

# Task2\_prazdnichnykh

November 25, 2020

## 0.1 Пункт 1

Функция:

$$F(w) = -\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N y_i \log \frac{e^{w^T x_i}}{1 + e^{w^T x_i}} + (1 - y_i) \log \frac{1}{1 + e^{w^T x_i}} = -\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N y_i w^T x_i - \log (1 + e^{w^T x_i})$$

На матричном языке это можно записать как:

$$F(w) = -\frac{1}{N} \langle x^T w, y \rangle + \frac{1}{N} \langle \log (1 + e^{x^T w}), id \rangle = -\frac{1}{N} \langle x^T w, y \rangle - \frac{1}{N} \langle \log (1 + \sigma(w^T x)), id \rangle,$$

где

$$\forall i \in \{1, \dots, N\} id_i = 1$$

Грандиент:

$$dF(w) = -\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N y_i dw^T x_i - \frac{e^{w^T x_i} dw^T x_i}{1 + e^{w^T x_i}} = -\left\langle \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N y_i x_i - \frac{e^{w^T x_i} x_i}{1 + e^{w^T x_i}}, dw \right\rangle \Rightarrow \nabla_w F = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \left( \frac{e^{w^T x_i}}{1 + e^{w^T x_i}} - y_i \right) x_i$$

В матричном виде:

$$\nabla_w F = \frac{1}{N} x \left( \frac{e^{x^T w}}{1 + e^{x^T w}} - y \right) = \frac{1}{N} x (\sigma(x^T w) - y)$$

Гессиан:

$$d(d_h F(w)) = -d \left( \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N y_i h^T x_i - \frac{e^{w^T x_i} h^T x_i}{1 + e^{w^T x_i}} \right) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \frac{dw^T x_i x_i^T h e^{w^T x_i}}{(1 + e^{w^T x_i})^2} = \left\langle \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \frac{x_i x_i^T e^{w^T x_i}}{(1 + e^{w^T x_i})^2} h, dw \right\rangle \Rightarrow$$
$$\nabla_w^2 F = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \frac{x_i x_i^T e^{w^T x_i}}{(1 + e^{w^T x_i})^2}$$

В матричной формулровке:

$$\nabla_w^2 F = \frac{1}{N} x M x^T,$$

где

$$M_{ij} = \begin{cases} 0, i \neq j \\ \frac{e^{w^T x_i}}{(1+e^{w^T x_i})^2} = \sigma(w^T x_i)(1 - \sigma(w^T x_i)), i = j \end{cases}$$

## 0.2 Пункт 2

(все тесты ниже происходят на датасете ala.txt)

```
[1]: import numpy as np
import scipy.sparse as sp
from sklearn.datasets import load_svmlight_file
from oracle import Oracle, make_oracle, der, der2
import scipy as sc
```

```
[2]: orac = make_oracle('ala.txt')

x, y = load_svmlight_file('ala.txt', zero_based=False)
m = x[0].shape[1] + 1
```

Проверим на всякий случай, что численный гессиан работает правильно. На функции  $f_1(x) = x^T x$ , ожидаем получить  $\nabla^2 f = 2id_n$ , где  $id$  - единичная матрица

```
[3]: n = np.random.randint(10, 100)
f = lambda x: (x.T @ x).item()
x = np.random.normal(size=(n, 1))
err = np.linalg.norm(der2(f, x) - 2 * np.eye(n))
print('Норма разности гессиана и единичной матрицы: ', err)
```

Норма разности гессиана и единичной матрицы: 9.588446187384862e-07

Проверим теперь с помощью разностного дифференцирования, что градиент и гессиан вычислены корректно

```
[4]: def test(oracle, m):
    w = np.random.normal(size=(m, 1))
    f = lambda w: oracle.value(w)
    grad_norm = np.linalg.norm(oracle.grad(w) - der(f, w))
    hess_norm = np.linalg.norm(oracle.hessian(w) - der2(f, w))
    print('Норма разности аналитического и численного градиентов: ',
    ↪ grad_norm)
    print('Норма разности аналитического и численного гессианов: ',
    ↪ hess_norm)

test(orac, m)
```

Норма разности аналитического и численного градиентов: 8.

↪ 644339402609234e-09

Норма разности аналитического и численного гессианов: 3.

↪ 777654398377981e-08

```
[5]: test(orac, m)
```

Норма разности аналитического и численного градиентов: 4.

↪ 718350033424151e-09

Норма разности аналитического и численного гессианов: 3.

↪ 815734187017456e-08

```
[6]: test(orac, m)
```

Норма разности аналитического и численного градиентов: 3.

↪ 6418521318910875e-09

Норма разности аналитического и численного гессианов: 3.

↪ 914370038255826e-08

Будем исследовать сходимость наших методов на нулевом векторе

```
[7]: w0 = np.zeros(m).reshape((-1, 1))  
true_val = sc.optimize.minimize(lambda w: orac.value(w), w0).fun
```

```
[8]: true_val
```

```
[8]: 0.29787637646449144
```

### 0.3 Пункт 3

Научимся рисовать графики, которые требуются в этом и следующих пунктах

```
[9]: from methods import *  
import matplotlib.pyplot as plt
```

```
[10]: def non_hfn_plotter(optimizer, line_search_methods, oracle, w0,   
    ↪ true_val):  
    opt_name = optimizer.name  
    names = []  
    rel_errs = []  
    vals = []  
    times = []  
    oracle_calls = []  
    n_its = []  
    n = 0  
    for method in line_search_methods:  
        n += 1
```

```

names.append(method.name)
point = optimizer(oracle, w0, method)
rel_errs.append(optimizer.rel_errs)
vals.append(optimizer.values)
times.append(optimizer.times)
oracle_calls.append(optimizer.orac_calls)
n_its.append(optimizer.n_iter)

plt.title('Отношение норм градиентов vs время, ' + opt_name)
for i in range(n):
    plt.plot(times[i], rel_errs[i], label=names[i])
plt.legend()
plt.yscale('log')
plt.xlabel('время работы, с')
plt.ylabel('(grad(w_k) / grad(w0))^2')
plt.show()

plt.title('Отношение норм градиентов vs число вызовов оракула, ' +
↳ opt_name)
for i in range(n):
    plt.plot(oracle_calls[i], rel_errs[i], label=names[i])
plt.legend()
plt.yscale('log')
plt.xlabel('кол-во вызовов оракула')
plt.ylabel('(grad(w_k) / grad(w0))^2')
plt.show()

plt.title('Отношение норм градиентов vs число итераций, ' +
↳ opt_name)
for i in range(n):
    plt.plot(list(range(1, n_its[i] + 1)), rel_errs[i],
↳ label=names[i])
plt.legend()
plt.yscale('log')
plt.xlabel('кол-во итераций')
plt.ylabel('(grad(w_k) / grad(w0))^2')
plt.show()

plt.title('Модуль разности значений vs время, ' + opt_name)
for i in range(n):
    plt.plot(times[i], abs(np.array(vals[i]) - true_val),
↳ label=names[i])
plt.legend()
plt.yscale('log')
plt.xlabel('время работы, с')
plt.ylabel('|F(w_k) - F(w*)|')
plt.show()

```

```

plt.title('Модуль разности значений vs число вызовов оракула, ' +
↳ opt_name)
for i in range(n):
    plt.plot(oracle_calls[i], abs(np.array(vals[i]) - true_val),
↳ label=names[i])
plt.legend()
plt.yscale('log')
plt.xlabel('кол-во вызовов оракула')
plt.ylabel('|F(w_k) - F(w*)|')
plt.show()

plt.title('Модуль разности значений vs число итераций, ' +
↳ opt_name)
for i in range(n):
    plt.plot(list(range(1, n_its[i] + 1)), abs(np.array(vals[i])
↳ - true_val), label=names[i])
plt.legend()
plt.yscale('log')
plt.xlabel('кол-во итераций')
plt.ylabel('|F(w_k) - F(w*)|')
plt.show()

```

```

[11]: line_searches_for_gd = [GoldenRatioLineSearch(), BrentLineSearch(),
↳ ArmijoLineSearch(), WolfeLineSearch(),
        NesterovLineSearch()]
line_searches_for_newton = [GoldenRatioLineSearch(),
↳ BrentLineSearch(), ArmijoLineSearch(), WolfeLineSearch()]

```

Исследуем отдельно зависимость скорости сходимости градиентного спуска от выбора констант в условиях Армихо и Вульфа. Для Армихо будем менять константу  $c$  в условии Армихо:

$$f(x + \alpha p_k) \leq f(x_k) + c\alpha p_k^T \nabla f(x_k)$$

А также константу  $p$  в адаптивном поиске длины шага. Попробуем взять пары  $c = 0.0001$  (слабое условие на значение функции в новой точке);  $c = 0.4$  (сильное условие на значениях функции в новой точке);  $c = 0.1$  (промежуточное значение  $c$ ).

```

[12]: armijo1 = ArmijoLineSearch(c=0.0001)
armijo2 = ArmijoLineSearch(c=0.4)
armijo3 = ArmijoLineSearch(c=0.1)

optimizer = OptimizeGD()
for _ in range(3):
    w = np.random.normal(size=(m, 1))
    point = optimizer(orac, w, armijo1)

```

```

print('с=0.0001: количество итераций - {0}, ошибка - {1},  

↳предсказанное значение - {2}'.format(optimizer.n_iter,  

    optimizer.rel_errs[-1], optimizer.values[-1]))
point = optimizer(orac, w, armijo2)
print('с=0.4: количество итераций - {0}, ошибка - {1},  

↳предсказанное значение - {2}'.format(optimizer.n_iter,  

    optimizer.rel_errs[-1], optimizer.values[-1]))
point = optimizer(orac, w, armijo3)
print('с=0.1: количество итераций - {0}, ошибка - {1},  

↳предсказанное значение - {2}'.format(optimizer.n_iter,  

    optimizer.rel_errs[-1], optimizer.values[-1]))

```

```

с=0.0001: количество итераций - 10000, ошибка - 5.274924677102321e-07,  

предсказанное значение - 0.30064492968359247
с=0.4: количество итераций - 10000, ошибка - 5.274924677102321e-07,  

предсказанное значение - 0.30064492968359247
с=0.1: количество итераций - 10000, ошибка - 5.274924677102321e-07,  

предсказанное значение - 0.30064492968359247
с=0.0001: количество итераций - 10000, ошибка - 1.4629396509876434e-06,  

предсказанное значение - 0.3007614071757757
с=0.4: количество итераций - 10000, ошибка - 1.4629396509876434e-06,  

предсказанное значение - 0.3007614071757757
с=0.1: количество итераций - 10000, ошибка - 1.4629396509876434e-06,  

предсказанное значение - 0.3007614071757757
с=0.0001: количество итераций - 10000, ошибка - 2.963721448906259e-06,  

предсказанное значение - 0.3005608597597056
с=0.4: количество итераций - 10000, ошибка - 2.963721448906259e-06,  

предсказанное значение - 0.3005608597597056
с=0.1: количество итераций - 10000, ошибка - 2.963721448906259e-06,  

предсказанное значение - 0.3005608597597056

```

Делаем вывод, что скорость сходимости метода не зависит от выбора константы в условии Армихо. попробуем поварьировать константы  $c_1, c_2$  в условиях Вульфа. Возьмём  $c_1 = 0.0001, c_2 = 0.9$ ;  $c_1 = 0.4, c_2 = 0.6$ ;  $c_1 = 0.25, c_2 = 0.75$

```

[13]: wolfe1 = WolfeLineSearch(c1=0.0001, c2=0.9)
      wolfe2 = WolfeLineSearch(c1=0.4, c2=0.6)
      wolfe3 = WolfeLineSearch(c1=0.25, c2=0.75)

optimizer = OptimizeGD()
for _ in range(3):
    w = np.random.normal(size=(m, 1))
    point = optimizer(orac, w, wolfe1)
    print('c1=0.0001, c2=0.9: количество итераций - {0}, ошибка -  

    ↳{1}, предсказанное значение - {2}'.format(optimizer.n_iter,  

        optimizer.rel_errs[-1], optimizer.values[-1]))
    point = optimizer(orac, w, wolfe2)

```

```

print('c1=0.4, c2=0.6: количество итераций - {0}, ошибка - {1},  

↳предсказанное значение - {2}'.format(optimizer.n_iter,  

optimizer.rel_errs[-1], optimizer.values[-1]))  

point = optimizer(orac, w, wolfe3)  

print('c1=0.25, c2=0.75: количество итераций - {0}, ошибка - {1},  

↳предсказанное значение - {2}'.format(optimizer.n_iter,  

optimizer.rel_errs[-1], optimizer.values[-1]))  

print('*****')

```

c1=0.0001, c2=0.9: количество итераций - 10000, ошибка - 1.

↳808393010762729e-08,

предсказанное значение - 0.29838966495042135

c1=0.4, c2=0.6: количество итераций - 10000, ошибка - 7.

↳217240951582485e-08,

предсказанное значение - 0.2985292607804972

c1=0.25, c2=0.75: количество итераций - 10000, ошибка - 1.

↳3771643397210388e-08,

предсказанное значение - 0.2984489074093751

\*\*\*\*\*  
\*\*\*\*\*

c1=0.0001, c2=0.9: количество итераций - 10000, ошибка - 1.

↳344343208059781e-07,

предсказанное значение - 0.29839763773547856

c1=0.4, c2=0.6: количество итераций - 10000, ошибка - 1.

↳935636255523121e-07,

предсказанное значение - 0.2985409635511952

c1=0.25, c2=0.75: количество итераций - 10000, ошибка - 1.

↳422002515330248e-07,

предсказанное значение - 0.2984559104416089

\*\*\*\*\*  
\*\*\*\*\*

c1=0.0001, c2=0.9: количество итераций - 9777, ошибка - 9.

↳987839940097241e-09,

предсказанное значение - 0.2984107944926778

c1=0.4, c2=0.6: количество итераций - 10000, ошибка - 2.

↳7451080754168835e-08,

предсказанное значение - 0.2985486048506431

c1=0.25, c2=0.75: количество итераций - 10000, ошибка - 1.

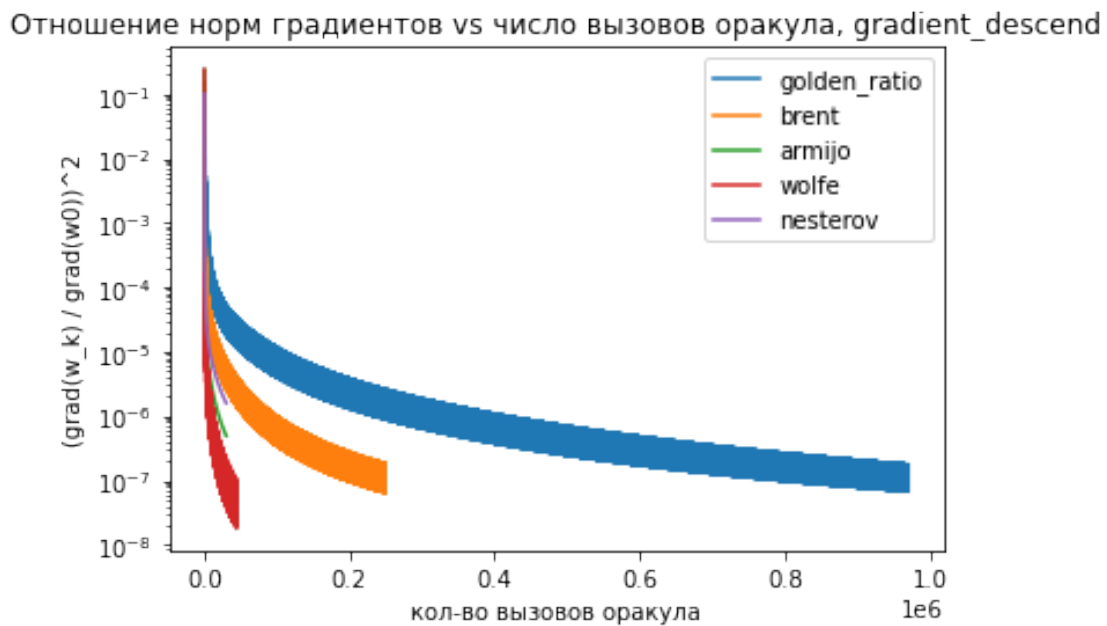
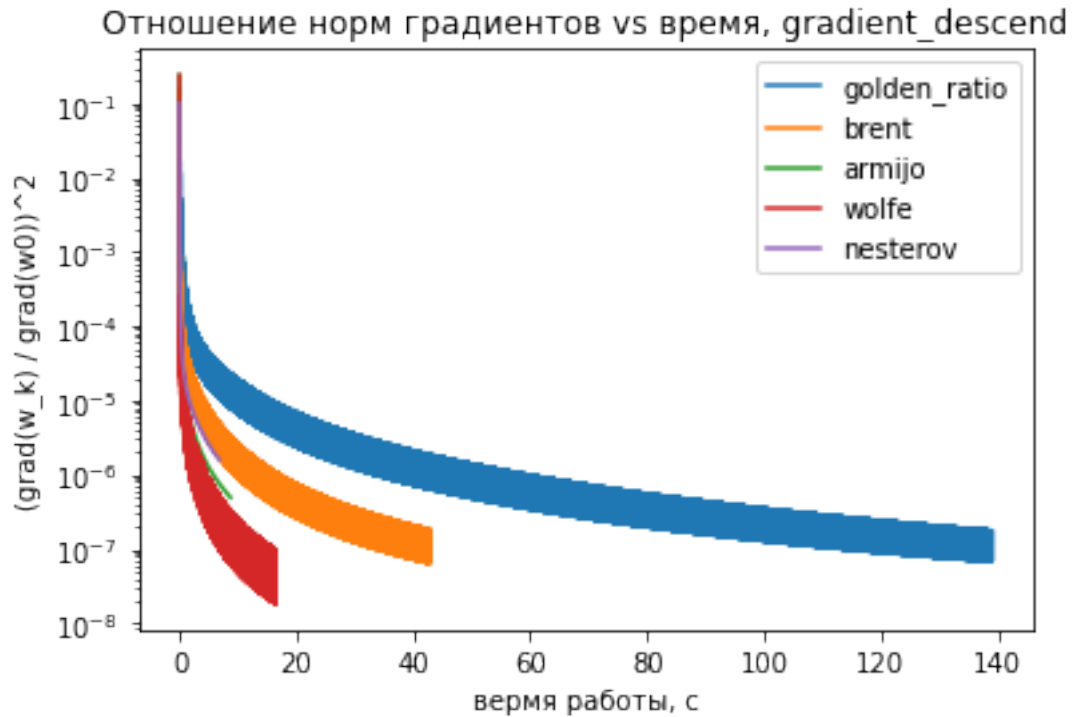
↳786355067083154e-08,

предсказанное значение - 0.29846279193581815

\*\*\*\*\*  
\*\*\*\*\*

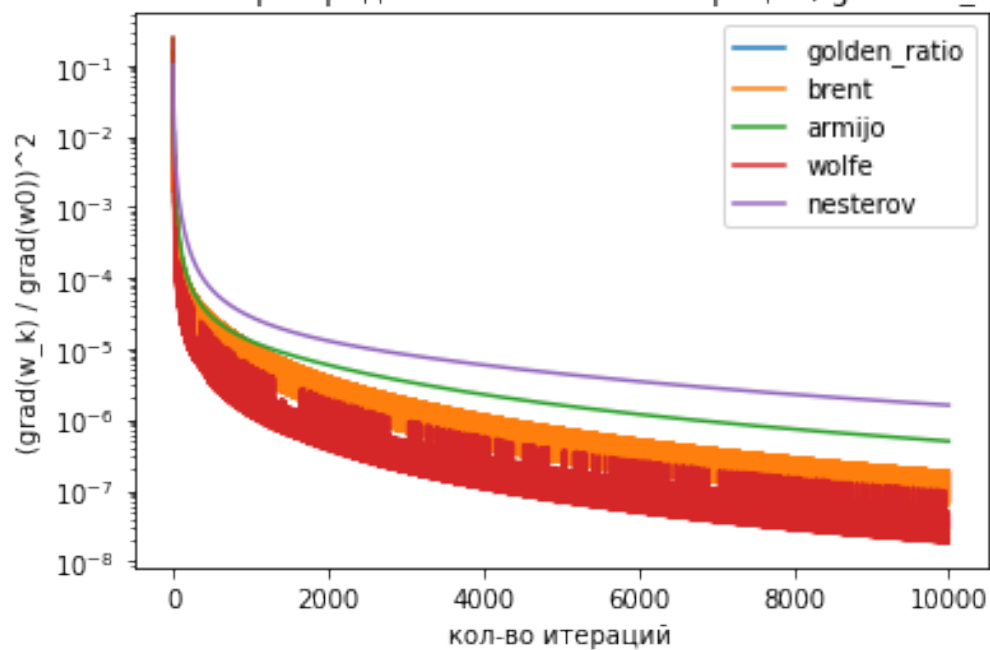
Также убеждаемся в том, что в пределах условий  $0 < c_1 < 0.5$ ,  $1 < c_2 < 1$  константы  $c_1$  и  $c_2$  не оказывают значительного влияния на скорость сходимости метода.

```
[14]: non_hfn_plotter(OptimizeGD(), line_searches_for_gd, orac, w0, true_val)
      non_hfn_plotter(OptimizeNewton(), line_searches_for_newton, orac, w0, true_val)
```

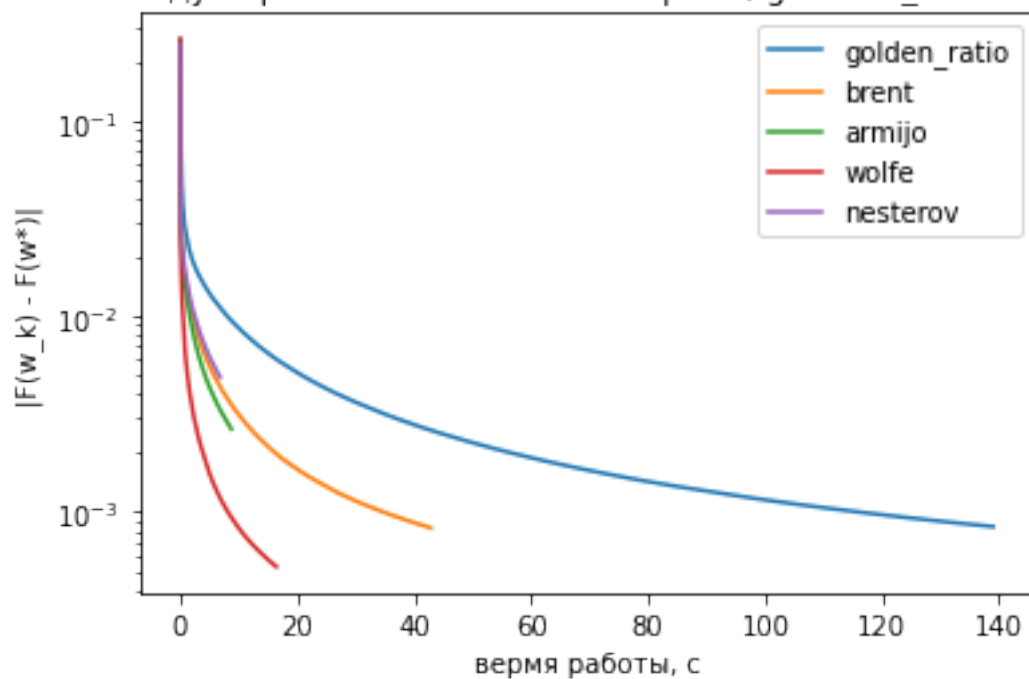




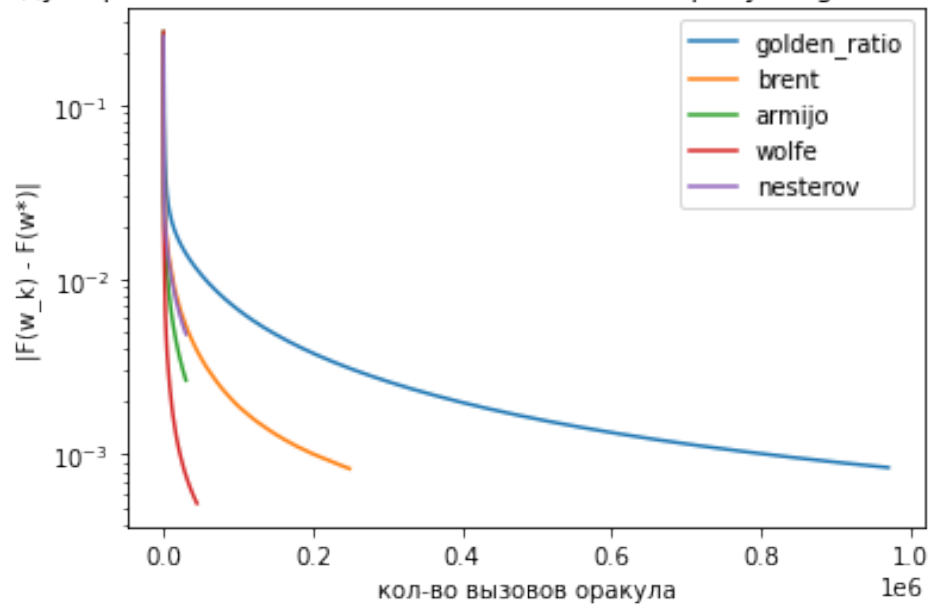
Отношение норм градиентов vs число итераций, gradient\_descend



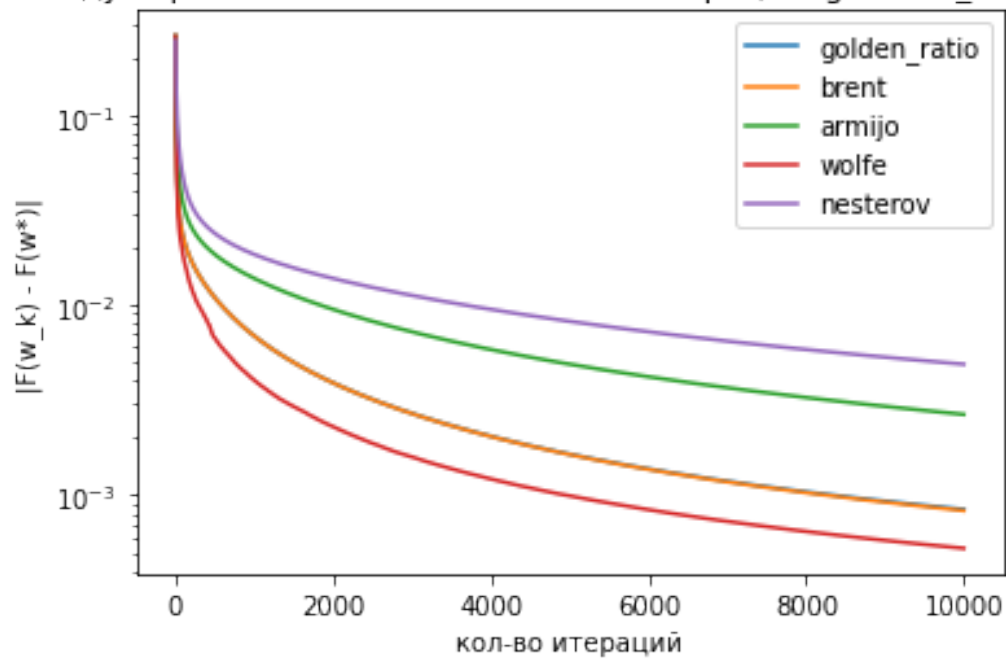
Модуль разности значений vs время, gradient\_descend

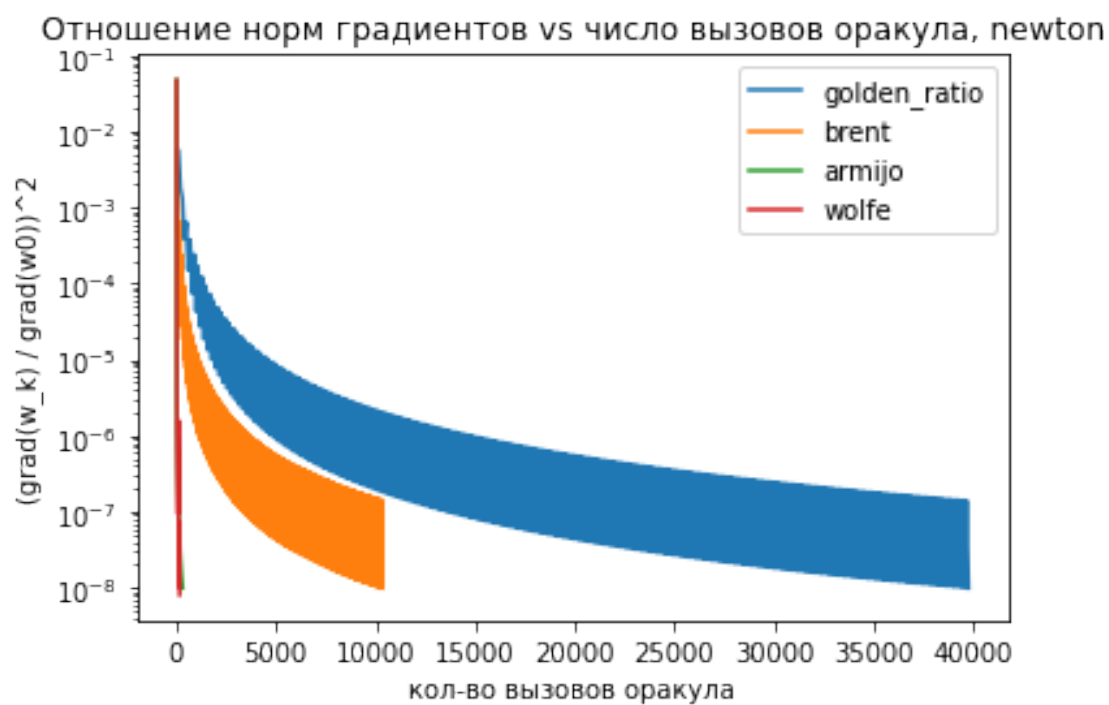
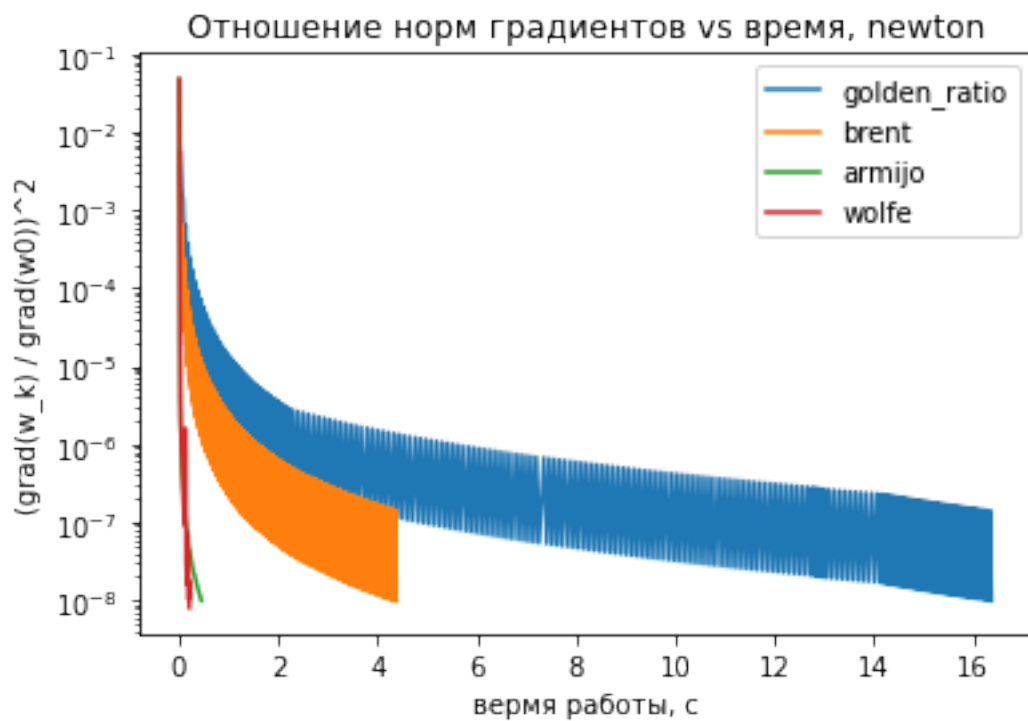


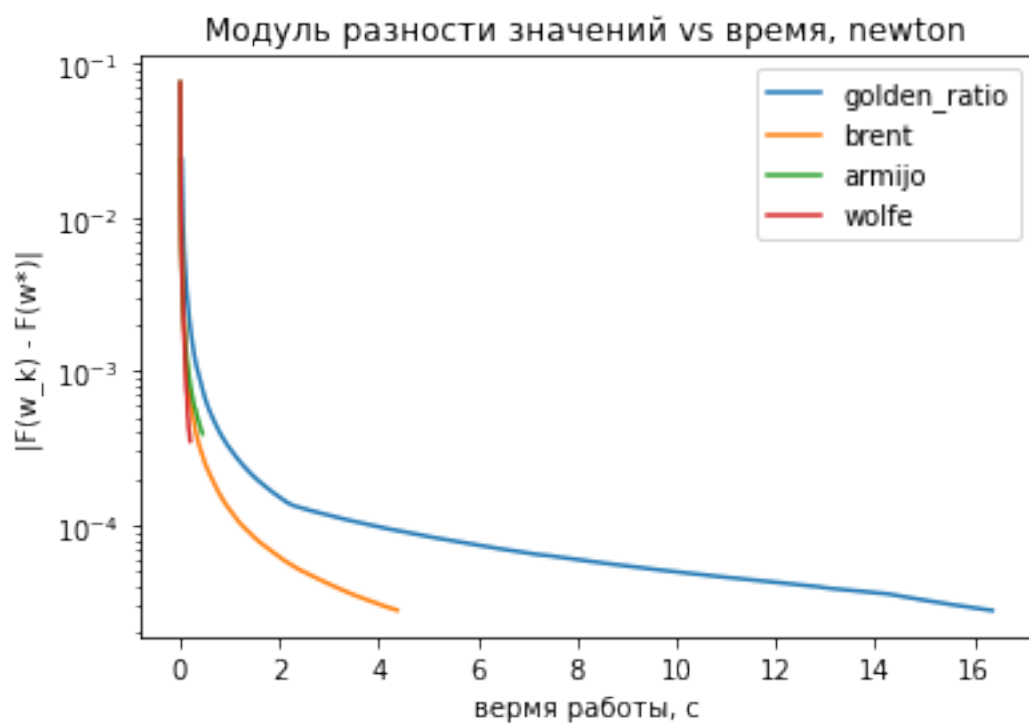
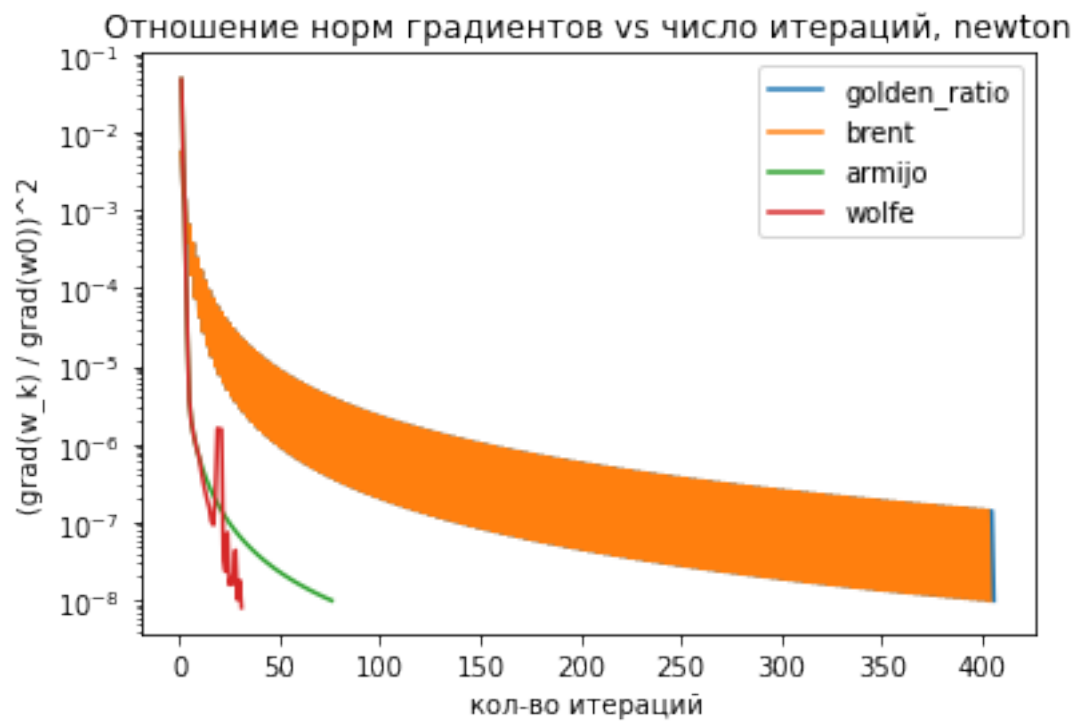
Модуль разности значений vs число вызовов оракула, gradient\_descend



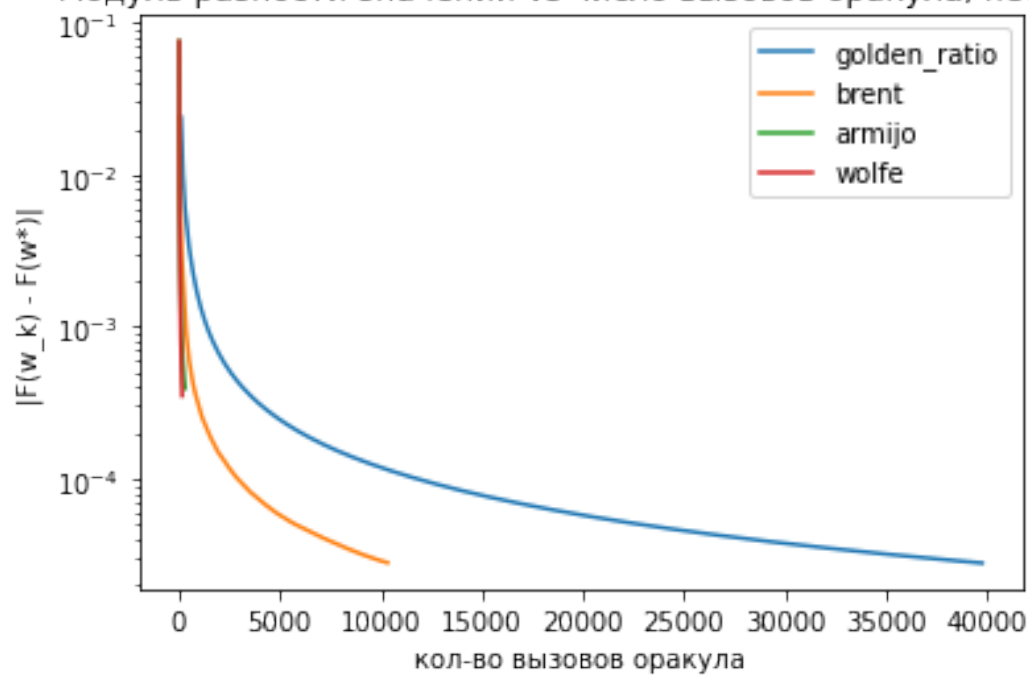
Модуль разности значений vs число итераций, gradient\_descend



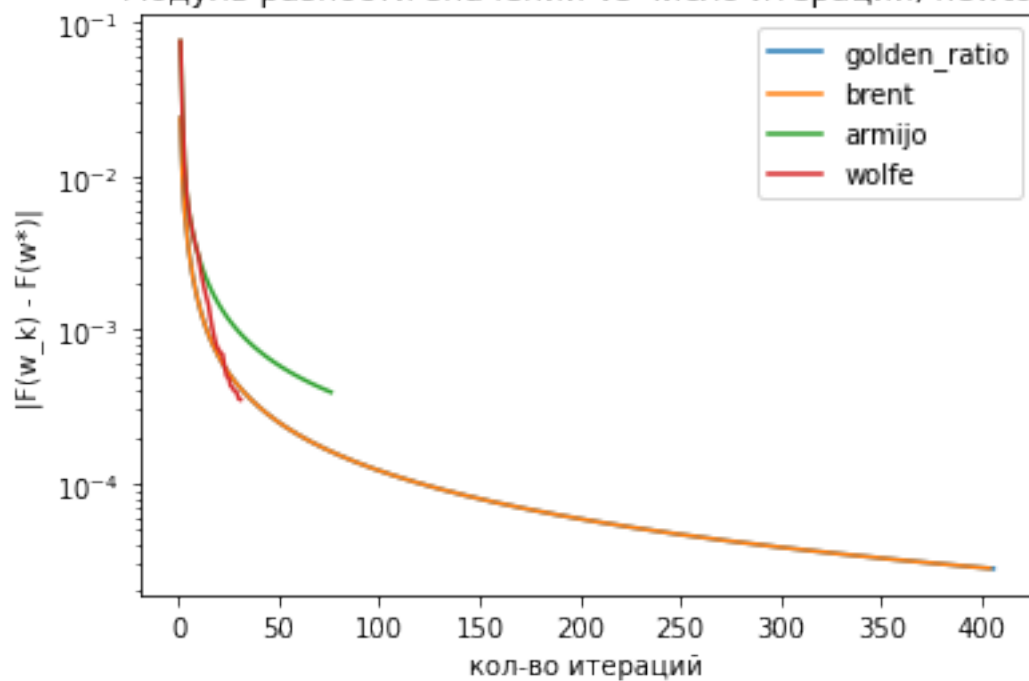




Модуль разности значений vs число вызовов оракула, newton



Модуль разности значений vs число итераций, newton



Исходя из графиков и для метода градиентного спуска и для метода Ньютона наиболее выигрышной line-search стратегией являются неточная оптимизация с условиями Вульфа.

Исследуем теперь скорость сходимости HFN в зависимости от стратегии выбора точности, с которой решается система уравнений в CG. Мы будем сравнивать 3 стратегии  $\eta_k = \text{const} = 0.0004$  и  $\eta_k = \min(1/2, \sqrt{\|\nabla f(w_k)\|})$  и  $\eta_k = \min(1/2, \|\nabla f(w_k)\|)$ , с условием остановки CG  $\|r_k\| \leq \eta_k \|\nabla f(w_k)\|$  (const, sqrt\_adaptive и adaptive соответственно). Сравним сразу эти стратегии с методом Ньютона + Wolfe и градиентным спуском + Wolfe.

```
[16]: def hfn_plotter(oracle, w0):
    optimizer = OptimizeHFN()

    rel_errs = []
    vals = []
    times = []
    oracle_calls = []
    n_its = []

    labels = ['HFN_const', 'HFN_sqrt_adaptive', 'HFN_adaptive', 'GD +
    ↪Wolfe', 'Newton + Wolfe']

    n = len(labels)

    for strat in ['const', 'sqrt_adaptive', 'adaptive']:
        point = optimizer(oracle, w0, strat)
        rel_errs.append(optimizer.rel_errs)
        vals.append(optimizer.values)
        times.append(optimizer.times)
        oracle_calls.append(optimizer.orac_calls)
        n_its.append(optimizer.n_iter)

    optimizer = OptimizeGD()
    point = optimizer(oracle, w0, WolfeLineSearch())
    rel_errs.append(optimizer.rel_errs)
    vals.append(optimizer.values)
    times.append(optimizer.times)
    oracle_calls.append(optimizer.orac_calls)
    n_its.append(optimizer.n_iter)

    optimizer = OptimizeNewton()
    point = optimizer(oracle, w0, WolfeLineSearch())
    rel_errs.append(optimizer.rel_errs)
    vals.append(optimizer.values)
    times.append(optimizer.times)
    oracle_calls.append(optimizer.orac_calls)
    n_its.append(optimizer.n_iter)
```

```

plt.title('Отношение норм градиентов vs время')
for i in range(n):
    plt.plot(times[i], rel_errs[i], label=labels[i])
plt.legend()
plt.yscale('log')
plt.xlabel('время работы, с')
plt.ylabel('(grad(w_k) / grad(w0))^2')
plt.show()

plt.title('Отношение норм градиентов vs число вызовов оракула')
for i in range(n):
    plt.plot(oracle_calls[i], rel_errs[i], label=labels[i])
plt.legend()
plt.yscale('log')
plt.xlabel('кол-во вызовов оракула')
plt.ylabel('(grad(w_k) / grad(w0))^2')
plt.show()

plt.title('Отношение норм градиентов vs число итераций')
for i in range(n):
    plt.plot(list(range(1, n_its[i] + 1)), rel_errs[i],
↪ label=labels[i])
plt.legend()
plt.yscale('log')
plt.xlabel('кол-во итераций')
plt.ylabel('(grad(w_k) / grad(w0))^2')
plt.show()

plt.title('Модуль разности значений vs время')
for i in range(n):
    plt.plot(times[i], abs(np.array(vals[i]) - true_val),
↪ label=labels[i])
plt.legend()
plt.yscale('log')
plt.xlabel('время работы, с')
plt.ylabel('|F(w_k) - F(w*)|')
plt.show()

plt.title('Модуль разности значений vs число вызовов оракула')
for i in range(n):
    plt.plot(oracle_calls[i], abs(np.array(vals[i]) - true_val),
↪ label=labels[i])
plt.legend()
plt.yscale('log')
plt.xlabel('кол-во вызовов оракула')
plt.ylabel('|F(w_k) - F(w*)|')

```

```

plt.show()

plt.title('Модуль разности значений vs число итераций')
for i in range(n):
    plt.plot(list(range(1, n_its[i] + 1)), abs(np.array(vals[i]) -
↪ true_val), label=labels[i])
plt.legend()
plt.yscale('log')
plt.xlabel('кол-во итераций')
plt.ylabel('|F(w_k) - F(w*)|')
plt.show()

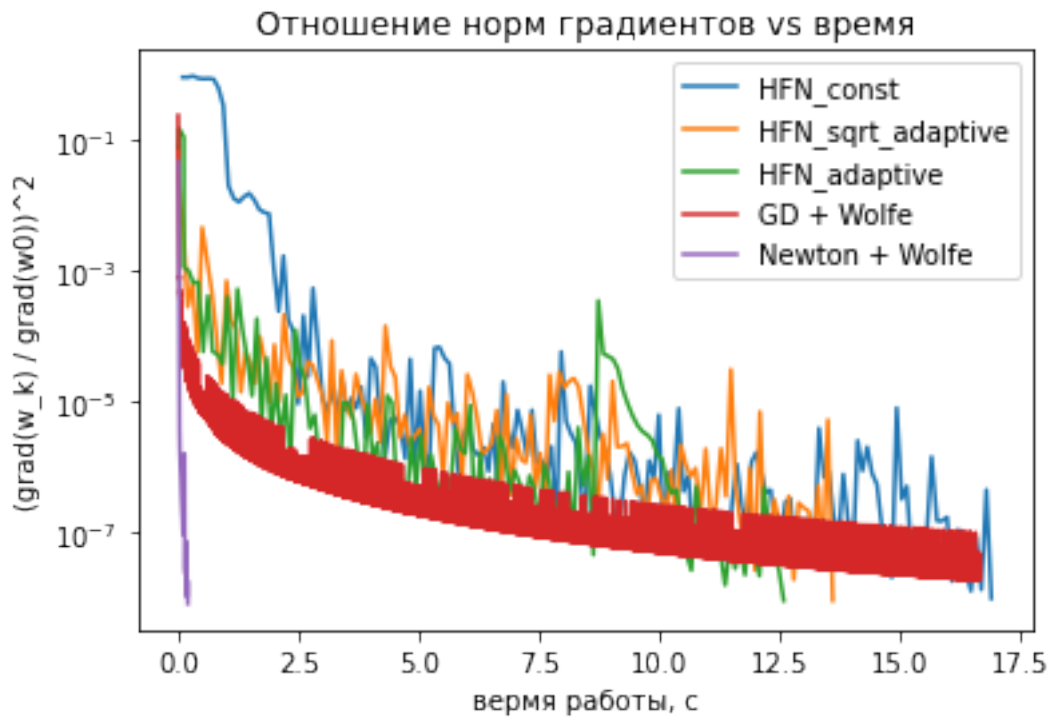
hfn_plotter(orac, w0)

```

/usr/local/lib/python3.6/dist-packages/scipy/optimize/linesearch.py:

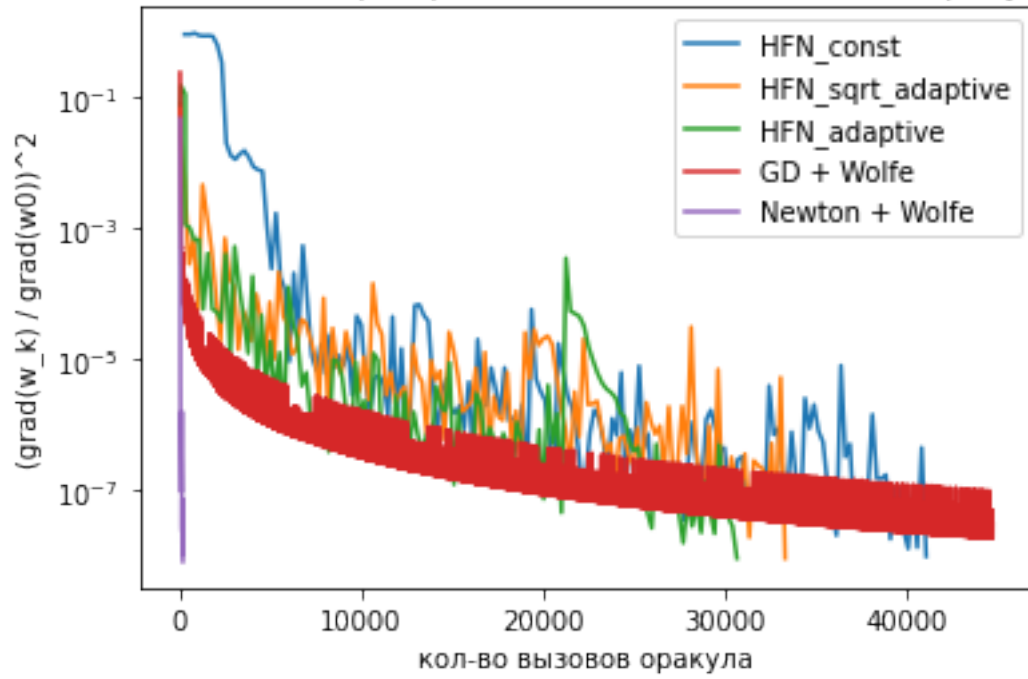
↪314:

LineSearchWarning: The line search algorithm did not converge  
warn('The line search algorithm did not converge', LineSearchWarning)

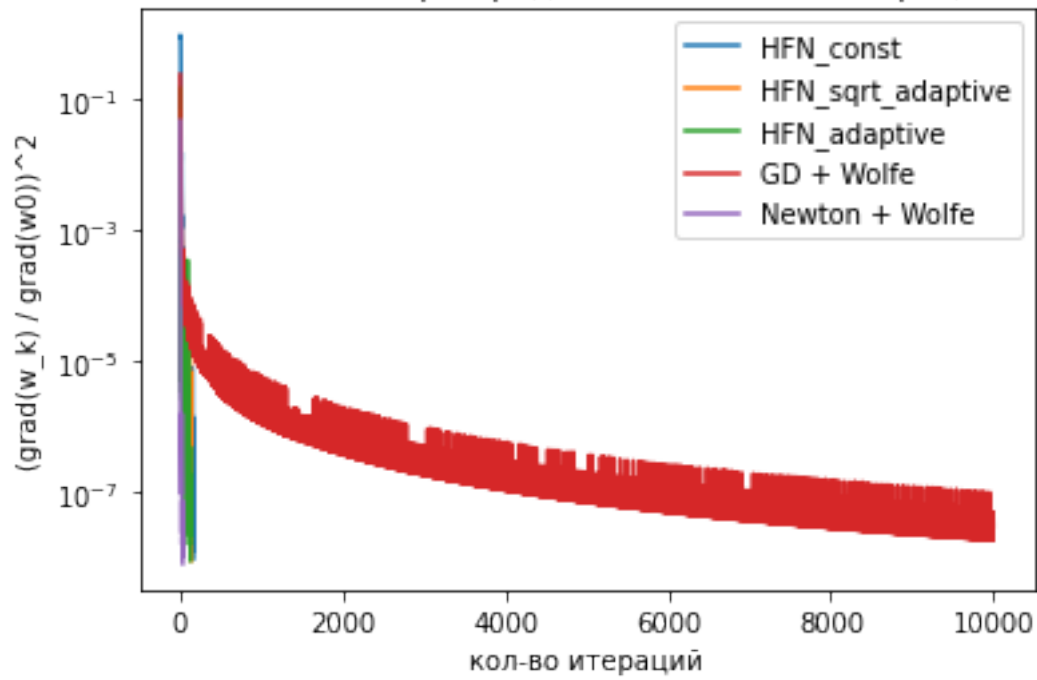


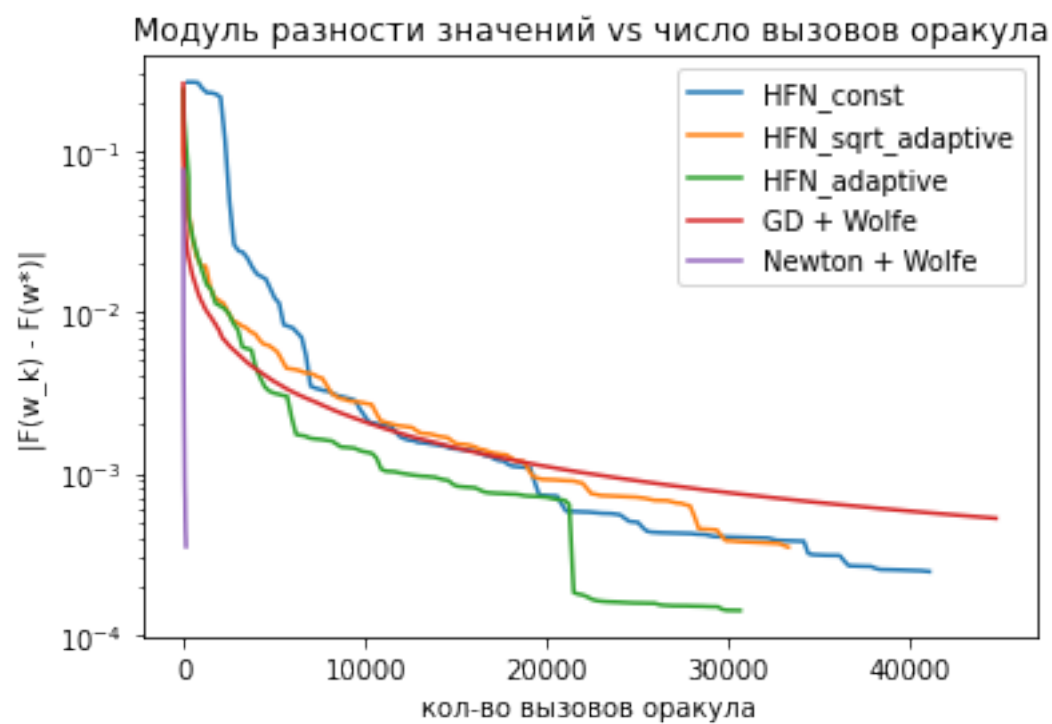
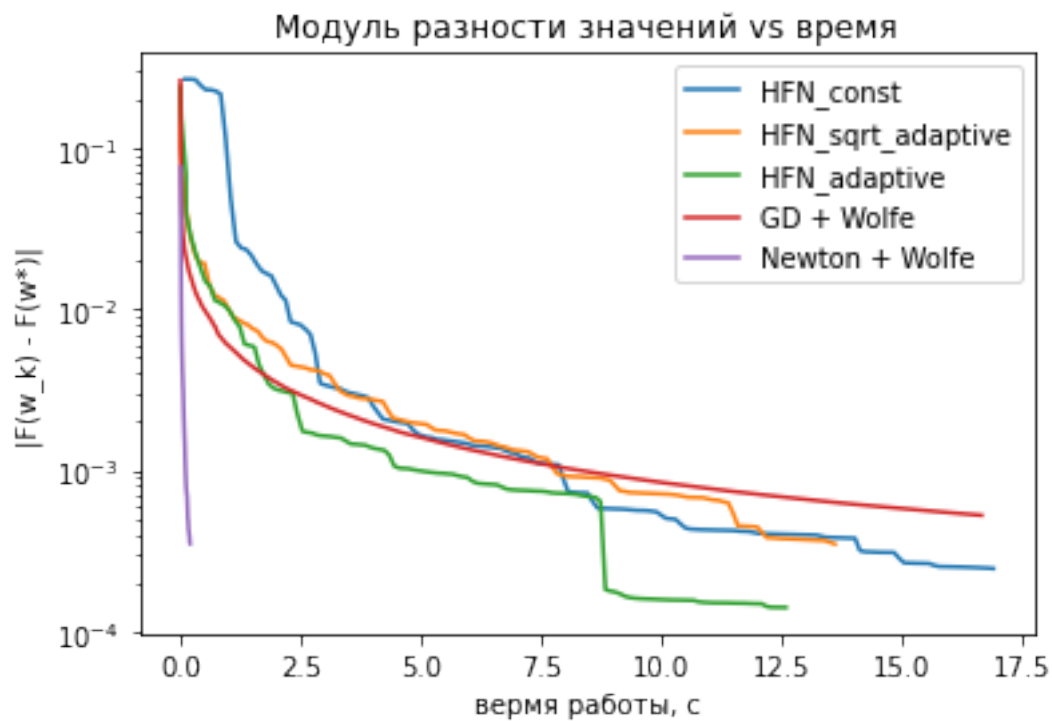


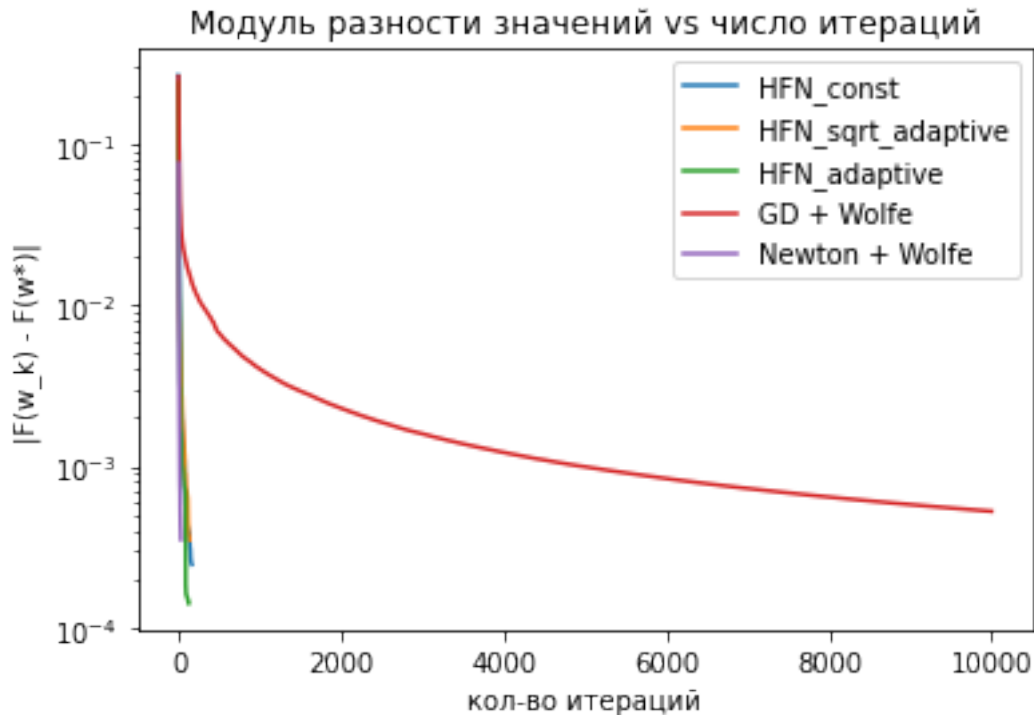
Отношение норм градиентов vs число вызовов оракула



Отношение норм градиентов vs число итераций







Если смотреть на более адекватные графики для  $\log(|F(w_k) - F(w^*)|)$ , то можно сделать вывод, что самая лучшая стратегия – это метод Ньютона с неточной линейным поиском по условиям Вульфа. Для HFN метода наиболее оптимальным критерием останова CG является стратегия с  $\eta_k = \min(1/2, \sqrt{\|\nabla f(w_k)\|})$  (то есть sqrt\_adaptive в наших терминах)

Проведем аналогичные эксперименты для breast cancer датасета, для случайной начальной точки  $w_0$ , чтобы убедиться, что сделанные нами выводы не зависят от датасета

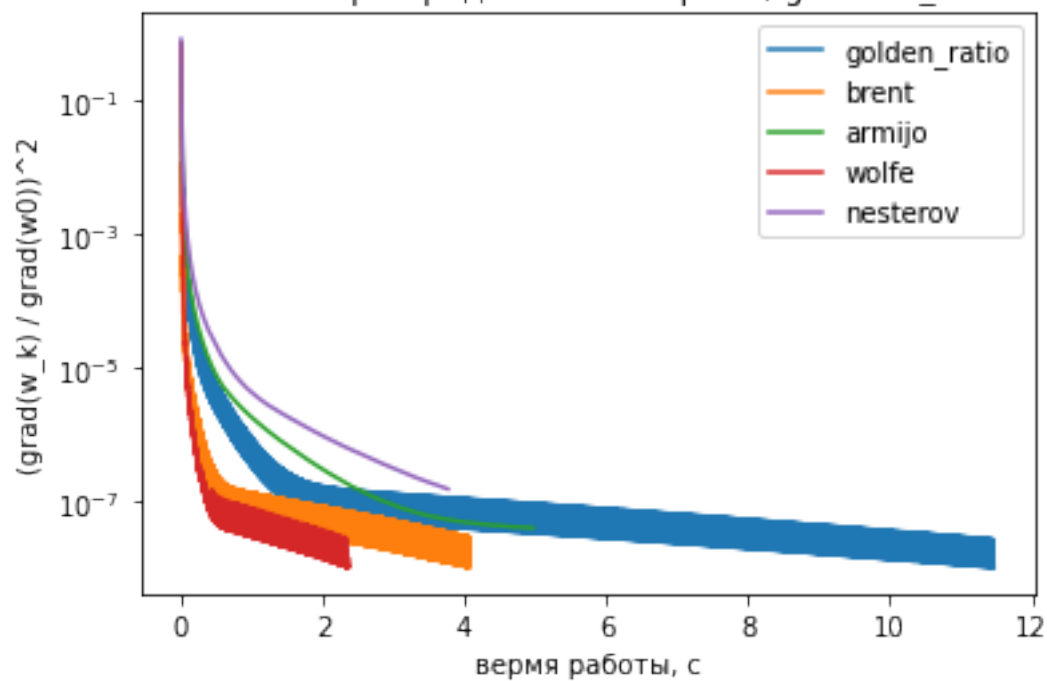
```
[27]: orac = make_oracle('breast-cancer_scale.txt')

x, y = load_svmlight_file('breast-cancer_scale.txt', zero_based=False)
m = x[0].shape[1] + 1
w0 = np.random.normal(size=(m, 1))
true_val = sc.optimize.minimize(lambda w: orac.value(w), w0).fun
```

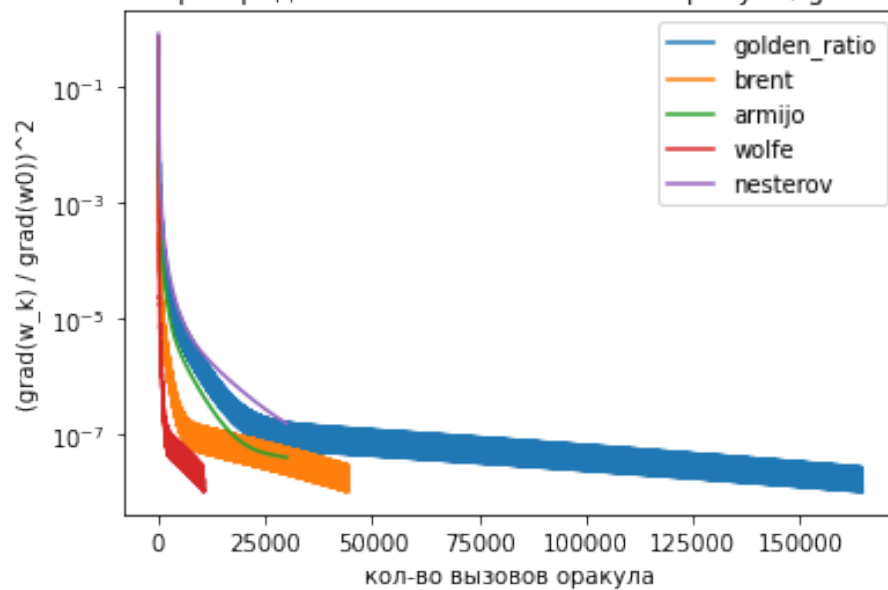
Графики для градиентного спуска

```
[28]: non_hfn_plotter(OptimizeGD(), line_searches_for_gd, orac, w0,
    ↪ true_val)
```

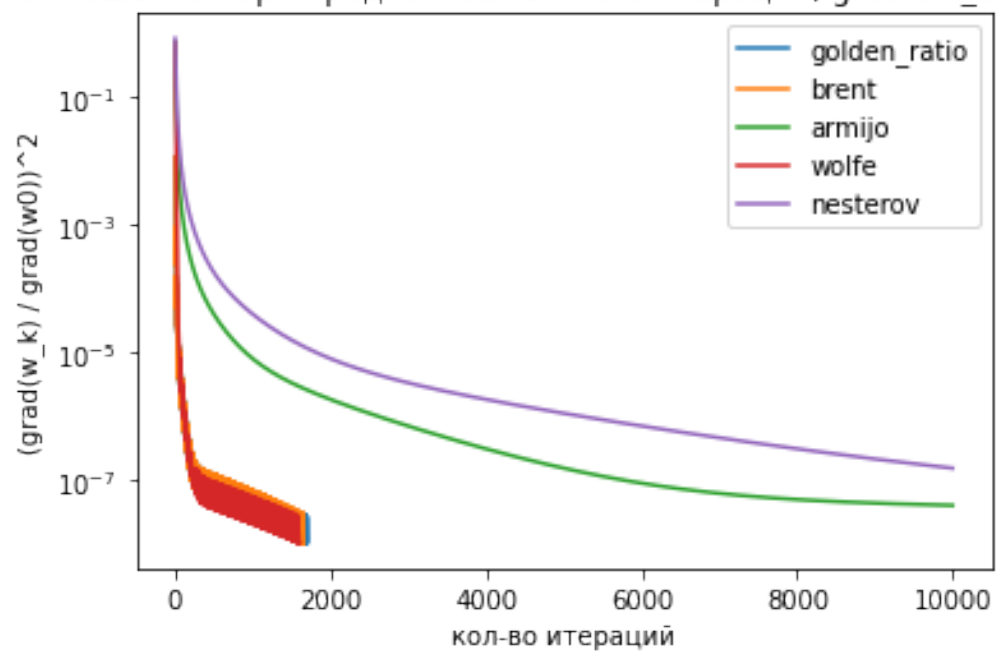
Отношение норм градиентов vs время, gradient\_descend



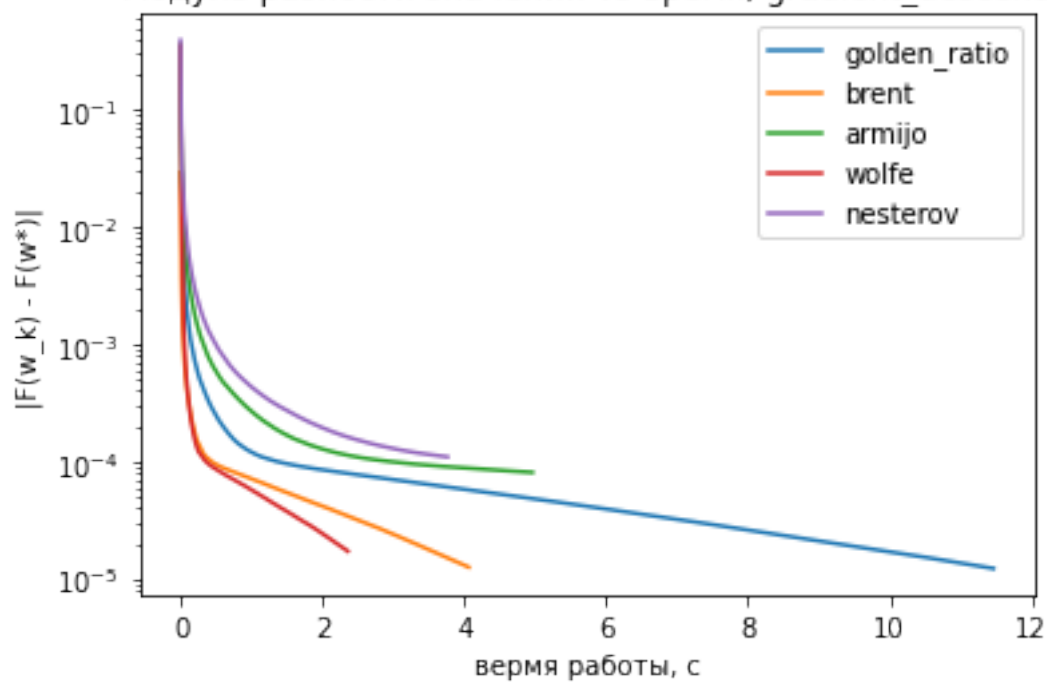
Отношение норм градиентов vs число вызовов оракула, gradient\_descend



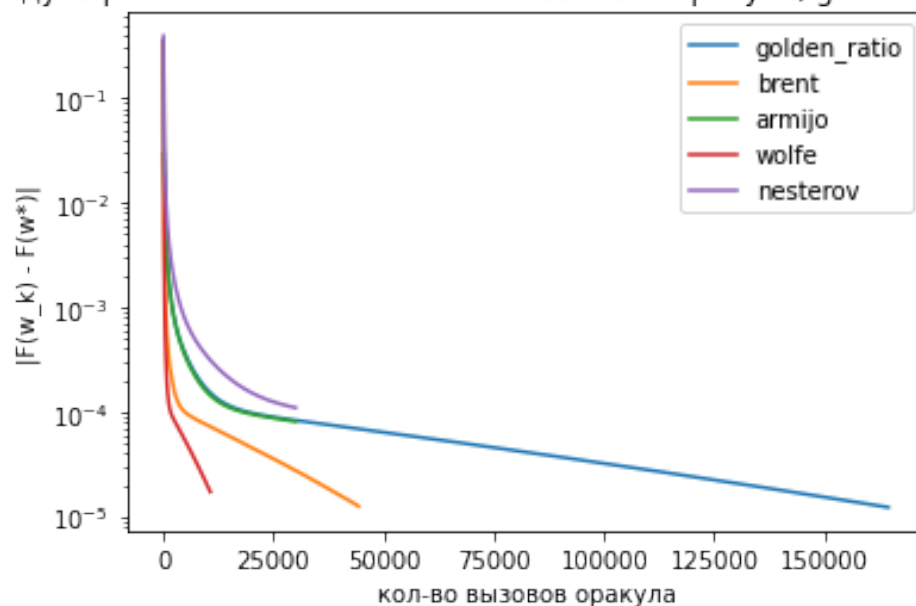
Отношение норм градиентов vs число итераций, gradient\_descend



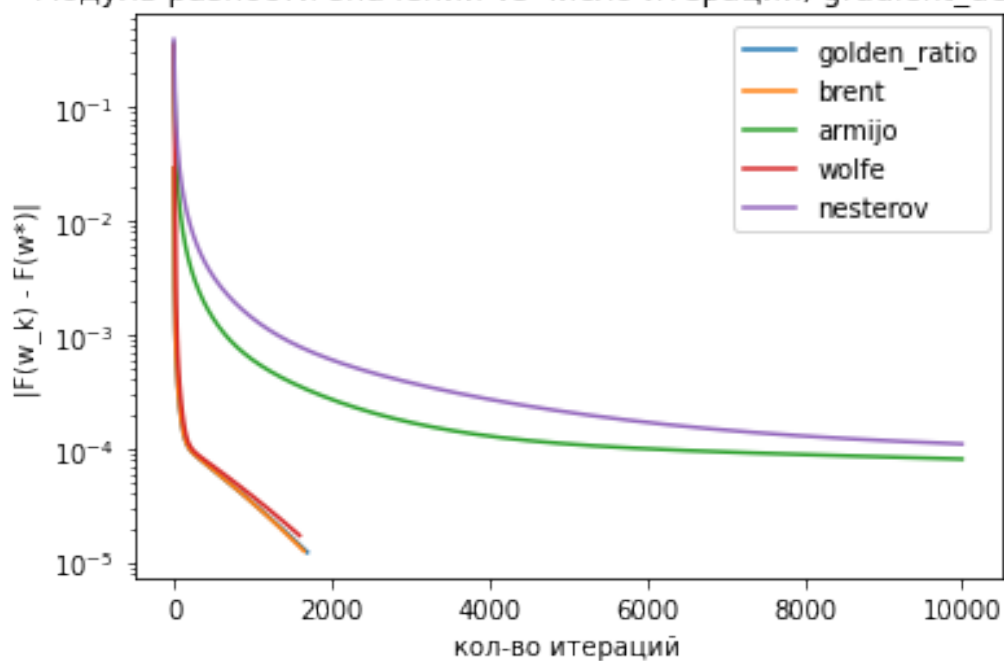
Модуль разности значений vs время, gradient\_descend



Модуль разности значений vs число вызовов оракула, gradient\_descend



Модуль разности значений vs число итераций, gradient\_descend

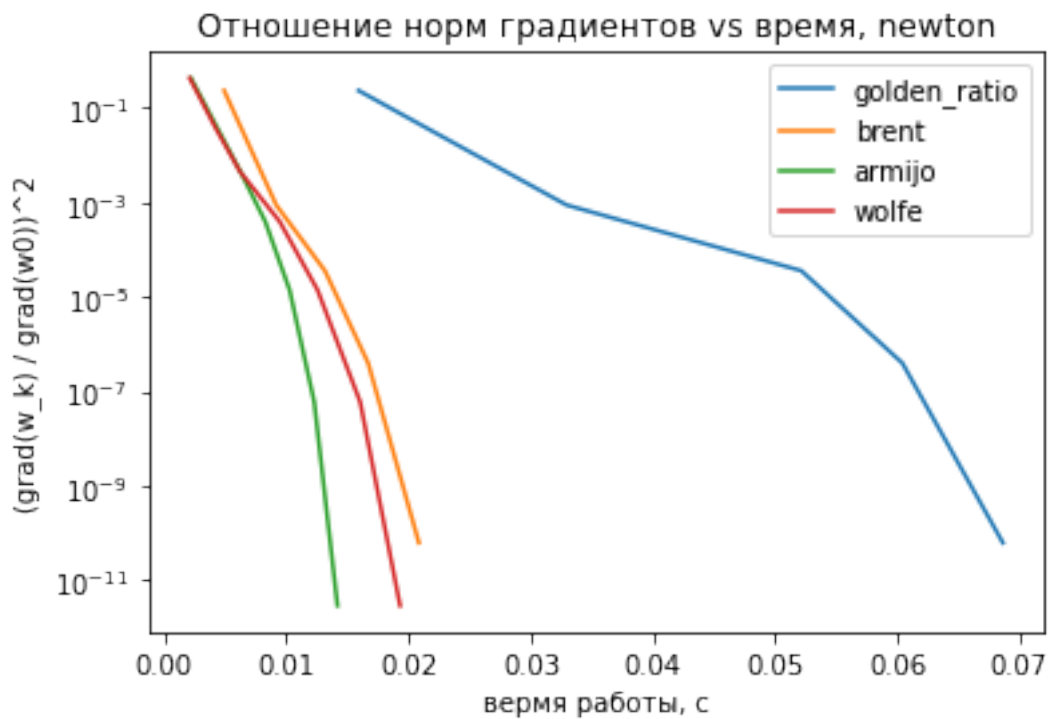


Метод сходится, лучшие результаты показывает точная минимизация методом брента и неточная с условиями Вульфа.

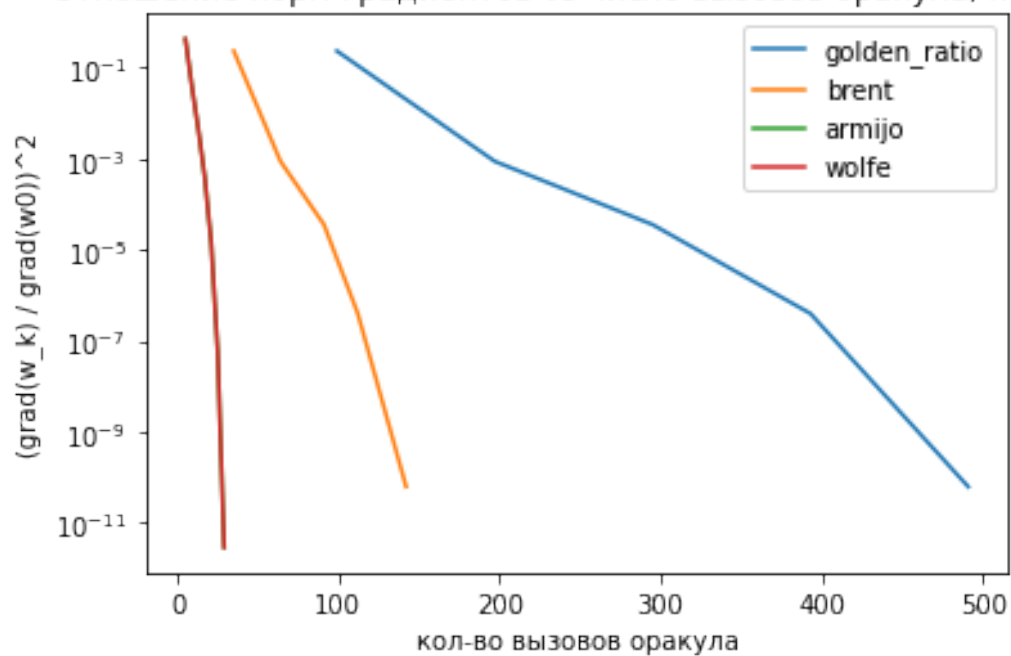
Графики для метода Ньютона

```
[29]: non_hfn_plotter(OptimizeNewton(), line_searches_for_newton, orac, w0,   
    ↪ true_val)
```

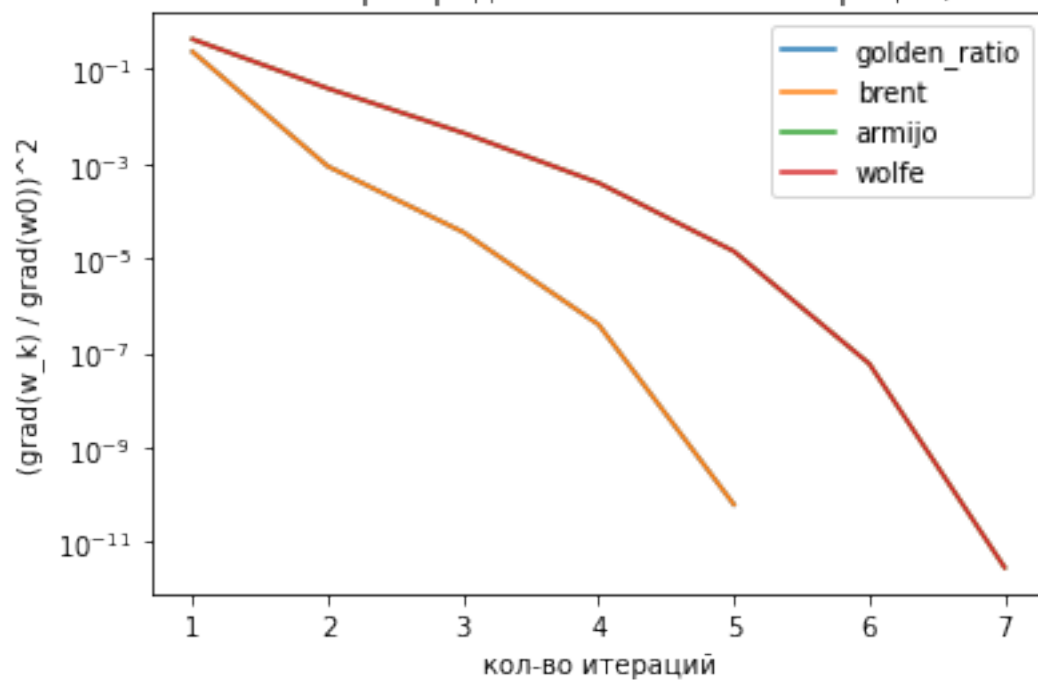
```
/content/oracle.py:22: RuntimeWarning: overflow encountered in exp  
    return ((- self.y.reshape((1, -1)) @ z + id @ np.log(1 + np.exp(z)))   
    ↪ /  
self.n).item()
```



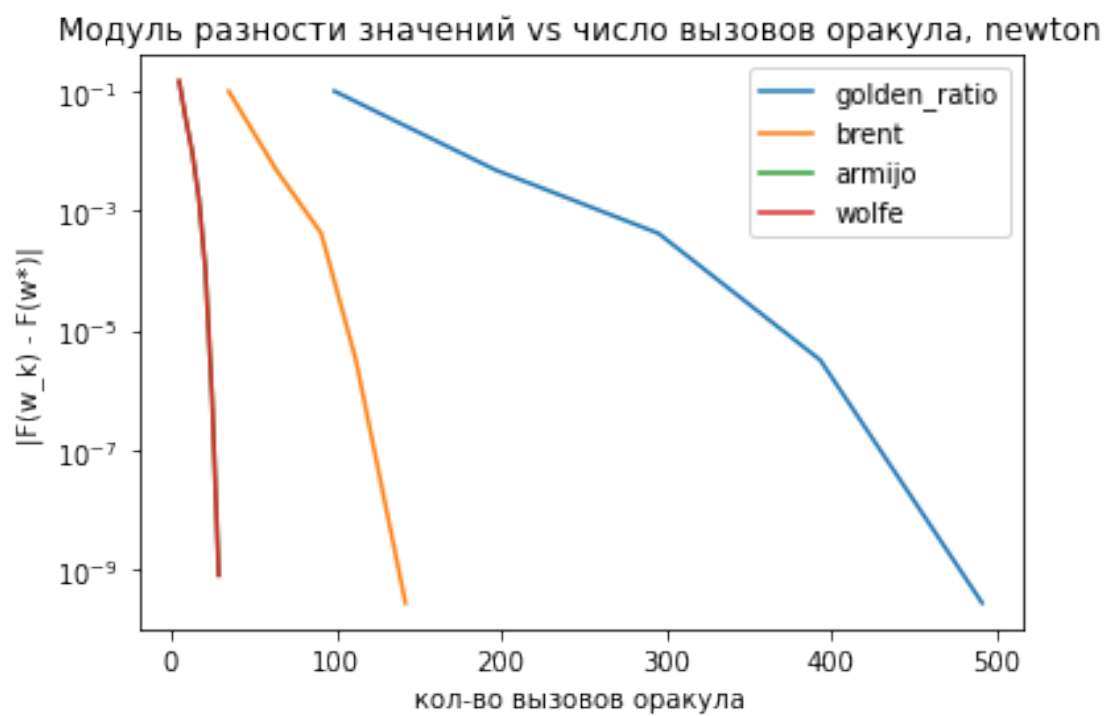
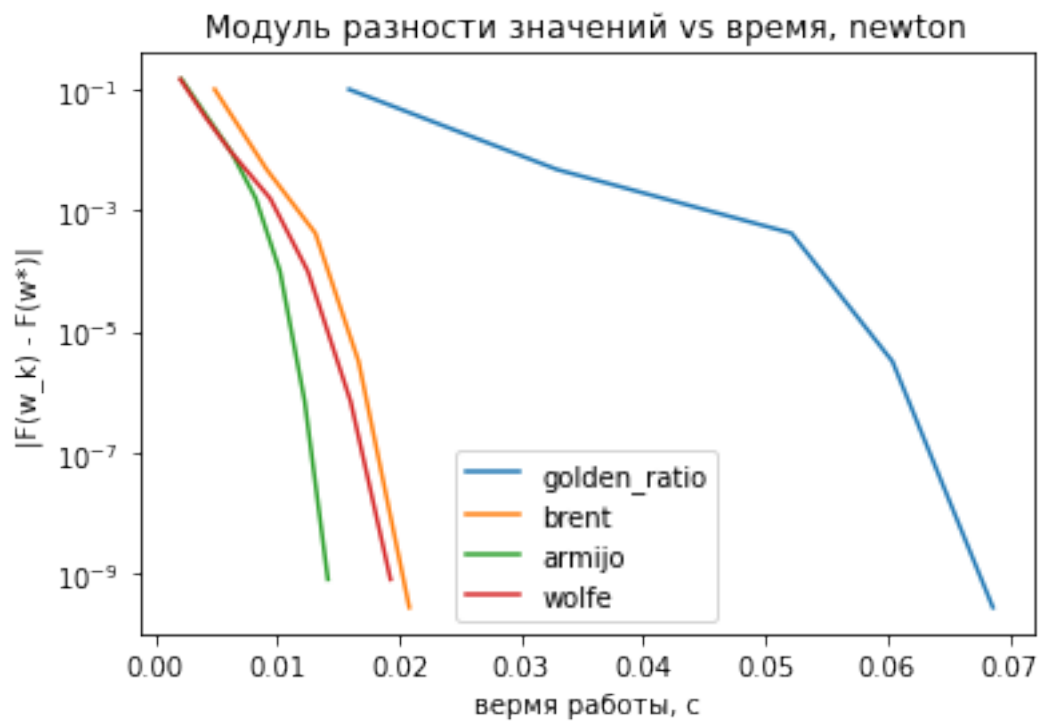
Отношение норм градиентов vs число вызовов оракула, newton

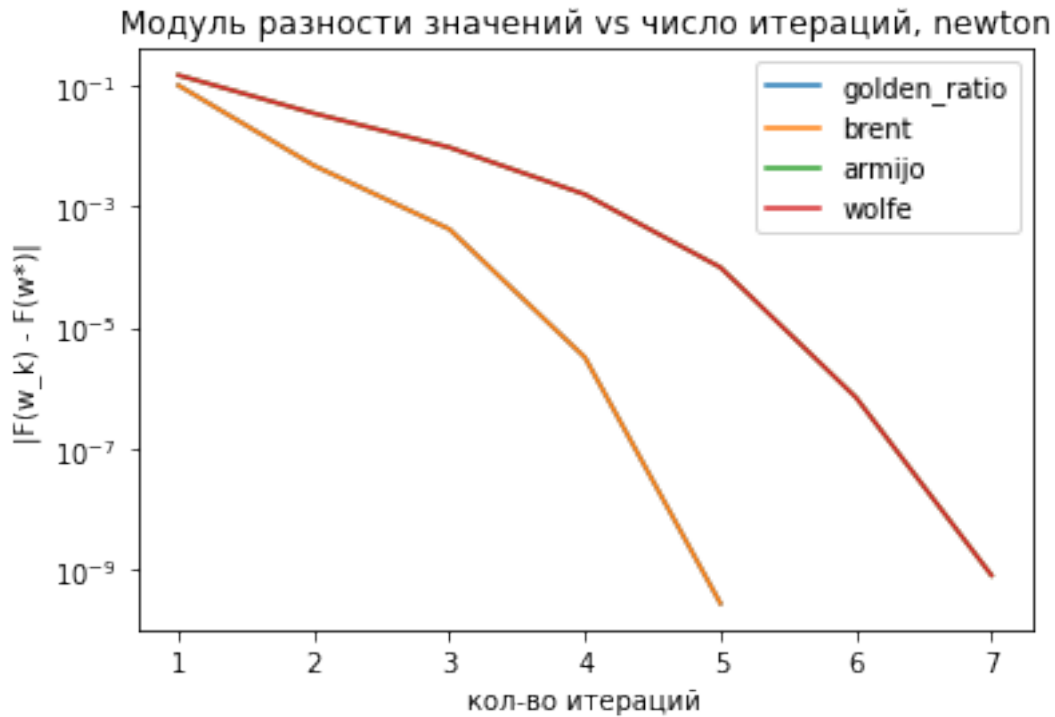


Отношение норм градиентов vs число итераций, newton





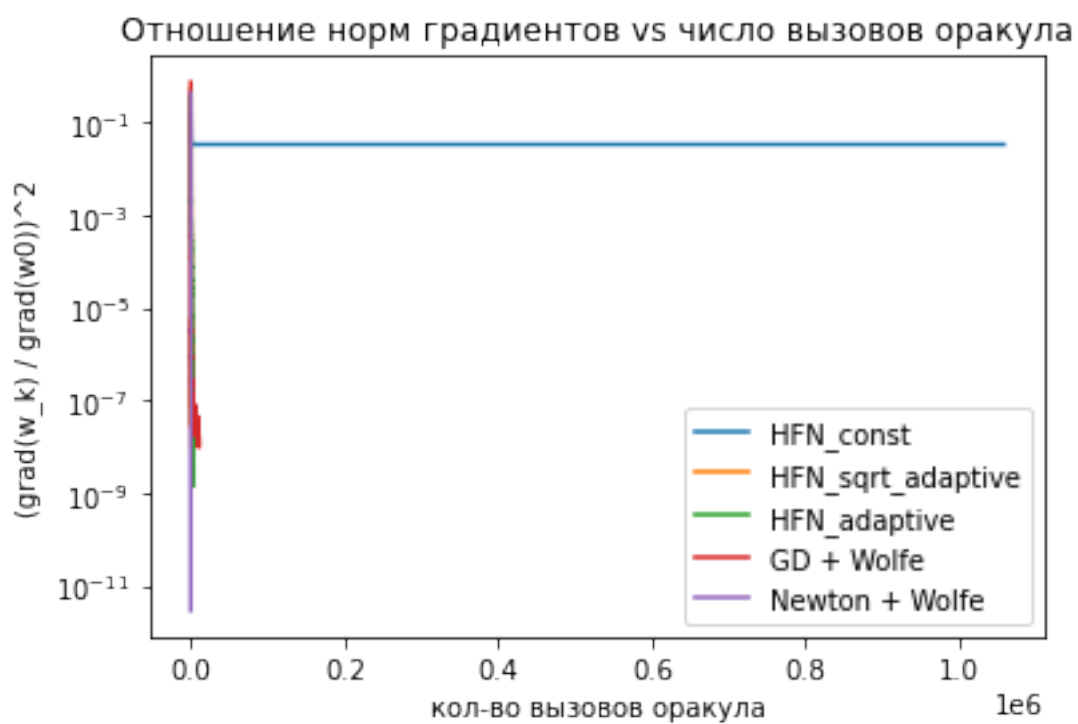
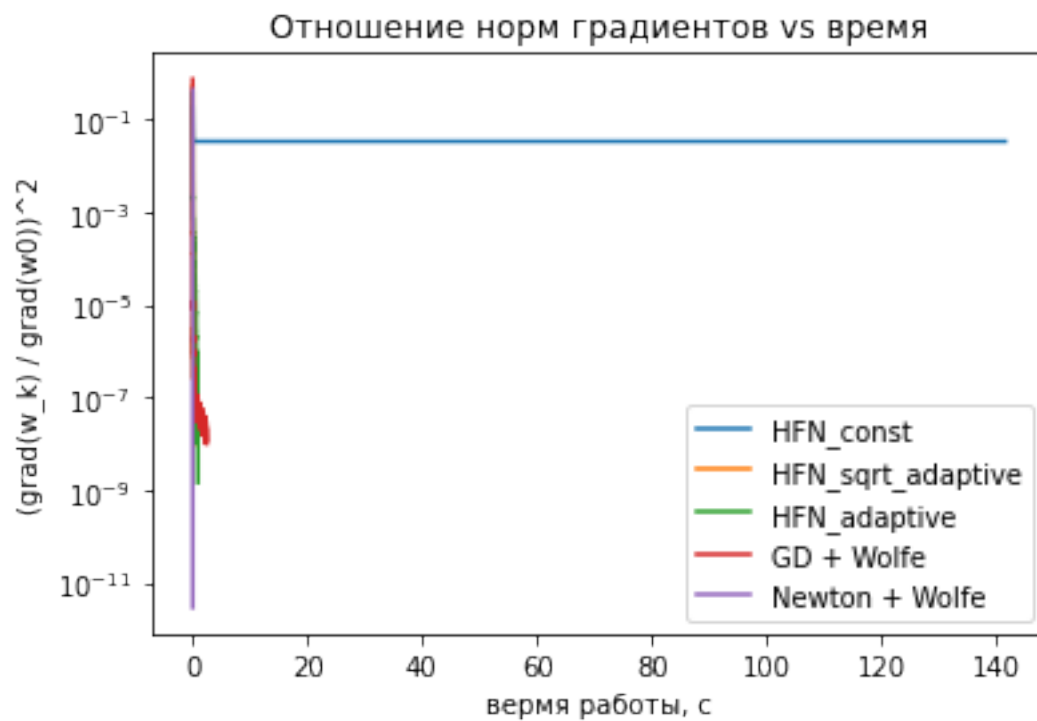


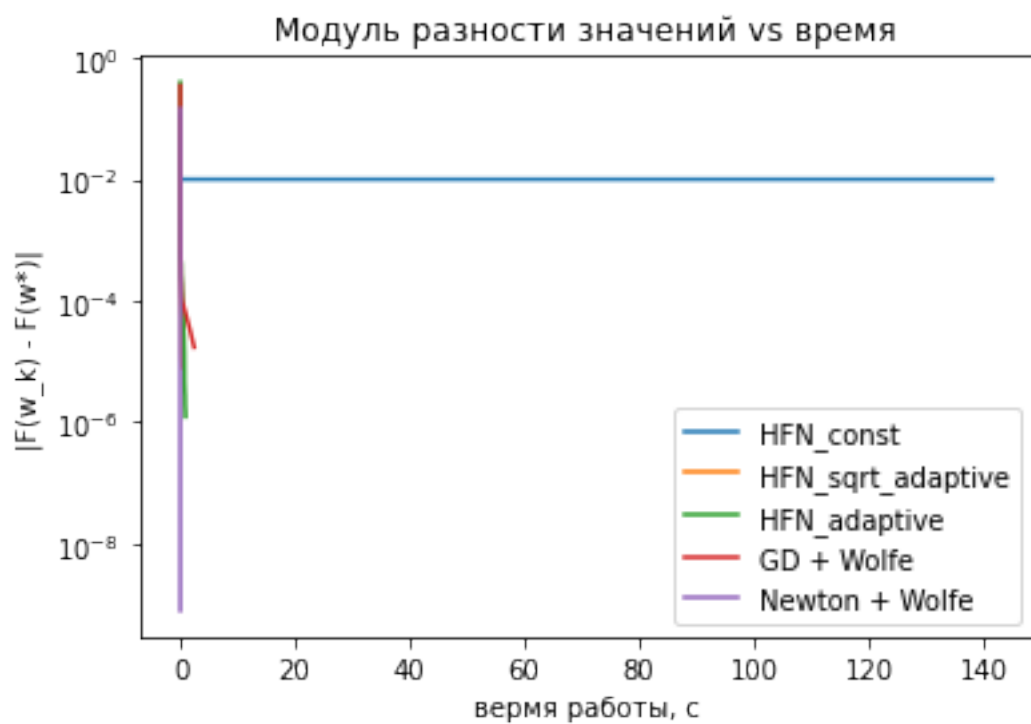
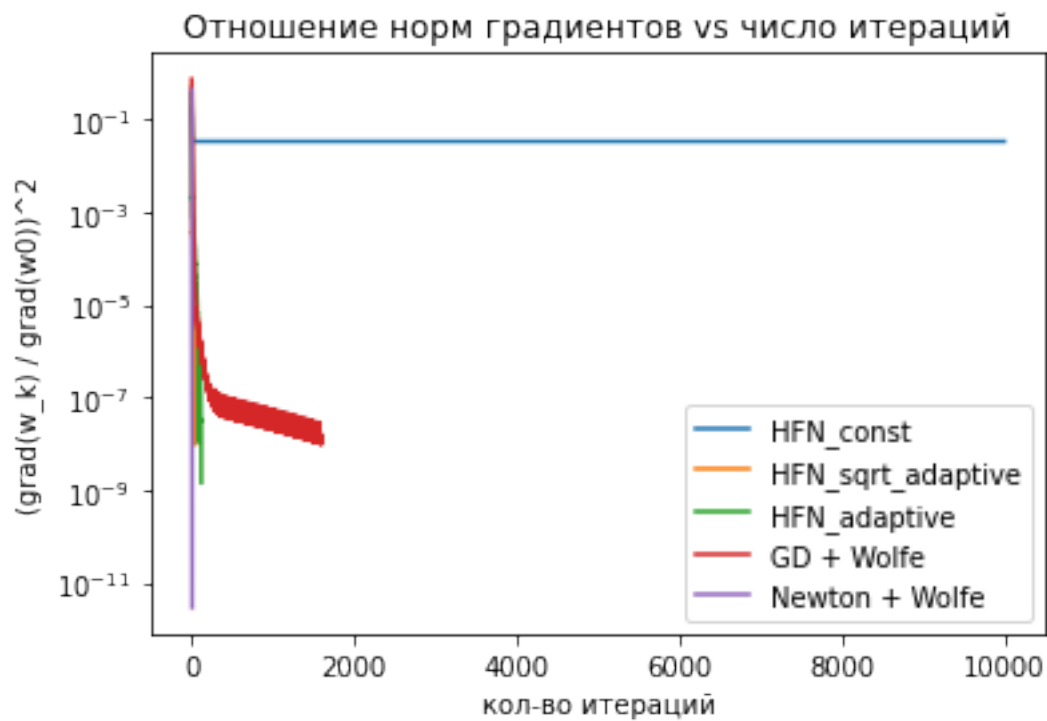


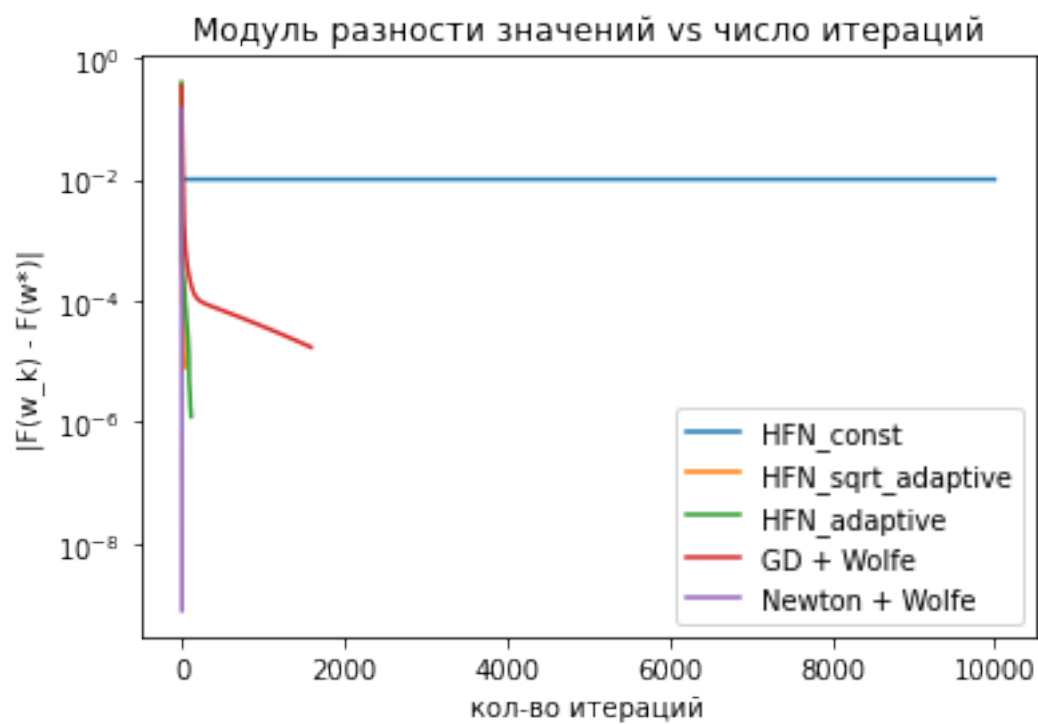
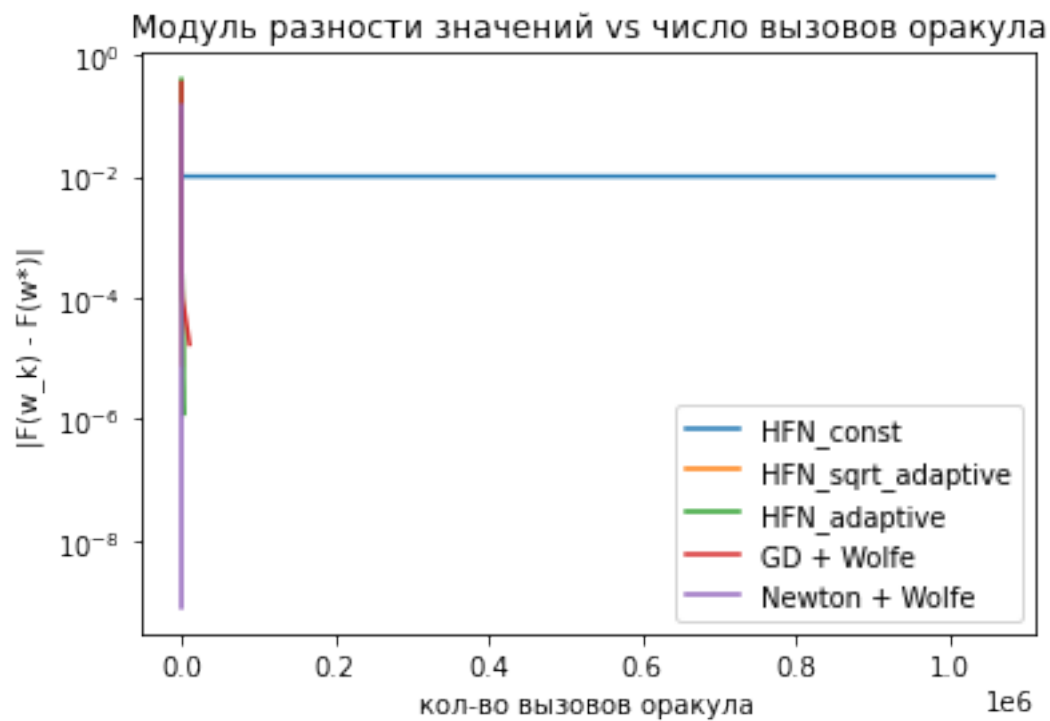
Графики для HFN

[30]: `hfn_plotter(orac, w0)`

```
/content/oracle.py:22: RuntimeWarning: overflow encountered in exp
  return ((- self.y.reshape((1, -1)) @ z + id @ np.log(1 + np.exp(z)))
↪ /
self.n).item()
/usr/local/lib/python3.6/dist-packages/scipy/optimize/linesearch.py:
↪ 314:
LineSearchWarning: The line search algorithm did not converge
  warn('The line search algorithm did not converge', LineSearchWarning)
```







HFN с константной стратегией решения задачи CG показывает свою несостоятельность, в остальном все результаты соответствуют выводам, сделанным на предыдущем датасете.

И чтоб наверняка сделаем все то же самое для случайно сгенерированного, как указано в задании, датасета

```
[22]: orac = make_oracle('my_dataset.txt')

x, y = load_svmlight_file('my_dataset.txt', zero_based=False)
m = x[0].shape[1] + 1
w0 = np.random.normal(size=(m, 1))
true_val = sc.optimize.minimize(lambda w: orac.value(w), w0).fun

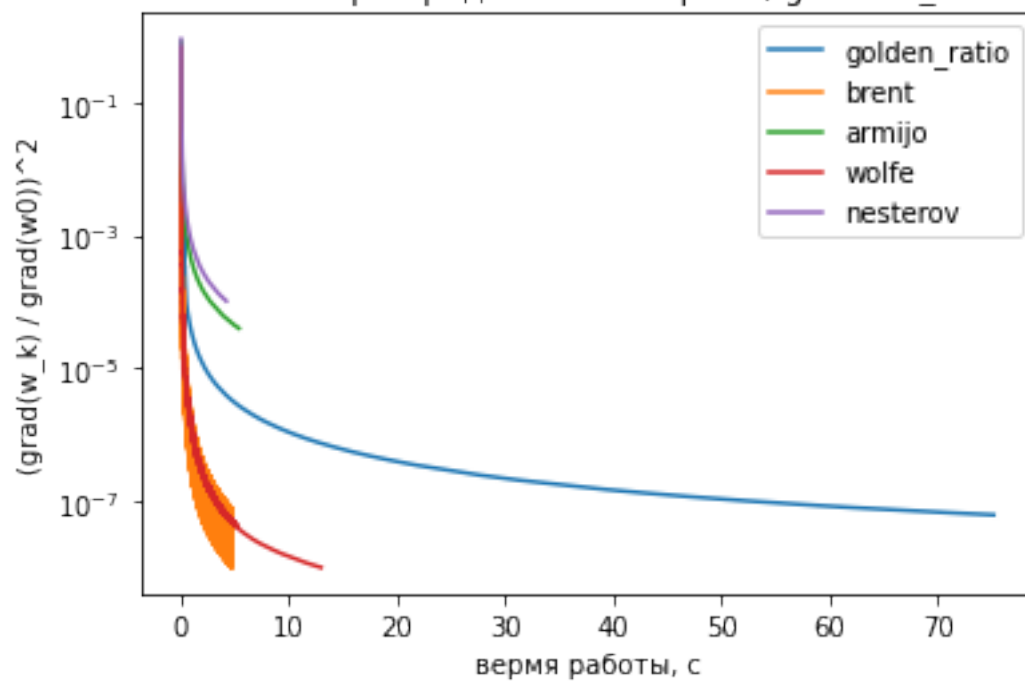
/content/oracle.py:22: RuntimeWarning: overflow encountered in exp
  return ((- self.y.reshape((1, -1)) @ z + id @ np.log(1 + np.exp(z)))
↪/
self.n).item()
/content/oracle.py:22: RuntimeWarning: overflow encountered in exp
  return ((- self.y.reshape((1, -1)) @ z + id @ np.log(1 + np.exp(z)))
↪/
self.n).item()
/content/oracle.py:22: RuntimeWarning: overflow encountered in exp
  return ((- self.y.reshape((1, -1)) @ z + id @ np.log(1 + np.exp(z)))
↪/
self.n).item()
/content/oracle.py:22: RuntimeWarning: overflow encountered in exp
  return ((- self.y.reshape((1, -1)) @ z + id @ np.log(1 + np.exp(z)))
↪/
self.n).item()

Градиентный спуск

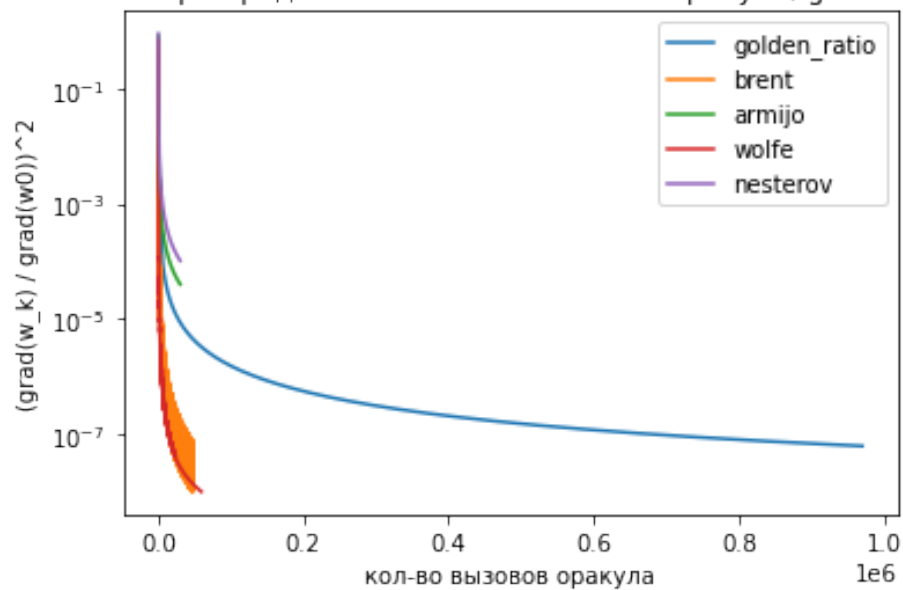
[23]: non_hfn_plotter(OptimizeGD(), line_searches_for_gd, orac, w0,
↪true_val)
```

```
/usr/local/lib/python3.6/dist-packages/scipy/optimize/linesearch.py:
↪466:
LineSearchWarning: The line search algorithm did not converge
  warn('The line search algorithm did not converge', LineSearchWarning)
/usr/local/lib/python3.6/dist-packages/scipy/optimize/linesearch.py:
↪314:
LineSearchWarning: The line search algorithm did not converge
  warn('The line search algorithm did not converge', LineSearchWarning)
```

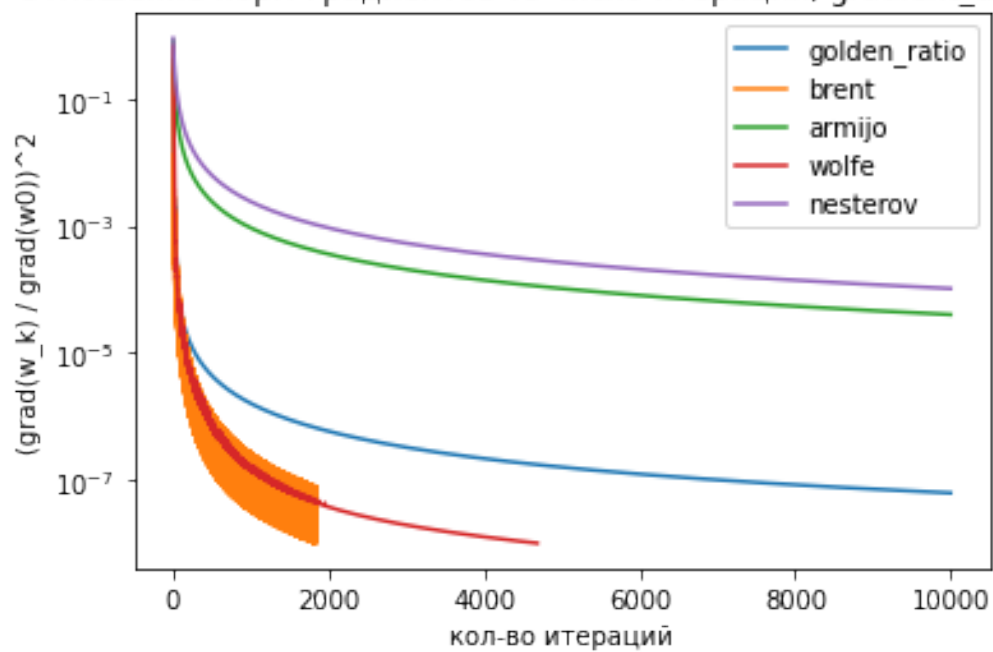
Отношение норм градиентов vs время, gradient\_descend



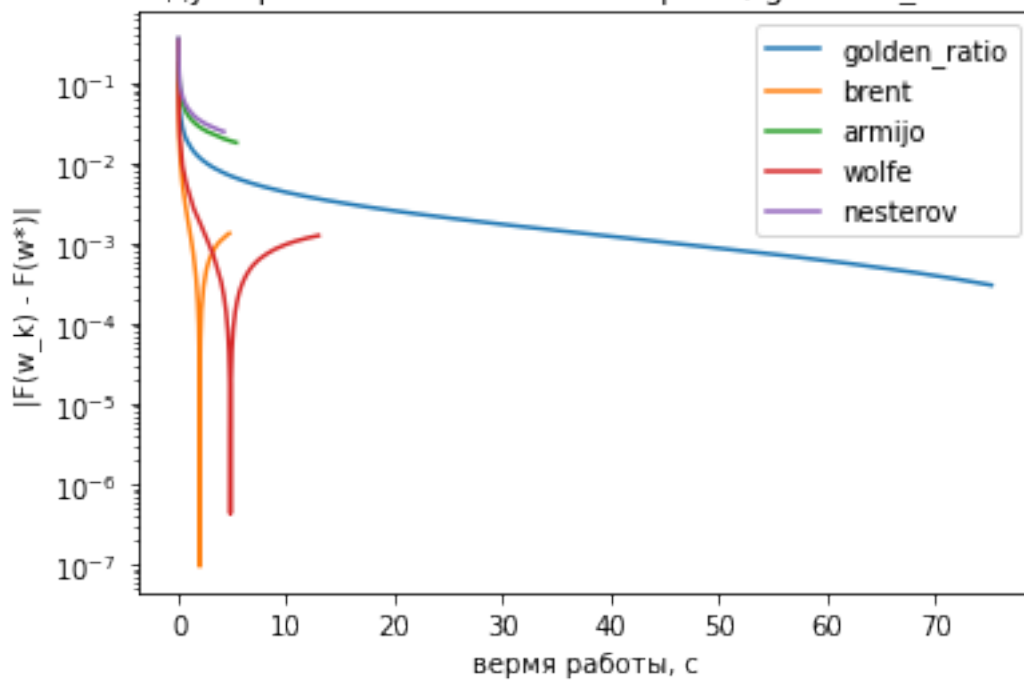
Отношение норм градиентов vs число вызовов оракула, gradient\_descend



Отношение норм градиентов vs число итераций, gradient\_descend

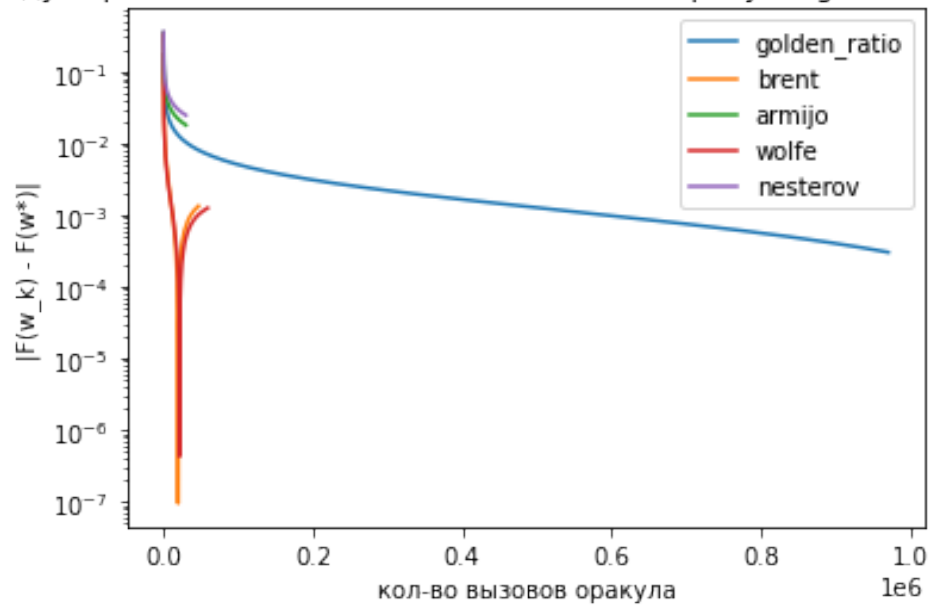


Модуль разности значений vs время, gradient\_descend

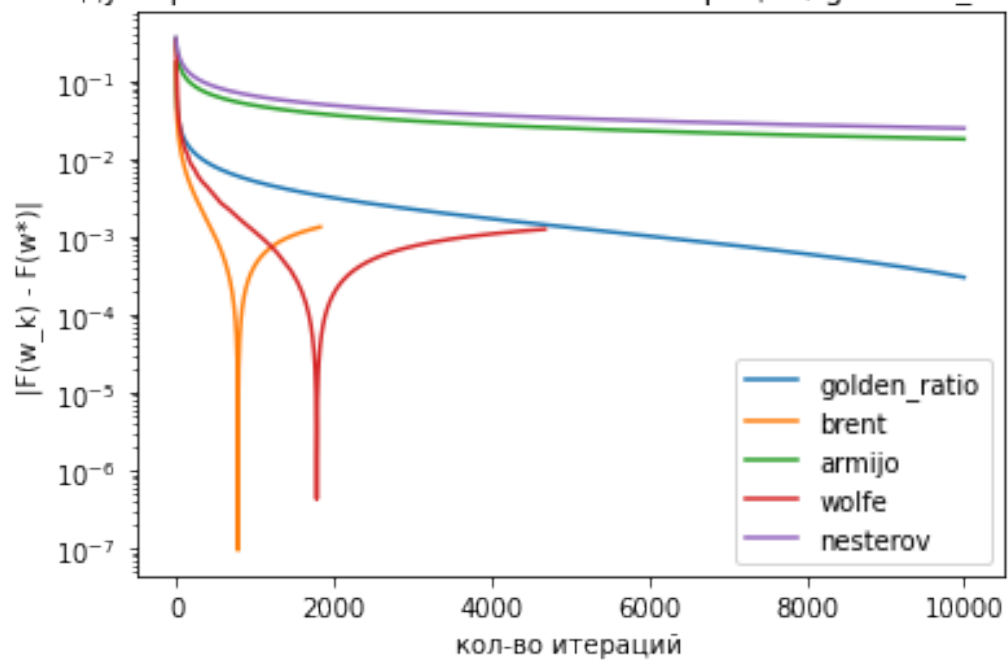




Модуль разности значений vs число вызовов оракула, gradient\_descend



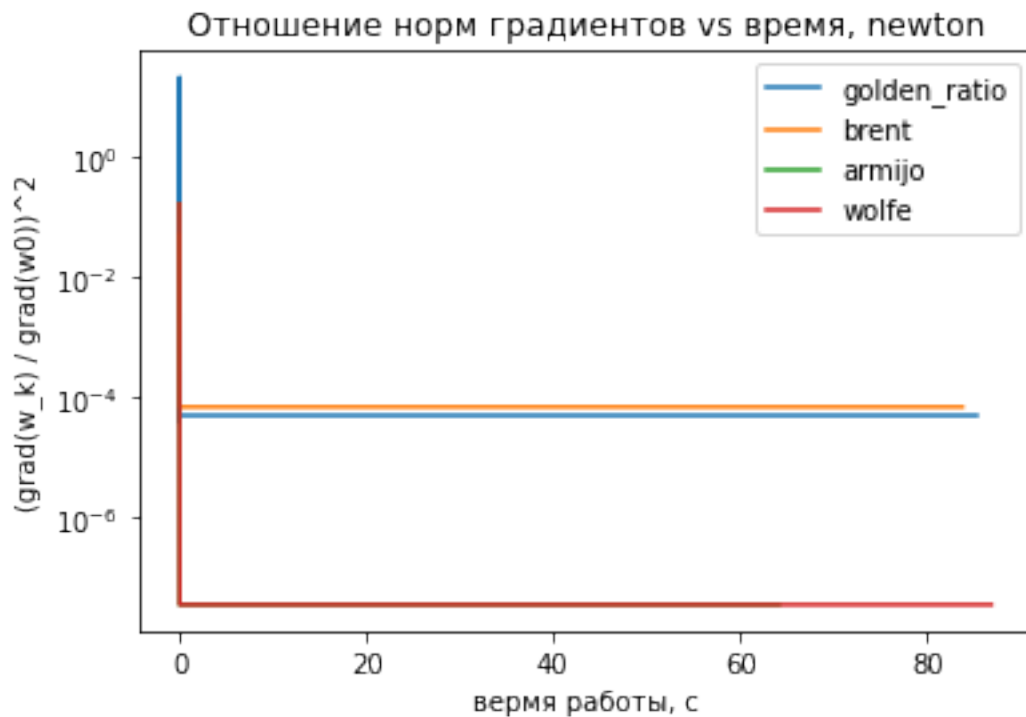
Модуль разности значений vs число итераций, gradient\_descend



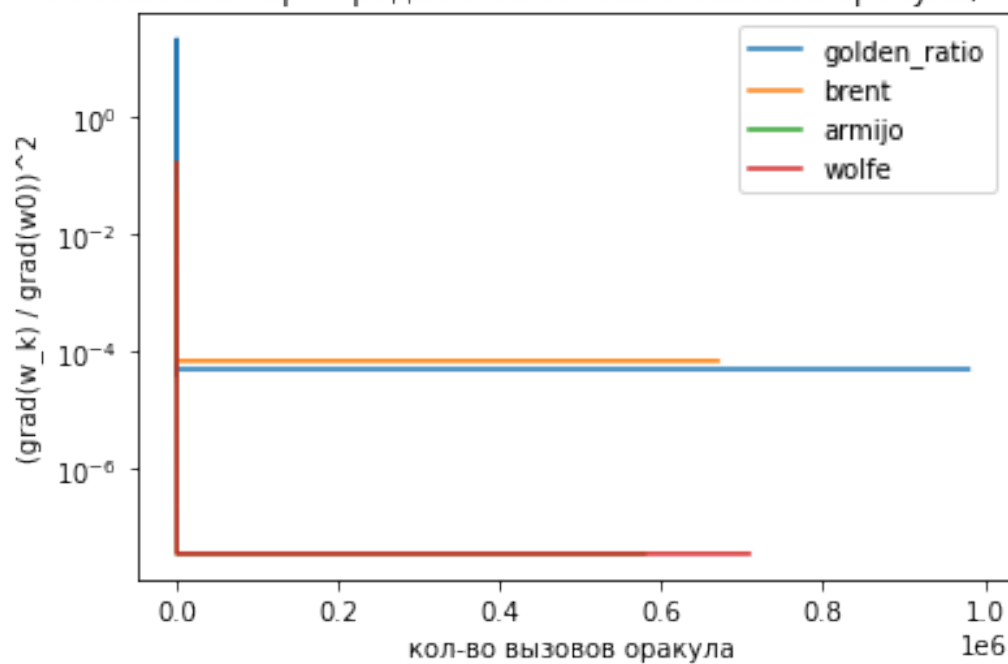
Ньютон

```
[24]: non_hfn_plotter(OptimizeNewton(), line_searches_for_newton, orac, w0,
↳ true_val)
```

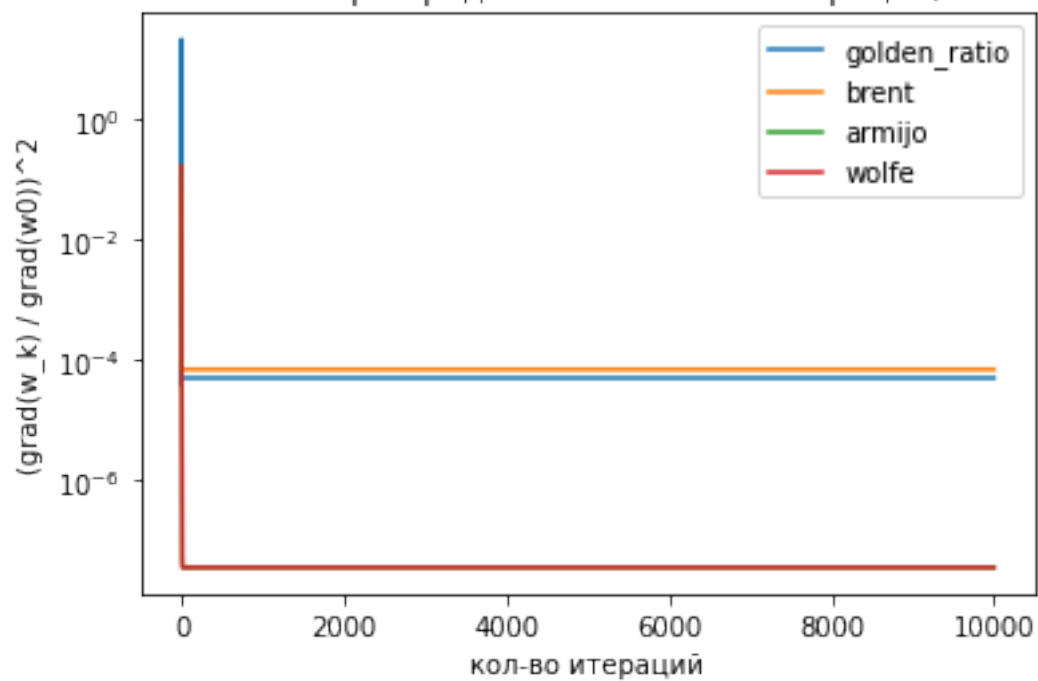
```
/content/oracle.py:22: RuntimeWarning: overflow encountered in exp
  return ((- self.y.reshape((1, -1)) @ z + id @ np.log(1 + np.exp(z)))
↳ /
self.n).item()
/usr/local/lib/python3.6/dist-packages/scipy/optimize/linesearch.py:
↳ 314:
LineSearchWarning: The line search algorithm did not converge
  warn('The line search algorithm did not converge', LineSearchWarning)
```

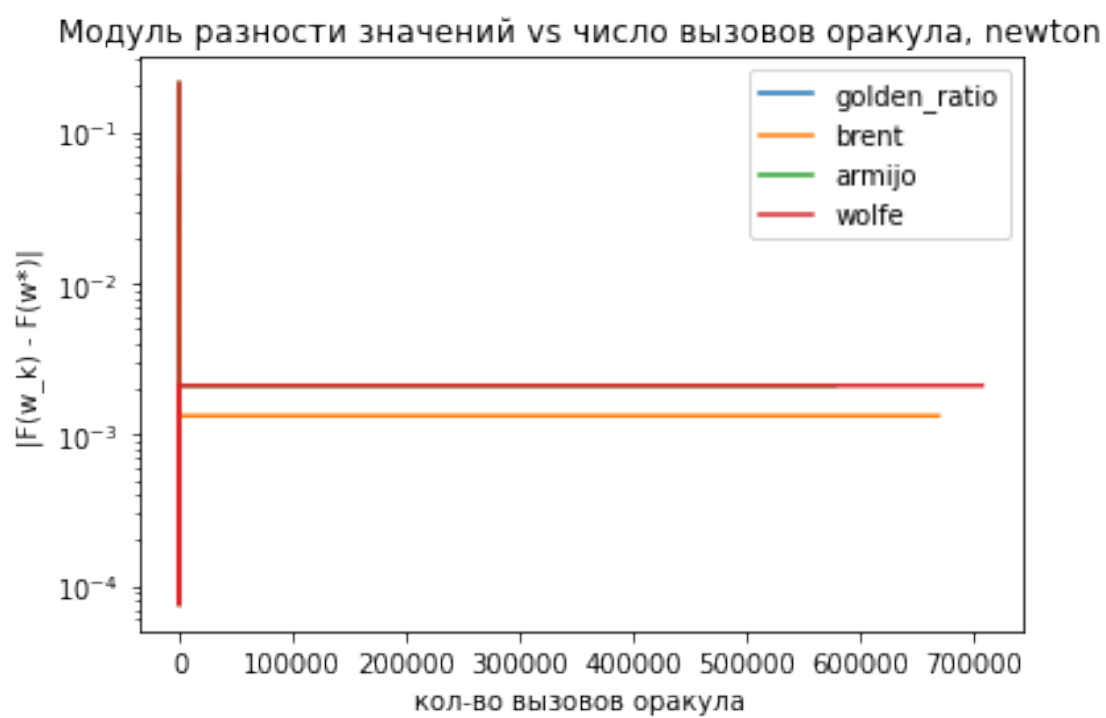
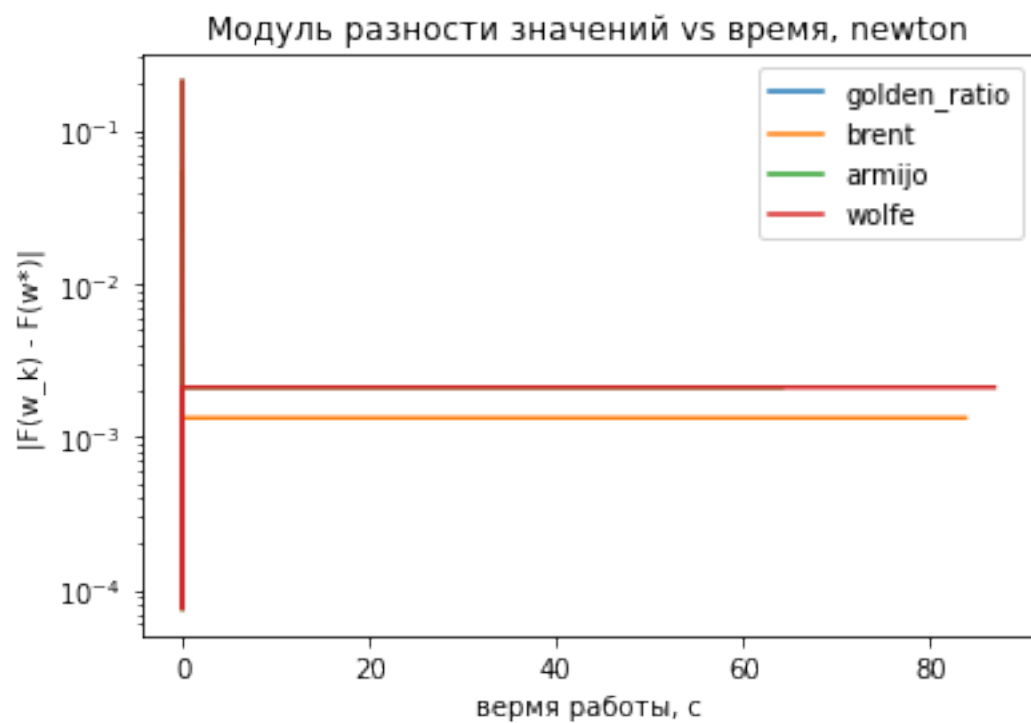


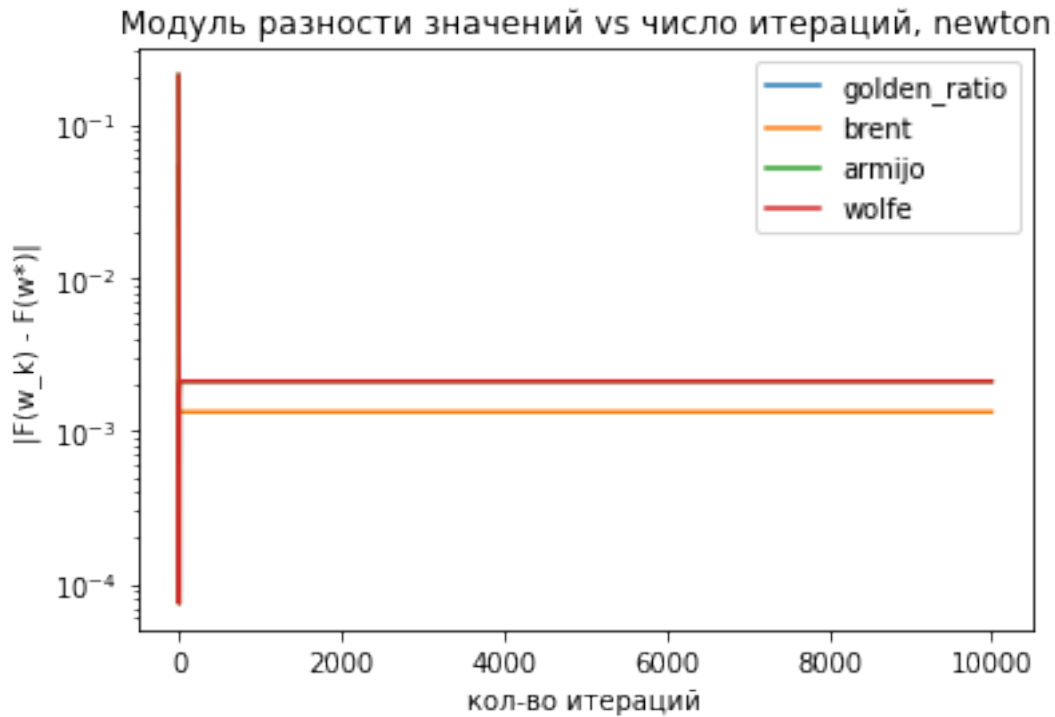
Отношение норм градиентов vs число вызовов оракула, newton



Отношение норм градиентов vs число итераций, newton





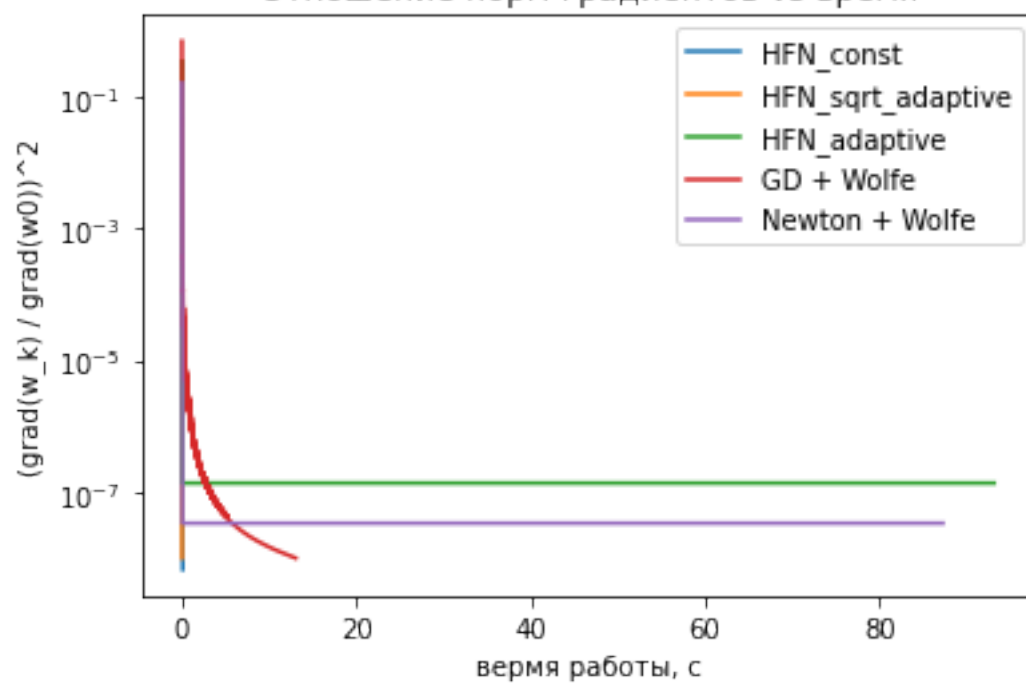


[ ]: HFN

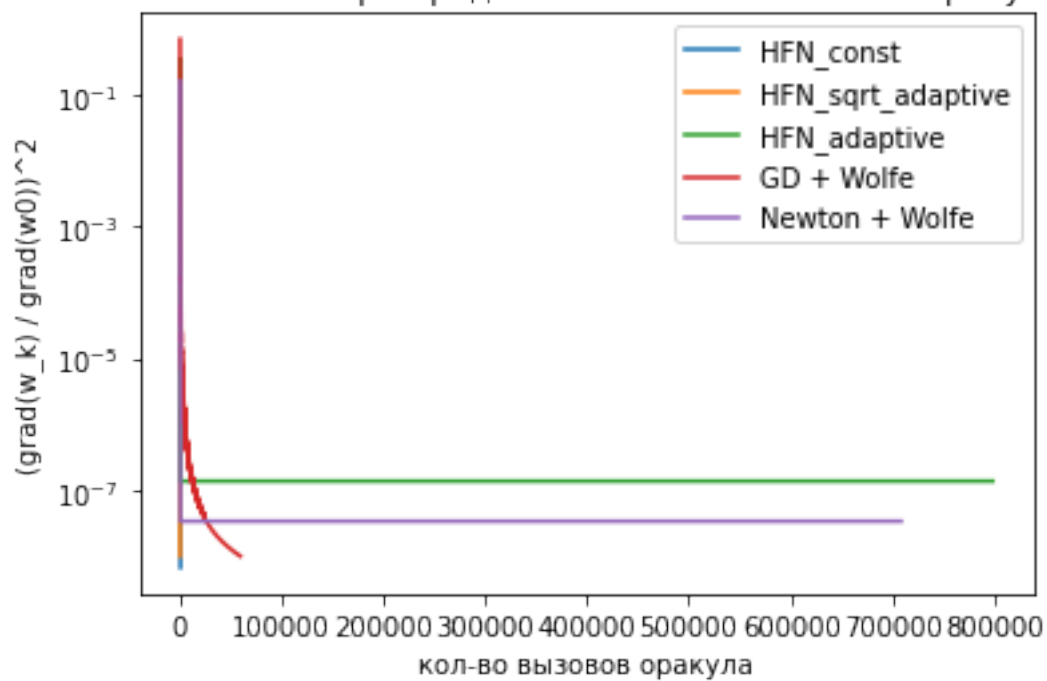
[25]: hfn\_plotter(orac, w0)

```
/content/oracle.py:22: RuntimeWarning: overflow encountered in exp
  return ((- self.y.reshape((1, -1)) @ z + id @ np.log(1 + np.exp(z)))
↪ /
self.n).item()
/usr/local/lib/python3.6/dist-packages/scipy/optimize/linesearch.py:
↪ 314:
LineSearchWarning: The line search algorithm did not converge
  warn('The line search algorithm did not converge', LineSearchWarning)
/content/oracle.py:35: RuntimeWarning: overflow encountered in square
  M = sp.diags((np.exp(z) / (1 + np.exp(z)) ** 2).reshape((1, -1))[0])
/usr/local/lib/python3.6/dist-packages/scipy/optimize/linesearch.py:
↪ 466:
LineSearchWarning: The line search algorithm did not converge
  warn('The line search algorithm did not converge', LineSearchWarning)
```

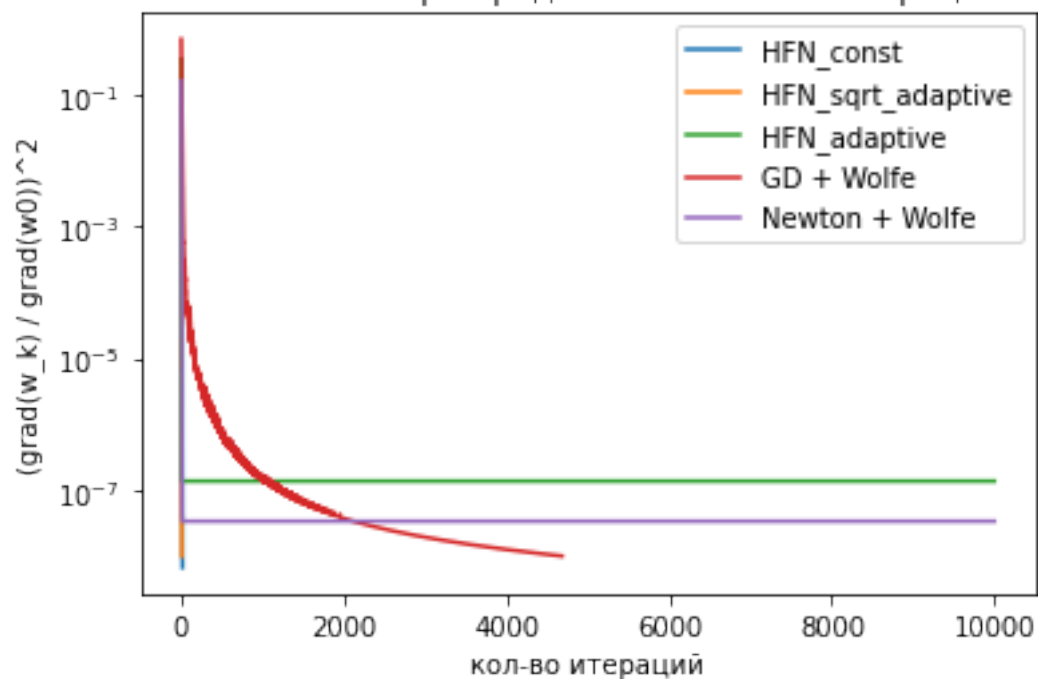
Отношение норм градиентов vs время



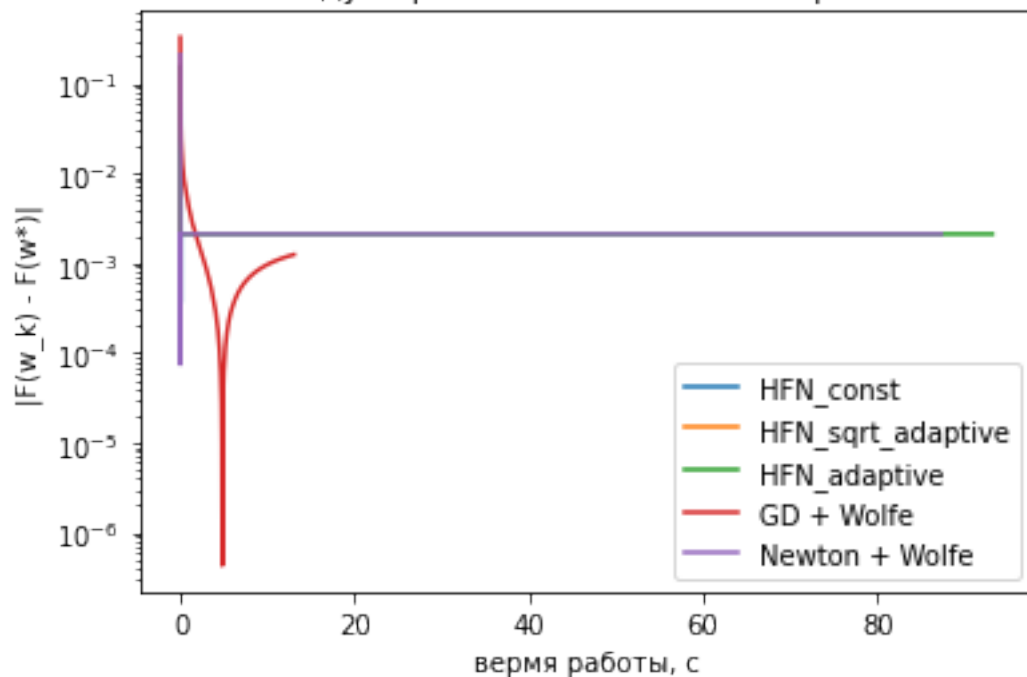
Отношение норм градиентов vs число вызовов оракула



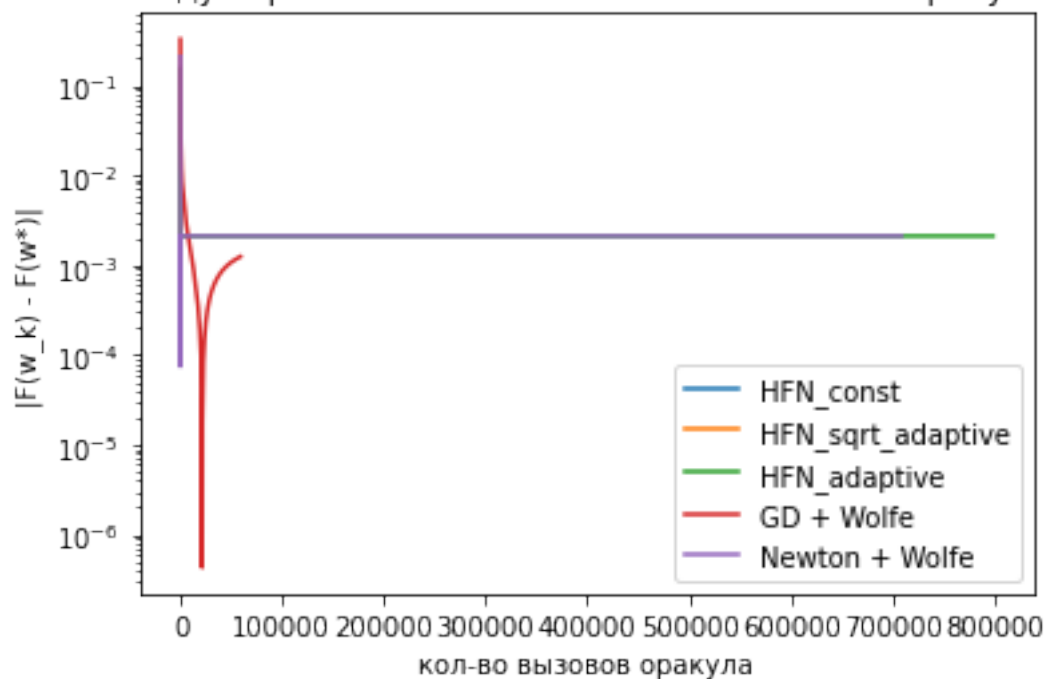
Отношение норм градиентов vs число итераций



Модуль разности значений vs время



Модуль разности значений vs число вызовов оракула



Модуль разности значений vs число итераций

