

Session Report n°12

SATRAGNO ANTHONY . ROB3

21/01/23

Subject : Branchements et connectiques

Goal : Commencer les branchements électrique des composants et les fixer au chassis

I. Fixation des composants

J'ai commencé par fixer le deuxième bloc moteur malgré ses défauts de conception en le vissant au chassis (vis + rondelle + écrou).

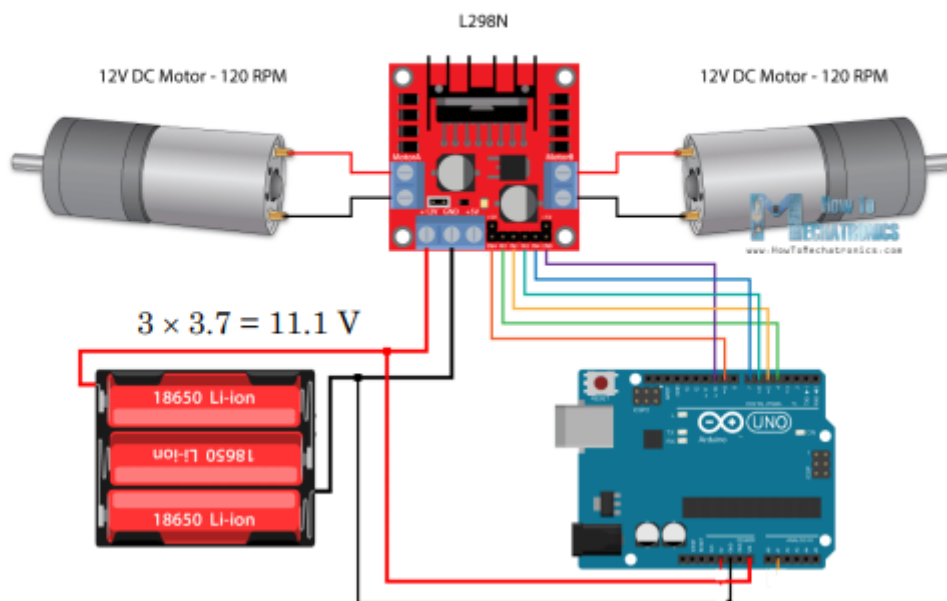
J'ai ensuite pris les repères pour le pont en H et la carte arduino. Le pont en H a été vissé, mais le boîtié de la carte arduino a du être collé (position non définitive de toute manière).

II. Branchements

J'ai commencé à réaliser les branchements électriques et les soudures nécessaires entre les moteurs, le pont en H et la carte Arduino selon le schéma suivant :

1.6. L298 – quadruple demi pont en H

❑ Exemple de montage avec 2 moteurs (alimentation > 7 V)



Par la suite, je me concentrerai sur les branchements des capteurs ultrasons, de la caméra et du relai (cable d'alimentation + Cable de connexion à la carte linux).