

# Iterativne metode za linearne sustave - optimalni parametar za SOR

Znanstveno računanje 1 - Završni projektni zadatak

Ante Ćubela

Zagreb, Veljača 2022.

## Sadržaj

1	Uvod	2
2	Implementacija SOR metode	2
3	Neki linearni sustavi i traženje optimalnog $\omega$	4
4	Diskretizacija Poissonove jednadžbe	5
5	Izvori pri pisanju rada	8

# 1 Uvod

U ovom seminaru ćemo za određene linearne sustave aproksimirati optimalnu vrijednost parametra  $\omega$  za metodu  $\text{SOR}(\omega)$ , to jest vrijednost za koju metoda  $\text{SOR}(\omega)$  konvergira "najbrže".

Svi programi su pisani u programskom jeziku C, uz korištenje "F2C", "LAPACK" i "BLAS" paketa. Programe ćemo konstruirati na sljedeći način:

- Za svaki sustav  $Ax = b$  s poznatom matricom sustava  $A$  ćemo staviti da je rješenje sustava jednadžbi  $x_1 = (1, 1, 1, \dots, 1)^T$ . Vektor  $b$  ćemo zatim eksplicitno izračunati koristeći LAPACK funkciju `dgemv`. Stoga nećemo provjeravati rješenja naših sustava.
- Startna aproksimacija za našu metodu je  $x^{(0)} = (0, 0, 0, \dots, 0)^T$ . Stoga će greška početne aproksimacije biti  $\|(1, 1, 1, \dots, 1)\|_\infty = 1$ .
- Za sve vrijednosti  $\omega$  ćemo koristiti jednak broj iteracija i za najbržu konvergenciju ćemo uzeti onu vrijednost  $\omega$  za koju je norma razlike između aproksimacije  $y$  i rješenja  $x_1$  minimalna, to jest,  $\|e^{(N)}\|_\infty = \|y - x_1\|_\infty$  je minimalno. U kodu ćemo zapravo uzimati "prosječnu" brzinu konvergencije  $p(\omega) = (\|e^{(N)}\|_\infty)^{\frac{1}{N}}$  kao brzinu konvergencije.
- Optimalni  $\omega$  ćemo aproksimirati na 3 decimalna mjesta. Prvo ćemo testirati brzinu konvergencije za vrijednosti  $\omega = 1.05 + 0.1i$ , za  $i \in \{0, 1, 2, \dots, 9\}$ . Neka je  $\omega_i$  vrijednost između tih za koju je konvergencija najbrža. Tada ćemo testirati brzinu konvergencije za vrijednosti  $\omega = \omega_i - 0.04 + 0.01i$ , za  $i \in \{0, 1, 2, \dots, 9\}$ . Neka je  $\omega_{ii}$  vrijednost između tih za koju je konvergencija najbrža. Za kraj ćemo testirati brzinu konvergencije za vrijednosti  $\omega = \omega_{ii} - 0.004 + 0.001i$ , za  $i \in \{0, 1, 2, \dots, 9\}$ . Tako smo donekle obuhvatili vrijednosti iz cijelog intervala  $(1, 2)$ , izvedeći SOR metodu 30 puta. Od zadnjih 10 testiranih vrijednosti  $\omega$ , onu za koju  $\|e^{(N)}\|_\infty$  minimalno ćemo uzeti kao optimalni  $\omega$  za dani sustav.

## 2 Implementacija SOR metode

Ispod je dana funkcija koja izvršava SOR metodu za sustav  $Ax = b$ . Ulazni parametri metode su: kvadratna matrica  $A$ , vektor desne strane  $b$  (izračunat eksplicitno tako da rješenje sustava bude  $x = (1, 1, 1, \dots, 1)^T$ ), početna iteracija  $x_0$  (u našem slučaju je uvijek  $x_0 = \mathbf{0}$ ), vrijednost parametra  $\omega$  u SOR metodi, te broj iteracija SOR metode koji želimo izvršiti. U datotekama s ekstenzijom ".h" su implementirani paketi "F2C", "BLAS" i "LAPACK".

```
1 #include <stdio.h>
2 #include <stdlib.h>
3 #include <math.h>
4 #include "f2c.h"
5 #include "fblaswr.h"
```

```

6 #include "clapack.h"
7
8 doublereal sor_rjesavac (doublereal* A, doublereal* b, doublereal* x_0,
    integer n, doublereal omega, integer br_iter){
9
10 integer i, j, iter;
11 doublereal pom;
12
13 doublereal *r=malloc(n*sizeof(doublereal));
14 doublereal *y=malloc(n*sizeof(doublereal));
15
16 for (i=0; i<n; i++){
17     y[i]=x_0[i];
18 }
19
20 integer incb=1, incr=1;
21 dcopy_(&n, b, &incb, r, &incr);
22
23 for (iter=0; iter<br_iter; iter++){
24     for (i=0; i<n; i++){
25
26         y[i]*=(1-omega);
27         pom=r[i];
28
29         for (j=0; j<i; j++){
30             pom-=A[i+j*n]*y[j];
31         }
32         for (j=i+1; j<n; j++){
33             pom-=A[i+j*n]*y[j];
34         }
35         y[i]+=(pom*omega)/A[i+i*n];
36     }
37 }
38
39 doublereal n_inf, max=0;
40 for (i=0; i<n; i++){
41     n_inf=abs(y[i]-1);
42     if (n_inf>max){
43         max=n_inf;
44     }
45 }
46
47 doublereal jedan_kroz_N=1.0/br_iter;
48 doublereal p=pow(max,jedan_kroz_N);
49 return p;
50 }

```

Iteracije smo računali po elementima. To jest,  $(k+1)$ -a iteracija SOR metode je generirana iz  $k$ -te iteracije na sljedeći način:

$$x_i^{(k+1)} = (1 - \omega)x_i^{(k)} + \frac{\omega}{a_{ii}} \left( b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}x_j^{(k+1)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}x_j^{(k)} \right), \text{ za } i = 1, 2, \dots, n.$$

### 3 Neki linearni sustavi i traženje optimalnog $\omega$

Prvo ćemo isprobati našu metodu na sljedećem linearnom sustavu iz [1]:

$$\begin{bmatrix} 101 & -4 & 8 & 12 \\ -4 & 20 & -7 & 3 \\ 8 & -7 & 78 & 32 \\ 12 & 3 & 32 & 113 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 117 \\ 12 \\ 111 \\ 160 \end{bmatrix}.$$

Egzaktno rješenje tog sustava je  $x = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T = (1, 1, 1, 1)^T$ . Iz prvih deset testiranih vrijednosti  $\omega$  (kao što je opisano u uvodu) smo dobili da je konvergencija najbrža za vrijednost  $\omega = 1.05$ . Za drugih deset vrijednosti smo dobili da je konvergencija najbrža za vrijednost  $\omega = 1.06$ . Za sljedećih deset vrijednosti smo dobili da je konvergencija najbrža za  $\omega = 1.056$ , pa ćemo tu vrijednost uzeti kao optimalni parametar za dani sustav, to jest  $\omega_{opt} \approx 1.056$ . U [3] smo za optimalni parametar uzimali vrijednost 1.05, pa smo dobili rezultat kakav smo očekivali. Radili smo 13 iteracija SOR metode, jer je za veći broj iteracija, zbog preciznosti longfloat-a, program vraćao egzaktno rješenje za više različitih parametara  $\omega$ , pa ne bi mogli naći optimalni među njima. Program koji to testira je priložen kao "Primjer1.c".

Od sada pa nadalje ćemo za sve primjere navesti tri dobivene vrijednosti  $\omega$  koji označavaju iste tri vrijednosti koje smo naveli ovdje i u uvodu. Zadnju od tih vrijednosti uzimamo kao optimalni  $\omega$ .

Sljedeći primjer kojega ćemo promatrati je linearni sustav gdje matrica sustava ima vrijednosti 2 na glavnoj dijagonali, te  $-1$  na dvije sporedne dijagonale. To jest sljedeću tridijagonalnu matricu:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 & \dots & & \\ -1 & 2 & -1 & 0 & & \\ 0 & -1 & 2 & -1 & & \\ & & \dots & \dots & \dots & \\ & & & -1 & 2 & -1 \\ & & & & -1 & 2 \end{bmatrix}, \quad (\text{I})$$

gdje je  $A$  kvadratna matrica. Tražili smo optimalni parametar  $\omega$  za takve matrice dimenzija  $100 \times 100$ ,  $50 \times 50$ , te  $25 \times 25$ . Neka je  $d$  dimenzija matrice  $A$ . Dobili smo sljedeće rezultate za optimalni parametar  $\omega$ :

$$\begin{aligned} d = 100 &\implies 1.95, 1.94, 1.939 \implies \boxed{\omega_{opt} \approx 1.939}; \\ d = 50 &\implies 1.85, 1.89, 1.889 \implies \boxed{\omega_{opt} \approx 1.889}; \\ d = 25 &\implies 1.85, 1.81, 1.806 \implies \boxed{\omega_{opt} \approx 1.806}. \end{aligned}$$

Broj iteracija je 100 za sva tri primjera.

Također smo isprobali primjer iz [3] gdje je dimenzija matrice  $99 \times 99$ , te umjesto 2, na dijagonali imamo vrijednosti 1.9999. Radili smo 100 iteracija metode. Dobijemo sljedeća tri rezultata: 1.95, 1.96, 1.956. Taj rezultat odgovara rezultatu za optimalni  $\omega$  dan u [3] (1.95). Kod za taj primjer je priložen kao "Primjer3.c".

Matrici  $A$  iz (I) ćemo dodati vrijednosti  $\frac{1}{2}$  na sljedeće dvije po redu dijagonale, te ponoviti prethodni postupak za linearni sustav gdje je matrica sustava takva petero-dijagonalna. Dobijemo sljedeće rezultate:

$$\begin{aligned} d = 100 &\implies 1.15, 1.12, 1.118 \implies \boxed{\omega_{opt} \approx 1.118}; \\ d = 50 &\implies 1.15, 1.11, 1.112 \implies \boxed{\omega_{opt} \approx 1.112}; \\ d = 25 &\implies 1.15, 1.13, 1.129 \implies \boxed{\omega_{opt} \approx 1.129}. \end{aligned}$$

Zbog istih razloga kao prije smo koristili različite brojeve iteracija (točnost longfloat-a u jeziku C). Kod je priložen kao "Primjer4.c".

## 4 Diskretizacija Poissonove jednadžbe

Diskretizacijom Poissonove jednadžbe dobijemo sljedeću blok-dijagonalnu matricu dimenzija  $(n^2) \times (n^2)$ :

$$A = \begin{bmatrix} D & -I & 0 & \dots & & \\ -I & D & -I & 0 & & \\ 0 & -I & D & -I & & \\ & & \dots & \dots & \dots & \\ & & & -I & D & -I \\ & & & & -I & D \end{bmatrix}, \quad (\text{II})$$

gdje je  $D$  matrica dimenzija  $n \times n$  s vrijednostima 4 na glavnoj dijagonali i  $-1$  na dvije sljedeće dijagonale, a  $I = I_n$  jedinična matrica dimenzija  $n \times n$ .

Kada primjenjujemo SOR metodu na matrice tipa (II), poznato je dosta teorijskih rezultata. Za matrice tog tipa je poznato da je optimalni parametar  $\omega$  za SOR metodu:

$$\omega_{opt} \approx \frac{2}{1 + \sin \frac{\pi}{N+1}},$$

za dovoljno velike vrijednosti  $N$ , gdje je  $N$  vodeća dimenzija blokova  $D$ . Također znamo i da je najmanji spektralni radijus jednak:

$$\rho(\text{SOR}_{\omega_{opt}}) \approx \frac{1 - \sin \frac{\pi}{N+1}}{1 + \sin \frac{\pi}{N+1}},$$

za dovoljno velike vrijednosti  $N$ . Još jedan značajan rezultat jest taj se optimalni parametar  $\omega$  za SOR metodu ne mijenja ukoliko promatramo matricu (II) s "crveno-crnom"

numeracijom čvorova. Više o tim teorijskim rezultatima može se naći u [2] i [1].

Sljedeći dio koda iz matrice  $A$  dimenzija  $n \times n$  generira njezinu "crveno-crnu" permutaciju  $CC$ :

```

1  doublereal* CC=malloc(n*n*sizeof(doublereal));
2  integer pola=floor((n+1)/2);
3
4  for(i=0; i<n; i++){
5      for(j=0; j<n; j++){
6          if(i%2==0){
7              if(j%2==0){
8                  CC[i/2+(j/2)*n]=A[i+j*n];
9              }
10             if(j%2){
11                 CC[i/2+(pola+(j-1)/2)*n]=A[i+j*n];
12             }
13         }
14         if(i%2){
15             if(j%2){
16                 CC[pola+(i-1)/2+(pola+(j-1)/2)*n]=A[i+j*n];
17             }
18             if(j%2==0){
19                 CC[pola+(i-1)/2+(j/2)*n]=A[i+j*n];
20             }
21         }
22     }
23 }

```

Prvo smo tražili optimalni parametar  $\omega$  za matricu **(II)** dimenzija  $81 \times 81$  (blokovi  $D$  su dimenzija  $9 \times 9$ ). Za svaki testirani parametar smo napravili 55 iteracija SOR metode. Kao rezultate smo dobili vrijednosti 1.55, 1.53, 1.529, pa za optimalni parametar  $\omega$  uzimamo  $\omega_{opt} \approx 1.529$ . Ovo odgovara našem rezultati iz [3], gdje je dano da je optimalni parametar  $\omega$  približno 1.53. Također možemo vidjeti da je:

$$\frac{2}{1 + \sin \frac{\pi}{9+1}} \approx 1.528,$$

pa se zbog dovoljno velike dimenzije  $N$  naši rezultati poklapaju s teorijskim rezultatima. Program koji ovo testira je priložen kao "Primjer5.c".

Zatim smo aproksimirali optimalni parametar  $\omega$  za matrice **(II)** različitih dimenzija, te smo za svaku od tih matrica napravili "crveno-crnu" permutaciju, i tražili optimalni parametar  $\omega$  za te matrice. Za matrice dimenzija  $81 \times 81$  ( $N = \sqrt{81} = 9$ ),  $256 \times 256$ , te

$425 \times 425$ , smo dobili sljedeće rezultate (uz prije spomenute oznake):

$$\begin{aligned}
N = 9 &\implies 1.55, 1.53, 1.530 \text{ (za matricu } A) \\
&\implies 1.55, 1.53, 1.534 \text{ (za matricu } CC); \\
N = 16 &\implies 1.75, 1.71, 1.706 \text{ (za matricu } A) \\
&\implies 1.75, 1.71, 1.706 \text{ (za matricu } CC); \\
N = 25 &\implies 1.75, 1.75, 1.747 \text{ (za matricu } A) \\
&\implies 1.75, 1.75, 1.747 \text{ (za matricu } CC).
\end{aligned}$$

Sve završne aproksimacije su jako slične, pa ćemo uzeti prosjeke optimalnih vrijednosti parametra za matrice  $A$  i  $CC$ , te provjeriti kako odgovaraju teorijskim rezultatima:

$$\begin{aligned}
N = 9 &\implies \omega_{opt} \approx 1.532 \approx 1.528 \approx \frac{2}{1 + \sin \frac{\pi}{N+1}}; \\
N = 16 &\implies \omega_{opt} \approx 1.706 \approx 1.690 \approx \frac{2}{1 + \sin \frac{\pi}{N+1}}; \\
N = 25 &\implies \omega_{opt} \approx 1.747 \approx 1.785 \approx \frac{2}{1 + \sin \frac{\pi}{N+1}}.
\end{aligned}$$

Rezultati ne odgovaraju savršeno teorijskim očekivanjima, ali zbog ograničene preciznosti programskog jezika C, smo ujedno bili i ograničeni s brojem iteracija metode koji možemo izvršiti. Dimenzija  $N$  također nije dovoljno velika kako bi optimalni parametar savršeno zadovoljio teorijska očekivanja.

Za  $N = 9$  smo u 50 iteracija SOR metode s optimalnim parametrom  $\omega$  došli do rješenja s točnošću:

$$\begin{aligned}
&2.66 \cdot 10^{-13} \text{ za matricu } A; \\
&9.13 \cdot 10^{-14} \text{ za matricu } CC.
\end{aligned}$$

Za  $N = 16$  smo u 100 iteracija SOR metode s optimalnim parametrom  $\omega$  došli do rješenja s točnošću:

$$\begin{aligned}
&6.46 \cdot 10^{-14} \text{ za matricu } A; \\
&3.66 \cdot 10^{-15} \text{ za matricu } CC.
\end{aligned}$$

Za  $N = 25$  smo u 120 iteracija SOR metode s optimalnim parametrom  $\omega$  došli do rješenja s točnošću:

$$\begin{aligned}
&3.06 \cdot 10^{-14} \text{ za matricu } A; \\
&8.44 \cdot 10^{-15} \text{ za matricu } CC.
\end{aligned}$$

Uz očekivani rezultat da će matrice manjih dimenzija konvergirati brže (manje iteracija je potrebno za istu točnost rješenja), također možemo vidjeti da je konvergencija malo bolja za matrice s "crveno-crnim" poretom, nego za matrice oblika (II). Programi za ta tri spomenuta primjera su priloženi kao "*Primjer6.c*", "*Primjer7.c*", te "*Primjer8.c*" respektivno.

## 5 Izvori pri pisanju rada

- [1] Nela Bosner. *25. predavanje "Numerička analiza" na doktorskom studiju 2011./12.*
- [2] Nela Bosner. *Dodaci - blok iterativne metode za linearne sustave.*
- [3] Nela Bosner. *Iterativne metode za linearne sustave.*