

CEFET-MG / Campus Araxá Engenharia de Automação Industrial Laboratório de Controle e Automação Prof. Henrique José Avelar

Exercício 02 – Análise da resposta de um sistema reverso - CRP Valor: 5 pts
Nome: Entrega até: 29/03/2023

- 1) Faça um teste em Malha Fechada no sistema de Controle e Regulação de Pressão (CRP), com os seguintes parâmetros:
- Controle apenas Proporcional ($Ti = \infty$, Td = 0), com os valores de Kp indicados na Tabela 1. Obs Nos sistemas de Controle e Regulação da Didacta, o algoritmo do controlador PID é definido como:

$$MV = K_P Erro + \frac{1}{T_I} \int_0^t Erro \, dt + T_D \, \frac{d \, Erro}{dt}$$

Onde o parâmetro K_P do controlador Proporcional é definido como $K_P = \frac{100\%}{B_P}$, sendo que R_P é a

Banda Proporcional, que deve ser inserida nos parâmetros do PID.

"A banda proporcional equivale ao erro que provoca uma variação de 100% na saída do controlador $\Delta u_{(\iota)} = \frac{100}{BP} \Delta e_{(\iota)}$ " "

Complete a Tabela a seguir, com os valores da variável manipulada - MV (sinal atuante) e da variável de processo - PV (variável controlada), para cada valor de Set Point - SP e de B_P indicados.

Tabela 1 – Comportamento do sistema em Malha Fechada com controle Proporcional.

B _P	SP	MV	PV
100	30		
100	25		
100	20		
100	25		
100	30		

2) Faça um teste em Malha Aberta no sistema de Controle e Regulação de Pressão (CRP), aplicando os valores variados de MV (sinal atuante) indicados na Tabela 2.

Tabela 2 – Comportamento do sistema em Malha Aberta.

MV	SP	MV	PV
100	30		
100	25		
100	20		
100	25		
100	30		

3) Analise os resultados obtidos e escreva uma conclusão sobre o comportamento do sistema CRP.

¹ CAMPOS, M.C.M.M. de; TEIXEIRA, H.C.G. Controles típicos de equipamentos e processos industriais. São Paulo: Blucher, 2006, p. 24.