ALGO QCM

- 1. Un arbre binaire vide est un arbre de taille?
 - (a) 1
 - (b) -1
- 1 (c) 0
- 2. Si LC(B) défini la longueur de cheminement de B (un arbre binaire), alors PM(B) la profondeur moyenne de B est égale à?
 - (a) LC(B)/f avec f le nombre de feuilles de B
 - (b) LC(B)/n avec n le nombre de noeuds internes de B
- *(c) LC(B)/n avec n le nombre de noeuds de B
- (d) LC(B).n avec n le nombre de noeuds internes de B
- 3. Un arbre dont les noeuds contiennent des valeurs est?
 - (a) valué
 - (b) valorisé
- → (c) étiqueté
 - (d) évalué
- 4. Dans un arbre binaire, un noeud possédant 2 fils est appelé?
 - (a) une racine
 - (b) noeud externe
- (c) noeud interne
- ≯(d) point double
- 5. Dans un arbre binaire, le chemin obtenu à partir de la racine en ne suivant que des liens droits est?
- (a) le bord droit
 - (b) le chemin droit
 - (c) la branche droite
 - (d) le métalien droit
- 6. Dans un arbre binaire, un noeud ne possédant qu'un fils gauche est appelé?
 - (a) une racine
- (b) noeud interne
 - (c) noeud externe à droite
- 🥌 (d) point simple à gauche
- 7. La hauteur d'un arbre binaire réduit à un noeud racine est?
- × (a) 1
 - (b) -1
- X (c) 0

- 8. Un arbre binaire parfait est un arbre binaire dont?
 - (a) tous les niveaux sont remplis
- tous les niveaux sont remplis sauf le dernier rempli de droite à gauche
 - (c) tous les niveaux sont remplis sauf le dernier rempli aléatoirement
- (d) tous les niveaux sont remplis sauf le dernier rempli de gauche à droite
- 9. Un peigne gauche est un arbre binaire?
- / localement complet
 - (b) parfait
 - (e) complet
- * (d) filiforme
- 10. L'arbre défini par $B=\{1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,12,13\}$ est?
- (a) quelconque
- (b) dégénéré
- ×(c) parfait
 - (d) complet



QCM 2

lundi 20 janvier

Question 11

Dans $\mathbb{R}[X]$, on considère le polynôme P vérifiant $P(X)=(X+2)(X^5+X^2+1)+X^2+1.$ On a

 \mathbb{X} Le quotient de la division euclidienne de P par $X^5 + X^2 + 1$ est X + 2

lacktriangleb. Le quotient de la division euclidienne de P par X+2 est X^5+X^2+1

 \not . Le reste de la division euclidienne de P par X+2 est X^2+1

d. Aucune des autres réponses

Question 12

Soit $P \in \mathbb{R}[X]$ admettant -3 et 1 comme racines. Parmi les polynômes suivants, le(s)quel(s) peu(ven)t être ce polynôme?

a.
$$P(X) = 5(X-3)(X+1)$$

b.
$$P(X) = -4(X+3)(X-1)$$

c.
$$P(X) = 3(X+3)(X-4)(X^2+1)$$

d. Aucun des polynômes proposés ne peut être égal à P.

Question 13

Soit $P(X) = (X-1)^2(X^6 + 15X + 10) \in \mathbb{R}[X]$. On a

$$\times$$
 a. $X-1|P$

b.
$$(X-1)^2 | P$$

c.
$$(X-1)^3 | P$$

d. Aucune des autres réponses

Question 14

Soit $P(X) = (X+1)^2(X^9 + X + 20) \in \mathbb{R}[X]$. On a

- P(-1) = 0
- P'(-1) = 0
 - c. P''(-1) = 0
 - d. Aucune des autres réponses

Question 15

Soit $P \in \mathbb{R}[X]$. Cochez la(les) bonne(s) réponse(s)

- \mathbf{x} a. 1 est une racine d'ordre de multiplicité exactement 2 de $P \Longrightarrow (X-1)^3$ ne divise pas P.
 - b. 1 est une racine d'ordre de multiplicité au moins 2 de $P \Longrightarrow (X-1)^3$ ne divise pas P.
 - c. $P(1) = 0 \implies P'(1) = 0$
 - d. Aucune des autres réponses

Question 16

Cochez la(les) réponse(s) correcte(s) :

- a. L'équation différentielle (E): $y' + 2y^2 = 3t$ est une équation linéaire du premier ordre.
- \bigstar b. L'équation différentielle (E) : y'-y=3t est une équation linéaire du premier ordre.
 - $\pmb{\mathscr{E}}$. L'équation différentielle (E): y'-ty=3t est une équation linéaire homogène du premier ordre.
 - d. Aucune des autres réponses

Question 17

Soit (E) : 2y'+3y=0. L'ensemble des solutions de (E) sur $\mathbb R$ est constitué des fonctions de la forme

- **4.** $t \mapsto ke^{-\frac{2}{3}t}$ avec $k \in \mathbb{R}$.
- $t \mapsto ke^{\frac{2}{3}t}$ avec $k \in \mathbb{R}$.
- \star c. $t \mapsto ke^{-\frac{3}{2}t}$ avec $k \in \mathbb{R}$.
 - d. $t \mapsto ke^{\frac{3}{2}t}$ avec $k \in \mathbb{R}$.
 - é. Aucune des autres réponses

Question 18

Soit (E): y' + 2ty = 0. L'ensemble des solutions de (E) sur $\mathbb R$ est constitué des fonctions de la forme :

$$t \longmapsto ke^{-t^2}$$
 avec $k \in \mathbb{R}$



b. Faux

Question 19

Soit (E): y' - 3y = 6 sur \mathbb{R} . On a

x. $y_p: t \longmapsto 0$ est une solution particulière de (E).

 \mathcal{U} . $y_p: t \longmapsto 2$ est une solution particulière de (E).

x c. $y_p: t \longrightarrow -2$ est une solution particulière de (E).

 $\not a$. $y_p:t\longmapsto t$ est une solution particulière de (E).

e. Aucune des autres réponses

Question 20

De quelle(s) équation(s) différentielle(s) la fonction $f:t\longmapsto t+1$ est-elle solution?

A.
$$(E): y'+y=0$$

6. (E) :
$$y' + y = t^2 + 1$$

$$(E): y'+y=t+2$$

d. Aucune des autres réponses

- 21. La cinématique est la branche de la physique qui s'intéresse :
 - x a. Au mouvement indépendamment des causes les produisant
 - A la cause des mouvements
 - e. Au cinéma
 - d. Aucune des réponses
- 22. La Terre peut être considérée comme un point matériel
 - a. Si on étudie sa rotation sur elle-même
 - ≥b. Si on étudie sa révolution autour du Soleil
- 23. Dans le système de coordonnées cartésien, le vecteur position s'écrit :

$$\overrightarrow{OM} = \vec{x}.\overrightarrow{u_x} + \vec{y}.\overrightarrow{u_y}$$

$$\not \! b. \quad \overrightarrow{OM} = x. \overrightarrow{u_x} \ y. \overrightarrow{u_y}$$

$$\overrightarrow{OM} = x.\overrightarrow{u_x} + y.\overrightarrow{u_y}$$

$$\overrightarrow{OM} = x + y$$

24. Dans le système de coordonnées polaire, le vecteur unitaire $\overrightarrow{u_r}$ est défini de la manière suivante:

$$\overrightarrow{u_r} = \frac{\overrightarrow{OM}}{\overrightarrow{OM}}$$

$$\overrightarrow{u_r} = \frac{\overrightarrow{OM}}{\overrightarrow{OM}}$$

$$\overrightarrow{u_r} = \frac{\overrightarrow{OM}}{\|\overrightarrow{OM}\|}$$

$$\cancel{t}. \quad \overrightarrow{u_r} = \frac{1}{\|\overrightarrow{OM}\|}$$

$$\overrightarrow{u_r} = \frac{1}{\|\overrightarrow{OM}\|}$$

d.
$$\overrightarrow{u_r} = \frac{\|\overrightarrow{OM}\|}{\overrightarrow{OM}}$$

25. On peut exprimer le vecteur $\overrightarrow{u_r}$ de la base polaire dans le système cartésien de la manière suivante:

$$\cancel{x}$$
 a. $\overrightarrow{u_r} = \cos \theta . \overrightarrow{u_x} + \sin \theta . \overrightarrow{u_y}$

b.
$$\overrightarrow{u_r} = \sin \theta . \overrightarrow{u_x} + \cos \theta . \overrightarrow{u_y}$$

$$\overrightarrow{u_r} = \overrightarrow{u_x} + \overrightarrow{u_y}$$

d.
$$\overrightarrow{u_r} = \cos\theta \cdot \overrightarrow{u_x} - \sin\theta \cdot \overrightarrow{u_y}$$

26. Le vecteur vitesse $\overline{v(t)}$ se définit de la manière suivante :

a.
$$\overrightarrow{v(t)} = \frac{dOM}{dt}$$

a.
$$\overrightarrow{v(t)} = \frac{dOM}{dt}$$
b. $\overrightarrow{v(t)} = \frac{d\overrightarrow{OM}}{dt}$
c. $\overrightarrow{v(t)} = \frac{d\overrightarrow{d}}{dt}$
d. $\overrightarrow{v(t)} = \frac{\overrightarrow{OM}}{t}$

$$\overrightarrow{v(t)} = \frac{d\overrightarrow{d}}{dt}$$

$$\overrightarrow{v(t)} = \frac{\overrightarrow{OM}}{t}$$

- 27. Soit un point M ayant pour équations horaires : $\begin{cases} x(t) = 3\cos(6t) \\ y(t) = 3\sin(6t) \end{cases}$
 - a. Les composantes du vecteur vitesse sont constantes.
 - La norme de la vitesse est constante.
 - c. L'accélération est nulle.
 - d. Aucune des réponses précédentes
- 28. Pour le même point :
 - a. La trajectoire est rectiligne.
 - × b. La trajectoire est circulaire.
 - c. La trajectoire est elliptique.
 - d. La trajectoire est une sinusoïde.



- 29. Soit un point M suivant une trajectoire d'équation : $y = -5x^2 + 4x$. Le sol est matérialisé par l'axe Oy.
 - Le point M touche le sol en x = 5 et x = -4.
 - Le point M touche le sol en x = -5 et x = 4.
 - \nearrow Le point M touche le sol en x = 0 et $x = \frac{4}{5}$.
 - d. Le point M touche le sol en x = 0 et $x = \frac{2}{5}$.
- 30. Soit un point M suivant une trajectoire d'équation : $y = -5x^2 + 4x$. Le sol est matérialisé par l'axe Oy.
 - Le sommet de la trajectoire est atteint pour $x = \frac{4}{5}$.
 - **Le** sommet de la trajectoire est atteint pour $x = \frac{2}{5}$.
 - c. L'altitude maximale atteinte est $y = \frac{8}{5}$.
 - d. L'altitude maximale atteinte est $y = \frac{2}{5}$.

DDRS B3 - QCM 1 - 20 janvier 2025 - certaines questions ont plusieurs réponses.

- 31. Le numérique est :
 - a. Une science
 - b. Une technologie
 - c. Une culture
 - d. Une industrie
 - x e. Tout à la fois
- 32. Qu'est-ce que la modélisation?
 - a. Une technique proche du modélisme mais avec des imprimante 3D
 - Une représentation de la réalité sous forme d'équations mathématiques
 - c. Un moyen quasi infaillible de prédire l'avenir
- 33. Pour parler des gaz à effet de serre, pourquoi parle-t-on d'équivalent CO2 ?
 - a. Tous les gaz sont à peu près équivalents au CO2
 - b. Gaz à effet de serre et C02, c'est la même chose
 - Car le CO2 (ou dioxyde de carbone) est le gaz à effet de serre qui est utilisé comme référence
- 34. Pourcuoi ne pas choisir un indicateur unique?
 - a. Les scientifiques n'arrivent pas se mettre d'accord
 - Chaque indicateur ne donne qu'une vision partielle du problème
 - c. Il y en a un : ce sont les gaz à effet de serre!
- 35. La croissance exponentielle d'une quantité peut se décliner de différentes façons. A votre avis, lesquelles ?
 - Une quantité qui croit de x% par unité de temps
 - b. Une quantité qui croît d'une valeur x à intervalle de temps régulier
 - C. Une quantité qui double à intervalle de temps régulier
 - d. Un phénomène qui croît extrêmement vite et soudainement
- 36. Quelle est la phase du cycle de vie qui concentre le plus d'impacts environnementaux?
 - Xa. La fabrication
 - b. L'usage
 - c. Le transport
 - d. Le traitement de fin de vie
- 37. Quels sont les métaux présents dans nos smartphones ?
 - Na. Des métaux courant comme le cuivre et l'aluminium
 - x b. Des métaux précieux comme l'or ou l'argent
 - C. Des métaux rares comme le tantale
- 38. Quels sont les principaux problèmes liés à l'extraction des terres rares ?
 - 🔧 a. Leur rareté
- 💢 💌 b. La consommation d'eau
- 🗶 💌 c. La production de déchets toxiques
 - d. Les problèmes géopolitiques
- 39. Qu'appelle-t-on l'effet rebond?
 - a. Les personnes qui protègent leur téléphone avec une coque ont plus tendance à le faire tomber
 - Quand une technologie plus efficace est de plus en en plus utilisée, par exemple à cause de la baisse des coûts d'utilisation
 - c. La découverte de nouvelles technologies qui permettent de pallier l'épuisement des ressources actuelles
- 40. Issus de la communauté du "zéro déchet", convaincue que "Le meilleur déchet est celui qu'on ne génère pas", les 5 "R" décrivent des stratégies de sobriété à tous les niveaux d'action accessibles aux utilisateurs d'appareils numériques. A quoi correspondent 3 de ces 5R?
 - 🛰 a. Rendre à la terre
 - b. Remplacer par du neuf
 - Kc. Refuser
 - d. Racheter
 - K e. Réduire