

# Презентация по лабораторной работе №

---

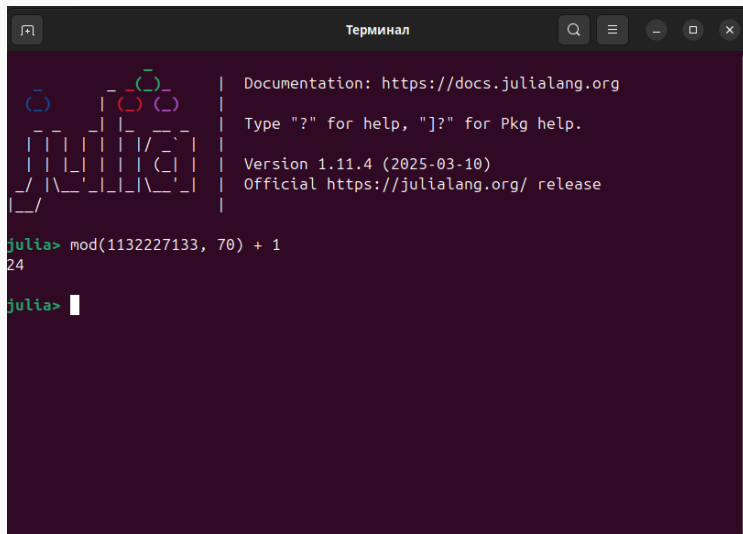
Амуничников Антон

Российский университет дружбы народов, Москва, Россия

- Амуничников Антон Игоревич
- 1132227133
- уч. группа: НПИбд-01-22
- Факультет физико-математических и естественных наук
- Российский университет дружбы народов

Построить математическую модель гармонического осциллятора.

## Определение варианта



The image shows a terminal window titled "Терминал" (Terminal). The window has a dark background with a light-colored border. The terminal output is as follows:

```
Documentation: https://docs.julialang.org
Type "?" for help, "]"? for Pkg help.
Version 1.11.4 (2025-03-10)
Official https://julialang.org/ release

julia> mod(1132227133, 70) + 1
24

julia> 
```

Рис. 1: Определение варианта

Уравнение свободных колебаний гармонического осциллятора имеет следующий вид:

$$\ddot{x} + 2\gamma\dot{x} + \omega_0^2 x = 0, \quad (1)$$

Модель колебаний гармонического  
осциллятора без затуханий и без  
действий внешней силы

---

$$\ddot{x} + 9x = 0$$

На интервале  $t \in [0; 49]$  (шаг 0.05) с начальными условиями  $x_0 = -0.5, y_0 = 1$ .

```
# Используемые библиотеки
using DifferentialEquations, Plots;

# Начальные условия
tspan = (0, 49)
u0 = [-0.5, 1]
p1 = [0, 9]

# Задание функции
function f1(u, p, t)
    x, y = u
    g, w = p
    dx = y
    dy = -g .*y - w^2 .*x
    return [dx, dy]
end
```



*# Постановка проблемы и ее решение*

```
problem1 = ODEProblem(f1, u0, tspan, p1)
```

```
sol1 = solve(problem1, saveat=0.05)
```

```
plot(sol1, title = "Модель гармонического осциллятора без затуханий",  
      label = ["x" "y"], xaxis="t")
```

```
plot(sol1, idxs=(1, 2), title = "Фазовый портрет",  
      label = "зависимость x от y", xaxis="x", yaxis="y")
```

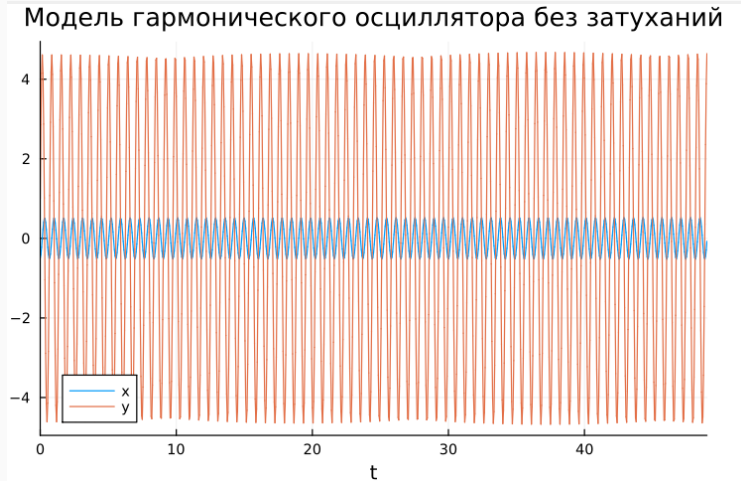


Рис. 2: Колебания гармонического осциллятора для первого случая на Julia

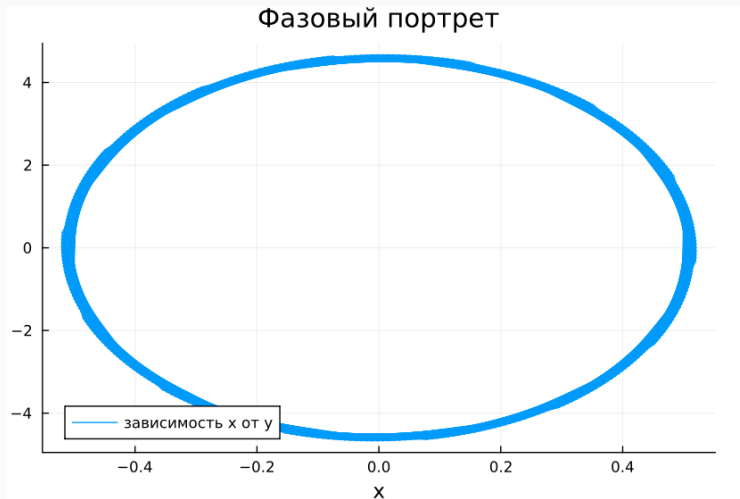


Рис. 3: Фазовый портрет колебаний гармонического осциллятора для первого случая на Julia

```
model lab4_1
  parameter Real g = 0;
  parameter Real w = 9;
  parameter Real x0 = -0.5;
  parameter Real y0 = 1;
  Real x(start=x0);
  Real y(start=y0);
equation
  der(x) = y;
  der(y) = -g .* y - w^2 .* x;
end lab4_1;
```

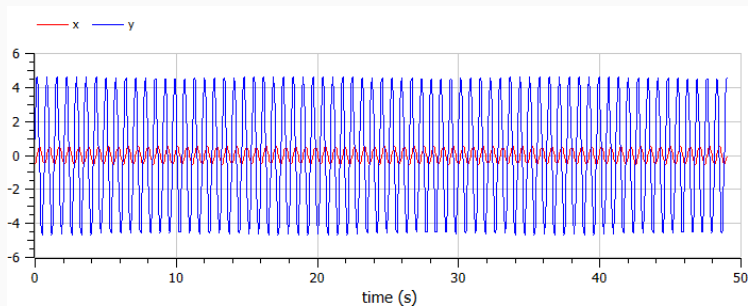


Рис. 4: Колебания гармонического осциллятора для первого случая на OpenModelica

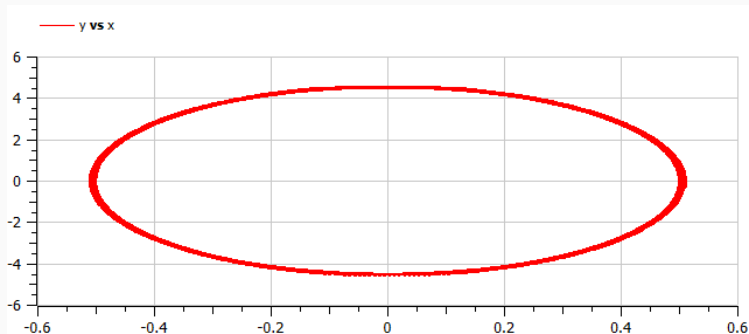


Рис. 5: Фазовый портрет колебаний гармонического осциллятора для первого случая на OpenModelica

## Модель колебаний гармонического осциллятора с затуханием и без действий внешней силы

---

$$\ddot{x} + \dot{x} + 4.9x = 0$$

На интервале  $t \in [0; 49]$  (шаг 0.05) с начальными условиями  $x_0 = -0.5, y_0 = 1$ .



*# Начальные условия*

```
p2 = [1, 4.9]
```

*# Постановка проблемы и ее решение*

```
problem2 = ODEProblem(f1, u0, tspan, p2)
```

```
sol2 = solve(problem2, saveat=0.05)
```

```
plot(sol2, title = "Модель гармонического осциллятора с затуханиями",  
      label = ["x" "y"], xaxis="t")
```

```
plot(sol2, idxs=(1, 2), title = "Фазовый портрет",  
      label = "зависимость x от y", xaxis="x", yaxis="y")
```

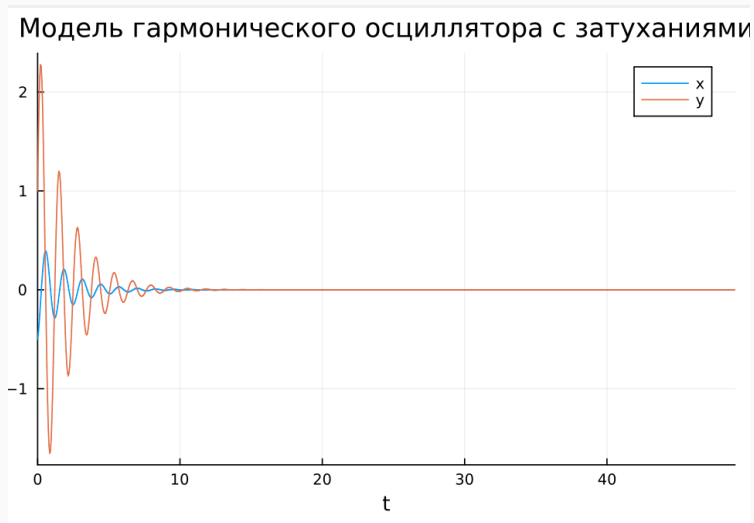


Рис. 6: Колебания гармонического осциллятора для второго случая на Julia

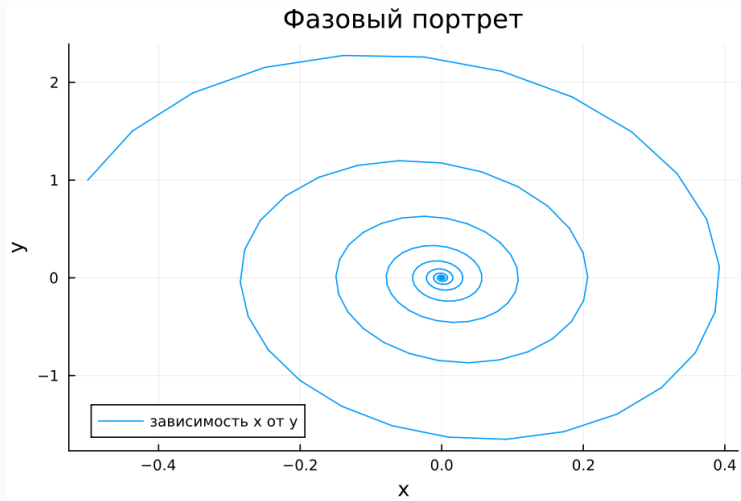


Рис. 7: Фазовый портрет колебаний гармонического осциллятора для второго случая на Julia

```
model lab4_2
  parameter Real g = 1;
  parameter Real w = 4.9;
  parameter Real x0 = -0.5;
  parameter Real y0 = 1;
  Real x(start=x0);
  Real y(start=y0);
equation
  der(x) = y;
  der(y) = -g .* y - w^2 .* x;
end lab4_2;
```

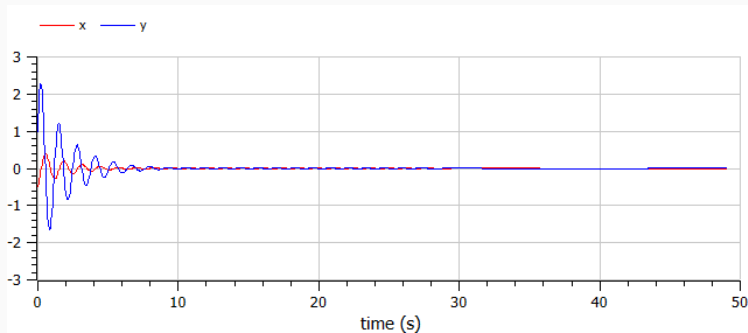


Рис. 8: Колебания гармонического осциллятора для второго случая на OpenModelica

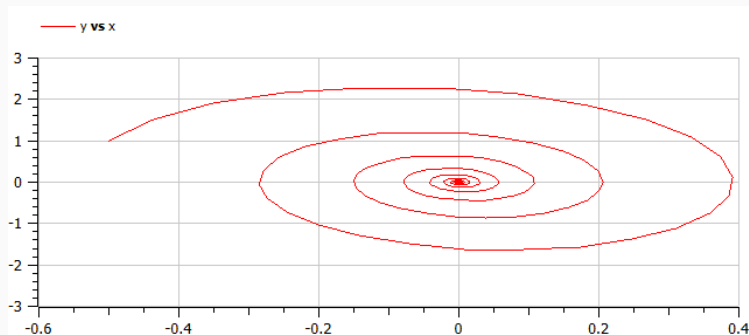


Рис. 9: Фазовый портрет колебаний гармонического осциллятора для второго случая на OpenModelica

## Модель колебаний гармонического осциллятора с затуханием и под действием внешней силы

---



$$\ddot{x} + \dot{x} + 5.9x = 9.9\sin(t)$$

На интервале  $t \in [0; 49]$  (шаг 0.05) с начальными условиями  $x_0 = -0.5, y_0 = 1$ .

*# Начальные условия*

p3 = [1, 5.9]

*# Функция, описывающая внешние силы, действующие на осциллятор*

f(t) = 9.9\*sin(t)

*# Задание функции*

**function** f2(u, p, t)

    x, y = u

    g, w = p

    dx = y

    dy = -g .\*y - w^2 .\*x .+f(t)

**return** [dx, dy]

**end**

```
# Постановка проблемы и ее решение
problem3 = ODEProblem(f2, u0, tspan, p3)
sol3 = solve(problem3, Tsit5(), saveat = 0.05)

plot(sol3, title = "Модель гарм. осц. с затуханиями под действием вн. силы",
      label = ["x" "y"], xaxis="t")

plot(sol3, idxs=(1,2), title = "Фазовый портрет",
      label = "зависимость x от y", xaxis="x", yaxis="y")
```

Модель гарм. осц. с затуханиями под действием вн. си

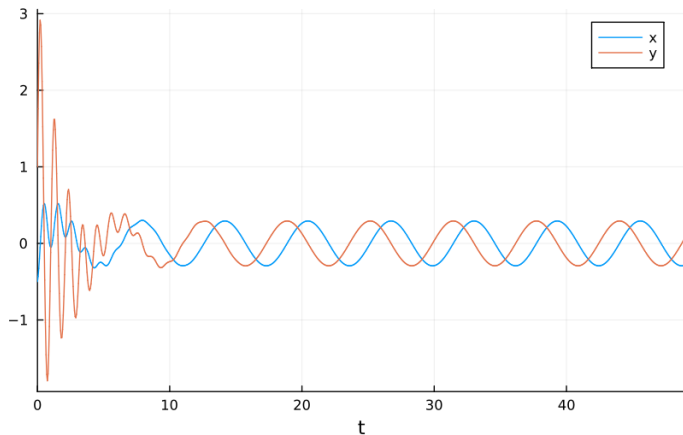


Рис. 10: Колебания гармонического осциллятора для третьего случая на Julia

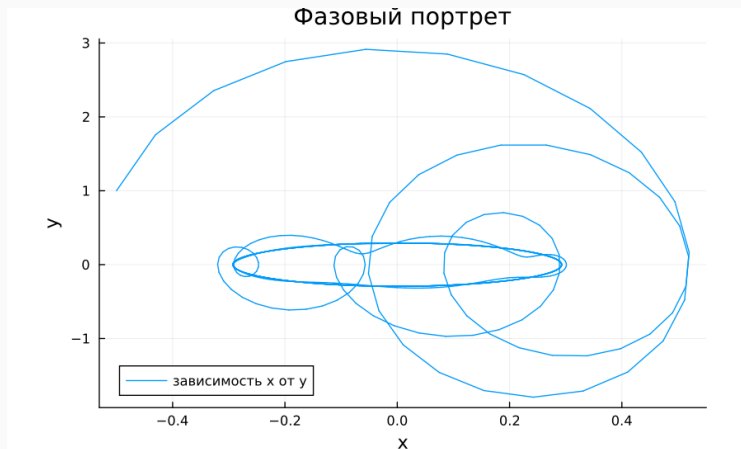


Рис. 11: Фазовый портрет колебаний гармонического осциллятора для третьего случая на Julia

```
model lab4_3
  parameter Real g = 1;
  parameter Real w = 5.9;
  parameter Real x0 = -0.5;
  parameter Real y0 = 1;
  Real x(start=x0);
  Real y(start=y0);
equation
  der(x) = y;
  der(y) = -g .*y - w^2 .*x + 9.9*sin(time);
end lab4_3;
```

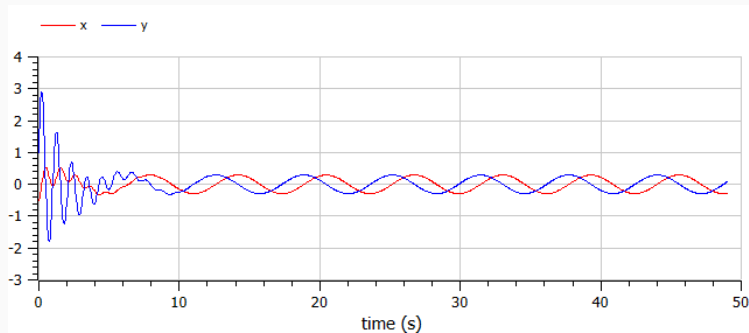


Рис. 12: Колебания гармонического осциллятора для третьего случая на OpenModelica

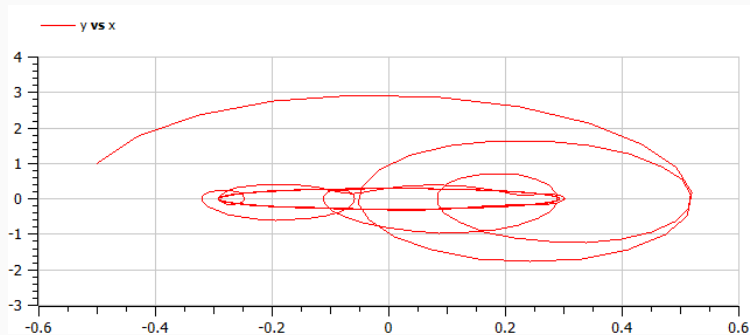


Рис. 13: Фазовый портрет колебаний гармонического осциллятора для третьего случая на OpenModelica



Построена математическая модель гармонического осциллятора и проведен анализ.