



Projet d'électronique

ASI3 2013-2014

Antoine AUGUSTI
Etienne BATISE
Jean-Claude BERNARD
Thibaud DAUCE

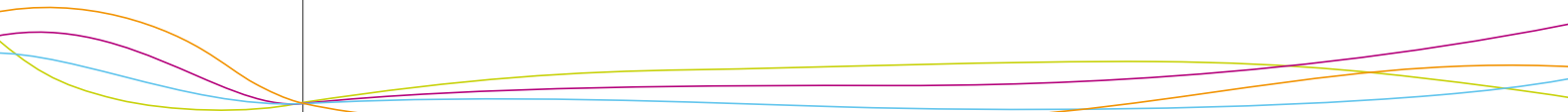
PROJET D'ÉLECTRONIQUE

UN RÉVEIL INTELLIGENT



Table des matières

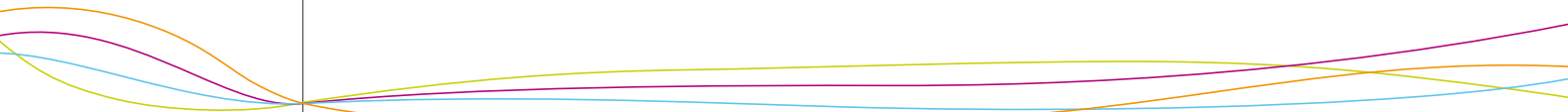
I	TODO	2
II	Introduction	4
1	État de l’art	5
III	Cahier des charges	10
1	Cahier des charges	11
IV	Étude technique	13
V	Documents de réalisation	14
1	Calendrier prévisionnel	15
2	Cahier de suivi	16
VI	Étude logicielle	17
VII	Estimation du coût total	18
VIII	Bilan et Conclusion	19
IX	Annexes	20



Première partie

TODO

un couverture explicite : photo, noms des élèves et du prof, classe année titre projet
un CD-Rom contenant les fichier pdf du dossier complet, le cahier de suivi, les photos, les vidéos, les
liens internet, le bon de commande



Deuxième partie

Introduction

Chapitre 1

État de l'art

Sommaire

Introduction	5
1.1 Les différents modèles de Raspberry	5
1.1.1 Qu'est-ce qu'un Raspberry ?	5
1.1.2 Deux grands types de Raspberry Pi	6
1.1.3 La carte Arduino	7
1.2 Les différents langages	7
1.2.1 Les langages dédiés à l'intelligence de notre application	7
1.2.2 Les langages dédiés à la création de l'IHM	8
1.3 Les choix de la source de lumière	8
Conclusion	9

Introduction

Dans le cadre de notre première année de cycle ingénieur dans le département ASI¹, nous avons pour mission de réaliser pour le cours d'Électronique pour l'ingénieur dispensé par Monsieur HENRIET un projet d'une durée de 6 mois en rapport avec le domaine de l'électronique. Une partie de notre groupe ayant réalisé un robot auparavant dans le cadre du projet de P6, nous avons choisis de découvrir ensemble de nouvelles technologies de façon à agrandir notre vision dans ce domaine.

Notre attention s'est très rapidement portée sur l'un des projet déjà réalisé par un groupe d'étudiant l'année dernière : *Un réveil intelligent*. En effet, ce projet est véritablement dans la vague des nouvelles technologies domotiques qui deviennent de plus en plus populaires. C'est pourquoi nous nous sommes fixés comme but d'améliorer ce projet par de nouvelles fonctionnalités.

Malgré la réussite de ce projet, il est néanmoins indispensable d'effectuer pour nous un état de l'art sur les différents caractéristiques actuelles du projet d'une part, et de nos projets d'autres part. C'est pourquoi dans ce dossier nous allons d'abord vous parler des différents modèles de carte à programmer telles que les Arduino ou les Raspberry Pi. Ensuite nous présenterons les différents langages de programmation à utiliser et leur utilité. Enfin nous expliquerons quels nouveaux types de matériel nous allons utiliser pour arriver à notre but.

1. ASI : Architecture des Système d'Information

1.1 Les différents modèles de Raspberry

1.1.1 Qu'est-ce qu'un Raspberry ?

Un Raspberry, ou pour son nom complet un Raspberry Pi, est une mini-ordinateur, de la taille d'une carte de crédit, tournant avec un processeur ARM. Un processeur ARM est du même type que ceux que l'on trouve dans nos tablettes ou smartphone, leur principale caractéristique est leur faible consommation d'énergie. Le Raspberry Pi est composé uniquement d'une carte mère sans boîtier, sans alimentation ni stockage mais il possède un grand nombre d'entrées sorties dites standards. Les plus importantes sont : un lecteur de carte SD (pour le stockage), une prise HDMI (afin de le connecter à un écran), un ou des ports USB (afin en particulier de pouvoir y brancher un clavier et / ou une souris mais aussi des clés USB ou d'autres périphériques USB tel que un dongle Wi-Fi).



FIGURE 1.1 – Raspberry Pi

Le principal problème de ce mini-ordinateur est qu'il est alimenté en USB (5 Volts) ce qui explique le choix d'un processeur ARM, peu gourmand en énergie certes, mais peu puissant en contrepartie. Cette faible alimentation est aussi un problème concernant les périphériques USB. Par exemple, un clavier rétro-éclairé peut consommer trop d'énergie et rendre le Raspberry Pi défaillant.

Toutefois le Raspberry Pi possède de nombreux avantages. En premier lieu, il est capable de faire tourner un système d'exploitation de type GNU / Linux très puissant et permettant d'effectuer des tâches très variées. Il est en effet possible d'installer sur un Raspberry Pi un serveur web (de type Apache), un serveur mail, un système de partage de fichier (type Samba) ou encore une seedbox (afin de partager des fichiers torrent). Là où l'alimentation était un problème, sa faible consommation devient un avantage si il reste allumé 24h / 24 7j / 7. Ce mini-ordinateur se distingue aussi par ses incroyables capacités graphique car malgré un processeur peu puissant, il arrive à décoder des vidéos full HD (1080p) sans aucun problème. Il est souvent utilisé comme *media center*, branché à une télévision et au réseau, permettant ainsi de regarder des films stockés sur son ordinateur facilement.

Pour finir, le prix du Raspberry d'environ 30 euros le rend très attractif aux vues de ses capacités très vastes. Il peut être intégré dans de nombreux projets de robotique allant du ballon sonde à un serveur de domotique.

1.1.2 Deux grands types de Raspberry Pi

Il existe deux types de Raspberry Pi : le modèle A et le modèle B. Le modèle B se distingue de son homologue moins cher sur plusieurs points : une RAM plus importante (512 Mo au lieu de 256 Mo), un port USB supplémentaire, un port Ethernet 10/100 et une meilleure puissance électrique (700mA au lieu de 400mA).

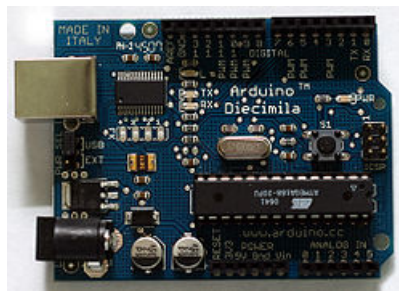


FIGURE 1.2 – Carte Arduino

Pour notre projet, nous n'avons pas le choix du Raspberry Pi car nous allons reprendre celui utilisé pour le projet de P6 du "Réveil intelligent". C'est un modèle B muni donc d'un port Ethernet mais malheureusement plus vieux que l'actuelle version donc n'ayant quand même que 256 Mo de RAM. Si nous avions dû choisir, c'est ce modèle plus performant que nous aurions pris en grande partie pour son port Ethernet permettant des applications réseau mais aussi pour ses meilleures performances d'alimentation qui pourront nous être utiles dans le futur.

Nous tenons à lever un problème du Raspberry Pi modèle B, les deux ports USB et le port Ethernet sont reliés au même composant "LAN9512" qui est lui-même connecté au CPU via un port USB2 : les débits sont donc divisés entre les trois éléments. Dans notre cas, ce n'est pas un problème car nous ne comptons pas effectuer des transferts importants de données en USB ou en réseau.

1.1.3 La carte Arduino

Arduino est un circuit imprimé possédant un microcontrôleur lui permettant d'analyser des signaux électriques. Ce composant est déjà présent dans le projet que nous comptons reprendre et nous pouvons donc le réutiliser.

Contrairement à un Raspberry Pi, la carte Arduino possède un grand nombre d'entrées / sorties (une vingtaine alors que le Raspberry Pi en possède uniquement 6) mais ne peut pas exécuter de système d'exploitation et donc de programme en temps réel. Le microcontrôleur peut quand même effectuer des calculs qui seront développés en C / C++. Le dernier point intéressant sur la Arduino est de pouvoir recevoir des signaux analogiques alors que le Raspberry Pi ne peut lire que des signaux numériques, il aura donc en charge de transformer les signaux analogiques des capteurs (luminosité par exemple) en numérique (0 ou 1 en fonction d'un seuil).

1.2 Les différents langages

Nous allons être amenés à utiliser plusieurs langages de programmation bien différents les uns des autres pour pouvoir réaliser ce projet. La séparation la plus marquée pour ces langages peut se faire par leur but : une partie des langages sera utilisée pour l'intelligence de nos applications, tandis que les autres langages seront dédiés à la création d'une IHM².

2. IHM : Interface Homme Machine

1.2.1 Les langages dédiés à l'intelligence de notre application

La logique métier et les différentes fonctions de notre application seront écrites en PHP³ et en script shell.

PHP est un langage de programmation compilé à la volée libre principalement utilisé pour produire des pages Web dynamiques via un serveur HTTP, mais pouvant également fonctionner comme n'importe quel langage interprété de façon locale. Le langage PHP permettra de programmer les différentes fonctions de notre application ainsi que de stocker et d'aller chercher les données utiles à son fonctionnement.

Les scripts shell (également appelés scripts bashes) permettent d'automatiser une série de commandes exécutées dans un terminal. Un script shell se présente sous la forme d'un fichier contenant une ou plusieurs commandes qui seront exécutées de manière séquentielle. Ces scripts nous permettront d'automatiser des opérations de maintenance, de mises à jour ou de modifications de notre Raspberry.

1.2.2 Les langages dédiés à la création de l'IHM

L'Interface Homme Machine de notre application sera accessible depuis un navigateur web (Firefox ou Google Chrome par exemple). Pour pouvoir proposer une IHM accessible depuis un navigateur web, il est obligatoire d'utiliser les langages associés au monde du web à savoir HTML⁴ et CSS⁵. Nous utiliserons également du JavaScript pour pouvoir proposer une interface plus dynamique.

Le HTML est le format de données conçu pour représenter les pages web. C'est un langage de balisages qui permet d'indiquer qu'un élément est un titre, un paragraphe, un lien, une liste, un élément d'une liste etc.

Les feuilles de style CSS, quand elles sont associées à du HTML, permettent de mettre en forme une page web en spécifiant comment sont positionnés les éléments, quelles couleurs il faut utiliser, quels sont les tailles et espaces à respecter. Le CSS définit l'aspect graphique de la page web tandis que le HTML ne s'occupe que de la sémantique du contenu de celle-ci.

Le JavaScript (souvent abrégé JS) est un langage de programmation de scripts principalement utilisé dans les pages web interactives mais aussi côté serveur. Il permet de modifier des pages web quand un événement est déclenché (le survol d'un élément, un délai dépassé, une position atteinte etc.) sans devoir rafraîchir celle-ci, donnant la possibilité d'avoir des modifications instantanées à l'écran dès qu'une action de la part de l'utilisateur est effectuée. Le JavaScript est capable de modifier du CSS et du HTML.

1.3 Les choix de la source de lumière

On trouve trois grandes familles d'ampoules : les lampes à incandescences, les sources à décharge lumineuses pressurisées et les sources électroluminescentes.

La lampe à incandescence classique, inventée en 1879 par Joseph Swan et améliorée par les travaux de Thomas Edison, ou à halogène, inventée en 1959, produit de la lumière en portant à incandescence un filament de carbone (à l'origine) ou de tungstène.



FIGURE 1.3
Ampoule
à incandescence

3. PHP : *PHP Hypertext Preprocessor*.

4. HTML : *Hypertext Markup Language*.

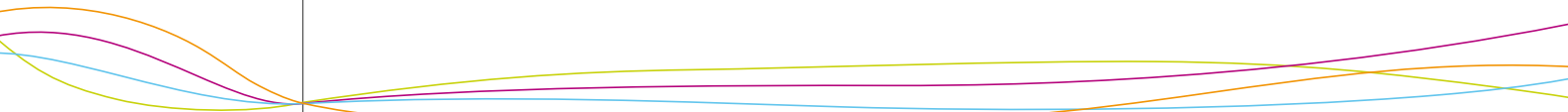
5. CSS : *Cascading Style Sheets*

Ensuite, on a les sources à décharge lumineuses pressurisées telles que les lampes fluorescentes compactes. Celles-ci produisent de la lumière grâce à un mélange de gaz et/ou de vapeur excité par une décharge électrique. Contrairement aux lampes à incandescences, on a une plus grande luminosité (jusqu'à 115 lumens par watt) et le coût est similaire. Toutefois l'allumage n'est pas instantané.

Enfin, les lampes électroluminescentes sont constituées d'un matériau semi-conducteur traversé par un courant électrique et émettent une couleur bleue. Par des procédés chimiques, on va pouvoir convertir la lumière en jaune. Ces types de lampes ont la plus grande longévité et chauffent beaucoup moins que les lampes à incandescences. Néanmoins, ce sont les ampoules les plus chères du marché actuellement.

Conclusion

Après avoir établi un état de l'art des différents outils et technologies que nous allons utiliser, nous avons donc de bonnes bases pour commencer à nous organiser et nous lancer réellement dans la conception globale du projet.



Troisième partie

Cahier des charges

Chapitre 1

Cahier des charges

1.1 Électronique

- Faire un circuit imprimé pour remplacer le shield actuel
- Implémenter un système d'ampoule
- Implémenter une alimentation autonome
- Effectuer tous les branchements

Le shield existant permet, grâce à une photorésistance, de déterminer la luminosité dans la pièce où se situe le réveil. Il est fonctionnel mais nous devons créer notre propre carte pour répondre aux besoins du projet. Cette carte aura les mêmes objectifs que le shield, c'est-à-dire retourner une valeur analogique en fonction de la luminosité de la pièce. L'ancien shield possède une LED, contrôlée par la Arduino, permettant de savoir quand la luminosité dépasse un certain seuil. Pour notre projet, nous comptons intégrer le réveil dans une boîte et nous pensons réutiliser la LED afin de prévenir l'utilisateur que la batterie du réveil est faible.

Nous devons choisir l'ampoule et la connecter à notre circuit imprimé afin de pouvoir contrôler la quantité de courant à envoyer et ainsi proposer un éclairage progressif.

Le dernier objectif de cette partie d'électronique est d'effectuer des montages et par extension des câblages propres afin de produire un travail de qualité et de faciliter l'intégration des différentes cartes dans un boîtier.

1.2 Arduino

- Implémentation de la gestion de l'ampoule
- Réutiliser la LED pour signaler que la batterie est faible

Au niveau de la Arduino, le code présent permet déjà de déterminer lorsque le seuil de luminosité est dépassé. Il nous faudra donc ajouter l'allumage progressif de l'ampoule. Nous devons aussi résoudre les conflits entre l'allumage de l'ampoule et le capteur de luminosité afin de ne pas précipiter l'arrêt du réveil. Nous pourrions pour cela adapter le code déjà produit par l'équipe précédente et implémenter, par exemple, une variation du seuil de luminosité en fonction du stade d'allumage de l'ampoule.

La gestion de la batterie est importante et nous devons trouver un moyen de déterminer quand le niveau de batterie du réveil est faible pour pouvoir prévenir l'utilisateur (afin de ne pas se retrouver sans réveil du jour au lendemain). À ce stade de la conception, nous ne savons toujours pas si cette information pourra être récupérée directement via la Arduino ou si (plus probablement) nous devrions récupérer certaines informations via notre circuit imprimé. Cette batterie va nous permettre d'alimenter le Raspberry Pi et la Arduino sans câble, si nous voulons un boîtier autonome nous avons aussi besoin de supprimer le câble RJ-45 permettant l'accès au réseau. Nous devons donc rajouter un dongle Wi-Fi qui peut consommer très rapidement beaucoup de courant. Il faut donc aussi implémenter une gestion du Wi-Fi : bouton on / off ou allumage intelligent (un peu avant le déclenchement du réveil par exemple).

1.3 Raspberry Pi

- Affichage des prochains métros
- Gestionnaire de sons
- Implémentation de l'affichage LCD
- Paquet magique sur le réseau (broadcast)

L'affichage des prochains métro semble ne pas fonctionner actuellement sur le projet, sans doute à cause d'un changement sur le site de la TCAR. Il nous faudra réparer cette fonctionnalité.

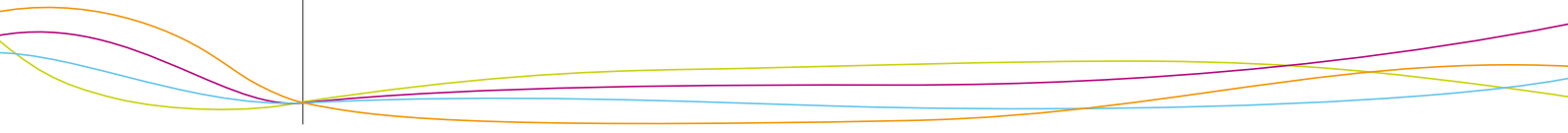
Au niveau des améliorations, il n'existe pas de gestionnaire de son sur l'interface web permettant l'administration du réveil et donc, le changement de la sonnerie du réveil est laborieux. Nous comptons implémenter une nouvelle page web permettant d'ajouter des nouveaux sons et de choisir celui à jouer au prochain réveil.

Les deux dernières fonctionnalités sont optionnelles, même si nous aimerions les implémenter, il est peu probable que nous ayons le temps vu les délais à respecter pour le projet. La première consiste à gérer l'affichage de l'heure via un écran LCD et la deuxième, un peu plus technique mais très utile, permettrait d'envoyer un paquet "magique" TCP / IP sur le réseau local de l'utilisateur lors de la sonnerie du réveil (et pourquoi pas lors de son extinction) afin de donner la possibilité de réutiliser ce projet. En effet, un paquet "magique" est un paquet qui peut être lu par tous les appareils connectés au réseau, cela donne donc la possibilité de créer un autre projet d'électronique (par exemple un autre Raspberry Pi) analysant le réseau et exécutant une action lors de la détection de ce paquet (par exemple, allumage de l'ordinateur, de la cafetière ou autre...).

1.4 Bricolage

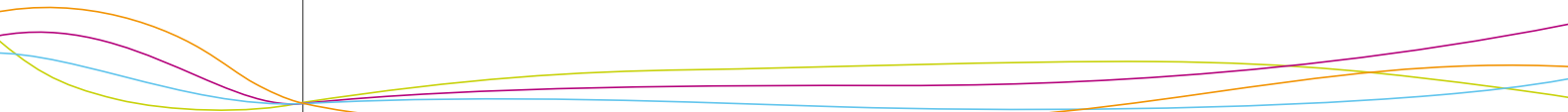
- Construire une boîte

Il ne faut pas oublier de prendre le temps de construire une boîte afin de protéger les circuits et rendre le projet plus esthétique.



Quatrième partie

Étude technique



Cinquième partie

Documents de réalisation

Chapitre 1

Calendrier prévisionnel

Dates	Électronique	Arduino	RaspberryPi
25/09/2013	Determiner le travail à fournir	Prendre en main le logiciel Arduino	Découvrir l'interface RaspberryPi
09/10/2013	Remplacer le Shield Arduino par une carte PCB	Commencer le développement de la gestion de l'ampoule	
23/10/2013	<ul style="list-style-type: none">— Ajouter une ampoule au montage— Trouver une solution pour une alimentation autonome	Effectuer les tests de la gestion de l'ampoule	
13/11/2013	Implémentation de l'alimentation autonome	Développer un indicateur de la charge restante de la batterie	Commencer le développement du gestionnaire de mètres
27/11/2013	Effectuer et vérifier tous les branchements définitivement		Commencer le développement du gestionnaire de sons
11/12/2013			Commencer la gestion d'un affichage sur écran LCD

Chapitre 2

Cahier de suivi

Sommaire

2.1	Mercredi 27 novembre 2013	16
2.2	Mercredi 13 novembre 2013	16
2.3	Mercredi 23 octobre 2013	16
2.4	Mercredi 09 octobre 2013	16
2.5	Mercredi 25 septembre 2013	16

2.1 Mercredi 27 novembre 2013

- Passage du Shield Arduino au circuit imprimé
- Nouveaux test du code

2.2 Mercredi 13 novembre 2013

- Tests concluants du code arduino pour l'allumage progressif de l'ampoule
- Finalisation des cartes réalisation des typons sur papier non transparent
- Recherche des méthodes de gestion de batterie pour RaspberryPi

2.3 Mercredi 23 octobre 2013

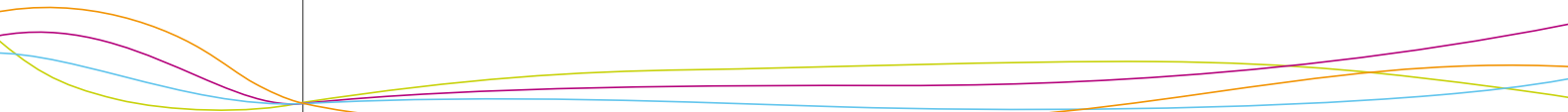
- Début débuge du parsing des mètres
- Premiers tests du nouveau code (allumage progressif d'une LED)
- Premiers tests d'intégration d'une LED dans le circuit.

2.4 Mercredi 09 octobre 2013

- Développement du programme Arduino. À faire : les tests.
- Le shield actuel a été refait et validé. Il reste à monter la nouvelle ampoule dessus.
- Recherches sur l'ampoule ainsi que sur la méthode d'alimentation autonome (Batterie Li-Po x2, Régulateur de tension 7805, cartes montées en parallèles et ampoules 4,8V)

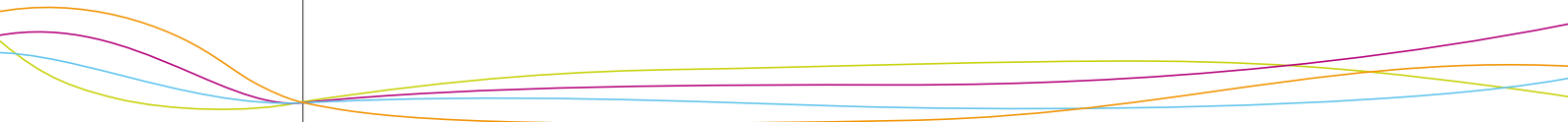
2.5 Mercredi 25 septembre 2013

- Prise en main de l'interface du RaspberryPi. Beaucoup de problème avec le réseau INSA (proxy vs serveur local)
- Prise en main de l'arduino et lecture du code.
- Définition des objectifs à atteindre du point du vue électronique..



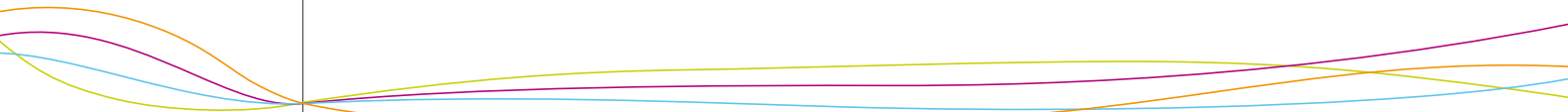
Sixième partie

Étude logicielle



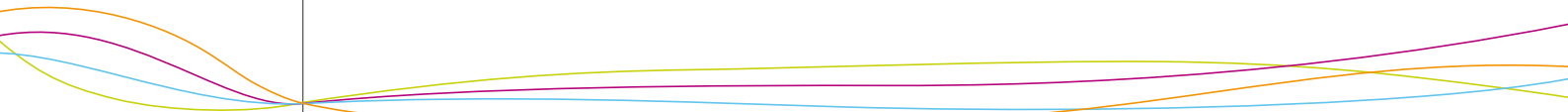
Septième partie

Estimation du coût total



Huitième partie

Bilan et Conclusion



Neuvième partie

Annexes

