;
    delete[] k;
    delete[] q;
    delete[] fi;

    x = new double[2*N + 1];
    q = new double[2*N + 1];
    k = new double[2*N + 1];
    fi = new double[2*N + 1];
    u = new double[2*N + 1];
    progonka(x, u, k, q, fi, 2*N,m);
    for (int i = 0; i < N + 1; i++) {
        cout << " x = " << x[2*i] << " y_N[" << x[2 * i] << "]" = " << y[i] << " y_2N[" << x[2 * i]
<< "]" = " << u[2 * i] << " delta = " << abs(u[2 * i] - y[i]) << '\n';
        if (maximum < abs(u[2 * i] - y[i]))
            maximum = abs(u[2 * i] - y[i]);
    }
    if (maximum < 0.01) {
        cout << "max delta = " << maximum << " < 0.01 " << '\n';
        break;
    }
    else {
        cout << "max delta = " << maximum << " > 0.01 " << '\n';
        N = 2*N;
        cout << "New N = " << N << '\n';
    }

    delete[] x;
    delete[] k;
    delete[] q;
    delete[] fi;
    delete[] y;
    delete[] u;
}
}
return 0;
}

```

Приложение

$$\left. \begin{aligned} \frac{d}{dx}(\bar{k} \frac{du}{dx}) - \bar{q}u &= -\bar{f} \\ u(0) &= 0, u(1) = 1 \end{aligned} \right\}$$

$$\bar{k} = k_1(x_0) = k_1, \bar{q} = q_1(x_0) = q_1, \bar{f} = f_1(x_0) = f_1, \quad 0 < x < x_0$$

$$\bar{k} = k_2(x_0) = k_2, \bar{q} = q_2(x_0) = q_2, \bar{f} = f_2(x_0) = f_2, \quad x_0 < x < 1$$

Общее решение

$$u = u_{\text{общ}} + u_{\text{част}}$$

Находим общее решение однородного дифференциального уравнения второго порядка

предположим $u = e^{\lambda x}$

$$\begin{cases} k_1 \lambda_1^2 + q_1 = 0, & 0 < x < x_0 \\ k_2 \lambda_2^2 + q_2 = 0, & x_0 < x < 1 \end{cases}$$

$$\lambda_1 = \pm \sqrt{\frac{q_1}{k_1}}, \quad \lambda_2 = \pm \sqrt{\frac{q_2}{k_2}}$$

$$\begin{cases} u_1 = C_1 e^{\lambda_1 x} + C_2 e^{-\lambda_1 x}, & 0 < x < x_0 \\ u_2 = C_3 e^{\lambda_2 x} + C_4 e^{-\lambda_2 x}, & x_0 < x < 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} u_{\text{част}_1} = \frac{f_1}{q_1}, & 0 < x < x_0 \\ u_{\text{част}_2} = \frac{f_2}{q_2}, & x_0 < x < 1 \end{cases}$$

Получим:

$$\begin{cases} u = C_1 e^{\lambda_1 x} + C_2 e^{-\lambda_1 x} + \frac{f_1}{q_1}, & 0 < x < x_0 \\ u = C_3 e^{\lambda_2 x} + C_4 e^{-\lambda_2 x} + \frac{f_2}{q_2}, & x_0 < x < 1 \end{cases}$$

краевые условия: $u(0) = 0, u(1) = 1$

условия сопряжения: $u|_{x=x_0-0} = u|_{x=x_0+0}$

$$k(x) \frac{du}{dx} \Big|_{x=x_0-0} = k(x) \frac{du}{dx} \Big|_{x=x_0+0}$$

Подставим

$$\begin{cases} C_1 + C_2 + \frac{f_1}{q_1} = 0 \\ C_3 e^{\lambda_2} + C_4 e^{-\lambda_2} + \frac{f_2}{q_2} = 1 \\ C_1 e^{\lambda_1 x_0} + C_2 e^{-\lambda_1 x_0} + \frac{f_1}{q_1} = C_3 e^{\lambda_2 x_0} + C_4 e^{-\lambda_2 x_0} + \frac{f_2}{q_2} \\ k_1 C_1 \lambda_1 e^{\lambda_1 x_0} - k_1 C_2 \lambda_2 e^{-\lambda_1 x_0} = k_2 C_3 \lambda_2 e^{\lambda_2 x_0} - k_2 C_4 \lambda_2 e^{-\lambda_2 x_0} \end{cases}$$

$$C_1 = -\frac{f_1}{q_1} - C_2$$

$$C_3 = (1 - \frac{f_2}{q_2} - C_4 e^{-\lambda_2}) e^{\lambda_2}$$

$$(-\frac{f_1}{q_1} - C_2) e^{\lambda_1 x_0} + C_2 e^{-\lambda_1 x_0} + \frac{f_1}{q_1} = (1 - \frac{f_2}{q_2} - C_4 e^{-\lambda_2}) e^{\lambda_2} e^{\lambda_2 x_0} + C_4 e^{-\lambda_2 x_0} + \frac{f_2}{q_2} \quad (*)$$

$$k_1 (-\frac{f_1}{q_1} - C_2) \lambda_1 e^{\lambda_1 x_0} - k_1 C_2 \lambda_2 e^{-\lambda_1 x_0} = k_2 (1 - \frac{f_2}{q_2} - C_4 e^{-\lambda_2}) e^{\lambda_2} \lambda_2 e^{\lambda_2 x_0} - k_2 C_4 \lambda_2 e^{-\lambda_2 x_0} \quad (**)$$

(*) :

$$\begin{aligned} -\frac{f_1}{q_1} e^{\lambda_1 x_0} - C_2 e^{\lambda_1 x_0} + C_2 e^{-\lambda_1 x_0} + \frac{f_1}{q_1} &= e^{\lambda_2(x_0-1)} - \frac{f_2}{q_2} e^{\lambda_2(x_0-1)} - C_4 e^{\lambda_2(x_0-2)} + C_4 e^{-\lambda_2 x_0} + \frac{f_2}{q_2} \\ -\frac{f_1}{q_1} e^{\lambda_1 x_0} + C_2 (e^{-\lambda_1 x_0} - e^{\lambda_1 x_0}) - e^{\lambda_2(x_0-1)} + \frac{f_2}{q_2} e^{\lambda_2(x_0-1)} - C_4 (e^{\lambda_2(x_0-2)} - e^{-\lambda_2 x_0}) - \frac{f_2}{q_2} &= 0 \\ \int e^{-\lambda_1 x_0} - e^{\lambda_1 x_0} &= A_1 \\ e^{\lambda_2(x_0-2)} - e^{-\lambda_2 x_0} &= B_1 \\ \frac{f_1}{q_1} (e^{\lambda_1 x_0} - 1) + e^{\frac{\lambda_1(x_0-1)}{2}} \cdot (1 - \frac{f_2}{q_2}) + \frac{f_2}{q_2} &= D_1 \end{aligned}$$

$$e^{\lambda_2(x_0-2)} - e^{-\lambda_2 x_0} = B_1$$

$$\frac{f_1}{q_1} (e^{\lambda_1 x_0} - 1) + e^{\frac{\lambda_1(x_0-1)}{2}} \cdot (1 - \frac{f_2}{q_2}) + \frac{f_2}{q_2} = D_1$$

$$\text{Πολεμειν } C_2 A_1 + C_4 B_1 = D_1$$

(**)

$$\begin{aligned} k_1 (-\frac{f_1}{q_1} - C_2) \lambda_1 e^{\lambda_1 x_0} - k_1 C_2 \lambda_2 e^{-\lambda_1 x_0} - k_2 (1 - \frac{f_2}{q_2} - C_4 e^{-\lambda_2}) e^{\lambda_2} \lambda_2 e^{\lambda_2 x_0} + k_2 C_4 \lambda_2 e^{-\lambda_2 x_0} \\ - \frac{f_1}{q_1} k_1 \lambda_1 e^{\lambda_1 x_0} - C_2 k_1 \lambda_1 e^{\lambda_1 x_0} - k_1 C_2 \lambda_2 e^{-\lambda_1 x_0} - k_2 e^{\lambda_2} \lambda_2 e^{\lambda_2 x_0} + \frac{f_2}{q_2} k_2 e^{\lambda_2} \lambda_2 e^{\lambda_2 x_0} + C_4 e^{-\lambda_2} \lambda_2 e^{-\lambda_2 x_0} + k_2 C_4 \lambda_2 e^{-\lambda_2 x_0} \end{aligned}$$

$$C_2 \cdot \underbrace{-k_1 (\lambda_1 e^{\lambda_1 x_0} - \lambda_2 e^{-\lambda_1 x_0})}_{A_2}$$

$$C_4 \cdot \underbrace{k_2 (\lambda_2 e^{\lambda_2(x_0-2)} + \lambda_2 e^{-\lambda_2 x_0})}_{B_2}$$

$$-\frac{f_1}{q_1} k_1 \lambda_1 e^{\lambda_1 x_0} + C_2 A_2 - k_2 e^{\lambda_2} \lambda_2 e^{\lambda_2 x_0} + \frac{f_2}{q_2} k_2 e^{\lambda_2} \lambda_2 e^{\lambda_2 x_0} + C_4 B_2 = 0$$

$$-\frac{f_1}{q_1} k_1 \lambda_1 e^{\lambda_1 x_0} - k_2 \lambda_2 e^{\lambda_2(x_0-1)} + \frac{f_2}{q_2} k_2 \lambda_2 e^{\lambda_2(x_0-1)} + C_2 A_2 + C_4 B_2$$

$$C_2 A_2 + C_4 B_2 = \frac{f_1}{q_1} k_1 \lambda_1 e^{\lambda_1 x_0} + k_2 e^{\lambda_2(x_0-1)} \lambda_2 \cdot (1 - \frac{f_2}{q_2})$$

$$A_2 = -k_1 (\lambda_1 e^{\lambda_1 x_0} + \lambda_1 e^{-\lambda_1 x_0})$$

$$B_2 = k_2 (\lambda_2 e^{\lambda_2 (x_0-2)} + \lambda_2 e^{-\lambda_2 x_0})$$

$$D_2 = \frac{f_1}{q_1} k_1 \lambda_1 e^{\lambda_1 x_0} + k_2 e^{\lambda_2 (x_0-1)} \cdot \lambda_2 \cdot (1 - \frac{f_2}{q_2})$$

Получим $C_2 A_2 + C_4 B_2 = D_2$

Получим систему

$$\begin{cases} C_2 A_1 + C_4 B_1 = D_1 \\ C_2 A_2 + C_4 B_2 = D_2 \end{cases}$$

$$C_4 = \frac{D_2 A_1 - D_1 A_2}{A_1 B_2 - B_1 A_2}$$

$$C_2 = \frac{D_1 B_2 - D_2 B_1}{A_1 B_2 - B_1 A_2}$$

Вспомогательное, что:

$$C_1 = -\frac{f_1}{q_1} - C_2$$

$$C_3 = (1 - \frac{f_2}{q_2} - C_4 e^{-\lambda_2}) e^{-\lambda_2}$$