

## Actividad 4

# El péndulo simple: solución numérica (ii)

En esta tarea estudiaremos la dinámica del péndulo, incluyendo términos que modelizan la fricción y una fuerza externa periódica:

$$\ddot{\theta} = -\alpha \text{seno}(\theta) - \beta \dot{\theta} + \Gamma \cos(\omega_D t), \quad (4.1)$$

Nos interesa el comportamiento estacionario del péndulo, una vez terminada la fase transitoria. En particular, prestaremos especial atención a la periodicidad de las soluciones. Vimos que el oscilador armónico, en el caso forzado, acababa oscilando a la misma frecuencia que la fuerza externa; en esta tarea compararemos el periodo del péndulo con el de dicha fuerza.

### 4.1. Introducción

#### 4.1.1. Sección de Poincaré

En esta tarea entenderemos la sección de Poincaré como el conjunto de puntos de la órbita del péndulo en el espacio de fases tomados a intervalos regulares  $T$ :

$$\left\{ \left( \theta(t_{stat} + nT), \dot{\theta}(t_{stat} + nT) \right) \right\}$$

donde  $n$  es un entero,  $T$  un tiempo característico y  $t_{stat}$  un tiempo lo suficientemente grande como para garantizar que el péndulo ha alcanzado el régimen estacionario (si  $\Gamma \neq 0$  o  $\beta = 0$ ) o ha llegado al reposo (si  $\Gamma = 0$  y  $\beta \neq 0$ ). Es como si observáramos el péndulo con una luz estroboscópica que lanza un destello cada  $T$  segundos.

Si la órbita es periódica y  $T$  es su periodo, la sección de Poincaré consta de un único punto (cada vez que miramos vemos al péndulo en la misma posición, y con la misma velocidad). En general, para una órbita de periodo  $nT$  la sección de Poincaré consta de  $n$  puntos. Si la órbita no es periódica, o si el cociente entre su periodo y  $T$  no es un número racional, la sección de Poincaré consta de infinitos puntos.

En esta tarea, en ausencia de término forzante ( $\Gamma = 0$ ) tomaremos como  $T$  el periodo natural de oscilación del péndulo sin fricción, ya calculado en la tarea 3. La sección de Poincaré consta de un único punto. En efecto, si  $\beta = 0$ , el péndulo oscila con periodo  $T$ : si

lo observamos cada  $T$  segundos lo vemos siempre en el mismo estado; si  $\beta \neq 0$ , el péndulo ha alcanzado el reposo, y permanece para siempre en ese estado.

Si  $\Gamma \neq 0$ ,  $T$  será el periodo de la fuerza externa. Es posible demostrar que si la sección de Poincaré consta de  $n$  puntos, el periodo del péndulo es  $nT$ <sup>1</sup>.

#### 4.1.2. El fichero 04\_ficheros2019.cpp

Descarga el fichero 04\_ficheros2019.cpp, que contiene las declaraciones de los siguientes tipos de datos:

```
struct parametros{
    double alpha, beta, Gamma, omega;
};
typedef struct parametros Parametros;
//Parámetros del péndulo

struct estado {
    double theta, w;
};
typedef struct estado Estado;
//El estado del péndulo queda definido
//por los valores del ángulo y la velocidad angular.
//Suponemos que vienen expresados, respectivamente, en radianes y radianes/segundo

struct datosSimulacion{
    double factorDeltaT, factorTCout, factorTStat, factorTSimul;
    Estado estadoInicial;
    Parametros param;
};
typedef struct datosSimulacion DatosSimulacion;
//Una simulación se define por su estado inicial (ángulo y velocidad),
//sus parámetros y los factores temporales.
```

El fichero contiene igualmente tres subalgoritmos ya desarrollados (los dos primeros quedaron resueltos en la tarea 3):

- `double normaliza (double theta);` que, dado un ángulo, devuelve otro equivalente módulo  $2\pi$  en el intervalo  $[-\pi, \pi)$ .
- `int analisis (double alpha, double theta, double w, double epsilon, double & thetaM, double &T);` que, dados el coeficiente alpha, un ángulo, una velocidad angular y un valor para la precisión (epsilon), devuelve:
  - Un entero que caracteriza el tipo de solución.
  - Por referencia: el ángulo límite y un  $T$  característico (en caso de movimiento periódico, el periodo).

---

<sup>1</sup>Estrictamente hablando, el periodo del péndulo es  $\frac{n}{m}T$ , donde  $m$  es un entero coprimo con  $n$ . Comprobaremos visualmente que  $m = 1$ .

- Estado Runge\_Kutta (Parametros param, Estado e, double t, double DeltaT); que, dados un conjunto de parámetros, el estado del péndulo en el instante t, dos reales( el propio t y DeltaT), devuelve el estado del péndulo en el instante t + DeltaT.

## 4.2. Descripción de la tarea

Completa el fichero `04_ficheros2019.cpp` añadiendo los subalgoritmos y el programa principal descritos a continuación:

### distancia

Dados dos estados,  $e_A = (\theta_A, w_A)$  y  $e_B = (\theta_B, w_B)$ , devuelve la distancia euclídea entre ellos medida en el espacio de fases:

$$\sqrt{(\theta_A - \theta_B)^2 + (w_A - w_B)^2} \quad (4.2)$$

donde la diferencia de ángulos  $(\theta_A - \theta_B)$  debe estar normalizada en el intervalo  $[-\pi, \pi)$ .

### aceleracion

Dados los parámetros del péndulo, su estado en un instante  $t$ ,  $(\theta(t), w(t))$ , y el tiempo  $t$ , devuelve la aceleración angular (miembro derecho de 4.1).

Para que pueda ser invocado por la función `Runge_Kutta`, el algoritmo debe tener la siguiente cabecera:

```
double aceleracion (Parametros param, Estado e, double t)
```

### evolucion

Dados dos reales  $t_0$  y  $\Delta t$ , un entero  $n$ , los parámetros del péndulo y el estado del mismo en el instante  $t_0$ , devuelve un real,  $t = t_0 + n\Delta t$ , y el estado del péndulo en  $t$ .

Idea: itera el método de Runge-Kutta entre  $t_0$  y  $t_0 + n\Delta t$  con intervalos  $\Delta t$ .

## Programa principal

Escribe un programa que empiece creando un fichero de texto, `resumen.txt`.

A continuación, pedirá al usuario el nombre de un fichero binario donde están almacenados una serie de ejemplares de `DatosSimulacion`. Los valores guardados en este fichero han sido procesadas de modo que las relaciones entre ellas vienen dadas por números enteros:

- $factor_{simul} - factor_{stat}$  es un número entero,  $n_T$ .
- Existen enteros  $n_{stat}$ ,  $n_{out}$ ,  $n_\Delta$  tales que:
  - $n_{stat} = factor_{stat} / factor_\Delta$ ,
  - $n_{cout} = 1 / factor_{cout}$  y
  - $n_\Delta = factor_{cout} / factor_\Delta$

**No es necesario que compruebes que las relaciones anteriores se cumplen: puedes darlo por supuesto.**

Para cada uno de los ejemplares de `DatosSimulacion` almacenados en el fichero binario, el algoritmo deberá seguir los pasos que se indican a continuación.

Al leer cada ejemplar se le asignará como identificador un número entero correlativo (empezando en 0), `id`, y se calculará  $T$  del siguiente modo:

- En ausencia de término forzante ( $\Gamma = 0$ ),  $T$  es el periodo del péndulo sin fricción (calculado por la función **análisis**, desarrollado en la tarea 3 y **ya incluida** en el fichero `04_ficheros2019.cpp`; sugerimos tomar una precisión  $\epsilon = 10^{-7}$ ).
- Si  $\Gamma \neq 0$ ,  $T$  es el periodo del término forzante ( $T = 2\pi/\omega_D$ ).

A partir de  $T$  se calcularán:  $\Delta t = \text{factor}_{\text{delta}T} * T$ ,  $t_{\text{stat}} = \text{factor}_{\text{stat}} * T$ ,  $t_{\text{cOut}} = \text{factor}_{\text{cout}} * T$  y  $t_{\text{simul}} = \text{factor}_{\text{simul}} * T$ .

Se mostrarán por pantalla: el identificador, los factores temporales: ( $\text{factor}_{\Delta}$ ,  $\text{factor}_{\text{cout}}$ ,  $\text{factor}_{\text{stat}}$ ,  $\text{factor}_{\text{tSimul}}$ ), los parámetros ( $\alpha, \beta, \Gamma, w_D$ ), el estado inicial ( $\theta_0, w_0$ ) y el valor de  $T$ .

Se crearán los ficheros `outEstados_<id>.txt` y `outPoincare_<id>.txt` donde `<id>` es el identificador de los datos de la simulación, expresado con dos dígitos (ver la Sección **Ayudas**).

Se simulará la dinámica del péndulo desde  $t = 0$  hasta  $t = t_{\text{stat}}$ . Denominaremos  $e_{\text{stat}}$  al estado del péndulo en  $t = t_{\text{stat}}$ .

A partir de  $t_{\text{stat}}$ , a intervalos regulares se añadirá a los dos ficheros una línea con los valores del tiempo  $t$  y el estado  $(\theta, \dot{\theta})$ . Se añadirá una línea a `outEstados_<id>.txt` cada  $t_{\text{cout}}$  segundos, y a `outPoincare_<id>.txt` cada  $T$  segundos. En ambos ficheros el valor del ángulo  $\theta$  se dará en el intervalo  $[-\pi, \pi)$ . Observa que las filas de `outPoincare_<id>.txt` son un subconjunto de las de `outEstados_<id>.txt`: en el primero se escribe una por cada  $n_{\text{cout}}$  del segundo.

Cada  $T$  segundos se comparará el estado del péndulo con el que tenía en  $t_{\text{stat}}$ . El proceso finalizará cuando el programa detecte que el péndulo ha vuelto al estado  $e_{\text{stat}}$  ( $e_t = e_{\text{stat}}$ , con  $t = t_{\text{stat}} + nT$  siendo  $n$  un entero positivo), o bien al llegar a  $t_{\text{simul}}$ . Supondremos que  $e_t = e_{\text{stat}}$  si la distancia entre ambos estados en el espacio de fases es menor que  $10^{-5}$  (usa el subalgoritmo **distancia**).

Entonces se añade al fichero `resumen.txt` una línea, mostrando:

- el identificador `<id>`.
- los siguientes datos de la simulación: los parámetros ( $\alpha, \beta, \Gamma, w_D$ ) y el estado inicial  $(\theta_0, w_0)$ .
- el número de puntos distintos de la sección de Poincaré para esos datos: el número de intervalos de  $T$  segundos transcurridos desde  $t_{\text{stat}}$  hasta el final de la simulación (equivalentemente, el número de filas del fichero `outPoincare_<id>.txt`).
- la distancia entre  $e_t$  y  $e_{\text{stat}}$

A continuación se repite el proceso para el siguiente ejemplar de `DatosSimulacion`.

Si no se consiguen abrir el fichero `resumen.txt` o el que contiene los ejemplares de `DatosSimulacion`, el programa mostrará un mensaje de error por pantalla y finalizará.

Si para algún ejemplar de `DatosSimulacion` no se consigue abrir alguno de los ficheros `outEstados_<id>.txt` o `outPoincare_<id>.txt`, el programa pasará a analizar el siguiente ejemplar. Todos los ficheros que se abran deben cerrarse antes de finalizar el programa.

### 4.3. Ayudas

Para construir los nombres de los ficheros `outEstados_<id>.txt` puedes usar la función `sprintf`, declarada en el fichero de cabecera `string.h`. Por ejemplo, dado un array de caracteres `nombre` al ejecutar

```
sprintf(nombre, "outEstados_%02d.txt", 3)
a nombre se le asigna el valor "outEstados_03.txt".
```

#### 4.4. Ejemplos de ejecución

Para el fichero datosEntradaTarea04.dat, el programa muestra por pantalla:

```
Introduzca el fichero de entrada: datosTarea04.dat

Simulacion 00:
    Estado inicial: (0.0001, 0.003)          Parametros: (39.4784, 0, 0, 0)
    Factores temporales (0.0001 0.02 0 10)   T = 1 s
    Abriendo ficheros outEstados_00.txt y outPoincare_00.txt

Simulacion 01:
    Estado inicial: (2, 6.77457)            Parametros: (39.4784, 0, 0, 0)
    Factores temporales (0.0001 0.02 0 10)   T = 3 s
    Abriendo ficheros outEstados_01.txt y outPoincare_01.txt

Simulacion 02:
    Estado inicial: (0, 0)                  Parametros: (1, 0.5, 0.9, 0.666667)
    Factores temporales (0.0001 0.002 5000 25000) T = 9.42478 s
    Abriendo ficheros outEstados_02.txt y outPoincare_02.txt

Simulacion 03:
    Estado inicial: (0, 0)                  Parametros: (1, 0.5, 1.07, 0.666667)
    Factores temporales (0.0001 0.002 5000 25000) T = 9.42478 s
    Abriendo ficheros outEstados_03.txt y outPoincare_03.txt

Simulacion 04:
    Estado inicial: (0, 0)                  Parametros: (1, 0.5, 1.19, 0.666667)
    Factores temporales (0.0001 0.1 5000 10000) T = 9.42478 s
    Abriendo ficheros outEstados_04.txt y outPoincare_04.txt

Simulacion 05:
    Estado inicial: (0, 0)                  Parametros: (1, 0.5, 1.3, 0.666667)
    Factores temporales (0.0001 0.002 5000 25000) T = 9.42478 s
    Abriendo ficheros outEstados_05.txt y outPoincare_05.txt

Simulacion 06:
    Estado inicial: (0, 0)                  Parametros: (1, 0.5, 1.46, 0.666667)
    Factores temporales (0.0001 0.002 5000 25000) T = 9.42478 s
    Abriendo ficheros outEstados_06.txt y outPoincare_06.txt
```

El contenido del fichero `resumen.txt`, es:

<i>id</i>	<i>alpha</i>	<i>beta</i>	<i>Gamma</i>	<i>omega</i>	<i>theta0</i>	<i>w0</i>	<i>n</i>	<i>Distancia</i>
0	39,4784	0	0	0	0,0001	0,003	1	$1,91166e - 017$
1	39,4784	0	0	0	2	6,77457	1	$4,04769e - 010$
2	1	0,5	0,9	0,666667	0	0	1	$5,29407e - 009$
3	1	0,5	1,07	0,666667	0	0	2	$1,03359e - 008$
4	1	0,5	1,19	0,666667	0	0	5000	0,253048
5	1	0,5	1,3	0,666667	0	0	1	$1,64305e - 009$
6	1	0,5	1,46	0,666667	0	0	4	$1,13972e - 008$

Los contenidos de los ficheros `outPoincare_00.txt` y `outPoincare_01.txt` son, respectivamente

```
t  theta  w
1  0.0001 0.003
```

y

```
t  theta  w
3  2    6.77457
```

Los contenidos de los ficheros `outEstados_00.txt` y `outEstados_01.txt` son, respectivamente:

```
t  theta  w
0  0.0001 0.003
0.02  0.000159054 0.00289759
0.04  0.000215599 0.00274949
0.06  0.000268744 0.00255803
0.08  0.000317651 0.00232623
0.1  0.000361548 0.00205773
. . .
1  0.0001 0.003
```

```
t  theta  w
0  2    6.77457
0.06  2.34627 4.84546
0.12  2.59095 3.38619
0.18  2.76079 2.33487
0.24  2.87731 1.59278
0.3  2.95631 1.07097
. . .
3  2    6.77457
```

Los dos primeros ejemplares corresponden al caso, ya estudiado, de un péndulo sin fricción ni aporte de energía, con  $\alpha = 4\pi^2$ . Tal como era de esperar,  $n = 1$ : la dinámica es periódica con periodo  $T$ .

Analicemos los casos 2 al 6, estos ya con fricción y fuerza externa periódica.

En todos ellos,  $\theta_0 = 0$  rad,  $\dot{\theta}_0 = 0$  rad/s,  $\alpha = 1s^{-2}$ ,  $\beta = 0,5s^{-1}$ ,  $\omega_D = 2/3s^{-1}$ : sólo cambia el valor de  $\Gamma$ . El contenido de los ficheros de salida se muestra gráficamente en las Figuras 4.1 a 4.5. Para los valores  $\Gamma = 0.9, 1.07, 1.3, 1.46$  (expresado en  $s^{-2}$ ) observamos

dinámicas periódicas, con periodos iguales a  $T$ ,  $2T$ ,  $T$  (de nuevo) y  $4T$ , donde  $T = 2\pi/\omega_D$  es el periodo del término forzante. La periodicidad se aprecia claramente en las secciones de Poincaré (con uno, dos, uno y cuatro puntos, respectivamente). Los atractores (las órbitas a las que acaba convergiendo la dinámica del péndulo) son ciclos límite.

Para  $\Gamma = 1,19s^{-2}$  la dinámica es caótica, con un atractor extraño.

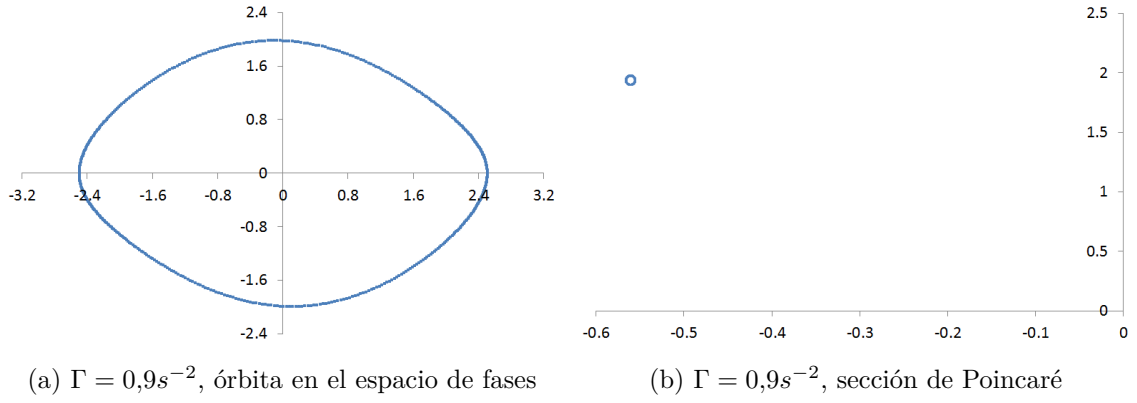


Figura 4.1: Dinámica en el espacio de fases (izquierda) y sección de Poincaré (derecha).  $\Gamma = 0,9s^{-2}$ ,  $\alpha = 1s^{-2}$ ,  $\beta = 0,5s^{-1}$ ,  $\omega = 2/3s^{-2}$ . El péndulo describe una órbita periódica en el espacio de fases cuyo periodo es  $T = 2\pi/\omega$ ; por tanto, la sección de Poincaré muestra un único punto.

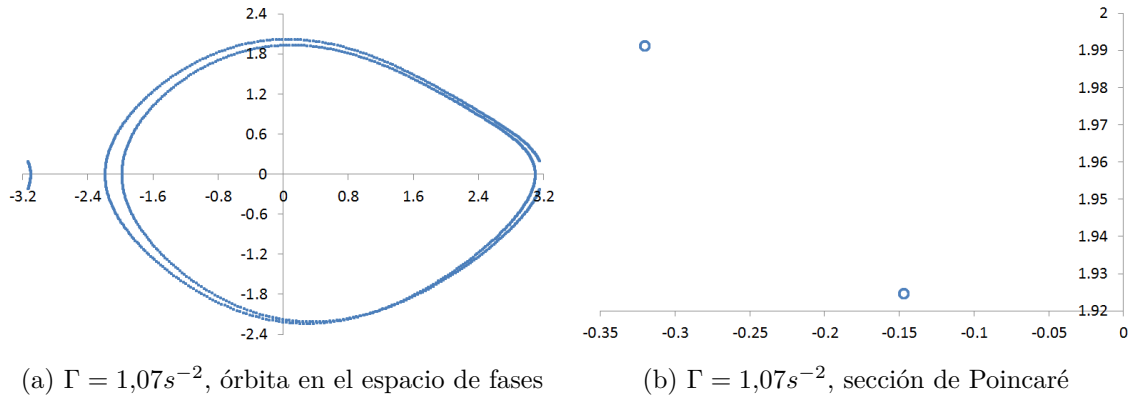


Figura 4.2: Dinámica en el espacio de fases (izquierda) y sección de Poincaré (derecha).  $\Gamma = 1,07s^{-2}$ ,  $\alpha = 1s^{-2}$ ,  $\beta = 0,5s^{-1}$ ,  $\omega = 2/3s^{-2}$ . El péndulo describe una órbita periódica en el espacio de fases cuyo periodo es el doble del del término forzante; por tanto, la sección de Poincaré muestra dos puntos.



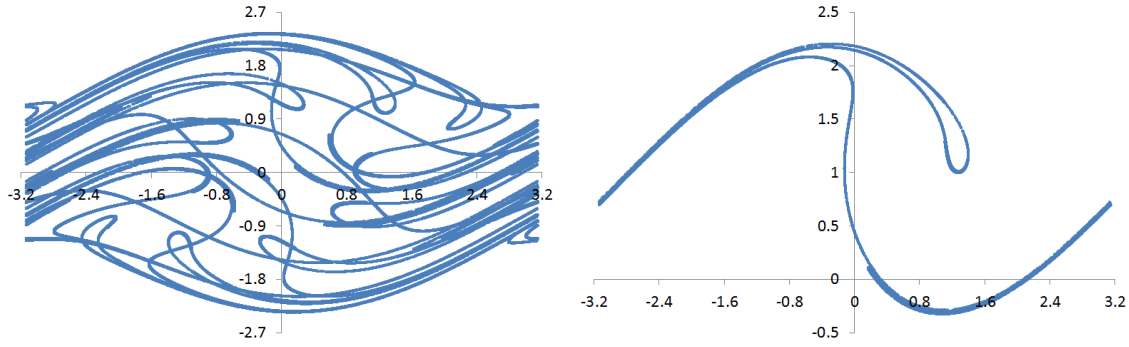
(a)  $\Gamma = 1,19s^{-2}$ , órbita en el espacio de fases(b)  $\Gamma = 1,19s^{-2}$ , sección de Poincaré

Figura 4.3: Dinámica en el espacio de fases (izquierda) y sección de Poincaré (derecha).  $\Gamma = 1,19s^{-2}$ ,  $\alpha = 1s^{-2}$ ,  $\beta = 0,5s^{-1}$ ,  $\omega = 2/3s^{-2}$ . El péndulo describe una órbita caótica, con un atractor extraño.

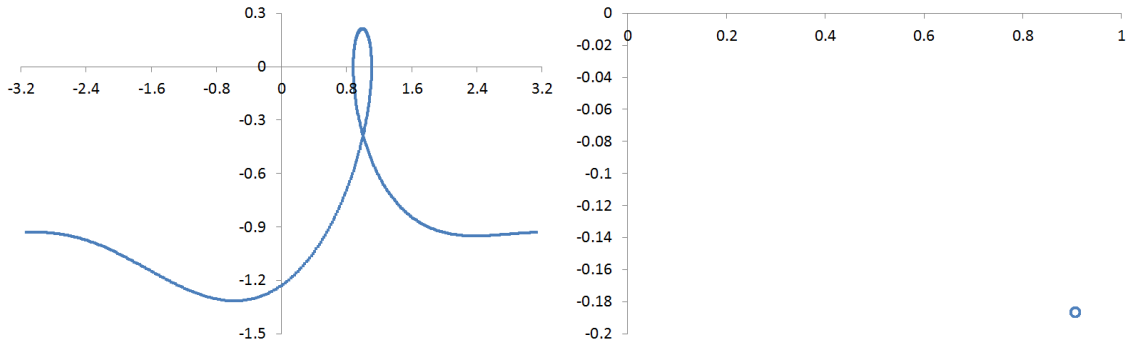
(a)  $\Gamma = 1,3s^{-2}$ , órbita en el espacio de fases(b)  $\Gamma = 1,3s^{-2}$ , sección de Poincaré

Figura 4.4: Dinámica en el espacio de fases (izquierda) y sección de Poincaré (derecha).  $\Gamma = 1,3s^{-2}$ ,  $\alpha = 1s^{-2}$ ,  $\beta = 0,5s^{-1}$ ,  $\omega = 2/3s^{-2}$ . El péndulo describe una órbita periódica en el espacio de fases cuyo periodo vuelve a ser el del término forzante; por tanto, la sección de Poincaré muestra un único punto.

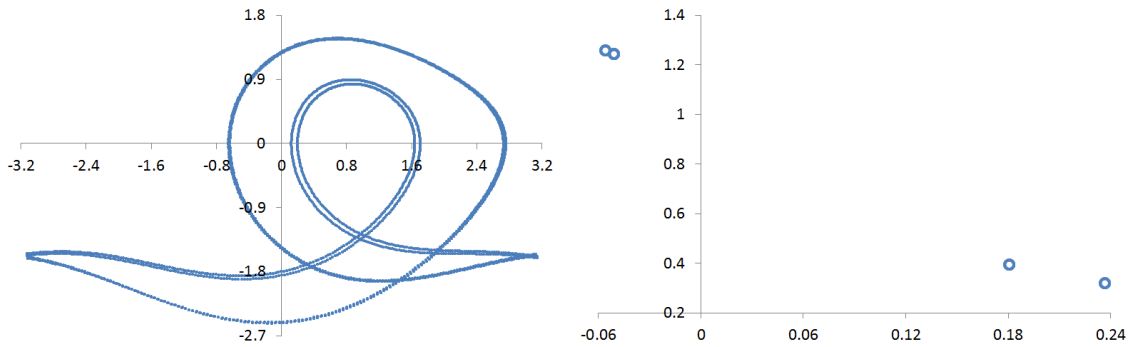
(a)  $\Gamma = 1,46s^{-2}$ , órbita en el espacio de fases(b)  $\Gamma = 1,46s^{-2}$ , sección de Poincaré

Figura 4.5: Dinámica en el espacio de fases (izquierda) y sección de Poincaré (derecha).  $\Gamma = 1,46s^{-2}$ ,  $\alpha = 1s^{-2}$ ,  $\beta = 0,5s^{-1}$ ,  $\omega = 2/3s^{-2}$ . El péndulo describe una órbita periódica en el espacio de fases cuyo periodo es cuatro veces el del término forzante; por tanto, la sección de Poincaré muestra cuatro puntos.

