Friot: A Functional Reactive Language for IoT Programs with Dependent Type-and-Effect System

(anonymous authors)

Table I **Appendices A:** Type checking trees for delay

```
delay
                                                                                                                                                                                                          - (T-Event)
                                                                                                                                             \Gamma' \vdash \mathtt{ev}\ (\mathtt{Tick}) : \mathtt{Unit}\ \&\ \underline{\mathbf{Tick}}
                                            \Phi = LightUp
                                                                                               - (T-Event)
                                                                                                                                \Gamma' \vdash (\text{ev (Tick}); \text{ delay (t - 1)};) : \text{Unit } \& \ (\underline{\textbf{Tick}} \cdot \Phi_{\text{delay}}^{(\text{t-1})})
                  \Gamma' \vdash ev (LightUp) : Unit \& LightUp
\Gamma' \vdash (\texttt{if t} == \texttt{0 then ev (LightUp}) \ \texttt{else ev (Tick)}; \ \texttt{delay (t - 1)};) : \texttt{Unit \& (t == \texttt{0} \land \textbf{LightUp})} \lor (\texttt{t} \neq \texttt{0} \land \underline{\textbf{Tick}} \cdot \Phi_{\texttt{delay}}^{(\texttt{t-1})}) 
                                                                                                        ... (Effects Computation I) ...
                  \Gamma \vdash (\mathtt{delay} \ \mathtt{t} \ = \ \mathtt{if} \ ... \ \mathtt{then} \ ... \ \mathtt{else} \ ...) : (\mathtt{t} : \mathtt{Int}) \rightarrow (\mathtt{Unit} \ \& \ \overline{(\mathtt{t} \geq \mathtt{0} \land \underline{\mathbf{Tick}}^\mathtt{t} \cdot \mathbf{LightUp}) \lor (\mathtt{t} < \mathtt{0} \land \underline{\mathbf{Tick}}^\omega))}
\Gamma' = \Gamma, delay: \tau_{\text{delay}}
\Phi_{\texttt{delay}}^{(\texttt{t-1})} = (\texttt{t} \geq \texttt{1} \land \underline{\textbf{Tick}}^{\texttt{t-1}} \cdot \textbf{LightUp}) \lor (\texttt{t} < \texttt{1} \land \underline{\textbf{Tick}}^{\omega})
(T-App, S-Base)
                          \Gamma' \vdash \mathtt{delay}\ (\mathtt{t} - \mathtt{1}) : (\mathtt{t} - \mathtt{1} : \mathtt{int}) \to (\mathtt{Unit}\ \&\ (\mathtt{t} \geq \mathtt{1} \wedge \mathtt{Tick}^{\mathtt{t} - \mathtt{1}} \cdot \mathtt{LightUp}) \lor (\mathtt{t} < \mathtt{1} \wedge \mathtt{Tick}^{\omega})))
           (t == 0 \land \textbf{LightUp}) \lor (t \neq 0 \land \underline{\textbf{Tick}} \cdot \Phi_{\texttt{delay}}^{(t-1)})
           \equiv (t = 0 \land LightUp) \lor (t \neq 0 \land \underline{Tick} \cdot ((t \geq 1 \land \underline{Tick}^{t-1} \cdot LightUp) \lor (t < 1 \land \underline{Tick}^{\omega})))
           \equiv \quad (t == 0 \land \overline{\textbf{LightUp}}) \lor ((t \neq 0 \land t > 1) \land \textbf{Tick} \cdot \overline{\textbf{Tick}^{t-1}} \cdot \overline{\textbf{LightUp}}) \lor ((t \neq 0 \land t < 1) \land (\overline{\textbf{Tick}} \cdot \overline{\textbf{Tick}^{\omega}}))
          \equiv (t == 0 \land \overline{LightUp}) \lor (t \ge 1 \land Tick \cdot Tick^{t-1} \cdot LightUp) \lor (t < 0 \land (Tick \cdot Tick^{\omega}))
           \equiv (t == 0 \land \overline{\textbf{LightUp}}) \lor (t \ge 1 \land \underline{\textbf{Tick}}^{t} \cdot \textbf{LightUp}) \lor (t < 0 \land \underline{\textbf{Tick}}^{\omega})
           \equiv (t \ge 0 \land \underline{\text{Tick}}^{t} \cdot \underline{\text{Lig}} \text{htUp}) \lor (t < 0 \land \underline{\text{Tick}}^{\omega})
                     \Phi_{\tt delay}
```

$$\frac{\mathsf{c} \in \mathsf{B}}{\mathsf{\Gamma} \vdash \mathsf{c} : (\{\mathsf{u} : \mathsf{B} \mid \mathsf{u} = \mathsf{c}\})} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Const}) \quad \frac{\mathsf{sty}(\mathsf{\Gamma}(\mathsf{x})) = \mathsf{B}}{\mathsf{\Gamma} \vdash \mathsf{x} : (\{\mathsf{u} : \mathsf{B} \mid \mathsf{u} = \mathsf{x}\})} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Var}) \quad \frac{\mathsf{sty}(\mathsf{\Gamma}(\mathsf{x})) \in \to}{\mathsf{\Gamma} \vdash \mathsf{x} : (\mathsf{\Gamma}(\mathsf{x}))} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Var}) \quad \frac{\mathsf{\Phi} = \underline{\mathbf{a}}}{\mathsf{\Gamma} \vdash \mathsf{ev}(\mathsf{a}) : (\mathsf{Unit} \ \& \ \Phi)} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Event}) \\ \frac{\mathsf{\Gamma} \vdash \mathsf{e}_1 : \tau_1 \quad \mathsf{\Gamma} \vdash \mathsf{e}_2 : \tau_2 \quad \mathsf{\Gamma}(\oplus) \vdash \mathsf{x}_1 : \tau_1 \to \mathsf{x}_2 : \tau_2 \to \tau_3}{\mathsf{\Gamma} \vdash \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_2 : \tau_3 [\mathsf{e}_1/\mathsf{x}_1] [\mathsf{e}_2/\mathsf{x}_2]} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Op}) \quad \frac{\mathsf{\tau}_F = (\overline{\mathsf{x}} : \overline{\tau}) \to (\tau \ \& \ \Phi_F) \quad \mathsf{\Gamma}, \ \mathsf{F} : \tau_F, \ \overline{\mathsf{x}} : \overline{\tau} \vdash \mathsf{e} : \tau \ \& \ \Phi_F}{\mathsf{\Gamma} \vdash \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_2 : \tau_2 \ \& \ \Phi_F} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Fun}) \\ \frac{\mathsf{\Gamma}, \mathsf{p} : \tau_\mathsf{p} \vdash \mathsf{e} : (\tau \ \& \ \Phi)}{\mathsf{\Gamma} \vdash \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_1 : \tau_1} (\mathsf{T}) \quad \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_2 : \tau_2 \ \& \ \Phi_F} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Fun}) \\ \frac{\mathsf{\Gamma}, \mathsf{p} : \tau_\mathsf{p} \vdash \mathsf{e} : (\tau \ \& \ \Phi)}{\mathsf{\Gamma} \vdash \mathsf{e}_1 : \tau_1} (\mathsf{T}) \quad \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_2 : \tau_2 \ \& \ \Phi_F} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Fun}) \\ \frac{\mathsf{\Gamma}, \mathsf{p} : \tau_\mathsf{p} \vdash \mathsf{e} : (\tau \ \& \ \Phi)}{\mathsf{\Gamma} \vdash \mathsf{e}_1 : \tau_1} (\mathsf{E}_1/\mathsf{e}_1) \quad \mathsf{e}_2 : \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_2 : \tau_2 \ \& \ \Phi_F} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Fun}) \\ \frac{\mathsf{r} \vdash \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_2 : \mathsf{e}_2 : \mathsf{e}_1 : \mathsf{e}_2 : \mathsf{e}_2$$

Figure 1. Type Judgements.

$$\frac{S = \{\;\}}{\vdash \{\Delta\} \; c \; \{S\}} (\mathsf{FV}\text{-}\mathsf{Const}) \quad \frac{\mathsf{sty}(\Gamma(\mathtt{x})) = \mathtt{B}}{\sqcap \vdash \mathtt{x} \; : \; (\{\mathtt{u} \; : \; \mathtt{B} \; | \; \mathtt{u} = \mathtt{x}\})} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Var}) \quad \frac{\mathsf{sty}(\Gamma(\mathtt{x})) \in \to}{\sqcap \vdash \mathtt{x} \; : \; (\Gamma(\mathtt{x}))} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{VaF}) \quad \frac{\Phi = \underline{\mathbf{a}}}{\sqcap \vdash \mathsf{ev}(\mathtt{a}) \; : \; (\mathsf{Unit} \; \& \; \Phi)} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Event}) \\ \frac{\Gamma \vdash \mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \quad \Gamma \vdash \mathsf{e}_2 \; : \; \tau_2 \quad \Gamma(\oplus) \vdash \mathtt{x}_1 \; : \; \tau_1 \to \mathtt{x}_2 \; : \; \tau_2 \to \tau_3}{\sqcap \vdash \mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \; \vdash \mathsf{e}_2 \; : \; \tau_3 \; (\mathsf{e}_1/\mathtt{x}_1] [\mathsf{e}_2/\mathtt{x}_2]} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Op}) \quad \frac{\tau_F = (\overline{\mathtt{x}} \; : \; \overline{\tau}) \to (\tau \; \& \; \Phi_F) \quad \Gamma, \; F \; : \; \tau_F, \; \overline{\mathtt{x}} \; : \; \overline{\tau} \vdash \mathsf{e} \; : \; \tau \; \& \; \Phi_F}{\sqcap \vdash \mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \; \vdash \mathsf{e}_2 \; : \; \tau_3 \; (\mathsf{e}_1/\mathtt{x}_1] [\mathsf{e}_2/\mathtt{x}_2]} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Un}) \\ \frac{\Gamma, \mathsf{p} \; : \; \tau_\mathsf{p} \vdash \mathsf{e} \; : \; (\tau \; \& \; \Phi)}{\sqcap \vdash \mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \; \vdash \mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi \; \Gamma \vdash \mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi_F} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{App}) \\ \frac{\Gamma, \mathsf{p} \; : \; \tau_\mathsf{p} \vdash \mathsf{e} \; : \; (\tau \; \& \; \Phi_\mathsf{p}) \quad \Gamma, \; \mathsf{F} \; : \; \tau_\mathsf{p} \; \& \; \Phi_\mathsf{p}}{\sqcap \vdash \mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Let}) \\ \frac{\Gamma, \mathsf{e} \; \Downarrow \; \mathsf{true} \vdash \mathsf{e} \; : \; (\tau \; \& \; \Phi_\mathsf{p}) \quad \Gamma, \; \mathsf{e} \; \Downarrow \; \mathsf{false} \vdash \mathsf{e} \; : \; \tau_\mathsf{e} \; \& \; \Phi_\mathsf{p} \quad \Gamma \vdash \mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}}{\sqcap \vdash \mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Event}) \\ \frac{\Gamma, \mathsf{e} \; \vdash \mathsf{e} \; : \; (\tau \; \& \; \Phi_\mathsf{p}) \quad \Gamma, \; \mathsf{e} \; \Downarrow \; \mathsf{e}_1 \; \vdash \mathsf{e} \; : \; \tau_2 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}}{\sqcap \vdash \mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Event}) \\ \frac{\Gamma, \mathsf{e} \; \vdash \mathsf{e} \; : \; (\tau \; \& \; \Phi_\mathsf{p}) \quad \Gamma, \; \mathsf{e} \; \vdash \mathsf{e} \; : \; \tau_2 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}}{\sqcap \vdash \mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Event}) \\ \frac{\Gamma, \mathsf{e} \; \vdash \mathsf{e} \; : \; (\tau \; \& \; \Phi_\mathsf{p}) \quad \Gamma, \; \mathsf{e} \; \vdash \mathsf{e} \; : \; \tau_2 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}}{\sqcap \vdash \mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Event}) \\ \frac{\Gamma, \mathsf{e} \; \vdash \mathsf{e} \; : \; (\tau \; \& \; \Phi_\mathsf{p}) \quad \Gamma, \; \mathsf{e} \; \vdash \mathsf{e} \; : \; \tau_2 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}}{\sqcap \vdash \mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}} (\mathsf{T}\text{-}\mathsf{Event}) \\ \frac{\Gamma, \mathsf{e} \; \vdash \mathsf{e} \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi_\mathsf{p} \; \vdash \mathsf{e} \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}}{\sqcap \vdash \mathsf{e} \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}} (\mathsf{e}_1 \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}) \quad \Gamma, \; \mathsf{e} \; \vdash \mathsf{e} \; : \; \tau_2 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}} (\mathsf{e}_1 \; : \; \tau_2 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}) \\ \frac{\Gamma, \mathsf{e} \; \vdash \mathsf{e} \; : \; \tau_1 \; \& \; \Phi_\mathsf{p}$$

Figure 2. Forward Verification Rules with Non-Determinism