

# Structures de données concrètes

Yann Strozecki  
`yann.strozecki@uvsq.fr`

Novembre 2016

# Structures de Données Abstraites

- ▶ Mise en œuvre d'un ensemble dynamique
- ▶ Définition de la structure par les opérations pour **manipuler** les données.
- ▶ On donne les propriétés des opérations et leur signature.

## Quelques structures classiques

1. Liste
2. Pile
3. File
4. Tables de hachage
5. Tas
6. Files de priorité
7. Arbres

# Liste chaînée

Qu'est ce qu'une **liste chaînée** ?

Une structure linéaire de taille variable.

## Une liste simplement chaînée

```
Enregistrement Elément {  
    Val      : entier;  
    Suivant  : ↑ Elément;  
}
```

Une liste est donnée par une référence ou pointeur sur cet élément.

# Les différentes implémentations des listes

Différents types de liste :

- ▶ simplement chaînée
- ▶ doublement chaînée
- ▶ terminée par NIL
- ▶ terminée par une autoréférence
- ▶ circulaire
- ▶ avec sentinelle

# Liste non triée : Recherche

---

## Algorithme 1 Recherche dans une liste non triée

---

Recherche( $L : \uparrow$  Elément,  $x : \text{entier}$ ) : booléen

▷ *Entrées* :  $L$  (tête de la liste),  $x$  (élément recherché)

▷ *Sortie* : vrai si l'élément  $x$  a été trouvé dans la liste  $L$ , faux sinon.

▷ *Variable Locale*

$p : \uparrow$  Element ;

Début

$p \leftarrow L$  ;

    tant que ( $p \neq \text{NIL}$ ) faire

        si ( $p.\text{Val} \neq x$ )

$p \leftarrow p.\text{Suivant}$  ;

        sinon

            retourner vrai ;

        fin si

    fin tant que

    retourner faux ;

Fin

---

Attention au cas des listes vides.

# Une Pile

## Définition

Analogie avec une pile d'assiette :

*LIFO* (Last In First Out ou **Dernier Arrivé Premier Servi**)

- ▶ On ne peut rajouter un élément qu'au dessus de la pile
- ▶ On a accès uniquement à l'élément qui est au dessus de la pile (élément le plus récemment inséré).

# Mise en œuvre

1. A l'aide d'un tableau (*nombre maximum d'éléments dans la pile fixé*)

## Type de données

```
Enregistrement Pile {  
    T[NMAX] : entier;  
    Sommet : entier;  
}
```

2. A l'aide d'une liste

# Mise en œuvre : un tableau

---

## Algorithme 2 La pile est-elle vide ?

---

PileVide( $p$  : Pile) : booléen

▷ *Entrée :  $P$  (une pile)*

▷ *Sortie : vrai si la pile est vide, faux sinon.*

Début

si ( $p.\text{Sommet} = -1$ )

retourner vrai ;

sinon

retourner faux ;

fin si

Fin

---

Complexité :  $O(1)$



# Mise en œuvre : un tableau

---

## Algorithme 3 La pile est-elle pleine?

---

PilePleine(p : Pile) : booléen

▷ *Entrée : P (une pile)*

▷ *Sortie : vrai si la pile est pleine, faux sinon.*

Début

si (p.Sommet = NMAX-1)

retourner vrai;

sinon

retourner faux;

fin si

Fin

---

Complexité :  $O(1)$

# Mise en œuvre : un tableau

---

## Algorithme 4 Insertion d'un élément

---

Insertion( $p$  : Pile,  $elt$  : entier)

▷ *Entrée :  $p$  (une pile) et  $elt$  (un entier)*

▷ *Sortie : la pile  $p$  dans laquelle  $elt$  a été inséré*

Début

si (PilePleine( $p$ ) = faux )

$p.Sommet \leftarrow p.Sommet + 1$  ;

$p.T[p.Sommet] \leftarrow elt$  ;

sinon

    Afficher un message d'erreur

fin si

Fin

---

**Complexité :  $O(1)$**

# Mise en œuvre : un tableau

---

## Algorithme 5 Suppression d'un élément

---

Suppression( $p$  : Pile) : entier

▷ *Entrée* :  $p$  (une pile)  $e$

▷ *Sortie* : renvoie l'élément qui était au sommet de la pile  $p$  et supprime l'élément de la pile

▷ *Variable locale* :

elt : entier ;

Début

si (PileVide( $p$ ) = faux )

elt  $\leftarrow$   $p.T[p.Sommet]$  ;

$p.Sommet \leftarrow p.Sommet - 1$  ;

retourner elt ;

sinon

Afficher un message d'erreur

fin si

Fin

---

Complexité :  $O(1)$

# Stack overflow

- ▶ Quand on dépile une pile vide : **stack underflow**.
- ▶ Quand on empile un élément dans une pile pleine : **stack overflow**.
- ▶ Cette dernière erreur arrive fréquemment dans tous les langages de programmation quand on sature la pile d'appels.
- ▶ En C, on peut régler la taille de la **pile d'appels** (NMAX) pour régler ce problème.

# Stack overflow

- ▶ Quand on dépile une pile vide : **stack underflow**.
- ▶ Quand on empile un élément dans une pile pleine : **stack overflow**.
- ▶ Cette dernière erreur arrive fréquemment dans tous les langages de programmation quand on sature la pile d'appels.
- ▶ En C, on peut régler la taille de la **pile d'appels** (NMAX) pour régler ce problème.
- ▶ Exemple d'un programme qui déclenche un stack overflow en C ?

# Stack overflow

- ▶ Quand on dépile une pile vide : **stack underflow**.
- ▶ Quand on empile un élément dans une pile pleine : **stack overflow**.
- ▶ Cette dernière erreur arrive fréquemment dans tous les langages de programmation quand on sature la pile d'appels.
- ▶ En C, on peut régler la taille de la **pile d'appels** (NMAX) pour régler ce problème.
- ▶ Exemple d'un programme qui déclenche un stack overflow en C ?

# Retourner une pile

---

## Algorithme 6 Retourner abstrait

---

RetournerPile( $p$  : Pile) : pile  
▷ *Entrée* :  $P$  (une pile)  
▷ *Sortie* :  $Q$  (une pile)  
Début  
  tant que ( $\text{EstVide}(P) = \text{faux}$ ) faire  
    Insertion(Suppression( $P$ ),  $Q$ )  
  fin tant que  
Fin

---

---

## Algorithme 7 Retourner concret

---

RetournerPile( $p$  : Pile) : pile  
▷ *Entrée* :  $P$  (une pile donnée par un tableau)  
▷ *Sortie* :  $P$  (une pile)  
Début  
  pour  $i = 0$  à  $P.\text{sommet}/2$  faire  
     $P.T[i] \leftrightarrow P.T[P.\text{sommet} - i]$   
  fin pour  
Fin

---

# Retourner une pile

---

## Algorithme 8 Retourner abstrait

---

RetournerPile( $p$  : Pile) : pile  
▷ *Entrée* :  $P$  (une pile)  
▷ *Sortie* :  $Q$  (une pile)  
Début  
  tant que ( $\text{EstVide}(P) = \text{faux}$ ) faire  
    Insertion(Suppression( $P$ ),  $Q$ )  
  fin tant que  
Fin

---

---

## Algorithme 9 Retourner concret

---

RetournerPile( $p$  : Pile) : pile  
▷ *Entrée* :  $P$  (une pile donnée par un tableau)  
▷ *Sortie* :  $P$  (une pile)  
Début  
  pour  $i = 0$  à  $P.\text{sommet}/2$  faire  
     $P.T[i] \leftrightarrow P.T[P.\text{sommet} - i]$   
  fin pour  
Fin

---



# Une File

- ▶ Comment modéliser une file d'attente ?
- ▶ Comment modéliser un buffer qui stocke les entrées claviers ?

## Définition

Analogie avec une file d'attente :

*FIFO* (First In First Out ou **Premier Arrivé Premier Servi**)

- ▶ On rajoute un élément à la fin de la file
- ▶ On supprime l'élément qui est en tête de file.

# Une File

- ▶ Comment modéliser une file d'attente ?
- ▶ Comment modéliser un buffer qui stocke les entrées claviers ?

## Définition

Analogie avec une file d'attente :

*FIFO* (First In First Out ou **Premier Arrivé Premier Servi**)

- ▶ On rajoute un élément à la fin de la file
- ▶ On supprime l'élément qui est en tête de file.

# Mise en œuvre

1. A l'aide d'un tableau (*nombre maximum d'éléments dans la file fixé*)

## Type de données

```
Enregistrement File {  
    T[NMAX] : entier;  
    Début : entier;   Indice de l'élément le plus ancien de la file  
    Taille : entier;  Taille de la file, l'indice du prochain élément à  
                      insérer est début + taille  
}
```

2. A l'aide d'une liste

# Mise en œuvre : un tableau

---

## Algorithme 10 La file est-elle vide ?

---

FileVide( $f$  : File) : booléen

▷ *Entrée* :  $F$  (une file)

▷ *Sortie* : vrai si la file est vide, faux sinon.

Début

si ( $f.Taille = 0$ )

retourner vrai;

sinon

retourner faux;

fin si

Fin

---

Complexité :  $O(1)$

# Mise en œuvre : un tableau

---

## Algorithme 11 La file est-elle pleine ?

---

FilePleine( $f$  : File) : booléen

▷ *Entrée* :  $f$  (une file)

▷ *Sortie* : vrai si la file est pleine, faux sinon.

Début

si ( $f$ .Taille = NMAX)

retourner vrai;

sinon

retourner faux;

fin si

Fin

---

Complexité :  $O(1)$

# Mise en œuvre : un tableau

---

## Algorithme 12 Insertion d'un élément

---

Insertion( $f$  : File,  $elt$  : entier)

▷ *Entrée* :  $f$  (une file) et  $elt$  (un entier)

▷ *Sortie* : la file  $f$  dans laquelle  $elt$  a été inséré

Début

si (FilePleine( $f$ ) = faux )

$fin = f.Debut + f.taille \bmod NMAX$  ;

$f.T[fin] \leftarrow elt$  ;

$f.Taille++$  ;

sinon

    Afficher un message d'erreur

fin si

Fin

---

Complexité :  $O(1)$

# Mise en œuvre : un tableau

---

## Algorithme 13 Suppression d'un élément

---

Suppression( $f$  : File) : entier

▷ *Entrée* :  $f$  (une file)

▷ *Sortie* : renvoie l'élément le plus ancien de la file  $f$  et supprime l'élément de la file

▷ *Variable locale* :

elt : entier ;

Début

si (FileVide( $f$ ) = faux )

elt  $\leftarrow$   $f.T[f.Début]$  ;

$f.Taille = f.Taille - 1$  ;

$f.Début \leftarrow (f.Début + 1) \bmod NMAX$

retourner elt ;

sinon

Afficher un message d'erreur

fin si

Fin

---

Complexité :  $O(1)$

# Une File de Priorité

## Definition

Un ensemble dans lequel chaque élément possède une valeur et une priorité.

## Opérations fondamentales

- ▶ **Insérer** : insère un nouvel élément dans l'ensemble.
- ▶ **Maximum** : renvoie l'élément de plus grande priorité.
- ▶ **Extraire\_Max** : supprime de l'ensemble et renvoie l'élément de plus grande priorité.

Un tas permet de modéliser une file de priorité.



# Un tas binaire

## Definition

Un tableau  $T$  qui peut être vu comme un arbre  $A$ .

1. La **racine** du tas est en  $T[1]$
2. Sachant l'indice  $i$  d'un élément (un **nœud**) du tas :
  - ▶ **Pere(i)** : élément d'indice  $\lfloor \frac{i}{2} \rfloor$ .
  - ▶ **Gauche(i)** : élément d'indice  $2i$ .
  - ▶ **Droit(i)** : élément d'indice  $2i + 1$ .

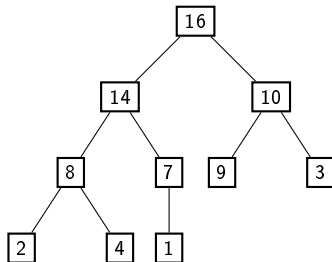
## Propriété de tas

Pour chaque nœud  $i$  autre que la racine

$$T[\text{Pere}(i)] \geq T[i]$$

# Un tas binaire

| 1  | 2  | 3  | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 |
|----|----|----|---|---|---|---|---|---|----|
| 16 | 14 | 10 | 8 | 7 | 9 | 3 | 2 | 4 | 1  |



# Tas = File de Priorité

Le plus grand élément du tas :  $T[1]$ .

**Maximum** a une complexité de  $\Theta(1)$ .

# Tas = File de Priorité

---

## Algorithme 14 Extraire l'élément maximum

---

Extraire\_Max( $T$  : tableau) : entier

▷ *Entrée* :  $T$  (un tas binaire)

▷ *Sortie* :  $T$  est un tas binaire sans l'élément maximum et retourne l'élément maximum

▷ *Variables locales* :

    max : entier ;

Début

    si ( $\text{taille}(T) < 1$ )

        Afficher un message d'erreur ;

    fin si

    max  $\leftarrow T[1]$  ;

$T[1] \leftarrow T[\text{taille}(T)]$  ;

$\text{taille}(T) = \text{taille}(T) - 1$  ;

    Entasser( $T, 1$ ) ;

    retourner max ;

Fin

---

Complexité :  $O(\log n)$

# Tas = File de Priorité

---

## Algorithme 15 Insérer un élément dans un tas

---

Insérer( $T$  : tableau,  $p$  : entier)

▷ *Entrée* :  $T$  (un tas binaire)

▷ *Sortie* :  $T$  est un tas binaire contenant l'élément de priorité  $p$

▷ *Variables locales* :

$i$  : entier ;

Début

    Taille( $T$ )  $\leftarrow$  Taille( $T$ ) + 1 ;

$i \leftarrow$  Taille( $T$ ) ;

    tant que ( $i > 1$  et  $T[\text{pere}(i)] < p$ ) faire

$T[i] \leftarrow T[\text{Pere}(i)]$  ;

$i \leftarrow \text{Pere}(i)$  ;

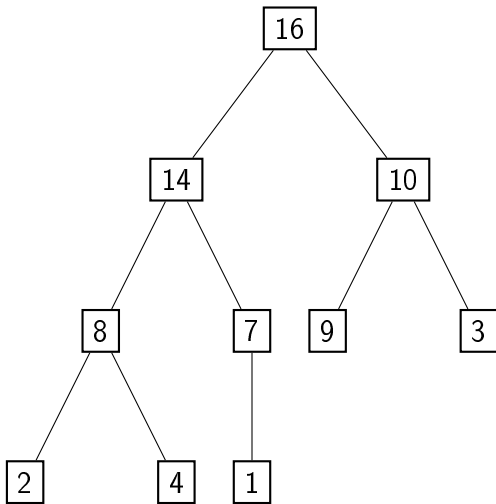
$T[i] \leftarrow p$  ;

Fin

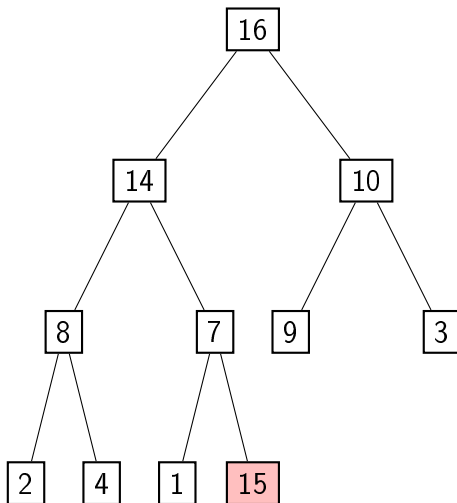
---

Complexité :  $O(\log n)$

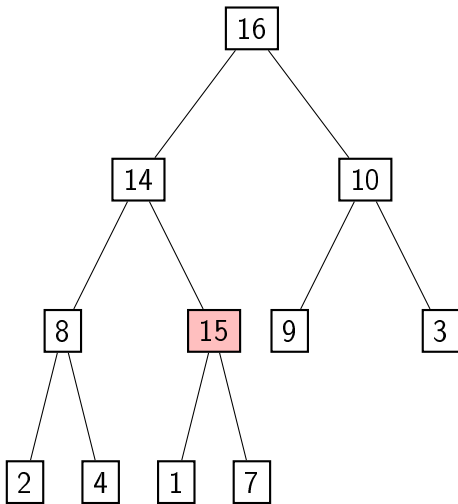
## Exemple d'insertion : insertion du nœud 15



## Exemple d'insertion : insertion du nœud 15

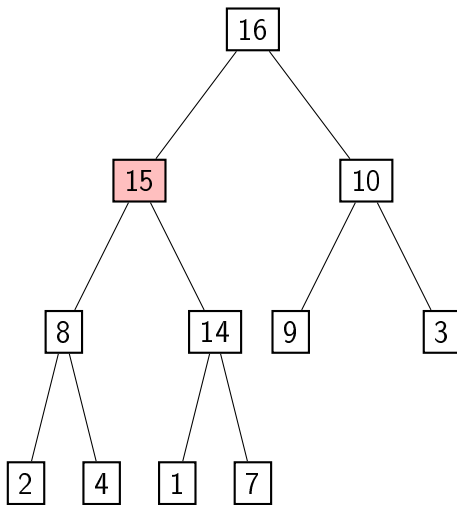


## Exemple d'insertion : insertion du nœud 15





## Exemple d'insertion : insertion du nœud 15



# Utilisation des files de priorité

- ▶ Simulation à évènement discret
- ▶ Algorithme de Huffman (fusion des arbres)
- ▶ Pleins d'algos en réseau et système (scheduler) ...