# 计算机图形学实验报告

学号: 16340054

姓名: 戴馨乐

学院:数据科学与计算机学院

作业: 第五次作业

#### Basic:

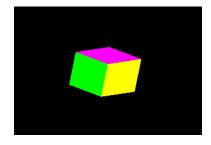
- 1. 投影(Projection):
  - a) 把上次作业绘制的 cube 放置在(-1.5, 0.5, -1.5)位置,要求 6 个面颜色不一致
    - i. 实现思路

这里只需要修改各个面的颜色,然后在 model 矩阵加入一个平移就好了修改各个面的颜色 移动正方体到(-1.5, 0.5, -1.5)位置

```
float vertices[] = {
// 后面
-2.0f, -2.0f, -2.0f, 1.0f, 0.0f, 0.0f, 2.0f, -2.0f, 1.0f, 0.0f, 0.0f, 2.0f, 2.0f, -2.0f, 1.0f, 0.0f, 0.0f, 2.0f, 2.0f, -2.0f, 1.0f, 0.0f, 0.0f, 2.0f, 2.0f, -2.0f, 1.0f, 0.0f, 0.0f, -2.0f, 2.0f, -2.0f, 1.0f, 0.0f, 0.0f, -2.0f, 2.0f, -2.0f, 1.0f, 0.0f, 0.0f, 0.0f, -2.0f, -2.0f, 1.0f, 1.0f, 0.0f, 0.0f, 2.0f, -2.0f, 2.0f, 1.0f, 1.0f, 0.0f, 2.0f, 2.0f, 2.0f, 1.0f, 1.0f, 0.0f, 2.0f, 2.0f, 2.0f, 1.0f, 1.0f, 0.0f, -2.0f, 2.0f, 2.0f, 0.0f, 1.0f, 0.0f, -2.0f, -2.0f, 2.0f, 0.0f, 1.0f, 0.0f, -2.0f, -2.0f, -2.0f, 0.0f, 1.0f, 0.0f, -2.0f, -2.0f, -2.0f, 0.0f, 1.0f, 0.0f, -2.0f, -2.0f, 2.0f, 0.0f, 1.0f, 0.0f, -2.0f, 2.0f, 2.0f, 0.0f, 1.0f, 1.0f, 2.0f, -2.0f, -2.0f, 0.0f, 1.0f, 1.0f, 2.0f, -2.0f, 2.0f, 0.0f, 1.0f, 1.0f, 2.0f, -2.0f, 2.0f, 0.0f, 1.0f, 1.0f, 2.0f, 2.0f, 2.0f, 0.0f, 1.0f, 1.0f, 2.0f, 2.0f, 2.0f, 0.0f, 1.0f, 1.0f, 2.0f, 2.0f
```

gim::mat4 modelview = gim::mat4(1.0f);
modelview = gim::rotate(modelview, glm::radians(50.0f), glm::vec3(0.5f, 1.0f, 0.0f));
modelview = glm::translate(modelview, glm::vec3(-0.5f, 0.5f, -1.5f));

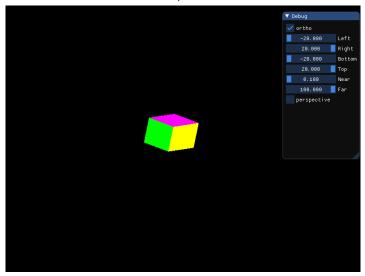
ii. 运行效果截图



b) 正交投影(orthographic projection): 实现正交投影,使用多组(left, right, bottom, top, near, far)参数,比较结果差异

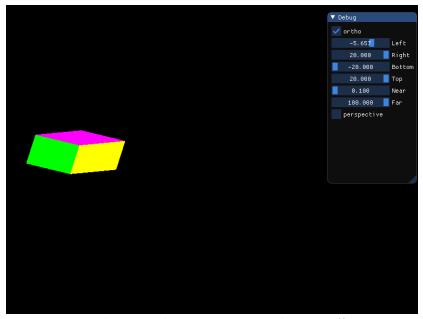
# 初始参数为:

left = 
$$-20.0$$
f, right =  $20.0$ f, top =  $-20.0$ f, bottom =  $20.0$ f  
near =  $0.1$ f, far =  $100.0$ f



left, right, top, bottom定义了投影平面,我们增大相应的参数,会有向相应方向拉伸的效果;反之,则有压缩的效果。

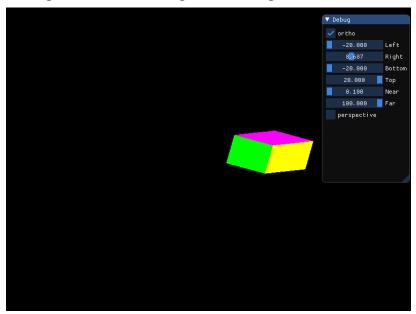
1. 变化left参数,这里增大left参数,将left变化为-5.675,如下:



这是因为我们增大了left参数,相当于说,定义的平截头体的左平面更加靠近我们的立方体。而且屏幕所展示的,就是平截头体之内的,所以,平截头体的左平面靠近立方体,而我们窗口的大小是不变的,看起来就是立方体更加靠近窗口的左边,就有了上面展示的,物体向左拉伸的效

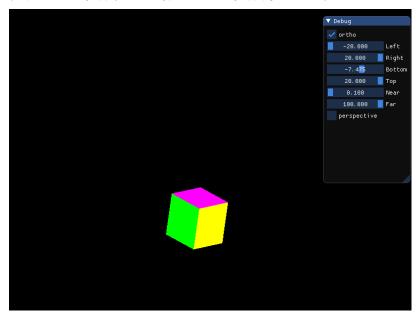
果了。

2. 变化right参数,这里缩小right参数,将right变化为8.687,如下:



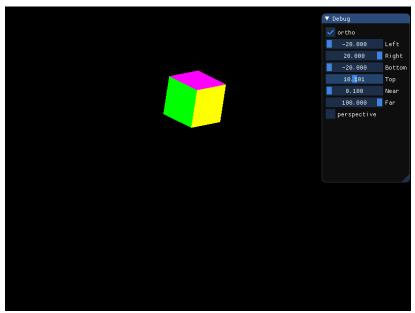
这个变化的原因和上述的left参数的变化的原因是一样的,right参数缩小,则右平面靠近立方体,所以形成了这种物体向右拉伸的效果。

3. 变化bottom参数,这里增大bottom参数为-7.475,如下:

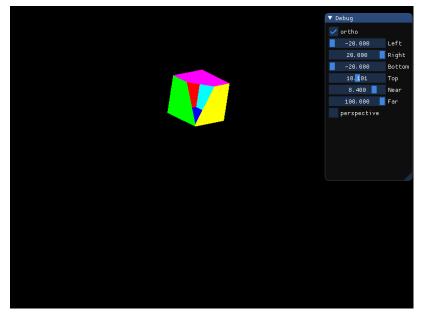


可以看到立方体向下拉伸了, 理由和上面是一样的。

4. 变化top参数,将top参数缩小为10.101,如下:可以看到立方体向上拉伸了,原因也和上面描述是类似的。

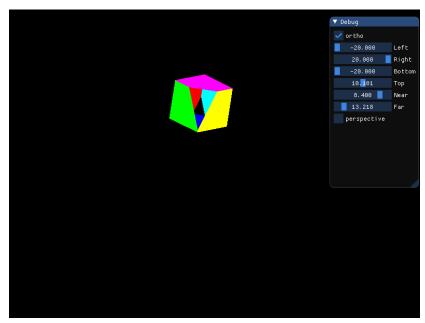


5. 变化near和far参数 near参数代表了平截头体的近平面, far参数代表了平截头体的原平面 1) 这里我们先增大near参数, 将near参数增大到8.400, 如下:



可以看到,仿佛就是切开了前部的一个角,可以看得到内部后面的 3 个平面。这是因为增大了near参数,相当于将近平面后移。假如近平面后移过了立方体,那么立方体超出近平面的部分就会被丢弃掉,这是因为 OpenGL 仅仅只保留平截头体之内的部分,所以看起来就是被切掉了一个角这种效果。

2) 然后我们缩小far参数,将far参数缩小到了13.218,如下:



可以看到,在立方体的后部也被切掉了一个角。这是因为缩小far参数,相当于远平面向前移,当移动过了立方体,那么在远平面之外的部分就会被丢弃,就有了这种切掉了一个角的效果。

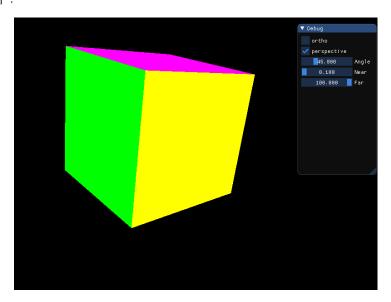
可以看到,正射投影生成的立方体,每个面看起来都是一样近的,和我们平时看到的立方体不一样,它没有透视,点不分远近,就有了上面这种效果。

# c) 透视投影(perspective projection): 实现透视投影,使用多组参数,比较结果差异

初始参数为:

fov = 
$$45.0$$
f, ratio =  $\frac{\text{width}}{\text{height}}$ , near =  $0.1$ f, far =  $100.0$ f

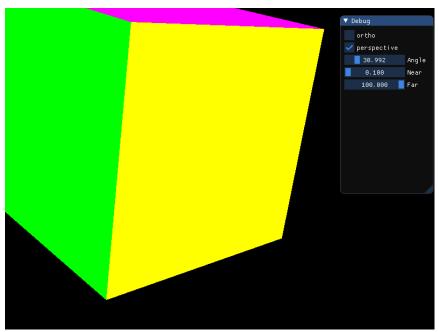
效果如下:



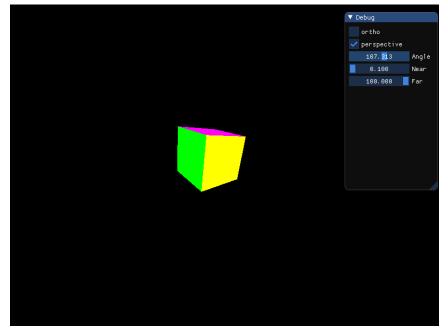
fov, field of view,表示视野,fov越大,则表示视野越大,那么物体看起来就会变小,反之则会变大。ratio则是宽高比,由窗口的高和宽的比组成。near和far代表近平面和远平面,和正射投影是一样的。

# 1. 变化fov参数

a) 将fov变大,将fov变化为30.992,如下:



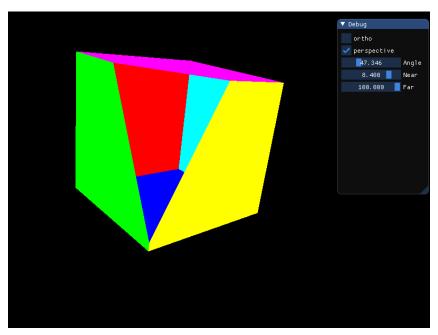
将fov缩小后,视野变小了,物体离观察则近了,物体看起来更大了b)将fov变小,将fov增大为187.313,如下:



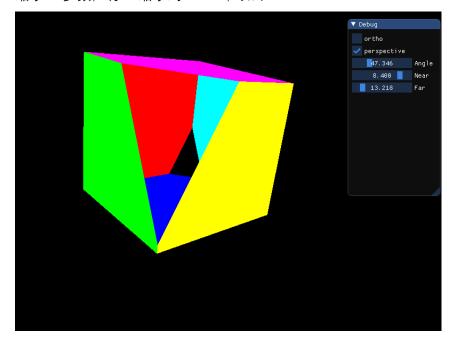
将fov增大之后,视野变大了,物体看起来变小了

# 2. 变化near和far参数

a) 增大near参数, 将near增大到8.400, 如下:



b) 缩小far参数, 将far缩小到13.218, 如下:



可以看到,这个效果和上面的正射投影是一样的,原因也是一样的。 这里看得到,应用了透视的透视投影,立方体看起来和我们看到的一样了, 因为各个点有了远近之分,远的点看起来小,近的点看起来大,更加符合我 们视觉看到的。

# 2. 视角变换(View Changing):

a) 把 cube 放置在(0, 0, 0)处,做透视投影,使摄像机围绕 cube 旋转,并且时刻看着 cube 中心

摄像机,其实就是我们的观察者角度。为了定义摄像机,首先需要使用一个变化矩阵,可以用这个矩阵乘以任意的坐标向量就可以转换到观察空间。首先我们可以先定义摄像机的位置cameraPos和摄像机观察的目标cameraTarget,然后由cameraPos – cameraTarget标准化得到的向量,就可以得到了摄像机坐标的z轴;为了得到x轴,先定义一个上向量Up(0.0,1.0,0.0),这个和z平面一起形成的平面属于摄像机坐标的oyz平面,然后得到正交于这两个向量的标准化向量,就得到了摄像机坐标的x坐标;最后,正交于z轴和x轴的向量,就是x轴。最后加上平移向量,就得到了需要的LookAt矩阵。可以看到生成LookAt矩阵,需要3个向量:

- 1. cameraPos向量. 摄像机的位置
- 2. cameraTarget向量, 摄像机的目标
- 3. **Up**上向量 glm库提供了相关的函数:

view = glm::lookAt(glm::vec3(camX, 0.0f, camZ), glm::vec3(0.0f, 0.0f, -10.0f), glm::vec3(0.0f, 1.0f, 0.0f));

然后,我们需要摄像机沿着一个以立方体的中心(0.0f,0.0f,-10.0f),在xOz平面,以一定半径地移动。我们记立方体地中心位置为 $(C_x,C_y,C_z)$ 。对于摄像机的移动位置,我们用以下公式:

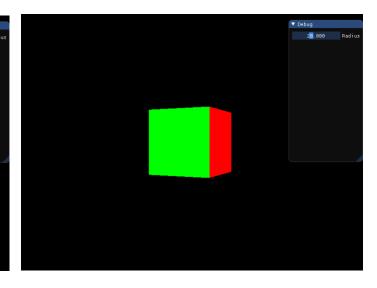
 $camX = sin(\theta) * radius$  $camZ = cos(\theta) * radius$ 

然后需要对θ进行改变,随着时间进行变化,所以θ的值,是应该和电脑的时钟得到的,在GLFW中,为glfwGetTime()。

float camX = sin(glfwGetTime()) \* radius; float camZ = cos(glfwGetTime()) \* radius - 10.0f;



效果截图:



- 3. 在 GUI 里添加菜单栏,可以选择各种功能
- 4. 在现实生活中,我们一般将摄像机摆放的空间 View matrix 和被拍摄的物体摆设的空间 Model matrix 分开,但是在 OpenGL 中却将两个合二为一设为 ModelView matrix,通过上面的作业启发,你认为是为什么呢?

Model 矩阵表示物体的摆放位置,View 矩阵表示摄像机的观察位置,在固定管线的 OpenGL 中,将两个矩阵合起来变成一个 ModelView 矩阵,因为视图其实可以看作物体的摆放改变,视图的改变是物体变换的逆方向变换的,所以将其合二为一。另外,假如存在另外一个摄像机,那么 View 矩阵可以用于新的摄像机,实现多视角观察。

#### Bonus:

 实现一个 camera 类, 当键盘输入 w,a,s,d , 能够前后左右移动; 当移动鼠标, 能够视角移动("look around"), 即类似 FPS(First Person Shooting)的游戏场景

首先,对于摄像机的移动,可以封装起来。摄像机主要有以下几种移动:

- 1. 上下左右移动
- 2. 视角上下左右变化
- 3. 对目标物体使用滚轮缩放

然后,摄像机的移动,其实就是改变上面说的 3 个向量cameraPos,cameraTarget 和Up。其中,Up向量是固定的,就是(0.0,1.0,0.0),然后摄像机的位置cameraPos 之后是可以改变的,所以初始化的值不重要,放在要看的立方体前方比较人性化,这里初始化为(0.0,0.0,3.0)。这里摄像机的目标,并不是固定的了,是随着摄像机的移动而变化的,但是以人为例,摄像机看向的目标,就是人的正前方,相对于人的正前方,我们用这样一个移动向量cameraFront来表示,初始化为(0.0,0.0,-1.0)。

然后可以大致定义出下面这样一个Camera类:

```
class Camera {
    public:
    void moveForward();
    void moveBack();
    void moveRack();
    void moveRack();
    void scroll(double xoffset, double yoffset);
    void scroll(double xoffset, double yoffset);
    void updateSpeed();
    glm::vec3 getCameraPos() { return cameraPos; }
    glm::vec3 getCameraPos() { return cameraPos + cameraFront; }
    cameraFront = glm::vec3(0.0f, 0.0f, 3.0f);
    cameraFront = glm::vec3(0.0f, 0.0f, 3.0f);
    cameraFront = glm::vec3(0.0f, 0.0f, 0.0f);
    // speed
    lastFrame = 0.0f;
    // mouse
    yaw = -90.0f;
    pitch = 0.0f;
    lastX = wdoth / 2;
    lastX = wdoth / 2;
    lastX = wdoth / 2;
    firstMouse = true;
    // scroll
    fov = 45.0f;
}
private:
    glm::vec3 cameraPos, cameraFront, cameraUp;
float lastX, lastY;
    bool firstMouse;
float tastFrame;
float cameraSpeed;
float fov;
}
```

另外,其余变量是后续几个移动函数用到的。

1. 上下左右移动

我们先定义一个摄像机的速度CameraSpeed。为了使得摄像机在各个系统下,移动速度都一样,我们通过上下帧的时间差来求出移动速度。记上一帧为lastFrame,当前帧为currentFrame,那么可以得到 $\Delta$ time = currentFrame – lastFrame,最后让 $\Delta$ time乘上一个常量C,就得到了移动的速度了。这里我定义这个常量 C 为2.5f。

```
void Camera::updateSpeed()
{
    float currentFrame = glfwGetTime();
    float deltaTime = currentFrame - lastFrame;
    lastFrame = currentFrame;
    cameraSpeed = 4.0f * deltaTime;
}
```

a) 向上移动摄像机

向上移动,就是让摄像机的位置cameraPos加上移动的距离,记移动速度 CameraSpeed乘上移动向量CameraFront

b) 向下移动计算机

向下移动,和向上移动类似,只不过是减去移动的距离表示后退

c) 向左移动计算机

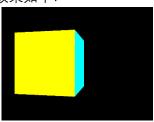
向左移动的移动向量,可以通过求向前的移动向量CameraFront和Up向量的正交向量来求得。同样,也是求出移动的距离之后,摄像机的位置就减去移动的距离。

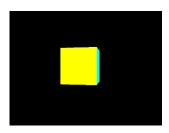
```
void Camera::moveLeft()
{
      cameraPos -= glm::normalize(glm::cross(cameraFront, cameraUp)) * cameraSpeed;
}
```

d) 向右移动计算机

向右移动和向左移动一样,只不过是加上移动的距离。

#### 效果如下:





#### 2. 移动摄像机的视角

可以将视角看作一个飞机,可以上下抬头,这就是**俯仰角**;可以左右摆动,这就是**偏航角**;可以翻滚,这就是**滚转角**。目前只需要考虑的是俯仰角pitch和偏航角yaw。

通过三角函数推导, 计算方向向量可以通过下面的公式得到:

```
direction. x = cos(pitch) * cos(yaw)
```

direction.  $y = \sin(pitch)$ 

direction.z = cos(pitch) \* sin(yaw)

为了计算俯仰角和偏航角, 我们需要记录:

- 1. 当前鼠标的位置xpos,ypos
- 2. 上一次鼠标的位置lastX, lastY

然后计算x,y方向的偏移:

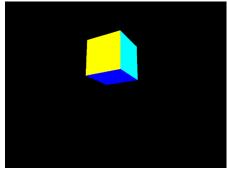
xoffset = xpos - lastX

yoffset = lastY - ypos

为了使得移动不要过于敏感,这个偏移量常常需要乘以一个常数sensity 然后,俯仰角yaw是在xOz平面左右移动,变化的是x,所以yaw+= xoffset, 偏航角pitch在yOz平面上下移动,变化的是y,所以pitch+= yoffset 最后使用计算得到的yaw和pitch来计算方向向量就可以了,计算完成后,将这 个新的方向向量赋值给原先的移动向量cameraFront,这样就改变了视角的方 向。

```
oid Camera::moveMouse(double xpos, double ypos)
   if (firstMouse) {
       lastX = xpos;
       lastY = ypos;
       firstMouse = false;
   float xoffset = xpos - lastX;
   float yoffset = lastY - ypos;
   lastX = xpos;
   lastY = ypos;
   float sensitivity = 0.05f;
   xoffset *= sensitivity;
   yoffset *= sensitivity;
   yaw += xoffset;
   pitch += yoffset;
   if (pitch > 180.0f)
       pitch = 180.0f;
   if (pitch < -180.0f)
       pitch = -180.0f;
   glm::vec3 front;
   front.x = cos(glm::radians(pitch)) * cos(glm::radians(yaw));
   front.y = sin(glm::radians(pitch));
front.z = cos(glm::radians(pitch)) * sin(glm::radians(yaw));
   cameraFront = glm::normalize(front);
```

效果如下:

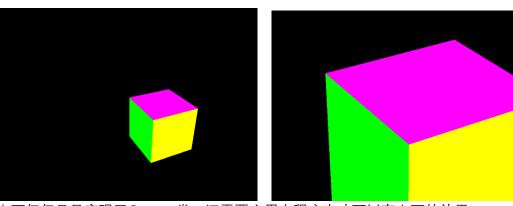


# 3. 缩放

缩放调整的是投影矩阵的视野fov,缩小即fov增大,视野变大;放大即fov减小,视野变小。

```
void Camera::scroll(double xoffset, double yoffset)
{
    if (fov >= 1.0f && fov <= 45.0f) fov -= yoffset;
    if (fov <= 1.0f) fov = 1.0f;
    if (fov >= 45.0f) fov = 45.0f;
}
```

# 效果如下:



当然,上面仅仅只是实现了Camera类,还需要应用在程序中才可以有上面的效果

# 1. 首先,新建一个Camera类

# Camera camera(width, height);

然后,对于上下左右移动,是通过输入 wsad 来进行移动的,那么,需要 OpenGL 来监听来自键盘的输入,然后根据这 4 个键是否按下,来决定相应的移动。

# 监听函数:

```
void process_input(GLFWwindow* window) {
   if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_ESCAPE) == GLFW_PRESS) {
      glfwSetWindowShouldClose(window, true);
   }
   if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_W) == GLFW_PRESS) {
      camera.moveForward();
   }
   if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_S) == GLFW_PRESS) {
      camera.moveBack();
   }
   if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_A) == GLFW_PRESS) {
      camera.moveLeft();
   }
   if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_D) == GLFW_PRESS) {
      camera.moveRight();
   }
}
```

在渲染循环中,不断调用该函数实现监听

```
while (!glfwWindowShouldClose(window)) {
    process_input(window);
    glfwSetCursorPosCallback(window, mouse_callback)
```

2. 对于鼠标移动的监听函数以及该函数的注册 对于鼠标的监听函数:

```
void mouse_callback(GLFWwindow * window, double xpos, double ypos)
{
    camera.moveMouse(xpos, ypos);
}
```

对该函数的注册:

```
process_input(window);
glfwSetCursorPosCallback(window, mouse_callback);
glfwSetScrollCallback(window, scroll_callback);
glfwSetInputMode(window, GLFW_CURSOR, GLFW_CURSOR_D]
```

为了实现更加真实的 FPS 效果,可以将窗口模式设置为鼠标隐藏模式。

```
glfwSetScrollCallback(window, scroll callback);
glfwSetInputMode(window, GLFW_CURSOR, GLFW_CURSOR_DISABLED);
glclearcolor(ຍ.ຍາ, ຍ.ຍາ, ຍ.ຍາ, 1.ຍາ);
```

3. 滚轮来控制缩放的监听函数和注册函数也是一样的

```
void scroll_callback(GLFWwindow * window, double xoffset, double yoffset)
{
    camera.scroll(xoffset, yoffset);
}

process_input(window);
glfwSetCursorPosCallback(window, mouse_callback);
glfwSetScrollCallback(window, scroll_callback);
glfwSetInputMode(window, GLFW_CURSOR, GLFW_CURSOR_DISABLED);
glClearColor(0.0f, 0.0f, 0.0f, 1.0f);
```

4. 这里的确是修改了摄像机的相关向量,但是还需要让观察矩阵和投影矩阵来使用,才可以达到修改了摄像机和物体的效果。

```
// view矩阵(camera)
glm::mat4 view = glm::mat4(1.0f);
view = glm::lookAt(camera.getCameraPos(), camera.getCameraTarget(), camera.getCameraUp());
// 投影矩阵
glm::mat4 projection = glm::mat4(1.0f);
projection = glm::perspective(glm::radians(camera.getfov())) float(width) / height, 0.1f, 100.0f);
```