



Rio de Janeiro, 19 de março de 2018

Universidade do Estado do Rio de Janeiro  
Instituto de Matemática e Estatística

## **Computação Gráfica**

### **Trabalho 6 – Robô com Braço Mecânico 3D Manual de Instruções**

**Alunos:** Leonardo Lima Marinho / Thainá Lopes Figueiredo

**Matrículas:** 2014.1.00506.11 / 2013.1.00471.11

## **Iluminação**

- Ativar/desativar: 'l'

## **Braço**

- Girar no sentido horário: '4'
- Girar no sentido anti-horário: '6'
- Girar primeira haste para frente: '2'
- Girar primeira haste para trás: '8'
- Girar segunda haste para frente: '1'
- Girar segunda haste para trás: '7'

## **Pinça**

- Abrir: '+'
- Fechar: '-'

## **Câmera**

- Aproximar: 'Page Up' ou 'Scroll Up'
- Afastar: 'Page Down' ou 'Scroll Down'
- Ir para a direita: '→'
- Ir para a esquerda: '←'
- Subir: '↑'
- Descer: '↓'

## **Robô**

- Girar no sentido horário: 'q'
- Girar no sentido anti-horário: 'e'
- Andar para trás: 'w'
- Andar para a frente: 's'
- Andar para a esquerda: 'a'
- Andar para a direita: 'd'

## **Vídeo Demonstrativo**

[https://www.youtube.com/watch?v=DZXEWmus\\_CE](https://www.youtube.com/watch?v=DZXEWmus_CE)