Skript Lineare Algebra & Geometrie 2, Hertrich-Jeromin

Studierenden mitschrift

8. März 2016

Inhaltsverzeichnis

4	Volumenmessung											3
	4.3 Polynome & Polynomfunktionen .								 			3

4 Volumenmessung

4.3 Polynome & Polynomfunktionen

Warum? (Vielleicht eher "Algebra" – allgemein – als "lineare" Algebra) Wichtig: das charakteristische Polynom eines Endomorphismus – wichtiges Hilfsmittel im Kontext der Struktursätze.

Beispiel Wir definieren Polynomfunktionen $p,q:K\to K$ eines Körpers K in sich durch

$$p: K \to K, \ x \mapsto p(x) := 1 + x + x^2$$

 $q: K \to K, \ x \mapsto q(x) := 1$

Falls $K = \mathbb{Z}_2$ so gilt dann

$$\forall x \in K : x(x+1) = 0$$

$$\Rightarrow \forall x \in K : p(x) = q(x)$$

d.h., unterschiedliche "Polynome" liefern die gleiche Polynomfunktion: Koeffizientenvergleich funktioniert nicht.

Wiederholung Auf dem Folgenraum $K^{\mathbb{N}}$ betrachten wir die Familie $(e_k)_{k\in\mathbb{N}}$ mit

$$e_k : \mathbb{N} \to K, \ j \mapsto e_k(j) := \delta_{jk}$$

Wir wissen: $(e_k)_{k\in\mathbb{N}}$ ist linear unabhängig, aber kein Erzeugendensystem:

$$\forall k \in \mathbb{N} : e_k \notin [(e_j)_{j \neq k}] \text{ und } [(e_j)_{j \in \mathbb{N}}] \neq K^{\mathbb{N}}$$

Insbesondere gilt:

$$\forall x \in [(e_j)_{j \in \mathbb{N}}] \ \exists n \in \mathbb{N} \ \forall k > n : x_k = 0$$

4.3.1 Idee & Definition

Wir fassen ein Polynom als (endliche) Koeffizientenfolge auf,

$$\sum_{k=0}^{n} t^{k} a_{k} \cong \sum_{k \in \mathbb{N}} e_{k} a_{k} \text{ mit } a_{k} = 0 \text{ für } k > n$$

und führen darauf das Cauchyprodukt (vgl. Analysis) als Multiplikation ein:

$$(a_k)_{k\in\mathbb{N}}\odot(b_k)_{k\in\mathbb{N}}:=(c_k)_{k\in\mathbb{N}}$$

wobei

$$c_k := \sum_{j=0}^k a_j b_{k-j}.$$

Insbesondere gilt damit

$$\forall j,k \in \mathbb{N} : e_j \odot e_k = e_{j+k} \Rightarrow \forall k \in \mathbb{N} : \begin{cases} e_0 \odot e_k = e_k \\ e_1^k = \underbrace{e_1 \odot \cdots \odot e_1}_{k \text{ mal}} = e_k \end{cases}$$

Mit $1 := e_0$, $t := e_1$ und $t^0 := 1$, wie üblich, liefert dies:

$$\sum_{k=0}^{n} t^{k} a_{k} = \sum_{k \in \mathbb{N}} e_{k} a_{k} \in [(e_{k})_{k \in \mathbb{N}}] \subset K^{\mathbb{N}}$$

4.3.2 Definition

$$K[t] := ([(e_k)_{k \in \mathbb{N}}], \odot),$$

mit dem Cauchyprodukt \odot , ist die Polynomalgebra über dem Körper K; die Elemente von K[t],

$$p(t) = \sum_{k=0}^{n} t^k a_k = \sum_{k \in \mathbb{N}} e_k a_k,$$

heißen Polynome in der Variablen $t := e_1$. Der Grad eines Polynoms ist

$$\deg \sum_{k=0}^{n} t^{k} a_{k} := \max\{k \in \mathbb{N} \mid a_{k} \neq 0\} \quad \text{(bzw. deg } 0 := -\infty)$$

Ist (der "höchste" Koeffizient) $a_n = 1$ für deg p(t) = n, so heißt das Polynom p(t) normiert.

Notation Mit $t^k = e_k$, also $K[t] = [(e_k)_{k \in \mathbb{N}}]$ wird das Cauchyprodukt auf K[t] eine "normale" Multiplikation, gefolgt von einer Sortierung nach den Potenzen der Variablen t. Wir werden das " \odot " daher oft unterdrücken, und z.B. p(t)q(t) schreiben, anstelle von $p(t) \odot q(t)$.

Bemerkung (Koeffizientenvergleich) Mit dieser Definition von "Polynom" gilt

$$p(t) = \sum_{k=0}^{n} t^k a_k = 0 \quad \Rightarrow \forall k \in \mathbb{N} : a_k = 0,$$

da $(t^k)_{k\in\mathbb{N}}=(e_k)_{k\in\mathbb{N}}$ linear unabhängig ist. Koeffizientenvergleich funktioniert!

Bemerkung Die Polynomalgebra K[t] über K ist eine assoziative und kommutative K-Algebra, weiters ist K[t] unitär mit Einselement $1 = e_0$.

4.3.3 Definition

Eine K-Algebra ist ein K-VR mit einer bilinearen Abbildung,

$$\odot: V \times V \to V, \ (v, w) \mapsto v \odot w,$$

d.h. es gilt

- (i) $\forall w \in V : V \ni v \mapsto v \odot w \in V$ ist linear;
- (ii) $\forall v \in V : V \ni w \mapsto v \odot w \in V$ ist linear.

Eine K-Algebra heißt

• unitär (mit Einselement 1), falls

$$\exists 1 \in V \ \forall v \in V : 1 \odot v = v \odot 1 = v$$

• assoziativ, falls

$$\forall u, v, w \in V : (u \odot v) \odot w = u \odot (v \odot w)$$

• kommutativ, falls

$$\forall v, w, \in V : v \odot w = w \odot v$$

Beispiel End(V) ist (mit Komposition) eine unitäre assoziative Algebra.

Bemerkung In jeder Algebra (V, \odot) gilt:

$$\forall v \in V: 0 \odot v = v \odot 0 = 0$$

da z.B. für $v \in V$ gilt

$$v \odot 0 = v \odot (0+0) = v \odot 0 + v \odot 0 \Rightarrow 0 = v \odot 0$$

Ist (V, \odot) unitär, so liefert $[1] \subset V$ wegen $1 \odot 1 = 1$ einen Körper:

$$([1], + |_{[1] \times [1]}, \odot |_{[1] \times [1]}) \cong K$$

vermöge $K \ni x \mapsto 1 \cdot x \in [1]$ (siehe Aufgabe 5).

4.3.4 Definition

Ein Algebra-Homomorphismus zwischen K-Algebren (V, \odot) und (W, *) ist eine lineare Abbildung $\psi \in \text{Hom}(V, W)$, für die gilt:

$$\forall v, v' \in V : \psi(v \odot v') = \psi(v) * \psi(v')$$

Bemerkung $\operatorname{Hom}(V,W)$ wird oft auch für den (Vektor-)Raum der Algebra-Homomorphismen verwendet. In dieser LVA bedeutet " $\operatorname{Hom}(V,W)$ " immer VR-Homomorphismen, bei allen "anderen" Homomorphismen wird erwähnt, was gemeint ist.

4.3.5 Einsetzungssatz & Definitionen

Seien (V, \odot) eine unitäre assoziative Algebra und $v \in V$. Dann ist

$$\psi_v : K[t] \to V, \ \sum_{k=0}^n t^k a_k = p(t) \mapsto \psi_v(p(t)) := \sum_{k=0}^n v^k a_k$$

– wobei $v^0=1$ sinnvoll ist, da die Algebra unitär ist – ein Algebra-Homomorphismus; ψ_v heißt Einsetzungshomomorphismus.

$$p: V \to V, \ v \mapsto p(v) := \psi_v(p(t))$$

heißt die zu $p(t) \in K[t]$ gehörige Polynomfunktion auf V.

Bemerkung Wie üblich: $v^k := \underbrace{v \odot \cdots \odot v}_{k-\text{mal}}$ und $v^0 := 1$.

Beweis

- 1. ψ_v ist linear:
 - für $p(t) = \sum_{k \in \mathbb{N}} t^k a_k$ und $a \in K$ gilt:

$$\psi_v(p(t)a) = \psi_v\left(\sum_{k \in \mathbb{N}} t^k a_k a\right) = \sum_{k \in \mathbb{N}} v^k a_k a = \psi_v(p(t))a;$$

• für $p(t) = \sum_{k \in \mathbb{N}} t^k a_k$ und $q(t) = \sum_{k \in \mathbb{N}} t^k b_k$ gilt:

$$\psi_v(p(t) + q(t)) = \psi_v\left(\sum_{k \in \mathbb{N}} t^k (a_k + b_k)\right) = \sum_{k \in \mathbb{N}} v^k (a_k + b_k) = \psi_v(p(t)) + \psi_v(q(t))$$

2. ψ_v ist "multiplikativ", d.h. verträglich mit der beteiligten Multiplikation:

Für die Vektoren der Basis $(t^k)_{k\in\mathbb{N}}$ von K[t] gilt, da (V,\odot) assoziativ ist,

$$\psi_v(t^m t^n) = \psi_v(t^{m+n}) = v^{m+n} = v^m \odot v^n = \psi_v(t^m) \odot \psi_v(t^n).$$

Da aber ψ_v linear und die Multiplikation in K[t] und in (V, \odot) bilinear sind, folgt die Behauptung.

Bemerkung (Fortsetzungssatz für bilineare Abbildungen) Im Beweis haben wir verwendet: Die Abbildungen

$$K[t]\times K[t]\to V,\ (p(t),q(t))\mapsto \begin{cases} \psi_v(p(t)q(t)) & \text{(Cauchyprodukt)}\\ \psi_v(p(t))\odot\psi_v(q(t)) & \text{(Produkt in }(V,\odot)) \end{cases}$$

sind bilinear (da ψ_v linear ist), sind also gleich, sobald sie auf einer Basis übereinstimmen. Dies ist die Eindeutigkeit eines Fortsetzungssatzes für bilineare Abbildungen:

Sind V, W K-VR, $(b_i)_{i \in I}$ eine Basis von V und $(\beta_{ij})_{i,j \in I}$ eine Familie in W, so gibt es eine eindeutige bilineare Abbildung

$$\beta: V \times V \to W$$

 $_{
m mit}$

$$\forall i, j \in I : \beta(b_i, b_j) = \beta_{ij}$$

Dieser Fortsetzungssatz folgt direkt aus dem Fortsetzungssatz für lineare Abbildungen, da

$$\{\beta: V \times V \to W \text{ bilinear}\} \cong \operatorname{Hom}(V, \operatorname{Hom}(V, W))$$

vermittels des Isomorphismus

$$\beta \mapsto (v \mapsto \underbrace{\beta(v,.)}_{\in \operatorname{Hom}(V,W)}),$$

d.h. durch Nacheinandereinsetzen der Argumente.

Bemerkung Die Abbildung eines Polynoms auf seine Polynomfunktion auf dem Körper,

$$K[t] \ni p(t) \mapsto (x \mapsto p(x)) = \psi_x(p(t)) \in K^K$$

ist für Char $K \neq 0$ nicht injektiv¹. Das heißt: Koeffizientenvergleich (für Polynomfunktionen) kann nur funktionieren, wenn Char K = 0.

Beispiel & Bemerkung Ist V K-VR, so ist $\operatorname{End}(V)$ eine K-Algebra (mit Komposition \circ). Man erhält also für $f \in \operatorname{End}(V)$ einen Einsetzungshomomorphismus

$$\psi_f: K[t] \to \text{End}(V), \ p(t) \mapsto \psi_f(p(t)) = p(f);$$

und für jedes Polynom $p(t) \in K[t]$ eine zugehörige Polynomfunktion

$$p: \operatorname{End}(V) \to \operatorname{End}(V), \ f \mapsto \psi_f(p(t)) = p(f).$$

Dieses Beispiel ist der Schlüssel zum Satz von Cayley-Hamilton (im nächsten Abschnitt).

4.3.6 Lemma

Für Polynome $p(t), q(t) \in K[t]$ gilt:

- $\deg p(t) \odot q(t) = \deg p(t) + \deg q(t)$,
- $\deg p(t) + q(t) \le \max\{\deg p(t), \deg q(t)\}.$

Beweis Für $p(t) = \sum_{k \in \mathbb{N}} t^k a_k$ und $q(t) = \sum_{k \in \mathbb{N}} t^k b_k$ ist

$$p(t) \odot q(t) = \sum_{k \in \mathbb{N}} t^k c_k \text{ mit } c_k = \sum_{j=0}^k a_j b_{k-j}$$

Gilt nun $\deg p(t) = n$ und $\deg q(t) = m$, d.h.

$$a_n, b_m \neq 0 \land \forall k > n, k' > m : a_k = b_{k'} = 0$$

so folgt

$$\forall k > m + n : c_k = 0$$

$$c_{m+n} = a_n b_m$$
 $\Rightarrow \deg p(t) \odot q(t) = m + n$

Gilt andererseits $\deg p(t) = -\infty$ oder $\deg q(t) = -\infty$, also $p(t) = 0 \lor q(t) = 0$, so folgt

$$p(t) \odot q(t) = 0 \Rightarrow \deg p(t) \odot q(t) = -\infty.$$

Die zweite Behauptung ist offensichtlich wahr.

 $^{^{1}}$ sonst wäre K^{K} unendlich dimensional.

Beispiel Für $p(t), q(t), d(t) \in K[t]$ mit $d(t) \neq 0$ gilt

$$d(t)p(t) = d(t)q(t) \Rightarrow p(t) = q(t).$$

Nämlich: da deg $d(t) \ge 0$,

$$-\infty = \deg d(t) (p(t) - q(t))$$

$$= \deg d(t) + \deg (p(t) - q(t))$$

$$\Rightarrow \deg (p(t) - q(t)) = -\infty$$

$$\Rightarrow p(t) = q(t)$$

4.3.7 Euklidischer Divisionsalgorithmus

Seien $p(t), d(t) \in K[t], d(t) \neq 0$. Dann existieren eindeutig $q(t), r(t) \in K[t]$, sodass

$$p(t) = d(t)q(t) + r(t)$$
 und $\deg r(t) < \deg d(t)$.

Bemerkung Ist $\deg p(t) \leq \deg d(t)$, so ist die Aussage trivial.

Beweis Eindeutigkeit folgt wie im Beispiel; mit

$$p(t) = \begin{cases} d(t)q(t) + r(t) \\ d(t)\tilde{q}(t) + \tilde{r}(t) \end{cases}$$
$$\Rightarrow d(t)(q(t) - \tilde{q}(t)) = \tilde{r}(t) - r(t)$$

erhält man

$$\deg d(t) + \deg (q(t) - \tilde{q}(t)) = \deg(r(t) - \tilde{r}(t))$$

$$\leq \max\{\deg r(t), \deg \tilde{r}(t)\} < \deg d(t).$$

Also folgt

$$\deg\left(q(t) - \tilde{q}(t)\right) = -\infty \Rightarrow \deg(r(t) - \tilde{r}(t)) = \deg d(t) - \infty = -\infty$$

und damit

$$\tilde{q}(t) = q(t)$$
 und $\tilde{r}(t) = r(t)$.

Existenz: Mit $k := \deg d(t) \ge 0$ und

$$K[t]_m := \{q(t) \in K[t] \mid \deg q(t) \le m\}$$
 für $m \in \mathbb{N}$

betrachte man die Abbildung

$$K[t]_m \times K[t]_{k-1} \to K[t]_{k+m}, \ (q(t), r(t)) \mapsto d(t)q(t) + r(t).$$

Diese Abbildung ist linear (klar) und injektiv, denn: ist $q(t) \neq 0$, so folgt wegen

$$\deg r(t) < k = \deg d(t) < \deg d(t)q(t)$$

dass

$$\deg (d(t)q(t) + r(t)) = \deg d(t)q(t) \ge k > -\infty$$

$$\Rightarrow d(t)q(t) + r(t) \ne 0,$$

also

$$d(t)q(t) + r(t) = 0 \Rightarrow q(t) = 0 \land r(t) = 0.$$

Wegen

$$\dim K[t]_m \times K[t]_{\lceil k-1 \rceil} = (m+1) + k = (k+m) + 1 = \dim K[t]_{k+m}$$

liefert diese Abbildung dann für jedes $m \in \mathbb{N}$ einen Isomorphismus

$$K[t]_m \times K[t]_{k-1} \to K[t]_{k+m}$$

4.3.8 Korollar & Definition

Sei $p(t) \in K[t]$ mit deg $p(t) \ge 1$. Ist $x \in K$ eine Nullstelle von p(t), d.h.

$$p(x) = \psi_x(p(t)) = 0,$$

so folgt

$$\exists ! q(t) \in K[t] : p(t) = (t - x)q(t)$$

.

Beweis Seien $p(t) \in K[t]$ mit $\deg p(t) \ge 1$ und $x \in K$ eine Nullstelle von p(t); dann gibt es eindeutig $q(t), r(t) \in K[t]$ mit

$$p(t) = (t - x)q(t) + r(t)$$
 und $\deg r(t) < \deg(t - x) = 1$,

also

$$p(t) = (t - x)q(t) + r(t) = (t - x)q(t) + c_0.$$

Einsetzen von $x \in K$ liefert dann

$$0 = p(x) = (x - x)q(x) + c_0 = c_0$$

Bemerkung und Beispiel Dies liefert eine Methode, um Polynome zu *faktorisieren*: Für jede gefundene Nullstelle kann man einen *Linearfaktor* abspalten.

$$p(t) = t^4 - t^3 + t^2 - t = \begin{cases} t(t-1)(t-i)(t+i) \in \mathbb{C}[t] \\ t(t-1)(t^2+1) \in \mathbb{R}[t]. \end{cases}$$

Index

```
Algebra, 5
-Homomorphismus, 6

Cauchyprodukt, 4

Einsetzungshomomorphismus, 6

Polynom, 4
-algebra, 4
funktion, 6
Grad, 4
normiertes, 4
```