Taller C++ orientado a Arduino

Sergio Esteban Pellejero Pablo Renero Balgañón

GUI - Grupo Universitario de Informática

1. Historia

- Creado por estudiantes Italianos en 2005 ya que las placas de microcontroladores eran caras.
- Fines educativos.
- Actualmente se han vendido más de 250 mil placas en todo el mundo.
- Nombre en honor al Bar di Re Arduino, donde los estudiantes pasaban las horas muertas.



2. Lenguaje de Programación

- Arduino está basado en C++, por lo que nuestros propios programas sirven para arduino, con las modificaciones pertinentes.
- Nosotros por comodidad vamos a usar el IDE proporcionado por Arduino.
- El código de Arduino tiene limitaciones, no podemos escribir C++ puro, para Arduino.
- Al basarse en C++, el código tiene que ser compilado y enviado a nuestra placa de Arduino.



3. Consideraciones Previas

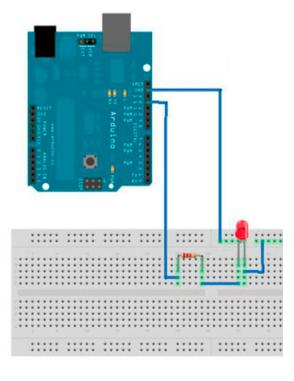
- Curso básico e introductorio.
- Materiales básicos:
 - > Placa de Arduino.
 - > Conector USB serial Arduino.
 - > IDE o editor preferido con sus correspondientes extensiones.
 - > Hardware de electrónica general.

4. Primer Programa en Arduino

```
int led=13;
void setup () {
   pinMode(led, OUTPUT);
   Serial.begin(9600); //bps
   Serial.println("¡Hola Mundo!");
void loop {
   digitalWrite(led, HIGH);
   delay(1000);
   digitalWrite(led, LOW);
   delay(1000)
```

```
include <iostream>
using namespace std;

int main (void) {
   cout<<"¡Hola Mundo!"<< endl;
   return 0;
}</pre>
```



5. Tipos de datos

- Al igual que C++, Arduino tiene los siguientes tipos de datos básicos:
 - > Enteros: byte, int, word (exc), long.
 - > Decimales: float, double.
 - > Lógicos: boolean.
 - > Textos: char, string.
 - > Otros: void.
- Tipos de datos complejos (los mismos de C y C++):
 - > Arrays.
 - > Struct.
 - > Enum.
 - > Union.
 - > Typedef.
 - > Punteros.

6. Operadores

- Asignación: =
- Aritméticos: +, -, *, /, %
- Lógicos: &, |, <, <=, == >=, >
- Bit: &&, >>, <<, ||
- Incrementos y decrementos: ++, --, +=, -=
- Casting: (tipoDatos) variable → (int) a
- Punteros: *, &

7.1 Estructuras de control de flujo

If ... else

```
If (condicion) {
    // sentencias
} else {
    // sentencias
}
```

Switch case

```
switch (var) {
  case label1:
    // statements
    break;
  case label2:
    // statements
    break;
  default:
    // statements
}
```

7.2 Ejemplo

```
If ... else
int led=13;
Int cantidadLuz = 300;
void setup () {
   pinMode(led, OUTPUT);
   Serial.begin(9600); //bps
   Serial.println("¡Encendiendo bombillas!");
void loop {
  If (cantidadLuz >= 400) {
      digitalWrite(led, HIGH);
   } else {
   digitalWrite(led, LOW);
   delay(1000);
```

Switch case int led=13: Int cantidadLuz = 300; void setup () { pinMode(led, OUTPUT); Serial.begin(9600); //bps Serial.println("¡Encendiendo bombillas!"); } void loop { switch (cantidadLuz) { case 200: digitalWrite(led, LOW); break; case 300: digitalWrite(led, HIGH); break; delay(1000);

8.1 Estructuras iterativas

for

for (var; condicion;op) {
 // sentencias
}

while

```
while (condicion) {
   //sentencias
}
```

do-while

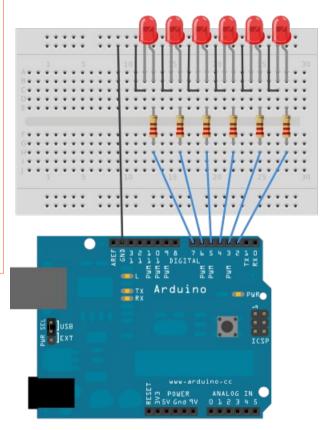
```
do {
    // sentencias
} while (condicion)
```

goto, continue, break

8.2 Ejemplo for

```
int timer = 100:
                      // The higher the number, the slower the timing.
void setup() {
// use a for loop to initialize each pin as an output:
 for (int thisPin = 2; thisPin < 8; thisPin++) {
  pinMode(thisPin, OUTPUT);
void loop() {
 // loop from the lowest pin to the highest:
 for (int thisPin = 2; thisPin < 8; thisPin++) {
  // turn the pin on:
  digitalWrite(thisPin, HIGH);
  delay(timer);
  // turn the pin off:
  digitalWrite(thisPin, LOW);
```

```
// loop from the highest pin to the lowest:
for (int thisPin = 7; thisPin >= 2; thisPin--) {
    // turn the pin on:
    digitalWrite(thisPin, HIGH);
    delay(timer);
    // turn the pin off:
    digitalWrite(thisPin, LOW);
}
```



8.3 Ejemplos while y do-while

while int led=13; Int cantidadLuz = 300; void setup () { pinMode(led, OUTPUT); Serial.begin(9600); //bps Serial.println("¡Encendiendo bombillas!"); void loop { while (cantidadLuz >= 100) { digitalWrite(led, HIGH); cantidadLuz-=10; } delay(1000);

Do - while

```
int led=13;
Int cantidadLuz = 300:
void setup () {
    pinMode(led, OUTPUT);
    Serial.begin(9600); //bps
    Serial.println(";Encendiendo bombillas!");
}
void loop {
    do {
        digitalWrite(led, HIGH);
        cantidadLuz-=10;
    } while (cantidadLuz >= 100)
    delay(1000);
}
```

9. Funciones

```
void setup(){
 Serial.begin(9600);
void loop() {
 int i = 2;
 int j = 3;
 int k;
 k = myMultiplyFunction(i, j); // k now contains 6
 Serial.println(k);
 delay(500);
int myMultiplyFunction(int x, int y){
 int result;
 result = x * y;
 return result;
```

Misma declaración, uso y llamada que en C.

Anatomy of a C function

```
Datatype of data returned,
any C datatype.

Parameters passed to
function, any C datatype.

Function name

int myMultiplyFunction(int x, int y) {

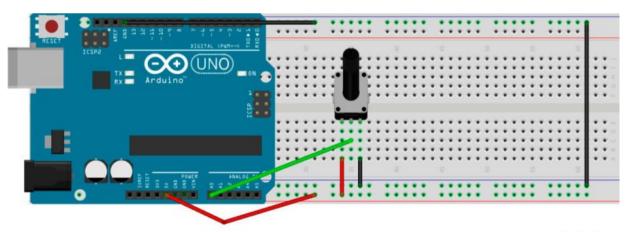
int result;

Return statement,
datatype matches
declaration.

return result;

Curly braces required.
```

10. Entrada Datos Arduino



analogRead(int pin) es una funcion que devuelve un número entero entre 0 y 1023, esto se debe a que mapea la lectura de valores de entre 0V y 5V de los sensores conectados a la entrada especificada

fritzing