

数据结构和算法实习

郭炜

学会程序和算法,走遍天下都不怕!

讲义照片均为郭炜拍摄

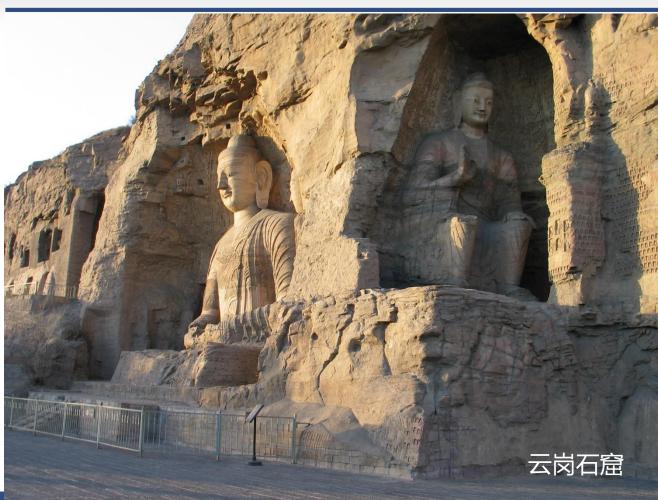


线段树



信息科学技术学院

线段树的概念



我们是谁? 线段树! 我们任务是什么? 区间更新,区间查询! 我们有多快? Log (N) !

线段树(Interval Tree)的定义

• 实际上还是称为区间树更准确和易于理解

• 是一棵二叉树

• 树上的每个节点对应于一个区间[a,b](也称线段), a,b 通常为整数

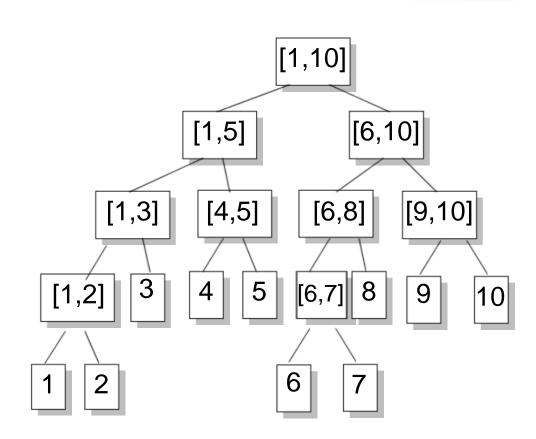
线段树(Interval Tree)的定义

• 同一层的节点所代表的区间,相互不会重叠 同一层节点所代表的区间,加起来是个连续的区间

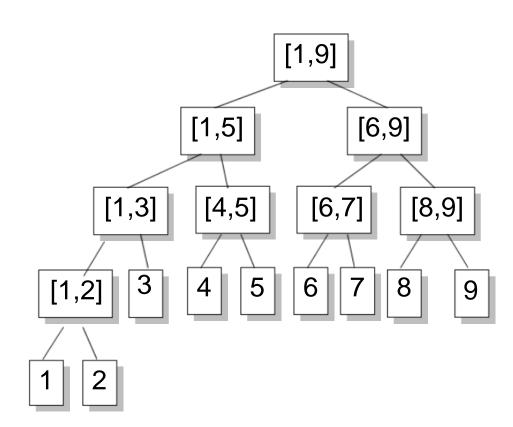
• 对于每一个非叶结点所表示的结点[a,b], 其左儿子表示的区间为 [a,(a+b)/2], 右儿子表示的区间为[(a+b)/2+1,b](除法去尾取整)

• 叶子节点表示的区间长度为 1

区间[1, 10]对应的线段树



区间[1,9]对应的线段树



线段树的性质

- ●用二分的方法构造线段树。若根节点对应的区间是[a,b],则最多二分 $\log_2(b-a+1)$ 次(向上取整)就会分到叶子节点,不能再分。因此线段树深度为: $\log_2(b-a+1)+1$ (向上取整)
- ●叶子节点的数目和根节点表示区间的长度相同
- ●线段树节点要么0度,要么2度。因此若叶子节点数目为N,则线段树总结点数目为2N-1。
- ●线段树除了最底下一层,其它层节点都是满的。



信息科学技术学院

线段树的操作



线段树的核心操作: 区间分解

● 若线段树根节点对应区间为[a,b],给定区间[c,d](a <= c,d <= b),区间分解,就是找出一些节点,这些节点对应的区间互相不重叠,且加起来正好是[c,d]

● 这些节点称为 "终止节点"

线段树的核心操作: 区间分解

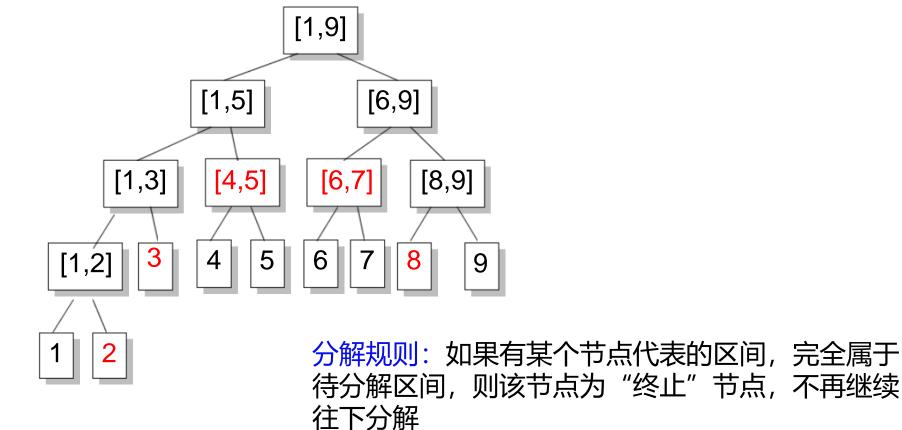
● 从根节点开始,递归进行区间分解

● 走到节点[L,R]时,如果要分解的的区间就是[L,R],则找到一个终止节点

如果不是,则: 取mid= (L+R) /2;

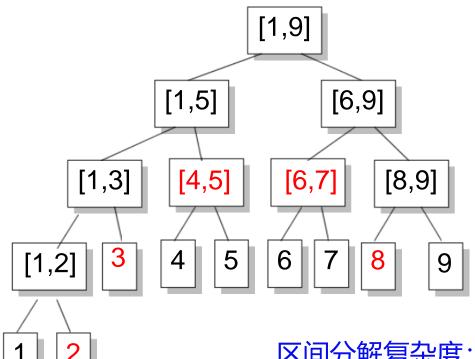
看要分解的区间与[L,mid]或[mid+1,R]哪个有交集,就进入哪个区间进行进一步分解。有可能两个区间都进入

[1, 9]的线段树上,区间[2,8]的分解



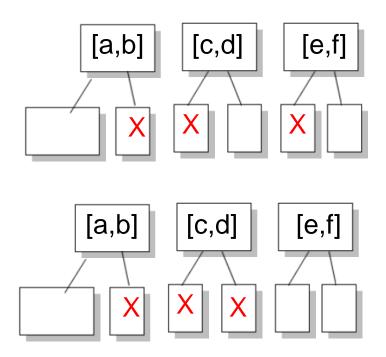
完全属于

[1, 9]的线段树上,区间[2,8]的分解



区间分解复杂度:每层最多2个"终止节点",所以终止节点总数也是 $log_2(n)$ 量级的,即区间分解复杂度是log(n) n为根区间长度

证明每层最多2个"终止节点":



X代表终止节点。上述情况不可能发生

线段树的特性总结

- 线段树的深度为log₂(n)+1 (向上取整, n是根节点对应区间的长度)
- 线段树上,任意一个区间被分解后得到的"终止节点"数目都是log(n)量级
- 线段树上更新叶子节点和进行区间分解时间复杂度都是O(log(n))的
- 线段树能在O(log(n))的时间内完成以区间为单位的数据更新和查询,能用 树状数组做的题,都能用线段树做

线段树的构建

```
function 以节点v为根建树、v对应区间为[L,R]
 对节点v初始化
 if (L!=R)
  以v的左孩子为根建树、区间为[L,(L+R)/2]
  以v的右孩子为根建树、区间为[(L+R)/2+1,R]
建树的时间复杂度是O(n) n为根节点对应的区间长度
```

线段树的区间分解

function 从节点V开始,分解区间 [L.R]

```
{ //V代表的区间是 [V.L,V.R]
 if(!( L == V.L && R == V.R)) { //V非终止节点
      if(R <= mid)//mid是[V.L,V.R]中点
            从节点V左孩子开始,分解区间 [L,R]
                                     //路径1
      else if (L > mid)
            从节点V右孩子开始,分解区间 [L.R]
                                     //路径2
      else { //路径3
            从节点V左孩子开始,分解区间 [L,mid]
                                       //分支3-1
            从节点V右孩子开始,分解区间 [mid+1,R] //分支3-2
          区间分解从根节点开始。递归时,若走一次路径3,则以后每次都只走
          路径1或路径2,或即便走路径3,其中的一个分支也是往下一层立即碰
          到终止节点而返回,即等价于走路径1或路径2,故O (log(n))次递归
          即到底,区间分解复杂度为O(log(n))
```



信息科学技术学院

线段树解题关键



线段树解题

- 对区间所对应的一些数据进行查询,操作是区间分解
- 对区间所对应的一些数据进行更新,操作也是区间分解
- 关键是要想清楚每个节点要存哪些信息,以及这些信息如何高效更新 ,维护,查询。不要一更新就更新到叶子节点,那样更新效率最坏就 可能变成O(n)的了

线段树解题

- 确定根节点对应的区间,建树
- 插入数据(或建树同时就初始化数据)
- 更新, 查询
- 树节点结构:

```
struct CNode
{
   int L,R; //区间起点和终点
   XXXX; //与区间[L,R]相关的数据
   CNode * pLeft, * pRight; //左右孩子指针
};
```

用一维数组存放线段树

- ▶ 如果用一维数组存放线段树,且根节点区间[1,n]
- 使用左右节点指针,则数组需要有2n-1个元素
- 不要左右节点指针。令根节点下标为0,对下标为i的节点:

左子节点下标为 i*2+1, 右子节点下标为 i*2+2

则数组需要有: 2*2^ [log2n] -1 个元素 ([log2n]向上取整)

2*2^ [log₂n] -1 <= 4n -1,数组开4n可以确保不越界



信息科学技术学院

线段树例题1



例题1: 单点更新,区间求和

- 给一个数的序列A₁A₂.....A_n。 并且可能多次进行下列两个操作:
- 1、对序列里面的某个数进行加减
- 2、询问这个序列里面任意一个连续的子序列 A_iA_{i+1} A_j 的和是多少。

● 希望第2个操作每次能在log(n)时间内完成

例题1: 单点更新, 区间求和

- 构建线段树,根节点对应区间[1,n]
- 在每个节点记录该节点对应的区间的数的和Sum

- 操作1: 相当于对区间 [i,i] 进行区间分解, 更新因A_i只会被一个叶子节点和该叶子节点的所有祖先覆盖, A_i更新, 则只要对覆盖A_i的节点的Sum进行修改, 因此复杂度是log(n) (线段树为 log(n)层)
- 操作2:将被查询区间,分解成若干个"终止"节点,然后把这些 "终止"节点的Sum累加起来。区间分解复杂度log(n),故这一步 的复杂度也是log(n)



信息科学技术学院

例题2 Balanced Lineup



给定Q (1 $\leq Q \leq$ 50,000)个数A₁,A₂ ... A_Q, , 多次求任一区间 A_i – A_i中最大数和最小数的差。

本题树节点结构是什么?

```
给定Q (1 \leq Q \leq 50,000)个数A<sub>1</sub>,A<sub>2</sub> ... A<sub>Q</sub>, , 多次求任一区间 A<sub>i</sub> – A<sub>j</sub>中最大数和最小数的差。
```

本题树节点结构是什么?

```
struct CNode
{
   int L,R; //区间起点和终点
   int minV,maxV; //本区间里的最大最小值
   CNode * pLeft, * pRight;
};
```

Sample Input

Sample Output

```
63 //6个数, 3个查询
5
15
46
22
```

```
#include <iostream>
using namespace std;
const int INF = 0xffffff0;
int minV = INF;
int maxV = -INF;
struct Node //不要左右子节点指针的做法
{
      int L, R;
      int minV,maxV;
      int Mid() {
             return (L+R)/2;
};
Node tree [200010]; //4倍叶子节点的数量就够
```

```
void BuildTree(int root , int L, int R)
       tree[root].L = L;
       tree[root].R = R;
       tree[root].minV = INF;
       tree[root].maxV = - INF;
       if( L != R ) {
             BuildTree (2*root+1,L,(L+R)/2);
             BuildTree (2*root+2, (L+R)/2 + 1, R);
```

```
void Insert(int root, int i,int v)
//将第i个数, 其值为v, 插入线段树
      if( tree[root].L == tree[root].R ) {
             //成立则亦有 tree[root].R == i
             tree[root].minV = tree[root].maxV = v;
             return;
       tree[root].minV = min(tree[root].minV,v);
       tree[root].maxV = max(tree[root].maxV,v);
      if( i <= tree[root].Mid() )</pre>
             Insert(2*root+1,i,v);
      else
             Insert(2*root+2,i,v);
```

```
void Query(int root,int s,int e) {
//查询区间[s,e]中的最小值和最大值,如果更优就记在全局变量里
//minV和maxV里
       if( tree[root].minV >= minV && tree[root].maxV <= maxV )</pre>
               return;
       if( tree[root].L == s && tree[root].R == e ) {
              minV = min(minV, tree[root].minV);
              maxV = max(maxV, tree[root].maxV);
               return ;
       if( e <= tree[root].Mid())</pre>
              Query (2*root+1,s,e);
       else if( s > tree[root].Mid() )
              Query (2*root+2,s,e);
       else {
               Query (2*root+1, s, tree[root].Mid());
               Query (2*root+2, tree[root].Mid()+1,e);
```

```
int main()
       int n,q,h;
       int i,j,k;
        scanf ("%d%d", &n, &q);
       BuildTree(0,1,n);
       for( i = 1;i <= n;i ++ ) {
               scanf("%d",&h);
               Insert(0,i,h);
       for(i = 0; i < q; i ++) {
               int s,e;
               scanf("%d%d", &s,&e);
               minV = INF;
               maxV = -INF;
               Query(0,s,e);
               printf("%d\n",maxV - minV);
       return 0;
```



信息科学技术学院

例题3 A Simple Problem with Integers



挪威冰川

例题3: POJ 3468 A Simple Problem with Integers

给定Q (1 ≤ Q ≤ 100,000)个数A₁,A₂ ... A₀, 以及可能多次进行的两个操作:

- 1) 对某个区间A_i ... A_j的每个数都加n(n可变)
 2) 求某个区间A_i ... A_j的数的和

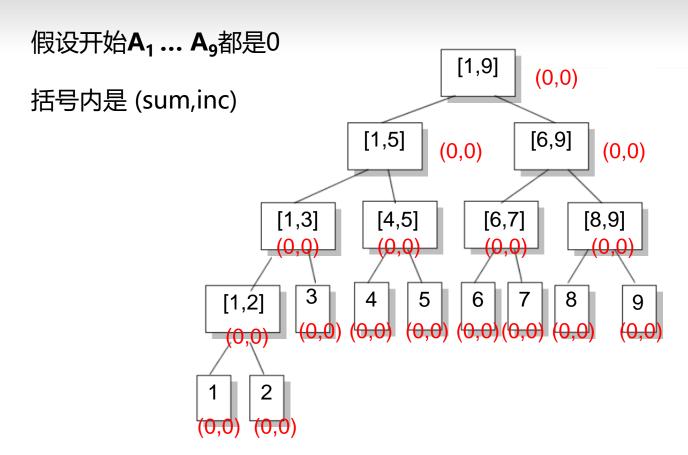
本题树节点要存哪些信息? 只存该区间的数的和, 行不行?

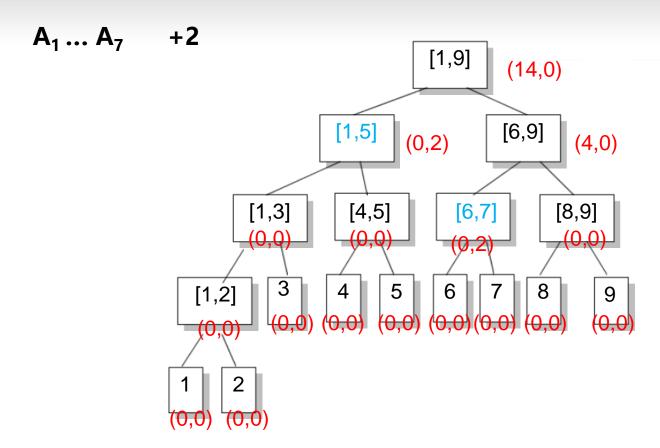
只存和,会导致每次加数的时候都要更新到叶子节点, 速度太慢(O(nlogn)),这是必须要避免的。

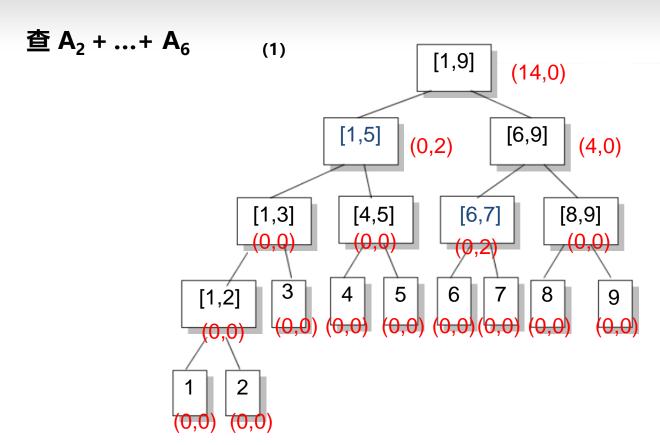
```
本题树节点结构:
struct CNode
     int L ,R;
     CNode * pLeft, * pRight;
     long long sum; //原来的和
     long long inc; //增量c的累加
}; //本节点区间的和实际上是nSum+Inc*(R-L+1)
```

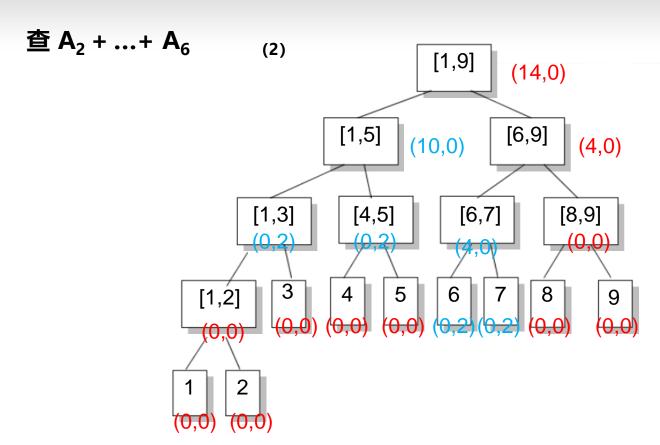
在区间增加时,如果要加的区间正好覆盖一个节点,则增加其节点的inc值,不再往下走,否则要更新sum(加上本次增量),再将增量往下传。这样区间增加的复杂度就是O(log(n))

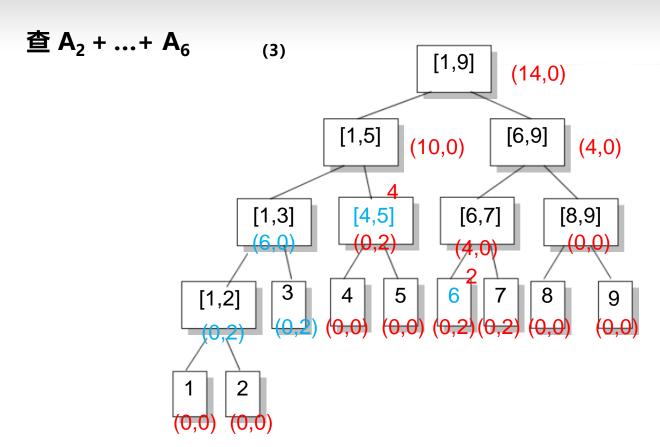
在查询时,如果待查区间不是正好覆盖一个节点,就将节点的inc往下带到下一层,然后将inc代表的所有增量累加到sum上后将inc清0,接下来再往下查询。

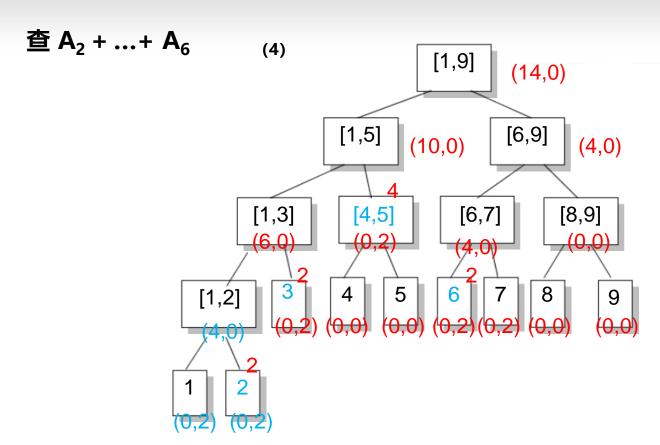












延迟更新:信息更新时,未必要真的做彻底的更新,可以只是将应该如何更新记录下来,等到真正需要查询准确信息时,才正真去更新足以应付查询的部分。

```
#include <iostream>
using namespace std;
struct CNode
      int L ,R;
      CNode * pLeft, * pRight;
      long long sum; //原来的和
      long long inc; //增量c的累加
      int Mid() {
             return (L + R)/2;
};
CNode Tree [200010]; // 2倍叶子节点数目就够
int count = 0;
```

```
void BuildTree(CNode * pRoot,int L, int R)
       pRoot->L = L;
       pRoot->R = R;
       pRoot->sum = 0;
       pRoot->inc = 0;
       if(L == R)
              return;
       count ++;
       pRoot->pLeft = Tree + count;
       count ++;
       pRoot->pRight = Tree + count;
       BuildTree (pRoot->pLeft,L,(L+R)/2);
       BuildTree (pRoot->pRight, (L+R) /2+1,R);
```

```
void Insert( CNode * pRoot,int i, int v)
      if ( pRoot->L == i && pRoot->R == i) {
             pRoot->sum = v;
             return ;
      pRoot->sum += v;
      if( i <= pRoot->Mid())
              Insert(pRoot->pLeft,i,v);
      else
              Insert(pRoot->pRight,i,v);
```

```
void Add( CNode * pRoot, int a, int b, long long c)
       if ( pRoot->L == a && pRoot->R == b) {
              pRoot->inc += c;
              return ;
       pRoot->sum += c * (b - a + 1) ;
       if (b <= (pRoot->L + pRoot->R)/2)
              Add(pRoot->pLeft,a,b,c);
       else if ( a \geq (pRoot-\geqL + pRoot-\geqR) /2 +1)
              Add(pRoot->pRight,a,b,c);
       else {
              Add(pRoot->pLeft,a,
                      (pRoot->L + pRoot->R)/2,c);
              Add (pRoot->pRight,
                      (pRoot->L + pRoot->R)/2 + 1,b,c);
```

```
long long Querysum( CNode * pRoot, int a, int b)
       if ( pRoot->L == a && pRoot->R == b)
               return pRoot->sum +
               (pRoot->R - pRoot->L + 1) * pRoot->inc ;
       pRoot->sum += (pRoot->R - pRoot->L + 1) * pRoot->inc ;
       pRoot->pLeft->inc += pRoot->inc;
       pRoot->pRight->inc += pRoot->inc;
       pRoot->inc = 0;
       if( b <= pRoot->Mid())
               return Querysum(pRoot->pLeft,a,b);
       else if (a \ge pRoot - Mid() + 1)
               return Querysum(pRoot->pRight,a,b);
       else {
               return Querysum(pRoot->pLeft,a,pRoot->Mid()) +
                  Querysum(pRoot->pRight,pRoot->Mid() + 1,b);
```

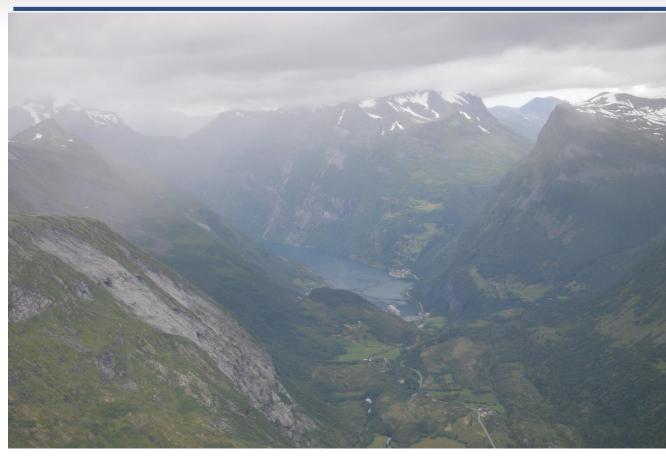
```
int main()
       int n,q,a,b,c;
       char cmd[10];
       scanf("%d%d",&n,&q);
       int i,j,k;
       count = 0;
      BuildTree(Tree,1,n);
       for( i = 1;i <= n;i ++ ) {
              scanf("%d", &a);
              Insert(Tree,i,a);
```

```
for(i = 0; i < q; i ++) {
       scanf("%s",cmd);
       if ( cmd[0] == 'C' ) {
              scanf("%d%d%d", &a, &b, &c);
              Add( Tree,a,b,c);
       else {
              scanf("%d%d", &a, &b);
              printf("%lld\n",Querysum(Tree,a,b));
return 0;
```



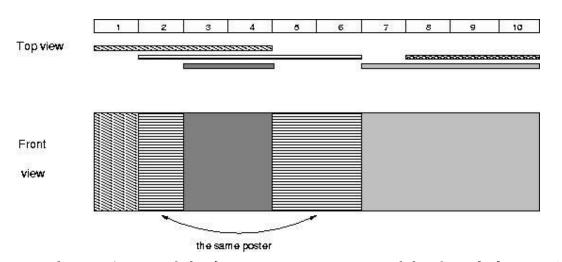
信息科学技术学院

例题4 Mayor's posters



挪威盖朗厄尔峡湾

给定一些海报,可能互相重叠,告诉你每个海报宽度(高度都一样)和先后叠放次序,问没有被完全盖住的海报有多少张。



海报最多10,000张,但是墙有10,000,000块瓷砖长。海报端点不会落在瓷砖中间。

给瓷砖编号,一个海报就相当于一个整数区间。贴海报就 是区间操作,查询海报是否可见也是区间操作。

因此可以用线段树来解决

思路:依次贴上一张张海报,每贴一张海报,就询问这张海报有没有被全部遮住(假设贴海报的过程和现实可以不同,也可以先贴上面的,再贴下面的)

贴的顺序如何选择?

思路:依次贴上一张张海报,每贴一张海报,就询问这张海报有没有被全部遮住(假设贴海报的过程和现实可以不同,也可以先贴上面的,再贴下面的)

贴的顺序如何选择?

关键: 插入数据的顺序 ------ 从上往下依次插入每张海报,这样后插入的海报不可能覆盖先插入的海报,因此插入一张海报时,如果发现海报对应的瓷砖有一块露出来,就说明该海报部分可见。

时间复杂度: nlogn (n为海报数目)

如果每个叶子节点都代表一块瓷砖,那么线段树会导致MLE,即单位区间的数目太多。而且时间复杂度为 nlogm (n是海报数目m是瓷砖数目)

实际上,由于最多10,000个海报,共计20,000个端点,这些端点把墙最多分成19,999个单位区间(题意为整个墙都会被盖到)。每个单位区间的瓷砖数目可以不同

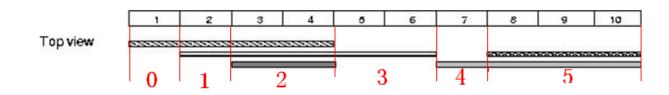
我们只要对这19,999个区间编号,然后建树即可。这就是离散化

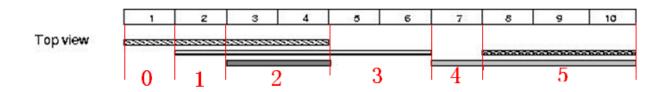


离散化

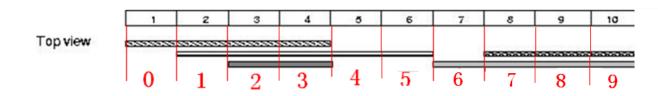
有时,区间的端点不是整数,或者区间太大导致建树内存开销过大MLE,那么就需要进行"离散化"后再建树。

- 这些单位区间在线段树上是叶子节点
- 每个单位区间要么全被覆盖, 要么全部露出
- 没有海报的端点会落在一个单位区间内部
- 每张海报一定完整覆盖若干个连续的单位区间
- 要算出一共有多少个单位区间,并且算出每张海报覆盖的单位区间[a,b](海报覆盖了从a号单位区间到b号单位区间)





按上图的离散化方法,求每张海报覆盖了哪些单位区间,写起来稍麻烦



更方便的离散化方法,是将所有海报的<mark>端点瓷砖</mark>排序,把每个海报的端点瓷砖都看做一个单位区间,两个相邻的端点瓷砖之间的部分是一个单位区间

这样最多会有 20000 + 19999个单位区间

时间复杂度变为nlogn n是海报数目

如果海报端点坐标是浮点数,其实也一样处理。

树节点要保存哪些信息,而且这些信息该如何动态更新呢?

```
struct CNode
{
    int L,R;
    bool covered;
    CNode * pLeft, * pRight;
};
covered表示本区间是否已经完全被海报盖住
```

从上到下依次往线段树中插入海报

bool Post(CNode *pRoot, int L, int R);

插入一张海报覆盖了区间[L,R]的那一部分,返回该部分是否可见(未被完全覆盖即为可见)

从上到下依次往线段树中插入海报

bool Post(CNode *pRoot, int L, int R);

插入一张海报覆盖了区间[L,R]的那一部分,返回该部分是否可见(未被完全覆盖即为可见)

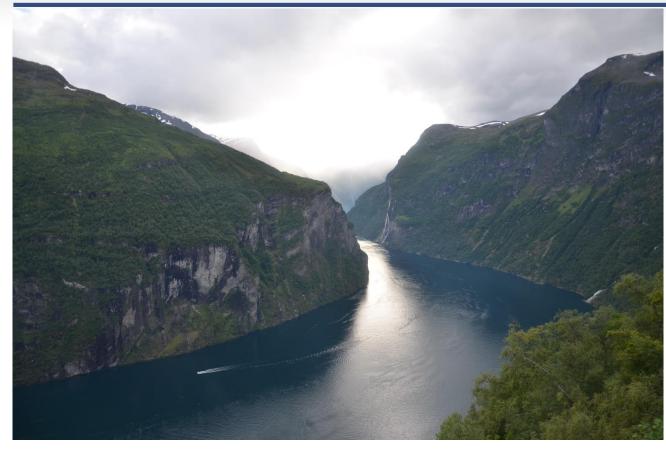
若 [L,R]与 pRoot节点重合,则根据 pRoot->covered 做判断,并修改pRoot->covered, 返回。

注意: 若 [L,R]与 pRoot节点不重合,则继续往下插入。往下插入完成后,还要看看 pRoot是否被完全覆盖,有可能要更新 pRoot->covered。因pRoot对应区间可能已经被部分覆盖,加上新海报后,就可能被全部覆盖



信息科学技术学院

例题5 Atlantis



挪威盖朗厄尔峡湾

给定n个矩形 (n<= 100), 其顶点坐标是浮点数,可能互相重叠,问这些矩形覆盖到的面积是多大。

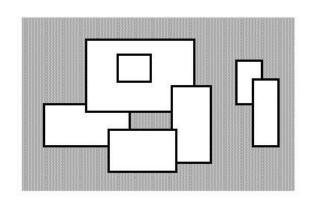
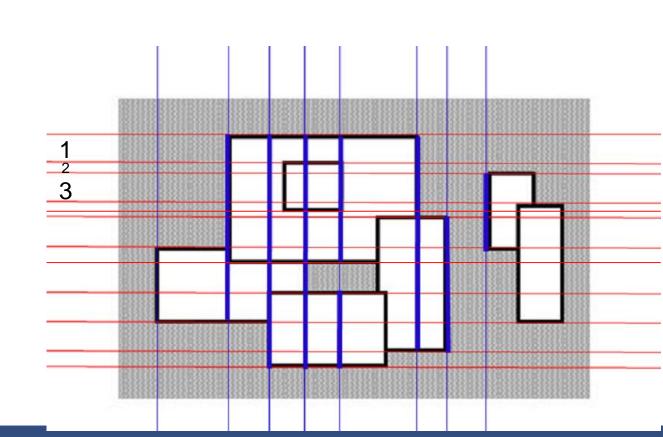
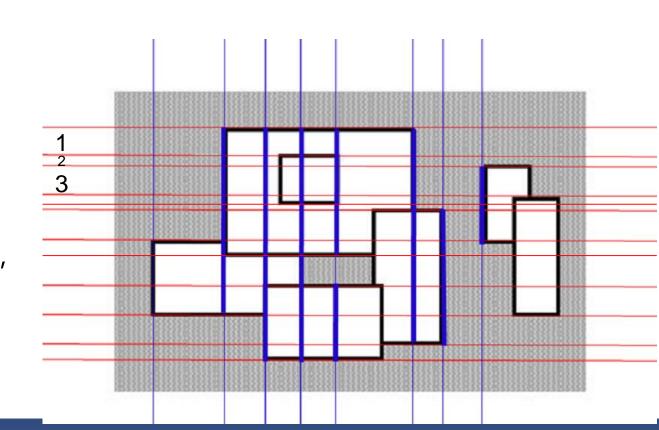


Figure 1. A set of 7 rectangles

在Y轴进行离散化。 n个矩形的2n个横 边纵坐标共构成最 多2n-1个区间的边 界,对这些区间编 号,建立起线段树

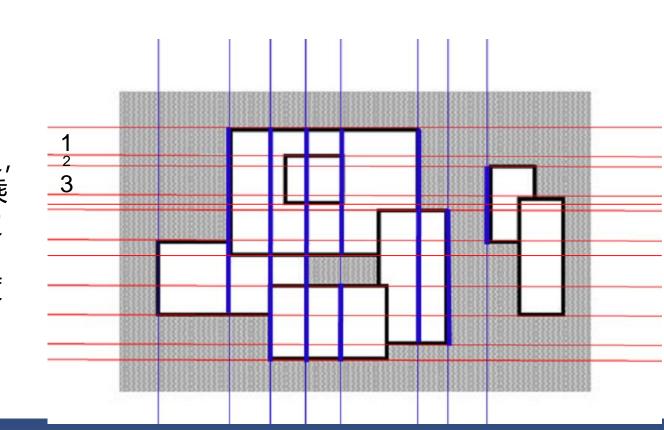


用一条直线从左到右扫描,碰到一条矩形竖边的时候,就计算该直线有多长被矩形覆盖。碰到矩形左边,要增加被覆盖的长度,碰到右边,要减少被覆盖的长度



随着扫描线的右移动, 覆盖面积不断增加。

每碰到一条矩形的纵边, 覆盖面积就增加 Len 乘 以该纵边到下一条纵边 的距离。Len是此时扫 描线被矩形覆盖的长度



线段树的节点要保存哪些信息?如何将一个个矩形插入线段树?插入过程中这些信息如何更新?怎样查询?

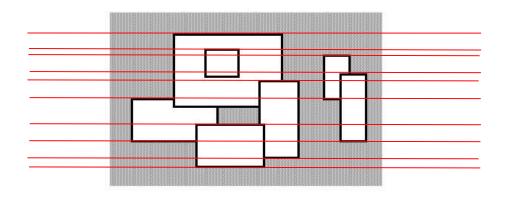


Figure 1. A set of 7 rectangles

```
struct CNode
    int L,R;
    CNode * pLeft, * pRight;
    double Len; //当前,本区间上有多长的部分被矩形覆盖
    int Covers; //本区间当前被多少个矩形完全包含
```

一开始, 所有区间 Len = 0 Covers = 0

插入数据的顺序:

将矩形的纵边从左到右排序,然后依次将这些纵边插入线段树。要记住哪些纵边是一个矩形的左边(开始边),哪些纵边是一个矩形的右边(结束边),以便插入时,对Len和Covers做不同的修改。

插入一条边后,就根据根节点的Len 值增加总覆盖面积的值。 增量是Len * 本边到下一条边的距离

```
#include <iostream>
#include <algorithm>
#include <math.h>
#include <set>
using namespace std;
double y[210];
struct CNode
      int L,R;
      CNode * pLeft, * pRight;
      double Len; //当前,本区间上有多长的部分是落在那些矩形中的
      int Covers;//本区间当前被多少个矩形完全包含
CNode Tree[1000];
```

```
struct CLine
       double x,y1,y2;
       bool bLeft; //是否是矩形的左边
} lines[210];
int nNodeCount = 0;
bool operator< ( const CLine & 11,const CLine & 12)</pre>
       return 11.x < 12.x;
```

```
template <class F, class T>
F bin search (F s, F e, T val)
    //在区间[s,e)中查找 val,找不到就返回 e
               F L = s;
               F R = e^{-1};
        while(L <= R ) {
             F mid = L + (R-L)/2;
             if(!( * mid < val || val < * mid ))
                               return mid;
             else if(val < * mid)</pre>
                               R = mid - 1;
             else
                               L = mid + 1;
        return e;
int Mid(CNode * pRoot)
       return (pRoot->L + pRoot->R ) >>1;
```

```
void Insert(CNode * pRoot,int L, int R) {
//在区间pRoot 插入矩形左边的一部分或全部,该左边的一部分或全部覆盖了区间[L,R]
       if ( pRoot->L == L \&\& pRoot->R == R) {
              pRoot->Len = y[R+1] - y[L];
              pRoot->Covers ++;
              return;
       if( R <= Mid(pRoot))</pre>
              Insert(pRoot->pLeft,L,R);
       else if( L >= Mid(pRoot)+1)
              Insert(pRoot->pRight,L,R);
       else {
              Insert(pRoot->pLeft, L, Mid(pRoot));
              Insert(pRoot->pRight, Mid(pRoot) +1,R);
       if(pRoot->Covers == 0) //如果不为0,则说明本区间当前仍然被某个矩形完全
包含,则不能更新 Len
              pRoot->Len = pRoot->pLeft ->Len +
                             pRoot->pRight ->Len;
```

```
void Delete(CNode * pRoot,int L, int R) {
/在区间pRoot 删除矩形右边的一部分或全部,该矩形右边的一部分或全部覆盖了区间[L,R]
       if ( pRoot->L == L && pRoot->R == R) {
              pRoot->Covers --;
              if( pRoot->Covers == 0 )
                      if ( pRoot->L == pRoot->R ) pRoot->Len = 0;
                      else pRoot->Len = pRoot->pLeft ->Len +
                                      pRoot->pRight ->Len;
              return :
       if( R <= Mid(pRoot))</pre> Delete(pRoot->pLeft,L,R);
       else if( L >= Mid(pRoot)+1) Delete(pRoot->pRight,L,R);
       else {
              Delete(pRoot->pLeft,L,Mid(pRoot));
              Delete(pRoot->pRight, Mid(pRoot) +1,R);
       if(pRoot->Covers == 0) //如果不为0,则说明本区间当前仍然被某个矩形完全
包含,则不能更新 Len
              pRoot->Len = pRoot->pLeft ->Len + pRoot->pRight ->Len;
```

```
void BuildTree( CNode * pRoot, int L,int R)
       pRoot->L = L;
       pRoot->R = R;
       pRoot->Covers = 0;
       pRoot->Len = 0;
       if(L == R)
               return;
       nNodeCount ++;
       pRoot->pLeft = Tree + nNodeCount;
       nNodeCount ++;
       pRoot->pRight = Tree + nNodeCount;
       BuildTree( pRoot->pLeft,L,(L+R)/2);
       BuildTree( pRoot->pRight, (L+R)/2+1,R);
```

```
int main()
       int n; int i,j,k; double x1,y1,x2,y2; int yc,lc;
       int nCount = 0;
       int t = 0;
       while(true) {
               scanf("%d",&n);
               if(n == 0) break;
               t ++; yc = 1c = 0;
               for(i = 0; i < n; i ++) {
                       scanf("%lf%lf%lf%lf", &x1, &y1,&x2,&y2);
                       y[yc++] = y1; y[yc++] = y2;
                       lines[lc].x = x1; lines[lc].y1 = y1;
                       lines[lc].y2 = y2;
                       lines[lc].bLeft = true;
                       lc ++;
                       lines[lc].x = x2; lines[lc].y1 = y1;
                       lines[lc].y2 = y2;
                       lines[lc].bLeft = false;
                       lc ++;
```

```
sort(y,y + yc);
              yc = unique(y,y+yc) - y;
              nNodeCount = 0;
//yc是横线的条数, yc- 1是纵向区间的个数,这些区间从0开始编号,那么最后一个区间编号就是yc-1-1
              BuildTree(Tree, 0, yc - 1 - 1);
              sort(lines,lines + lc);
              double Area = 0;
              for(i = 0; i < lc - 1; i ++) {
                      int L = bin search( y,y+yc,lines[i].y1) - y;
                      int R = bin search( y,y+yc,lines[i].y2) - y;
                      if( lines[i].bLeft ) Insert(Tree,L,R-1);
                      else
                             Delete(Tree, L, R-1);
                     Area += Tree[0].Len * (lines[i+1].x - lines[i].x);
              printf("Test case #%d\n",t);
              printf("Total explored area: %.21f\n",Area);
              printf("\n", Area);
       return 0;
```



信息科学技术学院

例题6 K-th Number



瑞士马特洪峰

给定数列a₁,a₂...a_n,<mark>各不相同</mark>。要m次查询 a[L...R] 中第k小的数是什么 (1 <= n <= 100 000, 1 <= m <= 5 000) abs(a_i) <= 10⁹

```
样例输入
73 //7个数, 3次查询
1526374
253
441
173
样例输出
5
6
```

 构造线段树,用区间分解硬求a[L...R]中第k小的数,会陷入 死胡同。将[L,R]分成两半后,总是需要两边每个元素都看才 能知道第k小的是哪个

 构造线段树,用区间分解硬求a[L...R]中第k小的数,会陷入 死胡同。将[L,R]分成两半后,总是需要两边每个元素都看才 能知道第k小的是哪个

● 转变思路:

如果硬求不行,可以硬试。枚举答案,进行验证

● 枚举第k小的数 X。枚举范围是 a_i 的取值范围。对假定的X, 用线段树查询 a[L…R] 中小于等于X的数的个数num,看是否 正好是k。

- 枚举第k小的数 X。枚举范围是 a_i 的取值范围。对假定的X, 用线段树查询 a[L…R] 中小于等于X的数的个数num,看是否 正好是k。
- 用二分法加快枚举。若num >= k,则减小 X,否则加大X。最小的使得num>=k的X,就是问题的答案(此时num = k)

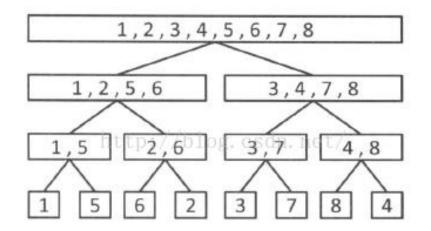
- 枚举第k小的数 X。枚举范围是 a_i 的取值范围。对假定的X, 用线段树查询 a[L…R] 中小于等于X的数的个数num,看是否 正好是k。
- 用二分法加快枚举。若num >= k,则减小 X,否则加大X。最小的使得num>=k的X,就是问题的答案(此时num = k)
- 用离散化减少X的枚举范围。构建数组b, b[i]为a[i]在a数组中从小到大排序后的序号。则所有查询等价于在b数组上查询。 枚举X的范围变成 [1, n]。再由b上的答案b[i]找回对应的a[i]

● 线段树节点存放什么信息?

● 线段树节点存放什么信息?

存放对应区间 [L,R] 中所有数的排序的结果 vect<int> va

数列: 15623784

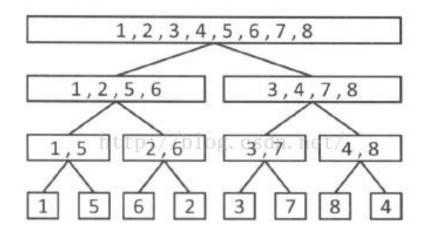


如何实现?

● 线段树节点存放什么信息?

存放对应区间 [L,R] 中所有数的排序的结果 vect<int> va

数列: 15623784



如何实现?

归并排序!

空间O(nlog(n))

● 若待查询区间[L,R]和树节点区间重合,如何查询 [L,R]中有几个数比X小?

● 若待查询区间[L,R]和树节点区间重合,如何查询 [L,R]中有几个数比X小?

在 va中用upper_bound即可,实际上是二分

● 总的复杂度?

● 总的复杂度?

建树就是归并排序, O(nlog(n)) 一次查询: O(log³(n)) 总复杂度 mlog³(n)



信息科学技术学院

二维线段树



挪威大洋路

二维线段树

- 一维线段树的每个节点代表一个一维区间,那么二维线段树的每个节点就代表一个二维区间(一个矩阵)
- 二维线段树是一棵4叉树。如果一个节点代表的区间是矩阵 [x1,y1] [x2,y2], 那么它的四个子节点代表的区间分别为

```
 [x1,y1] - [(x1+x2)/2, (y1+y2)/2] 
 [x1,(y1+y2)/2+1] - [(x1+x2)/2,y2] 
 [(x1+x2)/2+1,y1] - [x2, (y1+y2)/2] 
 [(x1+x2)/2+1, (y1+y2)/2+1] - [x2,y2]
```

参考: http://www.cppblog.com/menjitianya/archive/2011/04/03/143374.html

二维线段树

 还可以用树套树方式实现,即每个外层线段树的节点对应于一棵内层线段树。如果外层线段树根对应的区间是y方向的[1,n], ,内层线段树根节点对应的区间是x方向的[1,m],那么整个线段树可以存在一个二维数组里。

● 树套树方式插入、修改、查找等时间复杂度为O(log(n)*log(m))

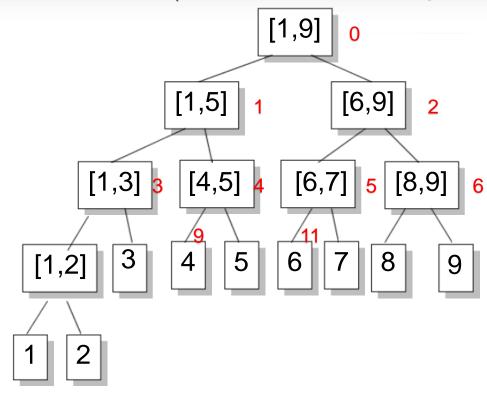
二维线段树

Node Tree[MAX_N * 4][MAX_M * 4];

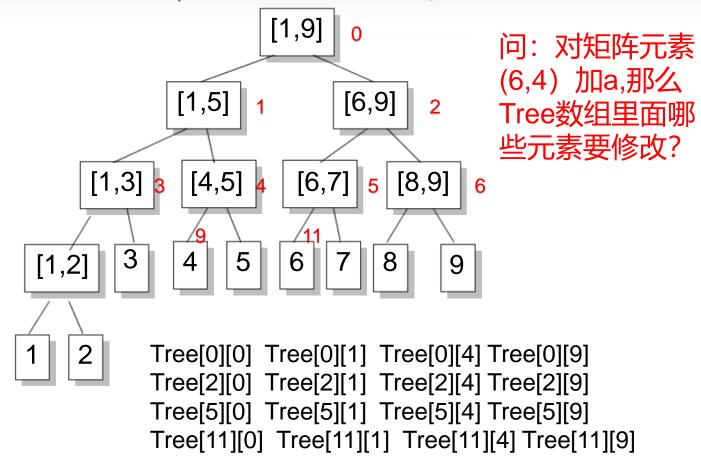
二维线段树,每一行都是一棵二叉树,用于存放一棵x方向线段树 (列线段树),树节点只存放对应的区间(矩形)的信息







问:对矩阵元素 (6,4)加a,那么 Tree数组里面哪 些元素要修改?





信息科学技术学院

二维线段树例题 Mobile phones



冰岛黄金瀑布

用二维线段树做POJ 1195 Mobile phones

给定一个矩阵a,不断进行两种操作

- 1) 给 a[i][j] 加上x
- 2) 询问从 a[x1][y1]到a[x2][y2]的子矩阵中所有数的和

用二维线段树做POJ 1195 Mobile phones

```
#include <iostream>
using namespace std;
#define MY MAX 1100
int Tree[MY MAX * 4][MY MAX * 4];//二维线段树,每一行都是一棵二叉树,用于存放一棵x
方向线段树,树节点只存放 对应的区间 (矩阵) 的数字之和
int S; //矩阵宽度
void Add x( int rooty,int rootx, int L, int R, int x ,int a)
//tree[rooty][rootx]对应的矩阵x方向上范围是[L,R]
//操作rooty那一行的行线段树
       Tree[rooty][rootx] += a;
       if(L == R)
              return;
       int mid = (L + R)/2;
       if(x \le mid)
              Add x(rooty, (rootx << 1) + 1, L, mid, x, a);
       else
              Add x(rooty, (rootx \ll 1) + 2, mid + 1, R, x, a);
```

```
void Add y(int rooty, int L,int R, int y, int x,int a)
//tree[rooty][XXX]对应的矩阵y方向上范围是[L,R]
//操作根为rooty的行线段树。行线段树上的每个节点
//对应于一棵列线段树,即tree数组的一行)
     Add x(rooty,0,1,S,x,a);//更新第rooty行的列线段树
      if(L == R)
            return;
      int mid = (L + R)/2;
      if(y \le mid)
         Add y( (rooty << 1) + 1, L, mid,y, x, a);
      else
         Add y( (rooty << 1) + 2, mid+1, R, y, x, a);
```

```
int QuerySum x(int rooty, int rootx, int L, int R, int x1, int x2)
{//查询第rooty行的列线段树.
       if(L == x1 \&\& R == x2)
               return Tree[rooty][rootx];
       int mid = (L + R)/2;
       if( x2 <= mid )
               return QuerySum x( rooty, (rootx << 1) + 1,</pre>
                      L, mid, x1, x2);
       else if (x1 > mid)
               return QuerySum x( rooty, (rootx << 1) + 2,</pre>
                      mid+1,R, x1,x2);
       else
               return QuerySum x( rooty, (rootx << 1) + 1,
                               L, mid, x1, mid) +
                      QuerySum x(rooty,(rootx << 1) + 2,
                               mid + 1, R, mid + 1, x2);
```

```
int QuerySum y(int rooty, int L, int R ,int y1, int y2, int x1,int x2)
        if(L == y1 \&\& R == y2)
                return QuerySum x(rooty,0,1,S,x1,x2);
        int mid = (L + R) /2;
        if( y2 <= mid )
                return QuerySum y( (rooty << 1) + 1, L,
                         mid , v1, v2, x1, x2);
        if ( y1 > mid )
                return QuerySum y( (rooty << 1) + 2,
                        mid + 1,R, v1,v2,x1,x2);
        else
                return QuerySum y( (rooty << 1) + 1, L,
                                 mid, y1, mid, x1, x2) +
                            QuerySum y( (rooty << 1) + 2,
                                 mid + 1, R, mid + 1, y2 , x1, x2);
```

```
int main() {
         int cmd, x, y, a, l, b, r, t, Sum = 0;
        while( true) {
                  scanf ("%d", &cmd);
                  switch( cmd) {
                           case 0:
                                    scanf("%d", & S);
                                    memset( Tree, 0, sizeof(Tree));
                                    break;
                           case 1:
                                    scanf("%d%d%d",&x ,&y,&a);
                                    Add y(0, 1, S, y + 1, x + 1, a);
                                    break;
                           case 2:
                                    scanf("%d%d%d%d",&l , &b, &r,&t);
                                    1 ++; b++; r ++; t ++;
                                    printf("%d\n",QuerySum y(0,1,S,b,t,l,r));
                                    break;
                           case 3:
                                    return 0;
```

二维线段树好题: POJ 2155 Matrix

N*N的矩阵,每个元素要么是0,要么是1,开始全0

不断进行两种操作:

- 1) C x1 y1 x2 y2 表示要将左上角为(x1,y1),右下角为(x2,y2)的子矩阵 里的全部元素都取反(0变1, 1变0) (1<=x1<=x2<=n,1<=y1<=y2<=n)
- 2) Q x y 查询(x,y)处元素的值

线段树POJ题目推荐:

2182, 2352, 1177, 3667,3067