Bias-invariance decomposition

$$y = f(\vec{x}) + \epsilon$$

Эпсилон состоит из трех частей

Bias - усредненная ошибка по всем возможным наборам данных Variance - вариативность ошибки, то насколько будет отличаться метрика, если обучать ее на разных данных Неустранимая ошибка



