

1. Logik und MengenlehreKontraposition: " $A \Rightarrow B \Leftrightarrow \neg B \Rightarrow \neg A$ "

Negationsregeln

$$\neg(\forall x, A(x)) \Leftrightarrow \exists x, \neg A(x)$$

$$\neg(\exists x, A(x)) \Leftrightarrow \forall x, \neg A(x)$$

$$\neg(A \Rightarrow B) \Leftrightarrow A \wedge \neg B$$

Kardinalität

$$\text{Card}(X) = * \text{ Elemente in } X$$

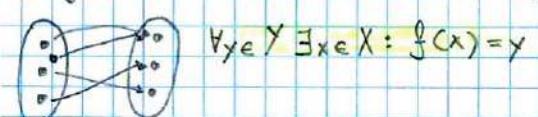
$$\text{Bem: Card}(X \times Y) = \text{Card}(X) \cdot \text{Card}(Y)$$

Binomialkoeffizienten

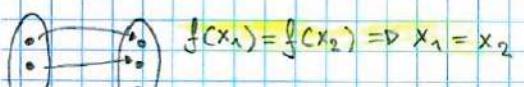
$$\binom{n}{k} := \frac{n!}{k!(n-k)!}$$

$$\binom{n}{k} = \binom{n}{n-k} = \binom{n-1}{k} + \binom{n-1}{k-1}$$

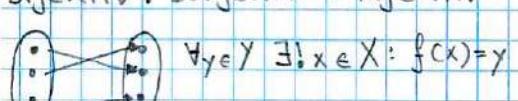
Surjektivität/Injektivität

surjektiv: "min. 1" x zu $f^{-1}(y)$ 

injektiv: "höchstens 1" x für alle y



bijektiv: surjektiv + injektiv

Bem: g und f surjektiv bzw. injektiv
 $\Rightarrow g \circ f$ surjektiv bzw. injektivgof surjektiv $\Rightarrow g$ surjektivgof injektiv $\Rightarrow f$ injektiv $g \circ f = \text{id} \Rightarrow f$ injektiv, g surjektiv(Es muss nicht gelten $g \circ f = \text{id}$)

Induktion

1) Induktionsverankerung

 \rightarrow Beweis für $A(n_0)$

2) Induktionsannahme

 $\rightarrow A(n)$ gilt für $n \geq n_0$

3) Induktionsschritt

 \rightarrow Beweis für $A(n+1)$ $\Rightarrow A(n)$ ist wahr $\forall n \geq n_0$

Vollständigkeitsaxiom

R ist ordnungsvollständig, d.h.

 $\forall a, b \in R \exists c \in R: a < c < b$

Archimedisches Prinzip

 $\forall a < b \in R \exists n \in \mathbb{N}$ mit $b < n$ $\Rightarrow \infty$ und $-\infty \notin R$

Dedekind-Schnitt

x in R ist eine Teilmenge $x \subset Q: s > r$ (a) $x \neq Q$ (c) $\forall r \in x \forall s \in Q: s > r \Rightarrow s > x$
(b) $x \neq \emptyset$ (d) $\forall r \in x \exists s_0 \in x: s_0 < x$ Bem: $r \in Q: \Sigma := \{s \in Q | s > r\} \in R$ (r $\rightarrow \Sigma$ injektiv $\Rightarrow \Sigma \subseteq R$) $x \in R: x = \{r \in Q | \Sigma > x\}$ Operatoren: $x \leq y \Leftrightarrow y \leq x$ $x < y \Leftrightarrow x \leq y \wedge x \neq y$

$$x+y = \{r+s | r \in x, s \in y\}$$

$$-x: x + (-x) = 0$$

$$x \cdot y = \begin{cases} \{rs | r \in x, s \in y\} & x, y \geq 0 \\ -(x \cdot y) & x < 0, y \geq 0 \\ -(x \cdot -y) & x \geq 0, y < 0 \\ (-x) \cdot (-y) & x, y < 0 \end{cases}$$

Supremum und Infimum

A $\subset R$ ist nach oben/unten beschränkt falls: $\exists b \in R \forall a \in A: a < b / a > b$
e "Schranke"kl. obere Schranke = Supremum falls $\in A$, heißt Maximumgr. untere Schranke = Infimum falls $\in A$, heißt Minimum2. Folgen

Grenzwert einer Folge

an konvergiert für $n \rightarrow \infty \Leftrightarrow$ $(\exists A \in R) \forall \varepsilon > 0 \exists n_0(\varepsilon) \in \mathbb{N} \forall n \in \mathbb{N}: n > n_0 \Rightarrow |a_n - A| < \varepsilon$ und divergiert \Leftrightarrow $\forall A \in R \forall \varepsilon > 0 \forall n_0(\varepsilon) \in \mathbb{N} \exists n \in \mathbb{N}: n > n_0 \wedge |a_n - A| > \varepsilon$ Bem: $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n \Rightarrow (a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ konv.

Häufungspunkt

a in R heißt Häufungspunkt von

 $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ falls die Folge gegen a eine konvergente Teilfolge besitzt. $\lim_{n \rightarrow \infty} a_{b(n)} = a$ $\forall \varepsilon > 0 \forall n \in \mathbb{N} \exists b \geq n: |a - a_{b(n)}| < \varepsilon$ \Rightarrow jede beschränkte Folge besitzt eine konv. Teilfolge und somit ein Häufungspunkt.

Cauchy Folge und Kriterium

 $\forall \varepsilon > 0 \exists n_0(\varepsilon) \in \mathbb{N}$ s.d. $\forall m, n \geq n_0: |a_m - a_n| < \varepsilon$
 $\Leftrightarrow a_n$ ist Cauchy $\Leftrightarrow a_n$ konvergiert

Monotonie

monoton fallend: $a_{n+1} < a_n$ $\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \inf(a_n)$ monoton steigend: $a_{n+1} \geq a_n$ $\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \sup(a_n)$ Trick: finde $c_1(n) < a_n$ und $c_2(n) > a_n$ mit $c_1 = c_2 = c$ für $n \rightarrow \infty$

$$\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} a_n = c$$

3. Reihen

Geometrische Reihe

$$\sum_{n=0}^N a^n = \frac{1-a^{N+1}}{1-a}, \sum_{n=0}^{\infty} a^n = \frac{1}{1-a} \quad \text{für } |a| < 1$$

Potenzreihen ($\sum_{n=0}^{\infty} a_n (cx - x_0)^n$) \Rightarrow konvergieren gleichmäßig \Rightarrow stetig im Konvergenzradius \Rightarrow diffbar und integrierbar

binomische Reihen

$$(x+y)^{\alpha} = \sum_{k=0}^{\alpha} \binom{\alpha}{k} x^{\alpha-k} y^k$$

 \Rightarrow konv. falls $x > 0 \wedge |\frac{y}{x}| < 1$

Cauchy - Produkt

Falls beide Reihen einen Konvergenzradius besitzen (P_1, P_2)

$$\Rightarrow \forall |x| < \min(P_1, P_2)$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \sum_{n=0}^{\infty} b_n x^n = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n (a_m b_{n-m}) x^n$$

Konvergenzkriterien

$$1) \text{ Nullfolge: } \lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0 \Rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} a_n \text{ divergiert}$$

$$2) \text{ Leibnitz: } a_n \text{ Nullfolge + monoton fallend} \Rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n a_n \text{ konvergiert}$$

$$3) \text{ Majoranten: } a_n, b_n > 0, a_n \geq b_n \quad \forall n \geq n_0 \in \mathbb{N}$$

$$\sum_{n=n_0}^{\infty} a_n \text{ konv.} \Rightarrow \sum_{n=n_0}^{\infty} b_n \text{ konv.}$$

$$4) \text{ Minoranten: } a_n, b_n > 0, a_n < b_n \quad \forall n \geq n_0 \in \mathbb{N}$$

$$\sum_{n=n_0}^{\infty} a_n \text{ div.} \Rightarrow \sum_{n=n_0}^{\infty} b_n \text{ div.}$$

5) Quotienten:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| < 1 \Rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} a_n \text{ konv.}$$

6) Wurzel:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} < 1 \Rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} a_n \text{ konv.}$$

\Rightarrow Konvergenzradius $(\sum_{k=0}^{\infty} c_k x^k)$

$R = (\limsup_{k \rightarrow \infty} \sqrt[k]{|c_k|})^{-1}$ ($|z|$ konv. Grenzwertberechnung)

oder

$$R = \left(\lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{c_{k+1}}{c_k} \right| \right)^{-1} < |z| \text{ div.}$$

$$7) \text{ von Raabe: Fall 3 } \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_{n+1}}{a_n} = 1 \quad \text{für } a > 0, \forall k \in \mathbb{N}$$

$$\text{aber } \exists \lim_{n \rightarrow \infty} n \left(1 - \frac{a_{n+1}}{a_n} \right) = \alpha$$

$$\Rightarrow \text{div. } \alpha < 1 / \text{konv. } \alpha > 1$$

8) absolut:

$$\sum_{n=0}^{\infty} |a_n| \text{ konv.} \Rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} a_n \text{ konv.}$$

9) Taylor erkennen

$$10) \text{ Vergleich: } a_n, b_n > 0 \text{ und}$$

$\exists \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_n}{b_n} = A \geq 0 \Rightarrow$ Beide Reihen oder allg. haben das gleiche Konvergenzverhalten.

$$11) a > 0 \wedge \text{monoton fallend}$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n \text{ konv.} \Leftrightarrow \sum_{n=0}^{\infty} 2^n a_{2^n} \text{ konv.}$$

$$12) a(n) \geq 0 \wedge \text{monoton fallend}$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} a(n) \text{ konv.} \Leftrightarrow \sum_{n=0}^{\infty} a_n \text{ konv.}$$

Umordnung:

Falls (a_k) konv. absolut

Sommierbar ist $\Rightarrow \forall \varphi: \mathbb{N}_0 \rightarrow \mathbb{N}_0$

die zu Folge $(a_{\varphi(j)})_{j \in \mathbb{N}_0}$ gehörige

Reihe konvergiert und

$$\sum_{j=0}^{\infty} a_{\varphi(j)} = \sum_{k=0}^{\infty} a_k$$

4. Funktionen

$$|z| \text{ k.A. } 1 \cdot \log(n) < n^k < \frac{1}{a^n} < \frac{1}{n^k} < \frac{1}{\log(n)}$$

$$\text{für } a > 0, \forall k \in \mathbb{N}$$

$$x \rightarrow \infty \dots < \log(\log(x)) < \log(x)$$

$$< x^{\alpha} < e^x \quad (\alpha > 1)$$

2) Bernoulli de l'Hôpital

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f'(x)}{g'(x)}$$

$$\Rightarrow \text{falls } \frac{\infty}{\infty} \text{ oder } \frac{0}{0}$$

$$3) \lim_{x \rightarrow \infty} (1 + \frac{a}{x})^x = \lim_{x \rightarrow \infty} (1 + ax)^{\frac{1}{x}} = e^a \quad \forall \epsilon > 0 \exists R > 0 \forall x \in \mathbb{R}: |x - x_0| < R \Rightarrow |f(x) - f(x_0)| < \epsilon$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0} (1 + \frac{a}{\Theta(x)})^{\Theta(x)}$$

wobei $\Theta(x) \rightarrow \infty \quad (x \rightarrow x_0)$

4) Taylorpolynome

$$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!}, \sin(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n+1}}{(2n+1)!} \quad \text{Gleichmäßige Stetigkeit}$$

$$\cos(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n}}{(2n)!}$$

$$|x - y| < \delta: |f(x) - f(y)| < \epsilon$$

$$\tan(x) = x + \frac{x^3}{3} + \frac{2x^5}{15} + \dots$$

Hyperbolische F. ohne $(-1)^n$

$$\operatorname{arsinh}(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(2n)!}{4^n (n!)^2 (2n+1)}$$

$$\operatorname{arcos}(x) = \frac{\pi}{2} - \operatorname{arcsinh}(x)$$

$$\operatorname{arctan}(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n+1}}{2n+1}$$

$$\log(1+x) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} x^n$$

5) Substitution

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \lim_{y \rightarrow y_0} f(y)$$

$$\text{mit } y_0 = \lim_{x \rightarrow x_0} \psi(x)$$

Punktwise Konvergenz

$$\forall x \in \Omega \subset \mathbb{R}^d: \lim_{k \rightarrow \infty} f_k(x) = f(x)$$

Gleichmäßige Konvergenz

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \sup_{x \in \Omega} \|f_k(x) - f(x)\| = 0$$

gleichmäßige Konv. \Rightarrow punktweise Konv.

Stetigkeit

E-S-Kriterium

$$\lim_{x \rightarrow x_0} (1 + \frac{a}{x})^x = e^a \quad \forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 \forall x \in \mathbb{R}: |x - x_0| < \delta \Rightarrow |f(x) - f(x_0)| < \epsilon$$

Lipschitz-Stetigkeit
 $(\Rightarrow \text{gl. stetig} \Rightarrow \text{stetig})$

$$|f(x) - f(y)| \leq L|x - y| \rightarrow 0 \quad \forall x, y$$

Zwischenwertsatz

Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig

$$\Rightarrow \exists c \in [a, b] \forall u [f(a), f(b)]: f(c) = u$$

Topologisches Kriterium

Sei $x_0 \in \Omega$ und U die Umgebung von x_0 relativ zu Ω

Sei $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ stetig

$\Rightarrow U = f^{-1}(V)$ ist relativ offen

für jede offene Menge V

$\Rightarrow A = f^{-1}(B)$ ist relativ abgeschlossen für jede abgeschlossene Menge B .

5. Differentialrechnung auf \mathbb{R} , wobei $f \in C^k[x_0, x]$

f heißt diffbar in x_0 falls Taylorreihe

$$\exists \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$$

Quotientenregel: $(\frac{f}{g})' = \frac{f'g - g'f}{g^2}$. Näherung

Kettenregel: $(f \circ g)' = f'(g(x))g'(x)$

Linearisierung

$$\text{Tangente an } x_0: y(x) = f'(x_0)(x - x_0) + f(x_0)$$

Mittelwertsatz

Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig und in (a, b) diffbar:

$$\exists x_0 \in (a, b) \text{ mit } f'(x_0) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

Konvexität

Sei $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \in C^2$ mit $f'' \geq 0$

$\forall x_0, x_1 \in [a, b] \forall t \in [0, 1]:$

$$f(t \cdot x_1 + (1-t)x_0) \leq t \cdot f(x_1) + (1-t)f(x_0)$$

$\Rightarrow f$ heißt konvex

$\Leftrightarrow f''(x) \geq 0$

Klasse C^k

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ heißt $\in C^k(\mathbb{R}, \mathbb{R})$

Falls f k mal diffbar und

die k -te Ableitung stetig ist

$C^\infty \Leftrightarrow$ glatt

Tayorentwicklung

$$T_N f(x; x_0) = \sum_{n=0}^N \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x - x_0)^n + R_N$$

$$R_N(x; x_0) = \frac{f^{(N+1)}(\xi)}{(N+1)!} (x - x_0)^{N+1}$$

5. Differentialrechnung auf \mathbb{R}^n , wobei $f \in C^k(\Omega, \mathbb{R}^m)$

f heißt diffbar in x_0 falls

Taylorreihe

$$T_f(x; x_0) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x - x_0)^k$$

Näherung

$$\forall \epsilon > 0 \exists S > 0 \text{ s.d. } \|f(x) - T_N\| \leq \epsilon \|x\|^N$$

$\forall x \in [-S, S]^n \Rightarrow T_N$ nähert $f(x)$ in N -ter Ordnung um x_0

6. Differentialrechnung in \mathbb{R}^n

(totale) Differenzierbarkeit

$f: U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, f total diffbar

$$0 = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{\|f(x) - f(x_0) - J_f(x - x_0)\|}{\|x - x_0\|}$$

Richtungsableitung

$$D_{\vec{v}} f(\vec{x}) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(\vec{x} + h\vec{v}) - f(\vec{x})}{h}$$

Gradient

$$\nabla f(x) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

Hesse-Matrix

$$H_f = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} \end{pmatrix}$$

Tangentialebene

Sei $f \in \mathbb{R}^2$

$$T(x, y) = f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0)$$

Berührungs punkt

$$F_1(x_0, y_0) = F_2(x_0, y_0) \Rightarrow F_1(x_0, y_0) = \lambda F_2(x_0, y_0)$$

Implizites Funktionentheorem

Sei $F \in C^1(\Omega \subset \mathbb{R}^{n-1} \times \mathbb{R}, \mathbb{R})$

Ω offen und $F(x_0, f(x_0)) = 0$

Falls D_F invertierbar ($\det F'(x_0, f)$)

bei $(x_0, f) \Rightarrow \exists$ Umgebung U

von x_0 und V von f und $f: U \rightarrow V$

\Rightarrow die Nullstellenmenge (gebildet von allen (x_0, f)) in $U \times V$ ist der

Graph von f .

$F^{-1}(0) \cap U \times V = \{(x, f(x)) | x \in U\} = \text{gr}$

und

$$Df(x) = -\frac{1}{\det F} \sum_{i=1}^{n-1} \frac{\partial F}{\partial x_i}(x)$$

Allgemeine Kettenregel

$$D(g \circ f)(p) = Dg(f(p)) \circ Df(p)$$

$$J_{g \circ f}(p) = J_g(f(p)) \cdot J_f(p)$$

Tayorentwicklung (\mathbb{R}^n)

$$|B| = \sum_{i=1}^n B_i \quad B! = \prod_{i=1}^n B_i!$$

$$x^B = x_1^{B_1} x_2^{B_2} \cdots x_n^{B_n}$$

$$D_B = D_1^{B_1} \cdots D_n^{B_n}$$

$$T^n f(x) = \sum_{k=0}^n \sum_{\beta \in \mathbb{N}_0^n} \frac{1}{\beta!} D_\beta f(x) x^B$$

$$R^n f(x; x_0) = \sum_{|\alpha|=n} \frac{1}{\alpha!} D^\alpha f(\xi)(x - x_0)^\alpha$$

$$T^2 f(x; x_0) = f(x_0) + \nabla f(x_0) \cdot (x - x_0)$$

$$+ \frac{1}{2} (x - x_0)^\top H_f \cdot (x - x_0)$$

$\int (\|x\|^2)$ in \mathbb{R}^n sieht gleich aus wie

in \mathbb{R} aber: $x^{2n} \Rightarrow \left(\sum_{i=1}^n x_i^2 \right)^n$

Gegriffe:

f stetig diffbar $\Rightarrow f$ diffbar \Rightarrow

f partiell diffbar $\Rightarrow f$ stetig

• partiell diffbar + part. Abl. stetig $\Rightarrow f$ diffbar

• partiell diffbar in x_0 + part. Abl. in Umgebung von x_0 stetig

\Rightarrow stetig diffbar in x_0

C^k -Diffeomorphismus

$\Leftrightarrow f$ injektiv, C^k und f'^{-1} auch C^k

\Leftrightarrow injektiv und $\det(Df) \neq 0$

Umkehrssatz

Sei $\varphi \in C^1(U \subset \mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n)$ und $\det(D\varphi(a)) \neq 0$ $a \in U$

$\Rightarrow \exists$ offene Umgebung $U_0 \subset U$ von a und $V_0 = \varphi(U_0)$

von $b = \varphi(a)$ und $\varphi: U_0 \rightarrow V_0$ ist ein lokaler Diffeo.

$\Rightarrow D(\varphi^{-1}(b)) = (D\varphi(a))^{-1}$

7. GDG

Separierbare DG

$$\frac{dy}{dx} = p(y) q(x) \Rightarrow \int \frac{1}{p(y)} dy = \int q(x) dx$$

Lineare DG

$$a_0 x + a_1 y + a_2 y^2 + \cdots + a_n y^n = q(x)$$

$\Leftrightarrow q \neq 0 \Rightarrow$ inhomogen

$$y(x) = y_h(x) + y_p(x)$$

Variation der Konstanten

$$y(x) + a(x)y_h(x) = b(x) \rightarrow$$

$$y_h'(x) + a(x)y_h(x) = 0 \rightarrow y_h \text{ finden}$$

$$\text{Ansatz } y = c(x)y_h(x) \rightarrow$$

$$bc(x) = c'(x)y_h(x) \rightarrow c(x) = \int \frac{bc(x)}{y_h(x)} dx$$

Ansatztabelle

$$bc(x) = e^{dx} \cos(\beta x)(b_0 + b_1 x + \dots + b_n x^n)$$

oder

$$bc(x) = e^{dx} \sin(\beta x)(b_0 + b_1 x + \dots + b_n x^n)$$

$$\Rightarrow y_p = x^k e^{dx} [\cos(\beta x)(A_0 + \dots + A_n x^n) + \sin(\beta x)(B_0 + \dots + B_n x^n)]$$

mit $A_i, B_i \in \mathbb{R}$

\rightarrow Vereinfachen mit $B=0$

($\cos(0)=1$) oder $d=0$ $\exp(0)=1$

Für $b(x) = b_1 + b_2 \Rightarrow$ zwei Ansätze

lokaler Existenzsatz

AWP: $x'(t) = f(t, x(t)), x(t_0) = x_0$

und $f(t, x)$ Lipschitz-stetig

im zweiten Argument. Die

Folge $x^{(0)}(t) = x_0, \dots, x^{(l+1)}(t) =$

$x_0 + \int_0^t f(s, x^{(l)}(s)) ds$ mit

$t \in [t_0, t_0 + \varepsilon]$ konvergiert

für $\varepsilon > 0$ (klein genug) gegen

$x(t) \Rightarrow$ AWP besitzt lokal

eine Lösung

8. Extremwertberechnung

in \mathbb{R}^n : 1) Kandidaten: - Intervallgrenzen
- $f'(x) = 0$

2) $f''(x_0) < 0 \rightarrow$ Max. 3) Vergleichen

$f''(x_0) > 0 \rightarrow$ Min.

$f''(x_0) = 0 \rightarrow$ Sattelpunkt

in ganz \mathbb{R}^n 1) $\nabla f(x_0) = 0$

2) $H_f(x_0)$ neg. definit \rightarrow Max

$H_f(x_0)$ pos. definit \rightarrow Min

$H_f(x_0)$ pos. semidefinit \rightarrow Min/Sattel

$H_f(x_0)$ neg. semidefinit \rightarrow Max/Sattel

sonst Sattelpunkt

in $U \subset \mathbb{R}^n$:

Lagrange-Funktion

$$L(x, y) = f(x, y) - \sum \lambda_i \varphi_i$$

Kandidaten: $\nabla L(x_0) = 0$

Kochrezept:

1) U ist abgeschlossen und
beschränkt (kompaakt) + f stetig
 \Rightarrow Min/Max

2) Gradient berechnen

3) i) innere Punkte $\nabla f(x_0) = 0$
 $x_0 \in U = U \setminus \partial U$

ii) Randpunkte $\rightarrow \nabla L = 0$

$$x_0 \in \partial U \rightarrow \text{Parametrisierung } \frac{d}{dt}(f \circ \gamma)(t) = 0$$

4) Gleichungssystem

5) Einsetzen und vergleichen

Extremwertsatz

$f: \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$ stetig und Ω
kompaakt $\Rightarrow f$ nimmt in Ω
sein Max. und Min. an

9. Integralrechnung in \mathbb{R}

Haupsätze der Integralrechnung

$f: I \rightarrow \mathbb{R}$ 1. integrierbar

$\Rightarrow F: I \rightarrow \mathbb{R} \quad F(x) = \int_a^x f$, $a \in I$

Sei f stetig bei $x \Rightarrow F$ diffbar
in x mit $F'(x) = f(x)$

2) Sei $F: I \rightarrow \mathbb{R}$ diffbar, mit
1. integrierbare Ableitung

$$\int_a^b F' = F(b) - F(a)$$

Partielle Integration

$$\int_a^b f(x)g'(x) dx = [f(x)g(x)]_a^b - \int_a^b f'(x)g(x) dx$$

Substitution

$$\int_a^b f(x) dx = \int_{\varphi(a)}^{\varphi(b)} \frac{f(u)}{u'(x)} du$$

Uneigentliche Integrale

Allg. $\int_a^b f(x) dx = \lim_{\alpha \rightarrow a^+} \int_\alpha^c f(x) dx$

$$+ \lim_{\beta \rightarrow b^-} \int_c^\beta f(x) dx$$

Falls $I = \int_{-\infty}^0 f(x) dx$ konvergiert

$$\Rightarrow I = \lim_{a \rightarrow \infty} \int_a^0 f(x) dx$$

Rotationskörper

$$V = \pi \int_a^b (f(x))^2 dx$$

Ansätze

$$\int f(x) dx = \ln |f(x)| + C$$

$$\int f(x) dx$$

trigonometrische/hyperbolische F.
Polynomdivision

elementarer Integral

$$\varphi(x) = A \chi_{[a,b]} + B \cdot \chi_{[c,d]}$$

$$S\varphi(x) = A|]a,b[| + B|]c,d[| \\ = A(b-a) + B(d-c)$$

Approximation mit Treppenf.

$$\text{obere: } \Psi(x) = \sum_{i=1}^k f\left(\frac{i}{k}\right) X_{]x_{i-1}, x_i]}$$

$$\text{untere: } \varphi(x) = \sum_{i=1}^k f\left(\frac{i-1}{k}\right) X_{]x_{i-1}, x_i]}$$

$$x_i = \frac{i}{k} \quad]x_{i-1}, x_i] = \frac{1}{k}$$

Riemann Integral

$$\int_a^b f(x) dx = \sup_{\varphi \in \mathcal{P}} \int_a^b \varphi(x) dx$$

$$\int_a^b f(x) dx = \inf_{\varphi \in \mathcal{P}} \int_a^b \varphi(x) dx$$

$$\underline{\int} = \bar{\int} \Rightarrow \int \text{ existiert}$$

\Rightarrow Integrierbar sind: - stetige F.

- Treppenfunktionen

- Funktion mit endlich viele Unstetigkeiten

\Rightarrow müssen beschränkt sein

(lokal) konstante Funktionen

$$C_{loc}^k = \{ \text{lokal konst. } F: X \rightarrow \mathbb{R} \} \subset C$$

$$C^k = \{ \text{konst. } F: X \rightarrow \mathbb{R} \} \subset C$$

- "Lücken" z.B. $\mathbb{A} \setminus \{0\} \Rightarrow c$ kann sich ändern

10 Untermannigfaltigkeiten

Definition:

Sei $x_0 \in M$. M ist um x_0 eine d -dimensionale C^k -Untermannigfaltigkeit des $\mathbb{R}^n \Leftrightarrow \exists$ offene

Umgebung $x_0 \in U \subseteq \mathbb{R}^n$ \exists eine Permutation σ von $\{1, \dots, n\}$

\exists offene $V \subseteq \mathbb{R}^d \exists f \in C^k(V, \mathbb{R}^{n-d})$: in jedem Punkt von $g^{-1}(z_0) = \{(x^{\sigma(1)}, \dots, x^{\sigma(n)}) \mid x \in M \cap U\} = \text{gr}(f)$ $\{x \in V_0 \mid g(x) = z_0\}$. Sonst ist z_0 ein singulärer Wert.

Falls $\sigma = \text{id} \Rightarrow M \cap U = \text{gr}(f)$

Falls $d=1$: C^k -Kurve in \mathbb{R}^n

Einbettungssatz

Ψ C^k -Einbettung $\Rightarrow \dim(\Psi(V))$ ist eine C^k -Unterm. des \mathbb{R}^n mit $\dim = d$

lokale Parametrisierung

$\exists V \subseteq \mathbb{R}^d$ offen \exists offene Umgebung

$U \subseteq \mathbb{R}^n$ von $x_0 \exists \Psi: V \rightarrow \mathbb{R}^n$ eine

C^k -Einbettung s.d. $M \cap U = \Psi(V) = \{(y, f(y)) \mid y \in V\}$. y_0 erste Komponente von $x_0 \in \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^{n-d}$ um x_0

lokale Submersion

offene Umgebung $U \subseteq \mathbb{R}^n$ von x_0

$\exists g: U \rightarrow \mathbb{R}^{n-d}$ C^k -Submersion s.d. $M \cap U = g^{-1}(g(x_0))$

$\Rightarrow M$ ist eine C^k -Unterm. dim=d am x_0

Satz vom regulären Wert

Das Urbild jedes regulären Wertes für g ist eine C^k -Unterm. der $\dim = n-p$ Regulärer Wert

z_0 ist ein regulärer Wert für g ($\Leftrightarrow g$ ist eine Submersion)

$\{x \in V_0 \mid g(x) = z_0\} = \{x \in U_0 \mid g(x) = z_0\}$. Sonst ist z_0 ein singulärer Wert.

Tangentialraum

Definition: $T_{x_0} M$ (Tangentialraum an M im Punkt x_0) =

$\{x(t) \mid t \in W \subseteq \mathbb{R} \text{ offen}, x: W \rightarrow \mathbb{R}^n$, $0 \in W, x(0) = x_0, x'(t) \in M \forall t \in W, x$ diffbar in $0\}$

$U \subseteq \mathbb{R}^n$ offene Umgebung von x_0 ,

$V \subseteq \mathbb{R}^d$ offen:

1) $f \in C^1(V, \mathbb{R}^{n-d})$ s.d. $M \cap U = \text{gr}(f)$

2) $y_0 \in V, \Psi: V \rightarrow \mathbb{R}^n$ s.d. $\Psi(y_0) = x_0$

$\Psi(V) = M \cap U$ und Ψ in y_0 eine

Immersion $\Rightarrow T_{x_0} M = \text{im}(\partial \Psi(y_0))$

3) $g: U \rightarrow \mathbb{R}^{n-d}$ s.d. $M \cap U = g^{-1}(g(x_0))$

und g in x_0 eine Submersion

$\Rightarrow T_{x_0} M = \ker(Dg(x_0))$

$= (Dg(x_0))^{-1}(0)$

$= (Dg(x_0))^{-1}(0)$

Bem: $\dim(T_{x_0} M) = \dim(M)$

\Leftrightarrow regulär, $M = g^{-1}(z)$

$T_x M = \ker(Dg(x)) = \text{ker}(Dg(x))^\perp$

$= \{v \in \mathbb{R}^n \mid \langle Dg(x), v \rangle = 0\}$

Orientierung von C :

$T(x) \in T_x C, \|T(x)\| = 1 \forall x \in C$

Koorientierung von M :

$n(x) \in T_x M^\perp, \|n(x)\| = 1 \forall x \in M$

C^k -Gebiet

$U \subseteq \mathbb{R}^n$ offen s.d. $\forall x_0 \in \partial U$

\exists offene U' von x_0 und

eine C^k -Submersion $g: U' \rightarrow \mathbb{R}^n$

$g(x_0) = 0, U \cap U' = g^{-1}((- \infty, 0))$

$= \{x \in \mathbb{R}^n \mid g(x) < 0\}$

$\partial U \cap U' = g^{-1}(0)$

Untermannigfaltigkeit mit Rand

$\Leftrightarrow \forall x_0 \in M \exists$ lokale C^k -Paramet. (V, Ψ) mit $x_0 \in \Psi(V)$

$\partial M = U \{ \Psi(V \cap (\mathbb{R}^{d-1} \times \{0\})) | (V, \Psi) \}$

$= \Psi(\partial V)$ (falls Ψ globale Pa.)

positive Orientierung

T ist eine positive Or. \Leftrightarrow

$(\partial g, T)$ positive Basis von \mathbb{R}^n

$\Leftrightarrow \det[\langle \partial g(x_0), T(x_0) \rangle] > 0$

Spalten der Matrix linear unabhängig

induzierte Orientierung

$\Sigma \subseteq \mathbb{R}^3$ eine C^1 -Fläche mit Rand. Die durch η induzierte Orientierung von $\partial \Sigma$:

(V, Ψ) lokale Randpara. von Σ
 $y = \Psi^{-1}(x) \in V \in \mathbb{R}^2 \geq 0$

$T(x) := \frac{D_1 \Psi(y)}{\|D_1 \Psi(y)\|}$

falls Ψ eine globale Para. ist

$T = \left(\frac{D\Psi \cdot \tilde{T}}{\|D\Psi \cdot \tilde{T}\|} \right) \circ \Psi^{-1}$

$\tilde{T}: \partial V \rightarrow \mathbb{R}^2$ pos. Orient. von ∂V

globale Parametrisierung

$\exists (V, \Psi)$ mit $V \subseteq \mathbb{R}^d$ offenes C^k -Gebiet und $\Psi: V \rightarrow \mathbb{R}^n$

C^k -Einbettung $\Rightarrow M$ ist eine global parametrisierbare C^k -Untermannigfaltigkeit dim=d mit Rand

11 Integralrechnung in \mathbb{R}^n

Divergenz: $\text{div}(V) = \nabla \cdot \vec{V}$

$$= \frac{\partial v_1}{\partial x_1} + \dots + \frac{\partial v_n}{\partial x_n}$$

Notation:

$$\mathbb{R}^3: \text{rot}(V) = \nabla \times \vec{V} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \partial_2 v_3 - \partial_3 v_2 \\ \partial_3 v_1 - \partial_1 v_3 \\ \partial_1 v_2 - \partial_2 v_1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbb{R}^2: \text{rot}(V) = \partial_1 v_2 - \partial_2 v_1$$

Identitäten

$$\nabla \times (\nabla f) = 0 \quad \nabla \times \nabla X = 0$$

$$\nabla \cdot (\nabla f) = \Delta f \quad \nabla(\nabla \cdot X) = \Delta X$$

$$\nabla \cdot \nabla X = 0$$

Satz von Fubini

Falls f stetig auf die Integrationsintervalle \rightarrow Integrale vertauschbar

Riemann Integration in \mathbb{R}^2

Quader: $Q_{j,k}^N = \left[\frac{j-1}{N}, \frac{j}{N} \right] \times \left[\frac{k-1}{N}, \frac{k}{N} \right]$

Für: $f: [0,1] \times [0,1] \rightarrow C = \frac{b}{a}$
 $c_N = \sum_{j=1}^N \sum_{k=1}^N f\left(\frac{j-1}{N}, \frac{k-1}{N}\right) X_{Q_{j,k}^N}$

$\psi_N = \sum_{j=1}^N \sum_{k=1}^N f\left(\frac{j}{N}, \frac{k}{N}\right) X_{Q_{j,k}^N}$

$|X_{Q_{j,k}^N}| = \frac{1}{N^2} \Rightarrow$ sonst genau gleich

Drehinvariante Funktion

Sei $f: \overline{B}_{r_0}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ $f(x) = \tilde{f}(||x||)$

$$\int_{\overline{B}_{r_0}^2} f(x) dx = 2\pi \int_0^{r_0} \tilde{f}(r) r dr$$

$$\int_{\overline{B}_{r_0}^3} f(x) dx = 4\pi \int_0^{r_0} \tilde{f}(r) r^2 dr$$

Jordan Messbarkeit

Jordan messbar (\Rightarrow integrierbar)

$$N(\Omega) = \int_{\Omega} X_{\Omega} d\nu$$

$$X_{\Omega} = \begin{cases} 1 & x \in \Omega \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Dichte \rightarrow gleich wie ③
 \rightarrow Gauß anwenden

Schwerpunkt: $S_x := \frac{1}{\nu(\Omega)} \int_{\Omega} p(x) d\nu$

Integration über Normbereiche

$$\Omega := \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x \leq b, f(x) \leq y \leq g(x)\}$$

sei ein Normbereich

$$\Rightarrow \int_{\Omega} f(x,y) d\nu = \int_a^b \int_{f(x)}^{g(x)} f(x,y) dy dx$$

Transformation/Substitution

Φ Diffeomorphismus und integrierbar

$$\int_{\Phi(\Omega)} f(y) dy = \int_{\Omega} f(\Phi(x)) |\det D\Phi| dx$$

Satz von Stokes

$$\oint_{\partial \Omega} \nabla \times \vec{V} dy = \iint_{\Omega} \vec{V} ds \quad \text{2D: } \oint_{\partial \Omega} \vec{V} ds = \iint_{\Omega} \operatorname{div}(\vec{V}) dy$$

Flussintegral über Wegintegral
Oberfläche

Satz von Gauss

$$\iint_{\Omega} \nabla \times \vec{V} ds = \iint_{\Omega} \vec{V} \cdot \nabla dy$$

Flussintegral über Volumenintegral
ein Weg/Oberfläche

Überblick

Wegintegrale

① Über Skalarfeld

$$\int f(x) ds = \int_a^b f(\gamma(t)) ||\dot{\gamma}|| dt$$

② Über Vektorfeld

$$\int \vec{V}(x) d\vec{s} = \int_a^b \vec{V}(\gamma(t)) \dot{\gamma} dt$$

③ Flussintegral über einen Weg

$$\int_{\gamma, n} \vec{V} d\nu = \int_a^b \vec{V}(\dot{\gamma}(t)) \dot{\gamma} ||\dot{\gamma}|| dt$$

④ "geschlossener Weg"

\rightarrow gleich wie ③

Oberflächenintegrale

① Skalarfeld

$$\iint_S f(x) d\nu = \iint_B f(\Phi(\vec{u})) \left| \frac{\partial \Phi}{\partial u} \times \frac{\partial \Phi}{\partial v} \right| du dv$$

② Vektorfeld

$$\iint_S \vec{V}(x) d\nu = \iint_B \vec{V}(\Phi(\vec{u})) \left| \frac{\partial \Phi}{\partial u} \times \frac{\partial \Phi}{\partial v} \right| du dv$$

③ VF über eine geschlossene Fläche

\rightarrow gleich wie ②

\rightarrow Gauß anwenden

12. Topologie

Immersion/Submersion/Einbettung

Sei f diffbar in x . f ist eine...

Immersion ($\Leftrightarrow Df(x)$ injektiv $\forall x$ (Rang $Df = m$))

Submersion ($\Leftrightarrow Df(x)$ surjektiv $\forall x$ (Rang $Df = n$))

C^k -Einbettung ($\Leftrightarrow f$ injektiv, C^k , Immersion und

$f^{-1}: f(U) \rightarrow U$ stetig

Weg zusammenhängend

$\Leftrightarrow S$ wegzusammenhängend und $\forall Y: S \rightarrow S$

\exists stetige Abbildung $h: [0,1] \times S \rightarrow S$ s.d.

$h(0, y) = Y(y) \quad \forall y \in S$ und $h(1, y) = S$

$= Y + x \in S$ (h heißt Homotopie)

$h(\cdot, x) = Y(x)$ $S_x :=$ Sphäre mit $r=1$

Nicht einfach zusammenhängend

$\Leftrightarrow \exists X \in C^1$ s.d. $D_i X_j = 0$; $X_i = 0$ $\forall i, j$

+ $\exists Y$ (geschlossen und stetig diffbar

mit $\int_X X dx \neq 0$

$$n=3: n(x) = \frac{D_1 \Psi \times D_2 \Psi}{||D_1 \Psi \times D_2 \Psi||} \cdot (\Psi^{-1}(x))$$

$$||\dot{\gamma}(t)|| = \sqrt{\det(D\gamma^T D\gamma)}$$

Gauß
SD
Volumenintegral

$$\iiint_V f(x) dV = \iint_B \iint_{\Omega} f(\Phi(\vec{u})) \left| \frac{\partial \Phi}{\partial u} \times \frac{\partial \Phi}{\partial v} \right| du dv$$

Topologische Räume

Sei X eine beliebige Menge. Eine Topologie auf X ist eine Kollektion T von Teilmengen von X mit:

① \emptyset und X sind Elemente von T

② Der Durchschnitt einer endlichen Anzahl von Elementen von T ist in T .

③ Die Vereinigung einer beliebigen Menge von Elementen von T ist in T .

Innen-, Außen-, Randpunkt

$x \in \mathbb{R}^n$ mit $x_0 \in \mathbb{R}^n$:

• x_0 innerer P. $\Leftrightarrow \exists r > 0$ mit $B_r(x_0) \subset X$ ($U \subseteq X$ ist eine Umgebung von x_0 relativ zu $X \Leftrightarrow \exists r > 0 : B_r(x_0) \cap X \subseteq U$)

• x_0 äußerer P. $\Leftrightarrow x_0$ innerer P. von X^c

• x_0 Randpunkt \Leftrightarrow kein innerer oder äußerer Punkt

Offene & Abgeschlossene Mengen

• X offen \Leftrightarrow alle $x \in X$ sind innere P.

• X abgeschlossen $\Leftrightarrow X^c$ offen

$\Leftrightarrow \forall$ konv. Folgen $(x_k) \in X$

$\Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} x_k = x_0 \in X$

Innere, Abschluss, Rand

$X \subseteq \mathbb{R}^n$:

• Innere von $X := \overset{\circ}{X} := \{x \in X : x$ innerer Punkt von $X\}$

• Abschluss von $X := \bar{X} = \overset{\circ}{X} \cup \partial X$

• Rand von $X := \partial X := \{x \in X : x$ Randpunkt von $X\}$

Bsp.: \mathbb{R}^n, \emptyset offen und abg.

• X_1, X_2 offen $\Rightarrow X_1 \cup X_2$ offen

• X_1, X_2 abg. $\Rightarrow X_1 \cup X_2$ abg. } endlich

• $\bigcup_{i \in I} X_i$ offen $\Rightarrow \bigcup_{i \in I} X_i$ offen } endlich

• $\bigcap_{i \in I} X_i$ abg. $\Rightarrow \bigcap_{i \in I} X_i$ abg. } endlich

Ball

offener Ball: $B_r(x_0) = \{x \in \mathbb{R}^n : \|x - x_0\| < r\}$ $\forall x : X \rightarrow Y$, $x_0 \in X$, $x \in Y$, $f(x) = \int_Y X dx$

l. $|x - x_0| < r$ wobei $x \in B_r(x_0)$

$(\|x\| = r)$ und $x \in B_r(x)$

Umgebung

X abg. und beschränkt $\Rightarrow X$ kompakt

Kompaktheit

X abg. und beschränkt $\Rightarrow X$ kompakt

Heine-Borel:

• X kompakt \Leftrightarrow abg. + beschränkt

$X = \bigcup_{i=1}^n \{U_i\}$ abg. $\Leftrightarrow U_i$ abg. & f steig.

• "offen" \Leftrightarrow "offen"

• $f(A) \subseteq f(A)$ Lautet für kompakt

Wichtige Mengen

$\emptyset : \bar{\emptyset} = \overset{\circ}{\emptyset} = \partial \emptyset = \emptyset$

$\mathbb{R} : \bar{\mathbb{R}} = \overset{\circ}{\mathbb{R}} = \mathbb{R}$, $\partial \mathbb{R} = \emptyset$

$\mathbb{Q} : \bar{\mathbb{Q}} = \mathbb{R}$, $\overset{\circ}{\mathbb{Q}} = \emptyset$, $\partial \mathbb{Q} = \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$

$\mathbb{N} : \bar{\mathbb{N}} = \mathbb{N}$, $\overset{\circ}{\mathbb{N}} = \emptyset$, $\partial \mathbb{N} = \mathbb{N}$

Punkt: $\{\overset{\circ}{a}\} = \{a\}$, $\{\overset{\circ}{a}\} = \emptyset$, $\partial \{\overset{\circ}{a}\} = \{a\}$

$\Omega := [0, \infty) : \bar{\Omega} = [0, \infty)$, $\overset{\circ}{\Omega} = (0, \infty)$, $\partial \Omega = \{0\}$

$B := \left\{ \frac{1}{n}, n \in \mathbb{N} \right\} : \bar{B} = B \cup \{\overset{\circ}{0}\}$, $\overset{\circ}{B} = \emptyset$

$\partial B = B \cup \{\overset{\circ}{0}\}$

relativ offen/abgeschlossen

$A \subseteq X$ relativ offen in $X \Leftrightarrow \exists B \subseteq \mathbb{R}^n$

offen mit $A = B \cap X$

$A \subseteq X$ relativ abg. in $X \Leftrightarrow \exists B \subseteq \mathbb{R}^n$

abg. mit $A = B \cap X$

Potenzielle

$\forall x : X \rightarrow Y$, $x_0 \in X$, $x \in Y$, $f(x) = \int_Y X dx$

Falls f diffbar und $\nabla f = x \Rightarrow f$ ist ein Potenzial von X

\Rightarrow Konservativität

$X \in C^0(\Omega, \mathbb{R}^n)$:

X hat ein Potenzial Φ

$\Leftrightarrow X$ ist konservativ

$\Leftrightarrow \text{rot}(V) = 0 +$ einfach zusammenhäng.

$\Leftrightarrow J_X$ symmetrisch + einfach zus.

$\Leftrightarrow \int_X X ds = \Phi(Y(1)) - \Phi(Y(2))$

$\Leftrightarrow \forall$ geschlossene Wege $\int_X X ds = 0$

13. Anhang

$\begin{array}{|c|c|c|c|c|c|c|c|c|c|c|c|c|} \hline Q & 0 & \pi/6 & \pi/4 & \pi/3 & \pi/2 & 2\pi/3 & 3\pi/4 & 5\pi/6 & \pi \\ \hline \sin & 0 & 1/2 & \sqrt{2}/2 & \sqrt{3}/2 & 1 & \sqrt{3}/2 & \sqrt{2}/2 & 1/2 & 0 \\ \hline \cos & 1 & \sqrt{3}/2 & \sqrt{2}/2 & \sqrt{1}/2 & 0 & -1/2 & -\sqrt{2}/2 & -\sqrt{3}/2 & -1 \\ \hline \tan & 0 & \sqrt{3}/3 & 1 & \sqrt{3} & - & -\sqrt{3} & -1 & -\sqrt{3}/3 & 0 \\ \hline \end{array}$

$\text{artan}\left(\frac{x}{y}\right) = \frac{\pi}{2} - \arctan(y/x)$

$\cos(z) = \frac{1}{2}(e^{iz} + e^{-iz})$ $\cosh(z) = \frac{1}{2}(e^z + e^{-z})$

$\sin(z) = \frac{1}{2i}(e^{iz} - e^{-iz})$ $\sinh(z) = \frac{1}{2}(e^z - e^{-z})$

$\frac{\sin(a)}{a} = \frac{\sin(b)}{b} = \frac{\sin(c)}{c}$

$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos(\gamma)$

$\sec^2(x) = 1 + \tan^2(x)$

$\cosh^2 - \sinh^2 = 1$

$\int_2^3 \sin x \cos x$

$\cos 2x = \frac{2 \cos^2 x - 1}{\cos^2 - \sin^2}$

$\int_1^2 \frac{1 - 2 \sin^2 x}{1 - \tan^2 x}$

$\tan(2x) = \frac{2 \tan x}{1 + \tan^2 x}$

$\cos 3x = 4 \cos^3 x - 3 \cos x$

$\tan 3x = \frac{3 \tan x - \tan^3 x}{1 - 3 \tan^2 x}$

$\sin 3x = 3 \sin x - 4 \sin^3 x$

$\sin(a+b) = \sin a \cos b + \cos a \sin b$

$\cos(a+b) = \cos a \cos b - \sin a \sin b$

$\tan(a+b) = \frac{\tan a + \tan b}{1 + \tan a \tan b}$

$\sin(a \pm b) = 2 \sin \frac{a \pm b}{2} \cos \frac{a \mp b}{2}$

$\cos(a \pm b) = 2 \cos \frac{a \pm b}{2} \cos \frac{a \mp b}{2}$

$\cos a - \cos b = -2 \sin \frac{a+b}{2} \sin \frac{a-b}{2}$

$\tan a \pm \tan b = \frac{\sin(a \pm b)}{\cos(a) \cos(b)}$

$\sin a \cos b = \frac{1}{2} [\sin(a+b) + \sin(a-b)]$

$\sin a \sin b = \frac{1}{2} [\cos(a-b) - \cos(a+b)]$

$\cos a \cos b = \frac{1}{2} [\cos(a-b) + \cos(a+b)]$

$\tan^2 x = \frac{1 - \cos x}{1 + \cos x}$

$\cos(\arccos x) = \sin(\arccos x) = \sqrt{1-x^2}$

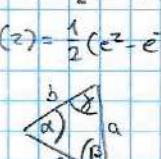
$\sin(\arcsin x) = \frac{x}{\sqrt{1+x^2}}$

$\tan(\arctan x) = \frac{1}{\sqrt{1+x^2}} = x(1-x^2)^{-1/2}$

$\arcsinh(x) = \ln(x + \sqrt{x^2 + 1})$

$\operatorname{arccosh}(x) = \ln(x + \sqrt{x^2 - 1})$

$\operatorname{arctanh}(x) = \frac{1}{2} \ln \left(\frac{1+x}{1-x} \right), |x| < 1$



Definitheit Matrix ($n \times n$)

$\det(A - \lambda I) = 0$

$\lambda_i > 0 \forall i : \text{positiv def.}$

$\lambda_i < 0 \forall i : \text{negativ def.}$

$\lambda_i \geq 0 \forall i : \text{positiv semidef.}$

$\lambda_i \leq 0 \forall i : \text{negativ semidef.}$

• sonst indefinit • Nullmatrix h.u.A

$$\text{Matrixexponential: } e^{Ax} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{A^n x^n}{n!}$$

Reduktion Ordnung CGG:
 $f^{(n)} + a_{n-1} f^{(n-1)} + \dots + a_0 f = 0$

$$\begin{bmatrix} f \\ \vdots \\ f^{(n)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & n-1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} f \\ \vdots \\ f^{(n-1)} \\ -a_0 - a_1 - \dots - a_{n-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} f \\ \vdots \\ f^{(n-1)} \\ -a_0 - a_1 - \dots - a_{n-1} \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow F = C \cdot e^{Ax} = CT e^{Dx} T^{-1}$$

$$\frac{f' dx}{dx} \rightarrow$$

$$\begin{array}{|c|c|c|} \hline \ln|x| & 1/x & x \arctan x \\ \hline x \ln|x|-x & \ln|x| & -\frac{1}{2} \ln(x^2+1) \\ \hline a^x / \ln(a) & a^x & \arcsin x \\ \hline \frac{x}{\ln(a)} & \frac{1}{x \ln(a)} & \arccos x \\ \hline \log_a x & \frac{1}{x \ln(a)} & \arctan x \\ \hline -\ln|\cos x| & \tan x & \operatorname{arsinh} x \\ \hline \tan x & \sec^2 x & \operatorname{arcosh} x \\ \hline x \cdot \operatorname{arsinh} x & \operatorname{arcosh} x & \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \\ \hline +\sqrt{1-x^2} & & \\ \hline x \operatorname{arcos} x & \operatorname{arcos} x & \operatorname{arctanh} x \\ \hline -\sqrt{1-x^2} & & \\ \hline \end{array}$$

$$\begin{array}{|c|c|c|} \hline n \left| \frac{\sin x}{\cos x + 1} \right. & \frac{1}{\sin x} & \left| \ln \left| \frac{\cos x}{1-\sin x} \right| \right. \\ \hline & \frac{1}{\sin x} & \frac{1}{\cos x} \\ \hline & -\frac{1}{\tan x} & \frac{1}{\sin^2 x} \\ \hline \end{array}$$

$$\frac{\sin^{n+1}(ax)}{(n+1)a}$$

$$-\frac{\cos^{n+1}(ax)}{(n+1)a}$$

Rechenregel: $\int f(x) dx \leq \int |f(x)| dx$

Substitution:

→ Tabelle benutzen

$$\int f(g(x)) g'(x) dx \rightarrow u(x) = g(x)$$

$$\int f(\sqrt{1+\frac{1}{x^2}}) dx \rightarrow u(x) = \sqrt{x^2 - 1}$$

$$\int f(\cos(x), \sin(x)) dx \rightarrow u(x) = \tan(\frac{x}{2})$$

$$\text{mit } \sin x = \frac{2u}{1+u^2}, \cos x = \frac{1-u^2}{1+u^2}$$

Weiteres:

$$\int \sin^n(x) dx = \frac{-1}{n} \int \sin^{n-2}(x) dx - \frac{1}{n} \sin^{n-1}(x) \cos(x)$$

$$\int \cos^n(x) dx = \frac{n-1}{n} \int \cos^{n-2}(x) dx - \frac{1}{n} \cos^{n-1}(x) \sin(x)$$

$$\begin{aligned} I_n &= \int_0^{\pi/2} \cos^n(x) dx = \frac{n-1}{n} I_{n-2} \\ &= \int_0^{\pi/2} \frac{(n-1)(n-3)\dots 1}{n(n-2)(n-4)\dots 2} \frac{\pi}{2} n \text{ even} \\ &\quad \frac{(n-1)(n-3)\dots 2}{n(n-2)(n-4)\dots 1} n \text{ odd} \end{aligned}$$

$$\int_0^{\infty} x^n e^{-x} dx = n!$$

$$\begin{array}{ccccccc} \sin 1 - \frac{1}{\pi/2} & 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ \sin^2 \frac{\pi/2}{4} & \frac{\pi}{4} & \frac{\pi}{2} & \pi & \frac{\pi}{2} & \pi \\ \sin^3 \frac{8-5\pi/2}{12} & \frac{2}{3} & \frac{4}{3} & 0 & 0 & 0 \\ \sin^4 \frac{3\pi-8}{32} & \frac{3\pi}{16} & \frac{3\pi}{8} & \frac{3\pi}{4} & \frac{3\pi}{8} & \frac{3\pi}{4} \end{array}$$

$$\begin{array}{ccccccc} \cos 1/\sqrt{2} & 1 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ \cos^2 \frac{2+\pi}{8} & \frac{\pi}{4} & \frac{\pi}{2} & \pi & \frac{\pi}{2} & \pi \\ \cos^3 \frac{5}{6\sqrt{2}} & \frac{2}{3} & \frac{4}{3} & 0 & 0 & 0 \end{array}$$

$$\begin{array}{ccccccc} \sin 1 - \frac{1}{\pi/2} & 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ \sin^2 \frac{\pi/2}{4} & \frac{\pi}{4} & \frac{\pi}{2} & \pi & \frac{\pi}{2} & \pi \\ \sin^3 \frac{8-5\pi/2}{12} & \frac{2}{3} & \frac{4}{3} & 0 & 0 & 0 \\ \sin^4 \frac{3\pi-8}{32} & \frac{3\pi}{16} & \frac{3\pi}{8} & \frac{3\pi}{4} & \frac{3\pi}{8} & \frac{3\pi}{4} \end{array}$$

$$\begin{array}{ccccccc} \cos 1/\sqrt{2} & 1 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ \cos^2 \frac{2+\pi}{8} & \frac{\pi}{4} & \frac{\pi}{2} & \pi & \frac{\pi}{2} & \pi \\ \cos^3 \frac{5}{6\sqrt{2}} & \frac{2}{3} & \frac{4}{3} & 0 & 0 & 0 \end{array}$$

	$\int_0^{\pi/4}$	$\int_0^{\pi/2}$	\int_0^{π}	$\int_{-\pi/2}^{\pi/2}$	$\int_{-\pi}^{\pi}$
\cos^2	$\frac{8+3\pi}{32}$	$\frac{3\pi}{16}$	$\frac{3\pi}{4}$	$\frac{3\pi}{8}$	$\frac{3\pi}{4}$
$\sin \cdot \cos$	$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{2}$	0	0	0
$\sin^2 \cos$	$\frac{1}{6\sqrt{2}}$	$\frac{1}{3}$	0	0	$\frac{2}{3}$
$\sin \cos^2$	$\frac{4-\sqrt{2}}{12}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{2}{3}$	0	0

Reguläre Flächen

2D-Untermannigfaltigkeit in \mathbb{R}^3
falls $z := f(x, y)$, $f: I \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$$\Phi: I \rightarrow \mathbb{R}^3 \quad \Phi = \begin{pmatrix} x \\ y \\ f(x, y) \end{pmatrix}$$

$$\det(D\Phi^T D\Phi) = \left\| \frac{\partial \Phi}{\partial x} \times \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right\|$$

Spirale

$$\Phi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \Phi = \begin{pmatrix} e^t \cos t \\ e^t \sin t \end{pmatrix}$$

$$\Phi^{-1}(x, y) = \frac{1}{2} \log(x^2 + y^2)$$

Parametrisierungen und
Koordinatentransformation
Polarcoordinaten

$$\Phi: (0, \infty) \times [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$\Phi(r, \varphi) = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \end{pmatrix} \circ a \quad (\text{positiver Sim})$$

$\det(D\Phi) = r \cdot ab$ Für Ellipse

$$\bullet r = \sqrt{x^2 + y^2} \quad \bullet r = \sqrt{\left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2}$$

$$\bullet \varphi = \arctan\left(\frac{y}{x}\right) \quad \bullet \varphi = \arctan\left(\frac{ya}{xb}\right)$$

Zylinderkoordinaten

$$\Phi: (0, \infty) \times [0, 2\pi] \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\Phi(r, \varphi, z) = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \\ z \end{pmatrix}$$

$$\det(D\Phi) = r$$

$$\bullet z = z \quad \bullet r = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\bullet \varphi = \arctan\left(\frac{y}{x}\right)$$

Kugelkoordinaten

$$\Phi: (0, \infty) \times [0, 2\pi) \times [0, \pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\Phi(r, \varphi, \theta) = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \sin \theta \\ r \sin \varphi \sin \theta \\ r \cos \theta \end{pmatrix} \circ a$$

$$\Phi(r, \varphi, \theta) = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \sin \theta \\ r \sin \varphi \sin \theta \\ r \cos \theta \end{pmatrix} \circ b$$

$$\Phi(r, \varphi, \theta) = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \sin \theta \\ r \sin \varphi \sin \theta \\ r \cos \theta \end{pmatrix} \circ c$$

$$\det(D\Phi) = r^2 \sin \theta \cdot abc \quad \text{Ellipsoid}$$

$$\bullet r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \quad \bullet \theta = \arctan\left(\frac{y}{x}\right)$$

$$\bullet \varphi = \arctan\left(\frac{\sqrt{x^2 + y^2}}{z}\right)$$

