

Geometrie

1. Spatiu vectoriale
2. Spatiu vectoriale euclidiene
3. Spatiu affine

Curs 1

1. Spatiu vectoriale

Def: $V \neq \emptyset$, K - corp comutativ

"+" : $V \times V \rightarrow V$ adunarea vectorilor

$(v_1, v_2) \rightarrow v_1 + v_2$ (op. internă)

"." : $K \times V \rightarrow V$ inmultirea vectorilor cu scalar (op. externă)

$$\left\{ \begin{array}{ll} \text{i. } (V, +) \text{ grup abelian} \\ \text{ii. } \begin{array}{l} \text{a)} \alpha(v_1 + v_2) = \alpha v_1 + \alpha v_2 \\ \text{b)} (\alpha + \beta)v = \alpha v + \beta v \\ \text{c)} (\alpha \beta)v = \alpha(\beta v) \\ \text{d)} 1 \cdot v = v \end{array} & \forall \alpha, \beta \in K \\ & v_1, v_2, v \in V \end{array} \right.$$

$(V/K, +, \cdot)$ spatiu vectorial peste corpul comutativ K

$v \in V$ $\alpha \in K$

vectori scalari

$K = \mathbb{R} \rightarrow$ spatiu vectorial real

$K = \mathbb{C} \rightarrow$ spatiu vectorial complex

EXAMPLE: 1) \forall corp com. $K \rightarrow$ sp. vectorial peste K

$(K/K, +, \cdot)$

$H \subseteq K \Rightarrow (H/H), +, \cdot$ sp. vect. peste H

subcorp

\mathbb{C}/\mathbb{R} , \mathbb{C}/\mathbb{Q} , \mathbb{R}/\mathbb{Q}

$$2. \quad K^n = \underbrace{K \times K \times \dots \times K}_{m \text{ ori}}$$

$$+ : K^n \times K^n \rightarrow K^n \quad (\text{adunare rect})$$

$$(x_1, \dots, x_n) + (y_1, \dots, y_n) \rightarrow (x_1 + y_1, \dots, x_n + y_n)$$

$$\cdot : K \times K^n \rightarrow K^n \quad (\text{inmultire cu scalar})$$

$$\alpha : (x_1, \dots, x_n) \rightarrow (\alpha x_1, \dots, \alpha x_n)$$

$(K^n/K, +, \cdot)$ spațiu vectorial peste K

$K = \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}^n/\mathbb{C}$ sp. vectorial complex

$K = \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n/\mathbb{R}$ - sp. vect. real

$$\frac{n=2}{n=3}$$

3. $M_{(m,n)}(K) \rightarrow$ mult. matricelor de tipul (m,n) cu elem. in K

$$+ : M_{(m,n)}(K) \times M_{(m,n)}(K) \rightarrow M_{(m,n)}(K)$$

$$A+B = (a_{ij} + b_{ij}) \quad i = \overline{1, m} \quad \text{adunare matrice}$$

$$\cdot : M_{(m,n)}(K) \times M_{(m,n)}(K) \rightarrow M_{(m,n)}(K)$$

$$\alpha A = (\alpha a_{ij}) \quad \begin{matrix} i = \overline{1, m} \\ j = \overline{1, n} \end{matrix} \quad \text{înmulțire cu scalar}$$

$(M_{(m,n)}(K), +, \cdot)$ ap. vect. peste K

4. $K[X]$ - mult. pol. cu nedet. x
cu coef. cu K

$(K[X]/K, +, \cdot)$ sp. vectorial peste K

$K_n[X] = \{p \in K[X] / \text{grad } P \leq n\}$ pol. de grad cel mult n
 $(K_n[X]/K, +, \cdot)$ sp. vectorial peste K

Liniar independentă. Liniar dependentă.

Sisteme de generatori

Def: Iie V/K sp. vectorial peste K
 $S = \{v_1, \dots, v_m\} \subset V$

• S u.m. spatiu vectorial liniar imdep. dacă:

$\forall \alpha_1, \dots, \alpha_m \in K$

$$\underbrace{\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_m v_m}_\text{comb. liniară a vect.} = 0_V \Rightarrow \alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_m = 0_V$$

v_1, \dots, v_2 cu scalari $\alpha_1, \dots, \alpha_m$

• S u.m. spatiu vectorial liniar imdep. dacă \nexists comb.
liniară nulă se realizează numai cu scalari nuli

Obs: 1. Dacă $V \neq 0_V \Rightarrow \{v\}$ u.m. liniar imdependent
2. \nexists sub sistem nevid al unui u.v. lini. ind.
este u.v. lini. ind.

Def: Iie V/K sp. vectorial:

$$S = \{v_1, \dots, v_n\}$$

S - s.v. lini. dep. dacă nu este lini. indep

S - realiz. lini. dep. dacă (\exists) comb. lini. nula care se

Sist. de generatori

Def: Fie V/K sp. vect. peste K

$$S = \{v_1, \dots, v_m\} \subset V$$

S - s.m. sistem de generatori pt. V dacă :

$$\begin{aligned} & (\forall) v \in V, \exists \alpha_1, \dots, \alpha_n \in K \text{ a.i. } v = \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_m v_m = \\ & = \sum_{k=1}^n \alpha_k \cdot v_k \end{aligned}$$

Un sp. vect. care admite un sist. de generatori finit

\mathbb{R}^n/\mathbb{R} → sp. vect. finit generat

$\mathbb{R}[x]$ - nu e finit generat

Baze. Coordonate.

Scheme de reper
(coord)

Def: Fie V/K sp. vectorial

$B \subset V$ s.n. bază dacă } { 1. s.v. lin. ind.
s.v. } { 2. sist. de generatori

O bază ord. s.m. reper (vectorial)

Exemplu :

1. $(\mathbb{R}^n/\mathbb{R}, +, \cdot)$ sp. vectorial

$$B_0 = \{e_1 = (1, 0, \dots, 0), e_2 = (0, 1, \dots, 0), \dots, e_i = (0, 0, \dots, 1, \dots, 0)\}_{(i)}$$

$$e_n = (0, 0, \dots, 1)$$

$$B_0 \subseteq \mathbb{R}^n$$

baza canonica e sp. vect. \mathbb{R}^n

2. $(\mathcal{M}_{(m,m)}(\mathbb{R})/\mathbb{R}, +, \cdot)$ sp. vect.

$$B_0 = \{ E_{ij} \mid i = \overline{1, m}, j = \overline{1, m} \} \text{ unde } E_{ij} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & \boxed{1} \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

baza canonica a sp. vect $\mathcal{M}_{(m,m)}(\mathbb{R})/\mathbb{R}$

3. $(\mathbb{R}[x]/\mathbb{R}, +, \cdot)$ sp. vect.

$$B_0 = \{ 1, x, x^2, \dots, x^n, \dots \}$$

$(\mathbb{R}_n[x]/\mathbb{R}, +, \cdot)$ sp. vect.

$$B_0 = \{ 1, x, \dots, x^n \}$$

baza canonica

4. $(\mathbb{C}/\mathbb{R}, +, \cdot)$

$$B_0 = \{ 1, i \}$$

baza canonica

$$B_1 = \{ 1-i, 1+i \}$$

baza oarecare

Def (echivalentă): Fie V/B sp. vect. finit generat

$$B = \{ v_1, v_2, \dots, v_m \} \subset V$$

Atunci: $\forall v \in V, \exists! \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n \in K$ a.i. $v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_m$

$[v]_B = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) \rightarrow$ coord. rect. v in raport cu
baza B din reperul B

Obs: $B \subset V \Rightarrow$ ① B u.v. lin. ind.
bază ② B exist. de gen.

② $\Rightarrow \forall v \in V \exists \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m \in K$ a.i.

$$v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_m v_m = \sum_{i=1}^m \alpha_i v_i$$

Scrierea lui v este unică (rezultă din ①)

P.p. $v = \sum_{i=1}^m \beta_i v_i, \beta_i \in K$

$$\sum_{i=1}^n (\alpha_i - \beta_i) v_i = 0 \stackrel{\text{①}}{\Rightarrow} \alpha_i - \beta_i = 0 \quad \forall i = \overline{1, m} \Rightarrow \\ \alpha_i = \beta_i \quad \forall i = \overline{1, m} = 0!$$

Th. schimbului:

Fie V/K sp. vectorial finit generat

$A = \{f_1, \dots, f_r\}$ u.v. lin. ind.

$G = \{g_1, \dots, g_s\}$ exist. de gen.

Atunci: $r \leq s \exists A' \subset G$ a.i. $A \cup A' = B \subset V$

bază

Teorema :

1. (+) sp. vect. are mai multe bază
2. (+) 2 bază ale acelui sp. vect. au aceeași nr. de elem.

Nr. comun de elem al tuturor bazelor unui sp. vect. reprez. dimensiunile sp. vect. respectiv;

Fie $B_1, B_2 \subset V$

bază

$\text{card } B_1 = \text{card } B_2$

$\dim_K V = \text{card } B$,

$B \subset V$
bază

Dimensiunile unui sp. vectorial

Exemplu:

1. $\mathbb{R}^n / \mathbb{R}$

$$\dim_{\mathbb{R}} \mathbb{R}^n = n$$

2. $M_{(m,n)}(\mathbb{R}) / \mathbb{R}$

$$\dim_{\mathbb{R}} M_{(m,n)}(\mathbb{R}) = m \cdot n$$

3. $\dim_{\mathbb{R}} \mathbb{R}[\lambda] = +\infty$

$$\dim_{\mathbb{R}} \mathbb{R}_n[\lambda] = n+1$$

4. $\dim_{\mathbb{C}} \mathbb{C} = 2$

$$\dim_{\mathbb{C}} \mathbb{C} = 1$$

PROPRIETĂȚI:

P₁. Fie V/K sp. ved. finit generat, n -dim. Atunci:

- 1) \nexists s.v. lin. ind. are cel mult n vect.
- 2) \nexists sist. de gen. are cel putin "n" vectori

P₂. Fie V/K sp. vect. finit gen. $\dim_K V = m$ UASE

- 1) \mathcal{S} sv. lin. independent
- 2) \mathcal{S} există de generatori pt. V
- 3) \mathcal{S} bază pt. sp. vect. V

Schimbarea de reper

Fie $B = \{e_1, \dots, e_n\}$

$B' = \{e'_1, \dots, e'_n\}$

V/K - sp. vect. finit gen; $\dim_K V = m$

\Rightarrow 2 reper pe V/K

Fie $x \in V$: $[x]_B = (x_1, \dots, x_n)$
 arbitrar $[x]_{B'} = (x'_1, \dots, x'_n)$

$$\text{Avem } e_i' = \sum_{j=1}^n a_{ji} e_j \quad \forall i = \overline{1, n}$$

$t = (a_{ij})_{i,j=\overline{1,n}}$ \rightarrow matrice de trecere de la B la B'
 (matr. sch. de reper)

$$B \xrightarrow{\textcircled{A}} B'$$



Fie A' - m. de trecere de la B' la B $\Rightarrow e_i = \sum_{j=1}^n a_{ji}' e_j$

$$e_i = \sum_{j=1}^n a_{ji}' \sum_{k=1}^n a_{kj} \cdot e_k = \sum_{k=1}^n \left(\sum_{j=1}^n a_{kj} \cdot a_{ji}' \right) e_k$$

$$\sum_{k=1}^n \delta_{ki} e_k \Rightarrow \sum_{j=1}^n a_{kj} \cdot a_{ji}' = \delta_{ki} \quad (*)$$

$$\delta_{ki} = \begin{cases} 1, & \text{dacă } k=i \\ 0, & \text{altfel} \end{cases}$$

$$(*) \Rightarrow A' = A^{-1}$$

În concluzie, matricea sch. de reper este nedegenerată:

$$\text{în } B \xrightarrow{\textcircled{A}} B' \Rightarrow B' \xrightarrow{\textcircled{A}^{-1}} B$$

Seminar 1

Def: $(K, +, \cdot)$ e corp comutativ dacă $(K, +)$ e grup comutativ și (K^*, \cdot) e grup comutativ

ex. $(\mathbb{R}, +, \cdot)$, $(\mathbb{C}, +, \cdot)$, $(\mathbb{Q}, +, \cdot)$, $(\mathbb{Z}_p, +, \cdot)$ p prim

$$\left(\forall x \in \mathbb{Z}_p, \hat{x} \neq \hat{0}, \exists \hat{y} \text{ a. i. } \hat{x}\hat{y} = \hat{1} \right.$$

$$\left(\hat{x}_p \right) = 1 \xrightarrow{\substack{\text{Algor.} \\ \text{Euclid}}} \exists y, w \in \mathbb{Z} \text{ a. i.} \\ \hat{x}y + pw = 1 \Rightarrow \hat{x}\hat{y} + \hat{p}\hat{w} = \hat{1} \left. \right)$$

Def: $V \neq \emptyset$

$(V, +)$ grup abelian

$(K, +, \cdot)$ corp comutativ

V s. m. K -sp. vect. (sp. vect. peste K) dacă \exists :

$\cdot : K \times V \rightarrow V$ cu prop:

$$\textcircled{1} \quad \alpha(v+w) = \alpha v + \alpha w, \forall \alpha \in K, v, w \in V$$

$$\textcircled{2} \quad (\alpha + \beta) \cdot v = \alpha \cdot v + \beta \cdot v, \forall \alpha, \beta \in K, v \in V$$

$$\textcircled{3} \quad 1_K \cdot v = v, \forall v \in V$$

$$\textcircled{4} \quad \alpha \cdot (\beta \cdot v) = (\alpha\beta) \cdot v \quad \forall \alpha, \beta \in K, v \in V$$

$$\boxed{0_K \cdot v = 0_V}$$

$$(2) (0_K + 0_K) \cdot v = 0_K \cdot v + 0_K \cdot v$$

$$\cancel{0_K + 0_K} = \cancel{0_K} + 0_K \cdot v$$

$$0_V = 0_K \cdot V$$

$$(-1_K) \cdot v = -v$$

din 2) Am arătat că $0_K \cdot v = 0_V$
deci

$$\text{din (2)} \Rightarrow \underbrace{1_K + (-1_K)}_{0_K} \cdot v = 1_K \cdot v + (-1_K) \cdot v \\ 0_K \cdot v = 1_K \cdot v + (-1_K) \cdot v$$

$$\text{deci } 0_K = 1_K \cdot v + (-1_K) \cdot v$$

$$\text{din (3)} \Rightarrow 0_V = v + (-1_K) \cdot v \\ -v = (-1_K) \cdot v$$

Exemplu. ① $(\mathbb{R}, +)$ este spațiu vectorial peste $(\mathbb{R}, +_1)$
 $\cdot : \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$a \cdot b = ab$$

Arătăm ①, ②, ③, ④

$(\mathbb{R}^n, +)$ este s.v. peste $(\mathbb{R}, +_1)$

1) $(\mathbb{R}^n, +)$ este grup abelian

$$\mathbb{R}^n = \{(x_1, \dots, x_m) \mid x_i \in \mathbb{R}\}$$

$$(x_1, \dots, x_m) + (y_1, \dots, y_n) = (x_1 + y_1, \dots, x_m + y_n)$$

2) $\cdot : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$

$$t \cdot (x_1, \dots, x_m) = (tx_1, \dots, tx_m)$$

② K^n este sp. peste K $((K_i, +_i) \in \text{un corp})$

$$K^n = \{(k_1, \dots, k_n) \mid k_i \in K\}$$

$$(k_1, \dots, k_n) + (g_1, \dots, g_n) = (k_1 + g_1, \dots, k_n + g_n)$$

1) $(K^n, +)$ e gr. abelian

$$2) \cdot : K \times K^n \rightarrow K^n$$

Verif ①, ②, ③, ④

Obs: $(V, +)$ este spatiu vectorial peste $(K_i, +_i)$ și $(L, +, \cdot)$ este un subcorp al lui $(K_i, +, \cdot)$ atunci $(V, +)$ este și peste $(L, +, \cdot)$

③ $\text{clm}(R)$ este spatiu vect. peste R

1) $(\text{clm}(R), +)$ e grup abelian

$$2) \cdot : R \times \text{clm}(R) \rightarrow \text{clm}(R)$$

$$\begin{pmatrix} \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} t & \dots & t \\ t & \dots & t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \cdot \dots \cdot t \\ t \cdot \dots \cdot t \end{pmatrix}$$

④ $V = \{f: R \rightarrow R \mid f \begin{array}{l} \text{integr.} \\ \text{cont.} \end{array} \text{ și deriv.}\}$
este V sp. vect. peste R ?

1) $(V, +)$

$$(f+g)(x) = f(x) + g(x)$$

$$2) \cdot : R \times V \rightarrow V$$

$$(t \cdot f)(x) = t \cdot f(x)$$

$$\textcircled{5} \quad V = h \{ f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \mid f(0) = 0 \}$$

Este V sp. / \mathbb{R} ?

$$(f+g)(0) = f(0) + g(0) = 0 \Rightarrow (V, +) \text{ gr. abelian}$$

$$\cdot : \mathbb{R} \times V \rightarrow V$$

$$(t \cdot f)(x) = t \cdot f(x)$$

$$(t \cdot f)(0) = t \cdot 0 = 0$$

Verif.

$$\textcircled{1}, \textcircled{2}, \textcircled{3}, \textcircled{4}$$

$$\textcircled{6} \quad V = h \{ (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mid (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \text{ conv. ori } \lim_{n \rightarrow \infty} a_n = 0 \}$$

$$(a_n)_{n \in \mathbb{N}} + (b_n)_{n \in \mathbb{N}} = (a_n + b_n)_{n \in \mathbb{N}}$$

$$(V, +) \text{ gr. abelian}$$

$$\cdot : \mathbb{R} \times V \rightarrow V$$

$$t \cdot (a_n)_{n \in \mathbb{N}} = (t \cdot a_n)$$

$$(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \rightarrow 0 \Rightarrow (t \cdot a_n)_{n \in \mathbb{N}} \rightarrow 0$$

Se verif. $\textcircled{1}, \textcircled{2}, \textcircled{3}, \textcircled{4}$

Pn1: Este $(\mathbb{R}, +)$ spațiu vectorial peste $(\mathbb{Z}_p, +, \cdot)$?

$$\cdot : \mathbb{Z}_p \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} ?$$

Pn2: Este adevărat că V ar fi $(V, +)$ grupe ab., există

$(K, +, \cdot)$ a.t. $(V, +)$ este n.v. peste K ?

Exc: 1: $\mathbb{R}_{>0} = \{x \in \mathbb{R} \mid x > 0\}$

$(\mathbb{R}_{>0}, \cdot)$ este grup abelian

Este $(\mathbb{R}_{>0}, \cdot)$ sp. vect. peste $(\mathbb{R}, +, \cdot)$?

Dem: Ne trebuie $*: \mathbb{R} \times \mathbb{R}_{>0} \rightarrow \mathbb{R}_{>0}$ care verifică
①, ②, ③, ④

$$t * x = x^t$$

① $\alpha * (v \cdot w) = \alpha * v \cdot \alpha * w, \forall \alpha \in \mathbb{R}$

$$v, w \in \mathbb{R}_{>0}$$

$$\alpha * (v \cdot w) = (v \cdot w)^\alpha = v^\alpha \cdot w^\alpha = \alpha * v \cdot \alpha * w$$

② $1 * v = v$

$$v^1 = v$$

③ $(\alpha + \beta) * v = \alpha * v \cdot \beta * v$

$$(\alpha + \beta) * v = v^{\alpha + \beta} = v^\alpha \cdot v^\beta = (\alpha * v) \cdot (\beta * v)$$

④ $\alpha * (\beta * v) = (\alpha \beta) * v = v^{\alpha \beta}$

Def: $\{v_1, \dots, v_k\} \subseteq V$ a.m. sisteme liniar independent

dacă $\forall \lambda_1, \dots, \lambda_k$ cu $\lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_k v_k = 0_V \Rightarrow$

$$\lambda_1 = 0 = \lambda_2 = \dots = \lambda_k$$

Ex: $(\mathbb{R}^n, +)$ este sp. v / \mathbb{R}

$$e_1 = (1, 0, \dots, 0)$$

$$e_2 = (0, 1, \dots, 0)$$

:

$$e_m = (0, \dots, 0, m)$$

Aratăm că $\{v_1, \dots, v_n\}$ este u.l.i.

Fie $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ a.s. $\lambda_1v_1 + \lambda_2v_2 + \dots + \lambda_nv_n =$
 $= (0, 0, \dots, 0)$

$$\lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + \dots + \lambda_n \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ \lambda_2 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + \dots + \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ \lambda_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \lambda_1 = \dots = \lambda_n = 0$$

Obs 1: $S' \subseteq S$ și S' este un u.l.i. în $(V, +)/K$

Așadar S' este c.g.;

$$S = \{v_1, \dots, v_K\} = \{v_1, \dots, v_x, v_{x+1}, \dots, v_K\}$$

$$S' = \{v_1, \dots, v_x\}, x < K$$

Fie $\lambda_1, \dots, \lambda_x \in K$ a.s. $\lambda_1v_1 + \dots + \lambda_xv_x = 0_V$

$\{v_1, \dots, v_x\}$ s.l.

$$\Rightarrow \lambda_1 = 0, \lambda_2 = 0, \dots, \lambda_x = 0 \Rightarrow$$

$\{v_1, \dots, v_x\}$ e s.l.

Def: $S \subseteq V$ u.m. ord. de gen. dacă $\forall v \in V, \exists v_1, \dots, v_k \in S, \lambda_1, \dots, \lambda_k \in K$ a.s. $v = \lambda_1v_1 + \dots + \lambda_kv_k$

Obs: V e o.g. pt. V

Ex: $(\mathbb{R}^n, +) \quad \mathbb{R}$ s.v.

v_1, \dots, v_n este mult. de gen. pt. $(\mathbb{R}^n, +)$

Fie $v \in \mathbb{R}^n$

$$v = (v_1, \dots, v_n), v_i \in \mathbb{R}$$

Vrem să arăt că $\exists \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$ a.s.

$$v = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_n v_n$$

$$\text{Aleg } \lambda_1 = v_1, \lambda_2 = v_2, \dots, \lambda_n = v_n$$

$$\lambda_1 \cdot e_1 + \lambda_2 \cdot e_2 + \dots + \lambda_n \cdot e_n = \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} = v$$

$\Rightarrow \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ e s.p.

Obs: Fie S s.p. pt. V/K

$S' \subseteq S$. Atunci S' este s.p.

Obs: • S - v.f.i.: $|S| \leq \dim_K V$

• S s.p.: $|S| > \dim_K V$

Ex: $(\mathbb{R}^3, +)$

$$v_1 = (1, 2, 3)$$

$$v_2 = (7, 9, 12)$$

$$v_3 = (0, 0, 1)$$

Verif dacă $\{v_1, v_2, v_3\}$ e uli.

Fie $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \in \mathbb{R}$ a.s.

$$\lambda_1 \cdot v_1 + \lambda_2 \cdot v_2 + \lambda_3 \cdot v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda_2 \cdot \begin{pmatrix} 7 \\ 9 \\ 12 \end{pmatrix} + \lambda_3 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \lambda_1 + 7\lambda_2 = 0 \\ 2\lambda_1 + 9\lambda_2 = 0 \\ \lambda_3 = 0 \end{cases}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 7 & 0 \\ 2 & 9 & 0 \\ 3 & 12 & 1 \end{pmatrix} \quad \det A \neq 0$$

Criteriu $S = \{v_1, \dots, v_k\}$

Vnem vă văz. dacă S este S.L.I.:

① Văz. dacă $k \leq \dim_K V$

dacă $k > \dim_K V \Rightarrow S$ nu e SLI.

② dacă $k < \dim_K V$

$$\text{rg} \left(\begin{array}{c|c|c|c} v_1 & v_2 & \dots & v_k \end{array} \right)$$

dacă $\text{rg} (v_1 | v_2 | \dots | v_k)$ este maxim $\Rightarrow S \in \text{SLI}$

Curs 2

Spațiu vectorial - schimbări de reper

Teorema: VIK este spațiu vectorial peste K finit generat, $\dim_K V = n < \infty$
 $B = \{e_1, \dots, e_m\}$
 $B' = \{e'_1, \dots, e'_m\} \geq 2$ reperuri vectoriale pe VIK

Teorema: $x \in V$ arbitrar $[x]_B = (x_1, \dots, x_m)$
 $[x]_{B'} = (x'_1, \dots, x'_m)$

$$x'_i = \sum_{j=1}^n a_{ji} \cdot e_j, \quad \forall i = \overline{1, m}$$

\rightarrow matricea de trecere de la reper B
 $A = (a_{ij}) \quad i, j = \overline{1, m}$ la B'

$$\begin{array}{c} A \\ \hline B \xrightarrow{\textcircled{A}} B' \\ \xleftarrow{\textcircled{A}^{-1}} A' = A^{-1} \end{array} \quad \det A \neq 0$$

$$x = \sum_{i=1}^n x_i \cdot e_i = \sum_{i=1}^n x_i \sum_{j=1}^n a_{ji} \cdot e_j = \sum_{j=1}^n \left(\sum_{i=1}^n a_{ji} x_i \right) e'_j$$

$$\text{rezultă } \sum_{j=1}^n x_j \cdot e_j \Rightarrow \boxed{x_j = \sum_{i=1}^n a_{ji} \cdot x'_i, \quad \forall j = \overline{1, m}}$$

form. sch. de coord.

Scrierea matricială

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}, \quad x' = \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_m \end{pmatrix}$$

$$\textcircled{*} \quad x = Ax'$$

Proprietate: Dacă $B \xrightarrow{\textcircled{A}} B' \xrightarrow{\textcircled{A}^{-1}} B''$

$$\text{Atunci } B \xrightarrow{\textcircled{A} \cdot \textcircled{A}^{-1}} B'' \quad - B'' = \{e''_1, \dots, e''_n\}$$

$$\underline{\text{Dem}} : X = AX' \quad B \xrightarrow{A} B'$$

$$X'' = \begin{pmatrix} x_1'' \\ \vdots \\ x_n'' \end{pmatrix}$$

$$B' \xrightarrow{A'} B''$$

$$X' = A' \cdot X''$$

$$\text{Arem } X = (A \cdot A') \cdot X'' \Rightarrow B \xrightarrow{(AA')} B''$$

$$B \leftarrow B''$$

$$(A \cdot A')^{-1} = A'^{-1} \cdot A^{-1}$$

Obs: 1) $(K^n / K, +)$ op. vect. peste K

$$B_0 = \{e_1, \dots, e_m\} \subset K^n$$

repere canonic

$$B = \{f_1, \dots, f_m\}$$

$$\text{Atunci: } B_0 \xrightarrow{A} B, \text{ unde } A = \begin{pmatrix} | & | & | \\ f_1 & f_2 & \cdots & f_m \end{pmatrix}$$

coord. vect. baza B

in rep. canonic B_0

$$2) \quad \cancel{B_0} \xrightarrow{A} B_0 \quad B_0 \xrightarrow{A_{01}} b \xrightarrow{A} B' \quad \xleftarrow[A^{-1}]{A_{02}}$$

$$\text{Arem: } A_{01} \cdot \textcircled{A} = A_{02} \mid A_{01}^{-1} \Rightarrow A = A_{01}^{-1} + A_{02}$$

$$A^{-1} = A_{02}^{-1} \cdot A_{01}$$

Subspații vectoriale

Fie V/K o.p. vec. peste corpul com. K

Def: $\underset{\#}{\underset{\emptyset}{U \subseteq V}}$. U o.s.m. subspace vectorial al lui V dacă:

$$\{ (1) \quad \forall u_1, u_2 \in U \Rightarrow u_1 + u_2 \in U \}$$

$$\{ (2) \quad \forall \alpha \in K, \forall u \in U \Rightarrow \alpha u \in U \}$$

Obs: \forall subspace vectorial este la rândul său sp. vec. mai mic în ceea ce urmărel de C.

Exemplu:

$$1) \text{ tot } V \subseteq V$$

2) subspț. triviale a lui V

$$2) K^m \subseteq K^n, m \leq n$$

$$(x_1, \dots, x_m, 0, \dots, 0) \quad \begin{matrix} m+1 \\ \vdots \\ n \end{matrix}$$

$$\text{caz part } \mathbb{R}^m \subseteq \mathbb{R}^n$$

$$\mathbb{C}^m \subseteq \mathbb{C}^n$$

$$3) K_m[x] \subset K[x] \quad \text{c.p. } \mathbb{R}_n[x] \subseteq \mathbb{R}[x]$$

$$4) (\mathcal{M}_n(K)/K, +, \cdot) \text{ sp. vec.}$$

$$\mathcal{M}_n^S(K) = \{ A \in \mathcal{M}_n(K) \mid A^t = A \} \subset \mathcal{M}_n(K)$$

mt. matricelor sim.

$$\mathcal{M}_n^A(K) = \{ A \in \mathcal{M}_n(K) \mid A^t = -A \} \subset \mathcal{M}_n(K)$$

mt. matr. antisim.

$$\mathcal{M}_n^D(K) = \{ A \in \mathcal{M}_n(K) \mid A = \lambda I_n \} \subset \mathcal{M}_n(K)$$

mt. matr. diagonale

$$\lambda \in K$$

$$\mathcal{M}_n^E(K) = \{ A \in \mathcal{M}_n(K) \mid \text{Tr } A = 0 \} \subset \mathcal{M}_n(K)$$

5) Fie $A \in \text{clm}_{m,n}(K)$

$$S(A) = \{X \in K^n \mid AX=0\}$$

mt. sol unui sist lin. și omogen

$$S(A) \subset K^n$$

subsp. vect.

Prop. Fie V/K sp. vectorial
(def. echiv) $U \subset V \iff [(\forall) u_1, u_2 \in U \Rightarrow \alpha_1 u_1 + \alpha_2 u_2 \in U]$
 $\alpha_1, \alpha_2 \in K$

DEM: " \Rightarrow "
Fie $u_1, u_2 \in U \Rightarrow \alpha_1 u_1 \in U$
 $\alpha_2 u_2 \in U \Rightarrow \alpha_1 u_1 + \alpha_2 u_2 \in U$

" \Leftarrow " Luăm $\alpha_1 = \alpha_2 = 1 \Rightarrow u_1 + u_2 \in U$ (1)
 $\alpha_1 = \alpha \in K \quad \left. \begin{array}{l} \alpha_2 = 0 \\ \Rightarrow \alpha u_1 \in U \end{array} \right\} \quad (2) \Rightarrow$

$\Rightarrow U \subset V$
subsp. vect.

OPERAȚII CU SUBSPATII VECTORIALE

1. \cap ssptu vect = ssptu vect.

Q. Intersecția subsp. vect ale unei fam de subspatii vect ale lui V $\{U_\alpha\}_{\alpha \in I}$, este un subsp. vect a lui V

DEM: $\bigcap_{\alpha \in I} U_\alpha \subset V$ Fie $x, y \in \bigcap_{\alpha \in I} U_\alpha \Rightarrow x, y \in U_\alpha, \forall \alpha \in I$

Q $K_1, K_2 \in K$

$\Rightarrow K_1 x + K_2 y \in U_\alpha, \forall \alpha \in I$

$\Rightarrow K_1 x + K_2 y \in \bigcap_{\alpha \in I} U_\alpha \Rightarrow \bigcap_{\alpha \in I} U_\alpha \subset V$

Def: Fie $M \subset V$
submt.

$$[M] = \bigcap_{V' \subset V} V'$$

$$\begin{matrix} Sp M \\ \downarrow \end{matrix} \quad \begin{matrix} V' \subset V \\ M \subset V' \end{matrix}$$

↓ subsp. vect. generat de mt. M

(îmchiderea liniară a mult. M)

$Sp M$ - "cel mai mic" subsp. vect., în. sensul
rel. de inclusiune, care conține submult. M

P: Fie $M \subset V$

$$Sp M = \{ \sum_{i \in \omega} \alpha_i x_i \mid x_i \in M \text{ } | \alpha_i \in K \}$$

Considerăm $Sp(V_1 \cup V_2) \stackrel{\text{not}}{=} V_1 + V_2$

unde $V_1, V_2 \subset V$

Sp. vect.

↓

suma

subsp. V_1, V_2
vect.

$$\boxed{P} \quad V_1 + V_2 = \{ v_1 + v_2 \mid v_1 \in V_1, v_2 \in V_2 \}$$

Dem.: " \supset " evidentă

$$\subset \text{" Fie } v \in V_1 + V_2 \stackrel{P}{\Rightarrow} v = \sum_{i=1}^r \alpha_i x_i,$$

$$x_i \in V_1 \cup V_2, \forall i = 1, r$$

Renumerotăm și pp. că: $x_1, \dots, x_s \in V_1$ și $x_{s+1}, \dots, x_r \in V_2$

↑
converință elem. $V_1 \cap V_2$

că te numărăți doar în V_1

$$v = \underbrace{\sum_{i=1}^s \alpha_i x_i}_{\in V_1} + \underbrace{\sum_{i=s+1}^r \alpha_i x_i}_{\in V_2}$$

Deci \supset | \Rightarrow \supset 2. e.d.

Def: Suma de ssp vect. $V_1 + V_2$ și m. suma directă și se notează $V_1 \oplus V_2$ dacă $V_1 \cap V_2 = \{0_V\}$

Fie $v \in V_1 \oplus V_2 \Rightarrow \exists! v_1 \in V_1$ și $v_2 \in V_2$ a.t.

$$v = v_1 + v_2 = v_1' + v_2' \quad \begin{matrix} v_1 \in V_1 \\ v_2 \in V_2 \end{matrix} \Rightarrow \underbrace{v_1 - v_1'}_{\in V_1} = \underbrace{v_2' - v_2}_{\in V_2} \in V_1 \cap V_2 \text{ și} \\ \text{Dacă } V_1 \cap V_2 = \{0_V\}$$

$$\Rightarrow v_1 = v_1'$$

$$v_2 = v_2'$$

TEOREMA DIMENSIUNII / GRASSMANN

Fie $\underbrace{V_1, V_2 \subset V}_{2 \text{ ssp vect.}}$, V/k sp. vect. finit generat.

$$\text{Atunci } \dim(V_1 + V_2) = \dim V_1 + \dim V_2 - \dim(V_1 \cap V_2)$$

DEM: Fie $\{f_1, \dots, f_s\} \subset V_1 \cap V_2$ $\dim V_1 \cap V_2 = s$

Complețez th. sch. $B_1 = \{f_1, \dots, f_s, \underline{f_{s+1}, \dots, f_n}\} \subset V_1$

$$\dim V_1 = n$$

$B_2 = \{f_1, \dots, f_s, g_{s+1}, \dots, g_m\} \subset V_2$

$$\dim V_2 = m$$

Considerăm $B = \{f_1, \dots, f_s, \underline{e_{s+1}, \dots, e_n}, g_{s+1}, \dots, g_m\} \subset V_1 + V_2$

Dem. că $B \subset V_1 + V_2$

- 1) B vriest. de gen. pt. $V_1 + V_2$
- 2) B o.v. lin. indep.

1) Tie $v \in V_1 + V_2 \Rightarrow \exists v_1 \in V_1, v_2 \in V_2$ a.i. $v = v_1 + v_2$

$$v_1 = \sum_{i=1}^s \alpha_i f_i + \sum_{j=1}^{n-s} \beta_j e_{st+j}$$

$$v_2 = \sum_{i=1}^s \alpha'_i f_i + \sum_{k=1}^{m-s} \gamma_k g_{st+k}$$

$$v = \sum_{i=1}^s f_i(\alpha_i + \alpha'_i) + \sum_{j=1}^{n-s} \beta_j \cdot e_{st+j} + \sum_{k=1}^{m-s} \gamma_k \cdot g_{st+k}$$

$\Rightarrow B$ vriest. de gen. pt. $V_1 + V_2$

$$2) \text{ Tie } \sum_{i=1}^s \alpha_i f_i + \sum_{i=1}^{n-s} \beta_i \cdot e_{st+i} + \sum_{i=1}^{m-s} \gamma_i \cdot g_{st+i} = 0 \quad \textcircled{*}$$

$$\Rightarrow \underbrace{\sum_{i=1}^s \alpha_i f_i + \sum_{i=1}^{n-s} \beta_i \cdot e_{st+i}}_{\in V_1} = - \underbrace{\sum_{i=1}^{m-s} \gamma_i \cdot g_{st+i}}_{\in V_2} \in V_1 \cap V_2$$

$$\Rightarrow - \sum_{i=1}^{m-s} \gamma_i g_{st+i} = \sum_{i=1}^s \alpha_i f_i \Rightarrow \sum_{i=1}^s \alpha_i f_i + \sum_{i=1}^{m-s} \gamma_i g_{st+i} = 0$$

$$\Rightarrow \gamma_1 = \dots = \gamma_s = \alpha_1 = \gamma_2 = \dots = \gamma_{m-s} = 0 \quad \textcircled{**}$$

$$\alpha_1 = \dots = \alpha_s = \beta_1 = \dots = \beta_{n-s} = 0$$

Deci 2) B o.v. lin. indep.

Așadar $B \subset V_1 + V_2 \Rightarrow \dim V_1 + V_2 = n + m - s = \dim V_1 +$
base

+ $\dim V_2 - \dim V_1 \cap V_2$ q.e.d.

Exemplu: $M_n(\mathbb{R})$

$$V_1 = \{ A \in M_n(\mathbb{R}) \mid \text{Tr } A = 0 \}$$

$$V_2 = \{ A \in M_n(\mathbb{R}) \mid A = \lambda I_n, \lambda \in \mathbb{R} \}$$

$$\textcircled{1} \quad M_n(\mathbb{R}) = V_1 + V_2$$

$$\textcircled{3} \quad \dim M_n(\mathbb{R}) = \dim V_1 +$$

09. Martie 2017

Curs 3

! Teorema Grassmann:

În $V_1, V_2 \subseteq V$. Atunci $\dim(V_1 + V_2) = \dim V_1 + \dim V_2 - \dim(V_1 \cap V_2)$

$$V_1 + V_2 = \text{sp}\{v_1 + v_2 \mid v_1 \in V_1, v_2 \in V_2\}$$

Exemplu. $(M_n(\mathbb{R}), +, \cdot)$ sp. rect. real

$$V_1 = \{A \in M_n(\mathbb{R}) \mid \text{Tr } A = 0\}$$

$$V_2 = \{A \in M_n(\mathbb{R}) \mid A = \lambda I_n, \lambda \in \mathbb{R}\}$$

$$V_1, V_2 \subset M_n(\mathbb{R})$$

ssp. rect.

Dem că: 1) $M_n(\mathbb{R}) = V_1 + V_2$
 2) $V_1 \cap V_2 = \{0\}$
 3) $\dim M_n(\mathbb{R}) = \dim V_1 + \dim V_2$

1) "evidentă"
 $M_n(\mathbb{R}) \subset V_1 + V_2$

+ $A \in M_n(\mathbb{R})$, (\exists) $A_1, A_2 \in V_1 \cup V_2$ a.s. $A = A_1 + A_2$.

În $A = (a_{ij})$ $i, j = \overline{1, n}$ și $A_1 = (a_{ij} - \frac{\text{Tr } A}{n} \delta_{ij})$

$$\text{Tr } A_1 = \sum_{i=1}^n (a_{ii} - \frac{\text{Tr } A}{n}) =$$

$$= \sum_{i=1}^n a_{ii} - n \cdot \frac{\text{Tr } A}{n} = 0$$

$\delta_{ij} = \begin{cases} 1, & i=j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$
 și Kronecker

$$\Rightarrow A_1 \in V_1$$

$$A_2 = \left(\underbrace{\frac{\text{Tr } A}{n}, \delta_{ij}}_{\lambda \in \mathbb{R}} \right)_{i,j=1,n} \Rightarrow A_2 = \lambda I_n \Rightarrow A_2 \in V_2$$

$$A = A_1 + A_2$$

$$\text{Deci } \text{Cl}_n(\mathbb{R}) = V_1 + V_2$$

2) Fie $A \in V_1 \cap V_2 \Rightarrow \begin{cases} A \in V_1 \\ A \in V_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \text{Tr } A = 0 \Leftrightarrow \lambda_n = 0 \\ A = \lambda I_n \quad n \neq 0 \end{cases}$

$$\Rightarrow \lambda = 0 \Rightarrow A = 0_n$$

$$\text{Deci } V_1 \cap V_2 = \{0\}$$

3) Aplic th. dim. (Grassmann)

$$\Rightarrow \dim \text{Cl}_n(\mathbb{R}) = \dim \frac{V_1 \oplus V_2}{n^2} = \dim V_1 + \dim V_2 \underset{\text{se deosebe deci}}{\underset{\Rightarrow n - n}{=}} n$$

Aplicații liniare

Def1: Fie V și W - 2 sp. vectoriale peste K .

O aplicație $f: V \rightarrow W$ u.n. aplicație liniară dacă:

- 1) $f(v_1 + v_2) = f(v_1) + f(v_2), \forall v_1, v_2 \in V$ (morfism de sp. rect.)
- 2) $f(\alpha v) = \alpha \cdot f(v), \forall \alpha \in K, \forall v \in V$

Def. echivalentă: O apl. liniară dacă $f: V \rightarrow W$ u.n. aplicație liniară dacă $f(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2) = \alpha_1 f(v_1) + \alpha_2 f(v_2), \forall v_1, v_2 \in V, \alpha_1, \alpha_2 \in K$

Def2: O aplicație liniară $f: V \rightarrow V$ u.n. endomorfism al sp. vect. V/K .

Def3: Un morf. de sp. vect. $f: V \rightarrow W$ + bijecție \Rightarrow izomorfism de sp. rect.

Def 4: Un endomorfism al sp. vect V $f: V \rightarrow V$ + bijectiv \Rightarrow automorfism al sp. vect V .

Exemplu:

$$1) \text{Tr}: \text{clm}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{Tr}(A+B) = \text{Tr}(A) + \text{Tr}(B), \forall A, B \in \text{clm}(\mathbb{R}) \\ \text{Tr}(\alpha A) = \alpha \text{Tr}(A), \forall \alpha \in \mathbb{R} \end{array} \right.$$

$$\text{Tr}(A) \text{ def. } \text{Tr}(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii}$$

$$2) f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, f(x,y) = (x+y, x-y, y), \forall x, y \in \mathbb{R}^2$$

(fol. def echiv) \Leftrightarrow

$$f \text{ apl. lin} \Leftrightarrow \forall \alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R}, \forall v_1, v_2 \in \mathbb{R}^2, f(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2) = \alpha_1 f(v_1) + \alpha_2 f(v_2)$$

$$f(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2) = f(\alpha_1(x_1, y_1) + \alpha_2(x_2, y_2)) = f(\alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2, \alpha_1 y_1 + \alpha_2 y_2)$$

$$= (\alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2 + \alpha_1 y_1 + \alpha_2 y_2, \alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2 - \alpha_1 y_1 - \alpha_2 y_2)$$

$$\alpha_1 y_1 + \alpha_2 y_2 = (\alpha_1(y_1 + x_1) + \alpha_2(x_2 + y_2), \alpha_1(x_1 - y_1) +$$

$$+ \alpha_2(x_2 - y_2), \alpha_1 y_1 + \alpha_2 y_2) = \alpha_1(x_1 + y_1, x_1 - y_1, y_1) +$$

$$+ \alpha_2(x_2 + y_2, x_2 - y_2, y_2) = \alpha_1 f(x_1, y_1) + \alpha_2 f(x_2, y_2) =$$

$$= \alpha_1 f(v_1) + \alpha_2 f(v_2)$$

$$3) \text{Fie } V/\mathbb{K} \text{ sp. vect.}, \lambda \in \mathbb{K}^*$$

$$f: V \rightarrow V$$

$f(v) = \lambda v \rightarrow$ o.n. omotetia de raport λ
(transf. geom.)

f - apl. lin.

Fie V/\mathbb{K} sp. vect. în \mathbb{K} sp. vect. q.t. $V = V_1 \oplus V_2$

$\forall v \in V, \exists! v_1 \in V_1, v_2 \in V_2$ a.i. $v = v_1 + v_2$

Def: $f_1: V \rightarrow V_1$ și $f_2: V \rightarrow V_2$
 $f_1(v) = v_1$ $f_2(v) = v_2$
proiecția pe V_1 , $\parallel V_2$ \downarrow proiecție pe V_2 , $\parallel V_1$

PROPRIETĂȚI:

Proprietate: Fie V, W 2 sp. vect. peste K

$f: V \rightarrow W$ apl. lin.

$$S = \{v \in V \mid \alpha \in \mathbb{I}^n \subset V\}$$

1) Dacă f injectivă

S - s.v. lin. indep

$$\Rightarrow f(S) \subset W$$

s.v. lin. indep.

2) Dacă f surjectivă

S - exist. de generare dim V

$$\Rightarrow f(S) \subset W$$

exist. de generare

3) Dacă f bijectivă

$S \subset V$ bază

$$\Rightarrow f(S) \subset W$$

1) Matrice asoci. unei apl. liniare

2) Sch. matrice asoci. unei apl. liniare la sch. de reper

$f: V_1 \rightarrow V_2$ apl. lin.

$$B_1 = \{e_1, \dots, e_n\} \subset V_1$$

$$B_2 = \{f_1, \dots, f_m\} \subset V_2$$

repere vectoriale

$$(+) \quad u = \sum_{j=1}^m a_j f_j \quad f(e_i) = \sum_{j=1}^m a_{ji} f_j$$

$A = (a_{ji})$ \rightarrow m. asoci. apl. lin. f la fixarea
 $i = \overline{1, n}$ rep. B_1 pe V_1 , resp. B_2 pe V_2
 $j = \overline{1, m}$

Sch. reperelor

$$B_1' = \{e'_1, \dots, e'_n\} \subset V_1 \quad B_2' = \{f'_1, \dots, f'_m\} \subset V_2 \quad > 2 \text{ rep. vect.}$$

$$\forall i \in \overline{1, n}, \quad f(e_i) = \sum_{j=1}^m a_{ji} + f_j$$

$A' = (a'_{ij})$ $i \in \overline{1, n}$ \rightarrow m. asoci. apl. lin. f la fixarea
 $j \in \overline{1, m}$ resp. $B'_1 \subset V_1$, resp. $B'_2 \subset V_2$

$$A' = f(A, C)$$

$B_1 \xrightarrow{C} B'_1$, C - m. de trecere de la B_1 la $B'_1 \rightarrow$
 $\forall i \in \overline{1, n}$, $e_i' = \sum_{k=1}^n c_{ki} e_k$

$B_2 \xrightarrow{D} B'_2$ - D - m. de trecere de la B_2 la $B'_2 \rightarrow$

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} \quad \forall i \in \overline{1, m}, \quad f_i' = \sum_{\ell=1}^m d_{i\ell} x_\ell \text{ definie}$$

$$Dy' = ACx' \mid \cdot D^{-1}$$

$$\Rightarrow y' = (D^{-1}AC)x'$$

$$\text{Dar } y' = A'x'$$

$$A' = D^{-1}AC \rightarrow$$

$$AC = DA'$$

Caz particular: $f: V \rightarrow V$ endomorf.

$$\begin{array}{ccc} B \subset V & & B' \subset V \\ \text{baza} & \xrightarrow{B \xrightarrow{f} B'} & \downarrow \\ A & & A' \end{array}$$

$$A' = f(A)$$

$$\text{In acest caz } D = C \Rightarrow A' = C^{-1}AC$$

Exemplu:

Fie $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f(x, y, z) = (x+y+z, -x+y+z, x-y+z)$ endom.

Scrieti m. asoci. endomorfismului f in raport cu baza ω_m :

$B = \{ f_1 = (1, 1, 1), f_2 = (1, 1, 0), f_3 = (1, 0, 0) \} \subseteq \mathbb{R}^3$

$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow$ m. arct. endom. în raport cu baza canonice $B_0 = \{ e_1, e_2, e_3 \} \subseteq \mathbb{R}^3$

$B_0 \xrightarrow{C} B_1$, C - m. de trecere de la baza can. B_0 la baza arb. B

$C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ $\circlearrowleft A^T = C^{-1}AC$
 \downarrow m. arct. endom. f în raport cu baza B .

NUCLEUL UNEI APlicații LINIARE.

IMAGINEA UNEI APlicații LINIARE.

Fie $f: V \rightarrow W$ apl. liniară

$\text{Ker } f = \{ v \in V \mid f(v) = 0_W \} \subset V$

$\text{Im } f = \{ w \in W \mid \exists v \in V \text{ s.t. } f(v) = w \} \subset W$
 subsp. vect.
 subsp. vect.

Proprietăți: Fie $f: V \rightarrow W$ apl. liniară.

- Adevără:
 - 1) f inj $\Leftrightarrow \text{Ker } f = \{0_V\}$
 - 2) f surj $\Leftrightarrow \text{Im } f = W$
 - 3) f bij $\Leftrightarrow \begin{cases} \text{Ker } f = \{0_V\} \\ \text{Im } f = W \end{cases}$

Dem: 2, 3 evidenț

1) \Rightarrow f inj

$$f(0_V) = 0_W \Rightarrow 0_V \in \text{Ker } f$$

$$\forall v \neq 0 \Rightarrow f(v) \neq f(0) = 0 \Rightarrow v \in \text{Ker } f$$

Deci $\text{Ker } f = \{0_V\}$

$$\text{Definim } \text{Ker } f = \{v \in V \mid f(v) = 0\}$$

Fie $v_1, v_2 \in V$ a.t. $f(v_1) = f(v_2)$

$$f(v_1 - v_2) = \lim_{n \rightarrow \infty} f(v_1 + nv_2/n) - f(v_2) = 0 \Rightarrow v_1 - v_2 \in \text{Ker } f$$

$$\text{Ker } f = \{0\}$$

$$\Rightarrow v_1 - v_2 = 0 \Rightarrow v_1 = v_2$$

Dacă f este inj.

~ Teorema rangului (rang - defect) ~

Fie $f: V \rightarrow W$ aplicație liniară (V, W , spații vectoriale finit generate)

$$\text{Atunci } \dim_K \text{Ker } f + \dim_K \text{Im } f = \dim_K V \Leftrightarrow \text{def}(f) + \text{rang}(f) =$$

$$= \text{def}(f) \quad = \text{rang}(f)$$

$$= \dim V$$

Dem: Fie $\underbrace{\{e_1, \dots, e_r\}}_{\text{bază}} \subset \text{Ker } f \subset V$ și $\dim \text{Ker } f = r$

$$\dim V = n$$

Se completează
 $\xrightarrow{\text{(th. sch.)}}$

$$B = \underbrace{\{e_1, \dots, e_r, e_{r+1}, \dots, e_n\}}_{\text{bază}} \subset V$$

$$v \in V \Rightarrow \exists v \in V, \exists! \alpha_1, \dots, \alpha_n \in K \text{ a.t.}$$

$$v = \sum_{i=1}^n \alpha_i e_i$$

$$f(v) = f\left(\sum_{i=1}^n \alpha_i e_i\right) \stackrel{\text{ap. liniar}}{=} \alpha_1 f(e_1) + \dots + \alpha_n f(e_n)$$

$$\text{Dacă } e_1, \dots, e_r \in \text{Ker } f \Rightarrow f(e_1) = f(e_2) = \dots = f(e_n) = 0$$

$$\Rightarrow f(v) = \alpha_r + \alpha_{r+1} f(e_{r+1}) + \dots + \alpha_n f(e_n), \forall v \in V$$

$$\in \text{Im } f$$

$$\Rightarrow G = \{f(e_{r+1}), \dots, f(e_n)\} \subset \text{Im } f$$

sist. de gen.

Dem. da $G = \text{u.r. lin. undep.}$

Die $\beta_{r+1} f(e_{r+1}) + \dots + \beta_n f(e_n) = 0 \xrightarrow[\text{apl. } e_m]{f} f(\beta_{r+1} e_{r+1} + \dots + \beta_n e_n) = 0 \Rightarrow \beta_{r+1} e_{r+1} + \dots + \beta_n e_n \in \text{Ker } f \Rightarrow$

$\exists \gamma_1, \dots, \gamma_r \in K$ a.t. $\beta_{r+1} e_{r+1} + \dots + \beta_n e_n = \gamma_1 e_1 + \dots + \gamma_r e_r \Rightarrow \beta_{r+1} e_{r+1} + \dots + \beta_n e_n - \gamma_1 e_1 - \dots - \gamma_r e_r = 0$ Dar b: $b: h_1, \dots, e_n \subset V$

base

$$\Rightarrow \beta_{r+1} = \beta_{r+2} = \dots = \beta_n = \gamma_1 = \dots = \gamma_r = 0$$

\Rightarrow Da $G = \text{u.r. lin. undep. lin } \text{Im } f$

Asader $G \subset \text{Im } f$ $\dim \text{Im } f = n-r$

$$\dim \text{Ker } f + \dim \text{Im } f = r + n - r = n = \dim V$$

$$\Rightarrow \text{def } (f) + \text{rang } (f) = \dim V \quad \text{q.e.d.}$$

Seminar 2

Criteriu ca S să fie S.G.

$$k \geq m$$

$$\text{rg} \begin{pmatrix} | & | & | \\ V_1 & V_2 & \dots & V_k \\ | & | & | \end{pmatrix} = m \Rightarrow S \text{ este S.G.}$$

Ex 1. $(\mathbb{R}^3, +)$

$$V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \quad V_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \quad V_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 10 \end{pmatrix} \quad V_4 = \begin{pmatrix} 7 \\ 3 \\ 16 \end{pmatrix}$$

Este $\{V_1, V_2, V_3, V_4\}$ S.G. pt. \mathbb{R}^3 ?

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 7 \\ 0 & 1 & 1 & 3 \\ 7 & 3 & 10 & 16 \end{pmatrix}$$

$C_1 + C_2 \rightarrow 2C_2 + C_3$

$$\text{rg } A =$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 7 & 3 & 10 \end{vmatrix} = 0$$

coborâ 3 col + mult comb. liniere între $c_1, c_3, c_2 \Rightarrow$

$$\text{rg } A \neq 3$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \Rightarrow \text{rg } A = 2$$

Tema: Program et+ care să verif dacă S este S.G.

ex 2: \mathbb{R}^{17}

$$v_1 = (1, \dots, 1)$$

$$v_2 = (1, 2, 2^2, \dots, 2^{16})$$

$$v_3 = (1, 3, 3^2, \dots, 3^{16})$$

⋮

$$v_{17} = (1, 17, \dots, 17^{16})$$

$$v_{18} = (1, 0, \dots, 0)$$

- a) $\{v_1, v_2, \dots, v_{17}\}$ este sli / bază / SG
- b) $\{v_1, \dots, v_{16}\}$ este — — —
- c) $\{v_1, \dots, v_{15}\}$ este — — —

a) $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & 2 & \dots & 17 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 2^{16} & \dots & 17^{16} \end{pmatrix} \in \text{cl}_H^{17 \times 17}(\mathbb{R})$

$$\alpha_1 = 1, \alpha_2 = 2, \dots, \alpha_{17} = 17$$

$$\det A = \prod_{1 \leq i \leq j \leq 17} (\alpha_j - \alpha_i) \neq 0$$

$\{v_1, \dots, v_{17}\}$ bază $\text{Ker } A = \{0\}$

- b) S este sli, dar nu sg
- c) S nu este sli, dar este sg.

ex 3: $V = \{A \in \text{cl}_3(\mathbb{R}) \mid A = A^t\}$

$(V, +)$ este s.v / R

$$\text{daca } A = A^t \Rightarrow (A+B)^t = A^t + B^t = A+B$$

$$B = B^t$$

$$V_2 = \{ A \in M_3(\mathbb{R}) \mid A = -A^t \}$$

$$(a_{ii}) = -a_{ii} \rightarrow a_{ii} = 0$$

$$a_{ij} = a_{ji}$$

a)

V_1

$$\begin{pmatrix} x_1 & x_4 & x_5 \\ x_4 & x_2 & x_6 \\ x_5 & x_6 & x_3 \end{pmatrix}, x_1, \dots, x_6 \in \mathbb{R}$$

$$E_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, E_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, E_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$E_4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, E_5 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$E_6 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

1) $\{E_1, \dots, E_6\}$ SG

$$\text{Te } \begin{pmatrix} x_1 & x_4 & x_5 \\ x_4 & x_2 & x_6 \\ x_5 & x_6 & x_3 \end{pmatrix} \in V_1$$

$$A^2 = \begin{pmatrix} x_1 & x_4 & x_5 \\ x_4 & x_2 & x_6 \\ x_5 & x_6 & x_3 \end{pmatrix}$$

$$= x_1 \cdot E_1 + x_2 \cdot E_2 + \dots + x_6 \cdot E_6$$

$\{E_1, \dots, E_6\} \in \text{SU}$

Proof: $\exists x_1, \dots, x_6 \in \mathbb{R}$ s.t. $x_1 E_1 + \dots + x_6 E_6 = 0_B$
 $\Rightarrow x_i = 0 \Rightarrow x_1, \dots, x_6 = 0 \Rightarrow \text{SU} \Rightarrow \text{b}$

b) V_2

$$\begin{pmatrix} 0 & x_1 & x_2 \\ -x_1 & 0 & x_3 \\ -x_2 & -x_3 & 0 \end{pmatrix} \in V_2$$

$$E_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, E_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, E_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

Lemma: $V_1 = \{ A \in M_m(\mathbb{R}) \mid A = A^t \}$

$V_2 = \{ A \in M_m(\mathbb{R}) \mid A = -A^t \}$

ex 4: $B_1 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$

$$B_2 = \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 7 \\ 10 \\ 10 \end{pmatrix} \right\}$$

$$v = \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$$

Afladi coord. vici v in B_1 , resp. in B_2

Coord. vici v in B_1 varetur c_1, c_2 s. prop. ca:

$$v = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$v_{B_1} = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix}$$

$$\underline{\underline{v}} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}}_{[B_1]} \cdot \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = [B_1] \cdot v_{B_1} \Rightarrow v_{B_1} = [B_1]^{-1} \cdot v =$$

$$= \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\underline{\underline{v}} = \underline{\underline{[B_2]}} \cdot \underline{v_{B_2}} \Rightarrow v_{B_2} = [\underline{B_2}]^{-1} \cdot \underline{v} = \begin{pmatrix} 5 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Matricea de tranz. de la B_1 la B_2 ,

$M_{B_1}^{B_2} \quad (M_{B_1} \rightarrow B_2)$ este acea matrice

$$v_{B_2} = (M_{B_1}^{B_2})^{-1} \cdot v_{B_1}$$

$$[\underline{B_1}] \cdot \underline{v_{B_1}} = [\underline{B_2}] \cdot \underline{v_{B_2}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow v_{B_2} = [\underline{B_2}]^{-1} \cdot [\underline{B_1}] \cdot v_{B_1}$$

$$v_{B_2} = \boxed{([\underline{B_1}]^{-1} \cdot [\underline{B_2}])^{-1} \cdot v_{B_1}}$$

$M_{B_1}^{B_2}$

Întrucătore : dacă $B_1 = B_{can} = \{e_1, e_2\}$

$$M_{B_1}^{B_2} = [\underline{B_2}]$$

$$M_{B_1}^{B_2} \cdot M_{B_2}^{B_3} = M_{B_1}^{B_3}$$

Tema: $B_1 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 7 \\ 9 \\ 11 \end{pmatrix} \right\}$

$$B_2 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 100 \\ 7 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 8 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$M_{B_1}^{B_2} = ?$$

Subspaciu vect.

$W \subseteq V$, $W \neq \emptyset$

$\forall v \in K$ sv.

$W \subseteq V$ dacă $\forall w_1, w_2 \in W$, $w_1 + w_2 \in W$
 $\forall \alpha \in K$, $w \in W$, $\alpha w \in W$

$0_V \in W$

exemplu: Q este un Q -subspaciu vect al lui \mathbb{R}

$$\mathbb{R}^n \subseteq \mathbb{R}^m, m \geq n$$

$$V = \left\{ \underbrace{\begin{pmatrix} x_1, \dots, x_n, 0, \dots, 0 \end{pmatrix}}_{\in \mathbb{R}^m} \mid x_i \in \mathbb{R} \right\}$$

$$V_1, V_2 \subseteq V$$

$$V_1 + V_2 = \left\{ v_1 + v_2 \mid v_1 \in V_1, v_2 \in V_2 \right\}$$

$$V_1 \cap V_2 = \{0\} \Rightarrow V_1 + V_2 = V_1 \oplus V_2$$

ex5: a) $\text{M}_n(\mathbb{R}) = V_1 \oplus V_2$

$$V_1 = \left\{ A \in \text{M}_n(\mathbb{R}) \mid A = A^t \right\}$$

$$V_2 = \left\{ A \in \text{M}_n(\mathbb{R}) \mid A = -A^t \right\}$$

Teorema $A \in \text{M}_n(\mathbb{R})$

$$A = \underbrace{\quad}_{\text{sim.}} + \underbrace{\quad}_{\text{antisim.}}$$

$$A = \frac{1}{2}(A + A^t) + \frac{1}{2} \cdot (A - A^t)$$

$$\downarrow \begin{aligned} & \left(\frac{1}{2}(A + A^t) \right)^t = \frac{1}{2}(A^t + (A^t)^t) = \frac{1}{2}(A + A^t) \\ & (A - A^t) \text{ este antisimetrică} \end{aligned}$$

Lec 4

Th. rang - defect

Fie $f: V \rightarrow W$ apl. liniară

$\{V, W - sp. vect. finit generate\}$

$$\text{Atunci: } \dim_K \ker f + \underbrace{\dim_K \text{im } f}_{\text{def}(f)} = \dim_K V$$

$$\text{def}(f) + \text{rg}(f) = \dim_K V$$

$$\ker f = \{v \in V \mid f(v) = 0_W\} \subset V$$

nucleul lui f subsp. vect.

$$\text{im } f = \{w \in W \mid \exists v \in V \text{ a.i. } f(v) = w\} \subset W$$

subsp. vect.
impr. apl. $\dim f$

Exemplu:

Fie $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f(x,y) = (x+y, x, -y)$

$$\ker f = ? \quad \text{im } f$$

f inj, surj, bij.

Vrf. th. rang - defect.

$$\ker f = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid f(x,y) = 0_{\mathbb{R}^3}\}$$

$$f(x,y) = (0,0,0) \Leftrightarrow \begin{cases} x+y=0 \\ x=0 \\ -y=0 \end{cases}$$

sist. lin. omogen

$$\text{rg} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = 2$$

$$\Rightarrow x=y=0 \text{ sol. unică}$$

$$\ker f = \{0_{\mathbb{R}^2}\} \quad \text{elim } \ker f = 0$$

f subsp. nul

f inj.

$$\text{Im } f = \{ w \in \mathbb{R}^3 \mid \exists v \in \mathbb{R}^2 \text{ a.s.t. } f(v) = w \}$$

$$(x', y', z') \quad (x, y)$$

$$f(x, y) = (x', y', z') \Leftrightarrow \begin{cases} x + y = x' \\ x = y' \\ -y = z' \end{cases} \Rightarrow y = -z' \quad \boxed{x' - y' + z' = 0}$$

$$\text{Im } f = \{ (x', y', z') \in \mathbb{R}^3 \mid \boxed{x' - y' + z' = 0} \} \subset \mathbb{R}^3$$

↓
unibsp. vect. proprie

$\Rightarrow f$ nu este surj.

Dacă f nu este bij.

$$\dim \text{Im } f = ?$$

$$\text{Im } f \Rightarrow v = (x', y', z') = (x', y', -x' + y') =$$

$$x' - y' + z' = 0 \Rightarrow z' = -x' + y'$$

$$= (x', 0, -x') + (0, y', y') = x' \underbrace{(1, 0, -1)}_{v_1} + y \underbrace{(0, 1, 1)}_{v_2}$$

$$\Rightarrow S = \{ v_1, v_2 \} \subset \text{Im } f$$

$$\begin{matrix} s & g \\ + & \\ s & li \end{matrix} \quad \left\{ \Rightarrow S \subset \text{Im } f \right. \quad \text{baza}$$

$$\Rightarrow \dim \text{Im } f = 2 \quad (\text{Im } f \text{ este un plan vect.})$$

Verif. th. rangului

$$0 + 2 = 2 \quad \checkmark$$

Vectoare și valori proprii

Diagonalaizarea endomorfismelor

Fie V/K - spațiu vectorial peste corpul com. K

$f: V \rightarrow V$ endomorfism al spaț. vect. V

Def: a) Un scalar $\lambda \in K$ se numește valoare proprie corespunzătoare endomorfismului f dacă există cel puțin un $v \in V^*$ a.t.

$$f(v) = \lambda v \quad \star$$

fără 0_v

b) Un vector $v \in V^*$ care îndeplinește \star se numește vector proprie coresp. valoii propriei λ .

Multimea tuturor val. propriei ale unui endomorfism se numește SPECTRUL endomorfismului.

Fie $f \in \text{End}(V)$

λ_0 - val. proprie a lui f

$$V_{\lambda_0} = \text{Ker}(f - \lambda_0 \mathbb{1}_V)$$

Identitatea $\mathbb{1}_V(v) = v, \forall v \in V$

\hookrightarrow subspațiu propriu coresp. val. propriei λ_0

Dem. că :

$$\boxed{V_{\lambda_0} \subset V \\ \text{ssp vect.}}$$

Fie $\alpha_1, \alpha_2 \in K$

$$\begin{aligned} v_1, v_2 \in V_{\lambda_0} & \quad \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 \in V_{\lambda_0} = \text{Ker}(f - \lambda_0 \mathbb{1}_V) \\ \Leftrightarrow (f - \lambda_0 \mathbb{1}_V)(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2) &= 0 \Leftrightarrow f(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2) - \\ - \lambda_0 \mathbb{1}_V(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2) &= 0 \Leftrightarrow \alpha_1(f(v_1)) + \alpha_2(f(v_2)) - \\ - \lambda_0 (\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2) &= 0 \Leftrightarrow \alpha_1 \lambda_0 v_1 + \alpha_2 \lambda_0 v_2 - \\ - \lambda_0 \alpha_1 v_1 - \lambda_0 \alpha_2 v_2 &= 0 \quad (A) \end{aligned}$$

Def $V_{\lambda_0} \subset V$

ssp vect. numit subsp. propriu coresp val propriu λ_0

$$V_{\lambda_0} = \{ v \in V \mid f(v) = \lambda_0 v \}$$

- OBS: 1) Vectorul nul 0_V nu este vector propriu
2) $0_V \in V_{\lambda_0}$ deoarece pt. a urmărire str. de
subspatiu vectorial

Fie $f: V \rightarrow V$ endomorfism al sp. vect. V , $\dim V = n < \infty$
 $B = \{b_1, b_2, \dots, b_n\} \subset V$ bază

A - mt. asoci endomorfismului f în raport cu bază B

- Def: a) $A_f = \lambda \mathbb{I}_n \rightarrow$ s. m. matricea caracteristică
associată lui f (num matricea lui A_f)
b) $P(\lambda) = \det(A_f - \lambda \mathbb{I}_n) \rightarrow$ s. n. polinomul caracteristic
coresp. pol. de gr. n

OBS: Invariat la sch. de bază

- c) $P(\lambda) = 0 \Leftrightarrow \det(A_f - \lambda \mathbb{I}_n) = 0 \rightarrow$ s. n.
ecuația caracteristică coresp. endom. $f(A_f)$

Th: λ_0 - val. proprie ^(coresp.) endom. $f \Leftrightarrow$ este rădăcine
în K , pt. ec. caract. $\boxed{\det(A_f - \lambda \mathbb{I}_n) = 0} \quad \otimes$

Dem (schită):

Fie λ_0 val. proprie pt. f

și v - vect coresp. val. propriu λ_0

$$f(v) = \lambda_0 v, \quad v = \sum_{i=1}^n v_i \cdot e_i$$

$$\text{S: } \sum_{j=1}^n (a_{ij} - \lambda_0 \delta_{ij}) v_j = 0, \quad \forall i = 1, \dots, n$$

S LO deci λ_0 - răd. pt. ec. caract \otimes
lin. dependență

$$\det(A_f - \lambda_0 \mathbb{I}_n) \rightarrow \det \text{ mat sist s}$$

S este c.c. sol. general $\Leftrightarrow \det(Af - \lambda_0 I_n) = 0$

- P.** 1) Unei val. proprii λ îi pot coresp. mai mulți vect. proprii
 2) Unui vector propriu îi coresp. o singură val. proprie

Diagonalizarea endomorfismelor

Def: Un endomorf $f: V \rightarrow V$ s.n. diagonalizabil dacă

$\exists B \subset V$ a.i. matricea醉. lui f în rap. cu B este diagonală.

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \lambda_2 & \\ 0 & & \ddots & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$$D = (d_{ij})_{i,j=1..n}$$

$$d_{ij} = \lambda_i \delta_{ij}, \quad d_{ij} = \begin{cases} 1, & i=j \\ 0, & \text{altfel} \end{cases}$$

urmă Kronecker

Teorema: Un endomorf $f: V \rightarrow V$ este diagonalizabil \Leftrightarrow

$\exists B \subset V$ formată numai din vectoare proprii coresp. val. prop. ale endom. f .

Not: $m_a(\lambda) \rightarrow$ multiplicitatea algebrică a val. prop. λ , din ec. caract

$$m_g(\lambda) \stackrel{\text{def}}{=} \dim V_\lambda$$

\uparrow multiplicitatea geom. a val. prop. λ

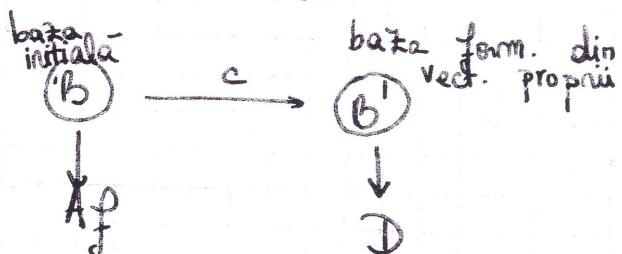
Teorema: Un endomorf $f: V \rightarrow V$ este diagonalizabil \Leftrightarrow

- 1) ecuația caract. are doar răd. în K
- 2) $m_a(\lambda_i) = m_g(\lambda_i), \forall i$ (multiplicitatea alg. coincide cu mult. geometrică pt. fiecare val. proprie coresp. endomorf f)

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & \lambda_1 \lambda_2 & & 0 \\ & & & \ddots & \\ 0 & & & & \lambda_j \dots \lambda_j \end{pmatrix}$$

$\lambda_1 \rightarrow m_1$
 $\lambda_2 \rightarrow m_2$
 \vdots
 $\lambda_j \rightarrow m_j$

$$m_a(\lambda_i) = m_g(\lambda_i) = m_i, \forall i = \overline{1, j}$$



$$D = c^{-1} \cdot A_f c \Rightarrow A_f = c D c^{-1}$$

$$A_f^n = \underbrace{A_f \cdot \dots \cdot A_f}_n = c D c^{-1} \cdot c D c^{-1}$$

$$= c D^n c^{-1}$$

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \ddots & & \\ 0 & \dots & 0 & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} \Rightarrow D^n = \begin{pmatrix} \lambda_1^n & & & \\ & \ddots & & \\ 0 & \dots & 0 & \\ & & & \lambda_n^n \end{pmatrix}$$

Algoritmul de diagonalizare a endomorfismelor

1) Rezolv. ec. caracter în K: $\det(A_f - \lambda \bar{I}_n) = 0$

Răd. ec. caracter (în K) sunt val. proprii ale endomorf. f.

$$\lambda_1, \dots, \lambda_j$$

$$m_a(\lambda_i) = m_i, \forall i = \overline{1, j}$$

2) $V_{\lambda_i} = \{v \in V \mid f(v) = \lambda_i v, v \in V\}$

$$i = \overline{1, j}$$

subsp. propriu coresp. val. proprie λ_i

Rezolv. sist. lin. omogene $(A_f - \lambda_i \bar{I}_n) \cdot v = 0$

3) Stabilim dacă endomorf f este diag.

Verifică dacă $\sum m_i + \dots + m_j = n = \dim V$

$$2) m_a(\lambda_i) = m_g(\lambda_i) \Rightarrow \forall i = 1, j$$

Dacă sunt verif cond. 1) și 2) \Rightarrow endom. f este diagonalizabil

\Rightarrow ④

în caz contrar \Rightarrow STOP f nu e diag.

4) $D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \lambda_1 & \\ & & & \ddots & \lambda_2 \\ & & & & 0 \\ & & & & & \ddots \\ & & & & & & \lambda_j \\ & & & & & & & \ddots \\ & & & & & & & & \lambda_j \end{pmatrix} \rightarrow$ m. diag.

$$B = B_{\lambda_1} \cup B_{\lambda_2} \cup \dots \cup B_{\lambda_j},$$

$$B_{\lambda_i} \subset V_{\lambda_i}$$

5) $B_0 \xrightarrow{C} B$ C - m. de trecere de la baza inițială la
 \downarrow \downarrow baza finală (form. din vectori proprii)

6) Verificare: $D = C^{-1} A f C$

Exemplu:

1) $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

f endom. care are în baza can. $B_0 = \{e_1, e_2, e_3\}$

matricea asociată $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

Det. val. proprii și subsp. proprii coresp.

Verif. dacă $A f$ este diagonalizabil și în cez afirmativ

2) Acelorii sunt.

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

orice f diag în baza
în care se realizează

Curs 5

Diagonalaizarea endomorf.

FORMA CANONICA JORDAN

Alg. de Jordanaizare

$\forall \in V/K \rightarrow$ sp. vect. pe corpul com. K

$$\dim V = n < \infty$$

$f: V \rightarrow V$ endomorf al lui V

λ - val. proprie coresp. endomorf f .

$$\exists \lambda \in K, \det(A - \lambda I_n) = 0 \}$$

Def: S.m. celula Jordan de ordinul m , coresp. val. proprii

λ o matrice pătrată

$$J_m(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & \lambda & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & \lambda \end{pmatrix} \in M_m(K)$$

Def: S.m. bloc Jordan coresp. val. proprii λ

o matrice pătrată care are pe diagonala principala celele Jordan de ord. diferențe (coresp. v.p. λ) și în rest 0.

$$B_j(\lambda) = \begin{matrix} \xrightarrow{\quad j_1(\lambda) \quad} & \boxed{\lambda^1} & & & \\ \xrightarrow{\quad j_2(\lambda) \quad} & & \boxed{\begin{matrix} \lambda^1 & 0 \\ 0 & \lambda^1 \end{matrix}} & & \dots & & 0 \\ \xrightarrow{\quad j_3(\lambda) \quad} & & & \boxed{\begin{matrix} \lambda^1 & & 0 \\ 0 & \lambda^1 & & 0 \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda^1 \end{matrix}} & & & \\ & & & & \xrightarrow{\quad j_4(\lambda) \quad} & & \end{matrix}$$

Def: S. m. matrice Jordan (formă Jordan) o matrice patratica care are pe diag. principală blocuri Jordan coresp. val. proprii diferite și în rest.

Def: S. m. bază Jordan o bază a sp. vecț V a.i. matricea asociată endomorf. f în raport cu baza resp. să fie o matrice Jordan.

Algoritmul de Jordanizare:

Etapa 1: Det. val. proprii V coresp. endomorf. fct. f distințe

Etapa 2: Pt. fiecare val. proprie det. B_f^j coresp.

$$\textcircled{P_1} \quad \text{Se calc. } \nabla A_f^j = A - \lambda \text{In}$$

\textcircled{P}_2 \quad \text{Se calc. } \text{rg } A_f^j, \text{ rg } A_f^{j2}, \dots \text{ nr. de det. val. mai mic nr. natural pe } \mathbb{N}^* \text{ pt. care rîndul } \text{rg} \text{ devine stacionar.}

$$\textcircled{P}_3 \quad n_i = n - \text{rg } A_f^{ji}, \forall i = 1, p$$

\{ $a_1 = n_1 \rightarrow$ nr. de coloane j pe care le conține $p_j(x)$

$$a_i = n_i - n_{i-1}, \forall i = 2, p$$

$$\left\{ \begin{array}{l} b_i = a_i - a_{i+1}, \forall i = 1, p-1 \\ b_p = a_p \end{array} \right.$$

$b_i \neq \emptyset \Rightarrow \exists$ o cel.

de ord i $J_i(\lambda)$ în comp. $B_f^j(\lambda)$

$$\textcircled{P}_4. B_f^j(\lambda)$$

Etapa 3: Se construiește $B_f^j(\lambda)$ coresp. val. propriu dist. pe diag. principale și se obține forma Jordan

$A_f^j \rightarrow$ forma canonică Jordan

Exemplu: Aduceti la forma Jordan endom.

$$f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$$

$$f(x) = (2x_1 + x_2, 2x_2, x_4, -x_3 + 2x_4), \forall x = (x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4$$

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\text{Ets: } \det(A - \lambda I_4) = 0$$

$$\begin{vmatrix} 2-\lambda & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2-\lambda & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 2-\lambda \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Rightarrow (2-\lambda)^2(\lambda-1)^2 = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 2$$

$$\lambda_3 = \lambda_4 = 1$$

$$\lambda_1 = 2$$

$$Af = A - \lambda_1 I_4 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\det Af = 0 \Rightarrow \text{rg } Af \leq 4.$$

$$A_3 = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{vmatrix} \neq 0 \Rightarrow \text{rg } Af = 3$$

$$Af^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \begin{matrix} 3 & -2 \\ 2 & -1 \end{matrix} \\ 0 & 0 & \end{pmatrix} \Rightarrow \text{rg } Af^2 = 2$$

$$Af^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & 3 \\ 0 & 0 & -3 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{rg } Af^3 = 2$$

$$p = 2 \quad \begin{cases} n_1 = n - \operatorname{rg} A_f^p = 4 - 3 = 1 \\ n_2 = n - \operatorname{rg} A_f^{p^2} = 4 - 2 = 2 \end{cases}$$

$\left\{ \begin{array}{l} a_1 = 1 \rightarrow Bf(\lambda=2) \text{ are } \circ \text{ eigenvalues} \\ a_2 = n_2 - n_1 = 1 \end{array} \right.$

$$\begin{cases} b_1 = a_1 - a_2 = 0 \\ b_2 = 1 \end{cases} \longrightarrow \exists \circ \text{ el. de ord 2 in } Bf(\lambda=2)$$

$$Bf(\lambda=2) = f_2(\lambda=2) = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\boxed{\lambda_3 = 2} \quad Af = A - \lambda_2 \cdot I_4 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\det Af = 0 \Rightarrow \operatorname{rg} Af \leq 3$$

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{vmatrix} = -1 \neq 0 \Rightarrow \operatorname{rg} Af^0 = 3$$

$$Af^2 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \operatorname{rg} Af^2 = 2$$

$$Af^3 = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \operatorname{rg} Af^3 = 2$$

$$p = 2 \quad n_2 = n - \operatorname{rg} Af$$

$$\text{By } (\lambda = 1) = \mathcal{J}_2(\lambda = 1) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_3 = 1 \quad A_f = A - \lambda_3 I_4$$

Etapa 3

$$A_f = \left(\begin{array}{cc|cc} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \text{forma canonică Jordan}$$

$$f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$$

$$f(x_1, x_2, x_3, x_4) = (2x_1 + x_2, 2x_2, x_3 + x_4, x_4)$$

Forme biliniare. Forme patratice

Fie V/K sp. rect. pe corpul K

$$\dim_K V = n < \infty$$

Def: O ap. liniară $g: V \times V \rightarrow K$ se numește formă biliniară pe V dacă îndeplinește cond. următoare.

$$1) g(\alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2, y) = \alpha_1 g(x_1, y) + \alpha_2 g(x_2, y) \quad \forall$$

$$\alpha_1, \alpha_2 \in K, \quad x_1, x_2, y \in V \rightarrow (\text{lin. an I ord})$$

$$2) g(x, \beta_1 y_1 + \beta_2 y_2) = \beta_1 g(x, y_1) + \beta_2 g(x, y_2) \rightarrow$$

$$\forall \beta_1, \beta_2 \in K, \quad x, y_1, y_2 \in V \rightarrow (\text{lin. an II ord})$$

$$\text{Dacă în plus } 3) g(x, y) = g(y, x), \quad \forall x, y \in V$$

atunci g se numește bilin. simetrică.

Obs. Pt. o formă bilin. dim \rightarrow

$$\begin{cases} \textcircled{v_1} & \underline{1}, \underline{3} \\ \textcircled{v_2} & \underline{2}, \underline{3} \end{cases}$$

$B \subset V \quad , \quad g: V \times V \rightarrow K$ f. bs.

" e_1, \dots, e_m "

$$g(e_i, e_j) \stackrel{\text{not}}{=} g_{ij}, \quad i, j = \overline{1, n}$$

$G = (g_{ij}) \rightarrow$ m assoc fbs g un report ca baza B

$$\text{Fie } X = \sum_{i=1}^n x_i e_i, Y = \sum_{j=1}^m y_j e_j$$

$$g(x, y) = g\left(\sum_{i=1}^n x_i e_i, \sum_{j=1}^m y_j e_j\right) =$$

$$= \sum_{i,j=1}^n x_i y_j g(e_i, e_j) = \sum_{i,j=1}^n g_{ij} x_i y_j, \# x, y \in \mathbb{R}$$

$$g(x, y) = g(x, y) = x^t G \cdot y$$

Obs: Dacă g - fbs atunci $g_{ij} = g_{ji}, \forall i, j = 1, n$
d.e. G este simetrică ($G = G^t$)

Schimbare de reper

$$B = \{e_1, \dots, e_m\} \subset V \quad B' = \{e'_1, \dots, e'_n\} \subset V \quad \text{2 reperuri vectoriale}$$

$$g : V \times V \rightarrow K \quad \text{fbs}$$

$$\begin{array}{ccc} B & \xrightarrow{A} & B' \\ \downarrow & & \downarrow \\ G = (g_{ij})_{i,j=1, \dots, n} & \xrightarrow{G'} & (g'_{ij})_{i,j=1, \dots, n} \end{array}$$

A - matricea de dicrete de la B la B'

$$G' = f(G, A)$$

$$\begin{aligned} g'_{ij} &= g(e'_i, e'_j) = g\left(\sum_{k=1}^n a_{ki} e_k, \sum_{l=1}^n a_{lj} e_l\right) = \\ &= \sum_{k,l=1}^n a_{ki} a_{lj} g(e_k, e_l) = \sum_{k,l=1}^n a_{ki} a_{lj} g_{kl}, \# i, j = 1, \dots, n \end{aligned}$$

$$\Rightarrow G' = A^t \cdot G \cdot A$$

$$g G = g G'$$

Rang $G \rightarrow$ s.m. rangul fbs g
(invariant)

Ker $g = \{x \in V \mid g(x, y) = 0, \forall y \in V\}$
nucleul fbs

Def: o fbs este nedep. dacă $\text{Ker } g = \{0_V\}$

P. O cond. necesară și suf. ca o fbs să fie nedegenerată este ca matricea asociată în rap. cu o bază să fie nedeg. ($\det G \neq 0$)

Def: O aplicație $h: V \rightarrow K$ s.m. forma patratnică pe V dacă $\exists g: V \times V \rightarrow K$ f.b. sim. a.i.

$g(x, x) = h(x), \forall x \in V$ → forma polară $h(x) = \sum_{ij=1}^n g_{ij} x_i x_j$

$B \subset V, B = \{e_1, \dots, e_n\}$ bază

$$+ x = \sum_{i=1}^n x_i e_i \in V$$

Formula de polaritate:

$$g(x, y) = \frac{1}{2} (h(x+y) - h(x) - h(y)), \forall x, y \in V$$

Exemplu:

1) $g: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

$$g(x, y) = x_1 y_1 + 2x_2 y_2 - x_3 y_3 - x_1 y_2 - x_2 y_1 + 2x_1 y_3 + 2x_3 y_1 - x_2 y_3 - x_3 y_2$$

$$g(x, y) = x^T \cdot G y, \quad x = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3, \quad y = (y_1, y_2, y_3) \quad g - \text{fbs}$$

$$G = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \text{m. asoc. fbs } g.$$

\downarrow

$G = G^T$ (m. sim.) în rap. cu bază canonică

$$B_0 = \{e_1 = (1, 0, 0), e_2 = (0, 1, 0), e_3 = (0, 0, 1)\} \subset \mathbb{R}^3$$

$$h(\mathbf{z}) = g(\mathbf{z}, \mathbf{z}) = x_1^2 + 2x_2^2 - x_3^2 - 2x_1x_2 + 4x_1x_3 - 2x_2x_3$$

2) $h: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$
 (x_1, x_2, x_3)

$$h(\mathbf{z}) = x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - 2x_1x_2 - 4x_1x_3 + 2x_1x_3$$

↳ forma patratica reală $\forall (x_1, x_2, x_3) = \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$

F. pol $g(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \frac{1}{2} (h(\mathbf{x}+\mathbf{y}) - h(\mathbf{x}) - h(\mathbf{y}))$ și calculat
 $(x_1+y_1, x_2+y_2, x_3+y_3)$

Sau

Dedublare

$$x_1^2 = x_1 y_1$$

$$x_2^2 = x_2 y_2$$

$$\begin{aligned} g(\mathbf{x}, \mathbf{y}) &= x_1 y_1 + x_2 y_2 - x_3 y_3 - x_1 y_1 - x_2 y_2 - 2(x_1 y_3) - \\ &\quad - 2(x_3 y_1) + x_2 y_3 + x_3 y_2 \end{aligned}$$

Seminar 3

\mathbb{R}^n spațiu vectorial

$$A \in M_{m,m}(\mathbb{R})$$

$$W_A = \left\{ x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^m \mid Ax = 0 \right\}$$

↳ urm. rezultat -

Prop. W_A este un subsp.

{

$$W \subseteq V$$

$$\text{L} \hookrightarrow \text{subsp. spațiu vect} \quad \begin{cases} \forall v, w \in W, v + w \in W \\ \forall \alpha \in \mathbb{R}, \alpha v \in W \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \forall \alpha, \beta \in \mathbb{R} \\ \forall v, w \in W \\ \alpha v + \beta w \in W \end{cases}$$

Dem: a) $x, y \in W_A \Rightarrow x + y \in W_A$

$$x \in W_A \Rightarrow Ax = 0$$

$$y \in W_A \Rightarrow Ay = 0 \quad | \Rightarrow A(x+y) = Ax+Ay = 0$$

b) $\alpha \in \mathbb{R}, x \in W_A \Rightarrow \alpha x \in W_A$

↳

$$Ax = 0 \Rightarrow A(\alpha x) = \alpha Ax = 0$$

Ex:

$$\mathbb{R}^3, \begin{cases} x+2y-z=0 \\ 2x+(-y)+z=0 \end{cases}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{ranging?}$$

$$\dim_{\mathbb{R}}(W_A) = ?$$

Solution: Notez $\alpha = z$

$$\begin{cases} x + 2y = \alpha \\ 2x - y = \alpha \end{cases} \Rightarrow \begin{aligned} x &= \alpha - 2y \\ y &= \alpha + \alpha = \alpha + 2\alpha - 2y \Rightarrow \end{aligned}$$

$$\Rightarrow y = \frac{3\alpha}{5}$$

$$x = \alpha - \frac{6\alpha}{5} = -\frac{\alpha}{5}$$

$$\Rightarrow W_A = \left\{ \left(-\frac{\alpha}{5}, \frac{3\alpha}{5}, \alpha \right) \mid \alpha \in \mathbb{R} \right\}$$

$$v = (-1, 3, 5)$$

cist lin

$$B(-1, 3, 5) = 0$$

$$\Rightarrow -\beta = 0$$

$$\beta = 0$$

sist. $\frac{\alpha}{5}(-1, 3, 5)$
de geln

Ex 2: A: $x + 2y - 2z = 0$

$$\dim_{\mathbb{R}} W_A'$$

$$\begin{array}{l} \beta = y \\ \gamma = z \end{array} \quad \Rightarrow \quad x = -2\beta + 2\gamma$$

$$W_{A'} = \left\{ (-2\beta + 2\gamma, \beta, \gamma) \mid \beta, \gamma \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} (-2\beta, \beta, 0) + (+2\gamma, 0, \gamma) \mid \dots \\ \beta(-2, 1, 0) + \gamma(2, 0, 1) \mid \dots \end{array} \right\}$$

$$\dim_{\mathbb{R}} W_{A'} = 2$$

$$\dim_{\mathbb{R}} W_A = n - \gamma - 1$$

$$W_A + W_{A'} = ? = \mathbb{R}^3$$

$$\begin{cases} x + 2y - 2z = 0 \\ x + 2y + (-z) = 0 \\ 2x + (-y) + z = 0 \end{cases}$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 5 \neq 0 \Rightarrow \begin{array}{l} x=0 \\ y=0 \\ z=0 \end{array}$$

$$W_A \cap W_{A'} = \{0_{\mathbb{R}^3}\}$$

$$\dim(V+W) = \dim V + \dim W - \dim(V \cap W) = 2+1-0 = 3$$

ex3: $\exists p_i \quad V \subseteq W$

$$\dim V = \dim W = n$$

$$C: \quad V = W$$

Da \circ baza în V : v_1, \dots, v_m

\Rightarrow cist clm indep în V

\Rightarrow cist clm cinddep în W

Completez: Da \circ baza în W

$$v_1, \dots, v_n, v_{n+1}, \dots, v_{n+k}$$

$$\dim W = n \Rightarrow k = 6$$

$\Rightarrow \underbrace{v_1, \dots, v_n}_{\in V} \in$ baza în W

$$w \in W \Rightarrow \exists \alpha_1, \dots, \alpha_n$$

$$\text{a.t. } w = \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i \in V$$

$$\Rightarrow W \subseteq V$$

Aplicații linolare

V, W sp-vect

$f: V \rightarrow W$

a.i. $\forall v_1, v_2 \in V \quad f(v_1 + v_2) = f(v_1) + f(v_2)$

$\forall \alpha \in K \quad \forall v \in V \quad f(\alpha v) = \alpha f(v)$

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow \forall \alpha, \beta \in K \quad \forall v_1, v_2 \in V \quad f(\alpha v_1 + \beta v_2) = \\ = \alpha f(v_1) + \beta f(v_2) \end{aligned}$$

$\text{Ker}(f) = \{v \in V \mid f(v) = 0\}$ este subsp. în V

$\text{Im}(f) = \{w \in W \mid \exists v \in V, f(v) = w\}$ subsp. în W

Ex: $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, f(x_1, x_2, x_3) =$

$$f(x_1, x_2, x_3) = (2x_1 - x_2 + 4x_3, x_1 + x_2 + 2x_3, -x_1 - x_2 - 2x_3)$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 \\ 1 & 1 & 2 \\ -1 & -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$\text{Ker } f, \text{ Im } f, \dim \text{Ker } f, \dim \text{Im } f$

$$\text{Ker } f = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 \mid Ax = 0\}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} 2x_1 - x_2 + 4x_3 = 0 \\ x_1 + x_2 + 2x_3 = 0 \\ -x_1 - x_2 - 2x_3 = 0 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} 2x_1 - x_2 = -4x_3 \\ x_1 + x_2 = -2x_3 \\ 3x_1 = -6x_3 \end{array} \right. \Rightarrow \begin{array}{l} x_1 = -2x_3 \\ x_2 = 2x_3 \end{array}$$

$$x_3 = \lambda$$

$$\text{Ker } f = \{\lambda(-2, 0, 1) \mid \lambda \in \mathbb{R}\}$$

$$\dim \text{Ker } f = 3 - \text{rg } A = 1$$

$$\text{Im } f = \{ w \in \mathbb{R}^3 \mid \exists (x_1, x_2, x_3) \text{ cu } Ax = w \}$$

$$= \{ (2x_1 - x_2 + 4x_3, x_1 + x_2 + 2x_3, -x_1 - x_2 - 2x_3) \mid \begin{matrix} x_1, x_2, x_3 \\ \in \mathbb{R} \end{matrix} \}$$

$$= \{ x_1(3, 1, -1) + x_2(-1, 1, -1) + \underbrace{x_3(4, 2, -2)}_{= 2x_3(2, 1, -1)} \mid \begin{matrix} x_1, x_2, x_3 \\ \in \mathbb{R} \end{matrix} \}$$

$$= \{ (x_1 + 2x_3)(2, 1, -1) + x_2(-1, 1, -1) \mid x_1, x_2, x_3 \in \mathbb{R} \}$$

$$\dim \text{Im } f = 2$$

$$\dim \text{Im } f = \text{rg } A$$

$$\dim V = \dim \ker f + \dim \text{Im } f$$

Valori și vectori proprii

Def: $f: V \rightarrow V$ endomorfism

$\alpha \in K$ a.n. val proprie pt f dacă $\exists v \neq 0$ cu

$f(v) = \alpha v$

$v \in V$ s.a. vector propriu pt f dacă $v + ov$

$V_\alpha = \{ v \in V \mid f(v) = \alpha v \} =$ vectorii proprii pt. f și α ,
 \hookrightarrow subsp. coresp. lui f și α

P.e. matrice:

$$f(x_1, \dots, x_n) \neq 0 \quad \text{a.i. } A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \Leftrightarrow f(x_1, \dots, x_n) \neq 0$$

$$\text{a.i. } (A - \alpha I_n) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow \det(A - \alpha I_n) = 0$$

Problema:

$$V = \{ f \in \mathbb{R}[x] \mid \deg f \leq m \}$$

$\dim V = m+1$

$$\begin{aligned} \varphi: V &\rightarrow \mathbb{R} && \text{liniar} \\ \varphi(f) &= f(0) = f_0 && \uparrow \text{term liber al lui } f \\ \ker \varphi, \operatorname{Im} \varphi & && \end{aligned}$$

$$\ker \varphi = \{ f \mid f \text{ are term. liber } 0 \}$$

$$\operatorname{Im} \varphi = \mathbb{R} / \text{orice un real poate fi } f(0) \text{ i.e. } \varphi(f)$$

$$\begin{aligned} \varphi'(f) &= f'(1) & \varphi'(f+g) &= (f+g)'(1) \\ & & &= f'(1) + g'(1) \\ & & &= \varphi'(f) + \varphi'(g) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \varphi'(\alpha f) &= (\alpha f)'(1) = \alpha \cdot f'(1) \\ &= \alpha \cdot \varphi'(f) \end{aligned}$$

Forme biliniare. Forme patratiche

Reducerea la o formă canonică

Def: Fie V/K - sp. vec. peste corpul K

O apl. $h: V \rightarrow K$ s.m. formă patratică pe V dacă

$\exists g: V \times V \rightarrow K$ formă biliniară simetrică a.i.

$$h(x) = g(x, x), \forall x \in V$$

formă polară a lui h

Formula de polaritate

$$\textcircled{*} \quad g(x, y) = \frac{1}{2} (h(x+y) - h(x) - h(y)), \forall x, y \in V$$

Obs: Formula $\textcircled{*}$ ne arată o rel. biunivocă între f.b.s și f.p.

Fie $B = \{e_1, \dots, e_m\} \subset V$ reper vec.

$h: V \rightarrow K$ formă patratică pe V

$$h(x) = \sum_{i,j=1}^n g_{ij} x_i x_j, \forall x \in V$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$g_{ij} = g(e_i, e_j) \quad \forall i, j = 1 \dots n$$

? $(\exists) B' \subset V$ a.i. "bază $h(e_1, \dots, e_m)$ "

$$h(x) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2, \forall$$

$$x = \sum_{i=1}^n y_i e_i$$

**

Formula $\textcircled{**}$ c.n. formă canonică a f.p. h , iar baza în care se realizează formă canonică c.n. baza canonică.

Th. GAUSS: Orice formă patratică $h: V \rightarrow K$ poate fi redusă printr-o sch. de reper la o formă canonică.

Dem: Inducție mod. după $m \rightarrow$ Metoda Gauss

Metoda Gauss constă în gruparea convenabilă de termeni cu scopul de a forma patrate.

Obs: Avantajul major al m. Gauss este aria de aplicabilitate universală (i.e. se poate aplica pt. + formă patratică).

Exemplu: $h: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$, f patratnică reală

$$h(\mathbf{x}) = \underbrace{\mathbf{x}_1^2 + 2\mathbf{x}_1\mathbf{x}_2 - 4\mathbf{x}_1\mathbf{x}_3 + 5\mathbf{x}_2^2 - 4\mathbf{x}_3^2}_{\in \mathbb{R}^3}, \forall \mathbf{x} = (x_1, x_2, x_3)$$

$$\mathbf{x} = \sum_{i=1}^3 x_i e_i, B_0 = \{e_1, e_2, e_3\} \subset \mathbb{R}^3$$

baza can.

$$h(\mathbf{x}) = (\mathbf{x}_1^2 + 2\mathbf{x}_1\mathbf{x}_2 - 4\mathbf{x}_1\mathbf{x}_3) + 5\mathbf{x}_2^2 - 4\mathbf{x}_3^2$$

$$= (\mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_2 - 2\mathbf{x}_3)^2 - \underline{\mathbf{x}_2^2} - \underline{4\mathbf{x}_3^2} + 4\mathbf{x}_2\mathbf{x}_3 + \underline{5\mathbf{x}_2^2} - \underline{4\mathbf{x}_3^2}$$

$$= (\mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_2 - 2\mathbf{x}_3)^2 + 4\mathbf{x}_2^2 - 8\mathbf{x}_3^2 + 4\mathbf{x}_2\mathbf{x}_3$$

$$= (\mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_2 - 2\mathbf{x}_3)^2 + 4(\mathbf{x}_2^2 - \cancel{4\mathbf{x}_2\mathbf{x}_3}) - 8\mathbf{x}_3^2$$

$$= (\mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_2 - 2\mathbf{x}_3)^2 + 4\left(\mathbf{x}_2 + \frac{1}{2}\mathbf{x}_3\right)^2 - \mathbf{x}_3^2 - 8\mathbf{x}_3^2$$

$$= (\mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_2 - 2\mathbf{x}_3)^2 + 4\left(\mathbf{x}_2 + \frac{1}{2}\mathbf{x}_3\right)^2 - 9\mathbf{x}_3^2$$

Sch. de coord. (repere):

$$\begin{cases} y_1 = \mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_2 - 2\mathbf{x}_3 \\ y_2 = \mathbf{x}_2 + \frac{1}{2}\mathbf{x}_3 \\ y_3 = \mathbf{x}_3 \end{cases} \quad h(\mathbf{x}) = y_1^2 + 4y_2^2 - 9y_3^2, \forall \mathbf{x} = \sum_{i=1}^3 y_i e_i'$$

$$B' = \{e_1', e_2', e_3'\}$$

baza can. în care se realiz. f. can

Forma normală \rightarrow este o formă can.

apt. f. p. reală în care coef. care apar

Sch. de coord: $\begin{cases} z_1 = y_1 \\ z_2 = 2y_2 \\ z_3 = 3y_3 \end{cases}$

$$h(\mathbf{x}) = z_1^2 + z_2^2 - z_3^2, \forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$$

$$\begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix}$$

Teorema: Orice formă patratnică reală poate fi adusă, prin intermediul sch. de repere la o formă can. specială și anume formă normală:

$$h: V \rightarrow \mathbb{R}, h(\mathbf{x}) = y_1^2 + y_2^2 + \dots + y_p^2 - y_{p+1}^2 - \dots - y_n^2$$

$r = \text{rang } h$

\hookrightarrow rangul formei patratice h (\rightarrow INVARIANT GEOM.)

Dem: Cf. th. Gauss

$$h(x) = \lambda_1 x_1^2 + \dots + \lambda_r x_r^2, \quad h = \text{rang } h, \quad \forall x \in V$$

considerăm $\lambda_1, \dots, \lambda_p > 0, \lambda_{p+1}, \dots, \lambda_r < 0$

Sch. de coord.: $\begin{cases} y_1 = \sqrt{\lambda_1} \cdot x_1 \\ y_2 = \sqrt{\lambda_2} \cdot x_2 \end{cases}$

$$y_p = \sqrt{\lambda_p} \cdot x_p$$

$$y_{p+1} = \sqrt{-\lambda_{p+1}} \cdot x_{p+1}$$

$$y_r = \sqrt{-\lambda_r} \cdot x_r$$

$$y_s = x_s, \quad \forall s \in \overline{r+1, n}$$

$$\text{Obținem: } h(x) = y_1^2 + y_2^2 + \dots + y_p^2 - y_{p+1}^2 - \dots - y_r^2$$

Teorema de inoție a lui Sylvester. Nr. term. pozitivi
dimință o formă canonica a unei forme patratice reale nu
deinde de reperele considerate.

DEM: $B = h e_1, \dots, e_m$

$$h(x) = \lambda_1 x_1^2 + \dots + \lambda_p x_p^2 -$$

$$B' = h e'_1, \dots, e'_m \quad - \lambda_{p+1} x_{p+1}^2 - \dots - \lambda_r x_r^2$$

$$h(x) = \lambda_1^* y_1^2 + \dots + \lambda_p^* y_p^2 - \lambda_r y_r^2$$

Pp. $q < p$

$$V' = \text{sp } \{e_1, \dots, e_p, e_{p+1}, \dots, e_m\}$$

$$V'' = \text{sp } \{e'_{p+1}, \dots, e'_r\}$$

$$\nexists x \in V' \Rightarrow h(x) \geq 0$$

$$x \in V'' \Rightarrow h(x) < 0$$

$$\dim(V' + V'') = \cancel{p+m} = r+n-q = m+p-q > n$$

$$\Rightarrow \cancel{V \cap V'' = \emptyset} \quad V' \cap V'' \neq \emptyset$$

Dacă $\exists x_0 \in V \cap V^*$, $x_0 \neq 0_V$ \Rightarrow $x_0 \in V^* \Rightarrow h(x_0) > 0$

pp. fără deci $g = p$

În consecință dñ nr. term. negativi care apar cînd-o formă canonica a unei forme patratice reale este același indiferent de reperele considerate.

$$S = p - q \cancel{\text{număr}}$$

↓ nr. term. poz
↓ nr. term. neg.

signature formei patratice reale (INVARIANT GEOM.)

Metoda Jacobi

Fie $A = (a_{ij})$, $i, j = \overline{1, n}$

$$\Delta_1 = a_{11}, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}, \dots, \det A = \Delta_n$$

Δ_i , $i = \overline{1, n} \rightarrow$ mijloc diag. principali

Th. Jacobi: Fie $h: V \rightarrow \mathbb{R}$ o formă patratice reală

dacă toti minorii diag. principali sunt nenuli atunci:

$\exists B \subset V$ a.i. h are următoarea f. canonica:

$$h(x) = \frac{1}{\Delta_1} y_1^2 + \frac{\Delta_1}{\Delta_2} y_2^2 + \dots + \frac{\Delta_{n-1}}{\Delta_n} y_n^2, \forall x \in V$$

$$G = (g_{ij})$$
, $i, j = \overline{1, n}$

Exemplu: $h: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ f. patratice reală

$$h(x) = \underbrace{x_1^2}_{\mathbb{R}^3} + \underbrace{2x_1x_2 - 4x_1x_3 + 5x_2^2 - 4x_3^2}_{x_1x_2 + x_2x_1}, \forall x = (x_1, x_2, x_3)$$

$$X = \sum_{i=1}^3 x_i e_i,$$

$$B_0 = \{e_1, e_2, e_3\} \subseteq \mathbb{R}^3$$

bază canonice

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 1 & 5 & 0 \\ -2 & 0 & -4 \end{pmatrix} \rightarrow m. \text{ asoci. f. patratice } h$$

$$\Delta_1 = 1$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 5 \end{vmatrix} = 4$$

$$\Delta_3 = -20 - 20 + 4 = -36$$

$$h(x) = \frac{1}{\Delta_1} y_1^2 + \frac{\Delta_1}{\Delta_2} y_2^2 + \frac{\Delta_2}{\Delta_3} y_3^2$$

$$h(x) = y_1^2 + \frac{1}{4} y_2^2 + \frac{1}{9} y_3^2 \quad \text{rg } h = 3$$

$$\text{Sch. de coord. } z_1 = y_1 \quad S = P \cdot Q = 2 - 1 = 1$$

$$z_2 = \frac{1}{2} y_2$$

$$z_3 = \frac{1}{3} y_3$$

$$h(x) = z_1^2 + z_2^2 + z_3^2, \quad x = \sum_{i=1}^3 z_i e_i$$

$$B' = \{e_1', e_2', e_3'\}$$

Def.: O formă patratică $h: V \rightarrow \mathbb{R}$ se numește pozitivă definită dacă $h(x) > 0 \forall x \in V, x \neq 0_V$

SPATII VECTORIALE EUCLIDIENE

Te $V/\mathbb{R} \rightarrow$ sp. vect. real

Def.: O formă biliniară și pozitivă definită pe V se numește produs scalar pe V .

$$g: V \times V \rightarrow \mathbb{R}, g(x, y) \stackrel{\text{not}}{=} \langle x, y \rangle$$

Def.: Un spațiu vectorial real dotat cu un produs scalar (not. $(E/\mathbb{R}, \langle \cdot, \cdot \rangle)$) se numește spațiu vectorial euclidian.

Obs: $\# (\mathbb{E}/\mathbb{R}, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ esp. vect. eucl. \rightarrow up. normat

$$\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle}, \forall x \in \mathbb{E}$$

$$d: \mathbb{E} \times \mathbb{E} \rightarrow \mathbb{R}_+$$

$$d(x, y) = \|y - x\|, \forall x, y \in \mathbb{E}$$

• Inegalitatea Cauchy-Bunyakowsky-Schwarz •

\exists since esp. vect. euclidian (real) are loc. wrt. ineq:

$$|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \cdot \|y\|, \forall x, y \in \mathbb{E}$$

" \Leftrightarrow $\{x, y\}$ lini. dep.

Dem: $\# \lambda \in \mathbb{R} : \langle x + \lambda y, x + \lambda y \rangle \geq 0$

$$\Leftrightarrow \langle x, x \rangle + \langle \lambda y, \lambda y \rangle + 2\langle x, \lambda y \rangle \geq 0$$

$$\Leftrightarrow \|x\|^2 + 2\lambda \langle x, y \rangle + \lambda^2 \|y\|^2 \geq 0, \forall \lambda$$

$$\Delta \lambda \leq 0 \Leftrightarrow \langle x, y \rangle^2 - \|x\|^2 \cdot \|y\|^2 \leq 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \langle x, y \rangle^2 \leq \|x\|^2 \|y\|^2 \Leftrightarrow |\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \cdot \|y\|$$

Egalitatea: $\# x, y \in \mathbb{E}$

" $\Leftrightarrow \{x, y\}$ lini. dep. $\Rightarrow \exists \alpha \text{ q.t. } y = \alpha x$

$$|\langle x, \alpha x \rangle| = |\alpha| \cdot \|x\|^2$$

$$\|x\| \cdot \|y\| = \|x\| \cdot \|\alpha x\| = |\alpha| \cdot \|x\|^2$$

$$\Rightarrow |\langle x, y \rangle| = \|x\| \cdot \|y\|.$$

" \Rightarrow egalitatea

$$|\langle x, y \rangle| = \|x\| \cdot \|y\|$$

$$\Delta = 0 \Rightarrow \exists \lambda_0 \in \mathbb{R} \text{ q.t. } \langle x + \lambda_0 y, x + \lambda_0 y \rangle = 0$$

$$\Rightarrow x + \lambda_0 y = 0 \Rightarrow \{x, y\} \text{ lini. dep.}$$

Fie $x, y \in E$

$$\theta = \arccos(x, y)$$

$$\cos \theta = \frac{\langle x, y \rangle}{\|x\| \cdot \|y\|}, \quad \theta \in [0, \pi]$$

Def: a) $B = \{e_1, \dots, e_n\} \subset V$
bază

B se numește bază ortogonală dacă $\langle e_i, e_j \rangle = 0, \forall i \neq j$

b) $B = \{e_1, \dots, e_n\} \subset V$

B se numește bază ortonormată dacă, în plus față de a), avem $\|e_i\| = 1, \forall i = 1, n$

(B bază ortonormată $\Leftrightarrow \langle e_i, e_j \rangle = \delta_{ij}, \forall i, j = 1, n$)

$x \perp y$ ortogonali $\Leftrightarrow \cos \angle(x, y) = 0 \Leftrightarrow \langle x, y \rangle = 0$

Exemplu: \mathbb{R}^n

$\langle \cdot, \cdot \rangle: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i, \quad \forall x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n \\ y = (y_1, \dots, y_n)$$

Bază canonică din \mathbb{R}^n e ex. de bază ortonormată
 $B_0 = \{e_1 = (1, 0, \dots, 0), \dots, e_n = (0, \dots, 1)\}$

SPATIU VECTORIAL EUCLIDIEN

Def: S.m. "spatiu vectorial euclidian" > un spatiu vectorial real, dotat cu un produs scalar.

$$(V/R, \langle \cdot, \cdot \rangle) \quad \begin{matrix} \downarrow \\ \text{formă biliniară} \\ \text{simetrică și pozitiv definită} \end{matrix}$$

Exemplu: \mathbb{R}^n , $\langle \cdot, \cdot \rangle: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} \langle x, y \rangle &= x_1 \cdot y_1 + x_2 \cdot y_2 + \dots + x_n \cdot y_n = \\ &= \sum_{i=1}^n x_i y_i, \quad \forall x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n \\ &\quad \text{produs scalar canonice} \quad y = (y_1, \dots, y_n) \end{aligned}$$

Bazei ortonormate $b = \{e_1, \dots, e_n\} \subset V$

$$\langle e_i, e_j \rangle = \delta_{ij}, \quad \forall i, j = 1, n \quad \iff$$

$$\|e_i\| = 1, \quad \forall i = 1, n \quad // \text{vectori}$$

$e_i \perp e_j, \quad \forall 1 \leq i \neq j \leq n \rightarrow b$ ortogonală
b. ortogonală

Exemplu: $(\mathbb{R}^n, \langle \cdot, \cdot \rangle)$

$$B_0 = \{e_1 = (1, 0, \dots, 0), e_2 = (0, 1, \dots, 0), \dots, e_n = (0, 0, \dots, 1)\} \subset \mathbb{R}^n$$

baza canonică din \mathbb{R}^n este o bază ortonormală, în raport cu produsul scalar canonice

PROCEDEUL DE ORTONORMALIZARE

GRAM-SCHMIDT

$$\forall \{f_1, \dots, f_n\} \subset V \Rightarrow \exists \{e_1, \dots, e_n\} \subset V \quad \text{a.t.} \\ \begin{matrix} \text{sp. vect.} \\ \hookrightarrow \text{bază} \\ \text{euclidian} \end{matrix} \quad \begin{matrix} \hookrightarrow \text{bază ortonormală} \end{matrix}$$

$$\text{ap } \{e_1, \dots, e_n\} = \text{ap } \{f_1, \dots, f_n\}, \quad \forall i = 1, n$$

DEM: Inducție matematică după n

$$n=1 \quad e_1 = \frac{f_1}{\|f_1\|} \quad ; \quad \|f_1\| = \sqrt{\langle f_1, f_1 \rangle}$$

Presupunem că am construit e_1, \dots, e_p conform următoarelor

$$e_{p+1} = ?$$

$$e_{p+1} = \frac{g_{p+1}}{\|g_{p+1}\|}, \text{ unde } g_{p+1} = f_{p+1} + \sum_{i=1}^p \alpha_i e_i,$$

$$\langle \cdot, e_i \rangle, \forall i = 1, p$$

$$0 = \langle f_{p+1}, e_i \rangle + \alpha_i \Rightarrow \alpha_i = -\langle f_{p+1}, e_i \rangle, \forall i = 1, p$$

$$\Rightarrow g_{p+1} = f_{p+1} - \sum_{i=1}^p \langle f_{p+1}, e_i \rangle$$

$$\text{d.p. } h_1, \dots, e_p \} = \text{d.p. } f_1, \dots, f_p \} // \text{d.p. } \alpha_i$$

$$\Rightarrow \text{d.p. } h_1, \dots, e_{p+1} \} = \text{d.p. } f_1, \dots, f_{p+1} \}$$

Aveam "= \sim " deoarece e_{p+1} este o comb. liniară de h_1, \dots, e_p

$$\text{d.p. } f_{p+1} \text{ g.e.d.}$$

$$\text{Exemplu: } (\mathbb{R}^3, \langle \cdot, \cdot \rangle) \rightarrow \text{produs scalar canonic}$$

$$S = \{ v_1 = (0, 1, 1), v_2 = (1, 0, 1), v_3 = (1, 1, 0) \} \subset \mathbb{R}^3$$

Să să construim o bază ortonormală, utilizând procedeul de ortogonalizare G-S.

O bază ortonormală:

$$f_1 = v_1 \quad e_1 = \frac{f_1}{\|f_1\|}, \quad \|f_1\| = \sqrt{\langle f_1, f_1 \rangle} = \sqrt{0^2 + 1^2 + 1^2} = \sqrt{2}$$

$$\Rightarrow e_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot (0, 1, 1)$$

$$e_2 = \frac{f_2}{\|f_2\|}, \quad f_2 = v_2 - \langle v_2, e_1 \rangle \cdot e_1 \Rightarrow$$

$$f_2 = (1, 0, 1) - \langle (1, 0, 1), \frac{1}{\sqrt{2}} (0, 1, 1) \rangle \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} (0, 1, 1) =$$

$$= (1, 0, 1) - \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} (0, 1, 1) = (1, 0, 1) - \frac{1}{2} (0, 1, 1) =$$

$$= \left(1 - 0, 0 - \frac{1}{2}, 1 - \frac{1}{2} \right) = \left(1, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right) = \frac{1}{2} \cdot (2, -1, 1)$$

$$\|f_2\| = \frac{1}{2} \cdot \sqrt{6} \Rightarrow e_2 = \frac{2}{\sqrt{6}} \cdot \frac{1}{2} \cdot (2, -1, 1) = \frac{1}{\sqrt{6}} (2, -1, 1)$$

~~$f_3 = \frac{f_3}{\|f_3\|}$~~ $e_3 = \frac{f_3}{\|f_3\|} \Rightarrow f_3 = v_3 - \langle v_3, e_1 \rangle \cdot e_1 - \langle v_3, e_2 \rangle \cdot e_2$

$$= \frac{2}{3}(1,1,-1)$$

$$\|f_3\| = \frac{2}{3}\sqrt{3} \Rightarrow f_3 = \frac{2}{3\sqrt{3}} \cdot \frac{2}{3}(1,1,-1) = \frac{2}{3\sqrt{3}}(1,1,-1)$$

$$\langle e_i, e_j \rangle = \delta_{ij}, \|e_i\| = \sqrt{3}$$

Def: 1) $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ sp. vect. eucl.

$$\forall v \in V, v \perp s \subseteq v \stackrel{\text{def}}{\iff} v \perp x, \forall x \in s$$

$$2) S_1, S_2 \subseteq V, S_1 \perp S_2 \stackrel{\text{def}}{\iff} \forall x \in S_1, x \perp S_2$$

3) Dacă V_1, V_2 sunt subsp. vect. ale lui V a.t. $V_1 \perp V_2$ atunci V_2 s.n. "complementul ortogonal al lui V_1 " (sau invers, V_1 compl. lui V_2).

4) Dacă, an plus, $V = V_1 \oplus V_2$ atunci V_1, V_2 s.n. "suplementare".

Teorema: Dacă $V_1 \subseteq V$ este subsp. vect. atunci $\exists!$ complementul său ortogonal V_2 a.t. $V_1 \cup V_2$ suplementare.

$$\forall V_1 \subseteq V, \exists! V_2 \subseteq V \text{ a.t. } V_1 \oplus V_2 = V, V_1 \perp V_2$$

SCHIMBARE DE REPER ORTHONORMAT

Fie $B = \{e_1, \dots, e_n\}$ 2 repre. orthonormate pe un sp. vect.

$$B' = \{e'_1, \dots, e'_n\} \quad \text{end. V}$$

Notez cu A mat. de fizică de la B la B'

$$e'_i = \sum_{k=1}^n a_{ki} e_k, \forall i = 1, n$$

$$\langle e'_i, e'_j \rangle = \left\langle \sum_{k=1}^n a_{ki} e_k, \sum_{s=1}^n a_{sj} e_s \right\rangle$$

$$= \sum_{k,s=1}^n a_{ki} a_{sj} \langle e_k, e_s \rangle$$

$$= \sum_{k,s=1}^n a_{ki} a_{sj} \cdot \delta_{ks} \quad (\delta_{ks} \in \text{Kronecker})$$

$$= \sum_{k=s}^n a_{ki} a_{kj}$$

$$\text{Dacă } \langle e_i, e_j \rangle = \delta_{ij} \Rightarrow \sum_{k=1}^n a_{ki} a_{kj} = \delta_{ij}$$

$$\boxed{A^t \cdot A = I_n} \Rightarrow A - m. \text{ ortogonală}$$

* def. mat. dreare

Teorema: Matricea de dreare între 2 reperuri ortogonale este o m. ortogonală

OBS: * A m. ortogonală $\Rightarrow A^{-1} = A^t$

$$* \det(A^t \cdot A) = \det I_n = 1$$

$$\det A^t = \det A \Rightarrow \det(A^t \cdot A) = \det^2(A) = 1 \Leftrightarrow$$

$$\boxed{\det(A) = \pm 1}$$

TRANSFORMĂRI ORTOGONALE

Fie $(V/R, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ sp. vec. euclidian

Def: Un endomorf. $f: V \rightarrow V$ n.m. transformare ortogonală dacă $\langle f(x), f(y) \rangle = \langle x, y \rangle, \forall x, y \in V$

OBS: 1) O transformare ortog. conservă produsul scalar.
2) $V = X \rightarrow \|x\| = \|f(x)\|, \forall x \in V$

Matricea asociată unei transf. ortogonale sună-un reper ortonormal:

Fie $B = \{e_1, \dots, e_n\} \subset V$
reper ortonormal

$f: V \rightarrow V$ transf. ortogonal

$(a_{ij}) = \underset{i,j=1,n}{A} =$ mat. asociată transformării ortog., în raport cu reperul

ortonormal B

$$\Rightarrow f(e_i) = \sum_{k=1}^n a_{ki} e_k, \forall i=1,n$$

$$\langle f(e_i), f(e_j) \rangle = \left\langle \sum_{k=1}^n a_{ki} e_k, \sum_{s=1}^n a_{js} e_s \right\rangle =$$

$$= \sum_{k,s=1}^n a_{ki} a_{js} \underbrace{\langle e_k, e_s \rangle}_{J_{rs}} = \sum_{k=s, \text{ alt fel } e_o}^n a_{ki} a_{kj} \cancel{\delta_{rs}}$$

$$\text{Dc. } \langle f(e_i), f(e_j) \rangle = \langle e_i, e_j \rangle$$

$$\text{în atm. } \langle e_i, e_j \rangle = \delta_{ij}$$

$$\Rightarrow \sum_{k=1}^n a_{ki} a_{kj} = \delta_{ij} \Rightarrow A - m. \text{ ortogonală}$$

Teorema: Matricea asociată unei transformări ortogonale sună-un reper ortonormal este o matrice ortogonală.

Altfel spus, orice transformare ortogonală poate fi parită ca o schimbare de reper ortonormat.

ENDOMORFISME SIMETRICE

Fie $(V_{\mathbb{R}}, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ un sp. vct. euclidian

Def: Un endomorfism $f: V \rightarrow V$ s.a.n. simetric dacă:

$$\langle f(x), y \rangle = \langle x, f(y) \rangle, \forall x, y \in V$$

Fie $B = \{e_1, \dots, e_n\}$ o bază $\subseteq V$ reper ortonormat

Atunci f este endomorfism simetric $\Leftrightarrow \langle f(e_i), e_j \rangle = \langle e_i, f(e_j) \rangle$

$$\forall i, j = \overline{1, n}$$

Notez că A mat. asociendomorf săm. în raport cu reperul ortonormat $B \subset V$.

$$f(e_i) = \sum_{k=1}^n q_{ki} \cdot e_k, \forall i = \overline{1, n}$$

$$\left\langle \sum_{k=1}^n q_{ki} \cdot e_k, e_j \right\rangle = \left\langle e_i, \sum_{s=1}^n q_{sj} \cdot e_s \right\rangle, \forall i, j = \overline{1, n}$$

$$\sum_{k=1}^n q_{ki} \underbrace{\langle e_k, e_j \rangle}_{\delta_{kj}} = \sum_{s=1}^n q_{sj} \underbrace{\langle e_i, e_s \rangle}_{\delta_{is}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \sum_{k=1}^n q_{ki} \cdot \delta_{kj} = \sum_{s=1}^n q_{sj} \cdot \delta_{is} \quad \begin{matrix} s=1 \\ \dots \\ s=n \end{matrix} \quad \begin{matrix} k=1 \\ \dots \\ k=n \end{matrix} \quad \text{daca } \delta_{ij} = 0 \text{ altfel} = 1$$

$$\Rightarrow q_{ji} = q_{ij} \Rightarrow A \text{ matrice simetrică}$$

$$\forall i, j = \overline{1, n}$$

Propozitie: O condiție necesară și suficientă ca un endomorfism al unui sp. euclidian să fie sim. este că matricea asociată endomorf în raport cu o bază ortonormată să fie simetrică.

Obs: Matricea asociată unui endomorf. sim. este sim., chiar dacă reperul considerat nu este obligatoriu ortonormat (dată fiind formula de calc. ~~a matricei~~ a matricei asociate unui endomorfism la rech. de rapor).

Proprietăți:

1) Teoremă: Rădăcinile pol. caracteristică al unui endomorf. simetric sunt reale (doare).

în corpul scalarilor sunt val. proprii

2) Teoremă: Vectorii proprii corespunzător val. proprii distincte, pt. un endomorf. simetric, sunt ortogonali:

DEM: Fie $f: V \rightarrow V$ endomorf sim.

șă v_1, v_2 doi vectori proprii coresp. val. $\lambda_1 \neq \lambda_2$ adică

$$f(v_1) = \lambda_1 v_1$$

$$f(v_2) = \lambda_2 v_2$$

$$\langle f(v_1), v_2 \rangle = \langle v_1, f(v_2) \rangle \Leftrightarrow \langle \lambda_1 v_1, v_2 \rangle = \langle v_1, \lambda_2 v_2 \rangle \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \lambda_1 \langle v_1, v_2 \rangle = \lambda_2 \langle v_1, v_2 \rangle \Leftrightarrow (\lambda_1 - \lambda_2) \langle v_1, v_2 \rangle = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 \text{ sau } \lambda_1 \neq \lambda_2 \Rightarrow \text{d.e.s.}$$

$\langle v_1, v_2 \rangle = 0$ // v_1 și v_2 sunt ortogonali
 $(v_1 \perp v_2)$ g. ed.

3) Teoremă: Fie un reper ortonormat al unui sp. vec. euclidian

a.i. mat. assoc. unui endomorf. simetric este diagonală. Altfel spus, orice endomorf. simetric este diagonalizabil.

Conexiunea între endom. simetric în formele lini. sim.:

Fie $g: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ f. b.s.

$B = \{e_1, \dots, e_n\} \subset V$ reper ortonormat

$$g(e_i, e_j) = g_{ij}$$

$$\text{mat } G = (g_{ij})_{i,j=1}^n$$

mat. assoc. f. b.s. este simetrică: $g(x,y) = \sum_{i,j=1}^n g_{ij} x_i y_j$

Considerăm $f: V \rightarrow V$ endomorf. cu m. assoc. G , în raport cu B . Dacă G e mat. sim. $\Rightarrow f$ end. simetric \Rightarrow Fie un reper ortonormat a.i. mat. assoc. endom. f , adică G , are forma diagonală.

Atunci în forma patratică coresp. f. b.s. poate fi adusă la o formă canonică prin sch. de reper ortonormat, adică prin metoda transf. ortogonale.

$$\text{Ex 3: } A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$

$$f_A(\lambda) = (1-\lambda)(2-\lambda)\dots(5-\lambda)$$

$\Rightarrow v_p$ ist in A mit 1, ..., 5

$$V\lambda_1 = \langle e_1 \rangle \dots V\lambda_5 = \langle e_5 \rangle$$

Def: $A \in \mathcal{M}_n(K)$ este diagonalizabil dacă $\exists P \in \mathcal{M}_n(K)$, inversabilă și $D \in \mathcal{M}_n(K)$ a.i. $A = P \cdot D \cdot P^{-1}$

$$\{ A^{2017} = P \cdot D \cdot P^{-1} \cdot P \cdot P^{-1} \dots P \cdot D \cdot P^{-1} = P \cdot D^{2017} \cdot P^{-1}$$

Def: Fix $\lambda - \epsilon$ w.p. pt. A;

mult. algebraică $m_A(\lambda) = \text{mult lui } \lambda \text{ ca răd din f.A}$

mult geométrico $m_p(\lambda) = \dim_K V_\lambda$

$$\underline{\text{OBS}} : m_p(\lambda) \leq m_a(\lambda)$$

Teorema: A este diagonalizabilă dacă și λ răd. al $mp(\lambda) = ma(\lambda)$ $\Leftrightarrow K = \bigoplus_{\lambda} V_{\lambda_1} \oplus V_{\lambda_2} \oplus \dots \oplus V_{\lambda_n}$

$\dim = mp(\lambda_1) = ma(\lambda_1)$ $\dim = mp(\lambda_2) = ma(\lambda_2)$

$= ma(\lambda_1) + \dots + ma(\lambda_n) \geq m$ (nr. de răd. al pol. f(A))

$$\text{Ex 4: } A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \in \mathbb{M}_{3 \times 3}(\mathbb{R})$$

Paral 1: Calculām rel. prop; vct. prop;

$\nabla \lambda(\mathbf{z}) = \mathbf{0}$

Paral 2: $m_g(\lambda) = m_f(\lambda)$, $\forall \lambda$?

$$f_A = \begin{vmatrix} 2-\lambda & -1 & -1 \\ -1 & 2-\lambda & -1 \\ -1 & -1 & 2-\lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -\lambda & -\lambda & -\lambda \\ -1 & 2-\lambda & -1 \\ -1 & -1 & 2-\lambda \end{vmatrix} =$$

$$= (-\lambda) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 2-\lambda & -1 \\ -1 & -1 & 2-\lambda \end{vmatrix} = (-\lambda) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 3-\lambda & 0 \\ -1 & 0 & 3-\lambda \end{vmatrix} =$$

$$= (-\lambda)(3-\lambda)^2 \Rightarrow \lambda_1 = 0 \\ \lambda_2 = 3$$

$$V_{\lambda_1} = \left\{ \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = V_{\lambda_1}$$

$$\dim V_{\lambda_1} = \text{mp}(\lambda_1) = 3 - \text{rg } A = 1 = \text{ma}(\lambda_1)$$

$$V_{\lambda_2} = \left\{ \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = V_{\lambda_2}$$

$$\dim V_{\lambda_2} = \text{mp}(\lambda_2) = 3 - \text{rg mat} = 2 = \text{ma}(\lambda_2)$$

$\Rightarrow A$ este diagonalizabil

! Algoritm de afisare a lui D in P

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & \lambda_p \end{pmatrix}$$

are pe diag. v.p. ale lui
A cu tot cu multipl.

Ex: $D = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

P va avea pe coloane baze din V₁ si V₂ in ordinea
in care am spus v.p. pe diag. lui D.

$$P = \left[\begin{array}{c|c|c} v_2 & v_3 & v_1 \\ \hline \end{array} \right]$$

base ale lui v_{λ_1}
base ale lui v_{λ_2}

Teme: calc P pt. ex 4

Obs: Dacă A are n val. proprii diferențe $\Rightarrow A$ e diagonalizabil

$$\operatorname{ra}(A) = 1, \forall i=1, n \Rightarrow \operatorname{mp}(A) = 1 \Rightarrow D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$$P = \left[\begin{array}{c|c} v_1 & v_n \end{array} \right]$$

Celula Jordan $\begin{bmatrix} \lambda^1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda^1 \end{bmatrix}$

Formă Jordan: $\left(\begin{array}{c|c} J_1 & \\ \hline & J_2 \end{array} \right)$

Curs 8

CONICE ÎN PLANUL EUCLIDIAN \mathbb{R}^2

Def: ocul geom. al pct. din planul \mathbb{R}^2 ale căror coord (x, y) împreună reprezintă răsfr. o ec. de forma:

$$f(x, y) = 0, \text{ unde } f(x, y) = Q_{11}x^2 + Q_{22}y^2 + 2Q_{12}xy + 2Q_{13}x + 2Q_{23}y + Q_{33}, \text{ unde } Q_{11}^2 + Q_{22}^2 + Q_{33}^2 \neq 0 \quad (*)$$

Se numește CONICĂ forma $(*)$ a ec. conice nu se schimbă la o sch. a reperei, și sch. unice coef $Q_{ij} \in \mathbb{R}, i, j = \overline{1, 3}$

Pb: Repetăm conicele la sist. de coordinate convenabile a.t. să fie descrise prin ec. tot mai simple.

$$a = \begin{pmatrix} Q_{11} & Q_{12} \\ Q_{21} & Q_{22} \end{pmatrix}, \quad A = \begin{pmatrix} a & b \\ tb & Q_{33} \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} Q_{13} \\ Q_{23} \end{pmatrix}$$

$$\delta = \det a, \quad \Delta = \det A$$

Dacă $\delta \neq 0 \Rightarrow$ conica are centru unic

Dacă $\Delta \neq 0 \Rightarrow$ conica este nedegenerată

ADUCEREA LA FORMA CANONICĂ A CONICELOR

$$\rightarrow f(x, y) = \lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 + c = 0$$

$$\rightarrow f(x, y) = \lambda_1 x^2 + cy = 0$$

Def: Centrul unei conice este un pct. C din planul cu prop. că orice dreptă trecând prin el împartă conică în două semiconice.

Dacă $\delta \neq 0 \Rightarrow$ conica are un centru unic $C(x_0, y_0)$, sol.

$$\text{a sistemului } \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial f}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} 2Q_{11}x + 2Q_{12}y + 2Q_{13} = 0 \\ 2Q_{21}x + 2Q_{22}y + 2Q_{23} = 0 \end{array} \right. \Leftrightarrow$$

$$\left\{ \begin{array}{l} Q_{11}x + Q_{12}y + Q_{13} = 0 \\ Q_{21}x + Q_{22}y + Q_{23} = 0 \end{array} \right.$$

Facem translata \mathcal{C} de ec. $\begin{cases} x' = x - x_0 \\ y' = y - y_0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = x' + x_0 \\ y = y' + y_0 \end{cases}$

$$\mathcal{C}(\Gamma): a_{11}x^2 + a_{22}y^2 + 2a_{12}xy + \frac{f(x_0, y_0)}{\Delta} = 0$$

! Alegem două axe ortogonale ale conicei

Dincheile sunt date de 2 vectori proprii ort. ai matricei α

Mai întâi găsim val. proprieți ale lui α .

$$P(\lambda) = 0 \iff \begin{vmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} - \lambda \end{vmatrix} = 0$$

ec. corect.

$$\lambda^2 - I\lambda + \delta = 0 \rightarrow I = a_{11} + a_{22}$$

Fie λ_1, λ_2 2 val. prop. și $\delta = \det \alpha$

$\mathcal{C}_1 = (\ell_1, m_1)$ și $\mathcal{C}_2 = (\ell_2, m_2)$ 2 rect. proprii ort. coresp.

Schimbarea de reper de la $\mathcal{C}_0, \mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2$ și viceversă face cu transf. atg. $\begin{cases} x'' = \ell_1 x' + m_1 y' \\ y'' = \ell_2 x' + m_2 y' \end{cases}$

Axele conicei sunt aplicate peste axele reperului.

$$\mathcal{D} = \mathcal{C}(\Gamma) : \lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 + \frac{\Delta}{\delta} = 0$$

conica

corespondă cu \mathcal{C}

$$\delta = \det \alpha = \begin{vmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{vmatrix} = \lambda_1 \lambda_2 \neq 0$$

Dacă $\Delta \neq 0$ $\begin{cases} \delta > 0 - \text{elipsă} \\ \delta < 0 - \text{hiperbola} \end{cases}$

$\Delta = 0$ $\begin{cases} \delta > 0 - \text{pt. dublu} \\ \delta < 0 - 2 \text{ dr. concorrente} \end{cases}$

Dacă $\delta = 0$ conica este de tip parabolă.

$$\delta = 0 \quad \left. \begin{array}{l} \\ \text{ng } a_{23} \end{array} \right\} \Rightarrow \text{putem pp. cu } \lambda_2 = 0 \\ \lambda_1 \neq 0$$

Apliç acestor θ în obt. conică conică:

$$\Theta(\delta): \lambda_1 x^2 + 2a'_{13}x + 2a'_{23}y + a'_{33} = 0$$

$$\Delta = \begin{vmatrix} \lambda_1 & 0 & a'_{13} \\ 0 & 0 & a'_{23} \\ a'_{13} & a'_{23} & a'_{33} \end{vmatrix} = -\lambda_1 (a'_{23})^2$$

$$\Delta = 0 \Leftrightarrow a'_{23} = 0$$

$$\lambda_1 x^2 + 2a'_{13}x + 2a'_{23}y + a'_{33} = 0$$

$$\lambda_1 (x + a'_{13})^2 - \lambda_1 \frac{(a'_{13})^2}{\lambda_1} + 2a'_{23}y + a'_{33} = 0$$

$$\lambda_1 x^2 + 2a'_{23}y + c = 0, \text{ unde } c = a'_{33} - \frac{(a'_{13})^2}{\lambda_1}$$

Dacă $\Delta = 0 \Rightarrow$ ec. rezultată nu are o pereche de dr. II

$\Delta \neq 0 \Rightarrow$ efectuăm translată

$$\begin{cases} x' = x \\ y' = y + \frac{c}{2a'_{23}} \end{cases}$$

Obținem $\lambda_1 x'^2 + 2a'_{23}y' = 0, a'_{23} \neq 0 \rightarrow$ PARABOLĂ

Dacă, în cazul $\delta = 0$ avem $\begin{cases} \Delta \neq 0 \rightarrow$ PARABOLĂ \\ $\Delta = 0 \rightarrow$ 2 dr. II

Teorema de caracterizare a conicelor nedegenerante

Teorema: dă dr. în $\mathbb{R}^2 \neq d$. Locul geometric al pctelor din \mathbb{R}^2 care reprezintă dist. la dr. d și la pct. f (numit focor) este o ct. $e \in (0, \infty)$, este o conică nedegenerată:

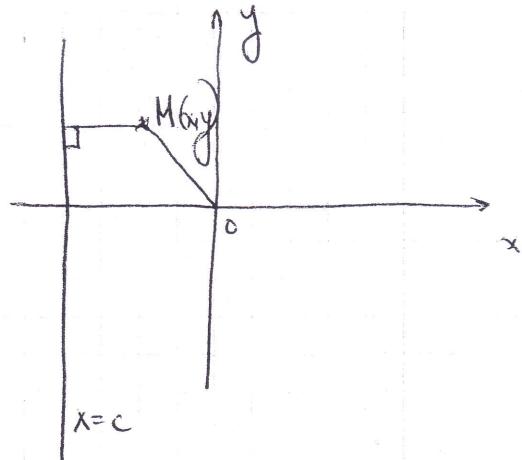
- 1) hiperbolă pt. $e \in (0, 1)$
- 2) parabolă pt. $e = 1$
- 3) elipsă pt. $e \in (1, \infty)$

$$\text{Dem: } e = \frac{|x-c|}{\sqrt{x^2+y^2}}$$

$$(x-c)^2 = e^2(x^2 + y^2)$$

$$\Gamma: (1-e^2)x^2 - e^2y^2 - 2cx + c^2 = 0$$

$$\Delta = \begin{vmatrix} 1-e^2 & 0 & -c \\ 0 & -e^2 & 0 \\ -c & 0 & c^2 \end{vmatrix} = e^2(e^2-1)$$



$$\Delta = \begin{vmatrix} 1-e^2 & 0 & -c \\ 0 & -e^2 & 0 \\ -c & 0 & c^2 \end{vmatrix} = -e^2 \begin{vmatrix} -e^2 & -c \\ -c & c^2 \end{vmatrix} = c^2 \cdot e^4 \neq 0$$

Dacă $\frac{\delta > 0}{\text{ELIPSA}} \Leftrightarrow e \in (1, \infty)$

ELIPSA

$\delta = 0 \Leftrightarrow e = 1$

PARABOLA

$\delta < 0 \Leftrightarrow e \in (0, 1)$

HIPERBOLA

Arem $\delta \neq 0$

- $\Delta \neq 0$ conică nedeg.
- $\Delta > 0$ elipsă sau \emptyset
- $\Delta = 0$ conică deg.
- $\Delta < 0$ hiperbolă
- $\delta > 0$ pct. dublu
- $\delta < 0$ 2 dr. concurente

DEF: (I) conică cu $\delta > 0$ s.n. de pen. elipsă $\Delta \neq 0$ ELIPSA

— ii — $\delta < 0$ s.n.

hiperbolă $\Delta = 0$ pct. T

$\Delta \neq 0$ hiperbolă

$\Delta = 0$ 2 dr. concurente

$\Delta, \delta, I \rightarrow$ invariante matricei
conice

27. Aprilie 2017

CUADRICE

A) Cuadrice pe ecuație redusă

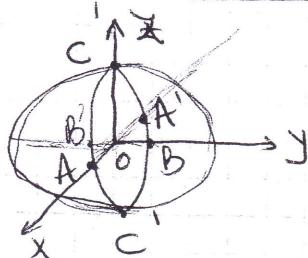
1. ELIPSOIDUL

Def: Locul geometric din spațiul geom. \mathbb{R}^3 ale căror coord. în rap. cu un reper fixat, satisfac ec.

$$(1) \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0, \quad a, b, c \in \mathbb{R}^*$$

fixate

Se numește ELIPSOID.



Intersecția cu axele de coord.

$$\begin{cases} x=0 \\ y=0 \\ z^2 - c^2 = 0 \end{cases}$$

$$z = \pm c$$

$$C(0,0,c), C'(0,0,-c)$$

$$\begin{cases} y=0 \\ z=0 \\ x^2 - a^2 = 0 \end{cases}$$

$$x = \pm a$$

$$A(a,0,0), A'(-a,0,0)$$

$$\begin{cases} x=0 \\ z=0 \\ y^2 - b^2 = 0 \end{cases}$$

$$y = \pm b$$

$$B(0,b,0), B'(0,-b,0)$$

6 varfuri

\cap cu plane de coordonate:

$$YOZ: \begin{cases} x=0 \\ \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0 \end{cases} \rightarrow \text{ELIPSA}$$

$$XOZ: \begin{cases} y=0 \\ \frac{x^2}{a^2} + \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0 \end{cases} \rightarrow \text{ELIPSA}$$

$$XOY: \begin{cases} z=0 \\ \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - 1 = 0 \end{cases} \rightarrow \text{ELIPSA}$$

Intersecția elipsoidului cu plane paralele cu axele de coord.
pot fi elipse, puncte sau \emptyset .

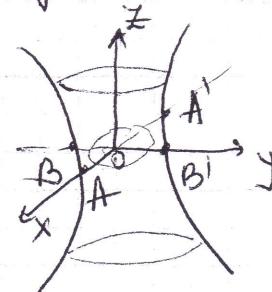
2. HIPERBOLOIDUL CU O PÂNZĂ

$$\text{Hyp: } \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0, \quad a, b, c \in \mathbb{R}^*, \text{ fixate}$$

Intersecția cu axele de coord:

$$OZ: \begin{cases} x=0 \\ y=0 \\ z^2 + c^2 = 0 \end{cases} \quad \emptyset$$

axa neutrănsversal



$$OX: \begin{cases} y=0 \\ z=0 \\ x^2 - a^2 = 0 \end{cases} \quad x = \pm a \quad A(a, 0, 0), A'(a, 0, 0)$$

$$OY: \begin{cases} x=0 \\ z=0 \\ y^2 - b^2 = 0 \end{cases} \quad y = \pm b \quad B(0, b, 0), B'(0, -b, 0)$$

4 variante

Intersecție cu planele de coord:

$$Y_0Z: \begin{cases} x=0 \\ \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0 \end{cases} \rightarrow \text{HIPERBOLA}$$

$$X_0Z: \begin{cases} y=0 \\ \frac{x^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0 \end{cases} \rightarrow \text{HIPERBOLA}$$

$$X_0Y: \begin{cases} z=0 \\ \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - 1 = 0 \end{cases} \rightarrow \text{ELIPSA}$$

Intersecția cu planele de coord poartă fi c hiperbolă sau o elipsă.

Obs.: Rm un orice pt al hiperboloidului cu o părțe doc drepte generatoare conchinate în anumitele de simetria respectivă.
↓ generatoare rectilinii

$$H_{np}: \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0$$

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1 - \frac{y^2}{b^2} \Leftrightarrow \left(\frac{x}{a} - \frac{z}{c} \right) \left(\frac{x}{a} + \frac{z}{c} \right) = \left(1 - \frac{y}{b} \right) \left(1 + \frac{y}{b} \right)$$

dreptele generatoare:

$$d\lambda: \begin{cases} \frac{x}{a} - \frac{z}{c} = \lambda \left(1 - \frac{y}{b} \right) \\ \lambda \left(\frac{x}{a} + \frac{z}{c} \right) = 1 + \frac{y}{b} \end{cases}, \lambda \in \mathbb{R}$$

{dλ} → o familie de drepte generatoare

$$du: \begin{cases} \frac{x}{a} - \frac{z}{c} = \mu \left(1 + \frac{y}{b} \right) \\ \mu \left(\frac{x}{a} + \frac{z}{c} \right) = 1 - \frac{y}{b} \end{cases}, \mu \in \mathbb{R}$$



\hookrightarrow deci \rightarrow fam. de dr. gen.

(*) Deci Hip admete 2 fam. de dr. gen cu proprietăți
următoare:

1) prin fiecare pct. truc 2 gen, căte una din fiecare
familie de dr. gen

2) \nexists 2 dr. gen. din aceeași familie care sunt recoplanare

Def S: $f(x, y, z) = 0$ și suprafață

$P_0(x_0, y_0, z_0) \in S$

P_0 r.m. pct. regulat pt. supr. S dacă:

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}|_{P_0}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}|_{P_0}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial z}|_{P_0}\right)^2 \neq 0$$

Planul tg la supr. S am pct: $P_0(x_0, y_0, z_0) \in S$:

$$\text{Planul tg: } \frac{\partial f}{\partial x}|_{P_0}(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}|_{P_0}(y - y_0) + \frac{\partial f}{\partial z}|_{P_0}(z - z_0) = 0$$

planul tg.

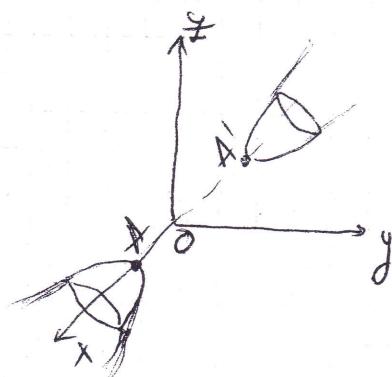
Proprietate: Toate ptele elipsoidului și hiperboloidului
au o parte care sunt pct. regulate.

Def: Dacă $\frac{\partial f}{\partial x}|_{P_0} = \frac{\partial f}{\partial y}|_{P_0} = \frac{\partial f}{\partial z}|_{P_0} \Rightarrow$ pct.
singularitate

3. HIPERBOLOIDUL CU 2 RÂNGE

$$H_{2P}: \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0$$

Proprietate: H_{2P} - suprafață reprezentată
în conicitate în ad. dr. gen.



$$\cap OZ : \begin{cases} x=0 \\ y=0 \\ z^2 + c^2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \emptyset$$

$$\cap OX : \begin{cases} y=0 \\ z=0 \\ x^2 - a^2 = 0 \end{cases} \Rightarrow A(a, 0, 0), A'(-a, 0, 0)$$

$$\cap OY : \begin{cases} x=0 \\ z=0 \\ y^2 + b^2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \emptyset$$

$$\cap YOZ : \begin{cases} x=0 \\ -\frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \emptyset$$

$$\cap XOZ : \begin{cases} y=0 \\ \frac{x^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \text{hiperbolă}$$

$$\cap XOY : \begin{cases} z=0 \\ \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} - 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \text{hiperbolă}$$

4. PARABOLOIDUL ELIPtic

$$P_E : \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - 2z = 0$$

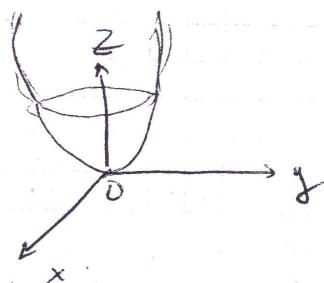
\cap Axele de coord:

$$\begin{cases} x=0 \\ y=0 \\ z=0 \end{cases}$$

$O(0, 0, 0) \rightarrow$ vîrf real

\cap Pl. de coord:

$$\cap OZ : \begin{cases} x=0 \\ y^2 = 2b^2 z \end{cases} \Rightarrow \text{PARABOLĂ}$$



$$XOZ : \begin{cases} y=0 \\ x^2 = 2a^2 z \end{cases} \rightarrow \text{parabolă}$$

$$XOY : \begin{cases} z=0 \\ \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 0 \Rightarrow x=y=0 \\ O(0,0,0) \end{cases}$$

$T \parallel XOY$

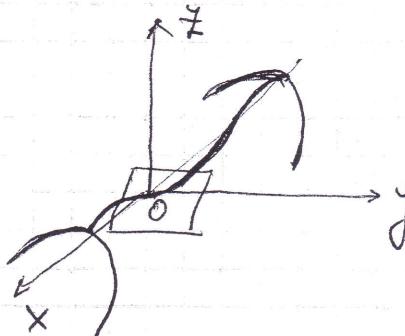
$$\Pi : z = k, \quad k \in \mathbb{R}$$

$$P_E \cap \Pi : \begin{cases} z = k \\ \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - 2k = 0 \end{cases}$$

pt. $k > 0 \rightarrow \text{elipsă}$
 $k = 0 \rightarrow \text{pct} (= vf)$.
 $k < 0 \rightarrow \emptyset$

5. PARABOLOIDUL HIPERBOHIC

$$P_H : \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} - 2z = 0$$



∩ Axele de coord:

$$\begin{cases} x=0 \\ y=0 \\ z=0 \end{cases}$$

$O(0,0,0)$ originea vf real al P_H

∩ pl. de coord

$$YOZ : \begin{cases} x=0 \\ \frac{y^2}{b^2} + 2z = 0 \\ y^2 = -2b^2 z \end{cases} \rightarrow \text{parabolă}$$

$$XOZ : \begin{cases} y=0 \\ \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 0 \end{cases} \Leftrightarrow y^2 = \pm \frac{b^2}{a^2} x$$

2 drepte concavente în origine

$$P_H \cap \pi \parallel xoy \quad \left\{ \begin{array}{l} z = k \\ \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} - 2k = 0 \end{array} \right. \rightarrow \text{hiperbolă}$$

$$P_H: \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} - 2z = 0$$

$$\left(\frac{x}{a} - \frac{y}{b} \right) \left(\frac{x}{a} + \frac{y}{b} \right) = 2z$$

$$d\lambda \left\{ \begin{array}{l} \frac{x}{a} - \frac{y}{b} = 2\lambda \\ \frac{x}{a} + \frac{y}{b} = z \end{array} \right.$$

$\{d\lambda\}_{\lambda \in \mathbb{R}}$ fam. de dr. gen.

$$d\mu \left\{ \begin{array}{l} \mu \left(\frac{x}{a} + \frac{y}{b} \right) = z \\ \left(\frac{x}{a} + \frac{y}{b} \right) = 2\mu \end{array} \right. \quad \{d\mu\}_{\mu \in \mathbb{R}} \quad u$$

Proprietate: Toate părțile P_H sunt pct. regulate în pl. tp. și în fiecare pct. al P_H conține dr. gen. care trece prin pct. resp.

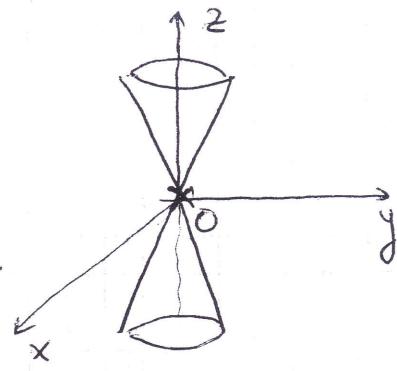
- * Deci P_H admite 2 fam de dr. gen cu proprietăți:
- 1) în fiecare pct. trece 2 gen., căte una din fiecare fam
 - 2) + 2 dr. gen. din aceeași fam sunt necoplanare

Hiperboloidul cu o parăză și paraboloidul hiperb. sunt 2 dropte suprafete dublu恕late, i.e. admet fiecare în parte, cele 2 fam. de dr. generatoare

6. CON

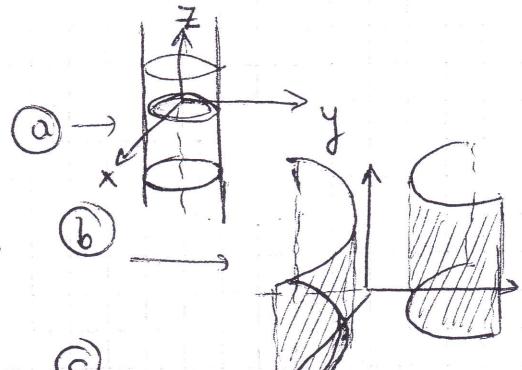
$$G: \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0$$

O - vîf. conului este un pt. singular



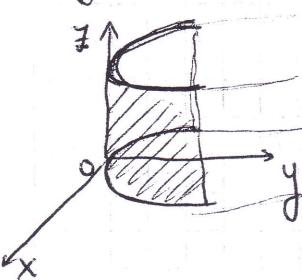
7. CILINDRU

a) elliptic: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - 1 = 0$



b) hiperbolic: $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} - 1 = 0$

c) parabolic: $\frac{x^2}{a^2} - 2y = 0$



B) Cuadrice pe ec. generală

Def: Local geom. al pctelor din sp. R^3 ale căror coord.
sunt raport cu un reper fixat, satisfac ec. următoarele rel.

$f(x, y, z) = 0$ și numește cuadrice pe ec. generală.

unde $\star f(x, y, z) = a_{11}x^2 + a_{22}y^2 + a_{33}z^2 + 2a_{12}xy + 2a_{13}xz + 2a_{23}yz + 2a_{14}x + 2a_{24}y + 2a_{34}z + a_{44} = 0 \star$

$$a = (a_{ij}), i, j = \overline{1, 3}$$

$$A = (a_{ij}), i, j = \overline{1, 4}$$

$$\Delta^{\text{rot}} = \det a$$

$$\Delta = \det A$$

Ce reper lărmă a.i. forme ec. \star să fie ca
mai simplă \rightarrow forma canonico

$$(1) \quad f(x, y, z) = \lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 + \lambda_3 z^2 + c = 0 \quad \left\{ \begin{array}{l} \lambda_i, c \in \mathbb{R} \\ \lambda_1^2 + \lambda_2^2 + \lambda_3^2 \neq 0 \end{array} \right.$$

$$(2) \quad f(x, y, z) = \lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 + 2cz = 0 \quad \left\{ \begin{array}{l} \lambda_1^2 + \lambda_2^2 \neq 0 \\ \lambda_i, c \in \mathbb{R} \end{array} \right.$$

Formă gen \rightarrow formă canonice

transf. geom \rightarrow izometrie

(!) \forall ecuadnică pe ec. gen. poate fi adusă la o form. canonice prin sch. izometrice de reper

04. Mai 2017

SEMINAR: Forme biliniare

Def: V/K , $W: V \times V \rightarrow K$ s.a. formă biliniară dacă:

$$\bullet \quad W(\alpha v_1 + \beta v_2, w) = \alpha W(v_1, w) + \beta W(v_2, w)$$

$$\bullet \quad W(w, \alpha v_1 + \beta v_2) = \alpha W(w, v_1) + \beta W(w, v_2),$$

$\forall \alpha, \beta \in K; \forall v_1, v_2, w \in V$

- W s.m. simetrică dacă $W(x, y) = W(y, x), \forall x, y \in V$

- W s.m. antisimetrică dacă $W(x, y) = -W(y, x)$

EXEMPLU: $g: K^n \times K^n \rightarrow K$, $g(x, y) = \sum_{i=1}^n x_i y_i \in K$

produsul scalar ($K = \mathbb{R}$), $g(x, y) = \langle x, y \rangle (= (x, y))$

$$\begin{aligned} & \sum_{i=1}^n (x_i^1 + x_i^2) \cdot y_i = \\ & = \sum_{i=1}^n x_i^1 y_i + \sum_{i=1}^n x_i^2 y_i \end{aligned}$$

TEMĂ: Fie $A \in \text{M}_m(\mathbb{R})$

$$a) \quad \langle Ax, Ay \rangle = \langle A^t x, y \rangle, \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n$$

$$b) \quad \langle Ax, Ay \rangle = 0, \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n \implies A = 0$$

Ex: $A \in \mathbb{M}_n(\mathbb{R})$

- $W_A(x, y) = \langle x, Ay \rangle (= x^T A y)$ - formă biliniară
- $A_{ij} = ?$ în funcție de W_A
- Dem se arată că w biliniară (pe \mathbb{R}^n), $\exists! A \in \mathbb{M}_n(\mathbb{R})$
- d. i. $W = W_A$
- Când e w simetrică?

a) $W_A(\alpha x_1 + \beta x_2, y) = \langle \alpha x_1 + \beta x_2, Ay \rangle \stackrel{<\rightarrow \text{bil.}}{=} \alpha \langle x_1, Ay \rangle + \beta \langle x_2, Ay \rangle = \alpha W_A(x_1, y) + \beta W_A(x_2, y)$

$$\begin{aligned} W_A(y, \alpha x_1 + \beta x_2) &= \langle y, A(\alpha x_1 + \beta x_2) \rangle = \\ &= \langle y, \alpha A x_1 + \beta A x_2 \rangle = \alpha \langle y, A x_1 \rangle + \beta \langle y, A x_2 \rangle = \\ &= \alpha W_A(y, x_1) + \beta W_A(y, x_2) \end{aligned}$$

b) $W_A(x, y) = x^T A y = \sum_{i,j=1}^m a_{ij} x_i y_j$

Fieci $i, j = 1, m$

$$W_A(e_i, e_j) = a_{ij}$$

c) W bil.

$$A = ? \text{ d. i. } W = W_A$$

$$a_{ij} = w(e_i, e_j) \Rightarrow w(e_i, e_j) = W_A(e_i, e_j) = a_{ij}, \forall i, j = 1, n$$

$\Rightarrow W = W_A$ pt că există o bază

d) $w \in \text{sim} \iff A \in \text{sim}$.

$$\text{if } w = "w_A(x, y) = \langle x, Ay \rangle = \langle A^T x, y \rangle = A = A^T$$

$$= \langle Ax, y \rangle \stackrel{\text{sim}}{=} \langle y, Ax \rangle = w_A(y, x)$$

$$\text{if } w = "w_A(x, y) = \langle A^T x, y \rangle = \langle y, A^T x \rangle = w_A(y, x)" \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \langle y, A^T x \rangle = \langle y, Ax \rangle \Leftrightarrow \langle y, (A^T - A)x \rangle = 0$$

$$\forall x, y \in \mathbb{R}^n \quad \stackrel{(b)}{\Rightarrow}$$

$$A^T - A = 0$$

$$\begin{array}{ccc} A & \cdot & B \\ 5 \times 3 & \xrightarrow{=} & 3 \times 1 \end{array} \Rightarrow C \quad 5 \times 1$$

Exercitiu

$$1 \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow W_A \quad W_A(x, y) = \sum a_{ij} x_i y_j$$

$$W_A = x_1 y_1 + 2x_1 y_2 + 3x_1 y_3 - x_2 y_2 + 2x_2 y_3 - x_3 y_1 + 2x_3 y_2 + x_3 y_3$$

$$W_A = 2x_1 y_2 - 3x_1 y_1 + 4x_3 y_3 - 2x_1 y_3 + 5x_2 y_2$$

$$A = \begin{pmatrix} -3 & 2 & -2 \\ 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\bullet \quad W: V \times V \rightarrow K \quad \dim_K V = n$$

B_1 baza $\rightsquigarrow A_W^{B_1}$ matr. lui W în baza B_1 :

$$W(v_1, v_2) = {}^T(v_1)_{B_1} \cdot A_W^{B_1} (v_2)_{B_1}$$

B_2 baza $\rightsquigarrow A_W^{B_2}$ matr. lui W în baza B_2 :

$$W(v_1, v_2) = {}^T(v_1) A_W^{B_2} (v_2)_{B_2}$$

$f: V \rightarrow V$ apl. lin.

$$[f]_{B_2} = M_{B_2}^{B_1} [f]_{B_1} M_{B_1}^{B_2} = (M_{B_1}^{B_2})^{-1} [f]_{B_1} M_{B_1}^{B_2}$$

\uparrow
matr. lui f în B_2

$$\forall v_1, v_2 \in V, \quad {}^T(v_1)_{B_1} \cdot A_W^{B_1} \cdot (v_2)_{B_1} = (v_1)_{B_2}^T \cdot A_W^{B_2} \cdot (v_2)_{B_2}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} (v)_{B_1} = M_{B_1}^{B_2} (v)_{B_2} \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow \langle (v_1)_{B_2} \cdot (M_{B_1}^{B_2})^T \cdot A_W^{B_1} \cdot M_{B_1}^{B_2} (v_2)_{B_2} \rangle$$

$$\Rightarrow T(M_{B_1}^{B_2}) \cdot A_W^{B_1} \cdot M_{B_1}^{B_2} = A_W^{B_2}$$

Forme patratice

Def: V/K , $Q: V \rightarrow K$ o.s.n. formă patratice de $\exists w: V \times V \rightarrow K$ formă biliniară, simetrică a.t. $Q(v) = w(v, v)$

? $w(v, w) = \frac{1}{2}(Q(x) + Q(y) - Q(x-y))$ formă de polarizare

2) Matricea lui Q (în baza B) = matricea lui W

Ex: $Q: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

$$Q(x) = x_1^2 - 2x_1x_2 + x_3^2 + 2x_2^2 + x_1x_3 - 2x_2x_3$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & \frac{1}{2} \\ -1 & 2 & -1 \\ \frac{1}{2} & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} w(x, y) = \sum a_{ij} x_i y_j \\ w(x, x) = \sum a_{ii} x_i^2 \end{array} \right.$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & -1 & 0 \\ 3 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow Q_A(x) = x_1^2 + 4x_1x_2 + 6x_1x_3 - x_2^2 + 2x_3^2$$

Teorema: Pt. orice formă patratică $Q: V \rightarrow K$, \exists o bază B în care Q are forma $Q(\vec{x}) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2 \Leftrightarrow$

\Leftrightarrow matricea lui $Q = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$

Dem: I. AQ este să $Q \rightsquigarrow \Delta = P \cdot A \cdot Q^{-1}$

AQ e matricea economică

diagonabilă

$$AQ = A_Q^{B_0}$$

$$A_Q = (M) \cdot A_Q^{B_0} (M)$$

¶ Dc. să dim o bază în care AQ e diagonala

$$\underbrace{P^{-1}}_{\text{matricea de transformare}} \cdot \underbrace{A_Q^{B_0}}_{\text{matricea diagonală}} \cdot P$$

II. Cu Met. Gauss

$$Q(\vec{x}) = \sum_{i,j=1}^n q_{ij} x_i x_j$$

ALGORITM:

Alegem: \vec{x}_i fiecare variabilă, pe rând.

Pentru pt. x_i :

$$Q(\vec{x}) = \underbrace{\sum_{j=1}^{i-1} \lambda_j x_j^2}_{A} + \underbrace{\sum_{j=i}^n q_{ij} x_i x_j}_{\text{restul}} + \text{restul}$$

Cazul I: Dacă $q_{ii} = 0$ (x_i nu apare), sch. de vor.

$$\begin{cases} x_i = y_i + y'_i \\ x_j = y_i - y'_j \end{cases}$$

$$x_j = y_i - y'_j$$

$$\Rightarrow q_{ij} x_i x_j = q_{ij} (y_i^2 - y'_j^2)$$

Pt un $j \neq i \Rightarrow q_{ij} \neq 0$

CĂZUL II: $q_{ii} \neq 0 \dots, Q(x) = A + \sum_{j=1}^n q_{ij} x_i x_j +$
 restul $= A + \frac{1}{q_{ii}} (q_{ii}^2 x_i^2 + \sum_{j=i+1}^n 2q_{ij} x_i +$
 $x_i x_j) + \text{restul} =$
 $= A + \frac{1}{q_{ii}} \left(q_{ii} x_i + \sum_{j=i+1}^n \frac{2q_{ij} x_i}{2} \right) -$
 $\underbrace{- \text{ce trebuie adunat} + \text{restul}}$
 nu are x_1, \dots, x_i

ex: 1 $Q(x) = 2x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 - 2x_1 x_2 - 2x_1 x_3 - 2x_2 x_3$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

Alg. pt. $x_1 = (2x_1^2 - 2x_1 x_2 - 2x_1 x_3) + 2x_2^2 + 2x_3^2 - 2x_2 x_3$
 $= \frac{1}{2} (2x_1^2 - 2 \cdot 2 \cdot x_1 x_2 - 2 \cdot 2 \cdot x_1 x_3) + \text{restul}$
 $= \frac{1}{2} \underbrace{(2x_1 - x_2 - x_3)^2}_{y_1^2} - \frac{1}{2} (x_2^2 + x_3^2 + 2x_2 x_3) +$
 $+ \text{restul} = 2x_2^2 + 2x_3^2 - 2x_2 x_3$
 $= \frac{1}{2} y_1^2 + \frac{3}{2} x_2^2 + \frac{3}{2} x_3^2 - 3x_2 x_3$

Alg. pt. $x_2 = \frac{1}{2} y_1^2 + \left(\frac{3}{2} x_2^2 - 3x_2 x_3 \right) + \frac{3}{2} x_3^2$
 $= \frac{1}{2} y_1^2 + \frac{2}{3} \left(\left(\frac{3}{2} \right)^2 \cdot x_2^2 - \frac{3}{2} \cdot 3 \cdot x_2 x_3 \right) + \frac{3}{2} x_3^2$
 $= \frac{1}{2} y_1^2 + \frac{2}{3} \underbrace{\left(\frac{3}{2} x_2 - \frac{3}{2} x_3 \right)^2}_{y_2^2} - \frac{2}{3} \cdot \left(\frac{3}{2} \right)^2 x_3^2 + \frac{3}{2} x_3^2$
 $= \frac{1}{2} y_1^2 + \frac{2}{3} y_2^2$

$$\begin{aligned}
 \text{ex2: } Q(z) &= 2x_1x_2 - 2x_1x_3 - 2x_2x_3 - 2z_3^2 \\
 &= 2(y_1+y_2)(y_1-y_2) - 2(y_1+y_2)z_3 - 2(y_1-y_2)z_3 \\
 &\quad - 2z_3^2 = 2y_1^2 - 2y_2^2 - 2y_1z_3 - \cancel{2y_2z_3} - 2y_1z_3 + \\
 &\quad + \cancel{2y_2z_3} - 2z_3^2 = \\
 &= (2y_1^2 - 4y_1z_3) - 2y_2^2 - 2z_3^2 \\
 &= \frac{1}{2} \cdot \left(2y_1^2 - 2 \cdot 4 \cdot y_1z_3 \right) - 2y_2^2 - 2z_3^2 \\
 &= \frac{1}{2} \underbrace{\left(2y_1^2 - 2z_3 \right)^2}_{z_1} - 2z_3^2 - 2y_2^2 - 2z_3^2 \\
 &= \frac{1}{2} z_1^2 - 2y_2^2 - 4z_3^2
 \end{aligned}$$

TeMo: $Q(x) = 2x_1^2 + 3x_2^2 + x_3^2 - 2x_1x_2 + 2x_2x_3 - 4x_1x_3$

CUADRICE ÎN SPATIU EUCLIDIEN \mathbb{R}^3

ELEMENTE DE GEOMETRIE AFINĂ

1. \mathbb{R}^3

$$f(x, y, z) = 0, \text{ unde } f(x, y, z) = a_{11}x^2 + a_{22}y^2 + a_{33}z^2 + \\ + 2a_{12}xy + 2a_{13}xz + 2a_{23}yz + a_{14}x + a_{24}y + a_{34}z + a_{44} \\ \rightarrow \begin{pmatrix} a_{11} & a_{22} & a_{33} & a_{12} & a_{13} & a_{23} \end{pmatrix} = 1$$

→ CUADRICE PE EC. GENERALĂ

CUADRICE PE EC. REDUSĂ 1. ELIPSOIDUL

2. HIPERBOLOIDUL CU O PÂNZĂ

3. — " — DOUĂ PÂNZĂ

4. PARABOLOIDUL EHPITIC

5. — " — HIPERBOHIC

6. CON

7. CILINDRU elliptic
hiperbolic
parabolic

Pe ec. generală

$$a = (a_{ij}) \Rightarrow i, j = 1, 3, a_{ij} = a_{ji}$$

$$A = (a_{ij}) \quad i, j = 1, 4$$

$\Delta = \det a \rightarrow$ dacă $\left\{ \begin{array}{l} \Delta \neq 0 \rightarrow \text{cuadrice are un centru unic} \\ \Delta = 0 \rightarrow \text{cuadrice nu - } \end{array} \right.$

$\Delta = \det A \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \Delta \neq 0 \rightarrow \text{cuadrice este nedegenerată} \\ \Delta = 0 \rightarrow \text{cuadrice este degenerată} \end{array} \right.$

$$\boxed{\Delta \neq 0}$$

: Coord. centrului $C(x_0, y_0, z_0)$ și det. ca sol.
 unică a sist. următor $\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial f}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial z} = 0 \end{array} \right.$

Considerăm transformația următoare:

$$t \begin{cases} x' = x - x_0 \\ y' = y - y_0 \\ z' = z - z_0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = x' + x_0 \\ y = y' + y_0 \\ z = z' + z_0 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} f(\Gamma) : & a_{11}x'^2 + a_{22}y'^2 + a_{33}z'^2 + 2a_{12}x'y' + 2a_{13}x'z' + 2a_{23}y'z' + \\ & + f(x_0, y_0, z_0) = 0 \end{aligned}$$

Obs: Centrul coordinate dev. originea reperului de coord.

~~Reformulează:~~ $f(x_0, y_0, z_0)$

Prop: $f(x_0, y_0, z_0) = \frac{\Delta}{\delta}$ (ex. la urmă)

$$\delta \neq 0$$

Obiectivul: $\Gamma \rightarrow$ forma canonico

$$\text{I. } f(x, y, z) = \lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 + \lambda_3 z^2 + c = 0$$

$$\text{II. } f(x, y, z) = \lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 + 2cz = 0$$

Alegem 3 axe ortg. ex. coresp. val. prop. $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$

$$\det(Q - \lambda I_3) = 0 \quad (\text{ec. carest.})$$

$$\lambda^3 - \overline{\lambda} \lambda^2 + \overline{\gamma} \lambda - \overline{\delta} = 0$$

$$\text{unde } \overline{\lambda} = \overline{\text{Tr}}(Q)$$

$$\overline{\gamma} = A_{11} + A_{22} + A_{33} \rightarrow \text{compl. alg. al elem. aiidile}$$

ție: $f_i = (l_i, m_i, n_i) \rightarrow$ vect. prop. unitari coresp. le

$$f_i = (l_i, m_i, n_i) \quad \text{val. proprii distincte}$$

$$f_1 = (l_1, m_1, n_1)$$

$$f_2 = (l_2, m_2, n_2)$$

$$f_3 = (l_3, m_3, n_3)$$

Aplicăm o transf. ortog. Γ de la \mathbb{R}^3 la \mathbb{R}^3

$$\begin{cases} x'' = l_1 x' + m_1 y' + n_1 z' \\ y'' = l_2 x' + m_2 y' + n_2 z' \\ z'' = l_3 x' + m_3 y' + n_3 z' \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x' = f(x'', y'', z'') \\ y' = f(x'', y'', z'') \\ z' = f(x'', y'', z'') \end{cases} ?$$

$$(\text{rot})(\Gamma) : \lambda_1 x''^2 + \lambda_2 y''^2 + \lambda_3 z''^2 + \frac{\Delta}{\delta} = 0$$

Obs.: Transf. ortogonale Γ transformă axele euclidiene în axe de coord.

$$(l_1, m_1, n_1) \rightarrow (1, 0, 0) \quad \text{OX}$$

$$(l_2, m_2, n_2) \rightarrow (0, 1, 0) \quad \text{OY}$$

$$(l_3, m_3, n_3) \rightarrow (0, 0, 1) \quad \text{OZ}$$

$$\begin{cases} \delta \neq 0 \\ \Delta \neq 0 \end{cases} \Rightarrow \text{ELIPSOID} \\ \Delta = 0 \quad \Rightarrow \quad \text{HIPERBOLOID CU O PĂNZĂ / DOUĂ PĂNZI}$$

$$\begin{cases} \delta \neq 0 \\ \Delta = 0 \end{cases} \Rightarrow \text{CON} \\ \Delta \neq 0 \quad \Rightarrow \quad \text{PCT. DUBLU}$$

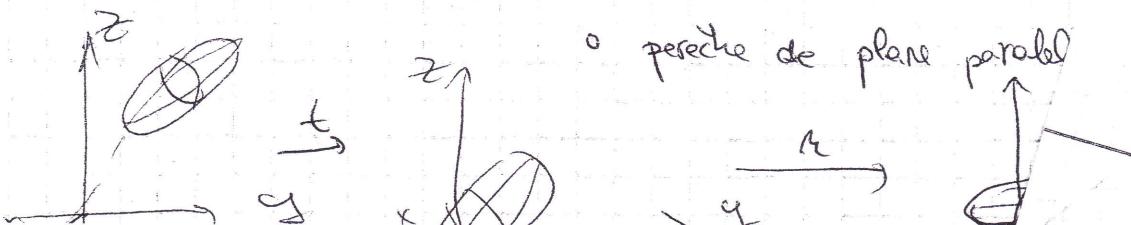
Pazul $\delta = 0$ (euclidea nu are centru unic)

$\Rightarrow \exists \lambda_i = 0$ (cel puțin o val. proprie este egală cu 0)

E. gen \rightarrow f. cononică \rightarrow paraboloid $\begin{cases} \text{elliptic} \\ \text{hiperbolnic} \end{cases}$

$(\Delta \neq 0)$ CILINDRU $\begin{cases} \text{elliptic} \\ \text{hiperbolnic} \\ \text{parabolic} \end{cases}$

$(\Delta = 0) \rightarrow$ dr. dublu



o perche de plane paralele