



树堆与平衡二叉排序树

张路

采用教材:张铭,王腾蛟,赵海燕编写 高等教育出版社,2008.6 ("十一五"国家级规划教材)



树堆的引言

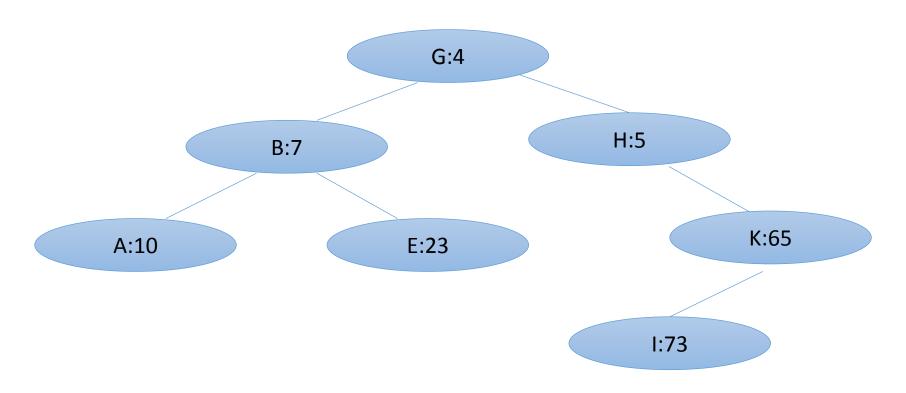
- 将n个元素的集合插入到一棵二叉检索树,得到的树可能不平衡,因而导致查找时间长
- 已知随机构造的二叉检索树,往往是平衡的。因此,先随机排列元素,然后按照排列顺序将其插入到树中
- 如果无法同时得到所有元素,即:每次收到一个元素,如何随机建立二叉检索树呢?



树堆

- · 树堆(treap):修改了结点顺序的二叉搜索树
- 每个结点x的两个字段:
 - 关键字key[x]
 - 优先级priority[x]:独立选取的随机数
 - 假设所有的关键字不同、所有的优先级也不同
- Treap的结点排列使关键字遵循二叉搜索树性质,且优先级遵循最小堆性质:
 - 如果v是u的左儿子,那么key[v]<key[u]
 - 如果v是u的右儿子,那么key[v]>key[u]
 - 如果v是u的儿子,那么priority[v]>priority[u]

树堆示例



- 每个结点x标记了key[x]和priority[x]
- treap既具有二叉检索树(tree)的性质,又具有堆(heap)的性质。

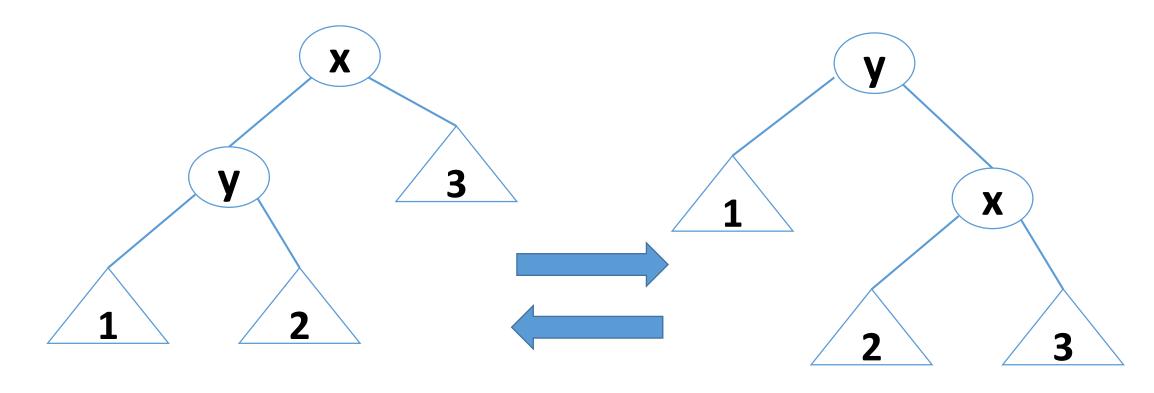


树堆的基本操作

- •一般二叉搜索树的操作
 - •插入
 - 查询
 - •删除
- Treap特殊的额外操作
 - 旋转

两种旋转

• 左旋转和右旋转



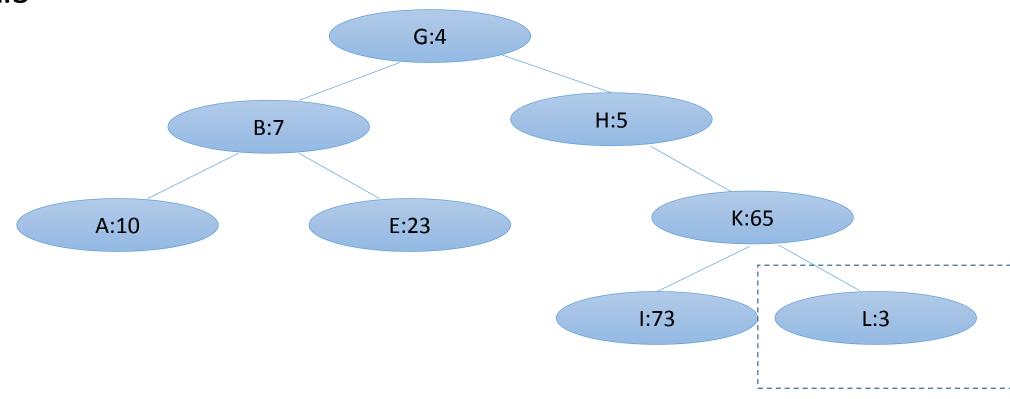


树堆的插入

- ·给结点随机分配优先级,与二叉搜索树相同,先把要插入的结点插入到叶结点,然后跟维护堆一样。
- 若当前结点是根的左儿子就右旋;如果当前结点是根的右儿子就左旋
- •时间复杂度O(log N), N是结点个数

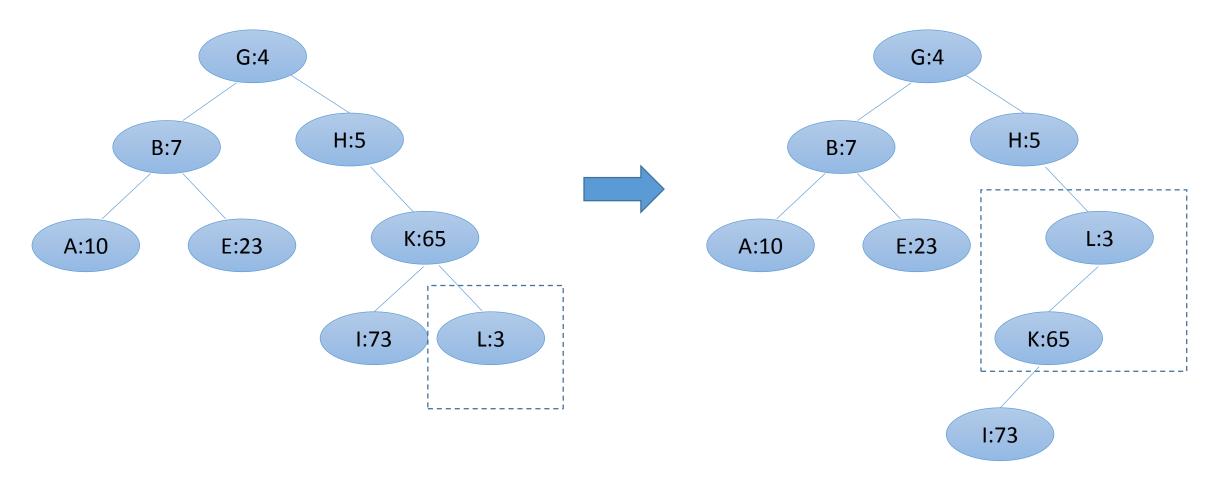
插入示例(1)

• 插入L:3



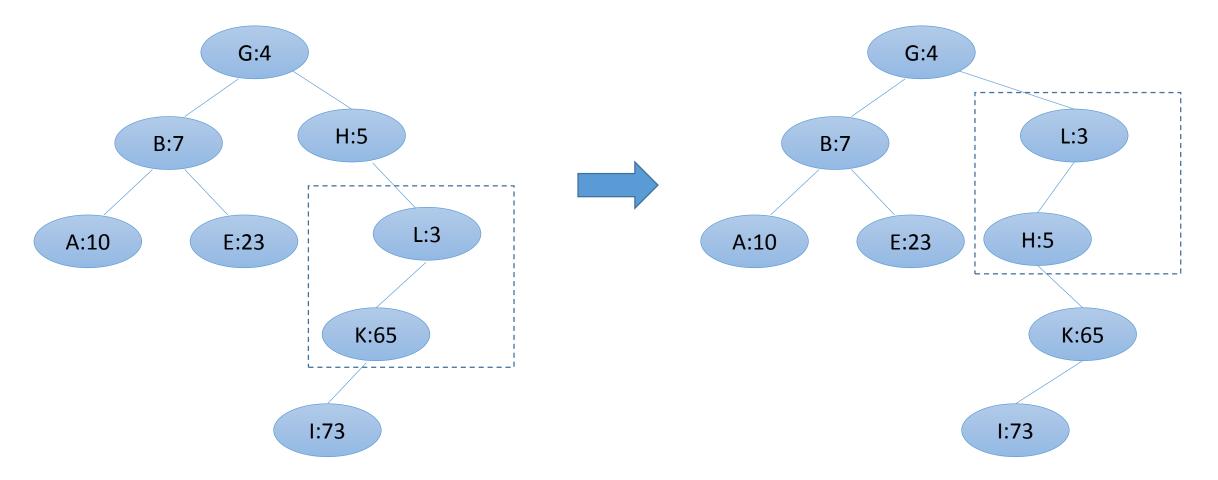
插入示例(2)

• 第一次调整



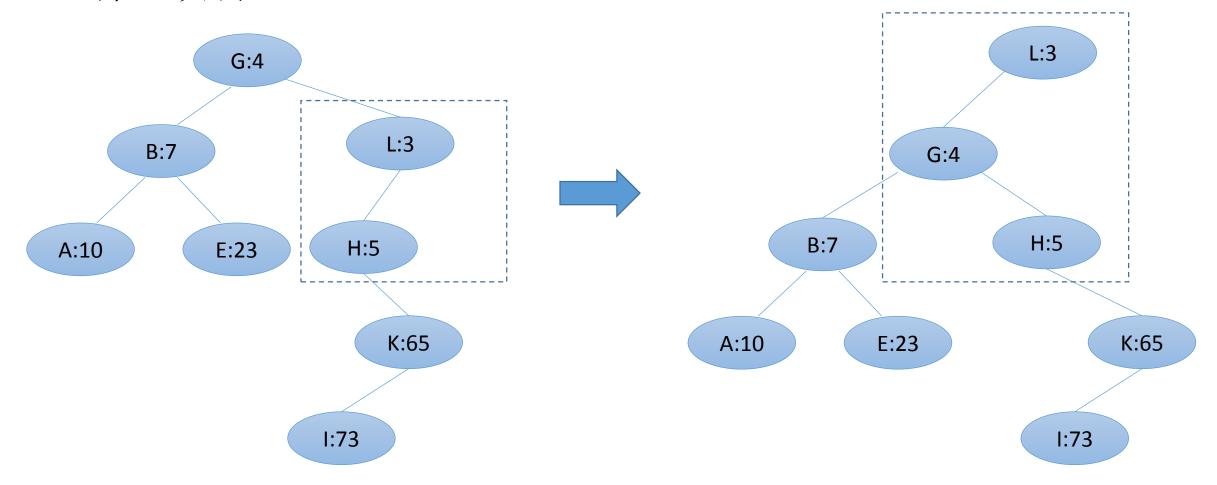
插入示例(3)

• 第二次调整



插入示例(4)

• 第三次调整





树堆的查询

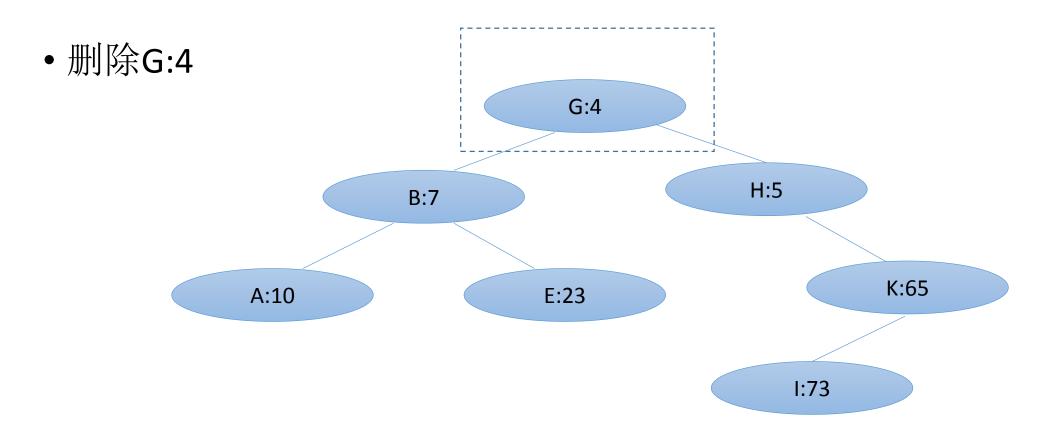
• 查询与普通的二叉搜索树相同,时间 复杂度是O(log N)



树堆的删除

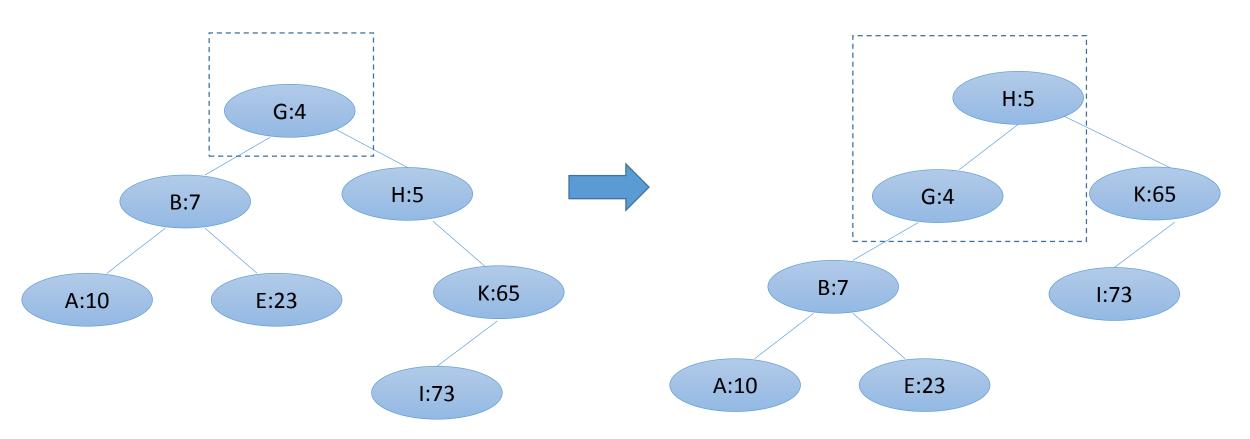
- •目标:将要删除的结点旋转到叶结点
- •方法:每次找到优先级最大的儿子, 向与其相反的方向旋转,直到结点被 旋转到叶结点,然后直接删除
- •时间复杂度O(log N)

删除示例(1)



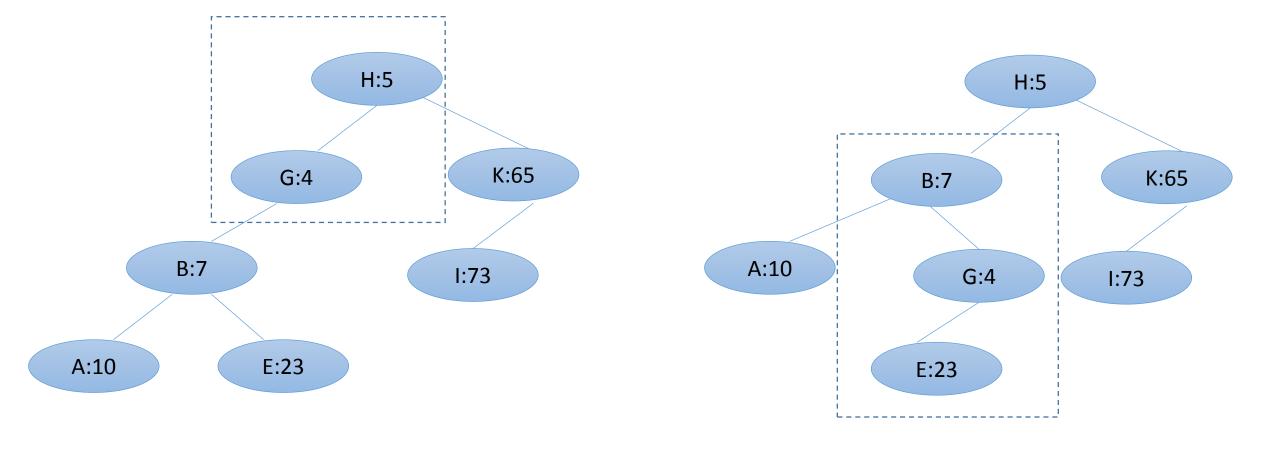
删除示例(2)

• 第一次旋转



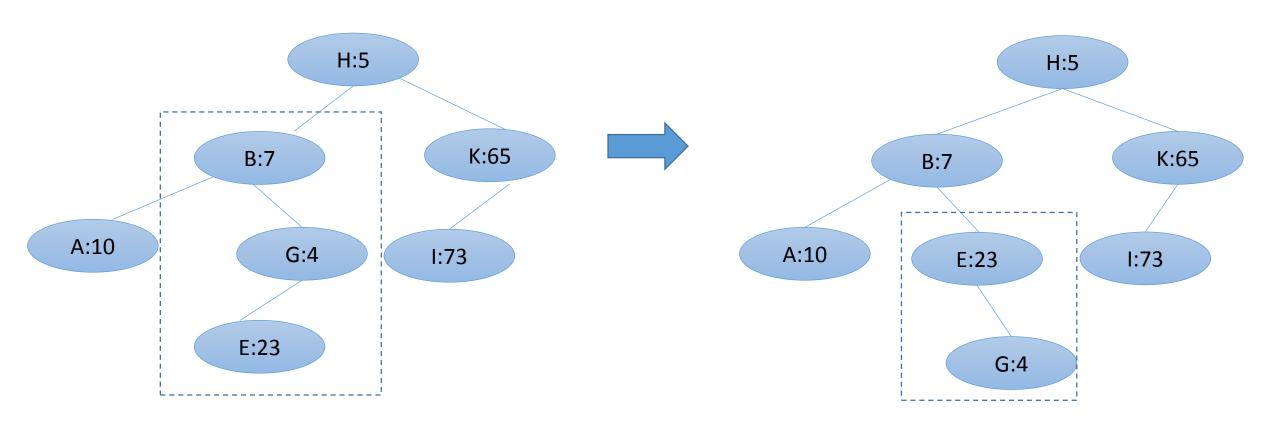
删除示例(3)

• 第二次旋转



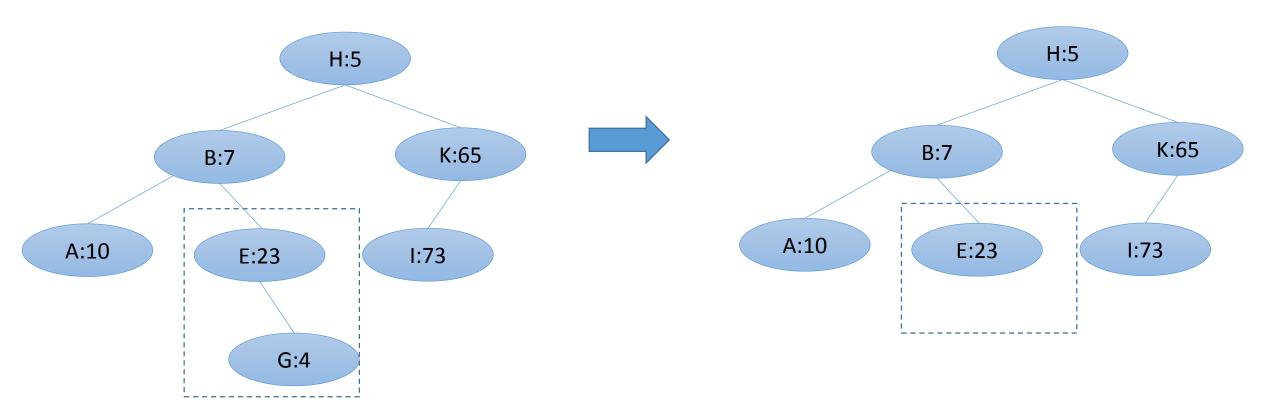
删除示例(4)

• 第三次旋转



删除示例(5)

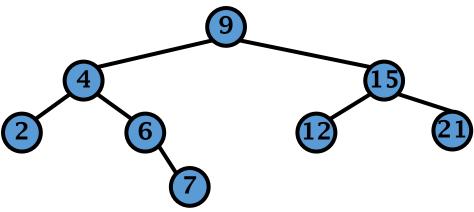
• 删除

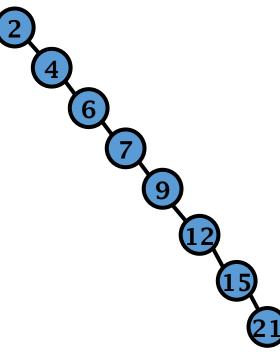




平衡的二叉搜索树 (AVL)

- BST受输入顺序影响
 - 最好O (log n)
 - 最坏O (n)
- Adelson-Velskii 和 Landis
 - AVL 树,平衡的二叉搜索树
 - 始终保持O (log n) 量级





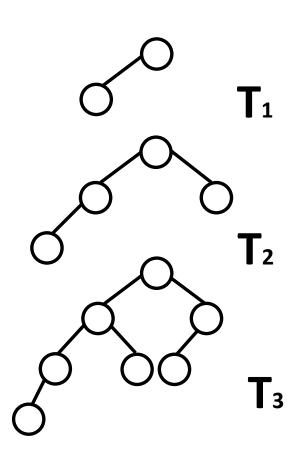


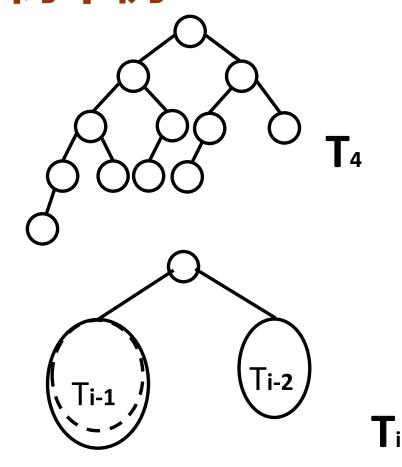
AVL 树的性质

- •可以为空
- 具有 n 个结点的 AVL 树,高度为 O (log n)
- 如果 T 是一棵 AVL 树
 - 那么它的左右子树 T_L 、 T_R 也是 AVL 树
 - 并且 | h_L-h_R|≤1
 - h_L 、 h_R 是它的左右子树的高度



AVL 树举例

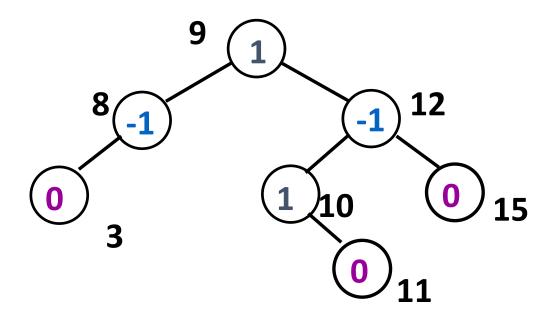






平衡因子

- 平衡因子, bf (x):
 - $Bf(\mathbf{x}) = height(x_{lchild}) height(x_{rchild})$
- 结点平衡因子可能取值为 0,1 和-1



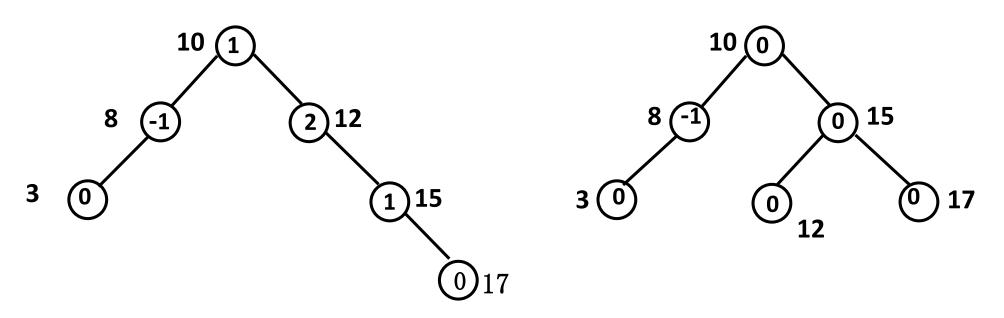


AVL 树结点的插入

- 插入与 BST 一样:新结点作叶结点
- 调整后的状态
 - 结点原来是平衡的,现在成为左重或右重的
 - 修改相应前驱结点的平衡因子
 - 结点原来是某一边重的,而现在成为平衡的了
 - 树的高度未变,不修改
 - 结点原来就是左重或右重的,又加到重的一边
 - 不平衡
 - "危急结点"



恢复平衡



插入17后导致不平衡

重新调整为平衡结构



- 不平衡情况发生在插入新结点后
- BST 把新结点插入到叶结点
- 假设 a 是离插入结点最近,且平衡因子绝对值不等于0的结点
 - 新插入的关键码为 key 的结点 s 要么在它的左子树中,要么在其右子树中
 - 假设插入在右边,原平衡因子
 - (1) $a \rightarrow bf = -1$
 - (2) a bf = 0
 - (3) a bf = +1



- 假设 a 离新结点 s 最近,且平衡因子绝对值不等于0
 - s (关键码为key) 要么在 a 的左子树, 要么在其右子树中
- 假设在右边, 因为从 s 到 a 的路径上(除 s 和 a 以外) 结点都要从原 bf=0 变为 |bf|=+1, 对于结点 a
 - 1. a->bf = -1,则 a->bf = 0, a 子树高度不变
 - 2. a->bf = 0 , 则 a->bf = +1 , a 子树树高改变
 - 由a的定义 (a->bf ≠ 0) , 可知 a 是根
 - 3. a->bf = +1,则 a->bf = +2,需要调整

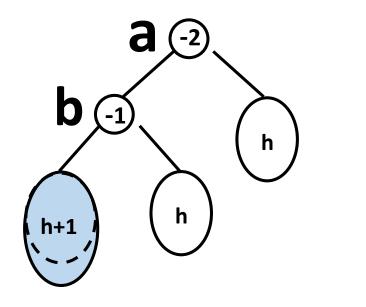


不平衡的情况

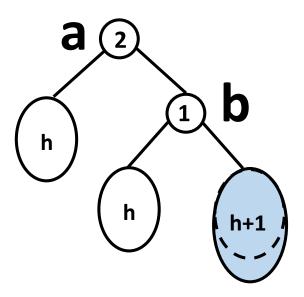
- AVL 树任意结点 a 的平衡因子只能是0,1,-1
- a 本来左重 , a.bf==-1 , 插入一个结点导致 a.bf 变为-2
 - LL 型:插入到 a 的左子树的左子树
 - •左重 + 左重 , a.bf 变为-2
 - LR 型: 插入到 a 的左子树的右子树
 - •左重 + 右重 , a.bf 变为-2
- 类似地 , a.bf==1 , 插入新结点使得 a.bf 变为2
 - RR 型:导致不平衡的结点为 a 的右子树的右结点
 - RL 型:导致不平衡的结点为 a 的右子树的左结点



不平衡的图示







RR型

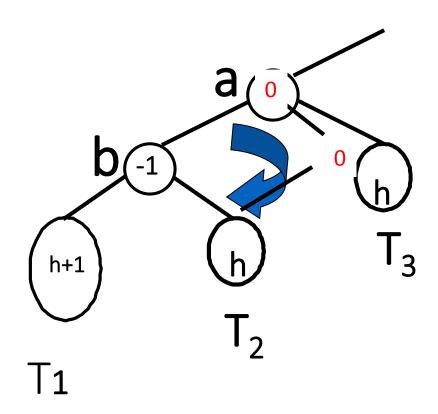


不平衡情况总结

- LL 型和 RR 型是对称的, LR 型和 RL 型是对称的
- 不平衡的结点一定在根结点与新加入结点之间的路径上
- •它的平衡因子只能是 2 或者 -2
 - 如果是 2 , 它在插入前的平衡因子是1
 - 如果是 -2 , 它在插入前的平衡因子是 -1



LL单旋转





旋转运算的实质

- •以RR型图示为例,总共有7个部分
 - 三个结点: a、b、c
 - 四棵子树 T_0 、 T_1 、 T_2 、 T_3
 - 加重 c 为根的子树, 但是其结构其实没有变化
 - T_2 、c、 T_3 可以整体地看作 b 的右子树
- •目的:重新组成一个新的 AVL 结构
 - 平衡
 - 保留了中序周游的性质
 - T_0 a T_1 b T_2 c T_3

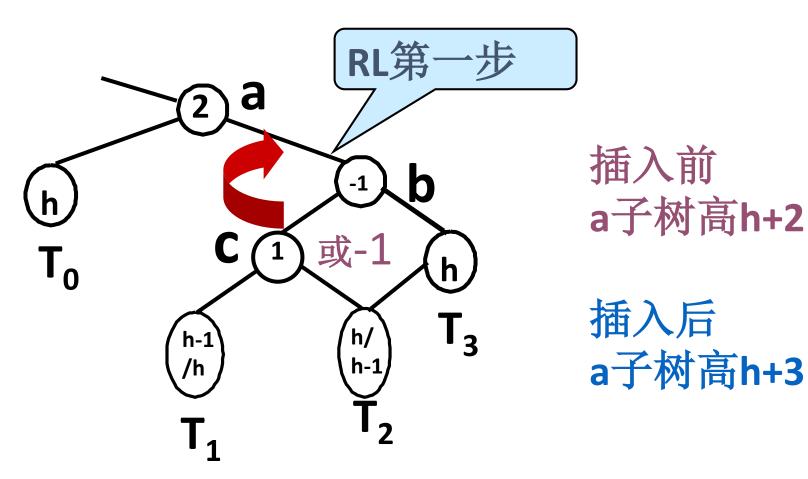


双旋转

- •RL 或者 LR 需要进行双旋转
 - 这两种情况是对称的
- •我们只讨论 RL 的情况
 - •LR 是一样的

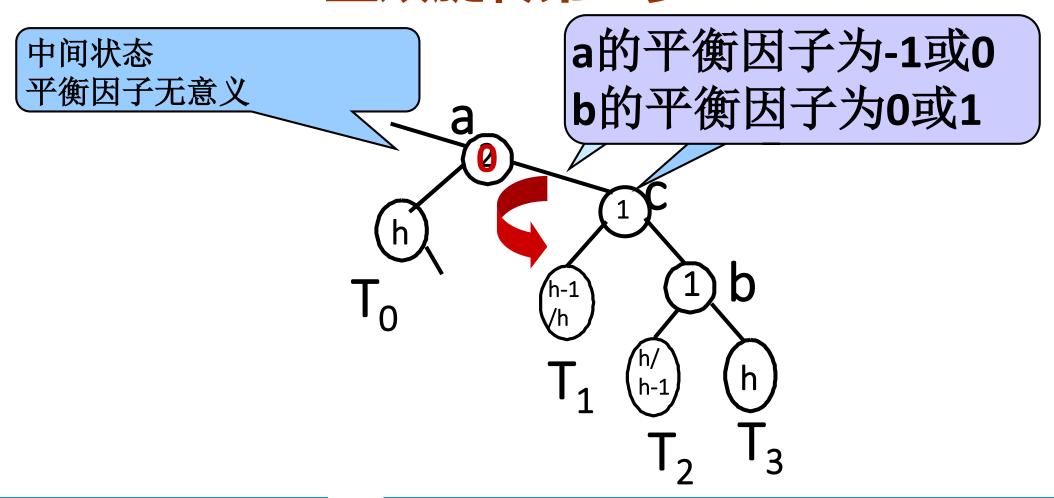


RL型双旋转第一步





RL型双旋转第二步



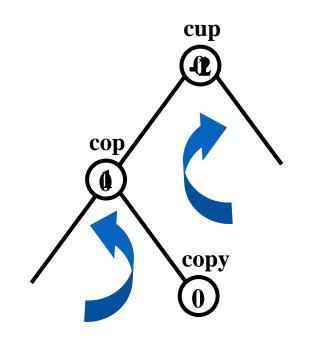


旋转运算的实质(续)

- 把树做任何一种旋转 (RR、RL、LL、LR)
- 新树保持了原来的中序周游顺序
- 旋转处理中仅需改变少数指针
- 而且新的子树高度为 h+2,保持插入前子树的高度不变
- 原来二叉树在 a 结点上面的其余部分 (若还有的话) 总是保持平衡的



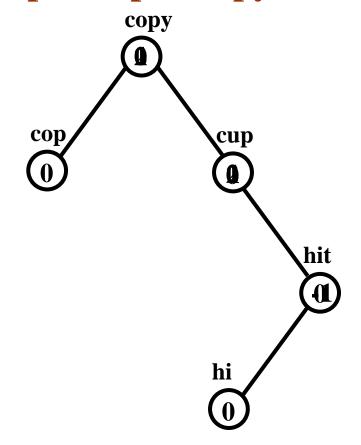
插入单词: cup, cop, copy, hit, hi, his和 hia后得到的AVL树



插入copy后不平衡 LR双旋转



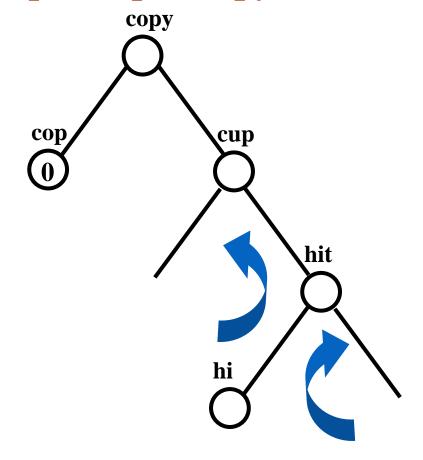
插入单词: cup , cop , copy , hit , hi , his和 hia后得到的AVL树





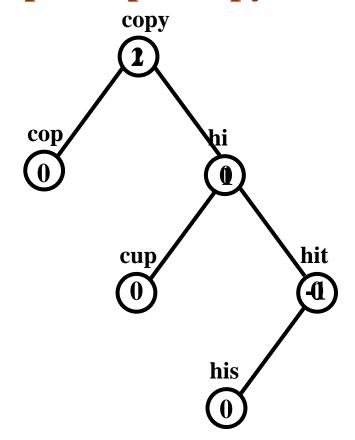
插入单词: cup , cop , copy , hit , hi , his和 hia后得到的AVL树

RL双旋转





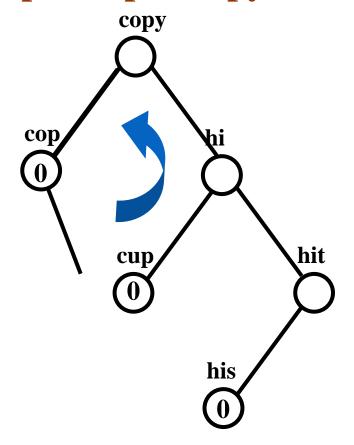
插入单词:cup , cop , copy , hit , hi , his和 hia后得到的AVL树





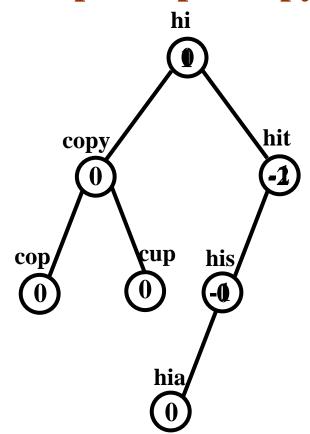
插入单词: cup , cop , copy , hit , hi , his和 hia后得到的AVL树

RR单旋转





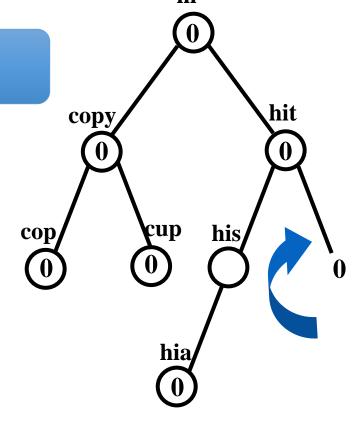
插入单词:cup , cop , copy , hit , hi , his和 hia后得到的AVL树





插入单词:cup , cop , copy , hit , hi , his和 hia后得到的AVL树

LL单旋转





AVL 树结点的删除

- ·删除是插入的逆操作。从删除结点的意义 上来说, AVL 树的删除操作与 BST 一样
- AVL 树的删除是比较复杂过程,下面具体讨论一下删除的过程
- •由于情况较多,所以图示每种情况只列举了一种例子,其他都是类似的



AVL 树结点的删除

- 具体删除过程请参考 BST 结点的删除
- · 如果被删除结点 a 没有子结点→直接删除 a
- 如果 a 有一个子结点
 - 用子结点的内容代替 a 的内容, 然后删除子结点
- 如果 a 有两个子结点
 - 那么则要找到 a 在中序周游下的前驱结点 b (b 的右子树必定为空)
 - 用 b 的内容代替 a , 并且删除结点 b (如果 b 的左子树不空 , 则该左子树代替代替原来 b 的位置)。



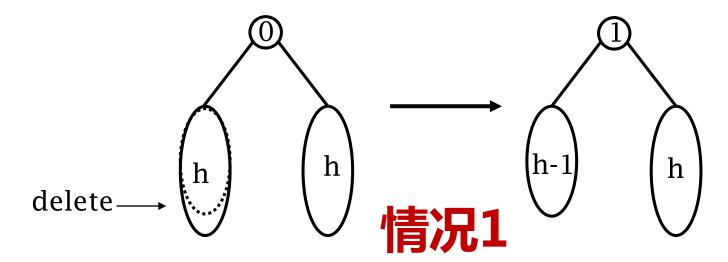
AVL结点删除后的调整

- AVL 树调整的需要
 - 删除结点后可能导致子树的高度以及平衡因子的变化
 - 沿着被删除结点到根结点的路径来调整这种变化
- 需要改动平衡因子
 - •则修改之
- 如果发现不需要修改则不必继续向上回溯
 - 布尔变量 modified 来标记, 其初值为 TRUE
 - 当 modified=FALSE 时,回溯停止

有以下三种情况

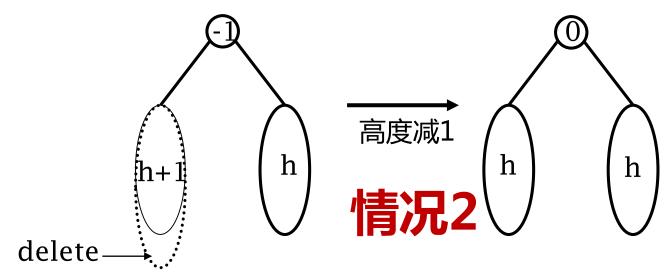


- •第一种情况当前结点a平衡因子为0
 - 其左或右子树被缩短,则平衡因子该为1或者-1
 - modified=FALSE
 - 变化不会影响到上面的结点,调整可以结束



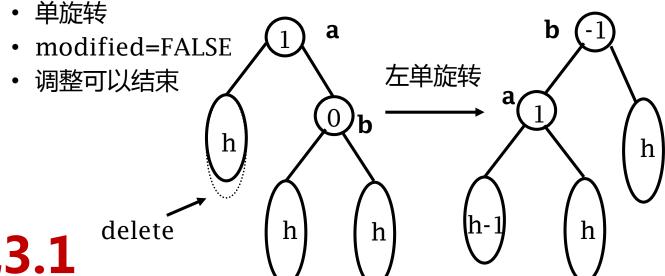


- 第二种情况是当前结点a平衡因子不为 0,但是其较高的子树被缩短
 - 则其平衡因子修改为 0
 - Modified = TRUE
 - 需要继续向上调整





- 第三种情况是当前结点 a 平衡因子不为 0,且它的较低的子树被缩短,结点 a 必然不再平衡
- 假设其较高子树的根结点为 b , 出现下面三种情况
 - 情况 3.1: b 的平衡因子为 0

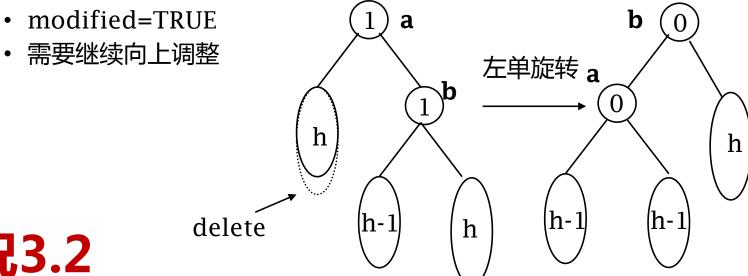


情况3.1



- 第三种情况是当前结点 a 平衡因子不为 0, 且它的较低 的子树被缩短, 结点 a 必然不再平衡
 - 情况3.2:b 的平衡因子与 a 的平衡因子相同
 - 单旋转
 - 结点 a、b 平衡因子都变为0

• 需要继续向上调整





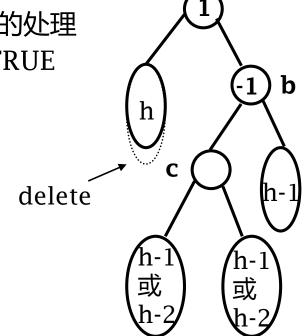
- 情况3.3:b 和 a 的平衡因子相反
 - 双旋转, 先围绕 b 旋转, 再围绕 a 旋转

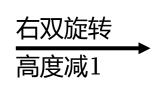
• 新的根结点平衡因为为 0

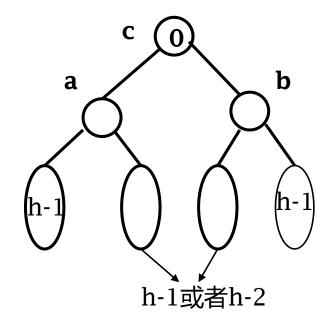
• 其他结点应做相应的处理

• 并且 modified=TRUE

• 需要继续向上调整







情况3.3

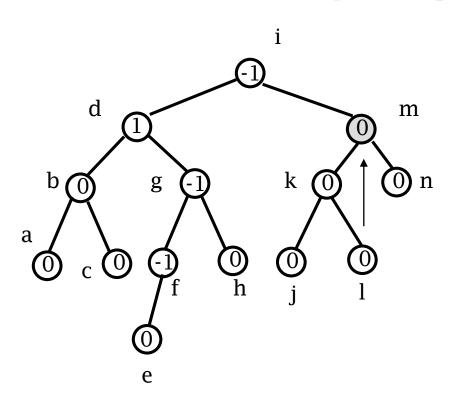


删除后的连续调整

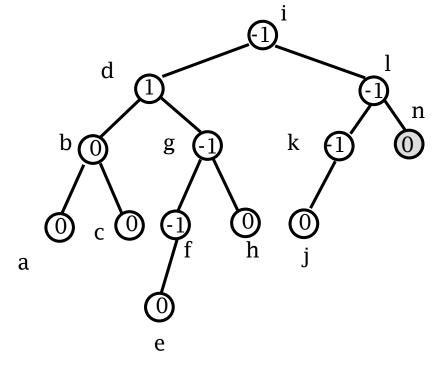
- 从被删除的结点向上查找到其祖父结点
 - 然后开始单旋转或者双旋转操作
 - 旋转次数为 O (log n)
- 连续调整
 - 调整可能导致祖先结点发生新的不平衡
 - 这样的调整操作要一直进行下去,可能传递到根结点为止



AVL 树删除的例子



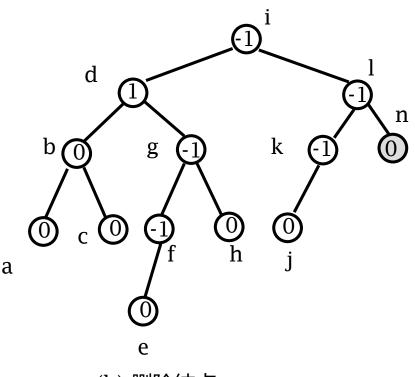
(a) 删除结点m,则需要使用其中序前驱l代替(情况1)



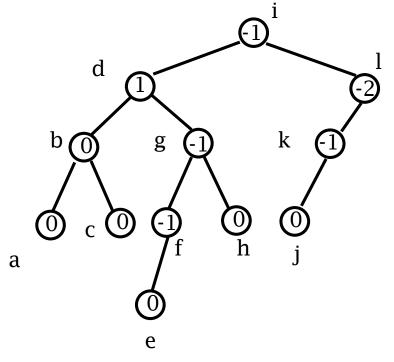
(b) 删除结点n (情况3.2)



AVL 树删除的例子



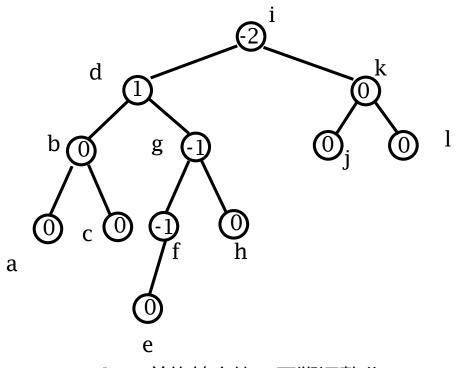
(b) 删除结点n (情况3.2)



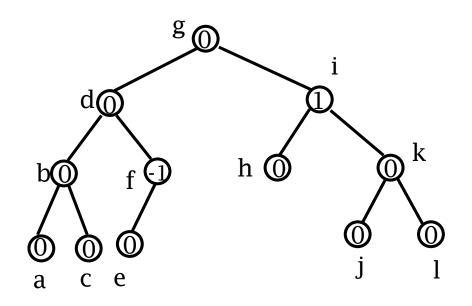
(c) 需要以l为根进行LL单旋转 (情况3.2)



AVL 树删除的例子



(d) LL单旋转完毕,回溯调整父节点i,需要以i为根的LL单旋转(情况3.3)



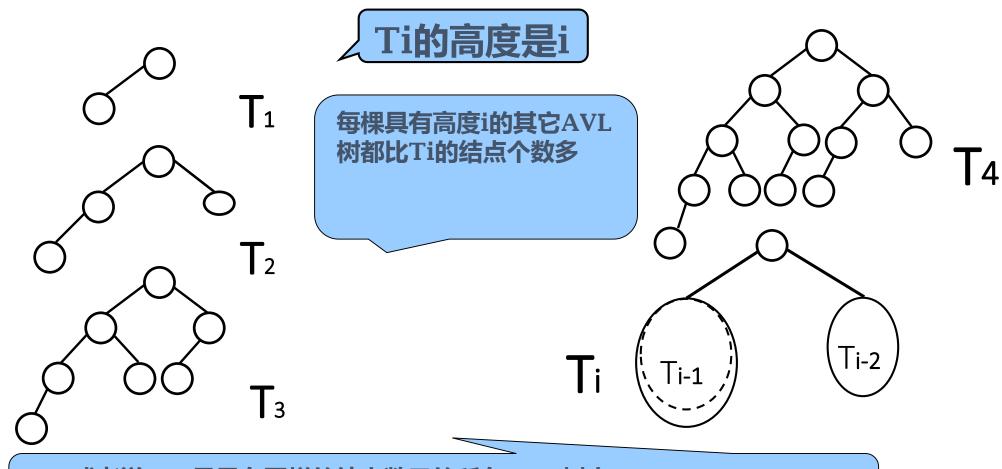
(e) 调整完毕, AVL树重新平衡



AVL 树的高度

- 具有 n 个结点的 AVL 树 高度一定是 O (log *n*)
- n 个结点的 AVL 树的最大高度不超过 Klog₂ n
 - 这里 K 是一个小的常数
- 最接近于不平衡的 AVL 树
 - 构造—系列 AVL 树 T₁, T₂, T₃, ...。





或者说,T_i是具有同样的结点数目的所有AVL 树中最接近不平衡状态的,删除一个结点都会不平衡



高度的证明 (推理)

• 可看出有下列关系成立:

$$t(1) = 2$$

 $t(2) = 4$
 $t(i) = t(i-1) + t(i-2) + 1$

•对于 i>2此关系很类似于定义 Fibonacci 数的那些关系:

$$F(0) = 0$$
 $F(1) = 1$
 $F(i) = F(i-1) + F(i-2)$



高度的证明 (推理续)

• 对于 i>l 仅检查序列的前几项就可有

$$t(i) = F(i+3) - 1$$

• Fibonacci 数满足渐近公式

$$F(i) = \frac{1}{\sqrt{5}} \phi^{i}, \text{这} \Phi = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}$$

• 由此可得近似公式

$$t(i) \approx \frac{1}{\sqrt{5}} \phi^{i+3} - 1$$



高度的证明 (结果)

• 解出高度 i 与结点个数 t (i) 的关系

$$\phi^{i+3} \approx \sqrt{5}(t(i) + 1)$$
$$i + 3 \approx \log_{\phi} \sqrt{5} + \log_{\phi}(t(i) + 1)$$

• 由换底公式 $\log_{\varphi} X = \log_2 X / \log_2 \varphi$ 和 $\log_2 \varphi \approx 0.694$, 求出近似上限

$$i < \frac{3}{2} \log_2(t(i) + 1) - 1$$

- t(i) = n
- 所以 n 个结点的 AVL 树的高度一定是 $O(\log n)$



AVL 树的效率

- 检索、插入和删除效率都是 O(1og₂ n)
 - 具有 n 个结点的 AVL 树的高度一定是 O(log n)
- AVL 树适用于组织较小的、内存中的目录
- 存放在外存储器上的较大的文件
 - B 树/B+ 树, 尤其是 B+ 树



思考

- 是否可以修改 AVL 树平衡因子的定义,例如允许高度差为 2?
- 对比红黑树、AVL 树的平衡策略,哪个更好?
 - 最差情况下的树高
 - 统计意义下的操作效率
 - 代码的易写、易维护