



Rio de Janeiro, 26 de dezembro de 2017

Universidade do Estado do Rio de Janeiro
Instituto de Matemática e Estatística

Computação Gráfica

Trabalho 5 – Transformação Projetiva em Imagem

Aluno: Leonardo Lima Marinho

Matrícula: 2014.1.00506.11

Código

```
pkg load image;
```

```
function rt2d = reconstrucaoTriangular2D(M, x, y)
    i = floor(x);
    j = floor(y);

    a = x - i;
    b = y - j;

    fa = (1 - b) * M(i, j)      + b * M(i, j + 1);
    fb = (1 - b) * M(i + 1, j)  + b * M(i + 1, j + 1);
    rt2d = (1 - a) * fa          + a * fb;
end
```

```
function transformar(caminho_img, M)
```

```
% L = A * X
```

```
% Observacoes
```

```
L = [
    M(1,3)
    M(1,4)
    M(2,3)
    M(2,4)
    M(3,3)
    M(3,4)
    M(4,3)
    M(4,4)
];
```

```
% Coeficientes (sistema de equacoes)
```

```
A = [ M(1,1)  M(1,2)  1 0      0      0 -M(1,1)*M(1,3) -M(1,2)*M(1,3)
      0      0      0 M(1,1) M(1,2)  1 -M(1,1)*M(1,4) -M(1,2)*M(1,4)
      M(2,1) M(2,2)  1 0      0      0 -M(2,1)*M(2,3) -M(2,2)*M(2,3)
      0      0      0 M(2,1) M(2,2)  1 -M(2,1)*M(2,4) -M(2,2)*M(2,4)
      M(3,1) M(3,2)  1 0      0      0 -M(3,1)*M(3,3) -M(3,2)*M(3,3)
      0      0      0 M(3,1) M(3,2)  1 -M(3,1)*M(3,4) -M(3,2)*M(3,4)
      M(4,1) M(4,2)  1 0      0      0 -M(4,1)*M(4,3) -M(4,2)*M(4,3)
      0      0      0 M(4,1) M(4,2)  1 -M(4,1)*M(4,4) -M(4,2)*M(4,4)
];
```

```
% Coeficientes (transformacao projetiva)
```

```
x = inv(A'*A) * A' * L;
```

```
% Matriz de transformação
```

```
T = [x(1:3)'; x(4:6)'; cat(1, x(7:8), [1])'];
```

```
% Inversa da matriz de transformação
```

```
T_inv = inv(T);
```

```
img = imread(caminho_img);
banda_img = img(:, :, 1);

sup_esq = T * [1; 1; 1];
sup_esq = sup_esq./sup_esq(3);

sup_dir = T * [columns(banda_img);1;1];
sup_dir = sup_dir./sup_dir(3);

inf_esq = T * [1;rows(banda_img);1];
inf_esq = inf_esq./inf_esq(3);

inf_dir = T * [rows(banda_img);columns(banda_img);1];
inf_dir = inf_dir./inf_dir(3);

borda = [sup_esq'; sup_dir'; inf_esq'; inf_dir'];

linhas = 1 + ceil(max(borda(:, 1)) - min(borda(:, 1)));
colunas = 1 + ceil(max(borda(:, 2)) - min(borda(:, 2)));

imgResultadoVMP = uint8(zeros(linhas, colunas, size(img, 3)));
imgResultadoNRT = uint8(zeros(linhas, colunas, size(img, 3)));
```

```

% Cálculo das intensidades dos pixels nas imagens deformadas
for i = 1:size(img, 3) % 1 se for monocromática, 3 se for tricromática.
    banda_img = img(:, :, i);
    for l = 1:linhas % Varre a imagem original, ponto a ponto
        for c = 1:colunas
            p = T_inv * [l; c; 1];
            p = p./p(3);
            lins = rows(banda_img);
            cols = columns(banda_img);
            if ( (p(1) < 1) || (p(1) > lins) || (p(2) < 1) || (p(2) > cols) )
                continue;
            end

            % imgResultadoVMP: nucleo de reconstrução constante (vizinho mais proximo)
            vmp = round(p);
            if (not( (vmp(1) < 1) || (vmp(1) > lins) || (vmp(2) < 1) || (vmp(2) > cols) ))
                imgResultadoVMP(l, c, i) = banda_img(vmp(1), vmp(2));
            end

            % imgResultadoNRT: nucleo de reconstrucao triangular 2D (bilinear)
            imgResultadoNRT(l, c, i) = reconstrucaoTriangular2D(banda_img, p(1), p(2));

        end
    end
end

figure;
imshow(img);
title('Original');

figure;
imshow(imgResultadoVMP);
title('Nucleo de reconstrucao constante (vizinho mais proximo)');

figure;
imshow(imgResultadoNRT);
title('Nucleo de reconstrucao triangular 2D (bilinear)');

end

```

```

% Le a imagem
caminho_img = 'coins.png';
img = imread(caminho_img);

% obtem dimensoes da imagem
a = size(img, 1); % altura
l = size(img, 2); % largura

% Pares de pontos
M = [ 1      1      50      50
      1      1      1      300
      a      1     390     1
      a      1     300     350
    ];

transformar(caminho_img, M);

```

Exemplos:







