Первая лабораторная: задания 1-6.

Вторая лабораторная: задания 7-10 + задания 11-14.

Третья лабораторная: задание 15 + задание 16.

Четвертая лабораторная: задание 17 + задание 18.

Пятая лабораторная: обсуждается индивидуально.

1. Работа с изображениями.

Выбрать язык программирования и библиотеку для записи изображений в файл.

Создать матрицу размера H*W, заполнить её элементы нулевыми значениями, сохранить в виде полутонового (одноканального) 8-битового изображения высотой H и шириной W, убедиться, что полученное изображение открывается средствами операционной системы и полностью чёрное.

Создать матрицу размера H*W, заполнить её элементы значениями, равными 255, сохранить в виде полутонового (одноканального) 8-битового изображения высотой H и шириной W, убедиться, что полученное изображение открывается средствами операционной системы и полностью белое.

Создать матрицу размера H*W*3, заполнить её элементы значениями, равными (255, 0, 0), сохранить в виде цветного (трёхканального) 8-битового изображения высотой H и шириной W, убедиться, что полученное изображение открывается средствами операционной системы и полностью красное.

Создать матрицу размера H*W*3, заполнить её элементы произвольными значениями по выбранной схеме (например, значение элемента равно сумме его координат по модулю 256), сохранить в виде 8-битового изображения высотой H и шириной W, убедиться, что полученное изображение открывается средствами операционной системы (в предложенном примере должен получиться плавный градиент от чёрного цвета в верхнем левом углу изображения).

2. Отрисовка прямых линий

Реализовать все описанные в лекциях алгоритмы отрисовки прямых (до алгоритма Брезенхема включительно).

Для каждого алгоритма сохранить в файл изображение размера 200x200 с нарисованной на нём «звездой» (см. лекции).

Подсказка:

начальная координата (100,100)

конечная координата (100 + 95 $cos(\alpha)$, 100 + 95 $sin(\alpha)$, $\alpha = \frac{2\pi i}{13}$, i = 0,1,...,12.

3. Работа с трёхмерной моделью (вершины)

Считать из приложенного файла obj строки, содержащие информацию о вершинах модели:

v X1 Y1 Z1

v X2 Y2 Z2

<...>

4. Отрисовка вершин трёхмерной модели

Нарисовать вершины модели (игнорируя координату Z) на изображении размером (2000, 2000).

Для того, чтобы модель была видна на изображении (и не была слишком большой), поэкспериментируйте с масштабированием и смещением координат точек, например: [50 * X + 1000, 50 * Y + 1000].

5. Работа с трёхмерной моделью (полигоны)

Считать из приложенного файла строки, содержащие информацию о полигонах модели. Сведения о полигонах в файле хранятся в формате:

f **v1**/vt1/vn1 **v2**/vt2/vn2 **v3**/vt3/vn3

В рамках лабораторной загрузить в память необходимо только первые значения в каждой тройке — номера вершин, загруженных ранее. Обратите внимание, что вершины нумеруются, начиная с единицы.

Вообще говоря, есть ещё варианты: f v1 v2 v3
f v1/vt1 v2/vt2 v3/vt3
f v1//vn1 v2//vn2 v3//vn3.
Если хотите, можете учитывать это

6. Отрисовка рёбер трёхмерной модели

Отрисовать все рёбра всех полигонов модели с помощью алгоритма Брезенхема (координаты вершин округляем до ближайшего целого).

7. Барицентрические координаты

Написать функцию вычисления барицентрических координат для точки с экранными (целочисленными координатами) (x, y) относительно вещественных вершин треугольника (x0, y0), (x1, y1) и (x2, y2).

Они вычисляются по формулам:

Обратите внимание, что координаты (x, y) – экранные, и поэтому целочисленные. В то же время вершины треугольника (x0, y0), (x1, y1) и (x2, y2) – вещественные, округлять их перед вычислениями **не надо**.

8. Отрисовка треугольников

Написать функцию отрисовки треугольника с вершинами (x0, y0), (x1, y1) и (x2, y2). Для этого выполнить следующие шаги.

1. Определить ограничивающий прямоугольник: минимальные и максимальные возможные значения координат X и Y. Например:

```
xmin = min(x0, x1, x2)
```

2. Для ограничивающего прямоугольника учесть границы изображения, так, например:

```
if (xmin < 0): xmin = 0
```

Разумеется, вы можете сделать 1 и 2 пункты одновременно.

3. Для каждого пикселя внутри ограничивающего прямоугольника вычислить барицентрические координаты относительно вершин треугольника.

Если все барицентрические координаты пикселя больше или равны нулю – пиксель рисуется, иначе – переходим к следующему.

Обратите внимание, что отдельно рёбра треугольника рисовать не надо.

9. Тестирование функции

Протестировать функцию отрисовки треугольника для разных треугольников, в том числе, частично (или полностью) выходящих за пределы изображения.

10. Отрисовка полигонов трёхмерной модели

Нарисовать все полигоны модели разными цветами (для одного треугольника – один случайный цвет).

11. Вычисление нормали к поверхности треугольника

Для каждого треугольника вычислить нормаль к этому треугольнику по формуле:

$$\bar{n} = [X_1 - X_2 \quad Y_1 - Y_2 \quad Z_1 - Z_2] \times [X_1 - X_0 \quad Y_1 - Y_0 \quad Z_1 - Z_0],$$

где (X_0, Y_0, Z_0) , (X_1, Y_1, Z_1) и (X_2, Y_2, Z_2) – **исходные** координаты вершин треугольника (до любых преобразований), а \times – векторное произведение.

Координаты нормали могут быть вычислены через определитель:

$$\bar{n} = \begin{vmatrix} \bar{\iota} & \bar{J} & \bar{k} \\ X_1 - X_2 & Y_1 - Y_2 & Z_1 - Z_2 \\ X_1 - X_0 & Y_1 - Y_0 & Z_1 - Z_0 \end{vmatrix}.$$

12. Отсечение нелицевых граней

Для каждого треугольника определить косинус угла падения направленного света (считать направление света равным $\bar{l}=[0,0,1]$) через нормализованное скалярное произведение $\frac{\langle \bar{n},\bar{l}\rangle}{\|\bar{n}\|\cdot\|\bar{l}\|}$.

Изменить цикл отрисовки полигонов таким образом, чтобы были отрисованы только полигоны с $\frac{\langle \bar{n}, \bar{l} \rangle}{\|\bar{n}\| \cdot \|\bar{l}\|} < 0$.

13. Базовое освещение

Отрисовку полигонов выполнять не случайным цветом, а пропорциональным косинусу угла между \bar{n} и \bar{l} , например $\left(-255*\frac{\langle \bar{n},\bar{l}\rangle}{\|\bar{n}\|\cdot\|\bar{l}\|},\;0,\;0\right)$.

Если вы тестируете на кролике, он должен получиться «спиной» к вам.

14. z-буфер

При отрисовке полигонов проверять перекрытие полигонов с использованием z-буфера. z-буфер — это матрица из вещественных значений по размеру совпадающая с изображением. Все элементы z-буфера изначально инициализируются некоторым достаточно большим значением.

При отрисовке для каждой точки выполняется следующая проверка:

- 1. Вычисляются барицентрические координаты (λ_0 , λ_1 , λ_2).
- 2. Если все барицентрические координаты больше нуля, вычисляем z-координату **исходного** полигона через **исходные** z-координаты вершин этого полигона:

$$\hat{z} = \lambda_0 z_0 + \lambda_1 z_1 + \lambda_2 z_2.$$

- 3. Если вычисленное значение координаты \hat{z} больше координаты z-буфера для текущего пикселя, пропускаем точку.
- 4. Если вычисленное значение координаты \hat{z} меньше координаты z-буфера для текущего пикселя, рисуем этот пиксель, а соответствующему элементу z-буфера присваиваем значение \hat{z} .

15. Поворот модели

Реализовать поворот и сдвиг модели. Для этого исходные координаты вершин заменить на преобразованные:

$$\begin{bmatrix} X' \\ Y' \\ Z' \end{bmatrix} = \mathbf{R} \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} t_X \\ t_Y \\ t_Z \end{bmatrix},$$

где

$$\mathbf{R} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \alpha & \sin \alpha \\ 0 & -\sin \alpha & \cos \alpha \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos \beta & 0 & \sin \beta \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin \beta & 0 & \cos \beta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos \gamma & \sin \gamma & 0 \\ -\sin \gamma & \cos \gamma & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

 α , β , γ – углы поворота вокруг осей X, Y и Z, соответственно.

Комментарий 1. Для начала рекомендуется попробовать реализовать поворот вокруг оси Ү. Такой поворот проще всего визуально отследить и проверить.

Комментарий 2. Начиная с этого задания, пиксельный сдвиг должен составлять ровно половину высоты и половину ширины изображения. Попробуйте отцентрировать модель за счёт сдвига самой модели, подобрав подходящие t_X и t_Y .

16. Проективное преобразование

Заменить преобразование к экранным координатам вида

$$\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 50 & * X + 500 \\ 50 & * Y + 500 \end{bmatrix}$$

на проективное преобразование:

$$\begin{bmatrix} u \\ v \\ 1 \end{bmatrix} \propto \begin{bmatrix} a_X & 0 & u_0 \\ 0 & a_Y & v_0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix}$$

где (u, v) – экранные координаты, a_X , a_Y – масштаб, (u_0, v_0) – центр изображения, \propto – знак пропорциональности.

Комментарий 1. Для тех, кому лень разбираться:

$$\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{a_X X}{Z} + u_0 \\ \frac{a_Y Y}{Z} + v_0 \end{bmatrix}$$

Комментарий 2. Для того, чтобы проективное преобразование вычислялось правильно, не забывайте отодвигать модель от начала координат (так, чтобы значения Z всех точек стали положительными).

17. Затенение Гуро.

Реализовать сглаженное освещение посредством метода затенения Гуро.

Для этого необходимо будет вычислить нормали ко всем вершинам модели, усреднив нормали ко всем полигонам, соседним с вершиной.

Для каждой вершины вычислить освещение этой вершины I_0 , I_1 , I_2 .

$$I_0 = \frac{\langle \overline{n}_0, \overline{l} \rangle}{\|\overline{n}_0\| \cdot \|\overline{l}\|}, \qquad I_1 = \frac{\langle \overline{n}_1, \overline{l} \rangle}{\|\overline{n}_1\| \cdot \|\overline{l}\|}, \qquad I_2 = \frac{\langle \overline{n}_2, \overline{l} \rangle}{\|\overline{n}_2\| \cdot \|\overline{l}\|}$$

где \bar{l} — направление света, а \bar{n}_0 , \bar{n}_1 , \bar{n}_2 — нормали соответствующих вершин треугольника

Для каждой точки полигона вычислить освещение через барицентрические координаты относительно вершин этого полигона: Значение яркости (цвета) пикселя равно:

$$I = -225 * (\lambda_0 I_0 + \lambda_1 I_1 + \lambda_2 I_2)$$

Можно загрузить нормали из модели, но это в качестве бонуса. Основным вариантом будет вычисление вручную.

18. Текстурирование модели.

Реализовать текстурирование модели.

Считать из файла координаты текстур (строки, начинающиеся с vt), считать из файла номера координат текстур. Сведения о номерах текстур в файле хранятся во второй позиции в строках, начинающихся с f:

f v1/vt1/vn1 v2/vt2/vn2 v3/vt3/vn3

Загрузить изображение текстуры в память.

Каждой вершине будет соответствовать относительная координата текстуры $\begin{bmatrix} u_t \\ v_t \end{bmatrix}$. Если известны координаты текстур $\begin{bmatrix} u_t^0 \\ v_t^0 \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} u_t^1 \\ v_t^1 \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} u_t^2 \\ v_t^2 \end{bmatrix}$ для трёх вершин треугольника, итоговое значение цвета пиксела лежит в изображении текстуры в точке с координатами:

$$\begin{bmatrix} W_T(\lambda_0 u_t^0 + \lambda_1 u_t^1 + \lambda_2 u_t^2) \\ H_T(\lambda_0 v_t^0 + \lambda_1 v_t^1 + \lambda_2 v_t^2) \end{bmatrix},$$

где λ_0 , λ_1 , λ_2 — барицентрические координаты, W_T и H_T — ширина и высота изображения текстуры в пикселях. Не забудьте округлить полученное значение координаты.