Table des matières

1	Intr	roduction	1
2	Nua	ages de points	
	1	Définition série double	2
	2	Définition Point moyen	2
	3	Covariance et écart type	
	4	Ajustement affine par moindre carrés	4
	5	indicateur de corrélation	
	6	Croissance exponentielle	
	7	Moyennes géométrique	
		7.1 généralisation	

Statistiques

Antoine Lucsko antoine.lucsko@gmail.com

2017-09-01

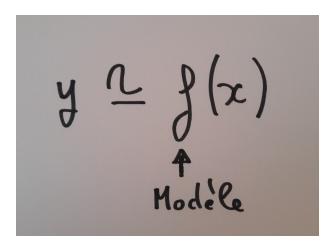
Résumé

Objectifs : Statistiques

Chapitre 1

Introduction

Le but des statistiques est d'induire des lois de comportement à partir d'un grand nombre d'observations ou de données. En particulier, on cherchera la corrélation entre deux caractères X et Y partagés par les individus d'une population.



Chapitre 2

Nuages de points

1 Définition série double

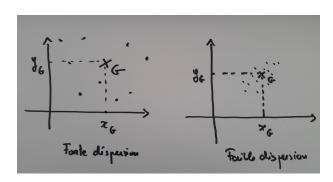
On définit une série statistique double $(x,y) = ((x_1,...,x_n),(y_1,...,y_n))$ en observant deux caractères ou variables sur une même population de taille n. L'ensemble des points de coordonnées (x_i,y_i) , rapportés dans un repère du plan, forme le nuage de points de la série (x,y).

2 Définition Point moyen

Le point G de (x,y) est le point dont les coordonnées sont les moyennes des séries :

$$x_G = \frac{1}{n}(x_1 + \dots + x_n)$$

$$y_G = \frac{1}{n}(y_1 + \dots + y_n)$$



3 Covariance et écart type

La variance et l'écart type sont deux indicateurs de dispersion des valeurs d'une série x autour. La Covariance mesure la tendance qu'ont les deux variables à varier ensemble, c'est-à-dire à être dépendantes l'une de l'autre. Par exemple si une des deux variables varie beaucoup tandis que l'autre varie peu alors la covariance est faible.

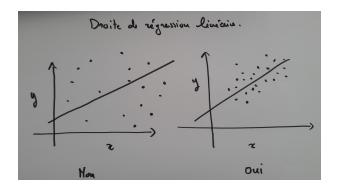
Une covariance négative signifie que l'une des deux variables croit tandis que l'autre décroit et une variance positive réciproquement.

$$cov(x,y) = \sigma(x,y) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})$$

$$cov(x,y) = \sigma(x,y) = \frac{1}{n} (\sum_{i=1}^{n} x_i \times y_i) - \bar{x} \times \bar{y}$$

Ajustement affine par moindre carrés

Si les points du nuage paraissent presque alignés on peut décider d'un ajustement affine, c'est-à-dire de modéliser le nuage par une droite. Il faut donc trouver une droite au plus prêt des points du nuage.



Voici l'erreur quadratique totale entre la droite et le nuage de points :

$$\sum_{i=1}^{n} (y_i - (ax_i + b))^2$$

Voici l'équation de la droite de régression : $y-\bar{y}=rac{\sigma(x,y)}{\sigma(x)}(x-\bar{x})$, remarquez que la droite passe par le point moyenne G.

indicateur de corrélation

Le coefficient de corrélation entre deux variables aléatoires réelles X et Y ayant chacune une variance finie est noté $\rho(X,Y)=\frac{Cov(X,Y)}{\sigma(X)\times\sigma(Y)}$. Si ce dernier est égale à 1 alors y est une fonction affine de x ou réciproquement.

Si ce coefficient est proche de 1 ou -1 les deux variables X et Y sont d'autant mieux corrélées.

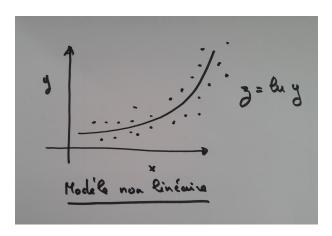
Si ce coefficient est nul cela signifie que les deux variables ne sont pas corrélées linéairement.



6 Croissance exponentielle

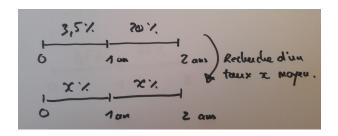
Lorsque l'on place de l'argent sur un compte en banque, alors l'argent croît exponentiellement et non linéairement :

Techniquement, on obtient un ajustement exponentiel en effectuant au préable un changement de variable sur la série y en posant $z=\ln y, z=ax+b, y=\exp\left(ax+b\right)$



Moyennes géométrique

On connait la moyenne arithmétique classique. Supposons maintenant que nous aillons à calculer les intérêts que rapporte une somme placée sur deux ans.



 $C_1 = C_0 \times 1.035$ première année.

Puis deuxième année : $C_2 = C_1 \times 1.20 = C_0 \times 1.035 \times 1.2 = C_0 \times 1.242$

Si on cherche maintenant le taux moyen $\bar{t} = 1 + x$ sur ces deux ans :

 $C_{11} = C_0 \times \bar{t}$ première année.

Deuxième année : $C_{22}=C_{11}\times \bar{t}=C_0\times \bar{t}^2=C_0\times 1.242$ d'où : $\bar{t}=\sqrt{1.242}\simeq 1.114$ soit x=0.114, donc un taux moyen par an de : 11,4 %.

7.1 généralisation

Soit une série statistique $(x_1,...x_n)$ de terme positifs, alors la moyenne géométrique de cette série est donnée par la formule suivante :

 $\bar{x} = \sqrt[n]{x_1 \times x_2 \dots \times x_n}$ que l'on peut transformer en somme : $\bar{x} = \frac{1}{n} (\sum_{i=1}^n \log x_i)$, ici la base du logarithme est quelconque.