

Estrutura de Dados II



Unidade 7 – ALGORITMOS DE ORDENAÇÃO AVANÇADOS

Prof. Sandro T. Pinto



Ordenar: processo de rearranjar um conjunto de objetos em uma ordem ascendente ou de objetos em uma ordem ascendente ou descendente. A ordenação visa facilitar a recuperação A ordenação visa facilitar a recuperação posterior de itens do conjunto ordenado

<http://www2.dcc.ufmg.br/livros/algoritmos/>



unidade 7

ALGORITMOS DE ORDENAÇÃO AVANÇADOS - Introdução

Na aula anterior, estudamos quatro algoritmos de ordenação. Os dois primeiros, **Bubblesort** e **Selectionsort**, eram de implementação mais simplificada. O terceiro, **Insertionsort**, ligeiramente mais complexo, utiliza um **laço de repetição** interno para tentar otimizar a ordenação e finalmente o **Shellsort**, que se apropria do Insertionsort para realizar a ordenação de um vetor considerando o conceito de gaps.

6 5 3 1 8 7 2 4

unidade 7

ALGORITMOS DE ORDENAÇÃO AVANÇADOS- Introdução

Nesta aula veremos mais três técnicas de ordenação, sua complexidade será crescente, assim com o seu desempenho.

Ordenação por Mergesort

Ordenação por Quicksort

Ordenação por Heapsort

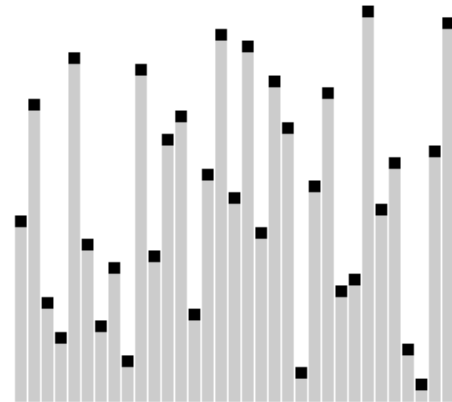
The word "Mergesort" is written in a bold, orange, 3D-style font with a white outline and a slight shadow. It is centered within a solid green rectangular background.The word "Heapsort" is written in a bold, green, 3D-style font with a white outline and a slight shadow. It is centered within a solid orange rectangular background.The word "Quicksort" is written in a bold, white, sans-serif font. It is centered within a solid blue rectangular background.

unidade 7

Técnicas de Ordenação - Mergesort

A técnica de ordenação **Mergesort** utiliza um conceito conhecido por **dividir para conquistar**. Esse conceito sugere que um problema complexo possa ser dividido em dois problemas menores, e cada um desses sejam divididos novamente em partes menores ainda, até que se encontre uma parte pequena e simples suficiente para que seja resolvido.

6 5 3 1 8 7 2 4



unidade 7

Técnicas de Ordenação - Mergesort

O algoritmo **Mergesort** faz isso de forma recursiva(repetida). Assim que o vetor é dividido, cada uma das metades é passada como parâmetro a uma nova chamada da função Mergesort. Essa recursividade desce até o ponto em que o vetor tem apenas um único valor. Nesse momento, inicia-se o retorno da recursividade, e os vetores unitários são comparados e unidos já ordenados.

[Dança Mergesort](#)

unidade 7

Técnicas de Ordenação - Mergesort

O Programa traz uma implementação em linguagem C da técnica de ordenação Mergesort.

A primeira função é bem simples e mostra a recursividade da técnica. Ela recebe como parâmetro o vetor **vec** a ser ordenado, o tamanho **tam** do vetor e uma variável **qtd** inteira usada pra medir o esforço computacional do algoritmo

```
//Aplica o modo mergeSort
int mergeSort(int vec[], int tam, int qtd) {
    int meio;
    if (tam > 1) {
        meio = tam / 2;
        qtd = mergeSort(vec, meio, qtd);
        qtd = mergeSort(vec + meio, tam - meio, qtd);
        junta(vec, tam);
    }
    return (qtd+1);
}

//Junta os pedacos num novo vetor ordenado
void junta(int vec[], int tam) {
    int i, j, k;
    int meio;
    int* tmp;
    tmp = (int*) malloc(tam * sizeof(int));
    if (tmp == NULL) {
        exit(1);
    }
}
```


unidade 7

Técnicas de Ordenação - Mergesort

Se o tamanho do vetor for maior do que um, o programa procura o meio do vetor e aplica a recursão duas vezes, uma para o início até a metade do vetor atual e outra da metade até o final do vetor.

Depois que o vetor for transformado em partes unitárias, a recursividade volta chamando a função junta. Ela irá verificar o valor das partes antes de realizar a junção de forma ordenada.

```
meio = tam / 2;
i = 0;
j = meio;
k = 0;
while (i < meio && j < tam) {
    if (vec[i] < vec[j]) {
        tmp[k] = vec[i];
        ++i;
    }
    else {
        tmp[k] = vec[j];
        ++j;
    }
    ++k;
}
if (i == meio) {
    while (j < tam) {
        tmp[k] = vec[j];
        ++j;
        ++k;
    }
}
else {
    while (i < meio) {
        tmp[k] = vec[i];
        ++i;
        ++k;
    }
}
for (i = 0; i < tam; ++i) {
    vec[i] = tmp[i];
}
free(tmp);
}
```

unidade 7

Técnicas de Ordenação - Mergesort

A primeira coisa que o algoritmo faz é dividir o vetor em dois a aplicar recursividade em cada uma das metades:

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
3	1	8	7	20	21	31	40	30	0

Cada uma das chamadas ao Mergesort irá dividir novamente o vetor, recursivamente.

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
3	1	8	7	20	21	31	40	30	0

unidade 7

Técnicas de Ordenação - Mergesort

O processo se repete até que o cada vetor contenha apenas um valor.

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
3	1	8	7	20	21	31	40	30	0

Nesse momento não há mais chamadas recursivas e começa o retorno para a chamada original aplicando a função junta nos pares de vetores, já ordenados.

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	3	8	7	20	21	31	40	0	3

unidade 7

Técnicas de Ordenação - Mergesort

E o procedimento se repete até que tenhamos apenas um vetor e o mesmo se encontrará totalmente ordenado.

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	1	3	7	8	20	21	30	31	40

O Mergesort foi criado em 1945 pelo matemático húngaro chamado John Von Neumann. Apesar de apresentar bom desempenho em vetores não muito grandes, sua implementação e ideia são complexos se comparado com o **Bubblesort e Selectionsort**.

unidade 7

Técnicas de Ordenação - QUICKSORT

A segunda técnica de ordenação que veremos nesta unidade é o Quicksort.

Segundo Cormen (2012), esse método também é conhecido por **classificação por troca de partição**. Criado em 1960 pelo cientista da computação britânico Sr. Charles Antony Richard Hoare, ele é considerado o algoritmo de ordenação mais utilizado no mundo. Sua publicação ocorreu em 1962 após uma série de refinamentos.

6 5 3 1 8 7 2 4

unidade 7

Técnicas de Ordenação - QUICKSORT

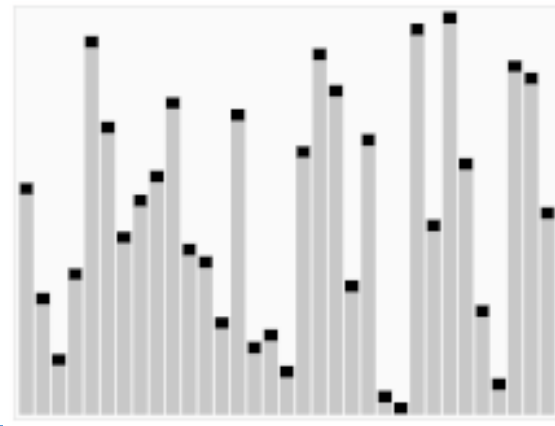
Essa técnica também utiliza a estratégia de dividir para conquistar. O primeiro passo é escolher um elemento qualquer que será denominado de pivô. A partir desse elemento, a lista será dividida em três sublistas, uma para o pivô, uma para os valores menores e outra para os valores maiores do que o próprio pivô.

[Dança do Quicksort](#)

unidade 7

Técnicas de Ordenação - QUICKSORT

Isso garante que as **chaves menores precedam as chaves maiores e que o pivô esteja na sua correta posição dentro do vetor**. Essa técnica é muito parecida com a árvore de busca binária. As duas sublistas (partições) ainda não ordenadas são chamadas de forma recursiva até que cada uma das inúmeras sublistas criadas tenha apenas um elemento e o vetor se encontre ordenado.



unidade 7

Técnicas de Ordenação - QUICKSORT

O Programa apresenta duas funções. A primeira é o Quicksort propriamente dito a sua chamada recursiva. A cada iteração ele invoca a função Particiona, que vai escolher o pivô e criar duas novas listas a serem ordenadas.

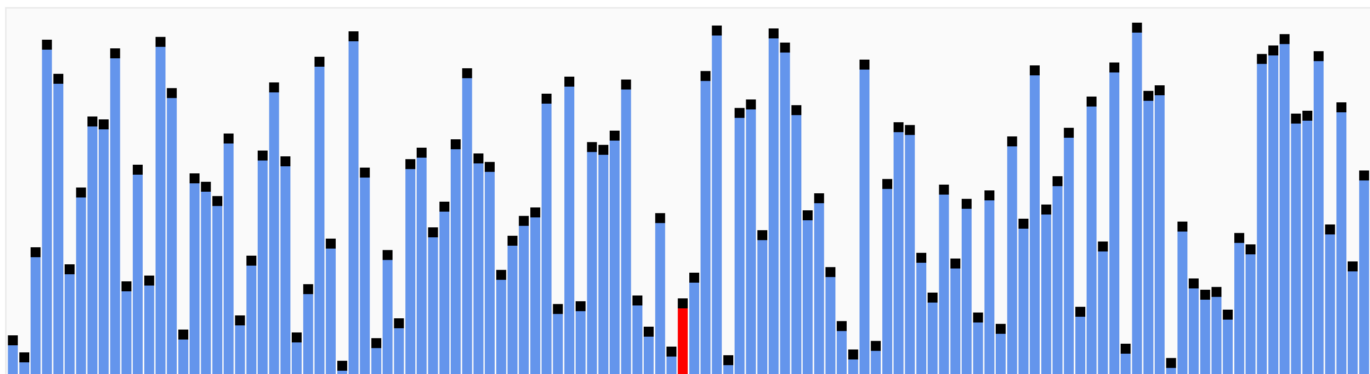
```
//Aplica o modo do quickSort
int quickSort(int vec[], int left, int right, int qtd) {
    int r;
    if (right > left) {
        r = particiona(vec, left, right);
        qtd = quickSort(vec, left, r - 1, qtd);
        qtd = quickSort(vec, r + 1, right, qtd);
    }
    return (qtd + 1);
}

//Divide o vetor em pedaços menores
int particiona(int vec[], int left, int right) {
    int i, j;
    i = left;
    for (j = left + 1; j <= right; ++j) {
        if (vec[j] < vec[left]) {
            ++i;
            troca(&vec[i], &vec[j]);
        }
    }
    troca(&vec[left], &vec[i]);
    return i;
}
```


unidade 7

Técnicas de Ordenação - QUICKSORT

Esse algoritmo também se assemelha ao Mergesort. A principal diferença é que o **Quicksort trabalha com um pivô numa posição aleatória** e, durante o processo de partição, o pivô já estará na sua posição final do vetor. O Mergesort divide a estrutura sempre pela metade e inicia o processo de ordenação apenas no final do processo durante o retorno da recursividade.



unidade 7

Técnicas de Ordenação - QUICKSORT

Vamos fazer uma simulação do Quicksort no vetor `vec` desordenado:

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
3	1	8	7	20	21	31	40	30	0

Qualquer elemento pode ser escolhido como pivô. Escolhi começar por `vec[0]=3`. Vamos separar a lista agora em três partes, uma com o pivô, uma com os elementos menores que 3 e outra com elementos maiores que 3.

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	0	3	8	7	20	21	31	40	30

unidade 7

Técnicas de Ordenação - QUICKSORT

O valor escolhido para o pivô (3) já se encontra na sua devida posição na lista, e à sua esquerda está a sub lista com valores menores que 3 e à direita outra sub lista com valores maiores que 3.

Aplicaremos a recursividade em cada uma dessas sub listas. Para ficar mais claro o entendimento, vamos tratar **as duas chamadas recursivas separadamente, primeiro a da sub lista com valores menores que o pivô.**

unidade 7

Técnicas de Ordenação - QUICKSORT

Escolheremos nela um elemento qualquer para ser o novo pivô na recursão. Vamos pegar $\text{vec}[0]=1$.

Os valores da sub lista serão divididos novamente, ficando os valores menores à esquerda e os maiores à direita.

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	1	3	8	7	20	21	31	40	30

unidade 7

Técnicas de Ordenação - QUICKSORT

O valor do pivô (1) já se encontra na sua devida posição na lista. Como sobrou apenas um elemento na sub lista (0), o mesmo já se encontra ordenado. Agora vamos tratar da recursão do outro lado do primeiro pivô.

Faremos diferente e vamos **escolher $\text{vec}[9]=30$** como novo pivô. Dividiremos a lista em duas sub listas e aplicaremos novamente a recursão. Uma das listas terá apenas valores menores do que 30 e a outra apenas valores maiores.

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	1	3	8	7	20	21	30	31	40

unidade 7

Técnicas de Ordenação - QUICKSORT

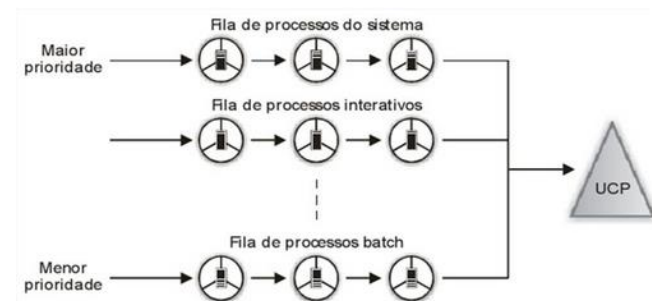
O algoritmo ainda não sabe, mas a parte superior da lista já se encontra ordenada. Mesmo assim aquela parte também sofrerá recursão e em mais uma interação estará pronta. A sub lista com os valores menores também está quase ordenada, e a quantidade de passos necessários para a finalização depende da escolha do pivô. Se for escolhido 7 ou 8, o vetor já ficará ordenado. Se for escolhido 20 ou 21, será necessário ainda mais uma iteração para encontrar o vetor original devidamente ordenado.

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	1	3	8	7	20	21	30	31	40

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Para compreender como o Heapsort realiza a ordenação de um arranjo, devemos remeter a outra estrutura de dados: **as filas de prioridade**. Uma fila de prioridades agrupa elementos de forma que cada um dos elementos pode ter maior ou menor importância para a aplicação. Em suma, nesse tipo de fila é possível inserir elementos a qualquer instante e em qualquer posição do arranjo, de acordo com sua prioridade. Já a remoção é sempre feita no elemento de maior prioridade.



unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

A implementação de uma fila de prioridades eficiente advém da estrutura de dados heap(pilha). Uma heap permite a inserção e remoção de elementos em filas de prioridade em tempo logarítmico, o que é algo bastante eficiente. Tamanha eficiência é alcançada a partir da transformação de um vetor linear em uma **estrutura similar a uma árvore binária**. Todavia devemos lembrar que o algoritmo Heapsort não implementa uma fila de prioridades, ou seja, são coisas distintas.

[Dança do Heapsort](#)

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Podemos definir a estrutura de dados heap como uma árvore binária com algumas propriedades adicionais. Considere uma árvore binária com N níveis, que vão de 0 até $N-1$:

- A heap deve ser uma árvore binária eficiente, por isso é preciso que ela **seja uma árvore completa** até o nível $N-2$. Isto é, a heap é, obrigatoriamente, uma árvore binária completa até o penúltimo nível.
- Por convenção a heap deve fazer com que os nós do nível $N-1$ (último nível) estejam tão à esquerda quanto possível

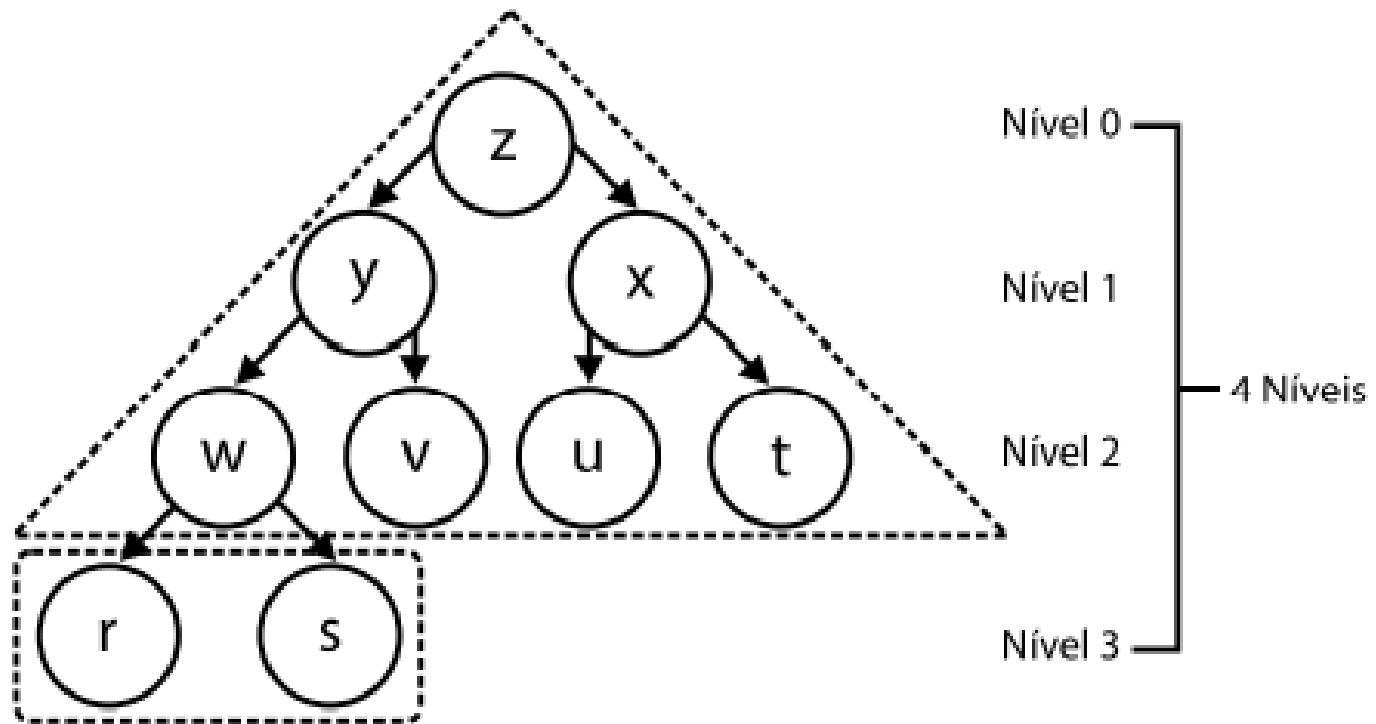
unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

- A chave de cada nó deve ser comparada ao seu nó pai. Ou seja, o conteúdo de nós x e y , cujas sub árvores são enraizadas em z , devem respeitar a seguinte regra:
- No caso de uma max-heap, o nó raiz deve ser maior ou igual aos nós filhos x e y .
- Já em uma min-heap, o nó raiz deve ser menor ou igual aos nós filhos x e y

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT



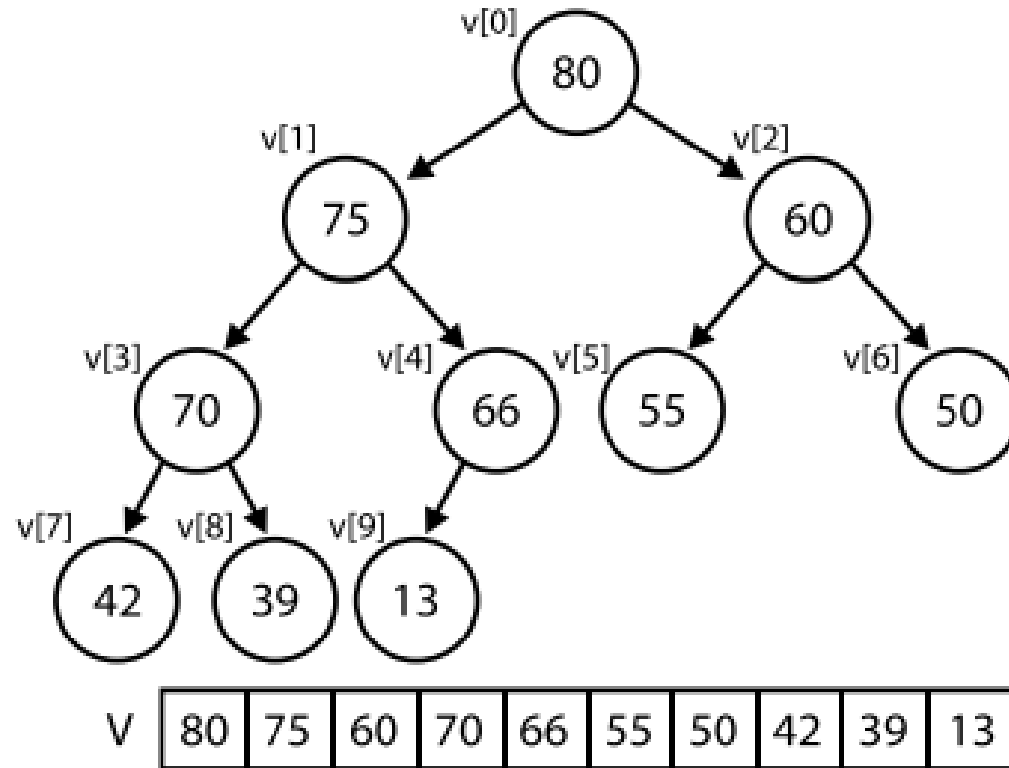
unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Tais propriedades nos auxiliam a **armazenar a heap em um vetor**, ao invés de ter de trabalhar com alocação dinâmica de memória. Apenas para relembrar: se um nó pai está na posição p do vetor, então seu filho esquerdo estará na posição $2*p+1$ e seu filho direito na posição $2*p+2$. Dessa forma, observe como a heap representada visualmente na Figura pode ser armazenada em um vetor v .

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT



unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Repare que as propriedades da heap garantem um fato importante: **o maior elemento entre todos sempre estará armazenado na raiz**, isto é, na posição inicial do vetor ($v[0]$). Dessa forma, podemos pensar em um algoritmo para se aproveitar dessa característica para realizar a ordenação em um vetor. Daremos a esse algoritmo o nome de Heapsort.

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Primeiramente, precisamos garantir que o vetor esteja formatado como uma heap, de acordo com as fórmulas de posicionamento apresentadas anteriormente. Damos o nome de **constroiHeap** ao método que realiza essa façanha (em inglês, **Build-Max-Heap**). Além de construir uma árvore binária quase completa dentro do vetor, o método **constroiHeap** é responsável por garantir que cada nó pai seja maior ou igual aos nós filhos.

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Em seguida, devemos nos concentrar nas extremidades do vetor de forma a considerar que, conforme o Heapsort vai sendo executado, nas partes iniciais do vetor, temos os dados da heap, e nas partes finais do vetor, temos o arranjo ordenado. Em suma, durante o processo de ordenação, dividimos o vetor logicamente em duas porções: **a heap e a porção ordenada do vetor.**

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Uma vez que o vetor desordenado foi transformado em heap, podemos dar sequência. Na primeira posição do vetor (raiz da heap), temos o maior elemento de todos. Se nossa intenção é ordenar o vetor em ordem não-decrescente (de modo geral, crescente), podemos simplesmente **trocar o maior elemento da raiz pelo elemento que se encontra ao final da heap**.

unidade 7

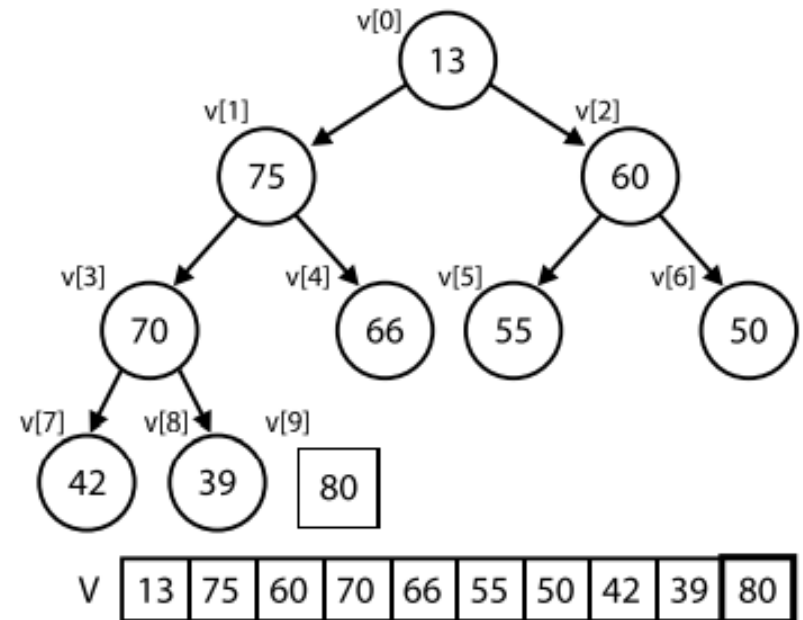
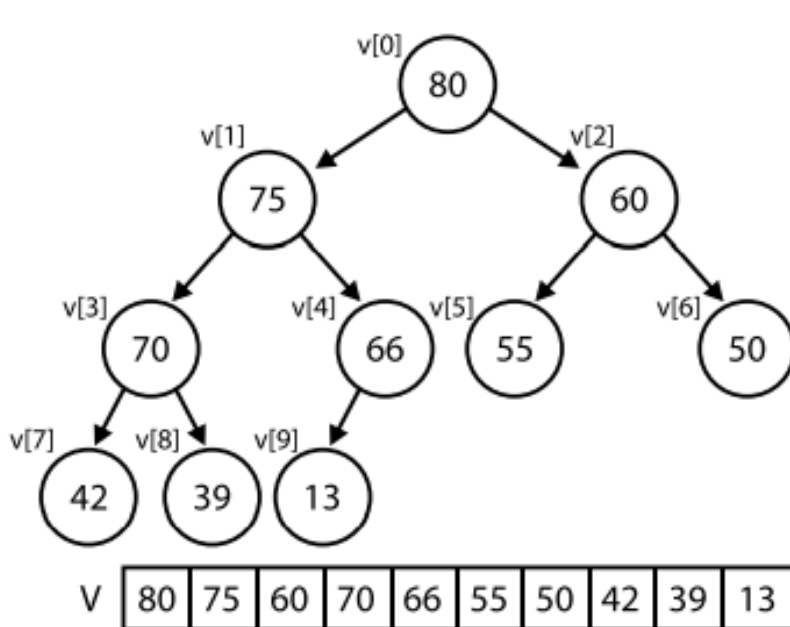
Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Quando trocamos o elemento da raiz da heap com o elemento do final do vetor, estamos posicionando o maior elemento em sua posição ordenada final. Nesse instante, devemos desconsiderar tal elemento como um nó da heap de forma que, agora, ele passe a pertencer à porção ordenada do vetor.

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Observe como o nó 80, raiz do vetor v da Figura à esquerda, foi trocado com o nó de chave igual a 13, resultando na Figura à direita.



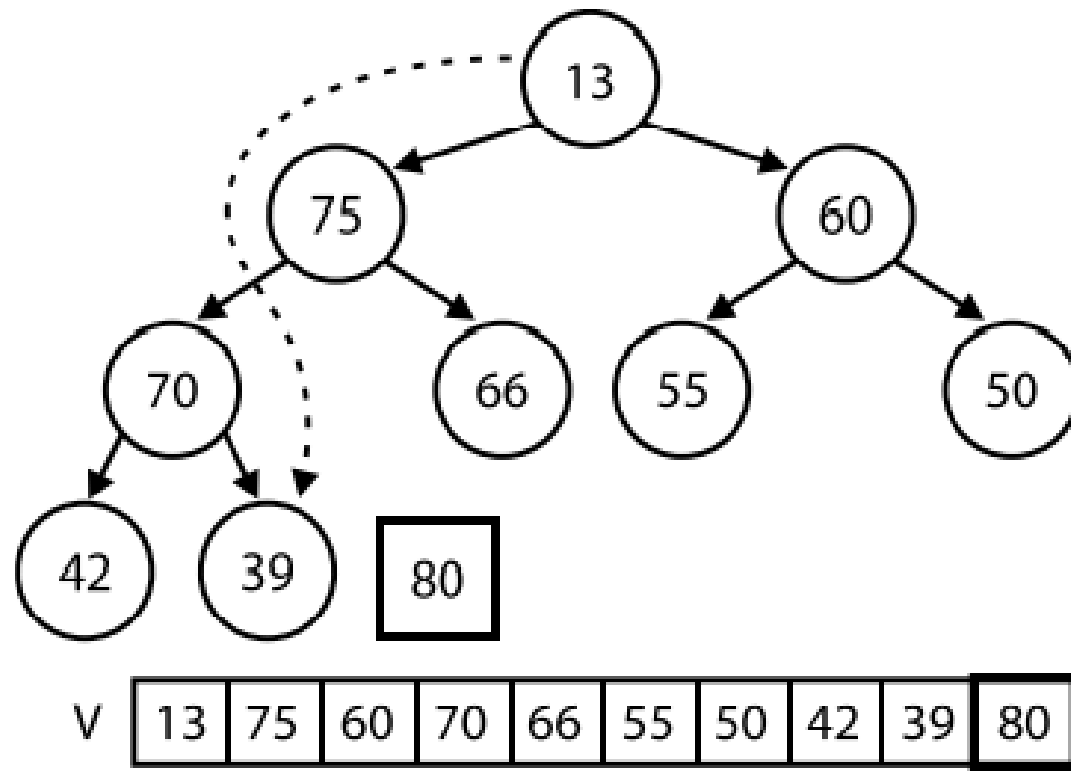
unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Observe que o elemento 80, de fato, é o maior de todos e, após a troca, foi posicionado no último índice de v . Assim, o 80 já se encontra ordenado em sua posição final. Todavia, após a troca, nossa árvore perdeu a propriedade de heap, pois a raiz 13 não é maior que seus filhos, quebrando as regras. Dessa forma, precisamos consertar a heap, fazendo com que a nova raiz “escorregue” até uma posição que restaure nossa árvore binária para ser enquadrada enquanto uma heap. Fazemos isso por meio do método que chamamos de **heapifica** (em inglês, **heapify**).

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT



unidade 7

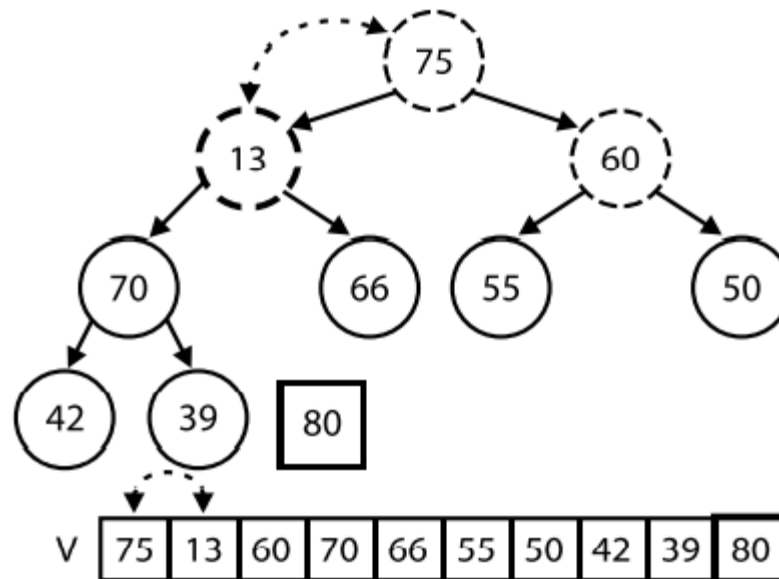
Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

O método **heapifica**, quando invocado, vai comparando um nó pai aos respectivos nós filhos. Caso algum dos filhos seja maior que o nó pai, então realizamos a troca entre o maior filho e o pai, de forma que, após essa operação, o nó pai seja, de fato, maior ou igual aos nós filhos para manter a propriedade da heap. Todavia essa troca pode fazer com que o novo nó filho quebre as propriedades de heap, isto é, o nó filho, recém trocado, pode ter novos filhos que não se categorizam enquanto heap.

unidade 7

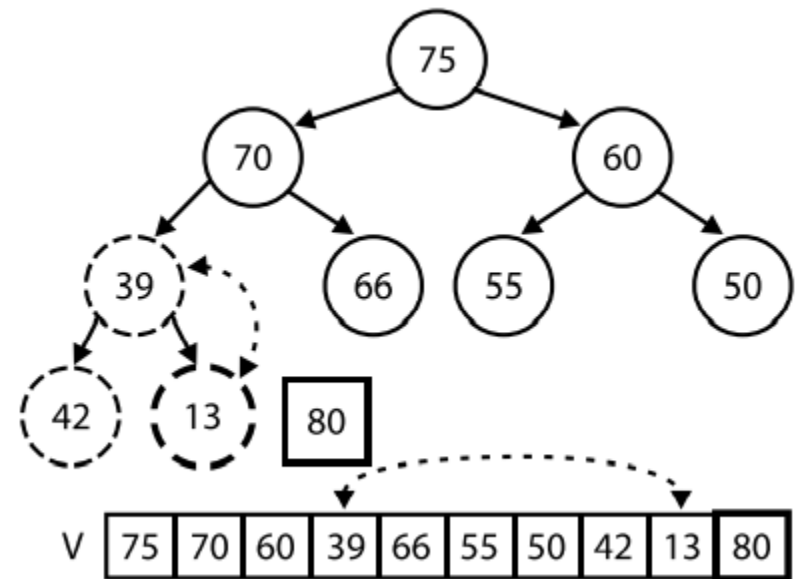
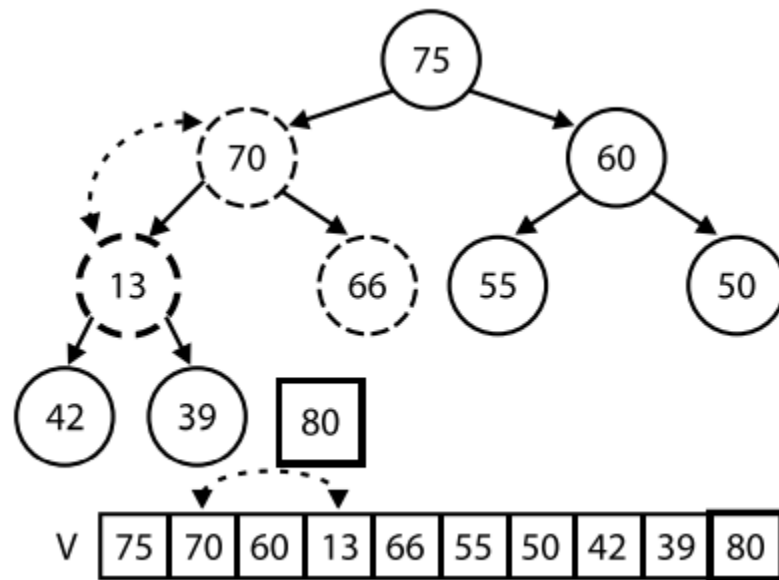
Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Por isso, é preciso invocar o método heapifica recursivamente, até que todos os nós necessários sejam corrigidos. Observe o passo a passo executado em método heapifica:



unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT



unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Nas Figuras podemos notar como o método heapifica troca a raiz de uma **sub árvore com seu maior filho**, à medida em que é executado. Para cada nó trocado, invoca-se o método recursivamente, até que a propriedade de heap seja garantida a todos os nós envolvidos no processo. Além disso, podemos observar que, ao final, temos novamente uma heap na qual o maior entre todos os elementos se encontra na raiz.

unidade 7

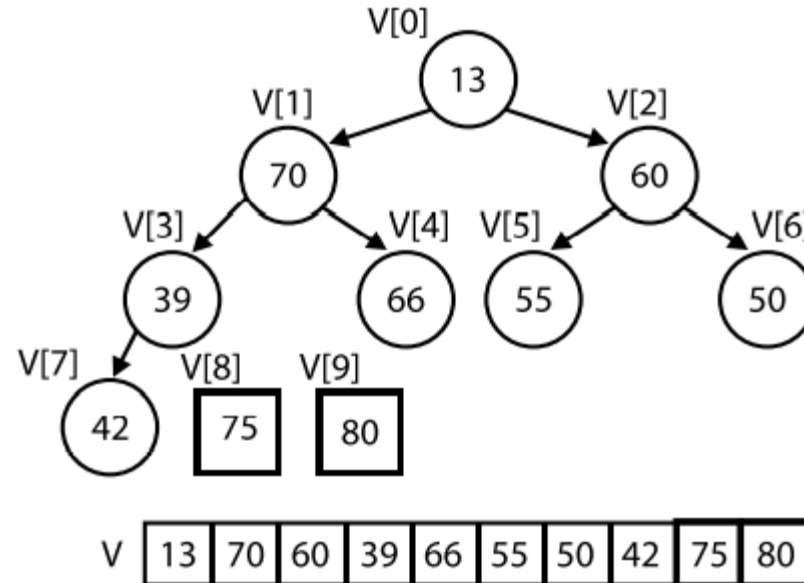
Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Agora, o nó, cuja chave é igual a 75, encontra-se na raiz. Assim, repetimos o processo realizado anteriormente, no qual a raiz da heap era trocada com o “último” elemento do vetor. Por último elemento, entenda a última posição da porção desordenada do vetor, ou seja, a última posição da heap.

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Nesse caso, vamos trocar o 75 com o 13, fazendo com que o 75 se encaixe em sua posição ordenada final, de acordo com o que podemos visualizar na Figura.



unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

A partir daqui, podemos perceber que, repetindo todo o processo descrito até aqui, o **Heapsort posiciona os maiores elementos ao final do arranjo**, de maneira ordenada. Na Figura anterior foi possível perceber que o valor 75 é o segundo maior entre todos os elementos de v e, corretamente, está alocado à penúltima posição do vetor.

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

```
//Garante as propriedades de heap a um nó
int heapifica(int vec[], int tam, int i){
    int e, d, maior, qtd;
    qtd = 1;
    e = 2*i+1;
    d = 2*i+2;
    if(e<tam && vec[e] > vec[i]){
        maior = e;
    }
    else {
        maior = i;
    }
    if(d<tam && vec[d] > vec[maior]){
        maior = d;
    }
    if(maior != i){
        troca(&vec[i], &vec[maior]);
        qtd += heapifica(vec, tam, maior);
    }
    return qtd;
}
```

```
//Transforma o vetor em uma heap
int constroiHeap(int vec[], int tam){
    int i, qtd;
    qtd = 0;
    for(i=tam/2;i>=0;i--){
        qtd += heapifica(vec, tam, i);
    }
    return qtd;
}

//Ordena com base na estrutura heap
int heapSort(int vec[], int tam){
    int n, i, qtd;
    qtd = 0;
    qtd += constroiHeap(vec, tam);
    n = tam;
    for(i=tam-1;i>0;i--){
        troca(&vec[0], &vec[i]);
        n--;
        qtd += heapifica(vec, n, 0);
    }
    return qtd;
}
```

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Em fim, foi apresentado diversos algoritmos de ordenação. Os processos de pesquisa e ordenação **são duas das operações mais utilizadas na computação.**

Agora faremos algumas comparações e análise de desempenho dentre seis técnicas.

Para o nosso exercício de raciocínio, vamos definir o **esforço computacional**. Nessa análise, estaremos considerando como esforço computacional a **quantidade de vezes que o laço mais interno de um algoritmo é repetido ou a quantidade de vezes que uma chamada recursiva é realizada.**

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Em todas as funções de ordenação descritas foi incluída uma variável chamada **qtd**. Ela será responsável por contar o esforço computacional aplicado na ordenação de cada um dos vetores.

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

A primeira leva de dados será obtido por meio da execução dos seis algoritmos em quatro vetores de dez posições mostrados na Figura.

a) terá uma ordenação totalmente aleatória;

21	48	22	44	40	16	21	10	17	12
----	----	----	----	----	----	----	----	----	----

b) trará um vetor parcialmente ordenado;

0	1	2	3	4	16	21	10	17	12
---	---	---	---	---	----	----	----	----	----

c) é um vetor totalmente ordenado;

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

d) um vetor ordenado de forma inversa.

9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Na primeira bateria de testes, observou-se que o Bubblesort e o Selectionsort obtiveram o mesmo desempenho. Ambos executam o laço interno até o final, independentemente da situação do vetor em cada passagem. O Shellsort usou metade do esforço que o Insertionsort, o que é muito interessante, pois sabemos que o Shellsort faz várias chamadas do Insertionsort durante a sua execução.

Algoritmo	Esforço Computacional
Bubblesort	45
Selectionsort	45
Mergesort	19
Quicksort	13
Insertionsort	34
Shellsort	15

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

A segunda bateria de testes foi realizada **com dados parcialmente ordenados**. Tanto o Shellsort com o Insertionsort apresentam desempenho superior aos demais. O Bubblesort e o Selectionsort foram realizados com o mesmo esforço do teste anterior.

Algoritmo	Esforço Computacional
BubbleSort	45
SelectionSort	45
MergeSort	19
QuickSort	19
InsertionSort	6
ShellSort	6

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

O resultado é ainda mais impressionante com os dados totalmente ordenados. Tanto o Insertionsort como o Shellsort fazem apenas uma única passagem pelo vetor de dados sem realizar nenhuma troca. Você deve ter percebido que o Bubblesort e o Selectionsort apresentam sempre o mesmo desempenho, independente da forma como os dados estão armazenados.

Algoritmo	Esforço Computacional
Bubblesort	45
Selectionsort	45
Mergesort	19
Quicksort	21
Insertionsort	0
Shellsort	0

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

O último teste traz o vetor com os **dados ordenados de forma decrescente**, nesse momento vemos novamente a superioridade do Shellsort em relação ao seu parente próximo, Insertionsort.

Algoritmo	Esforço Computacional
Bubblesort	45
Selectionsort	45
Mergesort	19
Quicksort	19
Insertionsort	45
Shellsort	13

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

O Quicksort, teve um desempenho bem variado, mostrando-se muito eficiente em alguns casos e de desempenho médio em outros.

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Vamos agora “engrossar um pouco o caldo”. Escolhemos vetores pequenos com tamanho 10 para que possamos reproduzir o teste com os mesmos valores no seu computador. Agora vamos fazer uma nova bateria um pouco mais ousada.

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

A Figura traz uma relação de massas de dados maiores. Usaremos o nosso programa de ambiente de testes para gerar vetores aleatórios nas quantidades descritas e, aplicaremos cada um dos algoritmos e mediremos os seus respectivos esforços.

Teste	Tamanho
Teste a	100
Teste b	1.000
Teste c	10.000

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Analizando os dados anteriores podemos fazer diversas conclusões. A primeira é que os algoritmos Bubblesort e Selectionsort são os mais lentos e têm o seu consumo computacional exponencial. Quanto maior a massa de dados, maior a quantidade de esforço necessário para a ordenação.

Algoritmo	Esforço Computacional
Bubblesort	4.950
Selectionsort	4.950
Mergesort	199
Quicksort	141
Insertionsort	2.261
Shellsort	328

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

O Shellsort mostra desempenho superior ao do Insertionsort mesmo que o primeiro faça inúmeras chamadas ao segundo durante o seu funcionamento.

Algoritmo	Esforço Computacional
Bubblesort	499.500
Selectionsort	499.500
Mergesort	1.999
Quicksort	1.903
Insertionsort	241.493
Shellsort	5.959

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

O Quicksort, que se mostrou mediano nos vetores de dez posições, obteve o melhor desempenho em todos os testes com grandes quantidades de dados. O Mergesort, que também utiliza o conceito de dividir para conquistar, não é tão rápido quanto o Quicksort, mas tem desempenho superior aos outros métodos de ordenação aqui apresentados.

Algoritmo	Esforço Computacional
Bubblesort	49.995.000
Selectionsort	49.995.000
Mergesort	19.999
Quicksort	19.903
Insertionsort	24.722.325
Shellsort	71.682

unidade 7

Técnicas de Ordenação - HEAPSORT

Quando é preciso ordenar um pequeno volume de dados, você pode se dar ao luxo de fazer rapidamente implementações mais simples, porque o tempo de execução é tão pequeno que compensa o tempo economizado na hora de codificar um método mais complexo.

Já para o caso de estarmos ordenando índices de arquivos grandes, como o usado no sistema operacional para localizar arquivos, ou por bancos de dados para aperfeiçoar a busca em suas tabelas, a implementação de algoritmos mais rápidos se torna crucial.

unidade 7



Referências:

SZWARCFITER, Jayme Luiz; MARKENZON, Lilian. Estruturas de dados e seus algoritmos. 2ed. Rio de Janeiro: LTC, 1994. 320p.

TENENBAUM, Aaron M.; LANGSAM, Yedidiah; AUGENSTEIN, Moshé J.. Estruturas de dados usando C. São Paulo: Makron Books, 1995. 884p.

VELOSO, Paulo et al.. Estruturas de dados. Rio de Janeiro: Campus, 2001. 228p

Atividades - unidade 7

