

$$\begin{array}{l} \text{3. a) Tacka: } x_0 + t x_1 = f(u, v) \\ y_0 + t y_1 = g(u, v) \\ z_0 + t z_1 = h(u, v) \end{array} \left\{ \begin{array}{l} t + t d = f(u, v) \\ t = f(u, v) - d \end{array} \right.$$

Za mnoze  $a, b \in \mathbb{C}$ , tada tacka nije kaka vrijedi

$$a + b d = a + P(2-a) + P(c-a)$$

Da dobijemo  $t, b \in \mathbb{C}$ , nijesmo jekvatibni

$$\begin{bmatrix} x_0 - x_a & x_1 - x_a & x_d \\ y_0 - y_a & y_1 - y_a & y_d \\ z_0 - z_a & z_1 - z_a & z_d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} P \\ t \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 - x_a \\ y_1 - y_a \\ z_1 - z_a \end{bmatrix}$$

Uzim: Zvezku  $p(t) = a + t d$  i povisim  $t(p) = 0$ , nijesmo kaka vrijednosti  $t$  koji zadovljavaju:

$$t(p(t)) = 0 \text{ ili } t(t + t d)$$

Koordinatni sredistem  $x = (x_a, y_a, z_a)$  i radijumom  $R$  je predstavljeni polumjerom:

$$(x - x_a)^2 + (y - y_a)^2 + (z - z_a)^2 = R^2$$

ili vektorski

$$(p - x)(p - x) = R^2 = 0$$

Sveka tacka  $p$  koja zadovljava jekvatibnu nakuje se moze.

Uvozivanjem tacke u zvezku u jekvatibnu, dobivame

$$\underbrace{(d \cdot d)}_A t^2 + \underbrace{2d \cdot (2-a)}_B t + \underbrace{(2-a)(x-x_a)^2 - R^2}_C = 0$$

Diskriminantni  $D = B^2 - 4AC$  nam prati nijesli postoji resenje.

$D < 0 \Rightarrow$  Tacke ne nijesu resenje

$D = 0 \Rightarrow$  Tacke jedinstvene resenje

$D > 0 \Rightarrow$  Tacke nijesu resenje.