



**INSTITUTO FEDERAL DE EDUCAÇÃO, CIÊNCIA E TECNOLOGIA DO
CEARÁ – *CAMPUS* LIMOEIRO DO NORTE**

CURSO: TÉCNICO EM INFORMÁTICA PARA INTERNET

ORIENTADOR: HERALDO ANTUNES SILVA FILHO

ORIENTANDO: ANTÔNIO VINÍCIUS DA SILVA SOUSA

MANUAL DE INSTRUÇÕES – SISTEMA DE MONITORAMENTO DE VAZÃO

LIMOEIRO DO NORTE

2024

Sumário

1 INTRODUÇÃO	3
2 DESCRIÇÃO Do protótipo	4
3 RECOMENDAÇÕES DE SEGURANÇA.....	5
4 DESENVOLVIMENTO, CONFIGURAÇÃO E INSTALAÇÃO	6
4.1 Elementos Atribuídos ao Protótipo.....	6
4.2 Estrutura do Protótipo.....	9
<i>4.2.2 Código do Projeto.....</i>	<i>9</i>
5 OPERAÇÃO.....	13
5.1 Ligando o Protótipo.....	13
5.2 Utilizando o Protótipo.....	13
5.3 Visualizando as Informações do Protótipo	14
5.4 Reiniciando o Protótipo	14
6 MANUTENÇÃO e REPOSIÇÃO	15
6.1 Cuidados e Manuseio	15
6.2 Manutenção.....	15
6.3 Manutenção Preventiva.....	15
6.4 Manutenção Corretiva	15
6.5 Reposição de Componentes Eletrônicos	16

1 INTRODUÇÃO

Este manual de instruções tem como objetivo apresentar o protótipo desenvolvido para o monitoramento de vazão em calhas Parshall, utilizando um sensor ultrassônico e um microcontrolador Arduino, com o intuito de automatizar e aprimorar o processo de medição em sistemas de tratamento de água e esgoto. O projeto foi idealizado por bolsistas do Laboratório de Controle Ambiental – LCA, e visa oferecer uma solução acessível e confiável para instituições com recursos limitados, além de proporcionar maior precisão nas medições, com a automação do processo.

A medição de vazão é uma atividade essencial nos sistemas de tratamento, sendo importante para garantir a eficiência e conformidade com as normas ambientais. A proposta deste protótipo é atender à necessidade de automação e melhorar a eficiência, evitando erros analíticos e proporcionando uma medição contínua e precisa. Ao longo deste manual, será abordado o funcionamento do protótipo, desde sua montagem, integração do sensor ultrassônico e Arduino, até a visualização e análise dos dados obtidos.

A seguir, serão detalhados os componentes do sistema, seu funcionamento e as instruções para utilização, com foco na fácil implementação e em futuras possibilidades de aprimoramento do protótipo.

2 DESCRIÇÃO DO PROTÓTIPO

O equipamento desenvolvido foi projetado com a finalidade de monitorar a vazão em calhas Parshall em sistemas de tratamento de água e efluentes, utilizando um sensor ultrassônico e um microcontrolador Arduino. Ele provê dados precisos e contínuos sobre a vazão, permitindo o controle eficiente dos sistemas. Isso garante aos operadores e projetistas informações valiosas para tomadas de decisões dos sistemas de tratamento de água e esgoto, com destaque para a conformidade com as normas ambientais.

Trata-se de um protótipo que pode ser ampliado e aprimorado, oferecendo aos interessados a autonomia de desenvolver ou modificar o equipamento conforme suas necessidades. Assim, é possível adaptar o sistema para diferentes contextos e expandir suas funcionalidades, como o monitoramento de outras variáveis ambientais ou a integração com sistemas de controle mais avançados.

Com a crescente necessidade de automação nos sistemas de monitoramento e a busca por maior conforto operacional, o desenvolvimento de tecnologias como este protótipo é cada vez mais relevante. Essas inovações oferecem diversas vantagens, como a melhoria na precisão das medições, a redução de erros humanos e a otimização do tempo operacional, proporcionando aos trabalhadores e gestores de sistemas de tratamento mais eficiência e confiabilidade no processo.

3 RECOMENDAÇÕES DE SEGURANÇA

Alguns cuidados e atenções que devem ser tomados ao operar o sistema:

- ✓ Ao manusear os equipamentos próximos a estrutura se atentar ao máximo com as conexões do sistema, pois existe a possibilidade de o sistema entrar em curto-circuito;
- ✓ Caso tenha alguma dúvida ou planeje apenas aprimorar a estrutura, o código ou alterar algum componente eletrônico, entre em contato conosco.

4 DESENVOLVIMENTO, CONFIGURAÇÃO E INSTALAÇÃO

4.1 Elementos Atribuídos ao Protótipo

Essa seção é responsável por apresentar os materiais utilizados que serão aplicados ao sistema e de que modo foi organizado a estrutura. Logo abaixo é apresentado uma tabela com todos os materiais e os componentes eletrônicos usados e, em sequência as imagens dos respectivos componentes e materiais listados.

Quadro 1 – Materiais e Componentes Eletrônicos utilizados

Quantidade	Material/Componente Eletrônico
1	Placa <i>Arduino</i> ATmega 328P U
1	Cabo USB
1	Sensor ultrassônico
1	Sensor de umidade e temperatura
1	Sensor de fluxo de água
1	Módulo relógio RTC
1	Módulo Cartão Micro Sd
1	Jumpers para conexão do sistema
1	Protoboard

Fonte: Autor, 2024.

Figura 1 – Componente eletrônico: Placa *Arduino* + Cabo USB



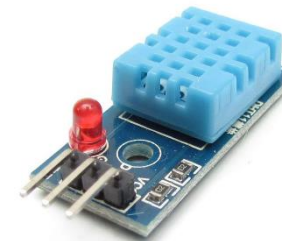
Fonte: Autor, 2024.

Figura 2 – Componente eletrônico: Sensor ultrassônico



Fonte: Autor, 2024.

Figura 3 – Componente eletrônico: Sensor de umidade e temperatura



Fonte: Autor, 2024.

Figura 4 – Componente eletrônico: Sensor de fluxo de água



Fonte: Autor, 2024.

Figura 5 – Componente eletrônico: Módulo Relógio RTC



Fonte: Autor, 2024.

Figura 6 – Componente eletrônico: Módulo Cartão Micro Sd



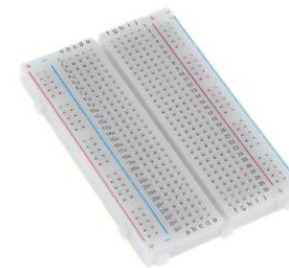
Fonte: Autor, 2024.

Figura 7 – Material: *Jumpers*



Fonte: Autor, 2024.

Figura 8 – Material: *Protoboard*



Fonte: Autor, 2024.

Após conhecimento dos materiais que serão utilizados, surge a necessidade de compreender como será a configuração e a disposição do sistema. Por virtude disso, será apresentado esses pontos em específico.

4.2 Estrutura do Protótipo

A estrutura do protótipo foi toda embasada nas dimensões da calha parshall que foi aplicada ao projeto, bem como a implementação dos componentes eletrônicos.

Figura 9 – Sistema completo



Fonte: Autor, 2024.

4.2.2 Código do Projeto

O código leva em consideração as variáveis ambientais locais, como temperatura e umidade, ajustando automaticamente a velocidade do som para garantir a precisão das medições do sensor ultrassônico, bem como fornecer a vazão pelo sensor de fluxo de água para efetuar a comparação dos dados.

ultrassônico e o de fluxo da água do sistema. Além disso, é inicializado o cartão SD do sistema para armazenamento dos dados.

Figura 11 – Comentando o código: Parte II



```
codigo-monitoramento-de-vazao | Arduino 1.8.19
Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda

codigo-monitoramento-de-vazao
// Instanciando Objetos.
LiquidCrystal_I2C lcd(0x27, 20, 4);

void setup() {
  Serial.begin(9600);           // Inicialização do Monitor Serial
  Wire.begin();                // Inicializa a comunicação I2C
  lcd.init();                  // Inicia a comunicação com o Display LCD
  lcd.backlight();             // Liga a iluminação do Display LCD
  lcd.clear();                 // Limpa o Display LCD
  pinMode(PINO_SENSOR, INPUT_PULLUP); // Configuração do pino do sensor ultrassônico como entrada em nível lógico alto
  pinMode(PINO_TRIGGER, OUTPUT); // Configuração do pino do sensor de umidade e temperatura como saída
  pinMode(PINO_ECHO, INPUT);   // Configuração do pino do sensor de umidade e temperatura como entrada
  sensorDHT11.read11(PINO_DHT11); // Inicialização do sensor de umidade e temperatura

  // Inicialização do SD
  if (!SD.begin(chipSelect)) {
    Serial.println("Falha ao inicializar o SD");
    lcd.setCursor(0, 0);
    lcd.print("Erro no SD");
    while (1);
  }

  // Inicialização do RTC DS1302
  rtc.begin(); // Inicializa o RTC
}

Salvo.

O sketch usa 9146 bytes (28%) de espaço de armazenamento para programas. O máximo são 32256 bytes.
Variáveis globais usam 896 bytes (43%) de memória dinâmica, deixando 1152 bytes para variáveis locais. O máximo são 2048 bytes.
33 Arduino Uno em COM5
```

Fonte: Autor, 2024.

Na **Parte III** é acionado o sensor de umidade e temperatura, bem como o sensor ultrassônico. Em seguida, é apresentada a lógica do sistema, que utiliza as variáveis ambientais. Primeiramente, ocorre a coleta dos dados de temperatura e umidade do local. Em seguida, esses dados são usados para ajustar a velocidade do som, garantindo que a medição de distância seja realizada de forma precisa, considerando as condições ambientais.

Figura 12 – Comentando o código: Parte III

codigo-monitoramento-de-vazao | Arduino 1.8.19

Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda

codigo-monitoramento-de-vazao

```
void loop() {
  sensorHT11.read1(FPMO_HHT11); // Inicialização do sensor de unidade e temperatura
  unidade = sensorHT11.unidade; // Associação do sensor de unidade
  temperatura = sensorHT11.temperatura; // Associação do sensor de temperatura

  // Calcula as distâncias armazenadas em um vetor (evitar ruídos na medida do sensor).
  for (int i = 0; i < N; i++) {
    digitalWrite(FPMO_TPIGGER, LOW); // Desabilita o trigger do sensor setando como LOW
    delayMicroseconds(5); // HIGH por 5 microssegundos
    digitalWrite(FPMO_TPIGGER, HIGH); // Ativa o Trigger do sensor setando o trigger
    delayMicroseconds(10); // HIGH por 10 microssegundos
    digitalWrite(FPMO_TPIGGER, LOW); // Desabilita o trigger do sensor setando como LOW
    duracao = pulseIn(FPMO_ECHO, HIGH); // Leitura do echopin e retorna a duração (Comprimento do Pulso) em microssegundos

    // Calcula a velocidade do som, corrigindo com os fatores de temperatura e unidade.
    velocidade_so_som = 331.3 + (0.606 * temperatura + 0.0124 * unidade);

    // Calcula a distância em centímetros.
    distancia = (duracao * velocidade_so_som / 10000) / 2;
    distancia_em_metros = distancia / 100; // Calcula a distância em metros
    v[i] = distancia_em_metros; // Armazena as distâncias em um vetor
    delay(1); // Delay de 1 microssegundo
    soma = soma + v[i]; // Soma as distâncias em um vetor
  }

  media_da_distancias = soma / N; // Média nível centrada para filtragem do sinal do sensor
  altura = media_da_distancias;
  altura_real = (17.25 - distancia);

  // Escuta a contagem de pulso uma vez por segundo.
  if ((millis() - tempo_antes) > 1000) {
    detachInterrupt(INTERUPCAO_PULSO); // Desabilita a interrupção para realizar a conversão do valor de pulso
    fluso = ((1000.0 / (millis() - tempo_antes)) * contador) / FATOR_CALIBRACAO; // Conversão do valor de pulso para L/min
    flusao = ((1000.0 / (millis() - tempo_antes)) * contador) / FATOR_CALIBRACAO; // Conversão do valor de pulso para L/min
    flusao = ((1000.0 / (millis() - tempo_antes)) * contador) / FATOR_CALIBRACAO; // Conversão do valor de pulso para L/min
    fluso_em_segundo = fluso / 60; // Conversão do valor de pulso de L/min para L/s
    volume_total += fluso_em_segundo; // Acumulação do volume

    vazao_pelo_eqpacao = (0.0014 * contador) + 6.0931;
    vazao_pelo_grafico = (2.3467 * contador) / 7.6229;
    vazao_pelo_textos = (contador - 0.0002) + 2.1071;
  }
}
```

Salvo.

O sketch usa 5146 bytes (20%) de espaço de armazenamento para programas. O máximo são 22356 bytes.
Variáveis globais usam 596 bytes (40%) de memória dinâmica, deixando 1132 bytes para variáveis locais. O máximo são 2048 bytes.

33

Arduno Uno em COM8

Fonte: Autor, 2024.

A **Parte IV** apresenta o processo de ativação do Monitor Serial do Arduino para a visualização dos dados coletados e processados, conforme descrito anteriormente.

Figura 13 – Comentando o código: Parte IV

codigo-monitoramento-de-vazao | Arduino 1.8.19

Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda

codigo-monitoramento-de-vazao

```
//Exibição dos dados no Monitor Serial.
Serial.print("Pulso (giros): ");
Serial.println(contador);
Serial.print("Fluso(L/min): ");
Serial.println(fluso);
Serial.print("Fluso_6.6(L/min): ");
Serial.println(flusao);
Serial.print("Fluso_2.5(L/min): ");
Serial.println(flusao2);
Serial.print("Vazão pela equação(L/min): ");
Serial.println(vazao_pelo_eqpacao);
Serial.print("Vazão pelo gráfico(L/min): ");
Serial.println(vazao_pelo_grafico);
Serial.print("Vazão pelo textos(L/min): ");
Serial.println(vazao_pelo_textos);

contador = 0; // Reinicialização do contador de pulso
tempo_antes = millis(); // Atualização da variável tempo_antes
attachInterrupt(INTERUPCAO_PULSO, contador_pulso, FALLING); // Contagem de pulso do sensor
}

//Exibição dos dados no Monitor Serial.
Serial.print("Unidade(t): ");
Serial.println(unidade);
Serial.print("Temperatura(°C): ");
Serial.println(temperatura);
Serial.print("Velocidade do som(m/s): ");
Serial.println(velocidade_so_som);
Serial.print("Distância(cm): ");
Serial.println(distancia);
Serial.print("Distância(m): ");
Serial.println(distancia_m);
Serial.print("Distância em metros: ");
Serial.println(distancia_em_metros);
Serial.print("Altura real(cm): ");
Serial.println(altura_real);
Serial.print("Volume(L): ");
Serial.println(volume_total);
Serial.print("Vazão(L/s): ");
Serial.println(vazao_pelo_eqpacao);

//Exibição dos dados no Display LCD.
lcd.setCursor(0, 0); // Posiciona o cursor na primeira coluna da linha 1
lcd.print("MEDIDOR DE VAZAO");
```

Salvo.

O sketch usa 5146 bytes (20%) de espaço de armazenamento para programas. O máximo são 22356 bytes.
Variáveis globais usam 596 bytes (40%) de memória dinâmica, deixando 1132 bytes para variáveis locais. O máximo são 2048 bytes.

33

Arduno Uno em COM8

Fonte: Autor, 2024.

A **Parte V** apresenta o código responsável pelo armazenamento dos dados no cartão SD e pela reinicialização de variáveis essenciais ao funcionamento do sistema.

Figura 14 – Comentando o código: Parte V



```
codigo-monitoramento-de-vazao | Arduino 1.8.19
Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda

codigo-monitoramento-de-vazao

RtcDateTime now = rtc.GetDateTime(); // Lê a data e hora atuais do RTC

if (cartao_habilitado) {
  contador_dados++; // Incrementa o contador de dados
  File dataFile = SD.open("dataLog.txt", FILE_WRITE); // Abre o arquivo dataLog.txt para escrita
  if (dataFile) {
    dataFile.print("Dados ");
    dataFile.print(contador_dados);
    dataFile.print("\n");
    dataFile.print(now.Day()); // Escreve o dia no arquivo
    dataFile.print("/"); // Escreve "/" no arquivo
    dataFile.print(now.Month()); // Escreve o mês no arquivo
    dataFile.print("/"); // Escreve "/" no arquivo
    dataFile.print(String(now.Year() - 2000)); // Escreve o ano com dois dígitos no arquivo
    dataFile.print(" "); // Escreve um espaço no arquivo
    dataFile.print(now.Hour()); // Escreve a hora no arquivo
    dataFile.print(":"); // Escreve ":" no arquivo
    dataFile.print(now.Minute()); // Escreve os minutos no arquivo
    dataFile.print(":"); // Escreve ":" no arquivo
    dataFile.print(now.Second()); // Escreve os segundos no arquivo
    dataFile.print(", Temperatura: "); // Escreve a temperatura no arquivo
    dataFile.print(temperatura, 2); // Escreve a média de Temperatura (em Celsius) no arquivo
    dataFile.print(", Umidade: "); // Escreve a umidade no arquivo
    dataFile.print(umidade, 2); // Escreve a média de Umidade no arquivo
    dataFile.print(", Nivelson = "); // Escreve " " no arquivo
    dataFile.print(altausa_real, 2); // Escreve a média de Temperatura (em Fahrenheit) no arquivo
    dataFile.print(", Vazao pelo sensor ultrassomico (L/min) = "); // Escreve " " no arquivo
    dataFile.print(vazao_salha, 2); // Escreve a média de Índice de Calor (em Fahrenheit) no arquivo
    dataFile.print(", Vazao pelo sensor de Fluxo (L/min) = "); // Escreve " " no arquivo
    dataFile.print(Flow1, 2); // Escreve a média de Índice de Calor (em Fahrenheit) no arquivo
    dataFile.println(); // Escreve uma nova linha no arquivo
    dataFile.close(); // Fecha o arquivo

    Serial.print("Dados salvos: ");
    Serial.print(temperatura);
    Serial.print(umidade, 2);
    Serial.print("C, Umidade: ");
    Serial.print(umidade, 2);
    Serial.print(altausa_real, 2);
    Serial.print(vazao_salha, 2); // Escreve a média de Temperatura (em Fahrenheit) no arquivo
    Serial.print(", Vazao pelo sensor ultrassomico (L/min) = "); // Escreve " " no arquivo
  }
}
```

Fonte: Autor, 2024.

5 OPERAÇÃO

5.1 Ligando o Protótipo

O acionamento do sistema é efetuado ligando a placa similar ao *Arduino* ao computador ou a algum carregador compatível, para processamento e visualização dos dados pelo programa *Arduino Integrated Development Environment – Arduino IDE*, em tradução livre “Ambiente de Desenvolvimento Integrado Arduino”.

5.2 Utilizando o Protótipo

Depois de todo o processo de ligamento e verificação do funcionamento do protótipo é possível usá-lo para as suas determinadas finalidades.

5.3 Visualizando as Informações do Protótipo

A visualização dos dados pode ser obtida de duas maneiras, a primeira é pela ferramenta do programa *Arduino IDE* e a segunda é pelo *Display LCD* do próprio sistema.

A ferramenta do *Arduino IDE (Monitor Serial)* além de contribuir com a visualização dos dados obtidos pelo protótipo, auxilia os usuários no processo de tomada de decisões, pois é possível copiar e colar os dados em uma planilha do *Excel*, garantindo assim que seja possível fazer testes estatísticos com tais dados e confeccionar gráficos para ponderações posteriores. Já o *Display LCD* facilita a visualização dos valores dos cálculos da velocidade e do tempo de deslocamento das partículas do sistema de forma mais resumida.

5.4 Reiniciando o Protótipo

O sistema pode ser reiniciado quando os valores apresentam incoerências ou quando é apresentado erros de leitura. Para reiniciar o sistema basta pressionar retirar o cabo da fonte de alimentação, com isso ele irá recomençar o sistema e será possível utilizá-lo novamente.

6 MANUTENÇÃO E REPOSIÇÃO

6.1 Cuidados e Manuseio

- Atenção ao manusear equipamentos próximos ao protótipo, pois há risco de curtos-circuitos no sistema.

6.2 Manutenção

- Verifique e ajuste as conexões caso a leitura apresente incoerências.

6.3 Manutenção Preventiva

As atividades referentes a manutenção preventiva estão dispostas no Quadro 2.

Quadro 2 – Manutenção preventiva

ITEM	ATIVIDADE	PERIODICIDADE	EXECUÇÃO
01	Verifique os componentes e suas respectivas conexões regularmente para garantir o funcionamento correto do sistema.	Antes das leituras	Interna

Fonte: Autor, 2024.

6.4 Manutenção Corretiva

As atividades referentes a manutenção corretiva estão dispostas no Quadro 3.

Quadro 3 – Manutenção corretiva

ITEM	FALHA	POSSÍVEIS CAUSAS	AÇÕES APLICÁVEIS
01	O protótipo não liga	Tensão da rede	Verificar se existe tensão
		Fonte de alimentação com problema	Checar se está funcionando
02	Leitura suspeita	Erros (<i>bugs</i>) do próprio código	Reiniciar o sistema e o teste

Fonte: Autor, 2024.

6.5 Reposição de Componentes Eletrônicos

Por ventura de algum componente eletrônico chegue a queimar, quebrar ou parar de funcionar é preciso verificar se o mesmo queimou ou se apenas foi uma falha na conexão. Caso seja confirmado o defeito do componente deve-se fazer a aquisição de uma nova peça para instalá-lo no local da peça com problema.

A aquisição desses elementos eletrônicos pode ser efetuada na própria *Internet*, existindo diversos *Sites* que fazem a venda desses materiais e fica a escolha dos responsáveis em escolher em qual loja deseja comprar. Neste manual é apresentado cada componente eletrônico que foi utilizado e descrito quais as especificidades de cada um, essa medida foi tomada para que quando acontecesse esse problema, já estivesse disponível com exatidão as principais informações sobre os elementos utilizados no projeto.