



# Architettura degli elaboratori

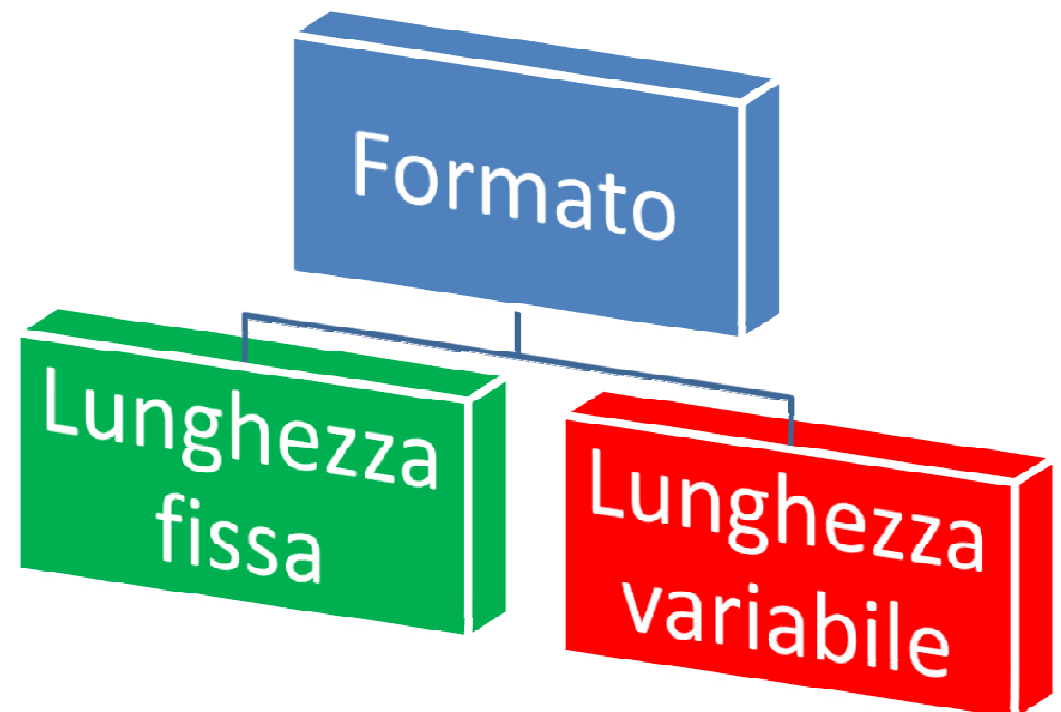
## Istruzioni

*Dott. Franco Liberati*

# ISTRUZIONI

## Generalità

- ❑ Le istruzioni sono stringhe binarie che indicano al calcolatore elettronico operazioni da svolgere
- ❑ I bit di una istruzione sono suddivisi in sottostringhe denominate **campi**
- ❑ La suddivisione in campi individua il **formato dell'istruzione**





# ISTRUZIONI

## Generalità: campi

❑ I campi principali sono:

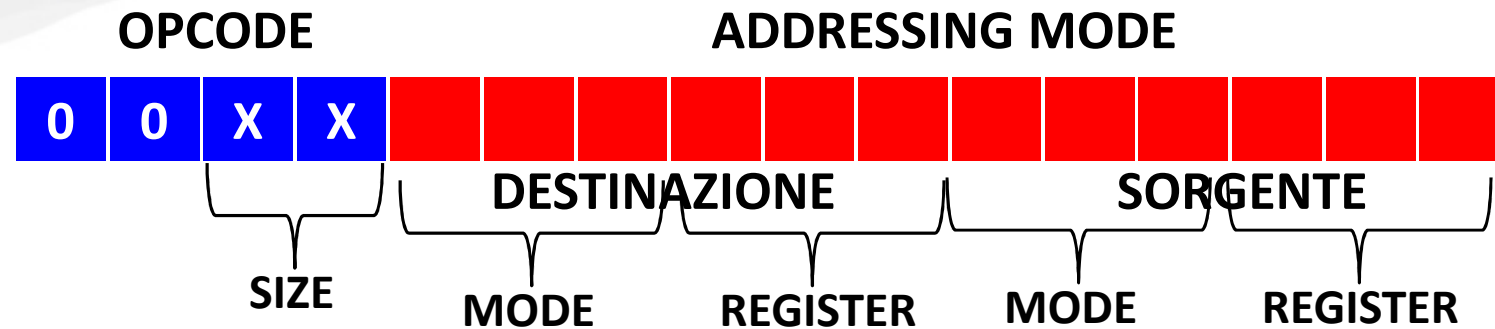
- ❖ il **Codice Operativo** (o OPCODE), che specifica il tipo di operazione da eseguire (addizione, trasferimento dati, salto,...)
- ❖ Il **Modo di Indirizzamento** (o ADDRESSING MODE), che indica il dato (operando o indirizzo) su cui devono essere effettuate le operazioni indicate dal codice operativo

Codice operativo (OPCODE)	Modo di indirizzamento (ADDRESSING MODE)
LI	\$t0,133
#Mette in \$t0 il valore 133	
ADD	\$t0,\$t1,\$t2
#Somma gli operandi in \$t1 e \$t2 e pone il risultato in \$t0	
MOVE	\$t0,\$t1
#Sposta il contenuto di \$t1 in \$t0 (sovrascrive \$t0)	
LW	\$t0,(\$a0)
#Sposta in \$t0 il contenuto memorizzato nell'indirizzo #riportato in \$a0	
LH	\$t0,4-(\$a2)
#Sposta in \$t0 i primi sedici bit del contenuto memorizzato #nell'indirizzo riportato in \$a2 decrementato di 4	
J	pippo
#Salta all'indirizzo rappresentato dall'etichetta pippo	

# ISTRUZIONI

## Esempio: istruzione spostamento Motorola 68000

**MOVE** <ea> <ea> #Sposta un dato da una sorgente ad una destinazione



### SIZE

01: operazione svolta interessando 8bit  
11: operazione svolta interessando 16bit  
10: operazione svolta interessando 32bit

### MODE

000: registro Dn  
010: locazione di memoria il cui indirizzo  
è nel registro indirizzi An

...

**MOVE.L** D1,D0

0010 000 001 000 000

**MOVE.W** D3,(A2)

0011 000 011 010 010

# ISTRUZIONI

## Generalità: indirizzo effettivo

- Il modo di indirizzamento può fare riferimento ad un operando contenuto nella stessa istruzione (come avviene nell'indirizzamento immediato) o, come spesso accade, si ha un **indirizzo effettivo**
- Un indirizzo effettivo è una locazione di memoria oppure è una etichetta che specifica un registro
- La locazione di memoria può fare riferimento ad una parte del programma (ad esempio con le istruzioni di salto) oppure ad un'area in cui è presente un dato (impiegato da una istruzione di trasferimento, che sposta un operando dalla memoria ad un registro)

Indirizzo	Etichetta	Istruzione
000		lb \$t0, <b>n</b>
004		lb \$t1, <b>k</b>
008		li \$t2,0
012		li \$t3,1
016		li \$t4,1
020	<b>ciclo:</b>	bgt \$t4,\$t0, <b>fine_ciclo</b>
024		mul \$t3,\$t3,\$t1
028		add \$t2,\$t2,\$t3
032		addi \$t4,\$t4, 1
036		j <b>ciclo</b>
040	<b>fine_ciclo:</b>	
044		sw \$t2, <b>somma</b>
300		n: byte 23
304		k:byte 12
308		somma: .word 0

**Indirizzo effettivo**  
(locazione memoria dati)

**Indirizzo effettivo**  
(locazione memoria  
istruzioni)

**Indirizzo effettivo**  
(registro nella Control Unit)



# ISTRUZIONI

## Generalità: lunghezza dell'istruzione

- ❑ Le istruzioni possono avere **lunghezza fissa** o **lunghezza variabile**
- ❑ Il **formato a lunghezza fissa** prevede un insieme di istruzioni (*instruction set*) con una dimensione predefinita (una sottoclasse di questa sono le **istruzioni a referenziamento implicito**)
- ❑ In alternativa, una istruzione può avere una **lunghezza variabile**. In base al tipo di istruzione e agli operandi coinvolti cambia la dimensione
  - ❑ Un istruzione a lunghezza variabile ha i **bit in eccesso** - cioè non rappresentabili nella parola - ospitati nella parola successiva (richiede più accessi in memoria)

Codice operativo  
(OPCODE)

Modo indirizzamento  
(ADDRESSING MODE)

### ISTRUZIONE MIPS

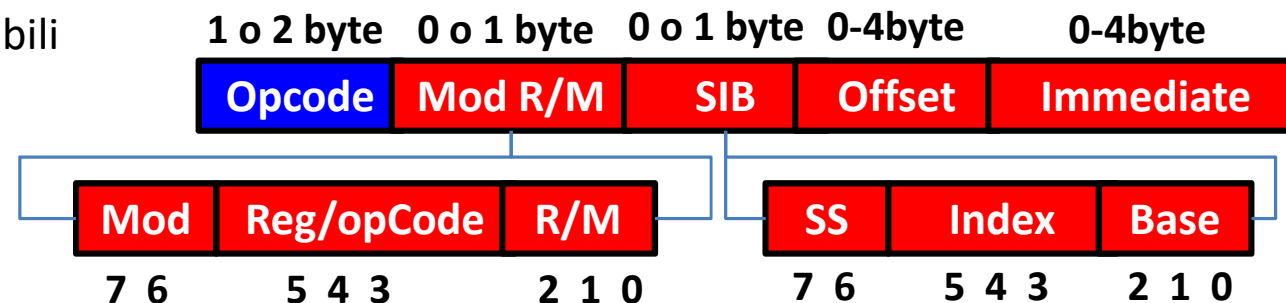


Codice operativo  
(OPCODE)

Modo indirizzamento  
(ADDRESSING MODE)

Parte restante del Modo di indirizzamento

### ISTRUZIONE INTEL X86



# ISTRUZIONI

## Generalità: lunghezza dell'istruzione (fissa – MIPS)

- Il MIPS ha un **formato a lunghezza fissa a 32 bit** (anche detto **ISA ortogonale**) in cui l'OPCODE è costituito da 6bit e l'ADDRESSING MODE da 24bit

In questa architettura, qualora si faccia riferimento a un indirizzo o ad un operando che richieda più di 16bit, l'istruzione (che in realtà è una pseudo istruzione) è suddivisa in due istruzioni elementari che consentono il riempimento dell'operando/indirizzo in un registro



**li \$t0,3000000000**

10110010 11010000 01011110 00000000

B2

50

5E

00

Diventa

**lui \$at, B250**

*In \$at*

10110010 11010000 00000000 00000000

**ori \$t0,\$at,5E00**

*In \$t0*

10110010 11010000 01011110 00000000



# ISTRUZIONI

## Generalità: lunghezza dell'istruzione (variabile– x86)

I **Processori intel x86** hanno un formato a **lunghezza variabile da 8bit a 64bit** in cui l'OPCODE è costituito da 8bit o 16bit e l'ADDRESSING MODE varia da 0bit a 48bit

I primi 6-14bit dell'OPCODE discriminano il tipo di istruzione. L'ultimo bit, **s**, dell'OPCODE indica la grandezza degli operandi (se si tratta di un registro, o di un indirizzo a 16 o 32bit) mentre il penultimo bit, **d**, specifica se il risultato va messo in un registro o in una locazione di memoria

### OPCODE ADD

000000ds

Somma con scrittura del risultato in una locazione di memoria il cui indirizzo **al** è a 32bit

0000000s

**add [ebx], al**

Somma con scrittura del risultato in un registro ad uso generale

0000001s

**add al, [ebx]**

Somma tra registri con scrittura del risultato in una locazione di memoria il cui indirizzo è a 32bit

00000000

**add [ebx], al cioè  $al \leftarrow ebx + ebx$**

Somma tra un registro e un operando a 32bit con scrittura del risultato in un registro ad uso generale

00000011

**add <const32>, [ebx] cioè  $ebx \leftarrow ebx + \text{const32}$**





# ISTRUZIONI

## Linguaggio macchina

- ❑ Le istruzioni sono eseguite quando sono scritte in **linguaggio macchina** (nei primi elaboratori esisteva solo questo tipo di linguaggio)

Linguaggio assemblativo:

J ciclo

Assemblaggio:

J 68786

Linguaggio Macchina (MIPS):

000010 00000000010000110010100000



# **Architettura degli elaboratori**

Linguaggio assemblativo

# LINGUAGGIO ASSEMBLATIVO

## Sintassi

- ❑ Il programmatore ricorre ad una rappresentazione simbolica delle istruzioni, utilizzando codici mnemonici che possono essere interpretati in maniera più comoda rispetto alle sequenze binarie: **istruzioni assembly**
- ❑ La **sintassi** di una istruzione assembly è costituita da:
  - ❑ Un **indirizzo**, dove risiede l'istruzione in memoria (spesso omissa, perché impostato dall'assemblatore)
  - ❑ Una **etichetta** (opzionale): utile per individuare l'indirizzo dell'istruzione a cui bisogna saltare
  - ❑ Una **direttiva** (opzionale): informazioni utili all'assemblatore (riservare locazioni di memoria dove stipare i dati, inizio del programma, definizione di MACRO,...)
  - ❑ Una **istruzione**:
    - ❑ un **codice mnemonico**, che descrive l'istruzione con pochi, ma significativi, caratteri
    - ❑ Il **modo di indirizzamento**, cioè i dati su cui operare o il luogo dove essi risiedono
  - ❑ i **commenti**, indispensabili per la comprensione del codice

**etichetta:**      **direttiva/istruzione**[opcode,addressing mode]      **# commento**

64

CICLO:

ADD

\$t0,\$t1\$t2

#Esegue \$t0=t1 + t2

# LINGUAGGIO ASSEMBLATIVO

## Set delle istruzioni

❑ L'insieme delle istruzioni assembly (*instruction set assembly* ISA ) definiscono un **linguaggio assembly** (*assembly o assembly language*)

### ISA MIPS (alcune istruzioni)

Add	add \$d,\$s,\$t	\$d = \$s + \$t
Add unsigned	addu \$d,\$s,\$t	\$d = \$s + \$t
Subtract	sub \$d,\$s,\$t	\$d = \$s - \$t
Subtract unsigned	subu \$d,\$s,\$t	\$d = \$s - \$t
Add immediate	addi \$t,\$s,C	\$t = \$s + C (signed)
Add immediate unsigned	addiu \$t,\$s,C	\$t = \$s + C (unsigned)
Multiply	mult \$x,\$y	LO = ((\$x * \$y) << 32) >> 32; HI = (\$x * \$y) >> 32;
Divide	div \$x, \$y	LO = \$x / \$y HI = \$x % \$y
Divide unsigned	divu \$x, \$y	LO = \$x / \$y HI = \$x % \$y

#### Trasferimento dati

Load double word	ld \$x,C(\$y)
Load word	lw \$x,C(\$y)
Load halfword	lh \$x,C(\$y)
Load halfword unsigned	lhu \$x,CONST(\$y)
Load byte	lb \$x,C(\$y)
Load byte unsigned	lbu \$x,C(\$y)
Store double word	sd \$x,C(\$y)
Store word	sw \$x,C(\$y)
Store halfword	sh \$x,C(\$y)
Store byte	sb \$x,C(\$y)
Load upper immediate	lui \$x,C
Move from high	mfhi \$x
Move from low	mflo \$x
Move from Coprocessor Z	mfcZ \$x, \$y
Move to Coprocessor Z	mtcZ \$x, \$y

#### Logiche

And	and \$d,\$s,\$t
And immediate	andi \$t,\$s,C
Or	or \$x,\$y,\$z
Or immediate	ori \$x,\$y,C
Exclusive or	xor \$x,\$y,\$z
Nor	nor \$x,\$y,\$z
Set on less than	slt \$x,\$y,\$z
Set on less than immediate	slti \$x,\$y,C
Shift left logical	sll \$x,\$y,C
Shift right logical	srl \$x,\$y,C
Shift right arithmetic	sra \$x,\$y,C
Branch on equal	beq \$s,\$t,C
Branch on not equal	bne \$x,\$y,C
Jump	j C
Jump register	jr \$x
Jump and link	jal C



# LINGUAGGUO ASSEMBLATIVO

## Pseudoistruzioni

- ❑ Il legame che intercorre tra una istruzione macchina e una istruzione assembly è di **uno a uno**, nel senso che ad ogni istruzione macchina corrisponde una ed una sola istruzione assembly
- ❑ Per comodità molti linguaggi assembly utilizzano delle **pseudoistruzioni** ovvero delle istruzioni che sono composte da una o più istruzione assembly elementare

### ESEMPIO DI PSEUDO ISTRUZIONE IN MIPS

LW \$t0,x

LW \$t1,y

**BGT \$t0,\$t1, SALTO**

#Se è vero che \$t0>\$t1 vai all'etichetta SALTO

SW \$t0,z

SALTO:

...

**SLT \$1,\$9,\$8**

#set del registro \$1 (\$at) ad 1 se \$t0>\$t1

**BNE \$1,\$0,0x001002**

#se AT!=0 salta alla locazione di memoria 0x001002



# LINGUAGGIO ASSEMBLATIVO

## Definizione ed uso di Macro

- ❑ Un linguaggio assembly consente di definire delle **macro**: una macro sostituisce una serie di istruzioni
- ❑ La macro va prima definita (le si associa un identificatore) e poi va richiamata nel programma

### ESEMPIO DI MACRO IN MIPS

```
.macro end  
    li $v0,10  
    syscall  
.end_macro
```

```
.text  
.globl main
```

```
main:  
    ...  
end
```

In fase di pre-assemblamento si sostituisce end con le istruzioni predefinite

```
.text  
.globl main
```

```
main:  
    ...  
    li $v0,10  
    syscall
```





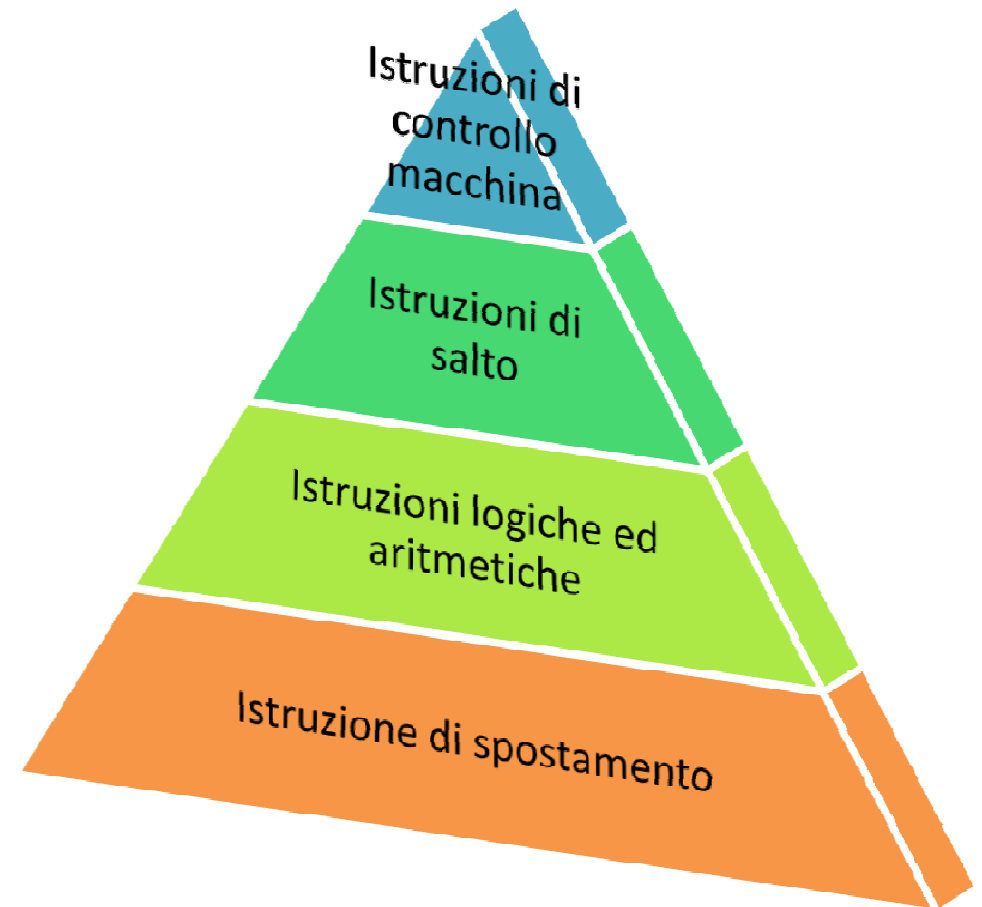
# Architettura degli elaboratori

Classi di istruzioni

# ARGOMENTI DELLA LEZIONE

## □ Classi di Istruzione

- ❖ Istruzione di spostamento dati
- ❖ Istruzioni logiche ed aritmetiche
- ❖ Istruzioni di salto:
  - condizionato
  - non condizionato
  - a funzione (o a subroutine)
  - trap
- ❖ Istruzione di controllo della macchina





# Architettura degli elaboratori

*Istruzione di spostamento*



# ISTRUZIONI DI SPOSTAMENTO

☐ Le istruzioni per lo spostamento dei dati servono a trasferire (ovvero copiare) un dato da una sorgente ad una destinazione e cioè da:

- ☐ memoria a registro
- ☐ registro a memoria
- ☐ registro a registro
- ☐ memoria a memoria

Codice Mnemonic	Sorgente	Destinazione
--------------------	----------	--------------



# ISTRUZIONI DI SPOSTAMENTO

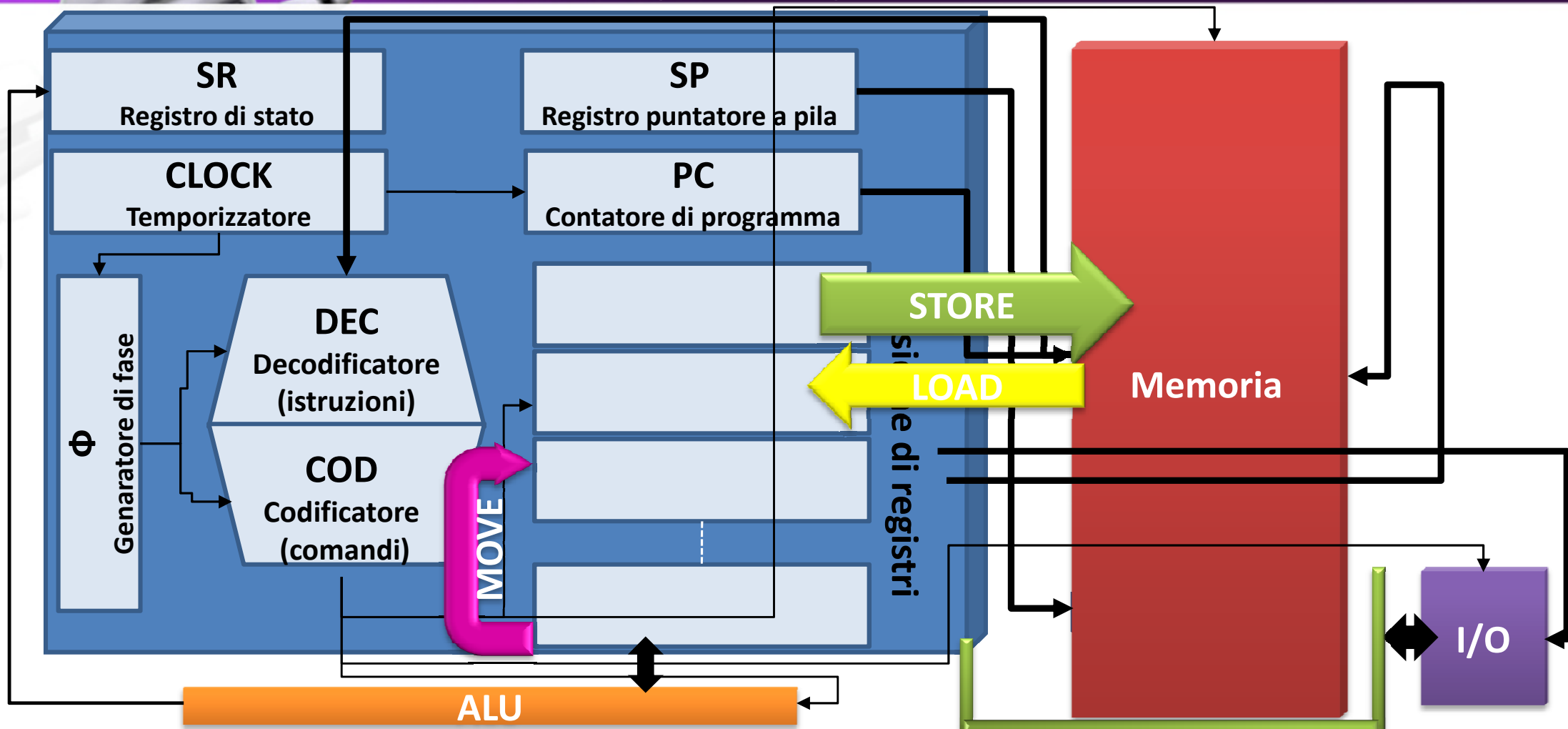
- ❑ Le istruzioni di spostamento possono interessare la CPU e la Memoria (LOAD, STORE, PUSH e POP) o solamente i registri nella CPU (MOVE)
- ❑ Il contenuto della destinazione è sovrascritto da quello della sorgente

CODICE	OPERANDI	Commento
LOAD	<Sorgente>, <Destinazione>	Legge l'operando dalla sorgente (una locazione di memoria) e lo copia nella destinazione (tipicamente un registro)
STORE	<Sorgente>, <Destinazione>	Legge l'operando dalla sorgente (tipicamente un registro) e lo copia nella destinazione (una locazione di memoria esplicitata)
MOVE	<Sorgente>, <Destinazione>	Sposta il contenuto di un registro Sorgente ad un registro Destinazione
PUSH	<Sorgente>	Sposta un operando da una Sorgente (un registro o una locazione in memoria) in cima allo stack/pila Equivale a STORE sorg, -(\$SP)
POP	<Destinazione>	Sposta un operando dalla cima dello stack/pila in una Destinazione (un registro o una locazione in memoria) Equivale a LOAD (\$SP)+, dest



# ISTRUZIONI SPOSTAMENTO

Load/Store/Move







# ISTRUZIONI DI SPOSTAMENTO

Esempio: scambio di informazioni da due locazioni di memoria

	operando1	operando2	R0	R1	R2
.DATA					
operando1: WORD 56	56				
operando2: WORD 100	56	100			
.TEXT					
<b>LOAD.W</b> R0, operando1	56	100	56		
<b>LOAD.W</b> R1, operando2	56	100	56	100	
<b>MOVE</b> R2,R0	56	100	56	100	56
<b>MOVE</b> R0,R1	56	100	100	100	56
<b>MOVE</b> R1,R2	56	100	100	56	56
<b>STORE.W</b> R0, operando1	100	100	100	56	56
<b>STORE.W</b> R1, operando2	100	56	100	56	56
.END					



# Architettura degli elaboratori

*Istruzione logiche-aritmetiche*



# ISTRUZIONI LOGICHE-ARITMETICHE

## Generalità

- ☐ Le **istruzioni aritmetiche** consentono di effettuare le operazioni su numeri interi binari rappresentati in complemento a due
- ☐ In alcuni casi le ALU possono svolgere operazioni anche con numeri in virgola mobile, spesso queste operazioni sono demandate ad una unità di calcolo – il coprocessore matematico - che è visto come un dispositivo di I/O

# ISTRUZIONI LOGICHE-ARITMETICHE

## Istruzioni aritmetiche

- ❑ Le **istruzioni aritmetiche** di base offerte dalla ALU sono il complemento, la comparazione e l'addizione; le funzioni come la moltiplicazione o divisione e la sottrazione possono essere ricavate sfruttando algoritmi che impiegano le operazioni elementari sopra citate
- ❑ Le istruzioni aritmetiche sono eseguite dall'ALU la quale produce due linee di uscita:
  - ❖ il risultato dell'operazione;
  - ❖ il vettore di bit *flags* ( anche CC o *condition code*) che è implicitamente caricato nello Status Register

CODICE	OPERANDI	Commento
ADD	<Destinazione><Sorgente><Sorgente>	Legge gli operandi dalla sorgente (memoria/registri), effettua la somma ed il risultato è trasferito nella destinazione (tipicamente un registro).
CMP	<Destinazione><Sorgente><Sorgente>	Legge gli operandi dalla sorgente (memoria/registri), effettua la comparazione ed il risultato è trasferito nella destinazione (tipicamente un registro)
NEG	<Destinazione><Sorgente>	Legge l'operando dalla sorgente (memoria/registro), effettua la negazione ed il risultato è trasferito nella destinazione (tipicamente un registro)
MUL	Registro, <Sorgente>, <Sorgente>	Legge gli operandi (moltiplicando e moltiplicatore) dalla sorgente (memoria/registri) ed effettua la moltiplicazione riportando il risultato in un registro
DIV	Registro, <Sorgente>, <Sorgente>	Legge gli operandi (dividendo e divisore) dalla sorgente (memoria/registri) e restituisce il quoziente della divisione tra interi in un registro
REM	Registro, <Sorgente>, <Sorgente>	Legge gli operandi (dividendo e divisore) dalla sorgente (memoria/registri) e restituisce il resto della divisione tra interi in un registro



# ISTRUZIONI LOGICHE-ARITMETICHE

## Esempio: cubo di un numero

	operando	cubo	R0	R1	R2
.DATA					
operando: WORD 8	8				
cubo: WORD 0	8	0			
.TEXT					
<b>LOAD.W</b> R0, operando	8	0	8		
<b>MUL</b> R1,R0, R0	8	0	8	64	
<b>MUL</b> R2,R1,R0	8	0	8	64	512
<b>STORE.W</b> R2, cubo	8	512	8	64	512
.END					

# ISTRUZIONI LOGICHE-ARITMETICHE

## Istruzioni logiche

- ❑ Le **operazioni logiche** permettono l'esecuzione delle più importanti operazioni definite nell'algebra booleana su stringhe binarie. Come per le operazioni aritmetiche, anche in questo caso, le operazioni avvengono per tutti i bit nelle corrispondenti posizioni
- ❑ La sintassi è simile alle istruzioni aritmetiche e l'operando sorgente può essere in una locazione di memoria, in un registro, o un operando (residente nell'istruzione); mentre la destinazione è di solito un registro.
- ❑ Le istruzioni logiche permettono di modificare alcuni bit di un registro, di esaminare il loro valore o di settarli a 0 o 1 (sono usati per realizzare **maschere**)

CODICE	OPERANDI	Commento
AND	Registro, <Sorgente>, <Sorgente>	Legge gli operandi dalla sorgente (memoria/registri) ed effettua l'AND riportando il risultato in un registro
OR	Registro, <Sorgente>, <Sorgente>	Legge gli operandi dalla sorgente (memoria/registri) ed effettua l'OR riportando il risultato in un registro
XOR	Registro, <Sorgente>, <Sorgente>	Legge gli operandi dalla sorgente (memoria/registri) ed effettua l'XOR riportando il risultato in un registro
NOT	Registro, <Sorgente>	Legge l'operando dalla sorgente (memoria/registri) ed effettua l'NOT riportando il risultato in un registro



# ISTRUZIONI LOGICHE-ARITMETICHE

## Esempio: maschera primi 24 bit

	operando	maschera	LS24bit	R0	R1	R2
.DATA						
operando: WORD 3271696668	11000011 00000010 00100001 00011100					
maschera: WORD 16777215	11000011 00000010 00100001 00011100	00000000 11111111 11111111 11111111				
.TEXT						
<b>LOAD.W</b> R0, operando	3271696668			3271696668		
<b>LOAD.W</b> R1, maschera	3271696668	16777215		3271696668	16777215	
<b>AND</b> R2, R1, R0	3271696668	16777215		11000011 00000010 00100001 00011100	00000000 11111111 11111111 11111111	00000000 00000010 00100001 00011100
<b>STORE.W</b> R2, LSB24	3271696668	16777215	00000000 00000010 00100001 00011100	11000011 00000010 00100001 00011100	00000000 11111111 11111111 11111111	00000000 00000010 00100001 00011100
.END						

# ISTRUZIONI LOGICHE-ARITMETICHE

## Istruzioni logico-aritmetiche

- ❑ Le istruzioni di **rotazione** (rotate) e **slittamento** (shift) operano su un solo dato posto in un registro. Queste istruzioni cambiano l'ordine dei bit nel registro ed hanno un significato:
  - ❖ **logico**: per effettuare lo scorrimento dei bit del registro nella direzione e nel numero di posizioni specificati. Il bit C (carry o trabocco) dello Status Register riceve l'ultimo bit che fuoriesce dal registro;
  - ❖ **aritmetico**: è opportuno ricordare che uno shift a destra equivale a dividere l'operando per  $2^k$  (con k il numero di posizioni scorse), mentre uno scorrimento verso sinistra equivale a moltiplicare l'operando per  $2^k$  (con k il numero di posizioni scorse)

CODICE	OPERANDI	Commento
SL	Registro, k	Slittamento a sinistra di k posti del registro
SR	Registro, k	Slittamento a destra di k posti del registro
ROL	Registro, k	Rotazione a sinistra di k posti del registro
ROR	Registro, k	Rotazione a destra di k posti del registro

# ISTRUZIONI LOGICHE-ARITMETICHE

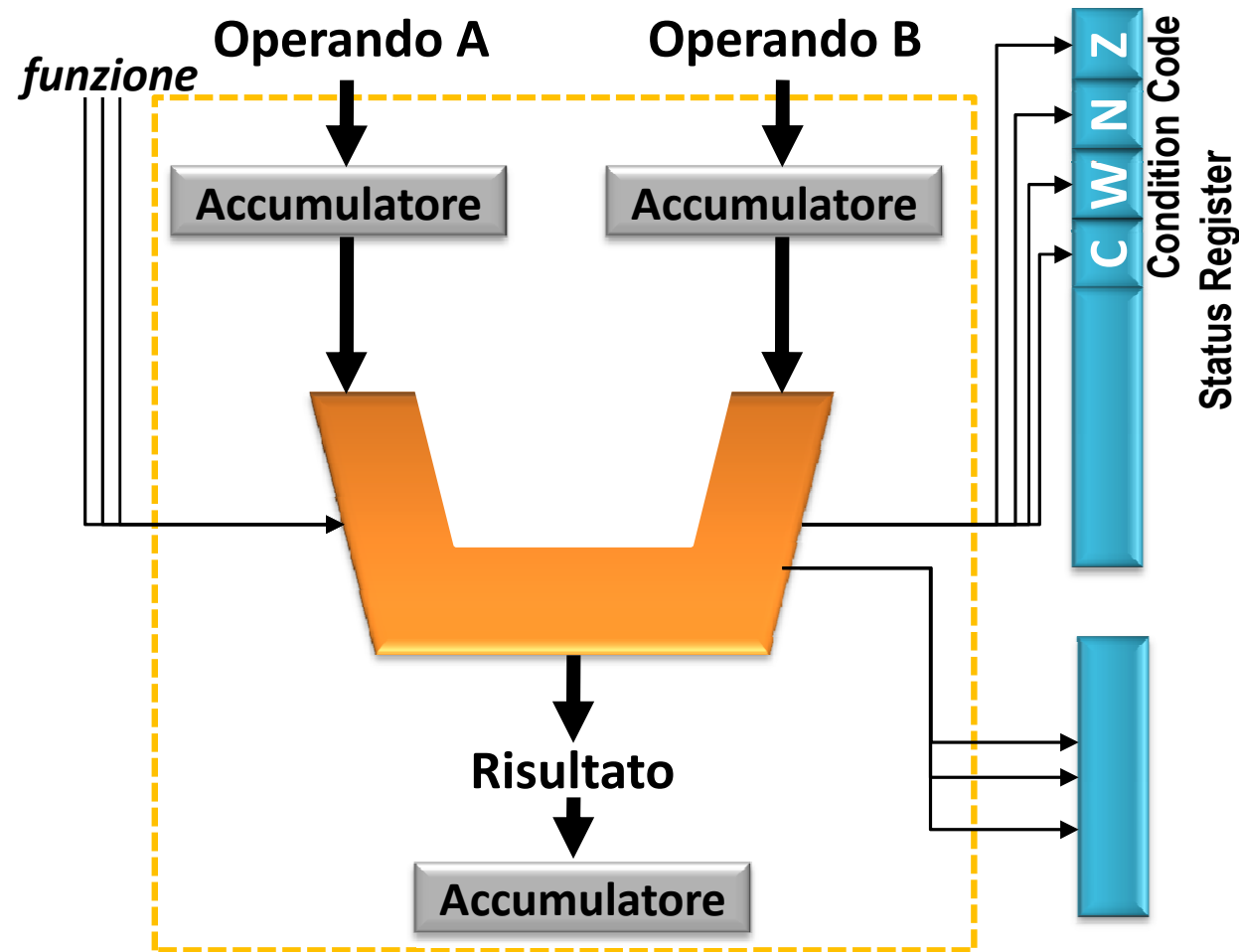
## Esempio: analisi positività di un numero

	Operando	LS24bit	R0	R1	R2
.DATA					
operando: WORD 3271696668	11000011 00000010 00100001 00011100				
LBS24: WORD 0	3271696668	0			
.TEXT					
<b>LOAD.W</b> R0, operando	3271696668	0	11000011 00000010 00100001 00011100		
<b>SR</b> R1,R0,31	3271696668	0	11000011 00000010 00100001 00011100	00000000 00000000 00000000 00000001	
<b>STORE.W</b> R1, LSB24	3271696668	1			
.END					

# ISTRUZIONI

## Istruzioni logiche aritmetiche: condition Code

- ❑ Ogni **istruzione logico-aritmetica**, produce dei bit, definiti **flags**, che sono implicitamente memorizzati nel **registro di stato** (PSW, *processor status word*, o *STATUS register*) con il nome codici di condizione, o *condition code*
- ❑ I Condition Codes svolgono un **ruolo fondamentale** per le **istruzioni di salto condizionato**

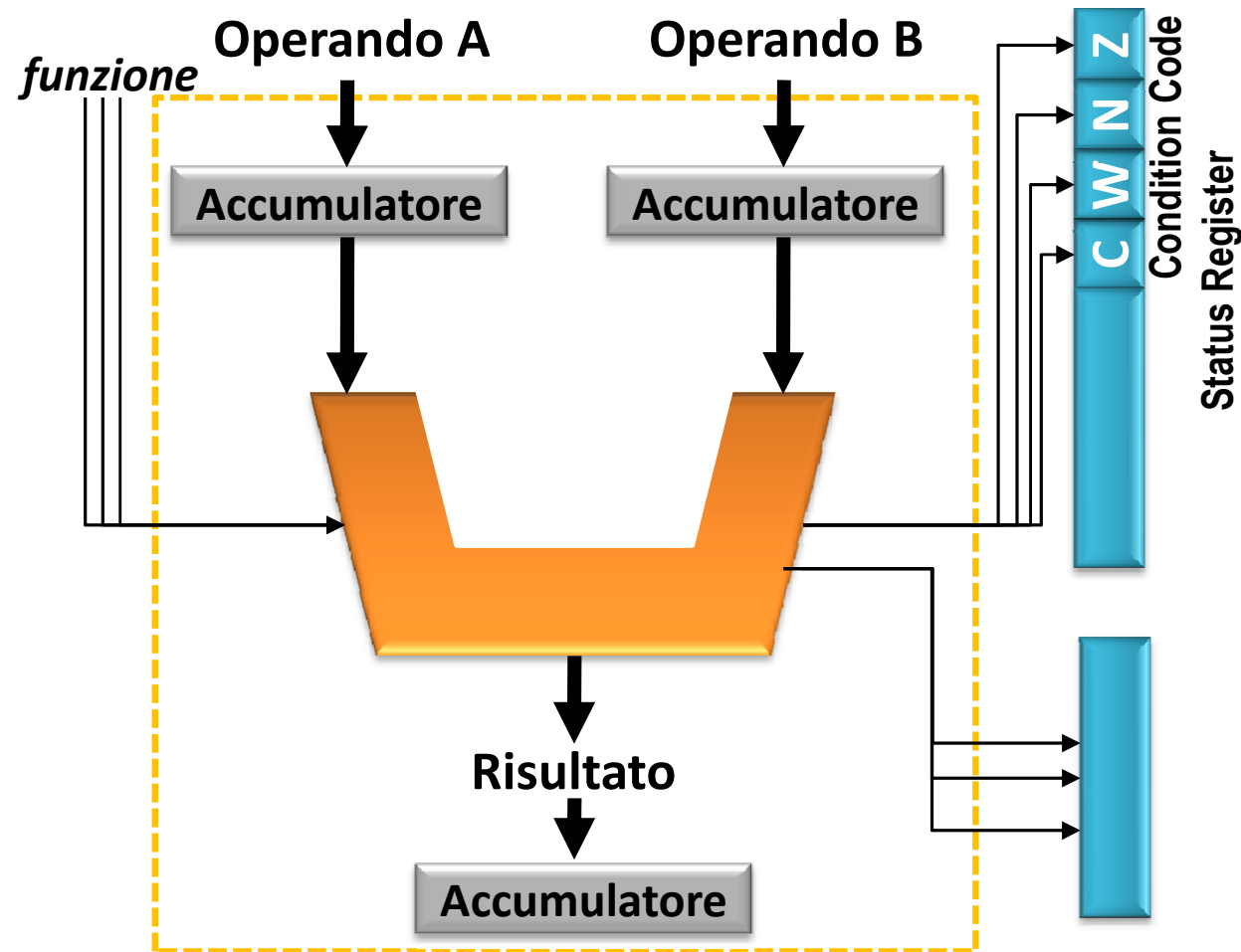


# ISTRUZIONI

## Codici di condizione

❑ I principali flags sono:

- ❑ **C - Carry**: Individua il trabocco ed è impostato ad 1 se l'ultima operazione effettuata dall'ALU ha prodotto un riporto (addizione) o un prestito (sottrazione) a sinistra del bit più significativo del risultato, 0 altrimenti
- ❑ **N - Negative**: impostato ad 1 se l'ultima operazione effettuata dall'ALU ha prodotto un risultato negativo, 0 altrimenti. Ovvero Negative è una copia del bit più significativo del risultato
- ❑ **Z - Zero**: impostato ad 1 se l'ultima operazione effettuata dall'ALU è nulla, 0 altrimenti.

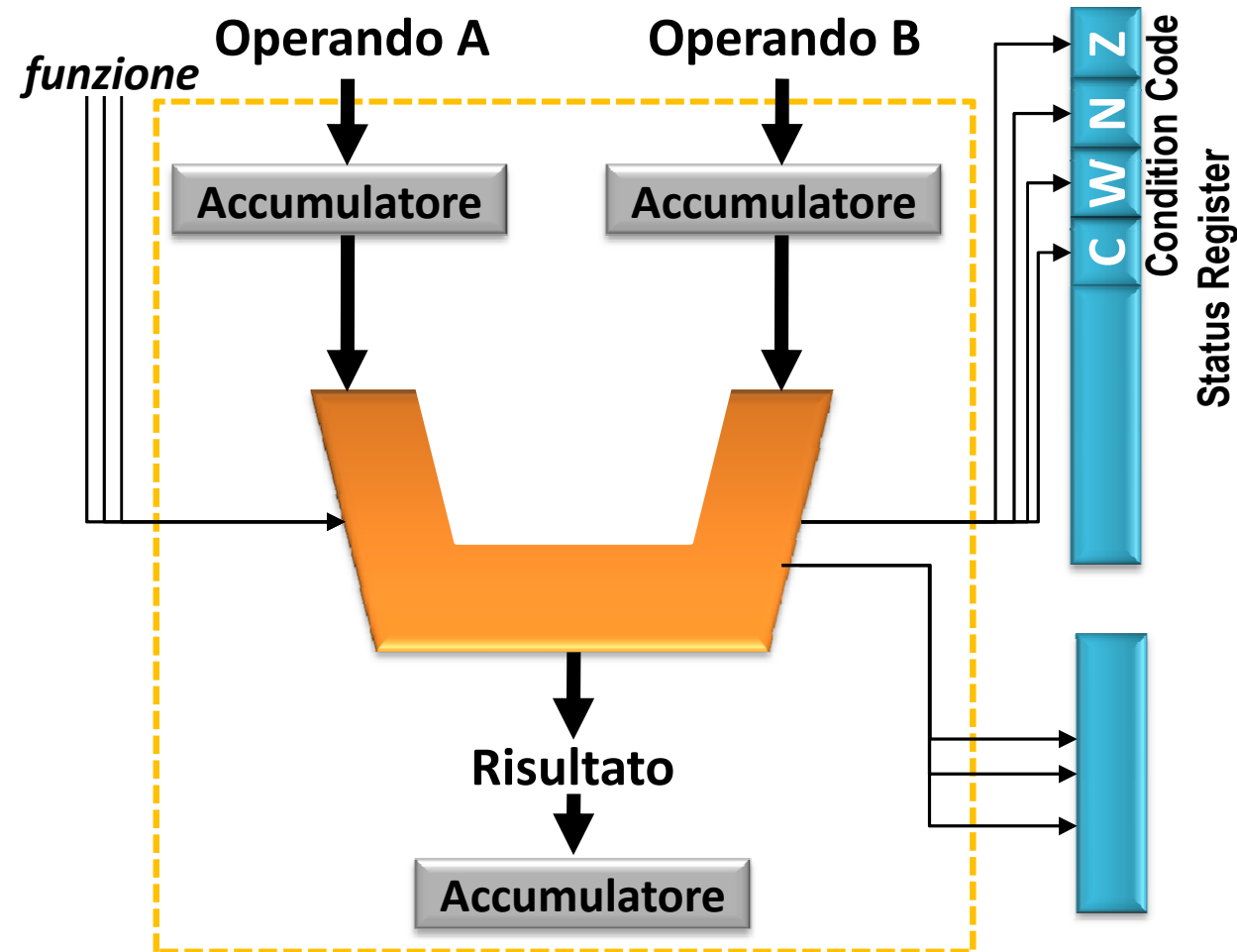


# ISTRUZIONI

## Codici di condizione

❑ I principali flags sono:

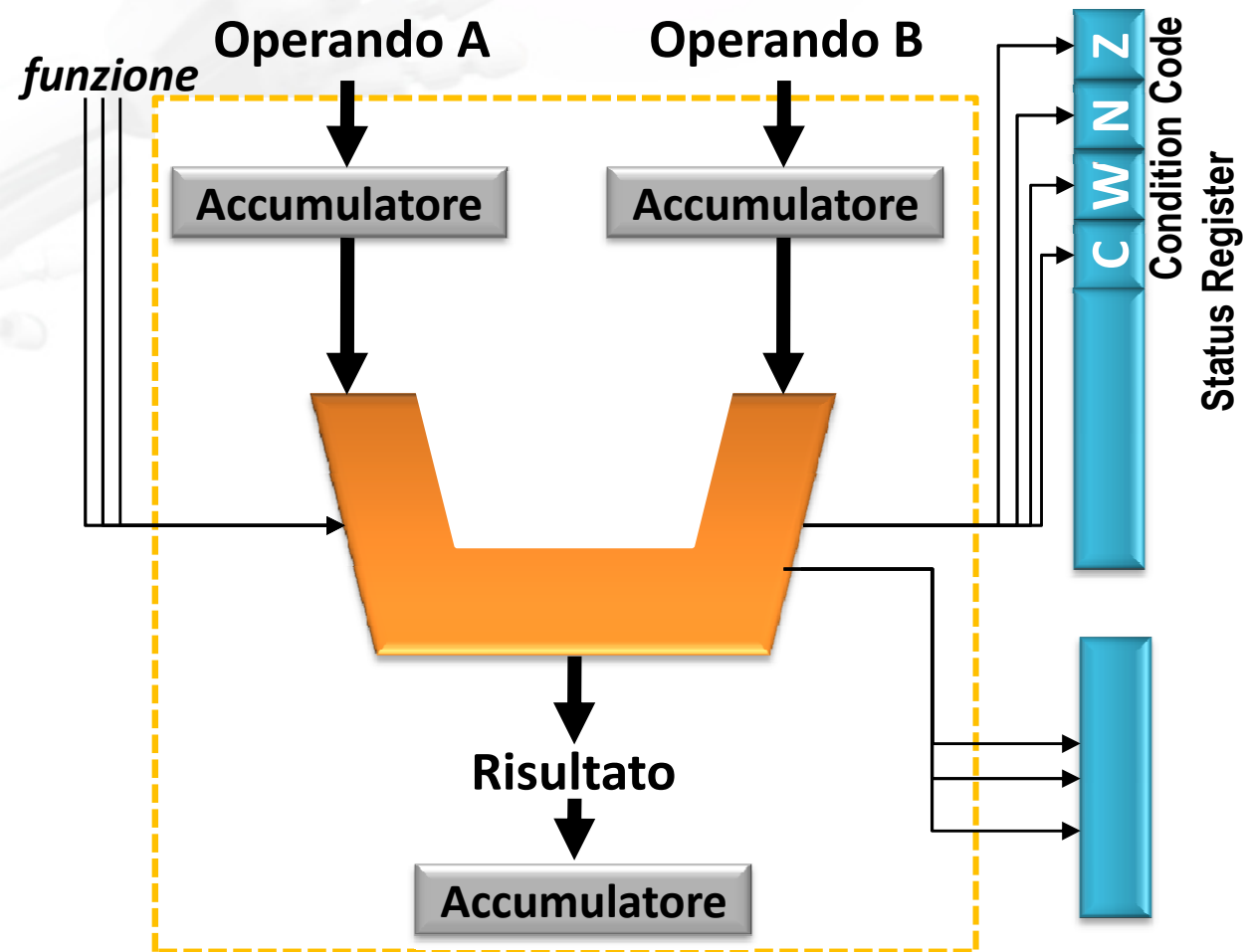
- ❑ **W - Overflow**: impostato ad 1 se l'ultima operazione effettuata dall'ALU ha superato la capacità di rappresentazione data dalla lunghezza della parola, 0 altrimenti





# ISTRUZIONI

## Codici di condizione



```
li $t1, -1  
li $t2, 1  
add $t0, $t1, $t2
```

**Z = 1**  
(perchè il risultato è 0)  
**C = 1**  
(perchè si verifica un trabocco)  
**N = 0**  
(perchè il risultato è 0, che è considerato positivo)  
**W = 0**  
(perchè non c'è overflow)



# CONDITION CODE

## Modifiche dei CC in relazione alle istruzioni

Codice	C	N	Z	W
ADD	1/0	1/0	1/0	1/0
CMP	1/0	1/0	1/0	1/0
NEG	1/0	1/0	1/0	1/0
SUB	1/0	1/0	1/0	1/0
AND	0	1/0	1/0	0
OR	0	1/0	1/0	0
XOR	0	1/0	1/0	0
NOT	0	1/0	1/0	0
SL	1/0	1/0	1/0	1/0
SR	1/0	1/0	1/0	1/0
ROL	1/0	0	0	0
ROR	1/0	0	0	0



# Architettura degli elaboratori

*Istruzioni Implicite per il  
settaggio dei bit*



# ISTRUZIONI IMPLICITE

## Settaggio dei bit

- ❑ Esistono istruzioni, con **modo di indirizzamento implicito** (cioè non bisogna specificare l'indirizzo effettivo perché già noto all'Unità di controllo), che consentono di operare sui singoli bit del Registro di Stato

CODICE	Commeto	CODICE	Commeto
CLRC	Imposta a 0 il flag C	SETC	Imposta a 1 il flag C
CLRN	Imposta a 0 il flag N	SETN	Imposta a 1 il flag N
CLRZ	Imposta a 0 il flag Z	SETZ	Imposta a 1 il flag Z
CLRW	Imposta a 0 il flag W	SETW	Imposta a 1 il flag W



# CONDITION CODE

## Modifiche dei CC in relazione alle istruzioni

Codice	C	N	Z	W
CLRC	0	-	-	-
CLRN	-	0	-	-
CLRZ	-	-	0	-
CLRW	-	-	-	0
SETC	1	-	-	-
SETN	-	1	-	-
SETZ	-	-	1	-
SETW	-	-	-	1



# Architettura degli elaboratori

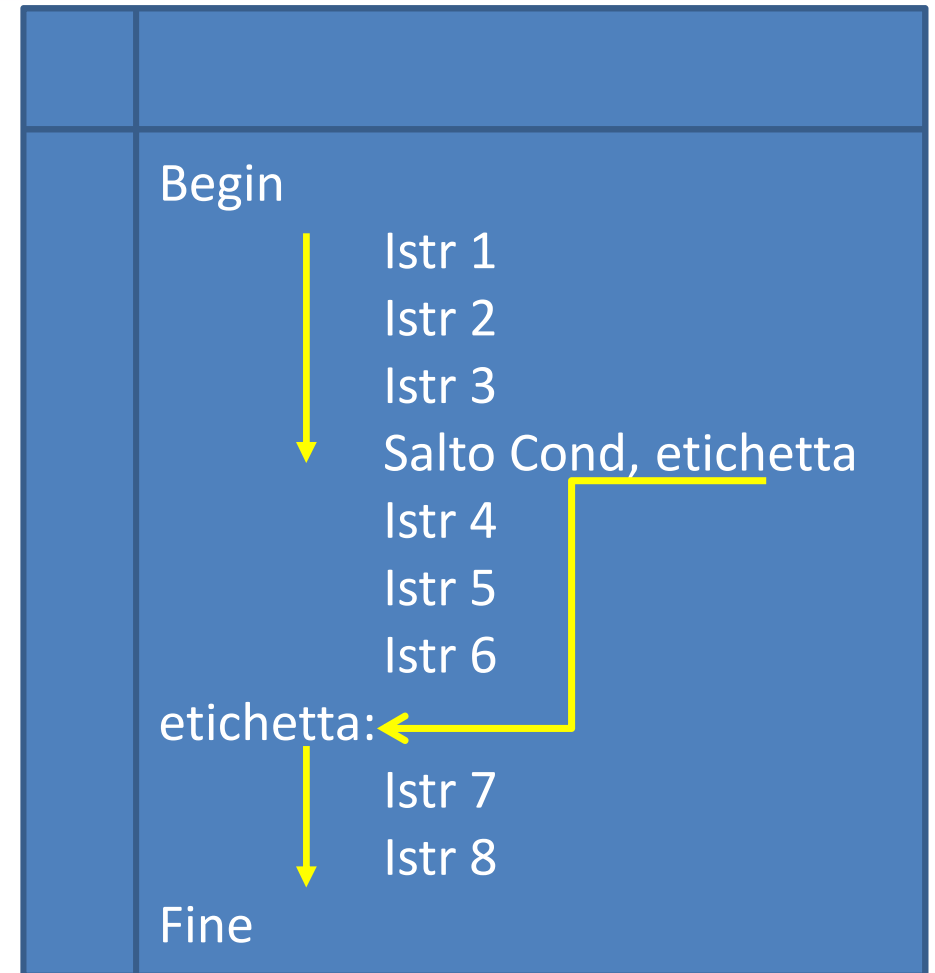
*Istruzioni di salto*



# ISTRUZIONI DI SALTO

## Generalità

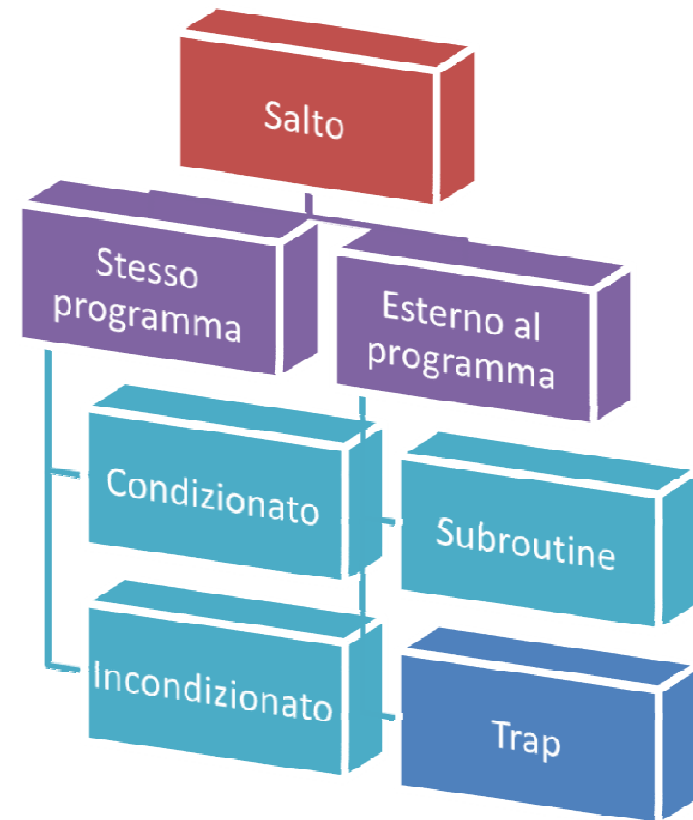
- ❑ Le **istruzioni di salto** individuano una classe particolare in quanto non agiscono direttamente sui dati, ma servono per modificare l'ordine sequenziale di esecuzione delle istruzioni del programma



# ISTRUZIONI DI SALTO

## Classificazione

- ❑ Le istruzioni di salto si dividono in:
  - ❑ salto all'interno dello stesso programma
    - ❖ **condizionato**: il salto è eseguito in base ad una certa condizione stabilita dal programmatore (Branch)
    - ❖ **incondizionato**: il salto è sempre eseguito (Jump), senza valutare alcuna condizione
  - ❑ salto ad un altro programma: **salto a subroutine** (salto a sottoprogramma)
  - ❑ **trap** (o interruzioni software)





# ISTRUZIONI DI SALTO

## Condizionato e incondizionato

### ESEMPIO SALTO CONDIZIONATO

La decodifica ed esecuzione di una istruzione di *branch*,  
BEQ \$t0,\$t1, 0x100,  
può essere così descritta

#### Decodifica:

*Unità di Controllo*  $\leftarrow$  BEQZ

#### Esecuzione:

$ACC \leftarrow \$t0- \$t1$

Se  $Z=1 \Rightarrow PC \leftarrow 0x100$

Se  $Z=0 \Rightarrow$  *non fa nulla*

### ESEMPIO SALTO INCONDIZIONATO

La decodifica ed esecuzione di una istruzione di *jump*,  
J 0x100  
può essere così descritta

#### Decodifica:

*Unità di Controllo*  $\leftarrow$  J

#### Esecuzione:

$PC \leftarrow 0x100$



# ISTRUZIONI DI SALTO

## Salto condizionato

- ❑ Le istruzioni di salto sono fondamentali perché rompono la sequenzialità offrendo la possibilità di **effettuare scelte**, cioè prendere decisioni e perché offrono l'**iterazione**, cioè consentono di eseguire più volte una parte di programma (es.: il ciclo while)

CODICE	OPERANDI	Commento
BEQZ	<Sorg1>, Indirizzo	Se l'operando contenuto in una sorgente (registro/memoria) è uguale a zero salta all'indirizzo specificato
BGT	<Sorg1>,<Sorg2>,Indirizzo	Legge gli operandi dalla sorgente (memoria/registri) e salta all'indirizzo se Sorg1 è maggiore della Sorg2
BLT	<Sorg1>,<Sorg2>,Indirizzo	Legge gli operandi dalla sorgente (memoria/registri) e salta all'indirizzo se Sorg1 è minore della Sorg2
J	Indirizzo	Salto incondizionato all'indirizzo specificato



# ISTRUZIONI DI SALTO

## Salto condizionato

Le istruzioni di salto condizionato, pertanto, richiedono l'analisi dei condition code

Menmonico	Significato	Flag
EQ	Uguale	Z=1
NEQ	Non uguale	Z=0
BGE	Maggiore o uguale (senza considerare il segno)	C=1
BGE	Maggiore o uguale (considerando il segno)	N=W
BGT	Maggiore (senza considerare il segno)	C= 1 and Z=0
BGT	Maggiore	Z=0 or N=W
BLE	Minore o uguale (senza considerare il segno)	C= 0 or Z=1
BLE	Minore o uguale (considerando il segno)	Z=1 or N!=W
BLT	Minore (senza considerare il segno)	C=0
BLT	Minore	N!=W



# ISTRUZIONI DI SALTO

## Esempio: calcolo del massimo

	Operando1	Operando2	Massimo	R0	R1	R2
.DATA						
operando1: WORD 327	327					
operando2: WORD 45968	327	45968				
Massimo: WORD 0	327	45968	0			
.TEXT						
<b>LOAD.W</b> R0, operando1	327	45968	0	327		
<b>LOAD.W</b> R1, operando2	327	45968	0	327	45968	
<b>MOVE</b> R2,R0	327	45968	0	327	45968	327
<b>BGT</b> R0,R1, SALTO	327	45968	0	327	45968	327
<b>MOVE</b> R2,R1	327	45968	0	45968	45968	45968
<b>SALTO:</b>						
<b>STORE.W</b> R2,Massimo	327	45968	45968	45968	45968	45968





# ISTRUZIONI DI SALTO

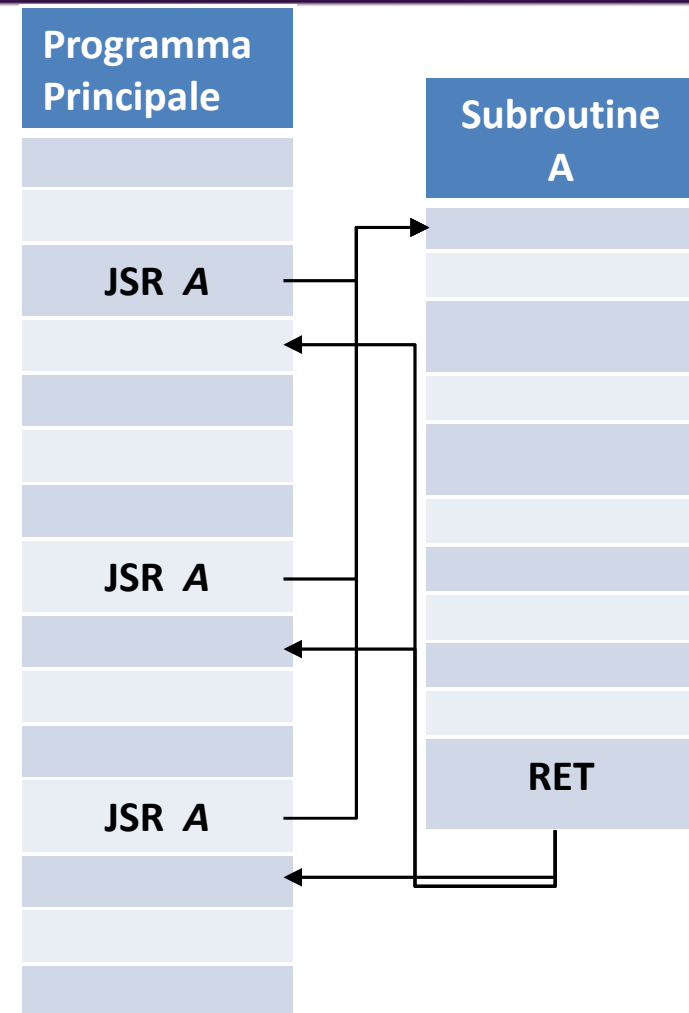
Esempio: calcolo del massimo (condizione non verificata)

	Operando1	Operando2	Massimo	R0	R1	R2
.DATA						
operando1: WORD 3270000	3270000					
operando2: WORD 45968	3270000	45968				
Massimo: WORD 0	3270000	45968	0			
.TEXT						
<b>LOAD.W</b> R0, operando1	3270000	45968	0	3270000		
<b>LOAD.W</b> R1, operando2	3270000	45968	0	3270000	45968	
<b>MOVE</b> R2,R0	3270000	45968	0	3270000	45968	3270000
<b>BGT</b> R0,R1, SALTO	3270000	45968	0	3270000	45968	3270000
<b>MOVE</b> R2,R1						
<b>SALTO:</b>						
<b>STORE.W</b> R2,Massimo	3270000	45968	3270000	3270000	45968	3270000

# ISTRUZIONI DI SALTO

## Salto a subroutine

- ❑ L'istruzione di salto a subroutine (o chiamata a funzione) permette di saltare da un programma (il programma principale) ad un sottoprogramma, di eseguirlo e di tornare alla istruzione immediatamente successiva a quella di chiamata
- ❑ L'utilizzo di subroutine è utile quando un determinato insieme di istruzioni deve essere eseguito più volte e per avere un codice più chiaro e compatto. Inoltre le subroutine possono essere realizzate da terzi, essere scambiate e modificate ai propri fini





# ISTRUZIONI DI SALTO

## Salto a subroutine

CODICE	OPERANDI	Commento
<b>JSR</b>	Indirizzo	Salva il valore del PC incrementato nello Stack e salta all'indirizzo specificato che individua l'inizio del sottoprogramma
<b>RET</b>		Ritorna al programma principale ripristinando il valore del PC recuperato nello stack



# ISTRUZIONI DI SALTO

## Salto a subroutine

### SALTO A SUBROUTINE

La decodifica ed esecuzione di una istruzione di *salto a funzione*,

**JSR etichetta\_subroutine**

può essere così descritta (se la sub routine è alla posizione 0x100) :

**Decodifica:**

*Unità di Controllo*  $\leftarrow$  JSR 0x100

**Esecuzione:**

(SP)  $\leftarrow$  PC+1 # istruzione successiva

SP  $\leftarrow$  SP-1 #spostamento stack

PC  $\leftarrow$  0x100 #salto

*NB: equivalente ad una PUSH*

### RITORNO DA SUBROUTINE

La decodifica ed esecuzione di una istruzione di ritorno da subroutine

**RET**

può essere così descritta

**Decodifica:**

*Unità di Controllo*  $\leftarrow$  RET

**Esecuzione:**

SP  $\leftarrow$  SP+1 #decremento stack

PC  $\leftarrow$  (SP) #estrazione del PC conservato  
#nello stack

*NB: equivalente ad una POP*

# ISTRUZIONI DI SALTO

Esempio: calcolo del massimo (realizzato con subroutine)

Indirizzo	FUNZIONE PRINCIPALE		Indirizzo	SUBROUTINE	
0	.DATA				
4	operando1: WORD 327169				
8	operando2: WORD 45968				
12	Massimo: WORD 0				
16	.TEXT				
20	<b>LOAD.W</b> R0, operando1		400	<b>MASSIMO:</b>	
24	<b>LOAD.W</b> R1, operando2		404		<b>MOVE</b> R3,R0
28	<b>JSR MASSIMO</b>		408		<b>BGT</b> R0,R1, SALTA
32	<b>STORE.W</b> R3,Massimo		412		<b>MOVE</b> R3,R1
36	END		416	<b>SALTA:</b>	
			420		<b>RET</b>

PC	SR
16	-
20	-
24	-
28	32
400	32
404	32
408	32
420	32
32	-
36	-



# ISTRUZIONI DI SALTO

## Salto a subroutine MIPS

### SALTO A SUBROUTINE MIPS

In MIPS un salto a subroutine è ottenuto salvando il valore del PC in un registro speciale **\$ra**

Così

**JAL etichetta\_subroutine**

può essere così descritta (se la subroutine è alla posizione 0x1000) :

**Decodifica:**

*Unità di Controllo*  $\leftarrow$  JAL 0x1000

**Esecuzione:**

**\$RA**  $\leftarrow$  PC+1 # istruzione successiva

**PC**  $\leftarrow$  0x1000 #salto

### RITORNO DA SUBROUTINE

La decodifica ed esecuzione di una istruzione di ritorno da subroutine

**JR \$ra**

può essere così descritta

**Decodifica:**

*Unità di Controllo*  $\leftarrow$  JR \$ra

**Esecuzione:**

**PC**  $\leftarrow$  (\$ra) #aggiornamento PC con  
#indirizzo di ritorno





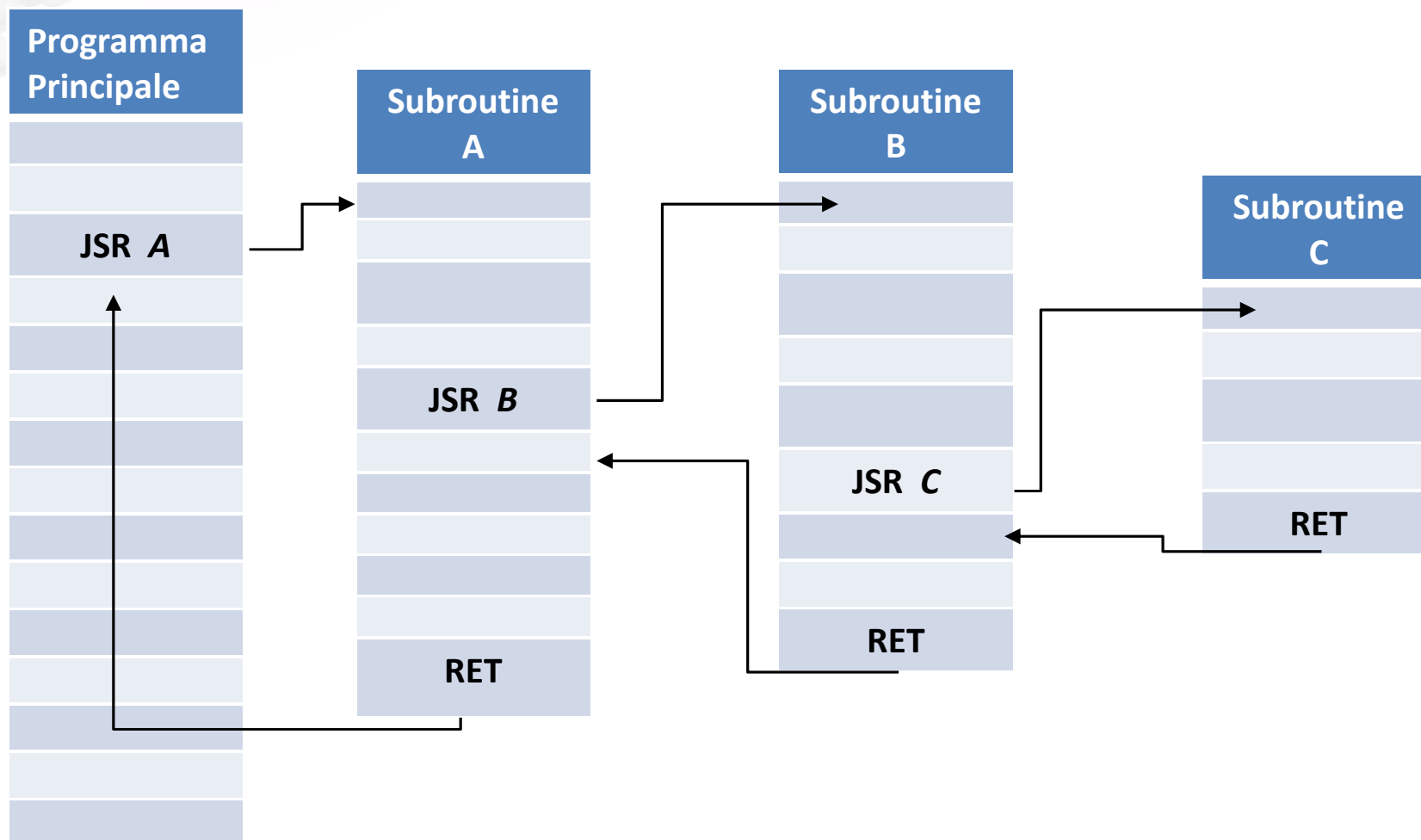
# ISTRUZIONI DI SALTO

## Annidamento di subroutine

- ❑ Molto spesso però i sottoprogrammi possono a loro volta chiamare altri programmi e così via. Può avverarsi cioè un **annidamento di subroutine** (*nested subroutine*)

# ISTRUZIONI DI SALTO

## Annidamento di subroutine





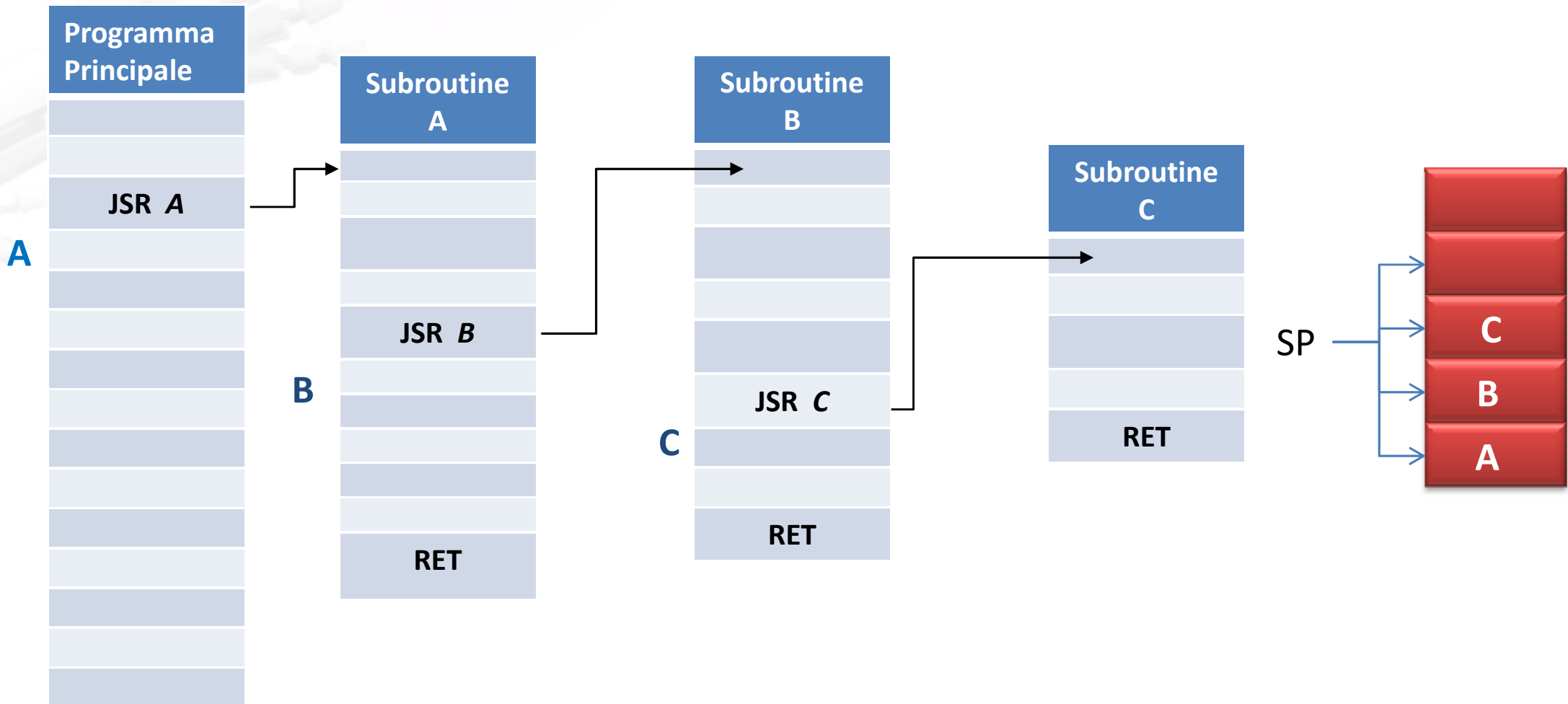
# ISTRUZIONI DI SALTO

## Annidamento di subroutine

- ❑ La gestione di funzioni ricorsive o l'annidamento di funzioni è gestito grazie all'utilizzo della **pila** (**stack** o *canasta*)
  - ❑ Nel caso di un numero non determinabile di chiamate a subroutine è fondamentale salvare l'indirizzo di ritorno nello stack
- ❑ Lo stack è una zona di memoria riservata per il passaggio di parametri e la memorizzazione di informazioni gestita nella **modalità LIFO** (*Last in First Out*): ovvero l'ultimo elemento immesso nella pila è anche il primo ad uscire

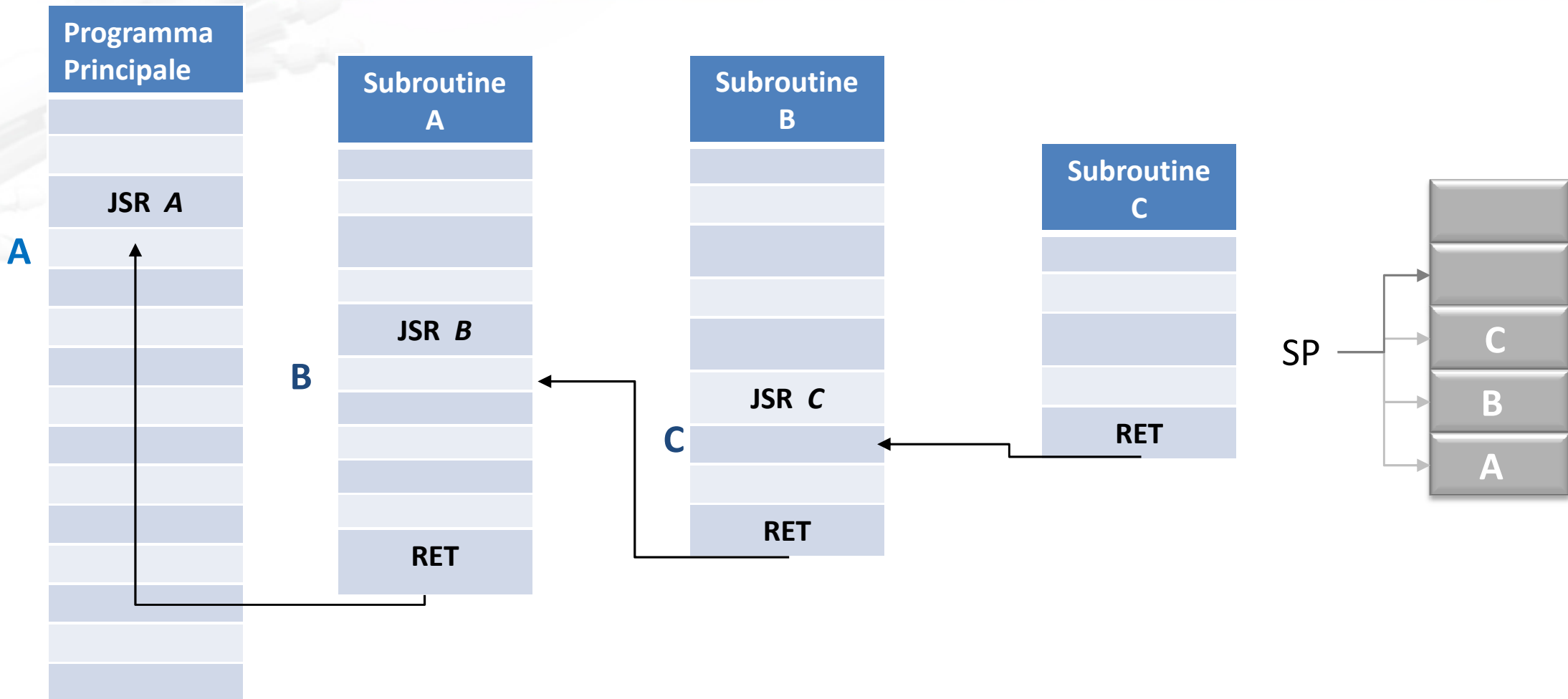
# ISTRUZIONI DI SALTO

## Annidamento di subroutine



# ISTRUZIONI DI SALTO

## Annidamento di subroutine





# Architettura degli elaboratori

*Istruzioni I/O*





# ISTRUZIONI I/O

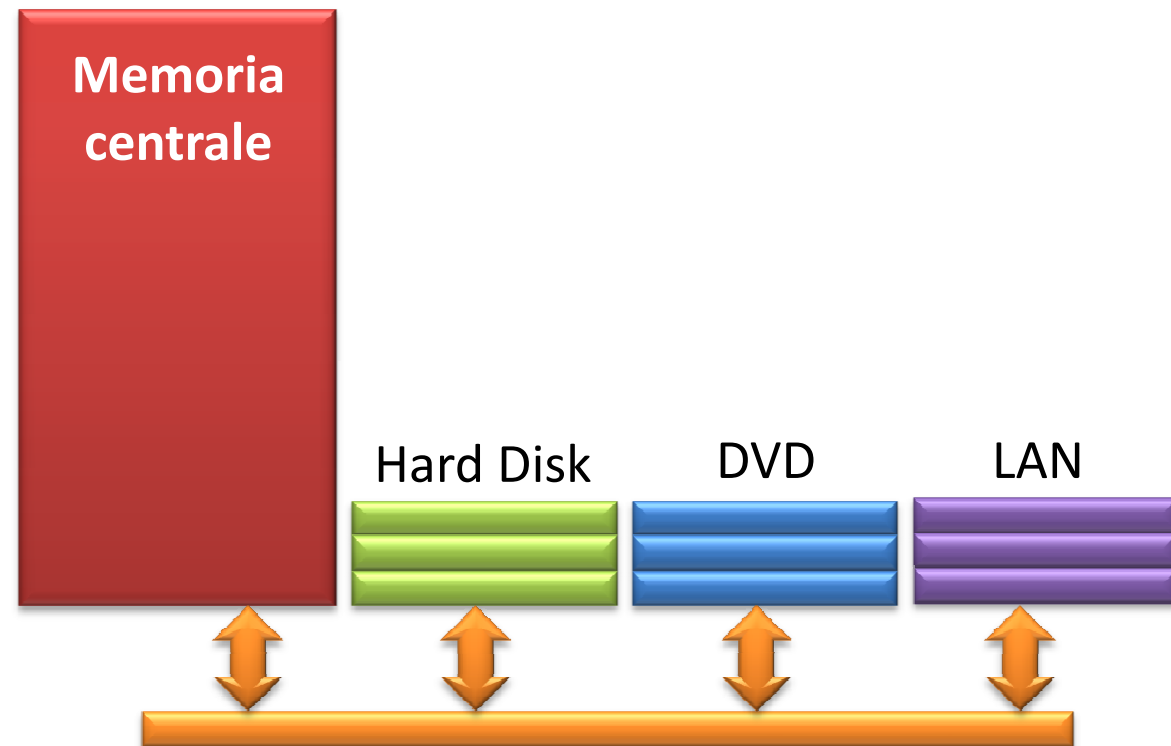
## Generalità

- ❑ Per interagire con i dispositivi di I/O si può ricorrere ad un **set di istruzioni dedicato** o si può riservare un'area di **memoria agli scambi con i dispositivi** di I/O (IO a porte, *port-mapped I/O*) ed operare con le istruzioni della macchina (IO programmato)

# ISTRUZIONI I/O

## Generalità

- ❑ Nel caso di un **set di istruzioni dedicato** (IO port-mapped) si specificano le locazioni riservate per ogni periferica e inoltre le operazioni da svolgere (scrittura/lettura), il dato che deve essere scambiato e l'indirizzo in cui bisogna posizionare o da cui è necessario prelevare l'informazione





# ISTRUZIONI I/O

## ISTRUZIONI: IN OUT Intel x86

### ☐ Istruzioni Input/Output Port x86

#### IN

Sintassi	Significato
<b>IN</b> {b,w,l} [AL AX EAX], <port_address>	Trasferisce un dato dal dispositivo identificato dall'indirizzo <port_address> in un registro <AL AX EAX > a seconda della grandezza del dato (8bit AL, 16bit AX e 32bit EAX)
Esempi	
INb 255	Trasferisce il dato di 8bit presente lungo la periferica il cui indirizzo è 255 nel registro AL
INw (%DX)	Trasferisce il dato di 16bit presente lungo la periferica il cui indirizzo è specificato nel registro DX al registro AX



# ISTRUZIONI I/O

## ISTRUZIONI: IN OUT Intel x86

### ☐ Istruzioni Input/Output Port x86

#### OUT

##### Sintassi

**OUT** {b,w,l} [AL|AX|EAX], <port\_address>

##### Significato

Trasferisce un dato dal registro <AL|AX|EAX > a seconda della grandezza del dato (8bit AL, 16bit AX e 32bit EAX) al dispositivo identificato dall'indirizzo <port\_address>

##### Esempi

OUTw 255

Trasferisce il dato di 16bit contenuto nel registro AX alla periferica con indirizzo 255

OUTI (%DX)

Trasferisce il dato di 32bit nel registro EAX alla periferica il cui indirizzo è specificato nel registro DX



# ISTRUZIONI I/O

## I/O IBM1130: set istruzione dedicato

- ❑ Il processore IBM 1130 utilizzava l'istruzione **XIO** per interagire con le periferiche

XIO <address>

- ❑ XIO specifica un indirizzo <address> in cui è presente un **Input/Output Control Commands** (IOCC's) ovvero un codice con dei campi in cui si specificava:
  - ❑ **Address**: l'indirizzo in cui volere trasferire il dato
  - ❑ **Device**: il dispositivo con cui si voleva interagire (es.: 00001: tastiera; 00010, lettore di schede perforate; 00110, stampante; 10001, Unità disco magnetico IBM2311)
  - ❑ **Function**: l'operazione da compiere (es.: 001, *write*:trasferimento di una parola dalla memoria alla periferica; 010, *read*: trasferimento di una parola dalla periferica alla memoria)
  - ❑ **Modifier**: campo per informazioni supplementari o specifiche funzioni relative al dispositivo (ad esempio lo spostamento della testina di una disco magnetico da una traccia ad un'altra)

# ISTRUZIONI I/O

## I/O IBM1130: set istruzione dedicato

XIO <address> | | <register>

XIO 1000

0010101000000000 10001 010 00000

Address

Device Function Modifier

Lettura di una parola proveniente dall'Unità a disco magnetico e posizionamento all'indirizzo 10752 (0010101000000000)

Spostamento di una parola dall'Unità Disco magnetico  
Alla locazione di memoria 10752



# ISTRUZIONI I/O

## I/O Programmato: ARM Cortex-M

- ❑ Nell'IO programmato si riservano delle aree della memoria ai diversi dispositivi e lo scambio dell'informazione avviene mediante le semplici operazioni di trasferimento

Esempio:

```
DEV1 EQU 0x40010000
```

**#Definizione dell'indirizzo del DISPOSITIVO**

```
LDR r1,DEV1
```

**#Caricamento dell'indirizzo nel registro R1**

```
LDRB r0,[r1]
```

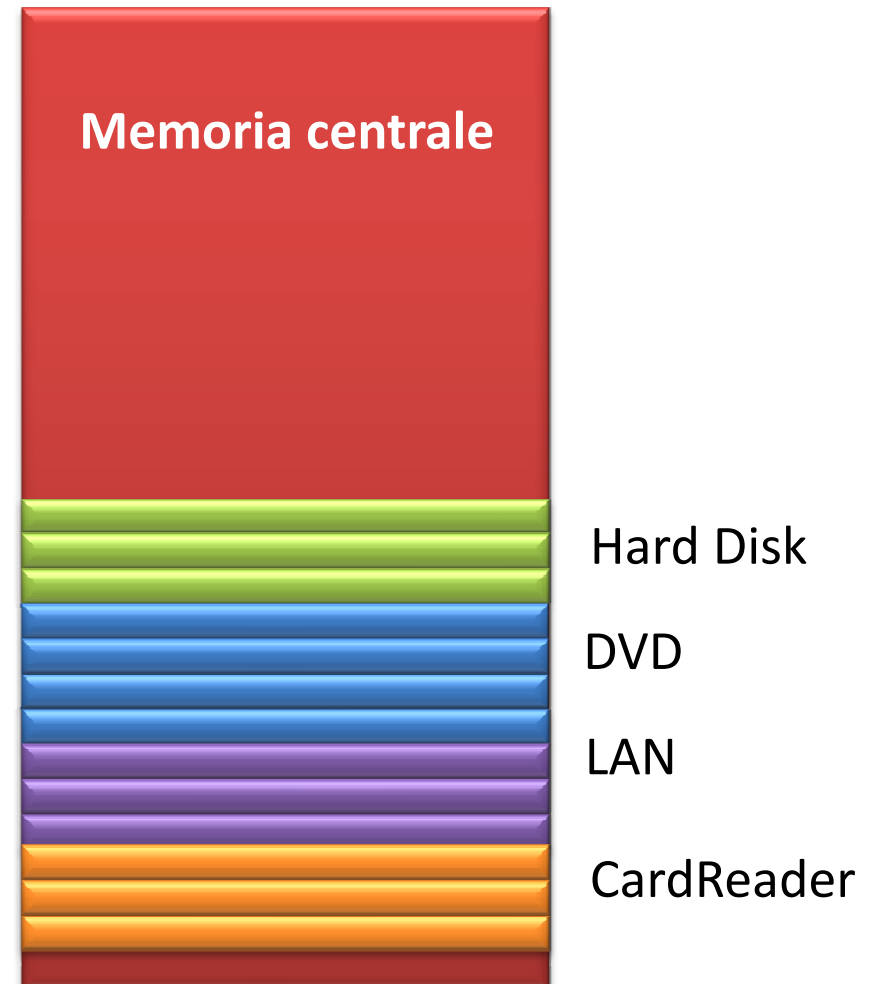
**#Lettura di un byte dal DISPOSITIVO1**

```
MOV r0,#8
```

**#Impostazione del valore 8 in R0**

```
STRB r0,[r1]
```

**#Scrittura del valore nel dispositivo**





# Architettura degli elaboratori

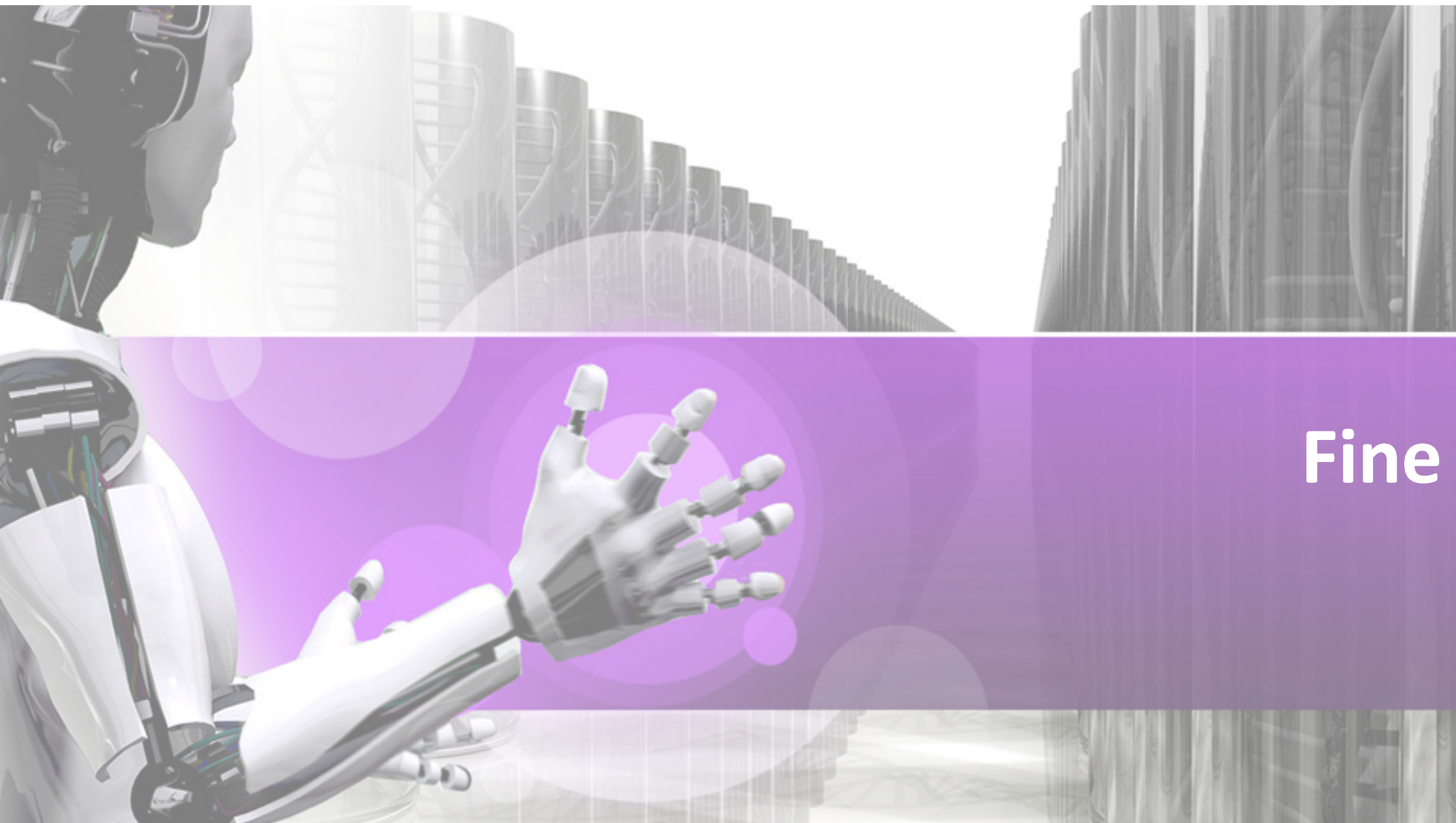
*Istruzioni di controllo della  
macchina*



# ISTRUZIONI CONTROLLO MACCHINA

- ❑ Le **istruzioni di comando** (o istruzioni di controllo macchina) non operano né sui dati né sui registri né interessano il contatore di programma, ma intervengono direttamente sullo stato della CPU
- ❑ Le istruzioni di comando sono caratteristiche di ogni CPU: il loro numero può variare da poche unità, per macchine semplici, a decine per macchine complesse

CODICE	Commento
HALT	Interruzione di sistema
NOP	Nessuna operazione. <i>È utile per il Delay Slot del pipeling</i>
BREAK	Interruzione di programma



Fine