Композиции классификаторов (часть 2)

K.B. Воронцов, A.B. Зухба vokov@forecsys.ru a__1@mail.ru

сентябрь 2016

Бустинг для задачи классификации с двумя классами

Возьмём $Y=\{\pm 1\}$, $b_t\colon X\to \{-1,0,+1\}$, $C(b)=\mathrm{sign}(b)$. $b_t(x)=0$ — отказ (лучше промолчать, чем соврать).

Взвешенное голосование:

$$a(x) = \operatorname{sign}\left(\sum_{t=1}^{T} \alpha_t b_t(x)\right), \quad x \in X.$$

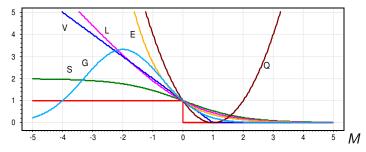
Функционал качества композиции — число ошибок на X^ℓ :

$$Q_T = \sum_{i=1}^{\ell} \left[y_i \sum_{t=1}^{T} \alpha_t b_t(x_i) < 0 \right].$$

Две основные эвристики бустинга:

- ullet фиксация $lpha_1 b_1(x), \dots, lpha_{t-1} b_{t-1}(x)$ при добавлении $lpha_t b_t(x)$;
- ullet гладкая аппроксимация пороговой функции потерь $[M\leqslant 0].$

Гладкие аппроксимации пороговой функции потерь [M < 0]



$$E(M)=e^{-M}$$
 — экспоненциальная (AdaBoost); $L(M)=\log_2(1+e^{-M})$ — логарифмическая (LogitBoost); $Q(M)=(1-M)^2$ — квадратичная (GentleBoost); $G(M)=\exp(-cM(M+s))$ — гауссовская (BrownBoost); $S(M)=2(1+e^M)^{-1}$ — сигмоидная; $V(M)=(1-M)_+$ — кусочно-линейная (из SVM);

Градиентный бустинг для произвольной функции потерь

Линейная (выпуклая) комбинация базовых алгоритмов:

$$a(x) = \sum_{t=1}^{T} \alpha_t b_t(x), \quad x \in X, \quad \alpha_t \in \mathbb{R}_+.$$

Функционал качества с произвольной функцией потерь $\mathscr{L}(a,y)$:

$$Q(\alpha, b; X^{\ell}) = \sum_{i=1}^{\ell} \mathscr{L}\left(\underbrace{\sum_{t=1}^{T-1} \alpha_t b_t(x_i)}_{f_{T,i}} + \alpha b(x_i), y_i\right) \to \min_{\alpha, b}.$$

 $f_{T-1} = \left(f_{T-1,i}
ight)_{i=1}^{\ell}$ — текущее приближение $f_{T} = \left(f_{T,i}
ight)_{i=1}^{\ell}$ — следующее приближение

Friedman G. Greedy Function Approximation: A Gradient Boosting Machine. 1999.

Параметрическая аппроксимация градиентного шага

Градиентный метод минимизации $Q(f) o \min,\ f\in\mathbb{R}^\ell$:

$$f_0 :=$$
 начальное приближение;

$$f_{T,i} := f_{T-1,i} - \alpha g_i, \quad i = 1, \dots, \ell;$$

 $g_i = \mathcal{L}'ig(f_{T-1,i},\,y_iig)$ — компоненты вектора градиента, lpha — градиентный шаг.

Наблюдение: это очень похоже на одну итерацию бустинга!

$$f_{T,i} := f_{T-1,i} + \alpha b(x_i), \quad i = 1, \dots, \ell$$

Идея: будем искать такой базовый алгоритм b_T , чтобы вектор $(b_T(x_i))_{i=1}^\ell$ приближал вектор антиградиента $(-g_i)_{i=1}^\ell$:

$$b_T := \arg\max_b \sum_{i=1}^{\ell} (b(x_i) + g_i)^2$$

Алгоритм градиентного бустинга (Gradient Boosting)

 Bxog : обучающая выборка X^ℓ ; параметр T;

Выход: базовые алгоритмы и их веса $\alpha_t b_t$, t = 1, ..., T;

- 1: инициализация: $f_i := 0, i = 1, \ldots, \ell$;
- 2: для всех t = 1, ..., T
- 3: найти базовый алгоритм, приближающий градиент:

$$b_t := \arg\min_b \sum_{i=1}^{\ell} (b(x_i) + \mathscr{L}'(f_i, y_i))^2;$$

4: решить задачу одномерной минимизации:

$$\alpha_t := \arg\min_{\alpha>0} \sum_{i=1}^{\ell} \mathscr{L}(f_i + \alpha b_t(x_i), y_i);$$

5: обновить значения композиции на объектах выборки:

$$f_i := f_i + \alpha_t b_t(x_i); \quad i = 1, \ldots, \ell;$$

Стохастический градиентный бустинг (SGB)

Идея: на шагах 3–5 использовать не всю выборку X^{ℓ} , а случайную подвыборку без возвращений

Преимущества:

- улучшается качество
- улучшается сходимость
- уменьшается время обучения

Friedman G. Stochastic Gradient Boosting. 1999.

Вычисления шага с помощью методов второго порядка:

$$b_N = \operatorname*{arg\,min}_{b \in A} \sum_{i=1}^{\ell} \left(b(x_i) - \frac{s_i}{h_i} \right)^2$$

$$s = \left(-\frac{\partial L}{\partial z}|_{z=a_{N-1}(x_i)}\right)_{i=1}^{\ell}, \quad h_i = \frac{\partial^2 L}{\partial z^2}|_{z=a_{N-1}(x_i)}$$

Рассмотрим функцию L:

$$\sum_{i=1}^{\ell} L(y_i, a_{N-1}(x_i) + b(x_i)) \approx \sum_{i=1}^{\ell} \left(L(y_i, a_{N-1}(x_i)) - s_i b(x_i) + \frac{1}{2} h_i b^2(x_i) \right)$$

Отбросим первое слогаемое:

$$\sum_{i=1}^{\ell} \left(-s_i b(x_i) + \frac{1}{2} h_i b^2(x_i) \right) = \sum_{i=1}^{\ell} \frac{h_i}{2} \left(b(x_i) - \frac{s_i}{h_i} \right)^2$$

Базовый алгоритм — дерево b(x), описывается формулой:

$$b(x) = \sum_{j=1}^{J} b_j [x \in R_j]$$

Сложность зависет от:

- число листьем Ј
- $oldsymbol{2}$ норма коэффицентов в листьях $\|b\|^2 = \sum_{j=1}^J b_j^2$

Добавим регуляризаторы, оштрафовав сложность:

$$L_{1} = \sum_{i=1}^{\ell} \left(-s_{i}b(x_{i}) + \frac{1}{2}h_{i}b^{2}(x_{i}) \right) + \lambda J + \frac{\mu}{2}\sum_{j=1}^{J}b_{j}^{2} \to \min_{b}$$

Дерево b(x) дает одинаковые ответы на объектах:

$$L_{1} = \sum_{j=1}^{J} \left\{ \left(-\sum_{i \in R_{j}} s_{i} \right) b_{j} + \frac{1}{2} \left(\mu + \sum_{i \in R_{j}} h_{i} \right) b_{j}^{2} + \lambda \right\}$$

Обозначим:

$$-S_j = -\sum_{i \in R_j} s_i, \quad H_j = \sum_{i \in R_j} h_i$$

Оптимальные коэффиценты и соответствующая ошибка дерева:

$$b_j = rac{S_j}{H_j + \mu}, \quad H(b) = rac{1}{2} \sum_{i=1}^J rac{S_j^2}{H_j + \mu} + \lambda J$$

Критерий разбиения для дерева:

$$Q = H(b_l) + H(b_r) - H(b) - \lambda \rightarrow \max$$

- Базовый алгоритм приближает направление, посчитанное с учетом вторых производных функции потерь.
- Отклонение направления, построенного базовым алгоритмом, измеряется с помощью модифицированного функционала — из него удалено деление на вторую производную, за счет чего избегаются численные проблемы.
- Функционал регуляризуется: добавляются штрафы за количество листьев и за норму коэффициентов.
- При построении дерева используется критерий информативности, зависящий от оптимального вектора сдвига.
- Критерий останова при обучении дерева зависит от оптимального сдвига.

- Градиентный бустинг наиболее общий из всех бустингов:
 - произвольная функция потерь
 - произвольное пространство оценок R
 - подходит для регрессии, классификации, ранжирования
- Стохастический вариант SGB лучше и быстрее
- Чаще всего GB применяется к решающим деревьям
- Градиентный бустинг над ODT = Yandex.MatrixNet

Несколько эмпирических наблюдений:

- Веса алгоритмов не столь важны для выравнивания отступов.
- Веса объектов не столь важны для обеспечения различности.
- Не удаётся строить короткие композиции из «сильных» алгоритмов типа SVM (только длинные из слабых).

Почему бустинг и бэггинг работают?

- бэггинг уменьшает разброс
- бустинг уменьшает и смещение, и разброс
- композиции тем менее эффективны, чем сильнее коррелируют базовые алгоритмы
- случайный лес уменьшает корреляции базовых алгоритмов